

## TEST: 3628#01#Y15#01# 500

Test	3628#01#Y15#01# 500
Fənn	3628 - Tətbiqi mexanika
Təsviri	[Təsviri]
Müəllif	Administrator P.V.
Testlərin vaxtı	80 dəqiqə
Suala vaxt	0 Saniyə
Növ	İmtahan
Maksimal faiz	500
Keçid balı	170 (34 %)
Suallardan	500
Bölmələr	45
Bölmələri qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Köçürməyə qadağa	<input checked="" type="checkbox"/>
Ancaq irəli	<input type="checkbox"/>
Son variant	<input checked="" type="checkbox"/>

**BÖLMƏ: #02#01**

Ad	#02#01
Suallardan	7
Maksimal faiz	7
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Müstəvi üzərində iki qüvvənin baş vektorunun təyin edilməsi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$R = \sqrt{F_1 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{○}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 + F_2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{○}$$

$$R = \sqrt{F_1 + F_2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{○}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{●}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 - F_2^2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{○}$$

Sual: Qüvvənin hər hansı nöqtəyə nəzərən momenti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m_0(\vec{F}) = \pm \frac{F}{h} \quad \text{○}$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm F^2 \cdot h \quad \text{○}$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm F \cdot h^2 \quad \text{○ } ]$$

○

$$m_0(\vec{F}) = \pm F \cdot h$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm \frac{F}{h}$$

Sual: Cütün momenti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$m = \pm F^2 d$

$m = \pm F d$

$m = \pm F d^2$

$m = \pm \frac{F}{d}$

$m = \pm \frac{F^2}{d}$

Sual: Hərəkətedirici qüvvə necə yönəlir? (Çəki: 1)

- Hərəkət istiqamətilə kor bucaq təşkil edir
- Hərəkətin əksinə
- Hərəkət istiqamətində
- Hərəkət istiqamətinə perpendikulyardır
- Şimaldan cənuba doğru

Sual: Kinematik cüt nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- Üç bəndin birləşməsinə
- İki bəndin hərəkətli birləşməsinə
- Dayaqla birləşən bəndə
- Struktur qrupa
- Assur qrupuna

Sual: İbtidai kinematik cüt nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- Elementi səth olan kinematik cütə
- Nöqtədə toxunan cütə
- İki bəndin xətti birləşməsinə
- Kürə-müstəvi kinematik cütünə
- Üç bəndin birləşməsinə

Sual: Ali kinematik cüt nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- Elementi nöqtə və ya xətt olan kinematik cütə
- Bihərəkətli kinematik cütə
- İki bəndin birləşməsinə
- Üç bəndin birləşməsinə
- Beş bəndin birləşməsinə

### BÖLMƏ: #02#02

Ad	#02#02
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Mütləq bərk cismi xarakterizə edən iki nöqtə arasındakı məsafə necə olmalıdır? (Çəki: 1)

- iki nöqtə arasındakı məsafə təqribən artmalıdır
- iki nöqtə arasındakı məsafəyə sabit qalmalıdır
- iki nöqtə arasındakı məsafə birdən-birə artmalıdır
- iki nöqtə arasındakı məsafə təqribən qısalmalıdır
- iki nöqtə arasındakı məsafə birdən-birə qısalmalıdır

Sual: Aşağıda göstərilən hansı hallarda cisim sərbəst cisim adlanır? (Çəki: 1)

- cisim fəzada istənilən istiqamətdə yerdəyişmə aldıqda
- fəzada ancaq fırlanma hərəkət etdikdə
- fəzada ancaq irəliləmə hərəkəti etdikdə
- fəzada həm fırlana həm də irəliləmə hərəkəti etdikdə
- müstəvi üzərində yastı paralel hərəkət etdikdə

Sual: Qüvvənin ox üzərindəki proeksiyası üçün yazılmış aşağıdakı ifadədən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$F_x = F^2 \cos \alpha$

$F_x = F \sin \alpha$

$F_x = F \cos \alpha$

$F_x = F^2 \sin \alpha$

$F_x = F \cos^2 \alpha$

Sual: Müstəvi kəsişən qüvvələr sisteminin müvazinəti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\sum F_x \neq 0; \sum F_{x_j} = 0$

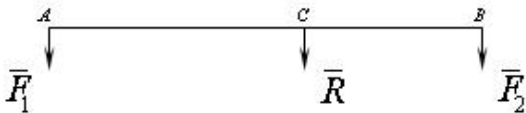
$\sum F_x = 0; \sum F_{x_j} = 0$

$\sum F_x = 0; \sum F_{x_j} \neq 0$

$\sum F_x \neq 0; \sum F_{x_j} \neq 0$

$\sum F_x^2 = 0; \sum F_{x_j} = 0$

Sual: İki eyni tərəfə yönəlmiş paralel qüvvələrin əvəzləyicisini təyin etmək üçün yazılmış ifadələrin hansı doğrudur? (Çəki: 1)



$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$

$\frac{F_1}{BC} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$

$\frac{BC}{F_1} = \frac{F_2}{AC} = \frac{AB}{R}$

$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{R}{AB}$

$\frac{F_1}{BC} = \frac{F_2}{AC} = \frac{R}{AB}$

Sual: İki əks tərəfə yönəlmiş paralel qüvvələrin əvəzləyicisini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı

doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{F_1}{BC} = \frac{F_2}{AC} = \frac{R}{AB} \quad \text{○}$$

$$\frac{F_1}{BC} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R} \quad \text{○}$$

$$\frac{BC}{F_1} = \frac{F_2}{AC} = \frac{AB}{R} \quad \text{○}$$

$$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{R}{AB} \quad \text{○}$$

$$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R} \quad \text{●}$$

Sual: Mexanizmlərdə reaksiya qüvvələri harada yaranır? (Çəki: 1)

- Dirsək bəndində
- Giriş bəndlərində
- Çıxış bəndlərində
- Bəndlərin ortasında
- Kinematik cütlərdə

Sual: İrəliləmə kinematik cütdə reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)

- İstiqaməti və qiyməti
- Tətbiq nöqtəsi
- Qiyməti
- Həm tətbiq nöqtəsi həm də istiqaməti
- İstiqaməti

Sual: Bərk cismə təsir edən cütlər sisteminin müvazinət şərtləri üçün yazılmış ifadələri hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum m_{kz}^2 = 0; \sum m_{ky} = 0; \sum m_{kx} = 0 \quad \text{○}$$

$$\sum m_{kz} = 0; \sum m_{ky} = 0; \sum m_{kx} = 0 \quad \text{●}$$

$$\sum m_{kz} = 0; \sum m_{ky}^2 = 0; \sum m_{kx} = 0 \quad \text{○}$$

$$\sum m_{kz} = 0; \sum m_{ky} = 0; \sum m_{kx}^2 = 0 \quad \text{○}$$

$$\sum m_{kz}^2 = 0; \sum m_{ky}^2 = 0; \sum m_{kx}^2 = 0 \quad \text{○}$$

Sual: Qüvvənin oxa nəzərən momenti üçün yazılmış ifadəsindən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy} / h \quad \text{○}$$

$$m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy} \cdot h^2 \quad \text{○}$$

$$m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy}^2 \cdot h \quad \text{○}$$

$$m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy}^2 \cdot h^2 \quad \text{○}$$

$$m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy} \cdot h \quad \text{●}$$

**BÖLMƏ: #03#02**

Ad	#03#02
Suallardan	6
Maksimal faiz	6

Sual: Müstəvidə parallel qüvvələr sisteminin müvazinət şərti üçün yazılmış ifadələrdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum F_{ky} = 0; \sum [m_0(\bar{F}_k)]^2 = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{ky} = 0; \sum F_{kx} = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{ky}^2 = 0; \sum m_0(\bar{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{ky} = 0; \sum m_0(\bar{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{ky}^2 = 0; \sum [m_0(\bar{F}_k)]^2 = 0 \quad \bullet$$

Sual: Cismə "a" düz xətt parçası boyunca xətti qanunla səpilməmiş qüvvələr qm təsir etdikdə əvəzləyici qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$Q = \frac{1}{2} a q_m^2 \quad \bullet$$

$$Q = \frac{1}{2} a^2 q_m \quad \bullet$$

$$Q = \frac{1}{2} a q_m \quad \bullet$$

$$Q = \frac{1}{2} a^2 q_m^2 \quad \bullet$$

$$Q = a^2 q_m^2 \quad \bullet$$

Sual: Fəzada parallel qüvvələr sisteminin müvazinət şərti üçün yazılmış ifadələrin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum F_{kx} = 0; \sum m_x(\bar{F}_k) = 0; \sum m_y(\bar{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_x(\bar{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kz} = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{kz} = 0; \sum m_x(\bar{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kz} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_y(\bar{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

Sual: Cismə "a" düz xətt parçası boyunca müntəzəm səpələnmiş qüvvələr təsir etdikdə əvəzləyici qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$Q = a^2 \cdot q \quad \bullet$$

$$Q = a \cdot q \quad \bullet$$

$$Q = a \cdot q^2 \quad \bullet$$

$$Q = a / q \quad \bullet$$

$$Q = a^2 \cdot q^2 \quad \bullet$$

Sual: Müstəvi üzərində ixtiyarı qüvvələr sisteminin müvazinət şərtləri üçün yazılmış ifadələrdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum F^2_{kx} = 0; \sum F^2_{ky} = 0; \sum m_0(\bar{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F^2_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_0(\bar{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

- $\sum F_x = 0; \sum F^2_x = 0; \sum m_0(\bar{F}_x) = 0$   
  $\sum F_x = 0; \sum F_{x'} = 0; \sum m_0(\bar{F}_x) = 0$   
  $\sum F_x = 0; \sum F_{x'} = 0; \sum [m_0(\bar{F}_x)]^2 = 0$

Sual: Nazim çarx nəyə xidmət edir? (Çəki: 1)

- Qeyri müntəzəmliyin azaldılmasına  
 Qeyri müntəzəmliyin artırılmasına  
 Maşının sürətlənməsinə  
 Maşının dayandırılmasına  
 Maşının yüklənməsinə

**BÖLMƏ: #03#03**

Ad	#03#03
Suallardan	4
Maksimal faiz	4
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: İxtiyarı fəza qüvvələr sisteminin müvazinət şərti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\sum F_{kx}^2 = 0; \sum F_{ky}^2 = 0; \sum F_{kz}^2 = 0; \sum m_x(\bar{F}_x) = 0; \sum m_y(\bar{F}_y) = 0; \sum m_z(\bar{F}_z) = 0$   
  $\sum F_{kx}^2 = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kz} = 0; \sum m_x(\bar{F}_x) = 0; \sum m_y(\bar{F}_y) = 0; \sum m_z(\bar{F}_z) = 0$   
  $\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky}^2 = 0; \sum F_{kz} = 0; \sum m_x(\bar{F}_x) = 0; \sum m_y(\bar{F}_y) = 0; \sum m_z(\bar{F}_z) = 0$   
  $\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kz}^2 = 0; \sum m_x(\bar{F}_x) = 0; \sum m_y(\bar{F}_y) = 0; \sum m_z(\bar{F}_z) = 0$   
  $\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kz} = 0; \sum m_x(\bar{F}_x) = 0; \sum m_y(\bar{F}_y) = 0; \sum m_z(\bar{F}_z) = 0$

Sual: Cismnin ixtiyarı hissəsinin (1) çəkisi bu hissənin (2) həcmində mütənasib olduğunu qəbul etsək, bərk cismnin ağırlıq mərkəzinin koordinatlarını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)=( $P_k$ ) (2)=( $V_k$ )

- $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}$   
  $X_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$   
  $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$   
  $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k V_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}$   
  $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$

Sual: S bütüt lövhənin sahəsi, (1) isə onun hissələrinin sahəsi olduqda onda onun ağırlıq mərkəzinin koordinatlarını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

( $R_A$  və  $R_B$ )

- $X_c = \frac{\sum S_k X_k^2}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k}{S}$

$$X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k}{S}$$

$$X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k X_k}{S} \quad \text{○}$$

$$X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k}{S} \quad \text{●}$$

$$X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k^2}{S} \quad \text{○}$$

Sual: Bütün xəttin uzunluğu L onun hissələrinin uzunluğu (1) olarsa onda onun ağırlıq mərkəzinin koordinatlarının təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)=(l<sub>k</sub>)

$$X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L} \quad \text{○}$$

$$X_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L} \quad \text{○}$$

$$X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L} \quad \text{○}$$

$$X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L} \quad \text{○}$$

$$X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L} \quad \text{●}$$

#### **BÖLMƏ: #04#01**

Ad	#04#01
Suallardan	12
Maksimal faiz	12
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Nöqtənin əyri xətti hərəkətinin verilməsinin neçə üsulu var? (Çəki: 1)

- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Fəzada nöqtənin hərəkətinin koordinat üsulu ilə verilməsi üçün yazılmış tənliklərin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$x = f_1(t); y = f_1(t); z = f_3(t) \quad \text{○}$$

$$x = f_1(t); y = f_2(t); z = f_3(t) \quad \text{●}$$

$$x = f_2(t); y = f_2(t); z = f_3(t) \quad \text{○}$$

$$x = f_1(t); y = f_1(t); z = f_2(t) \quad \text{○}$$

$$x = f_1(t); y = f_3(t); z = f_3(t) \quad \text{○}$$

Sual: Müstəvi üzərində nöqtənin hərəkətinin koordinat üsulu ilə verməsi üçün yazılmış tənliklərin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

-

$$x = f_1(t); y = f_2^2(t)$$

$$x = f_1(t); y = f_1(t) \quad \text{○}$$

$$x = f_2(t); y = f_2(t) \quad \text{○}$$

$$x = f_1^2(t); y = f_2(t) \quad \text{○}$$

$$x = f_1(t); y = f_2(t) \quad \text{●}$$

---

Sual: Nöqtənin sürət vektoru üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \frac{d^3\vec{r}}{dt^3} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \frac{dt}{d\vec{r}} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \frac{d^2t}{d\vec{r}^2} \quad \text{○}$$

---

Sual: Nöqtənin təcil vektoru üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{w} = \frac{d\vec{r}}{dt} \quad \text{○}$$

$$\vec{w} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} \quad \text{●}$$

$$\vec{w} = \frac{d^3\vec{r}}{dt^3} \quad \text{○}$$

$$\vec{w} = \frac{dt^2}{d\vec{r}^2} \quad \text{○}$$

$$\vec{w} = \frac{dt}{d\vec{r}} \quad \text{○}$$

---

Sual: Nöqtənin toxunan təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$w_\tau = \frac{dS}{dt} \quad \text{○}$$

$$w_\tau = \frac{d^2S}{dt^2} \quad \text{●}$$

$$w_\tau = \frac{d^3S}{dt^3} \quad \text{○}$$

$$w_\tau = \frac{dt}{dS} \quad \text{○}$$

$$w_\tau = \frac{d^2t}{dS^2} \quad \text{○}$$

---

Sual: Bərk cismin fırlanma hərəkəti zamanı bucaq sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\omega = \frac{d^2\varphi}{dt^2} \quad \text{○}$$



$$\omega = \frac{d^3\varphi}{dt^3} \quad \text{○}$$

$$\omega = \frac{d\varphi}{dt} \quad \text{●}$$

$$\omega = \frac{d^2t}{d\varphi^2} \quad \text{○}$$

$$\omega = \frac{dt}{d\varphi} \quad \text{○}$$

Sual: Fırlanan cismin nöqtəsinin tam təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$W = \sqrt{W_x + W_z} \quad \text{○}$$

$$W = \sqrt{W_x + W_z^2} \quad \text{○}$$

$$W = \sqrt{W_x^2 + W_z} \quad \text{○}$$

$$W = \sqrt{W_x^2 + W_z^2} \quad \text{●}$$

$$W = \sqrt{W_x^3 + W_z^3} \quad \text{○}$$

Sual: Müstəvidə bəndin neçə sərbəstlik dərəcəsi var? (Çəki: 1)

- Altı sərbəstlik dərəcəsi
- Üç sərbəstlik dərəcəsi
- On iki sərbəstlik dərəcəsi
- Bir sərbəstlik dərəcəsi
- İki sərbəstlik dərəcəsi

Sual: Fəzada bəndin neçə sərbəstlik dərəcəsi var? (Çəki: 1)

- Səkkiz sərbəstlik dərəcəsi
- Beş sərbəstlik dərəcəsi
- On iki sərbəstlik dərəcəsi
- İki sərbəstlik dərəcəsi
- Altı sərbəstlik dərəcəsi

Sual: Tərkibində izafi rabitələr olan mexanizmin sərbəstlik dərəcəsinin düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$$W=6n-5P_1-4P_2-3P_3-2P_4-P_5+q \quad \text{●}$$

$$W=6n-5P_1-2P_2+3P_3-4P_4-5P_5-q \quad \text{○}$$

$$W=6n-3P_1-4P_4-2P_2-P_1-2q \quad \text{○}$$

$$W=6n-4P_5+4P_2-P_1+3q \quad \text{○}$$

$$W=6n-5P_1-4P_6+P_2-2q \quad \text{○}$$

Sual: Yastı mexanizmin sərbəstlik dərəcəsi düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$$W=3n-2P_1-P_2 \quad \text{●}$$

$$W=5n-2P_1 \quad \text{○}$$

$$W=5n-2P_1-P_2 \quad \text{○}$$

$$W=4n+5P_5 \quad \text{○}$$

$$W=2n-6P_1-P_2 \quad \text{○}$$

**BÖLMƏ: #04#03**

Suallardan	16
Maksimal faiz	16
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Müntəzəm dəyişən fırlanma hərəkətinin qanunu tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\varphi = \omega_0 t + \varepsilon^2 \frac{t^2}{2} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \omega_0^2 t + \varepsilon \frac{t^2}{2} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \omega_0 t^2 + \varepsilon \frac{t^2}{2} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \omega_0 t + \varepsilon \frac{t^2}{2} \quad \text{●}$$

$$\varphi = \omega_0 t + \varepsilon \frac{t}{2} \quad \text{○}$$

Sual: Bərk cismin müstəvi paralel hərəkəti zamanı ixtiyari M nöqtənin sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı qoğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A + \vec{v}_{MA} \quad \text{○}$$

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A - \vec{v}_{MA} \quad \text{○}$$

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A + \vec{v}_{MA} \quad \text{●}$$

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A + \vec{v}_{MA}^2 \quad \text{○}$$

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A^2 + \vec{v}_{BA}^2 \quad \text{○}$$

Sual: Bərk cismin müstəvi paralel hərəkəti zamanı ixtiyari M nöqtəsinin təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A + \vec{w}_{MA}^n + \vec{w}_{MA}^t \quad \text{●}$$

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A^2 + \vec{w}_{MA}^n + \vec{w}_{MA}^t \quad \text{○}$$

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A + \vec{w}_{MA}^n - \vec{w}_{MA}^t \quad \text{○}$$

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A - \vec{w}_{MA}^n + \vec{w}_{MA}^t \quad \text{○}$$

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A - \vec{w}_{MA}^n - \vec{w}_{MA}^t \quad \text{○}$$

Sual: Tərpənməz nöqtə ərazisində hərəkət edən cismin hər hansı M nöqtəsinin sürət vektorunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{v} = \vec{\omega} + \vec{r} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \vec{\omega} + \vec{r} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r} \quad \text{●}$$

$$\vec{v} = \vec{\omega} - \vec{r} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \vec{\omega}^2 \times \vec{r}^2 \quad \text{○}$$

Sual: Tərpənməz nöqtə ətrafında hərəkət edən cismin hər hansı M nöqtəsinin təcilini təyin etmək üçün

yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\vec{W} = (\vec{e} \times \vec{r}) + (\vec{\omega} \times \vec{v})$
- $\vec{W} = (\vec{e} + \vec{r}) + (\vec{\omega} \times \vec{v})$
- $\vec{W} = (\vec{e} \times \vec{r}) - (\vec{\omega} \times \vec{v})$
- $\vec{W} = (\vec{e} \times \vec{r}) + (\vec{\omega} + \vec{v})$
- $\vec{W} = (\vec{e} - \vec{r}) + (\vec{\omega} \times \vec{v})$
- 

Sual: Sərbəst bərk cismin ixtiyarı onda o, x, y, z sistemine nəzərən vəziyyətini təyin etməyə imkan verən hərəkət tənliklərindən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_2(t); Z_{1,t} = f_3(t); \varphi = f_3(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_i(t)$
- $X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_1(t); Z_{1,t} = f_3(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_i(t)$
- $X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_2(t); Z_{1,t} = f_2(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_i(t)$
- $X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_2(t); Z_{1,t} = f_3(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_i(t)$
- $X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_2(t); Z_{1,t} = f_3(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_4(t); \theta = f_i(t)$
- 

Sual: Kariolis təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\vec{W}_k = 4(\vec{\omega} + \vec{v}_r)$
- $\vec{W}_k = 3(\vec{\omega} \times \vec{v}_r)$
- $\vec{W}_k = 4(\vec{\omega} \times \vec{v}_r)$
- $\vec{W}_k = 2(\vec{\omega} + \vec{v}_r)$
- $\vec{W}_k = 2(\vec{\omega} \times \vec{v}_r)$
- 

Sual: Mürəkkəb hərəkətdə nöqtənin mütləq sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\vec{v}_a = \vec{v}_e + \vec{v}_r$
- $\vec{v}_a = \vec{v}_e - \vec{v}_r$
- $\vec{v}_a = \vec{v}_e + \vec{v}_r$
- $\vec{v}_a = \vec{v}_e^2 + \vec{v}_r$
- $\vec{v}_a = \vec{v}_e^2 + \vec{v}_r^2$
- 

Sual: Bərk cismin fırlanma hərəkəti zamanı bucaq təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\omega = \frac{d^2\varphi}{dt^2}$
- $\omega = \frac{d^3\varphi}{dt^3}$
- $\omega = \frac{d\varphi}{dt}$
- $\omega = \frac{d^2t}{d\varphi^2}$
- $\omega = \frac{dt}{d\varphi}$
-

Sual: Fırlanan cismin nöqtələrinin cəvrəni sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $v = h \cdot \omega^2$
- $v = h^2 \cdot \omega$
- $v = h \cdot \omega$
- $v = h^2 \cdot \omega^2$
- $v = h^3 \cdot \omega$
- 

Sual: Fırlanan cismin nöqtələrinin normal təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $W_n = h^3 \omega$
- $W_n = h^2 \omega^2$
- $W_n = h^2 \omega$
- $W_n = h \omega$
- $W_n = h \omega^2$
- 

Sual: Fırlanan cismin nöqtəsinin toxunan təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $W_t = h^2 \varepsilon$
- $W_t = h \cdot \varepsilon$
- $W_t = h \cdot \varepsilon^2$
- $W_t = h^2 \varepsilon^2$
- $W_t = h^3 \varepsilon$
- 

Sual: Hərəkət koordinat üsulu ilə verildikdə nöqtənin sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$
- $V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$
- $V = \sqrt{v_x^2 + v_y + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$
- $V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$
- $V = \sqrt{v_x + v_y + v_z}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$
- 

Sual: Hərəkət koordinat üsulu ilə verildikdə nöqtənin təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$
- $W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$
- $W = \sqrt{W_x^2 + W_y + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$
-

$$W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$$

$$W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$$

Sual: Hərəketin verilməsində koordinat üsulundan təbii üsula keçid üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $S = \int_0^t \sqrt{x^2 + y^2 + z} dt$
- $S = \int_0^t \sqrt{x + y + z} dt$
- $S = \int_0^t \sqrt{x^3 + y^3 + z^3} dt$
- $S = \int_0^t \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} dt$
- $S = \int_0^t \sqrt{x + y^2 + z^2} dt$

Sual: Nöqtənin normal təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $W_n = \frac{\rho}{v^2}$
- $W_n = \frac{v}{\rho}$
- $W_n = \frac{v}{\rho^2}$
- $W_n = \frac{v^2}{\rho^2}$
- $W_n = \frac{v^2}{\rho}$

### BÖLMƏ: #05#01

Ad	#05#01
Suallardan	11
Maksimal faiz	11
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Dinamikanın birinci qanunu(ətalət qanunu) kim tərəfindən kəşf edilmişdir? (Çəki: 1)

- Qaliley
- Nyuton
- Faradey
- Kullon
- Paskal

Sual: Dinamikanın ikinci qanunu (əsas qanunu) kim tərəfindən kəşf edilmişdir? (Çəki: 1)

- Kullon
- Qaliley
- Faradey
- Nyuton

Paskal

---

Sual: Dinamikanın üçüncü qanunu (təsirin əks təsirə bərabərlik qanunu) kim tərəfindən kəşf edilmişdir? (Çəki: 1)

- Faradey  
 Nyuton  
 Qaliley  
 Kullon  
 Paskal
- 

Sual: Dinamikanın ikinci qanununu ifadə edən tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $m\vec{v} = \vec{R}$    
 $\vec{m}\vec{v} = \vec{R}$    
 $\vec{m}\vec{v} = \vec{R}$    
 $m\vec{v} = \vec{R}$    
 $m\vec{v} = \vec{R}$
- 

Sual: Cismın ətalet momentin təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $J_z = \sum m_k h_k^2$    
 $J_z = \sum m_k^2 h_k$    
 $J_z = \sum m_k^2 h_k^2$    
 $J_z = \sum m_k^3 h_k$    
 $J_z = \sum m_k h_k^3$   ]
- 

Sual: Cismın mərkəzdənqalma ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $J_{xy} = \sum m_k x_k y_k$    
 $J_{xy} = \sum m_k^2 x_k y_k$    
 $J_{xy} = \sum m_k x_k^2 y_k$    
 $J_{xy} = \sum m_k x_k y_k^2$    
 $J_{xy} = \sum m_k^2 x_k^2 y_k$
- 

Sual: Kütləsi M olan sistemin hərəkət miqdarını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\vec{Q} = M\vec{V}_c$    
 $\vec{Q} = M^2\vec{V}_c$    
 $\vec{Q} = M^2\vec{V}_c^2$    
 $\vec{Q} = M\vec{V}_c^2$    
 $\vec{Q} = M^3\vec{V}_c^2$
-

Sual: Sistemin hərəkət miqdarının dəyişməsi haqqında teoremin inteqral formada yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\bar{Q}_1 - \bar{Q}_0 = \sum \bar{S}_k^e$
- $\bar{Q}_1 + \bar{Q}_0 = \sum \bar{S}_k^e$
- $\bar{Q}_1^2 - \bar{Q}_0 = \sum \bar{S}_k^e$
- $\bar{Q}_1 - \bar{Q}_0^2 = \sum \bar{S}_k^e$
- $\bar{Q}_1^2 - \bar{Q}_0^2 = \sum \bar{S}_k^e$

Sual: İrəliləmə hərəkətində cismin kinetik enerjisi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $T_i = \frac{1}{2} MV_c^2$
- $T_i = \frac{1}{2} MV_c$
- $T_i = \frac{1}{2} M^2 V_c$
- $T_i = \frac{1}{2} M^2 V_c^2$
- $T_i = \frac{1}{4} MV_c^2$

Sual: Fırlanma hərəkətində cismin kinetik enerjisi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $T_x = \frac{1}{2} J_x \omega^2$
- $T_x = \frac{1}{2} J_x^2 \omega$
- $T_x = \frac{1}{2} J_x \omega$
- $T_x = \frac{1}{2} J_x^2 \omega^2$
- $T_x = \frac{1}{3} J_x \omega^2$

Sual: (Çəki: 1)

*B nöqtəsinin A-ya nəzərən sürəti  $v_{BA}=0,8\text{m/s}$ , bəndin uzunluğu  $l_{BA}=0,04\text{m}$  olarsa, bəndin bucaq sürətini tapmalı.*

- $15\text{S}^{-1}$
- $2\text{S}^{-1}$
- $0,2\text{S}^{-1}$
- $20\text{S}^{-1}$
- $0,02\text{S}^{-1}$

**BÖLMƏ: #05#02**

Ad	#05#02
Suallardan	17
Maksimal faiz	17
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>

Sual: Mümkün yerdəyişmələr prinsipini ifadə edən formulaların hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum \delta A_k^a + \sum \delta A_k^2 = 0 \quad \bullet$$

$$\sum \delta^1 A_k^a + \sum \delta A_k^2 = 0 \quad \bullet$$

$$\sum \delta A_k^a - \sum \delta A_k^2 = 0 \quad \bullet$$

$$\sum \delta^1 A_k^a - \sum \delta A_k^2 = 0 \quad \bullet$$

$$\sum \delta^1 A_k^a + \sum \delta^1 A_k^2 = 0 \quad \bullet$$

Sual: Nöqtənin düzxətli hərəkəti üçün yazılmış differensial tənliyi hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$m \frac{d^3 x}{dt^3} = \sum F_{kx} \quad \bullet$$

$$m \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx} \quad \bullet$$

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = \sum F_{kx} \quad \bullet$$

$$m^2 \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx} \quad \bullet$$

$$m^2 \frac{d^2 x}{dt^2} = \sum F_{kx} \quad \bullet$$

Sual: Nöqtənin qeyri-sərbəst hərəkəti üçün dinamikanın ikinci qanununu ifadə edən tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N} \quad \bullet$$

$$m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N} \quad \bullet$$

$$m\bar{w} = \sum F_n^a + \bar{N} \quad \bullet$$

$$m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N} \quad \bullet$$

$$m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N} \quad \bullet$$

Sual: Nöqtənin hərəkət miqdarının haqqındakı teoreminin sonlu şəkildə ifadəsi üçün yazılmış tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m \bar{v}_1 \times m \bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k \quad \bullet$$

$$m \bar{v}_1 + m \bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k \quad \bullet$$

$$m \bar{v}_1 - m \bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k \quad \bullet$$

$$m \bar{v}_1 - m \bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k \quad \bullet$$

$$m \bar{v}_1 - m \bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k \quad \bullet$$

Sual: Qüvvənin elementar işi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$dA = F ds \cdot \cos \alpha \quad \bullet$$

$$dA = dF s \cdot \cos \alpha \quad \bullet$$

$$dA = F^2 ds \cdot \cos \alpha \quad \bullet$$

$$dA = F s \cdot \cos \alpha \quad \bullet$$

$$dA = F^2 d^2 s \cdot \cos \alpha \quad \bullet$$



Sual: Qüvvənin elentar işinin analitik ifadəsi üçün yazılmış tənliklərin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$dA = F_x dx + F_y dy + F_z dz$

$dA = F_x dx + F_y dy + F_z dz$

$dA = F_x dx + F_y dy + F_z dy$

$dA = F_x dx + F_y dz + F_z dz$

$dA = F_x dx + F_y dy + F_z dx$

---

Sual: Nöqtənin kinetik enerjisinin dəyişməsi haqqında teoremin sonlu şəkildə yazılmış ifadəsinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\frac{mv_1^2}{2} + \frac{mv_0^2}{2} = \sum A$

$\frac{mv_1}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \sum A$

$\frac{mv_1^2}{2} - \frac{mv_0}{2} = \sum A$

$\frac{mv_1}{2} - \frac{mv_0}{2} = \sum A$

$\frac{mv_1^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \sum A$

---

Sual: Müqavimət qüvvələri nəzərə alınmadıqda nöqtənin sərbəst rəqslərinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\frac{dx}{dt} + k^2 x = 0$

$\frac{d^2 x}{dt^2} + k^2 x = 0$

$\frac{d^3 x}{dt^3} + k^2 x = 0$

$\frac{d^2 x}{dt^2} + kx = 0$

$\frac{d^2 x}{dt^2} + k^2 x^2 = 0$

---

Sual: Nöqtənin sərbəst rəqsinin differensial tənliyinin kökləri təmiz xəyali (1) olduqda, tənliyin ümumi həll üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1) =  $(n_1 \pm ik)$

$x = C_1 \sin kt + C_2 \cos kt$

$x = C_1 \sin kt + C_2 \sin kt$

$x = C_1 \cos kt + C_2 \cos kt$

$x = C_1^2 \sin kt + C_2 \cos kt$

$x = C_1 \sin kt + C_2^2 \cos kt$

---

Sual: (1) olduqda müqavimət olmayan halda məcburi rəqsin differensial tənliyin həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1) =  $P \neq K$

$x = \alpha \sin(kt + \alpha) + \frac{P_0}{k^2 + p^2} \sin pt$

$$x = \alpha^2 \sin(kt + \alpha) + \frac{P_0}{k^2 p^2} \sin pt$$

$$x = \alpha \sin^2(kt + \alpha) + \frac{P_0}{k^2 p^2} \sin pt$$

$$x = \alpha \sin(kt + \alpha) + \frac{P_0^2}{k^2 p^2} \sin pt$$

$$x = \alpha \sin(kt + \alpha) + \frac{P_0}{k^2 p^2} \sin pt$$

Sual: Kütlələr mərkəzi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k z_k}{M}$$

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k z_k}{M}$$

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}$$

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}$$

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k z_k}{M}$$

Sual: Müstəvi parallel hərəkətində cismin j kinetik enerjisi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$T_M = \frac{1}{2}(MV_c^2 + J_c \omega^2)$$

$$T_M = \frac{1}{2}(MV_c + J_c \omega^2)$$

$$T_M = \frac{1}{2}(MV_c^2 + J_c \omega)$$

$$T_M = \frac{1}{2}(M^2 V_c^2 + J_c \omega^2)$$

$$T_M = \frac{1}{2}(M^2 V_c^2 + J_c^2 \omega^2)$$

Sual: Sistemin kinetik enerjisinin dəyişməsi haqqında teoremin sonlu şəkildə ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$T_1 - T_0 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$$

$$T_1 + T_0 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$$

$$T_1 - T_0 = \sum A_k^e - \sum A_k^i$$

$$T_1^2 - T_0 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$$

$$T_1^2 - T_0^2 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$$

Sual: Bərk cismin fırlanma hərəkətinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_z \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = M_z^e$$

$$J_z \frac{d\varphi}{dt} = M_z^e$$

$$J_z^2 \frac{d^2 \Phi}{dt^2} = M_z^e$$

$$J_z^2 \frac{d\Phi}{dt} = M_z^e$$

$$J_z \frac{d^2 \Phi}{dt^2} = 2M_z^e$$

Sual: Bir maddi nöqtə üçün Dalamber prinsipini ifadə edən formulalardan hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\overline{F}_k^e + \overline{F}_k^i + \overline{F}_k^{at} = 0$$

$$\overline{F}_k^e - \overline{F}_k^i + \overline{F}_k^{at} = 0$$

$$\overline{F}_k^e + \overline{F}_k^i - \overline{F}_k^{at} = 0$$

$$\overline{F}_k^e - \overline{F}_k^i - \overline{F}_k^{at} = 0$$

$$\overline{F}_k^e + \overline{F}_k^i + \overline{F}_k^{at} = 1$$

Sual: Mümkün yerdəyişmələr prinsipini ifadə edən formulaların hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum \delta A_k^e + \sum \delta A_k^i = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta A_k^i = 0$$

$$\sum \delta A_k^e - \sum \delta A_k^i = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e - \sum \delta A_k^i = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta^2 A_k^i = 0$$

Sual: Dinamikanın ümumi tənliyi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum \delta A_k^e + \sum \delta A_k^{at} = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta A_k^{at} = 0$$

$$\sum \delta A_k^e - \sum \delta A_k^{at} = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e - \sum \delta A_k^{at} = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta^2 A_k^{at} = 0$$

### BÖLMƏ: #05#03

Ad	#05#03
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Nöqtənin əyrixətli hərəkəti üçün yazılmış differensial tənliklərdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}; m \frac{dy}{dt} = \sum F_{ky}; m \frac{dz}{dt} = \sum F_{kz}$$

$$m \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}; m \frac{d^2 y}{dt^2} = \sum F_{ky}; m \frac{d^2 z}{dt^2} = \sum F_{kz}$$

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = \sum F_{kx}; m \frac{dy}{dt} = \sum F_{ky}; m \frac{d^2 z}{dt^2} = \sum F_{kz}$$

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = \sum F_{kx}; m \frac{d^2y}{dt^2} = \sum F_{ky}; m \frac{dz}{dt} = \sum F_{kz}$$

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = \sum F_{kx}; m \frac{d^2y}{dt^2} = \sum F_{ky}; m \frac{d^2z}{dt^2} = \sum F_{kz}$$

Sual: Qüvvənin elementar impulsu üçün yazılmış ifadənin hansı? (Çəki: 1)

$$d\bar{s} = \bar{F}dt$$

$$ds = \bar{F}dt$$

$$d\bar{s} = Fdt$$

$$ds = Fdt$$

$$d\bar{s} = \bar{F}^2 dt$$

Sual: Nöqtənin sərbəst rəqsinin differensial tənliyinin kökləri təmiz xəyali (1) olduqda, nöqtənin sürəti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1) = (\nu_1 \pm ik)$$

$$\dot{x} = ak \cos(kt + \alpha)$$

$$\dot{x} = a^2 k \cos(kt + \alpha)$$

$$\dot{x} = ak^2 \cos(kt + \alpha)$$

$$\dot{x} = a^2 k^2 \cos(kt + \alpha)$$

$$\dot{x} = ak \cos(kt - \alpha)$$

Sual: Sürətə mütənasib müqavimət qüvvələri nəzərə alındıqda nöqtənin sərbəst nöqtələrinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} - k^2x = 0$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2b^2 \frac{dx}{dt} + k^2x = 0$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2x^2 = 0$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} - 2b \frac{dx}{dt} + k^2x = 0$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2x = 0$$

Sual: Sürətə mütənasib müqavimət qüvvələri nəzərə alındıqda nöqtənin sərbəst rəqslərinin differensial tənliklərinin kökləri (1) kompleks ədəd olduqda, tənliyin ümumi həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1) = (\nu_1 = -b \pm ik_1)$$

$$x = e^{b\alpha} (C_1 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t)$$

$$x = e^{-b\alpha} (C_1 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t)$$

$$x = e^{-b\alpha} (C_1 \sin k_1 t - C_2 \cos k_1 t)$$

$$x = e^{-b\alpha} (C_1 \sin k_1 t + C_1 \cos k_1 t)$$

$$x = e^{-b\alpha} (C_2 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t)$$

Sual: Sürətə mütənasib müqavimət qüvvələri nəzərə alındıqda nöqtənin sərbəst rəqslərinin differensial tənliklərinin köklərinin (1) hər ikisi həqiqi və nənfi olduqda, tənliyi ümumi həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1) = (r_{1,2} = -b \pm r)$$

$$x = C_1 e^{-(b+r)t} + C_2 e^{-(b-r)t} \quad \bullet$$

$$x = C_1 e^{(b+r)t} + C_2 e^{-(b-r)t} \quad \circ$$

$$x = C_1 e^{-(b+r)t} + C_2 e^{(b-r)t} \quad \circ$$

$$x = C_1 e^{-(b+r)t} - C_2 e^{-(b-r)t} \quad \circ$$

$$x = C_1 e^{(b+r)t} + C_2 e^{(b-r)t} \quad \circ$$

---

Sual: Müqavimət olmadıqda məcburi rəqslərin differensial tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + kx^2 = P_0 \sin pt \quad \circ$$

$$\frac{dx}{dt} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \circ$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + kx = P_0 \sin pt \quad \circ$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \bullet$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + k^2 x^2 = P_0 \sin pt \quad \circ$$

---

Sual: (1) olduqda müqavimət olmayan halda məcburi rəqsin differensial xüsusi tənliyin həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1) = P > K$$

$$x_2 = \frac{P_0^2}{p^2 - k^2} \sin(pt - \pi) \quad \circ$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k^2} \sin(pt - \pi) \quad \bullet$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k} \sin(pt - \pi) \quad \circ$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p - k} \sin(pt - \pi) \quad \circ$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k^2} \sin(pt + \pi) \quad \circ$$

---

Sual: Müqaviməti nəzərə almaqla nöqtənin məcburi rəqslərinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2 t}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \bullet$$

$$\frac{d^2 t}{dt^2} + b \frac{dx}{dt} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \circ$$

$$\frac{dt}{dt} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \circ$$

$$\frac{d^2 t}{dt^2} + 2b \frac{d^2 x}{dt} + kx = P_0 \sin pt \quad \circ$$

$$\frac{d^2 t}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2 x^2 = P_0 \sin pt \quad \circ$$

---

Sual: (1) olduqda müqavimət nəzərə almaqla nöqtənin məcburi rəqslərinin differensial tənliyinin həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1) = P > K$$

$$x = a \cdot e^{-\beta t} \sin(k_1 t + \alpha) + A \sin(pt - \beta) \quad \text{○}$$

$$x = a^2 \cdot e^{-\beta t} \sin(k_1 t + \alpha) + A \sin(pt - \beta) \quad \text{○}$$

$$x = a \cdot e^{-\beta t} \sin(k_1 t - \alpha) + A \sin(pt - \beta) \quad \text{○}$$

$$x = a \cdot e^{-\beta t} \sin(k_1 t - \alpha) + A^2 \sin(pt - \beta) \quad \text{○}$$

$$x = a \cdot e^{-\beta t} \sin(k_1 t - \alpha) + A \sin(pt + \beta) \quad \text{○}$$

### BÖLMƏ: #06#03

Ad	#06#03
Suallardan	9
Maksimal faiz	9
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Xarici qüvvənin təsirindən ən ümumi halda cismin en kəsiyində neçə daxili qüvvə amili yaranır?

(Çəki: 1)

- 2
- 6
- 5
- 4
- 1

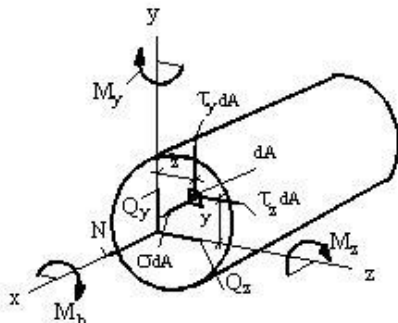
Sual: Elementin hər bir nöqtəsində gərginliklərin qiyməti nədən asılıdır? (Çəki: 1)

- kəsiyin istiqamətindən
- baş gərginliklərin cəmindən
- tam gərginliklərin qiymətindən
- toxunan gərginliklərin istiqamətindən
- normal gərginliklərin istiqamətindən

Sual: Müstəvi kəsiklər fərziyyəsinin məzisi nədən ibarətdir? (Çəki: 1)

- cismə təsir edən hər hansı qüvvələr sisteminin təsiri bu qüvvələrin ayri-ayrılıqdakı təsirlərinin cəminə bərabərdir
- brusun qüvvə tətbiq olunana qədərki müstəvi en kəsiyi qüvvə təsirindən sonra müstəviliyini itirir
- deformasiyaya qədər müstəvi olan en kəsik, deformasiyadan sonra da öz müstəviliyində qalır
- qurğunun materialının hər bir nöqtəsindəki deformasiya həmin nöqtədəki gərginliklərlə düz mütənasibdir
- qurğunun materialı izotropdur, yəni onun bütün istiqamətlərdəki xüsusiyyətləri eynidir

Sual: Qz və Qy kəsici qüvvələri cismin baxılan kəsiyində hansı ifadələrlə təyin olunur (Çəki: 1)



$$Q_x = \int \sigma \, dA, \quad Q_y = \int \tau_{xy} \, dA$$

$$Q_x = \int \tau_{xz} \, dA, \quad Q_y = \int \tau_{xy} \, dA \quad \bullet$$

$$Q_x = \int \tau_{xy} \, dA, \quad Q_y = \int \tau_{xz} \, dA \quad \bullet$$

$$Q_x = \int \sigma \, dA, \quad Q_y = \int \tau_{xz} \, dA \quad \bullet$$

$$Q_x = \int \tau_{xz} \, dA, \quad Q_y = \int \sigma \, dA \quad \bullet$$

---

Sual: Fırlanan bəndin B nöqtəsinin dayaq A-ya nəzərən nisbi sürəti necə istiqamətlənir? (Çəki: 1)

- Bəndlə iti bucaq təşkil edir
- Bəndə paralel
- Bəndə mail
- Bəndə perpendikulyar
- Bəndlə kor bucaq təşkil edir

---

Sual: Qüvvələr analizində nə üçün mexanizmləri Assur qruplarına ayırırlar? (Çəki: 1)

- Assur qrupları statik həll olan sistemdir
- Müqavimət qüvvəsini tapmaq üçün
- Sürtünmə qüvvəsini tapmaq üçün
- Ağırlıq qüvvəsini tapmaq üçün
- Ətalət qüvvəsini tapmaq üçün

---

Sual: (Çəki: 1)

Bəndin ətalət momenti  $J_S = 0,12 \text{ kq m}^2$ , bucaq təcili  $\varepsilon = 20 \text{ s}^{-2}$ . Bəndin ətalət qüvvəsi momenti nə qədərdir?

- 24 Nm
- 2,4Nm
- 0,24Nm
- 240Nm
- 0,024Nm

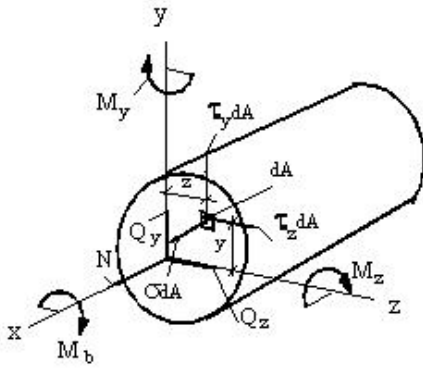
---

Sual: Fırlanan bəndin c nöqtəsinin dayaq D-yə nəzərən xətti sürəti necə istiqamətlənir? (Çəki: 1)

- Bəndə perpendikulyar
- Bəndə paralel
- Bəndə mail
- Bəndlə iti bucaq təşkil edir
- Bəndlə kor bucaq təşkil edir

---

Sual: Cismin baxılan kəsiyində Mb burucu moment və N normal qüvvə hansı düsturlarla təyin olunur? (Çəki: 1)



$$M_b = \int_A (\tau_z y - \tau_y z) dA, N = \int_A \sigma z dA$$

$$M_b = \int_A \tau_z y dA, N = \int_A \sigma dA$$

$$M_b = \int_A \tau_y z dA, N = \int_A \sigma dA$$

$$M_b = \int_A (\tau_z y - \tau_y z) dA, N = \int_A \sigma z dA$$

$$M_b = \int_A (\tau_z z - \tau_y y) dA, N = \int_A \sigma y dA$$

### BÖLMƏ: #07#02

Ad	#07#02
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Mərkəzi dartılan və ya sıxılan bruslarda, maili kəsiyin hansı vəziyyətində ən böyük normal gərginliklər yaranır? (Çəki: 1)

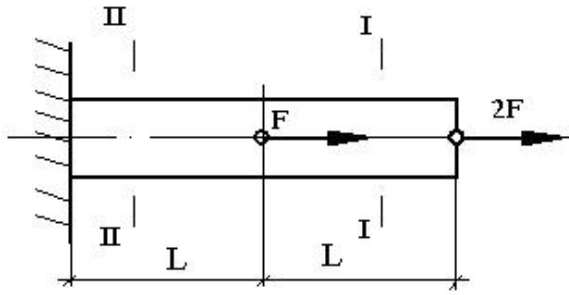
- brusun boyu istiqamətindəki kəsiklərdə
- brusun oxuna perpendikulyar kəsiklərdə
- brusun oxu ilə 45 dərəcə bucaq əmələ gətirən kəsiklərdə
- brusun həm oxu boyu, həm də oxa perpendikulyar kəsiklərində
- toxunan gərginliklərin ekstremal qiymətlər aldığı kəsiklərdə

Sual: Mərkəzi dartılan və ya sıxılan bruslarda, maili kəsiyin hansı vəziyyətində ən böyük toxunan gərginliklər yaranır? (Çəki: 1)

- brusun oxu ilə 45 dərəcə bucaq əmələ gətirən kəsiklərdə
- eninə kəsiklərdə
- eninə və boyuna kəsiklərdə
- normal gərginliklərin ekstremal qiymətlər aldığı kəsiklərdə
- brusun boyu istiqamətindəki kəsiklərdə

Sual: I-I və II-II kəsiyində normal qüvvənin ifadələrini göstərin? (Çəki: 1)





$N_I = -2F, N_{II} = -3F$

$N_I = 2F, N_{II} = 3F$

$N_I = -F, N_{II} = -2F$

$N_I = 0, N_{II} = 3F$

$N_I = 2F, N_{II} = 0$

Sual: Sürtünmə qüvvəsi necə yönəlir? (Çəki: 1)

- Nisbi hərəkətin əksinə
- Hərəkət verici qüvvə istiqamətində
- Reaksiya qüvvəsi istiqamətində
- Bəndə perpendikulyar istiqamətində
- Hərəkətə perpendikulyar

Sual: İrəliləmə cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici Q qüvvəsi sürtünmə konusunun daxilindən keçərsə necə hərəkət edir? (Çəki: 1)

- Qeyri müntəzəm
- Təcillə
- Müntəzəm
- Sükunətdə olar
- Artan sürətlə

Sual: Sürüşmə sürtünmə qüvvəsi bunların hansından aslıdır? (Çəki: 1)

- Ətalət qüvvəsindən
- Normal reaksiyadan
- Hərəkətverici qüvvədən
- Səthlərin toxunma sahəsindən
- Elastiki qüvvədən

Sual: Sürüşmə sürtünmə qüvvəsi bunların hansından aslıdır? (Çəki: 1)

- Normal reaksiya qüvvəsindən
- Ətalət qüvvəsindən
- Hərəkətverici qüvvədən
- Səthlərin toxunma sahəsindən
- Elastik qüvvədən

Sual: Sürüşmə sürtünmə qüvvəsinin qiyməti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$F_0 = \frac{N}{f_0}$

$F_0 = f_0^2 N$

$F_0 = \frac{N}{f_0^2}$

-

$$F_0 = f_0 N$$

$$F_0 = f_0 \frac{1}{N}$$

Sual: İrəliləmə cütündə sürtünməni nəzərə almaql tam reaksiya qüvvəsi R nəyə bərabərdir?(sürtünmə bucağı- (Çəki: 1)

$\varphi$ )

$$\frac{N}{\cos \varphi}$$

$\cos \varphi$

$$N \cos \varphi$$

$$\frac{N}{\sin \varphi}$$

$\sin \varphi$

$$\frac{N}{\tan \varphi}$$

$\tan \varphi$

$N$

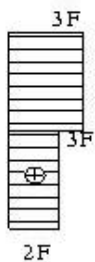
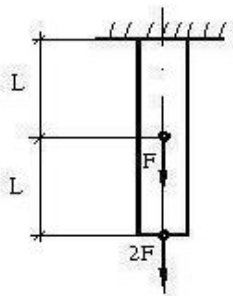
Sual: Mərkəzi dartılma və sıxılma nəyə deyilir ? (Çəki: 1)

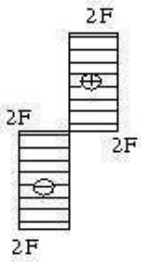
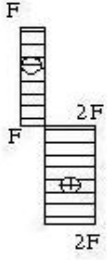
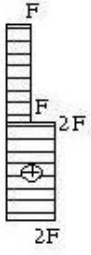
- brusun en kəsiyində yalnız normal qüvvə yaranan sadə deformatsiya növünə deyilir
- brusun ixtiyari dartılma və ya sıxılmasına deyilir
- brusun topa qüvvələrdən dartılma və sıxılmasına deyilir
- brusun bərabər yayılmış yüklərdən dartılma və ya sıxılmasına deyilir
- brusun eyni zamanda təsir edən eninə və boyuna qüvvələrdə deformatsiyasına deyilir

### BÖLMƏ: #07#03

Ad	#07#03
Suallardan	3
Maksimal faiz	3
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: qurulmuş normal gərginliklər epürlərindən hansı düzgündür ? (Çəki: 1)



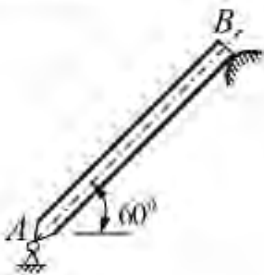


Sual: Diyirlənən sürtünmə əmsalı  $k=0,002\text{mm}$ , normal reaksiya  $N=850\text{N}$ , momentini hesablamalı (Çəki: 1)

- 1,7 Nm
- 3,4Nm
- 2,0Nm
- 2,2Nm
- 8,6Nm

Sual: (Çəki: 1)

Ağırığı  $\bar{G}$  olan bircins AB tiri A nöqtəsində oynaqla birləşdirilərək B nöqtəsində sethe söykenir. B sethinin dayaq reaksiyasını tapmalı.



$$\frac{G}{4}$$
$$\frac{G}{3}$$
$$G \cos 60^\circ$$
$$\frac{G}{6}$$
$$G \sin 60^\circ$$

### BÖLMƏ: #08#01

Ad	#08#01
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Xalis sürüşmə nəyə deyilir ? (Çəki: 1)

- xalis sürüşmə nöqtə ətrafında ayrılan elementin tillərində yalnız toxunan gərginliklər yaranan müstəvi gərgin hala deyilir
- nöqtə ətrafında ayrılan elementin kənarlarında yalnız normal gərginliklər yaranan müstəvi gərgin hala deyilir
- ixtiyari müstəvi gərginlikli hala xalis sürüşmə deyilir
- bir oxlu dartılma-sıxılmaya xalis sürüşmə deyilir
- hərtərəfli iki oxlu sıxılmaya xalis sürüşmə deyilir

Sual: (1)xətti asılılığı nəyi ifadə edir? (Çəki: 1)

$$(1) \rightarrow \tau = \gamma G$$

- ümumiləşmiş Huk qanununu
- əyilmədə toxunan gərginliyi
- dartılma və sıxılmada Huk qanununu
- burulmada toxunan gərginliyi
- sürüşmədə Huk qanununu

Sual: Sürüşmədə Huk qanunu düsturunda (1) nəyi ifadə edir? (Çəki: 1)

$$(1) \rightarrow \gamma \quad \tau = \gamma G$$

- cisimin çəkisini
- sürüşmə bucağını
- mütləq sürüşməni
- sürüşmə modulunu
- kəsilmə əmsalını

Sual: (1) düsturda G nəyi ifadə edir? (Çəki: 1)

$$(1) \rightarrow \tau = \gamma G$$

- cisimin çəkisini
- xarici qüvvəni
- sürüşmədə elastiklik modulunu
- normal gərginliyi
- puasson əmsalını

Sual: Hansı asılılıq doğrudur? (Çəki: 1)

$G$ ,  $E$  və  $\mu$  arasındakı

$$E = \frac{G}{2(1 + \mu)}$$

$$G = \frac{E}{2(1 + \mu)}$$

$$\mu = \frac{G}{2(1 + E)}$$

$$E = \frac{(\mu + 1)}{2G}$$

$$G = \frac{2(1 + \mu)}{E}$$

Sual: Tormoz rejimində sürət necə dəyişir? (Çəki: 1)

- Sürət artır
- Sürət azalır
- Sürət sabitləşir
- Sürət rəqsi dəyişir
- Sürət artıb-azalır

Sual: İrəliləmə hərəkəti edən bəndin kinetik enerjisi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$\frac{mv}{2}$$

$$\frac{J\omega}{2}$$

$$\frac{mv^2}{2}$$

$$\frac{J\omega^2}{2}$$

$$\frac{mvw}{2}$$

Sual: Fırlanma hərəkəti edən bəndin kinetik enerjisi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$\frac{mv}{2}$$

$$\frac{J\omega}{2}$$

$$\frac{J\omega^2}{2}$$

$$\frac{mv^2}{2}$$

$$\frac{mvw}{2}$$

Sual: Fırlanma hərəkəti edən bəndə təsir edən qüvvələrin gücü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$M \cdot \omega^2 / 2$$



$$pv^2$$

$$M \cdot \omega$$

$$pv$$

$$ps$$

Sual: (Çəki: 1)

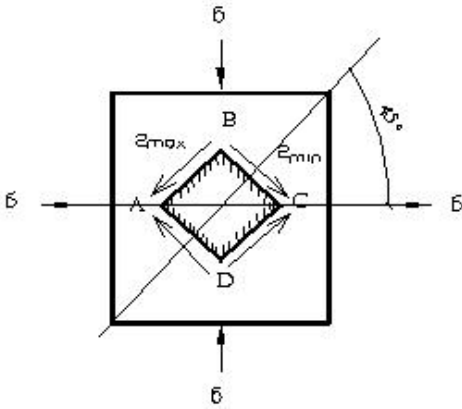
Mexanizmin hərəkətinin  $M_k = J_k \varepsilon + \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_k}{d\varphi}$  diferensial tənliyində  $\varepsilon$  kəmiyyəti nəyi göstərir?

- Xətti sürəti
- Ətalət momenti
- Bucaq sürətini
- Xətti təcili
- Bucaq təcili

### BÖLMƏ: #08#02

Ad	#08#02
Suallardan	4
Maksimal faiz	4
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Şəkilə müstəvi gərginlikli halda olan ABCD elementi hansı deformasiyaya məruz qalır? (Çəki: 1)



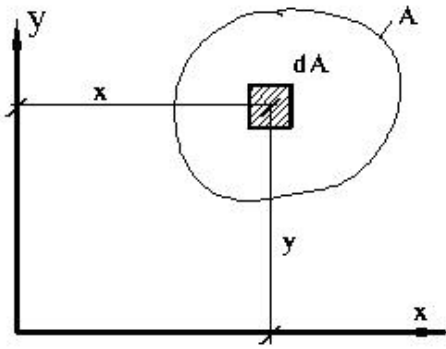
- sıxılma
- burulma
- dartılma
- xalis sürüşmə
- dartılma-sıxılma

Sual: Pərçim birləşməsində (1) düsturu ilə nə təyin edilir? (Çəki: 1)

$$(1) \rightarrow n = \frac{F}{m \frac{\pi d^3}{4} [\tau]}$$

- təsir edən qüvvəni
- pərçimlərin sayını
- pərçimin diametri
- toxunan gərginliyi
- kəsilmə müstəvilərin sayını

Sual: Kəşik sahəsinin "x" – oxuna nəzərən statik momentinin ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)



$S_x = \int_A y^2 dA$

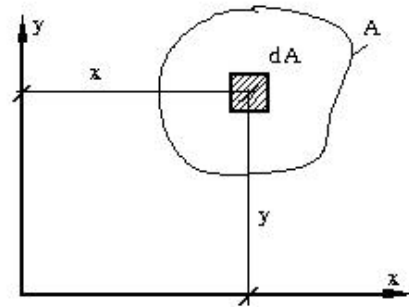
$S_x = \int_A y dA$

$S_x = \int_A y^3 dA$

$S_x = \int_A x^2 dA$

$S_x = \int_A x dA$

Sual: Kəşik sahəsinin "x" – oxuna nəzərən ətalet momentinin ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)



$J_x = \int_A y^2 dA$

$J_x = \int_A x^2 dA$

$J_x = \int_A y dA$

$J_x = \int_A x dA$

$J_y = \int_A y^3 dA$

**BÖLMƏ: #08#03**

Ad	#08#03
Suallardan	3
Maksimal faiz	3

Sualları qarışdırmaq



Suallar təqdim etmək

100 %

Sual: Kəsiyin "x" – oxuna nəzərən ətalet radiusunun ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)

$$i_x = \sqrt{\frac{J_y}{A}}$$

$$i_x = \sqrt{\frac{J_x^2}{A}}$$

$$i_x = \sqrt{\frac{J_y}{A^2}}$$

$$i_x = \sqrt{\frac{J_x^2 y}{A}}$$

$$i_x = \sqrt{\frac{J_x}{A}}$$

Sual: Giriş bəndi fırlanma hərəkəti etdikdə mexanizmin hərəkət tənliyi necə yazılır? (Çəki: 1)

$$M_k = J_k v + \frac{v^2}{2} \frac{dm}{d\varphi}$$

$$M_k = J_k \varepsilon + \frac{\omega_1^2}{2} \frac{dJ_k}{d\varphi}$$

$$M_k = m_k a + \frac{a^2}{2} \frac{dJ}{d\varphi}$$

$$M_k = m_k V + J_k \omega$$

$$M_k = J_k V + m_k \varepsilon$$

Sual: Köçürülmüş ətalet momentinin disturr hansıdır? (Çəki: 1)

$$J_k = \sum [J_{si} \left( \frac{\omega_i}{\omega_1} \right)^2 + m_i \left( \frac{v_{si}}{\omega_1} \right)^2]$$

$$J_k = \sum (m_i v_i + \omega_i)$$

$$J_k = \sum \left( m \omega^2 + \frac{d\omega}{d_1 t} \right)$$

$$J_k = m \frac{dv}{dt} + J_s$$

$$J_k = J_s \cdot m + m_1$$

**BÖLMƏ: #09#01**

Ad

#09#01

Suallardan

4

Maksimal faiz

4

Sualları qarışdırmaq



Suallar təqdim etmək

100 %



Sual: Deformasiyanın hansı növü burulma adlanır ? (Çəki: 1)

- brusun en kəsiyində kəsici qüvvə yaranan sadə deformasiya növü
- brusun en kəsiyində iki daxili qüvvə faktoru yaranan deformasiya növü
- brusun en kəsiyində əyici moment yaranan sadə deformasiya növü
- brusun en kəsiyində yalnız burucu moment yaranan sadə deformasiya növünə burulma deyilir
- brusun en kəsiyində kəsici qüvvə və əyici moment yaranan deformasiya növü

Sual: Burucu moment epyuru necə adlanır ? (Çəki: 1)

- brusun uzunluğu boyu burucu momentin dəyişməsinə göstərən qrafik
- brusun uzunluğu boyu burulma bucağının dəyişməsinə göstərən qrafik
- brusun uzunluğu boyu toxunan gərginliklərin dəyişməsinə göstərən qrafik
- brusun en kəsiyində toxunan gərginliklərin dəyişməsinə göstərən qrafik
- brusun uzunluğu boyu nisbi burulma bucağının dəyişməsinə göstərən qrafik

Sual: En kəsiyi dairəvi olan brusların en kəsiyində hansı gərginliklər yaranır ? (Çəki: 1)

- gərginlik yoxdur
- normal gərginliklər
- toxunan və normal gərginliklər
- baş gərginliklər
- toxunan gərginliklər

Sual: İşəsalma rejimində sürət necə dəyişir? (Çəki: 1)

- Sabitləşir
- Sürət azalır
- Sürət artır
- Sürət rəqsi dəyişir
- Sürət artıb-azalır

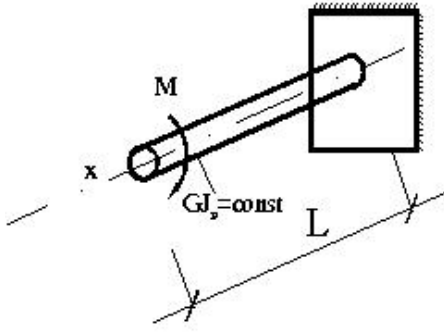
### **BÖLMƏ: #09#02**

Ad	#09#02
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Burulmada sərtlik hansı düsturla təyin olunur ? (Çəki: 1)

- $EI_p$
- GA
- $GI_p$
- EA
- EF

Sual: Valın sərbəst ucundakı burulma bucağını təyin edin? (Çəki: 1)



$$\varphi = \frac{Ml}{GJ_p} \quad \bullet$$

$$\varphi = \frac{2Ml}{GJ_p} \quad \bullet$$

$$\varphi = \frac{0,5Ml}{GJ_p} \quad \bullet$$

$$\varphi = \frac{3Ml}{GJ_p} \quad \bullet$$

$$\varphi = \frac{Ml}{2GJ_p} \quad \bullet$$

Sual: Mexanizmin hərəkətinin qeyri müntəzəmliyi hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

$$\delta = \frac{\omega_{\max} - \omega_{\min}}{\omega_{or}} \quad \bullet$$

$$\delta = \frac{\omega_{\max}}{\omega_{or}} \quad \bullet$$

$$\delta = \frac{\omega_{\max} + \omega_n}{2} \quad \bullet$$

$$\delta = \frac{\omega_{or}}{\omega_{\max} + \omega_n} \quad \bullet$$

$$\delta = \frac{\omega_{\max} + \omega_n}{2} \quad \bullet$$

Sual: Mexanizmin hərəkət tənliyini inteqrallamaqda məqsəd nədir? (Çəki: 1)

- Giriş bəndinin hərəkət qanununun tapılması
- Çıxış bəndinin sürətinin tapılması
- Mexanizmə təsir edən qüvvələr tapılır
- Sürtünmə məsələsi həll olunur
- Reaksiya qüvvəsinin təyini

Sual: Mexanizmin hərəkətinin diferensial tənliyi hansıdır? (Çəki: 1)

$$M_k = J_k \frac{d\omega}{dt} \quad \bullet$$

$$M_k = mk\varepsilon + \frac{v}{2} \quad \bullet$$

$$M_k = J_k V + \varepsilon \quad \bullet$$

$$M_k = a_k W \quad \bullet$$

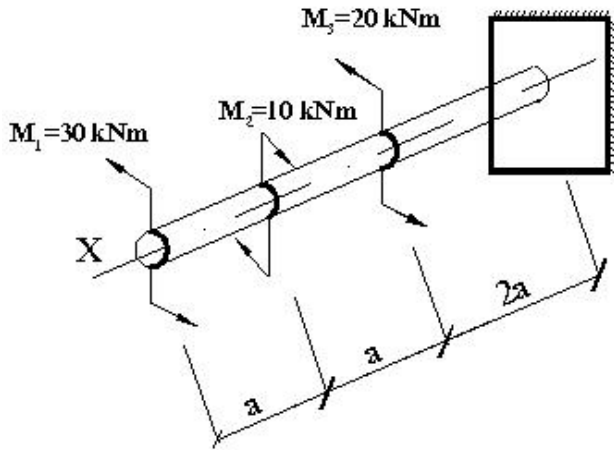


$$M_k = J_y \alpha_y + \nu$$

**BÖLMƏ: #09#03**

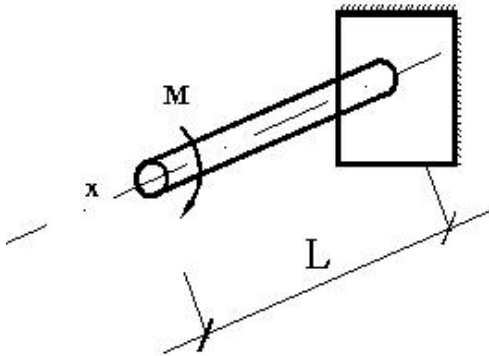
Ad	#09#03
Suallardan	2
Maksimal faiz	2
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: valın en kəsiyində yaranan burucu momentin ən böyük (modulca) qiyməti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- 30 kNm
- 10 kNm
- 40 kNm
- 15 kNm
- 50 kNm

Sual: valın en kəsiyində əmələ gələn toxunan gərginlikləri təyin etmək üçün istifadə olunan düsturu göstərin? (Çəki: 1)



$\tau = \frac{M}{3J_\rho} \cdot \rho$

$\tau = \frac{M}{J_z} \cdot z$

$\tau = \frac{M}{J_\rho} \cdot \rho$



$$\tau = \frac{Q \cdot S_{ay}}{J_z \cdot b}$$

$$\tau = \frac{Q_{kəs.}}{A}$$

### BÖLMƏ: #10#01

Ad	#10#01
Suallardan	3
Maksimal faiz	3
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: ...belə əyilmə xalis əyilmə adlanır (Çəki: 1)

- əgər tirin en kəsiyində yalnız əyici moment yaranarsa
- əgər tirin en kəsiyində əyici moment və kəsici qüvvə yaranarsa
- əgər tirin en kəsiyində əyici moment və normal qüvvə yaranarsa
- ixtiyari eninə əyilmə yaranarsa
- əgər tirin en kəsiyində ixtiyari sadə deformasiya növü yaranarsa

Sual: Statik həll olunan tirlərdə dayaq reaksiyalarının təyində ... istifadə olunur (Çəki: 1)

- müvazinət tənliklərindən
- üç moment tənliklərindən
- qüvvələr üsulunun kanonik tənliklərindən
- deformasiyaların kəsilməzlik tənliklərindən
- Puasson tənliklərindən

Sual: Ardıcıl sxem üzrə işləyən mexanizmlərin ümumi f.i.ə. necə hesablanır? (Çəki: 1)

$$\eta_{um} = \eta_1 \cdot \eta_2 \cdot \eta_3 \cdot \eta_4 + \dots$$

$$\eta_{um} = \eta_1 + \eta_2 + \dots + \eta_{n-1} + \eta_n$$

$$\eta_{um} = \eta_1 \cdot \eta_2 \cdot \eta_{n-1} \cdot \eta_n$$

$$\eta_{um} = \eta_1 \cdot \eta_2 (\eta_3 + \eta_4)$$

$$\eta_{um} = \eta_1 + \eta_2 + \eta_3 + \eta_4 + \eta_5 \dots$$

### BÖLMƏ: #10#02

Ad	#10#02
Suallardan	8
Maksimal faiz	8
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Yastı eninə əyilmə tirin en kəsiyində...yaranır (Çəki: 1)

- yaranan əyici moment en kəsiyin baş ətalet oxlarının birindən keçən müstəvi üzərində təsir edirsə
- yaranan əyici moment en kəsiyin baş ətalet oxlarından keçən heç bir müstəvinin üzərində təsir etmirsə

- iki daxili qüvvə faktoru təsir edəndə
  - əyici moment və normal qüvvə təsir edəndə
  - əyici moment və kəsici qüvvə təsir edəndə
- 

Sual: Kəsici qüvvə ilə yayılmış yük intensivliyi arasında hansı differensial asılılıq var ? (Çəki: 1)

$\frac{d^2 Q}{dx^2} = q$

$\frac{dQ}{dx} = q$

$\frac{d^2 q}{dx^2} = Q$

$\frac{dq}{dx} = Q$

$\frac{dQ}{dx} = \frac{dq}{dx}$

---

Sual: Əyici moment və yayılmış yük intensivliyi arasında hansı differensial asılılıq var? (Çəki: 1)

$\frac{d^2 M}{dx^2} = q$

$\frac{dM}{dx} = q$

$\frac{d^2 q}{dx^2} = M$

$\frac{dq}{dx} = M$

$\frac{d^2 M}{dx^2} = \frac{d^2 q}{dx^2}$

---

Sual: Əyici moment və kəsici qüvvə arasında hansı differensial asılılıq var ? (Çəki: 1)

$\frac{dQ}{dx} = M$

$\frac{dM}{dx} = Q$

$\frac{d^2 M}{dx^2} = Q$

$\frac{d^2 Q}{dx^2} = M$

$\frac{d^2 M}{dx^2} = \frac{d^2 Q}{dx^2}$

---

Sual: Xalis əyilmədə tirin əyriliyi necə təyin olunur (Çəki: 1)

$\frac{1}{\rho} = \frac{EI}{M}$



$$\frac{1}{\rho} = \frac{Q}{EI}$$

$$\frac{1}{\rho} = \frac{M}{EI}$$

$$\frac{1}{\rho} = \frac{EI}{Q}$$

$$\frac{1}{\rho} = \frac{M}{EA}$$

Sual: Maşının tormozlanma rejimində hərəkətverici və müqavimət qüvvələrinin işləri arasında nə cür asılılıq olmalıdır? (Çəki: 1)

- $A_h = A_M$
- $A_h > A_M$
- $A_h < A_M$
- $A_h = A_M^2$
- $A_h^2 = A_M$

Sual: Fırlanma kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)

- İstiqamət və tətbiq nöqtəsi
- Qiyməti
- İstiqaməti
- Tətbiq nöqtəsi
- İstiqaməti və qiyməti

Sual: Giriş bəndinə tarazlayıcı qüvvə nə üçün tətbiq olunur? (Çəki: 1)

- Təsir edən qüvvələri tarazlaşdırmaq üçün
- Reaksiya qüvvəsini tapmaq məqsədilə
- Sürtünmə qüvvəsini tapmaq məqsədilə
- Ətalət qüvvəsini tapmaq üçün
- Müqavimət qüvvəsini tapmaq üçün

### **BÖLMƏ: #10#03**

Ad	#10#03
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Müstəvi (yastı) eninə əyilmədə normal gərginliyin (1) düsturundakı nəyi göstərir? (Çəki: 1)

$$(1) \rightarrow \sigma = \frac{M}{J} \cdot y$$

- kəsiyin sahəsini
- kəsiyin statik momentini
- kəsiyin neytral oxa nəzərən ətalət momentini
- gərginlik axtarılan nöqtədən, neytral oxa qədər olan məsafəni
- əyici momentin qiymətini

Sual: Müstəvi (yastı) eninə eyilmədə normal gərginliyin düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$$\sigma = \frac{M}{E} \cdot y$$

$$\sigma = \frac{M}{J} \cdot y$$

$$\sigma = \frac{M}{2J} \cdot y$$

$$\sigma = \frac{M_b}{W_p}$$

$$\sigma = \frac{J}{M} \cdot y$$

Sual: (Çəki: 1)

Tirin  $x$  kəsiyində əyici momentin analitik ifadəsi  $M(x) = -\frac{ql}{2}x + q\frac{x^2}{2}$  məlum olarsa,

$\frac{dM(x)}{dx} = Q(x)$  və  $\frac{dQ(x)}{dx} = q(x)$  differensial asılıqlardan istifadə edərək yayılmış yükün

intensivliyini təyin edin?

$$q(x) = 2q$$

$$q(x) = q$$

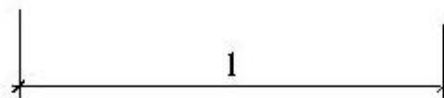
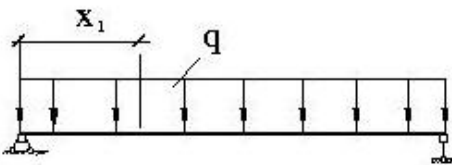
$$q(x) = ql$$

$$q(x) = -q$$

$$q(x) = 0$$

Sual: (Çəki: 1)

$x_1$  kəsiyi üçün  $M(x_1)$  ifadəsini yazın?



$$M(x_1) = \frac{ql}{2}x_1 - ql \cdot x_1^2$$

$$M(x_1) = ql \cdot x_1 - ql \cdot x_1^2$$

$$M(x_1) = \frac{ql}{2}x_1 + \frac{ql}{2} \cdot x_1^2$$

$$M(x_1) = ql \cdot x_1^2 + ql \cdot x_1$$

$$M(x_1) = \frac{ql}{2} \cdot x_1 - qx_1 \cdot \frac{x_1}{2}$$

Sual: Maşının işə düşmə rejimində hərəkət verici və müqavimət qüvvələrinin işləri arasında nə cür asılılıq

olmalıdır? (Çəki: 1)

$A_h = A_M$

$A_h > A_M$

$A_h < A_M$

$A_h = 3A_M$

$\frac{1}{2} A_h < A_M$

**BÖLMƏ: #11#01**

Ad	#11#01
Suallardan	4
Maksimal faiz	4
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Dönmə bucağı nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- tam yerdəyişmənin üfüqi oxla əmələ gətirdiyi bucağa
- eninə kəsiyin deformasiyadan əvvəlki və sonrakı vəziyyətləri arasındakı bucağa
- tam yerdəyişmənin şaquli oxla əmələ gətirdiyi bucağa
- tirin həndəsi oxunun dönməsinə
- əyilmiş oxun eninə kəsiklə əmələ gətirdiyi bucağa

Sual: (Çəki: 1)

*Ardıcıl qoşulan iki mexanizmin f.i.ə. tapın  $\eta_1 = 0,8$ ;  $\eta_2 = 0,75$ ?*

$\eta = 1,2$

$\eta = 0,6$

$\eta = 1,9$

$\eta = 0,98$

$\eta_1 = 0,8$

Sual: Bir cüt xarici normal dişli çarx ilişməsinin mərkəzlərarası məsafəsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$0,5m(z_2 - z_1)$

$0,5m(z_2 + z_1)$

$m(z_2 + z_1)$

$m(z_1 + z_2)$

$0,5mz_1z_2$

Sual: Mexaniki f.i.ə. hansı düsturla tapılır? (Çəki: 1)

$\eta = \frac{A_{xM}}{A_k}$

$\eta = \frac{A_k}{A_{xM}}$

$\eta = A_k \cdot A_{xM}$





$$\eta = \frac{A_k - A_{\text{km}}}{A_{\text{km}}}$$
$$\eta = \frac{A_k - A_{\text{km}}}{A_k}$$

### BÖLMƏ: #11#02

Ad	#11#02
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Əyinti nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- tirin oxu üzərindəki nöqtənin yerdəyişməsinə
- tirin oxu üzərindəki nöqtənin üfüqi istiqamətdəki yerdəyişməsinə
- tirin oxu üzərindəki nöqtənin şaquli yerdəyişməsinə
- tirin deformasiyasına
- tirin eninə kəsiyinin dönməsinə

Sual: Müstəvi (yastı) eninə əyilmədə tir üçün normal gərginliklərə görə möhkəmlik şərti hansıdır? (Çəki: 1)

$$\sigma_{\text{max}} = \frac{M_{\text{max}}}{J} \leq [\sigma]$$

$$\sigma_{\text{max}} = \frac{M_{\text{max}}}{EJ} \leq [\sigma]$$

$$\sigma_{\text{max}} = \frac{M_{\text{max}}}{W} \leq [\sigma]$$

$$\sigma_{\text{max}} = \frac{N_{\text{max}}}{A} \leq [\sigma]$$

$$\sigma_{\text{max}} = \frac{M_{\text{dur}}}{W_p} \leq [\sigma]$$

Sual: Əyinti ilə dönmə bucağı arasındakı differensial asılılıq necədir? (Çəki: 1)

$$\theta = \frac{d^2 w}{dx^2}$$

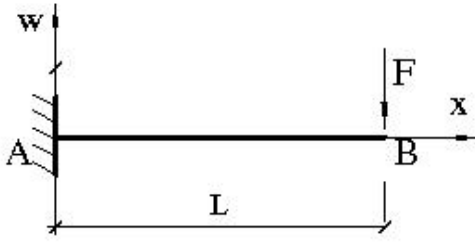
$$\theta = \frac{dM(x)}{dx}$$

$$\theta = \frac{d^2 w}{dx \cdot dy}$$

$$\theta = \frac{dQ(x)}{dx}$$

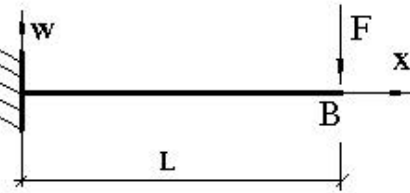
$$\theta = \frac{dw}{dx}$$

Sual: Verilmiş konsol tirdə inteqrallama sabitləri tirin hansı bərkidilmə şərtlərindən təyin olunur? (Çəki: 1)



- $w_A = 0, \theta_B = 0$
- $w_B = 0, \theta_B = 0$
- $w_A = 0, \theta_A = 0$
- $\theta(\frac{L}{2}) = 0, w(\frac{L}{2}) = 0$
- $\theta_A = 0, w_B = 0$

Sual: Verilmiş tirdə B kəsiyinin əyintisi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- $w_B = -\frac{Fl^2}{2EJ_y}$
- $w_B = \frac{Fl^3}{3EJ_y}$
- $w_B = -\frac{Fl^3}{3EJ_y}$
- $w_B = \frac{Fl}{EJ_y}$
- $w_B = \frac{Fl^2}{EJ_y}$

Sual: Bölgü çevrəsi üzrə iki qonşu diş arasındakı məsafəyə nə deyilir? (Çəki: 1)

- Dişlərin qalınlığı
- Dişlər arasındakı boşluq
- Dişin modulu
- Dişlərin addımı
- Dişlərin sayı

Sual: Dişli çarxlarda standart modula uyğun gələn çevrə hansıdır? (Çəki: 1)

- Təpə
- Dib
- Əsas
- Bölgü
- Başlanğıc

Sual: Normal silindrik dişli çarxlarda dişlərin dib çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
- $0,5mz$
- $0,5m(z + 2)$
- $0,5m(z - 2,5)$
- $0,5m(z + 2)$

Sual: Mexanizmlərin sintezində «Məqsəd funksiyası» nədir? (Çəki: 1)

- Sintezin əsas şərtinin riyazi ifadəsi
- Sintezin köməkçi şərtinin riyazi ifadəsi
- Sintezin məhdudlaşmalarının riyazi ifadəsi
- Giriş bəndinin sürət funksiyası
- Aralıq bəndin təcil funksiyası

Sual: Mexanizmlərin sintezində orta sürətin dəyişmə əmsalı K nəyi göstərir? (Çəki: 1)

- Giriş bəndinin sürətinin çıxış bəndinin sürətinə nisbətini
- Giriş bəndinin işçi və boş geşidəki sürətləri nisbətini
- Bütün bəndlərin orta sürətlərinin giriş bəndinin sürətinə nisbətini
- Giriş bəndinin boş və işçi gedişlərdəki sürətlərinin nisbətini
- Çıxış bəndinin işçi və boş gedişdəki sürətlərinin nisbətini

### **BÖLMƏ: #11#03**

Ad	#11#03
Suallardan	3
Maksimal faiz	3
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Dişli ilişmədə çarxların bir-birinə nəzərən sürüşmədən diyirlənən çevrələri necə adlanır? (Çəki: 1)

- Əsas
- Təpə
- Dib
- Başlanğıc
- Bölgü

Sual: Dişin evolvent profilinə çəkilən normal çarxın hansı çevrəsinə toxunan olacaq? (Çəki: 1)

- Bölgü
- Təpə
- Əsas
- Dib
- Başlanğıc

Sual: Bir cüt xarici normal dişli çarx ilişməsinin mərkəzlərarası məsafəsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5m(z_2 + z_1)$
- $0,5m(z_2 - z_1)$
- $m(z_2 + z_1)$
- $m(z_1 - z_2)$
- $0,5mz_1z_2$

**BÖLMƏ: #12#02**

Ad	#12#02
Suallardan	8
Maksimal faiz	8
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Normal silindirik dişli çarxlarda əsas çevrənin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
- $0,5mz$
- $0,5m(z + 2)$
- $0,5m(z + 2,5)$
- $0,5m(z + 1,5)$

Sual: Bir cüt xarici normal dişli çarx ilişməsinin mərkəzlərarası məsafəsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5m(z_2 + z_1)$
- $0,5m(z_2 - z_1)$
- $m(z_2 + z_1)$
- $m(z_1 - z_2)$
- $0,5mz_1z_2$

Sual: Planetar mexanizmlərdə oxu tərpənən çarx necə adlanır? (Çəki: 1)

- Güneş
- Satelit
- Gəzdirici
- Dayaq
- Daxili dişli çarx

Sual: Normal silindirik dişli çarxlarda təpə çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
- $0,5mz$
- $0,5m(z - 2,5)$
- $0,5m(z + 2)$
- $0,5m(z - 1,5)$

Sual: Dişli çarxların dişinin addımı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\pi m$
- $\pi m^2$
- $\pi^2 m$
- $\pi^2 m^2$
- $mz$

Sual: Normal silindirik dişli çarxlarda bölgü çevrəsi üzrə dişlərin qalınlığı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\pi m$
- $0,25\pi m$

$0,5\pi \cdot m$

$0,8\pi m$

$0,2\pi m$

Sual: Dişin evolvent profilinin istənilən nöqtəsinin əyrilik mərkəzi çarxın hansı çevrəsinin üzərində olacaq? (Çəki: 1)

- Bölgü  
 Təpə  
 Əsas  
 Dib  
 Başlanğıc

Sual: Dişli çarx ötürmələrinin ardıcıl birləşməsində ümumi ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri cəmi  
 Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri fərqi  
 Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri hasilinə  
 Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri nisbətində  
 Çarxların dişləri sayı hasilinə

### BÖLMƏ: #12#03

Ad	#12#03
Suallardan	2
Maksimal faiz	2
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Dişli çarxların standart modulu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$\pi \cdot p$

$p / \pi$

$\pi / p$

$\pi^2 \cdot p$

$\pi^2 p^2$

Sual: Normal silindrik dişli çarxlarda dişlərin dib çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$0,5z \cos \alpha_0$

$0,5mz$

$0,5m(z + 2)$

$0,5m(z - 2,5)$

$0,5m(z - 1,5)$

### BÖLMƏ: #13#03

Ad	#13#03
Suallardan	7
Maksimal faiz	7
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Normal dişli çarxlarda dişin tam hündürlüyü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- 1 m
  - 2m
  - 2,25m
  - 2,5 m
  - 3 m
- 

Sual: Fırlanma cütlərində əvəzləyici R reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinə toxunan olarsa val necə hərəkət edir? (Çəki: 1)

- Sükunətdə olar
  - Təcillə
  - Müntəzəm
  - İrəliləyə Re
  - Yellənər
- 

Sual: Təzyiq bucağının 90 dərəcəyə tamamlayan bucağa nə bucağı deyilir? (Çəki: 1)

- Ötürmə
  - Təzyiq
  - İlişmə
  - Faza
  - Profil
- 

Sual: İrəliləmə cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici Q qüvvəsi sürtünmə konusunun doğranı boyunca yönəlsə cisim necə hərəkət edir? (Çəki: 1)

- Sükunətdə olar
  - Təcillə
  - Müntəzəm
  - Yavaşlayan çüretlə
  - Yeyinləşən sürətlə
- 

Sual: Planetar mexanizmlərdə xarici dişli mərkəzi çarxa nə çarxı deyilir? (Çəki: 1)

- Dayaq
  - Satelit
  - Gəzdirici
  - Günəş
  - Diferensial
- 

Sual: Planetar mexanizmlərdə qonşu satelitlərin müntəzəm quraşdırılması şərti necə adlanır? (Çəki: 1)

- Ötürmə
  - Qonşuluq
  - Yığılm
  - Eyni oxluluq
  - Aralıq
- 

Sual: (Çəki: 1)

*Ardıcıl qoşulan iki mexanizmin f.i.ə. tapın.  $\eta_1 = 0,8$ ;  $\eta_2 = 0,75$  ?*

- $\eta = 0,98$
- $\eta = 1,2$
-

$$\eta = 1,9$$

$$\eta = 0,6$$

$$\eta = 0,8$$

### BÖLMƏ: #14#01

Ad	#14#01
Suallardan	3
Maksimal faiz	3
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Yumruqlu mexanizmlərdə itələyiciyə ötürülən qüvvə ilə onun tətbiq nöqtəsinin sürət vektoru arasındakı bucağa nə bucağı deyilir? (Çəki: 1)

- Ötürmə
- Təzyiq
- İlişmə
- Faza
- Profil

Sual: Təcil analoqunun düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$$w = \frac{d^2 s}{d\varphi^2}$$

$$w = \frac{ds}{dt}$$

$$w = \frac{d^2 v}{d\varphi^2}$$

$$w = \frac{d\varepsilon}{dt}$$

$$u = \frac{da}{d\varphi}$$

Sual: Sürət analoqunun düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$$u = \frac{dv}{dt}$$

$$u = \frac{da}{dt}$$

$$u = \frac{ds}{d\varphi}$$

$$u = \frac{d\omega}{dt}$$

$$u = \frac{df}{d\varphi}$$

### BÖLMƏ: #14#02

Ad	#14#02
Suallardan	4
Maksimal faiz	4

Sualları qarışdırmaq



Suallar təqdim etmək

100 %

Sual: Sürət analoqunun düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$u = \frac{ds}{d\varphi}$

$u = \frac{da}{dt}$

$u = \frac{dv}{dt}$

$u = \frac{d\omega}{dt}$

$u = \frac{da}{d\varphi}$

Sual: Mexanizmlərdə ötürülən qüvvə ilə onun tətbiq nöqtəsinin sürət vektoru arasındakı bucağa nə bucağı deyilir? (Çəki: 1)

- Örtmə
- İlişmə
- Ötürmə
- Sürüşmə
- Təzyiq

Sual: Yumruqlu mexanizmlərdə itələyicinin aslılığına nə diaqramı deyilir? (Çəki: 1)

$\frac{ds}{d\varphi}(\varphi)$

- Təcil
- Təcil analoqu
- Sürət
- Sürət analoqu
- Yol

Sual: Yumruqlu mexanizmlərdə itələyicinin aslılığına nə diaqramı deyilir? (Çəki: 1)

$\frac{d^2s}{d\varphi^2}(\varphi)$

- Təcil
- Sürət analoqu
- Sürət
- Təcil analoqu
- Yerdəyişmə

**BÖLMƏ: #16#02**

Ad

#16#02

Suallardan

3

Maksimal faiz

3

Sualları qarışdırmaq



Suallar təqdim etmək

100 %



Sual: Bir neçə bərk cismin verilmiş hərəkətini digər cismlərin tələb edilən hərəkətinə çevirən cisimlər sistemində nə deyilir? (Çəki: 1)

- mexanizm
- maşın
- kinematik cüt
- kinematik silsilə
- kinematik birləşmə

Sual: Hərəkəti verilən bəndə nə deyilir? (Çəki: 1)

- çıxış bəndi
- aparılan bənd
- başlanğıc bənd
- giriş bəndi
- aparılan bənd

Sual: Mexaniki enerjini digər istənilən enerjiyə çevirən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

- nəqliyyat maşını
- texnoloji maşın
- mühərrik maşını
- generator maşını
- informasiya maşını

### BÖLMƏ: #17#01

Ad	#17#01
Suallardan	9
Maksimal faiz	9
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Verilmiş sxeminə əsasən mexanizmin xassələrinin tədqiqinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- mexanizmin sintezi
- mexanizmin analizi
- mexanizmin kinematikasını
- mexanizmin strukturu
- mexanizmin dinamikasını

Sual: Materialın formasını, ölçülərini və halını dəyişən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

- nəqliyyat maşını
- texnoloji maşın
- mühərrik maşını
- generator maşını
- informasiya maşını

Sual: Tələb olunan qanunla hərəkət edən bəndə nə deyilir? (Çəki: 1)

- çıxış bəndi
- aparılan bənd
- başlanğıc bənd
- giriş bəndi

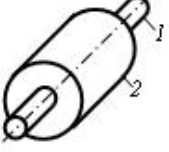
aparan bənd

---

Sual: toxunan bəndin nisbi hərəkətinə imkan verən birləşməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

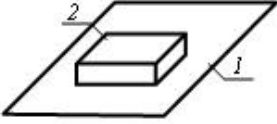
- mexanizm
  - maşın
  - kinematik cüt
  - kinematik silsilə
  - kinematik birləşmə
- 

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərib? (Çəki: 1)



- 1
  - 2
  - 3
  - 4
  - 5
- 

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərib? (Çəki: 1)



- 1
  - 2
  - 3
  - 4
  - 5
- 

Sual: Yumruq mexanizminin kinematik tsikli dörd fazadan ibarət olduqda tam bir tsiklidə sərf olunan vaxtı təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $T_{ts} = t_1 + t_2 + t_3 + t_4$
  - $T_{ts} = t_1 - t_2 + t_3 + t_4$
  - $T_{ts} = t_1 + t_2 - t_3 + t_4$
  - $T_{ts} = t_1 + t_2 + t_3 - t_4$
  - $T_{ts} = t_1 - t_2 + t_3 - t_4$
- 

Sual: Yumruq mexanizminin kinematik tsikli dörd fazadan ibarət olduqda tam bir tsiklidə sərf olunan bucağı təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4$
  - $2\pi = \varphi_1^2 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4$
  - $2\pi = \varphi_1 - \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4$
  - $2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 - \varphi_3 + \varphi_4$
  - $2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 - \varphi_4$
- 

Sual: Birkəsimli pərçim birləşməsində bir pərçimə düşən buraxılabilən yükü tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$P_1 = \frac{\pi d^2}{4} [\tau] \text{ kəs}$$

$$P_1 = \frac{\pi^2 d^2}{4} [\tau] \text{ kəs}$$

$$P_1 = \frac{\pi^2 d}{4} [\tau] \text{ kəs}$$

$$P_1 = \frac{\pi d}{4} [\tau] \text{ kəs}$$

$$P_1 = \frac{\pi d^2}{4} [\tau]^2 \text{ kəs}$$

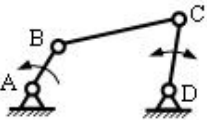
### BÖLMƏ: #17#02

Ad	#17#02
Suallardan	9
Maksimal faiz	9
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Verilmiş xassələrə görə mexanizmin sxeminin layihələndirilməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

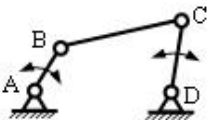
- mexanizmin sintezi
- mexanizmin analizi
- mexanizmin kinematikas
- mexanizmin strukturu
- mexanizmin dinamikası

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)



- dirsək-mancanaq
- ikidirsəkli
- ikimancanaqlı
- kulis
- dirsək-sürüncək

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)

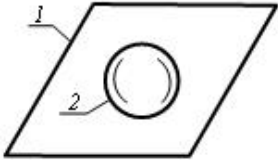


- dirsək-mancanaq
- ikidirsəkli
- ikimancanaqlı
- kulis
- dirsək-sürüncək

Sual: Bir-birinə kinematik cütlər vasitəsi ilə birləşdirilmiş bəndlər sistemə nə deyilir? (Çəki: 1)

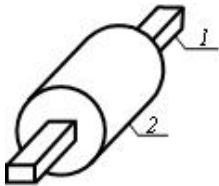
- mexanizm
- maşın
- kinematik cüt
- kinematik silsilə
- kinematik birləşmə

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



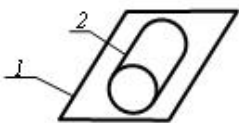
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

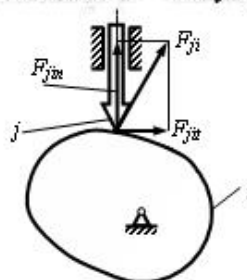
Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: (Çəki: 1)

Yumruqlu mexanizmlərdə  $F_{jit} = \frac{\sqrt{2}}{2} F_{ji}$  halında  $\nu$  təzyiç bucağı nəyə bərabərdir?

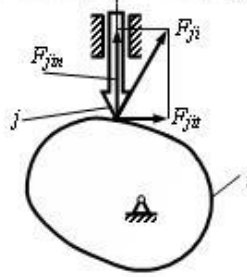


- 0 dərəcə
- 30 dərəcə

- 45 dərəcə
- 60 dərəcə
- 90 dərəcə

Sual: (Çəki: 1)

Yumruqlu mexanizmlərdə  $F_{jit} = \frac{\sqrt{3}}{2} F_{ji}$  halında  $\nu$  təzyiqli bucağı nəyə bərabərdir?



- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə
- 90 dərəcə

**BÖLMƏ: #17#03**

Ad	#17#03
Suallardan	44
Maksimal faiz	44
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: İstehsalat işi görmək məqsədi ilə mexaniki hərəkət edən qurğulara nə deyilir? (Çəki: 1)

- mexanizm
- maşın
- kinematik cüt
- kinematik silsilə
- kinematik birləşmə

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)



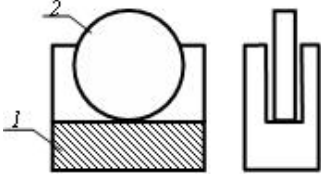
- dirsək-mancanaq
- ikidirsəkli
- ikimancanaqlı
- kulis
- dirsək-sürüncək

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərib? (Çəki: 1)



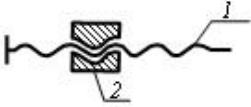
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



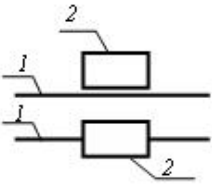
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



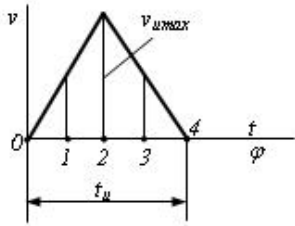
- birhərəkətli irəliləmə
- birhərəkətli fırlanma
- birhərəkətli vint
- ikihərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



- birhərəkətli irəliləmə
- birhərəkətli fırlanma
- birhərəkətli vint
- ikihərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

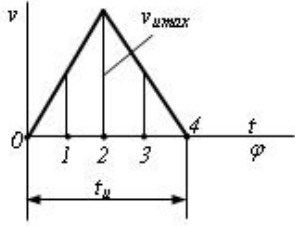
$\frac{1}{16} v_{u_{max}} \cdot t_u$

$\frac{1}{4} v_{u_{max}} \cdot t_u$

$\frac{7}{16} v_{u_{max}} \cdot t_u$

$\frac{1}{2} v_{u_{max}} \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

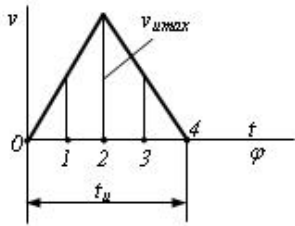
$\frac{1}{16} v_{u_{max}} \cdot t_u$

$\frac{1}{4} v_{u_{max}} \cdot t_u$

$\frac{7}{16} v_{u_{max}} \cdot t_u$

$\frac{1}{2} v_{u_{max}} \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

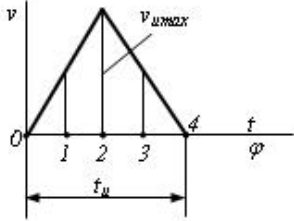
$\frac{1}{16} v_{u_{max}} \cdot t_u$

$\frac{1}{4} v_{u_{max}} \cdot t_u$

$\frac{7}{16} v_{u_{max}} \cdot t_u$

$$\frac{1}{2} v_{u\max} \cdot t_u$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanzimin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

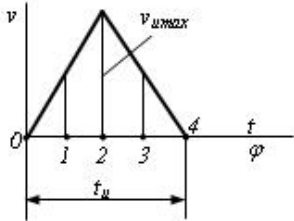
$\frac{1}{16} v_{u\max} \cdot t_u$

$\frac{1}{4} v_{u\max} \cdot t_u$

$\frac{7}{16} v_{u\max} \cdot t_u$

$\frac{1}{2} v_{u\max} \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanzimin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

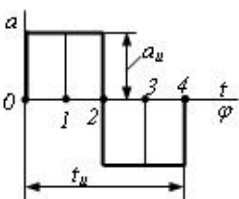
$\frac{1}{16} v_{u\max} \cdot t_u$

$\frac{1}{4} v_{u\max} \cdot t_u$

$\frac{7}{16} v_{u\max} \cdot t_u$

$\frac{1}{2} v_{u\max} \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanzimin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

$\frac{1}{6} a_u \cdot t_u$



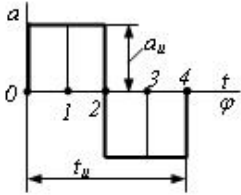
$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u$

$\frac{1}{2} a_u \cdot t_u$

$a_u \cdot t_u$

---

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

$\frac{1}{6} a_u \cdot t_u$

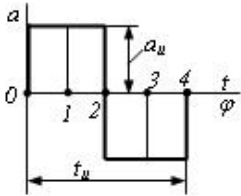
$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u$

$\frac{1}{2} a_u \cdot t_u$

$a_u \cdot t_u$

---

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

$\frac{1}{6} a_u \cdot t_u$

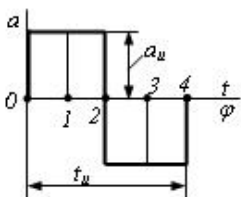
$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u$

$\frac{1}{2} a_u \cdot t_u$

$a_u \cdot t_u$

---

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

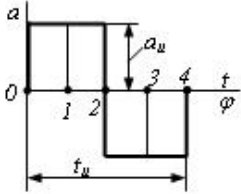
$$\frac{1}{6} a_u \cdot t_u$$

$$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u$$

$$\frac{1}{2} a_u \cdot t_u$$

$$a_u \cdot t_u$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

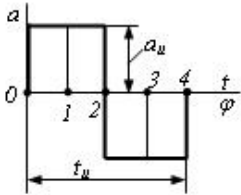
$\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

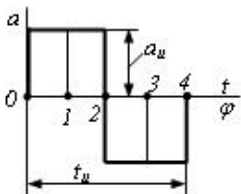
$\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$

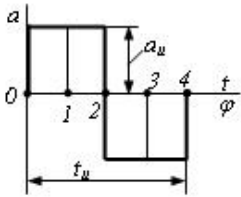
Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

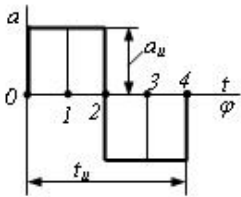
- $\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$
- $\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$
- $\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$
- $\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



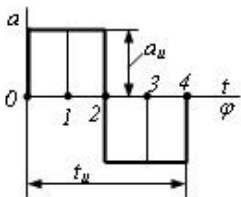
- 0
- $\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$
- $\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$
- $\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$
- $\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- 0
- $\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$
- $\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$
- $\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$
- $\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$

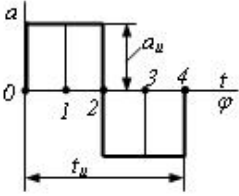
Sual: İtələyicinin sürətinin maksimal qiyməti hansı vəziyyətdə alınacaq? (Çəki: 1)



- 0
- 1

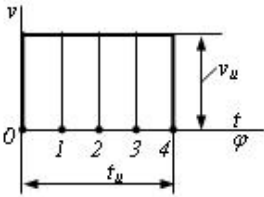
- 1 və 3
- 4
- 2

Sual: İtələyicinin maksimal yerdəyişməsi hansı vəziyyətdə alınacaq? (Çəki: 1)



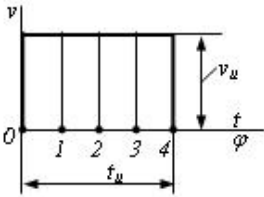
- 0
- 1
- 1 və 3
- 4
- 2

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



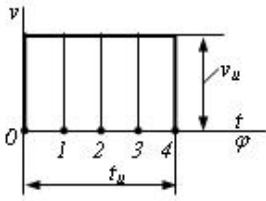
- 0
- $\frac{l}{4} v_u \cdot t_u$
- $\frac{l}{2} v_u \cdot t_u$
- $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
- $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



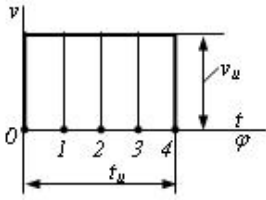
- 0
- $\frac{l}{4} v_u \cdot t_u$
- $\frac{l}{2} v_u \cdot t_u$
- $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
- $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



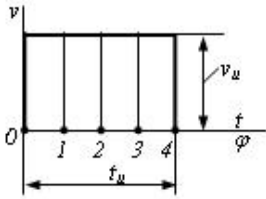
- 0
- $\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$
- $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
- $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
- $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



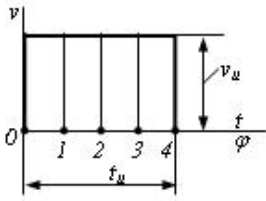
- 0
- $\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$
- $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
- $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
- $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



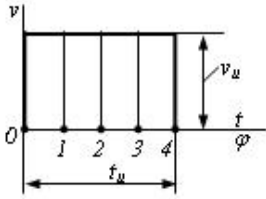
- 0
- $\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$
- $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
- $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
- $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki a təcili nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



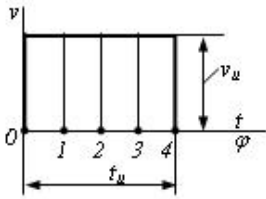
- 0  
  $+\infty$   
  $\frac{1}{2}v_u \cdot t_u$   
  $-\infty$   
  $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki a təcili nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



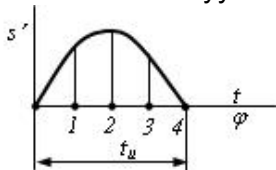
- 0  
  $+\infty$   
  $\frac{1}{2}v_u \cdot t_u$   
  $-\infty$   
  $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki a təcili nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- 0  
  $+\infty$   
  $\frac{1}{2}v_u \cdot t_u$   
  $-\infty$   
  $v_u \cdot t_u$

Sual: Hansı vəziyyətdə itələyicinin təcili sıfıra bərabər olacaq? (Çəki: 1)

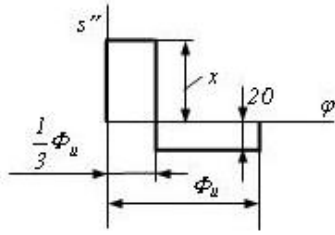


- 0  
 1  
 0 və 4

- 2
- 1 və 3

Sual: İtələyicinin təcil analoqu diaqramında x nəyə bərabər olmalıdır? (Çəki: 1)

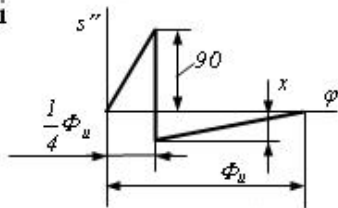
$s''(\varphi)$  – itələyici



- 40
- 30
- 20
- 60
- 80

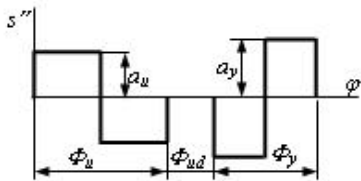
Sual: İtələyicinin təcil analoqu diaqramında x nəyə bərabər olmalıdır? (Çəki: 1)

$s''(\varphi)$  – itələyici



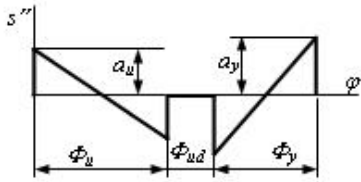
- 40
- 30
- 20
- 60
- 80

Sual: Yaxınlaşmanın sonunda itələyicinin yerdəyişmə diaqramının sıfır olması üçün hansı şərt ödənilməlidir? (Çəki: 1)



- $\frac{a_u}{a_y} = \frac{\Phi_u}{\Phi_y}$
- $\frac{a_u}{a_y} = \frac{1}{2} \cdot \left( \frac{\Phi_y}{\Phi_u} \right)^2$
- $\frac{a_u}{a_y} = \frac{\Phi_y}{\Phi_u}$
- $\frac{a_u}{a_y} = \left( \frac{\Phi_y}{\Phi_u} \right)^2$
- $\frac{a_u}{\Phi_y} = \frac{a_y}{\Phi_u}$

Sual: Yaxınlaşmanın sonunda itələyicinin yerdəyişmə diaqramının sıfır olması üçün hansı şərt ödənilməlidir? (Çəki: 1)



$$\frac{a_u}{a_y} = \left( \frac{\phi_y}{\phi_u} \right)^2$$

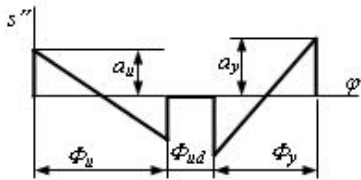
$$\frac{a_u}{a_y} = \frac{l}{2} \cdot \left( \frac{\phi_y}{\phi_u} \right)^2$$

$$\frac{a_u}{a_y} = \frac{l}{4} \cdot \left( \frac{\phi_y}{\phi_u} \right)^2$$

$$\frac{a_u}{a_y} = \left( \frac{\phi_u}{\phi_y} \right)^2$$

$$\frac{a_u}{a_y} = \frac{l}{4} \cdot \left( \frac{\phi_u}{\phi_y} \right)^2$$

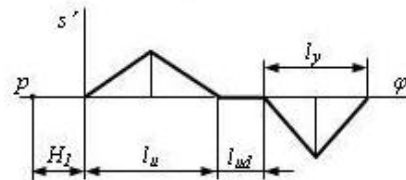
Sual: Yaxınlaşmanın sonunda itələyicinin yerdəyişmə diaqramının sıfır olması üçün x nəyə bərabər ilmalıdır? (Çəki: 1)



- 110 mm
- 100 mm
- 90 mm
- 80 mm
- 60 mm

Sual: (Çəki: 1)

Qrafiki integrallama üsulunda itələyicinin yerdəyişmə və sürət analoqu diaqramlarının eyni miqyasda alınması üçün  $H_I$  qütb məsafəsi nəyə bərabər olmalıdır?



$$H_\varphi$$

$$\frac{l}{2}$$

$$H_\varphi$$

$$H_\varphi^2$$

$$\frac{l}{2}$$

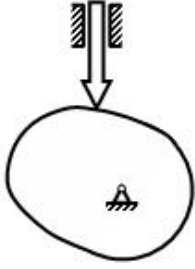
$$H_\varphi^2$$

$$\frac{l_u + l_y}{2}$$

Sual: Belə yumruqlu mexanizmdə yumruğun minimal radiusu hansı şərtəndən tapılır? (Çəki: 1)



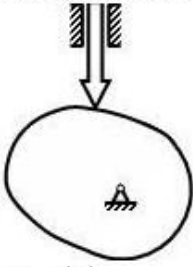
$v$  - təzyiq bucağıdır,  $r_{min}$ -minimal radiusu



- $v_{max} > v_b$
- $r_{min} + s > -(s^a)$
- $v_{max} < v_b$
- $r_{min} + s > s^t$
- $r_{min} + s > s^h$

Sual: Belə yumruqlu mexanizmdə yumruğun minimal radiusu hansı şərtədən tapılır? (Çəki: 1)

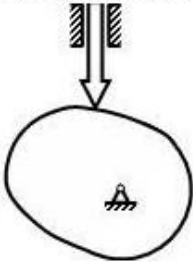
$r_{min}$ -minimal radiusu



- $r_{min} + s > -(s^h)$
- $r_{min} - s > -(s^h)$
- $r_{min} + s > s^h$
- $r_{min} + s > s^t$
- $r_{min} + s > -(s^t)$

Sual: Bu yumruqlu mexanizmdə  $V$  təzyiq bucağının qiyməti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

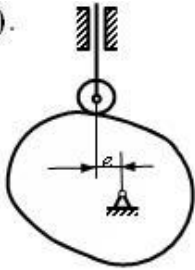
$r_{min}$ -minimal radiusu



- 90 dərəcə
- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə

Sual: Yumruqlu mexanizmdə  $v$  təzyiq bucağı hansı düsturla hesablanır? ( $s$  – itələyicinin yerdəyişməsidir, şaquli istiqamətdə diyircəyin mərkəzinin ən aşağı vəziyyəti ilə yumruğun fırlanma oxu arasındakı məsafə) (Çəki: 1)

$-s_0)$ .



$\text{tg}\nu = \frac{s'}{s_0 + s}$

$\text{tg}\nu = \frac{s' + e}{s_0}$

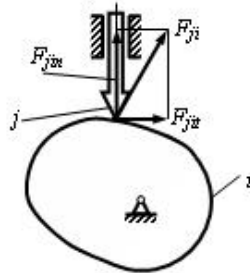
$\text{tg}\nu = \frac{s' - e}{s_0}$

$\text{tg}\nu = \frac{s' - e}{s_0 + s}$

$\text{tg}\nu = \frac{s'}{s_0 - s}$

Sual: (Çəki: 1)

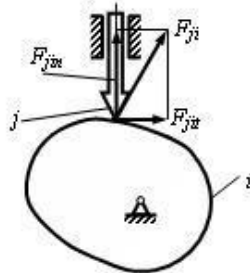
Yumruqlu mexanizmdə  $F_{ji} = 100$  N və  $F_{jit} = 50$  N halında  $\nu$  təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə
- 90 dərəcə

Sual: (Çəki: 1)

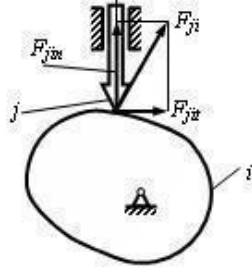
Yumruqlu mexanizmdə  $F_{ji} = 100$  N və  $F_{jit} = 0$  halında  $\nu$  təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə
- 90 dərəcə

Sual: (Çəki: 1)

Yumruqlu mexanizmlərdə  $F_{ji} = 100 \text{ N}$  və  $F_{jif} = 100 \text{ N}$  halında  $v$  təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə
- 90 dərəcə

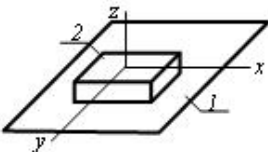
**BÖLMƏ: #18#01**

Ad	#18#01
Suallardan	16
Maksimal faiz	16
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: İstənilən başqa növ enerjini mexaniki enerjiyə çevirən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

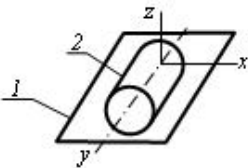
- nəqliyyat maşını
- texnoloji maşın
- mühərrik maşını
- generator maşını
- informasiya maşını

Sual: Gösterilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- z boyunca irəliləmə
- x və z boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x və y boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma

Sual: Gösterilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- x və y boyunca irəliləmə; x, y və z ətrafında fırlanma
- x, y və z ətrafında fırlanma
- x və z boyunca irəliləmə; z ətrafında fırlanma
- x və y boyunca irəliləmə; y və z ətrafında fırlanma

x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma

---

Sual: İlişmənin əsas teoremini ifadə edən tənliyin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{R_2}{R_1}$

$i_{12} = \frac{\omega_1^2}{\omega_2} = \frac{R_2}{R_1}$

$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2^2} = \frac{R_2}{R_1}$

$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{R_2^2}{R_1}$

$i_{12} = \frac{\omega_1^2}{\omega_2^2} = \frac{R_2}{R_1}$

---

Sual: Dişli çarxlardakı dişlərin sayından və moduldan aslı olaraq xarici ilişmədə olan iki dişli çarxın mərkəzləri arasındakı məsafəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$a = 0,5 m (z_1 + z_2)$

$a = m (z_1 + z_2)$

$a = 0,5 m^2 (z_1 + z_2)$

$a = 0,5 m (z_1^2 + z_2)$

$a = 0,5 m (z_1^2 + z_2^2)$

---

Sual: Bölücü çevrənin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$d_1 = m z_1$

$d_1 = m^2 z_1$

$d_1 = m z_1^2$

$d_1 = m^2 z_1^2$

$d_1 = m : z_1$

---

Sual: Birkəsimli pərçim birləşməsində yük mərkəzdə təsir etdikdə lazım olan pərçimlərin sayını tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$z = \frac{P}{\frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kes}}$

$z = \frac{P^2}{\frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kes}}$

$z = \frac{P}{\frac{\pi d}{4} [\tau]_{kes}}$

$z = \frac{P}{\frac{\pi^2 d^2}{4} [\tau]_{kes}}$

$z = \frac{P}{\frac{\pi^2 d}{4} [\tau]_{kes}}$

---

Sual: Slindrik diyircələrdə sürtünmə ötürməsində ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon)} \quad \bullet$$

$$u = \frac{D_2^2}{D_1(1-\varepsilon)} \quad \bullet$$

$$u = \frac{D_2}{D_1^2(1-\varepsilon)} \quad \bullet$$

$$u = \frac{D_2^2}{D_1^2(1-\varepsilon)} \quad \bullet$$

$$u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon^2)} \quad \bullet$$

Sual: Slindrik diyircəkli sürtünmə ötürməsində, ötürmə ədədindən və mərkəzlərarası məsafədən aslı olaraq aparıcı diyircəyin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$D_1 = \frac{2a}{1+u} \quad \bullet$$

$$D_1 = \frac{2a^2}{1+u} \quad \bullet$$

$$D_1 = \frac{2a}{1+u^2} \quad \bullet$$

$$D_1 = \frac{2a^2}{1+u^2} \quad \bullet$$

$$D_1 = \frac{a}{1+u} \quad \bullet$$

Sual: Slindrik diyircəkli sürtünmə ötürməsində, ötürməsinin kontakt gərginliyinə görə hesablamaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$\sigma_H = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{qE_g}{\zeta_g}} \quad \bullet$$

$$\sigma_H = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{q^2E_g}{\zeta_g}} \quad \bullet$$

$$\sigma_H = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)^2}} \sqrt{\frac{q^2E_g}{\zeta_g}} \quad \bullet$$

$$\sigma_H = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{qE_g^2}{\zeta_g}} \quad \bullet$$

$$\sigma_H = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{qE_g}{\zeta_g^2}} \quad \bullet$$

Sual: Slindrik dişli çarxın başlanğıc çevrənin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$d_w = mz \quad \bullet$$

$$d_w = m^2z \quad \bullet$$

$$d_w = m \cdot z^2 \quad \bullet$$

$$d_w = m : z \quad \bullet$$

$$d_w = m^2 z^2$$

Sual: Slindrik düz dişli çarx ötürməsində gətirilmiş əyricilik radiusunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2}$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1^2} \pm \frac{1}{\rho_2}$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2^2}$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1^2} \pm \frac{1}{\rho_2^2}$$

$$\frac{1}{\rho_g^2} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2}$$

Sual: Slindrik çəp dişli çarx ötürməsində gətirilmiş radial qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$F_r = F_n \operatorname{tg} \alpha$$

$$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$$

$$F_r = F_n^2 \operatorname{tg} \alpha$$

$$F_r = F_n \operatorname{tg}^2 \alpha$$

$$F_r = F_n^2 \operatorname{tg} \alpha$$

Sual: Slindrik çəp dişli çarx ötürməsində ox boyu qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$$

$$F_a = F_n \operatorname{tg} \beta$$

$$F_a = F_t^2 \operatorname{tg} \beta$$

$$F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \beta$$

$$F_a = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \beta$$

Sual: Sonsuz vintin başlanğıc diametri üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$d_1 = m \cdot q$$

$$d_1 = m^2 \cdot q$$

$$d_1 = m \cdot q^2$$

$$d_1 = m : q$$

$$d_1 = m^2 \cdot q^2$$

Sual: Sonsuz vintin xarici diametri üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$d_{a1} = m \cdot (q + 2)$$

$$d_{a1} = m \cdot (q - 2)$$

$$d_{a1} = m^2 \cdot (q + 2)$$

$$d_{a1} = m \cdot (q^2 + 2)$$

$$d_{a1} = m^2 \cdot (q + 2)$$

**BÖLMƏ: #18#02**

Ad

#18#02

Suallardan

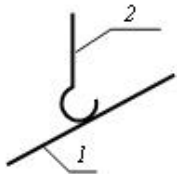
16

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



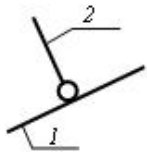
- birhərəkətli irəliləmə
- birhərəkətli fırlanma
- birhərəkətli vint
- ikihərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



- birhərəkətli fırlanma
- ikihərəkətli silindrik
- dördhərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik
- beşhərəkətli sferik

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)

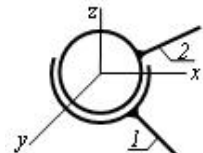


- birhərəkətli fırlanma
- ikihərəkətli silindrik
- dördhərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik
- beşhərəkətli sferik

Sual: Lingli mexanizmin, dayağa nəzərən tam dövr edə bilən bəndinə nə deyilir? (Çəki: 1)

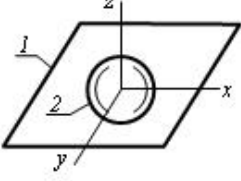
- dirsək
- mancanaq
- sürüncək
- hərəkətqolu
- kulis

Sual: Göstərilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- z və y boyunca irəliləmə; x, y və z ətrafında fırlanma
- x, y və z ətrafında fırlanma
- x və y boyunca irəliləmə; z ətrafında fırlanma
- x və y boyunca irəliləmə; y və z ətrafında fırlanma
- x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

Sual: Gösterilən kinematik cütde bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- x və y boyunca irəliləmə; x, y və z ətrafında fırlanma
- x və y ətrafında fırlanma; z boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə; x və z ətrafında fırlanma
- x, y və z boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma

Sual: Bu yastı mexanizm neçə izafi sərbəstliyə malikdir? (Çəki: 1)



- 2
- 1
- 0
- 1
- 2

Sual: Sürüşmə sürtünməsi nədən asılı deyil? (Çəki: 1)

- səthlərə təsir edən normal qüvvədən
- səthlərin sahəsindən
- səthlərin ilkin kontakt müddətindən
- səthlərin materiallarından
- səthlərin vəziyyətindən

Sual: Planetar mexanizmdə satelitin oxu bərkidilən bəndə nə deyilir? (Çəki: 1)

- günəş çarxı
- dayaq çarxı
- qapayıcı çarx
- satelit
- gəzdirici

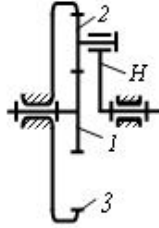
Sual: Planetar mexanizmdə tərپənən mərkəzi çarxa nə deyilir? (Çəki: 1)

- günəş çarxı
- dayaq çarxı
- qapayıcı çarx
- satelit
- gəzdirici



Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

ötürmə nisbəti –  $u_{1H}$



$u_{1H} = 1 - \frac{z_3}{z_1}$

$u_{1H} = 1 + \frac{z_3}{z_1}$

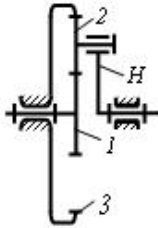
$u_{1H} = \frac{z_3 + z_2}{z_1}$

$u_{1H} = 1 - \frac{z_3}{z_2}$

$u_{1H} = 1 + \frac{z_3}{z_2}$

Sual: (Çəki: 1)

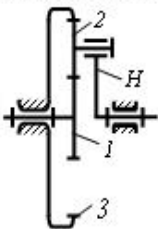
Planetar mexanizmdə  $z_1 = 10$ ;  $z_2 = 20$  olarsa onun  $u_{1H}$  ötürmə nisbəti nəyə bərabər olar?



- 1,5
- 4
- 3,5
- 6
- 7

Sual: (Çəki: 1)

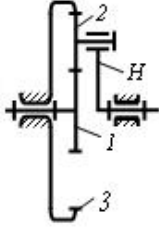
Planetar mexanizmdə  $z_1 = 10$ ;  $z_2 = 20$  olarsa  $z_3$  nəyə bərabər olar?



- 40
- 50
- 30
- 60
- 70

Sual: (Çəki: 1)

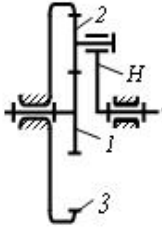
Planetar mexanizmdə  $u_{1H} = 6$  və  $z_1 = 10$  olarsa  $z_2$  nəyə bərabər olar?



- 20
- 40
- 15
- 25
- 30

Sual: (Çəki: 1)

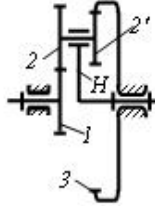
Planetar mexanizmdə  $u_{1H} = 6$  və  $z_1 = 10$  olarsa  $z_3$  nəyə bərabər olar?



- 50
- 60
- 40
- 65
- 70

Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

ötürmə nisbəti –  $u_{1H}$



$u_{1H} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$

$u_{1H} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$

$u_{1H} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$

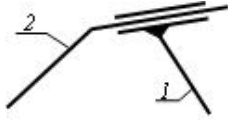
$u_{1H} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$

$u_{1H} = 1 + \frac{z_1 \cdot z_2}{z_2 \cdot z_3}$

**BÖLMƏ: #18#03**

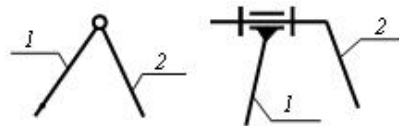
Ad	#18#03
Suallardan	52
Maksimal faiz	52
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



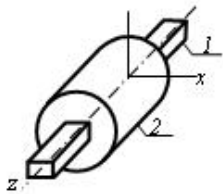
- birhərəkətli irəliləmə
- birhərəkətli fırlanma
- birhərəkətli vint
- ikihərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



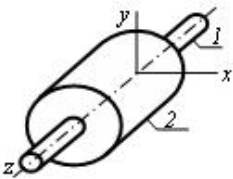
- birhərəkətli irəliləmə
- birhərəkətli fırlanma
- birhərəkətli vint
- ikihərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik

Sual: Göstərilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- z boyunca irəliləmə
- x və y boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x və z boyunca irəliləmə
- x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

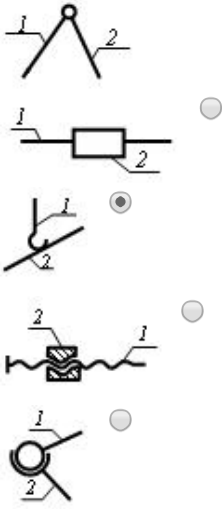
Sual: Göstərilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



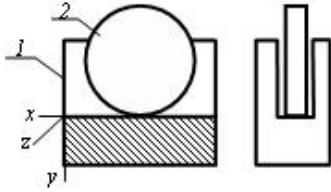
- y boyunca irəliləmə
- x və y boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x və z boyunca irəliləmə
- x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

Sual: Cütlərdən hansı ali kinematik cütdür? (Çəki: 1)

-



Sual: Gösterilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- z boyunca irəliləmə
- x və y boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x və z boyunca irəliləmə
- x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

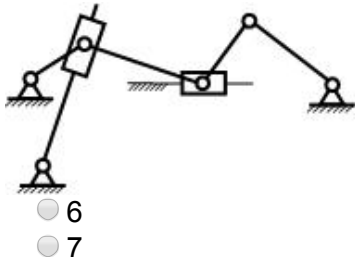
Sual: Fəza mexanizmin sərbəstlik dərəcəsi hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

- $w = 6n - 5p_1 - 4p_2 - 3p_3 - 2p_4 - p_5$
- $w = 6n - 5p_5 - 4p_4 - 3p_3 - 2p_2 - p_1$
- $w = 3n - 2p_1 - p_2$
- $w = 3n - 2p_2 - p_1$
- $w = 3n + 2p_1 + p_2$

Sual: Üçüncü ailə yastı mexanizmin sərbəstlik dərəcəsi hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

- $w = 6n - 5p_1 - 4p_2 - 3p_3 - 2p_4 - p_5$
- $w = 6n - 5p_5 - 4p_4 - 3p_3 - 2p_2 - p_1$
- $w = 3n - 2p_1 - p_2$
- $w = 3n - 2p_2 - p_1$
- $w = 3n + 2p_1 + p_2$

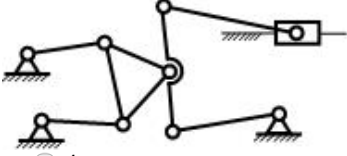
Sual: Gösterilən yastı mexanizmdə neçə ədəd birhərəkətli kinematik cüt var? (Çəki: 1)



- 6
- 7

- 8
- 9
- 10

Sual: Bu yastı mexanizm neçə sərbəstliyə malikdir? (Çəki: 1)



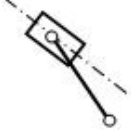
- 1
- 2
- 3
- 0
- 1

Sual: Bu manipulyator neçə sərbəstliyə malikdir? (Çəki: 1)



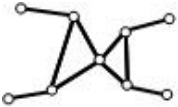
- 7
- 8
- 9
- 10
- 11

Sual: Göstərilən 2-ci sinif Assur qrupu neçənci növdür? (Çəki: 1)



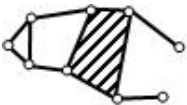
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib (Çəki: 1)



- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)

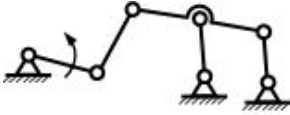
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



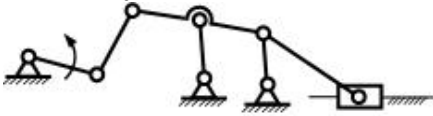
- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)

Sual: Sxemdə göstərilən yastı mexanizm neçənci sinifə aiddir? (Çəki: 1)



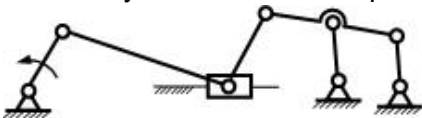
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Bu yastı mexanizmin quruluş düsturu hansıdır? (Çəki: 1)



- II (1, 2)
- II (1, 2, 2)
- III (1, 3)
- III (1, 2, 3)
- III (1, 3, 2)

Sual: Bu yastı mexanizmin quruluş düsturu hansıdır? (Çəki: 1)



- II (1, 2)
- II (1, 2, 2)
- III (1, 3)
- III (1, 2, 3)
- III (1, 3, 2)

Sual: Bu kinematik cütdə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3
- 4

Sual: Bu kinematik cütdə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



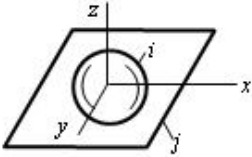
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Bu kinematik cütdə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



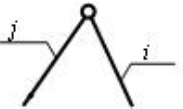
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Bu kinematik cütdə hansı reaksiya qüvvəsi yaranır? (Çəki: 1)



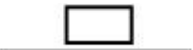
- $F_{\vec{v}}^x$
- $F_{\vec{v}}^y$
- $F_{\vec{v}}^z$
- $M_{\vec{v}}^x$
- $M_{\vec{v}}^y$

Sual: Yastı mexanizmin birhərəkətli fırlanma kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)



- tətbiq nöqtəsi
- istiqaməti
- qiyməti
- tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
- tətbiq nöqtəsi və qiyməti

Sual: Yastı mexanizmin birhərəkətli irəliləmə kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)



- tətbiq nöqtəsi
  - istiqaməti
  - qiyməti
  - tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
  - tətbiq nöqtəsi və qiyməti
- 

Sual: Yastı mexanizmin ikihərəkətli ali kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametrləri məlumdur? (Çəki: 1)



- tətbiq nöqtəsi
  - istiqaməti
  - qiyməti
  - tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
  - tətbiq nöqtəsi və qiyməti
- 

Sual: Kənar aşqarlardan tamamilə təmizlənmiş bilavasitə toxunan səthlər arasında hansı sürüşmə sürtünməsi baş verir? (Çəki: 1)

- mayeli
  - yarımmayeli
  - yarımquru
  - təmiz (xalis)
  - sərhəd (həddi)
- 

Sual: Bu kinematik silsilələrdən hansı statik həll olunandır? (Çəki: 1)

- $n = 3, p_1 = 4$
  - $n = 4, p_1 = 7$
  - $n = 2, p_1 = 3$
  - $n = 5, p_1 = 6$
  - $n = 2, p_1 = 4$
- 

Sual: Jukovski teoremi hansı ifadə ilə müəyyən edilir? (Çəki: 1)

- $M_p(F_i) = F_i \cdot \mu_v$
  - $M_p(F_i) = F_i \cdot \operatorname{tg} \alpha$
  - $M_p(F_i) = \frac{F_i}{\mu_v}$
  - $M_p(F_i) = \frac{F_i \cdot \cos \alpha}{\mu_v}$
  - $M_p(F_i) = \frac{F_i \cdot \operatorname{tg} \alpha}{\mu_v}$
- 

Sual: İrəliləmə kinematik cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici qüvvə sürtünmə konusunun doğurduğu yönərsə o hansı vəziyyətdə olar? (İlkin vəziyyət – hərəkətdədir). (Çəki: 1)

- qeyri-müəyyən hərəkətdə
  - müntəzəm hərəkətdə
  - yavaşlayan hərəkətdə
  - yeyinləşən hərəkətdə
  - sükunətdə
-



Sual: (Çəki: 1)

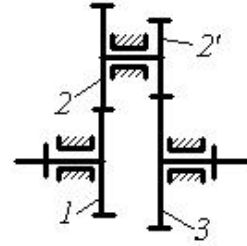
$z_1 = 20$ ;  $z_2 = 100$  olan daxili dişli çarx ilişməsində  $u_{12}$  ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

- 5
- 4
- 5
- $\frac{1}{5}$
- $-\frac{1}{5}$

Sual: (Çəki: 1)

Şəkildəki tərənncəz oxlu dişli çarx birləşməsinin  $u_{13}$  ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

$z_1 = 10$ ;  $z_2 = 20$ ;  $z_2' = 11$ ;  $z_3 = 66$

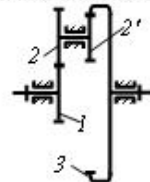


- 8
- 12
- 8
- 12
- 10

Sual: (Çəki: 1)

Şəkildəki tərənncəz oxlu dişli çarx birləşməsinin  $u_{13}$  ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

$z_1 = 10$ ;  $z_2 = 20$ ;  $z_2' = 11$ ;  $z_3 = 66$



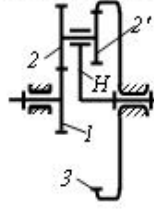
- 8
- 12
- 8
- 12
- 10

Sual: Planetar mexanizmdə oxu tərənncəz çarxa nə deyilir? (Çəki: 1)

- günəş çarxı
- dayaq çarxı
- qapayıcı çarx
- satelit
- gəzdirici

Sual: (Çəki: 1)

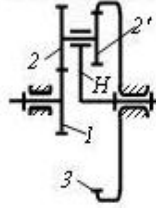
$z_1 = 20$ ;  $z_2 = 40$ ;  $z_2 = 10$  və çarxların modulları eynidirsə planetar mexanizmin ötürmə nisbəti  $u_{1H}$  nəyə bərabərdir?



- 7
- 8
- 10
- 13
- 15

Sual: (Çəki: 1)

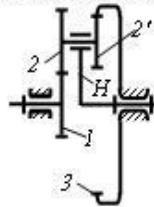
$u_{1H} = 19$ ;  $z_1 = 15$ ;  $z_2 = 45$  və çarxların modulları eynidirsə planetar mexanizmdə  $z_2$  və  $z_3$  nəyə bərabərdir?



- $z_2 = 14$
- $z_3 = 70$
- $z_2 = 13$
- $z_3 = 78$
- $z_2 = 15$
- $z_3 = 75$
- $z_2 = 12$
- $z_3 = 72$
- $z_2 = 10$
- $z_3 = 60$

Sual: (Çəki: 1)

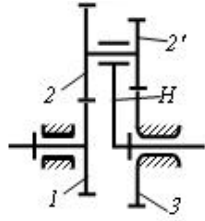
$z_1 = 15$ ;  $z_2 = 45$ ;  $z_2 = 10$  və çarxların modulları eynidirsə planetar mexanizmin ötürmə nisbəti  $u_{1H}$  nəyə bərabərdir?



- 25
- 22
- 19
- 18
- 15

Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

ötürmə nisbəti –  $u_{1H}$



$$u_{1H} = 1 - \frac{z_1 \cdot z_2}{z_2 \cdot z_3}$$

$$u_{1H} = 1 + \frac{z_1 \cdot z_2}{z_2 \cdot z_3}$$

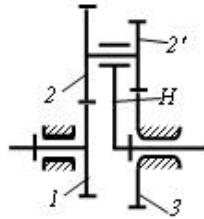
$$u_{1H} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$$

$$u_{1H} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$$

$$u_{1H} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$$

Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə  $u_{1H} = -11$ ;  $z_1 = 25$ ;  $z_2 = 75$  və çarxların modulları eynidirsə,  $z_2$  və  $z_3$  nəyə bərabərdir?



$$z_2 = 20$$

$$z_3 = 80$$

$$z_2 = 15$$

$$z_3 = 60$$

$$z_2 = 18$$

$$z_3 = 72$$

$$z_2 = 16$$

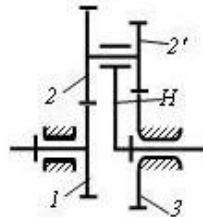
$$z_3 = 64$$

$$z_2 = 24$$

$$z_3 = 96$$

Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə  $u_{1H} = -19$ ;  $z_1 = 18$ ;  $z_2 = 15$  və çarxların modulları eynidirsə,  $z_2$  və  $z_3$  nəyə bərabərdir?



$$z_2 = 70$$

$$z_3 = 75$$

$$z_2 = 72$$

$$z_3 = 70$$

$$z_2 = 72 \quad \bullet$$

$$z_3 = 75$$

$$z_2 = 60 \quad \bullet$$

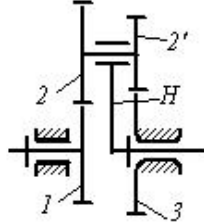
$$z_3 = 70$$

$$z_2 = 70 \quad \bullet$$

$$z_3 = 60$$

Sual: (Çəki: 1)

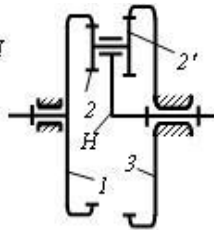
Planetar mexanizmdə  $z_1 = z_{2'} = 12$   $z_2 = 60$  və çarxların modulları eynidirsə ötürmə nisbəti  $u_{1H}$  nəyə bərabərdir?



- 24
- 25
- 20
- 24
- 25

Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

ötürmə nisbəti -  $u_{1H}$



$$u_{1H} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_{2'}} \quad \bullet$$

$$u_{1H} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_{2'}} \quad \bullet$$

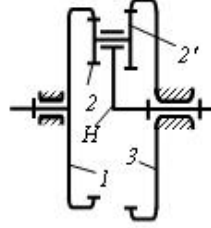
$$u_{1H} = 1 - \frac{z_1 \cdot z_{2'}}{z_2 \cdot z_3} \quad \bullet$$

$$u_{1H} = 1 + \frac{z_1 \cdot z_{2'}}{z_2 \cdot z_3} \quad \bullet$$

$$u_{1H} = 1 - \frac{z_{2'} \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2} \quad \bullet$$

Sual: (Çəki: 1)

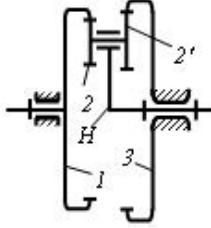
Planetar mexanizmdə  $z_1 = 75$ ;  $z_2 = 15$ ;  $z_3 = 72$  və çarxların modulları eynidirsə ötürmə nisbəti  $u_{1H}$  nəyə bərabərdir?



- 10
- 5
- 8
- 5
- 10

Sual: (Çəki: 1)

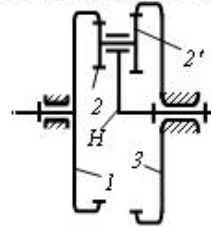
Planetar mexanizmdə  $u_{1H} = -5$ ;  $z_1 = 100$ ;  $z_2 = 20$  çarxların modulları eynidirsə  $z_{2'}$  və  $z_3$  nəyə bərabərdir?



- $z_{2'} = 15$
- $z_3 = 90$
- $z_{2'} = 14$
- $z_3 = 84$
- $z_{2'} = 10$
- $z_3 = 70$
- $z_{2'} = 16$
- $z_3 = 96$
- $z_{2'} = 20$
- $z_3 = 100$

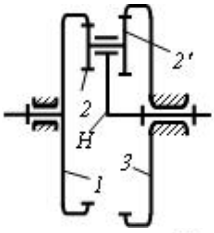
Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə  $z_1 = 70$ ;  $z_2 = 12$ ;  $z_{2'} = 10$  və çarxların modulları eynidirsə  $z_3$  nəyə bərabərdir?



- 70
- 68
- 66
- 64
- 72

Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şətidir hansıdır? (Çəki: 1)



$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$$

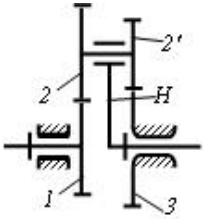
$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2$$

$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$$

$$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$$

$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2$$

Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şərtidir hansıdır? (Çəki: 1)



$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$$

$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$$

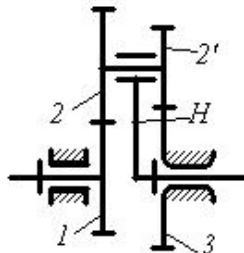
$$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$$

$$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$$

$$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$$

Sual: (Çəki: 1)

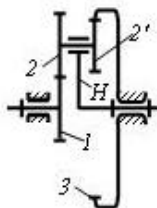
Planetar mexanizmdə  $z_1 = 40$ ;  $z_2 = 38$ ;  $z_2' = 13$  və çarxların modulları eynidirsə  $z_3$  nəyə bərabərdir?



- 60
- 65
- 55
- 53
- 51

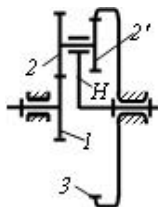
Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə  $z_1 = 15$ ;  $z_2 = 10$ ;  $z_3 = 60$  və çarxların modulları eynidirsə  $z_2$  nəyə bərabərdir?



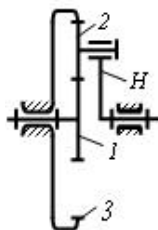
- 25
- 75
- 45
- 50
- 35

Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
- $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
- $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
- $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
- $(z_2 + z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2$

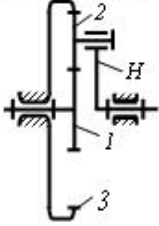
Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
- $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
- $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
- $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
- $(z_2 + z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z$

Sual: (Çəki: 1)

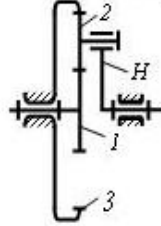
Planetar mexanizmdə  $z_1 = 10; z_3 = 60$  olan  $z_2$  nəyə bərabərdir?



- 50
- 35
- 30
- 25
- 20

Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmə  $z_3 = 50; z_2 = 20$  olan uygun olan çevrilmiş mexanizmin  $u_{13}^H$  ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?



- 5
- 7
- 2,5
- 2
- 4,5

### BÖLMƏ: #19#01

Ad	#19#01
Suallardan	9
Maksimal faiz	9
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Materialların vəziyyətini dəyişən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

- nəqliyyat maşını
- texnoloji maşın
- mühərrik maşını
- generator maşını
- informasiya maşını

Sual: Dişli çarxın dişlərinin xarici çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $d_{a1} = m(z_1 + 2)$
- $d_{a1} = m^2(z_1 + 2)$
- $d_{a1} = m^3(z_1 + 2)$
- $d_{a1} = m(z_1^2 + 2)$
- $d_{a1} = m^2(z_1^2 + 2)$



Sual: Dişli çarxın dişlərinin daxili çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $d_{fi} = m (z_1 - 2is)$
  - $d_{fi} = m^2 (z_1 - 2is)$
  - $d_{fi} = m^3 (z_1 - 2is)$
  - $d_{fi} = m (z_1^2 - 2is)$
  - $d_{fi} = m^2 (z_1^2 - 2is)$
- 

Sual: Dişli çarxın dişlərinin əsas çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $d_{əS} = d_1 \cos \alpha_1$
  - $d_{əS} = d_1^2 \cos \alpha_1$
  - $d_{əS} = d_1^3 \cos \alpha_1$
  - $d_{əS} = d_1^2 \cos^2 \alpha_1$
  - $d_{əS} = d_1 \cos^2 \alpha_1$
- 

Sual: Bir sərbəstlik dərəcəsinə malik olan sotelitli dişli mexanizmlər necə adlanır. (Çəki: 1)

- planetar
  - differensial
  - tərənmez oxlu dişli mexanizmlər
  - dişli lingli mexanizmlər
  - sürətlər qutusu
- 

Sual: İki və daha çox sərbəstlik dərəcəsinə malik olan sotelitli dişli mexanizmlər necə adlanır. (Çəki: 1)

- differensial
  - planetar
  - tərənmez oxlu dişli mexanizmlər
  - dişli lingli mexanizmlər
  - sürətlər qutusu
- 

Sual: Yumruq mexanizmlərində aparılan bənd irəli geri hərəkət edirsə o, necə adlanır. (Çəki: 1)

- itələyici
  - dirsək
  - mancanaq
  - sürgü qolu
  - sürüngəc
- 

Sual: Yumruq mexanizmlərində aparılan bənd yellənmə hərəkət edirsə o, necə adlanır. (Çəki: 1)

- mancanaq
  - itələyici
  - dirsək
  - sürgü qolu
  - sürüngəc
- 

Sual: Ulduzcuğun bölücü çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi}{z_1}}$
-

$$d_1 = \frac{P^2}{\sin \frac{\pi}{z_1}}$$

$$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi^2}{z_1}}$$

$$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi^2}{z_1}}$$

$$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi}{z_1^2}}$$

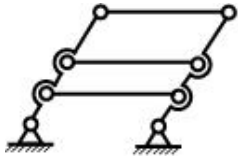
### BÖLMƏ: #19#02

Ad	#19#02
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Lingli mexanizmin, dayağa irəliləmə cütü ilə birləşdirilmiş bəndinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- dirşək
- mancanaq
- sürüncək
- hərəkətqolu
- kulis

Sual: Bu yastı mexanizm neçə izafi rabitəyə malikdir? (Çəki: 1)



- 2
- 1
- 0
- 1
- 2

Sual: Bəndin dönmə bucağından mexanizmin ümumiləşdirilmiş kordinatına görə alınmış ikinci tərtib törəməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- bucaq təcili
- bucaq sürəti analoqu
- bucaq təcili analoqu
- xətti sürət analoqu
- xətti təcil analoqu

Sual: Bəndin dönmə bucağından mexanizmin ümumiləşdirilmiş kordinatına görə alınmış birinci tərtib törəməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- bucaq sürəti analoqu

- bucaq sürəti
  - bucaq təcili analoqu
  - bucaq təcili
  - xətti sürət analoqu
- 

Sual: Nöqtənin xətti sürəti ilə onun analoqu ( $u$ ) arasında hansı asılılıq mövcudur? (giriş bəndinin bucaq sürəti – (Çəki: 1)

$\omega_1$ ).

$v = u \cdot \omega_1^2$

$v = u^2 \cdot \omega_1$

$v = \frac{u}{\omega_1^2}$

$v = \frac{u}{\omega_1}$

$v = u \cdot \omega_1$

---

Sual: Modulu  $m = 4$  mm olan normal silindrik dişli çarxin dişlərinin bölgü çevrəsi üzrə addımı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- 4 mm
  - 9 mm
  - 6,28 mm
  - 5 mm
  - 12,56 mm
- 

Sual: Modulu  $m = 4$  mm olan normal silindrik dişli çarxin dişlərinin bölgü çevrəsi üzrə qalınlığı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- 4 mm
  - 9 mm
  - 6,28 mm
  - 5 mm
  - 12,56 mm
- 

Sual: Göstərilən dişli çarxlardan hansı “sıfır” çarxdır?  $m=10$ mm;  $s$  – dişlərin bölgü çevrəsi üzrə qalınlığıdır. (Çəki: 1)

- $s = 15,7$  mm
  - $s = 15,5$  mm
  - $s = 14,5$  mm
  - $s = 16,7$  mm
  - $s = 17$  mm
- 

Sual: Göstərilən dişli çarxlardan hansı “müsbət” çarxdır?  $m=10$ mm;  $s$  – dişlərin bölgü çevrəsi üzrə qalınlığıdır. (Çəki: 1)

- $s = 15,7$  mm
  - $s = 15,5$  mm
  - $s = 14,5$  mm
  - $s = 16,7$  mm
  - $s = 17$  mm
- 

Sual: Göstərilən dişli çarxlardan hansı “mənfi” çarxdır?  $m=10$ mm;  $s$  – dişlərin bölgü çevrəsi üzrə qalınlığıdır. (Çəki: 1)

- s = 15,7 mm
  - s = 16 mm
  - s = 14,5 mm
  - s = 16,7 mm
  - s = 17 mm
- 

Sual: İlişmədə olan çarxların toxunan və bir-birinin üzəri ilə sürüşmədən diyirlənən çevrələrinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- təpə çevrəsi
  - dib çevrəsi
  - bölgü çevrəsi
  - başlanğıç çevrəsi
  - əsas çevrə
- 

Sual: Silindrik dişli çarx ilişməsində P ilişmə qütbü ilə üst-üstə düşən nöqtələrinin hündəsi yerinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- təpə çevrəsi
  - dib çevrəsi
  - bölgü çevrəsi
  - başlanğıç çevrəsi
  - əsas çevrə
- 

Sual: İlişmədə olan silindrik dişli çarxların nisbi hərəkətindəki sentroidlərinə nə çevrəsi deyilir? (Çəki: 1)

- əsas
  - bölgü
  - başlanğıc
  - dib
  - təpə
- 

Sual: Dişli çarx ilişməsində mərkəzlərarası məsafənin dəyişməsi hansı çevrələrin yerinin dəyişməsinə səbəb olur? (Çəki: 1)

- təpə
  - dib
  - bölgü
  - başlanğıç
  - əsas
- 

Sual: Dişli çarx ilişməsində mərkəzlərarası məsafənin dəyişməsi nəyin dəyişməsinə səbəb olur? (Çəki: 1)

- modulun
  - dişlərin addımının
  - bölgü çevrəsi üzrə dişlərin qalınlığının
  - ilişmə bucağının
  - ötürmə nisbətinin
- 

Sual: Bir cüt diş ilişmədə olan zaman çarxların dönmə bucağına nə deyilir? (Çəki: 1)

- faza bucağı
  - örtmə bucağı
  - təzyiq bucağı
  - ötürmə bucağı
  - ilişmə bucağı
-

Sual: Düzdişli xarici silindrik dişli çarx ilişməsində örtmə əmsalı hansı düsturla hesablanır? (ab – həqiqi ilişmə xəttinin uzunluğudur) (Çəki: 1)

$$\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{\pi m \cdot \cos \alpha} \quad \bullet$$

$$\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{\pi m \cdot \operatorname{tg} \alpha} \quad \bullet$$

$$\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{m \cdot \cos \alpha} \quad \bullet$$

$$\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{m \cdot \operatorname{tg} \alpha} \quad \bullet$$

$$\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{2\pi m \cdot \cos \alpha} \quad \bullet$$

Sual: Dişli çarxların həndəsi ölçülərinə təyin etmək üçün ən əsas verilən aşağıda göstərilənlərdən hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- modul
- dişin addımı
- mərkəzlərarası məsafə
- dişlərin qalınlığı
- bölücü çevrənin diametri

Sual: Çəp dişli çarxlarda qapanma əməlini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$\varepsilon' = \varepsilon + \frac{b}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \bullet$$

$$\varepsilon' = \varepsilon^2 + \frac{b}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \bullet$$

$$\varepsilon' = \varepsilon + \frac{b^2}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \bullet$$

$$\varepsilon' = \varepsilon + \frac{b}{t^2} \operatorname{tg} \beta \quad \bullet$$

$$\varepsilon' = \varepsilon^2 + \frac{b^2}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \bullet$$

Sual: Çoxpilləli ötürmədə ümumi ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23} \cdot i_{34} \cdot i_{4n} \quad \bullet$$

$$i_{in} = i_{12}^2 \cdot i_{23} \cdot i_{34} \cdot i_{4n} \quad \bullet$$

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23}^2 \cdot i_{34} \cdot i_{4n} \quad \bullet$$

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23} \cdot i_{34}^2 \cdot i_{4n} \quad \bullet$$

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23} \cdot i_{34} \cdot i_{4n}^2 \quad \bullet$$

### BÖLMƏ: #19#03

Ad	#19#03
Suallardan	71
Maksimal faiz	71
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli);
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)

Sual: Birləşdiriləcək bəndlərə nəzərən sıfır sərbəstliyinə malik və bu cür daha sadələrinə parçalanmayan silsilələrə nə deyilir? (Çəki: 1)

- fəza kinematik silsiləsi
- yastı kinematik silsilə
- Assur qrupu
- kinematik birləşmə
- kinematik cüt

Sual: Nöqtənin radius vektorundan mexanizmin ümümləşdirilmiş koordinatına görə alınmış birinci tərtib törəməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- xətti sürət
- xətti sürət analoqu
- xətti təcil
- xətti təcil analoqu
- bucaq sürəti

Sual: Nöqtənin radius vektorundan mexanizmin ümümləşdirilmiş koordinatına görə alınmış ikinci tərtib törəməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- xətti təcil
- xətti sürət analoqu
- xətti təcil analoqu
- bucaq sürəti analoqu
- bucaq təcili analoqu

Sual: Fırlanan bəndin nöqtəsinin tam təcili hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon^2}$
- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon}$
- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon^4}$
- $a = r\sqrt{\omega^4 + \varepsilon^2}$

$$a = r\sqrt{\omega^4 + \varepsilon^4}$$

Sual: (Çəki: 1)

Nöqtənin xətti təcili ilə onun analoqu ( $w$ ) arasında hansı asılılıq mövcudur? ( $\omega_1$  və  $\varepsilon_1$  - giriş bəndinin uyğun olaraq bucaq sürəti və bucaq təcildir).

$$a = \omega_1^2 \cdot w_1 - \varepsilon_1 \cdot u$$

$$a = \omega_1^2 \cdot w + \varepsilon_1 \cdot u$$

$$a = \omega_1^2 \cdot w$$

$$a = \varepsilon_1 \cdot w$$

$$a = \omega_1 \cdot w$$

Sual: (Çəki: 1)

Fırlanan bəndin bucaq sürəti  $\omega = 4 \frac{1}{s}$ , bucaq təcili  $\varepsilon = 2 \frac{1}{s^2}$  olarsa onun fırlanma

oxundan  $r = 0,1$  m məsafədəki nöqtəsinin toxunan təcili  $a^t$  nəyə bərabərdir?

$$\sqrt{2,6} \text{ m/s}^2$$

$$0,4 \text{ m/s}^2$$

$$0,2 \text{ m/s}^2$$

$$8 \text{ m/s}^2$$

$$1,6 \text{ m/s}^2$$

Sual: (Çəki: 1)

Fırlanan bəndin bucaq sürəti  $\omega = 4 \frac{1}{s}$ , bucaq təcili  $\varepsilon = 2 \frac{1}{s^2}$  olarsa onun fırlanma

oxundan  $r = 0,1$  m məsafədəki nöqtəsinin tam təcili  $a$  nəyə bərabərdir?

$$\sqrt{2,6} \text{ m/s}^2$$

$$0,4 \text{ m/s}^2$$

$$0,2 \text{ m/s}^2$$

$$8 \text{ m/s}^2$$

$$1,6 \text{ m/s}^2$$

Sual: Ötürülən qüvvə ilə onun tətbiq nöqtəsinin sürət vektoru arasındakı bucağa nə deyilir? (Çəki: 1)

- ötürmə bucağı
- örtmə bucağı
- faza bucağı
- ilişmə bucağı
- təzyiq bucağı

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{nn} & -\sin \varphi_{nn} & 0 & 0 \\ \sin \varphi_{nn} & \cos \varphi_{nn} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$
 hansı keçid matrisidir?

- x ətrafında fırlanma
  - y ətrafında fırlanma
  - z ətrafında fırlanma
  - x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma
  - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{mn} & 0 & \sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin \varphi_{mn} & 0 & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x ətrafında fırlanma
  - y ətrafında fırlanma
  - z ətrafında fırlanma
  - x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma
  - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & a_1 \\ 0 & \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x ətrafında fırlanma
  - y ətrafında fırlanma
  - z ətrafında fırlanma
  - x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma
  - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x ətrafında fırlanma
  - y ətrafında fırlanma
  - z ətrafında fırlanma
  - x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma
  - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 & 0 \\ \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x ətrafında fırlanma
- y ətrafında fırlanma



- z ətrafında fırlanma
  - x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma
  - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{xz} & 0 & \sin \varphi_{xz} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a_2 \\ -\sin \varphi_{xz} & 0 & \cos \varphi_{xz} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x boyunca irəliləmə
  - y boyunca irəliləmə
  - z boyunca irəliləmə
  - y boyunca irəliləmə, y ətrafında fırlanma
  - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x boyunca irəliləmə
  - y boyunca irəliləmə
  - z boyunca irəliləmə
  - y boyunca irəliləmə, y ətrafında fırlanma
  - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & a_1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x boyunca irəliləmə
  - y boyunca irəliləmə
  - z boyunca irəliləmə
  - y boyunca irəliləmə, y ətrafında fırlanma
  - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- 

Sual: (Çəki: 1)

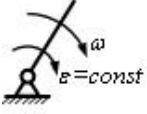
$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x boyunca irəliləmə
- y boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə
- y boyunca irəliləmə, y ətrafında fırlanma

z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

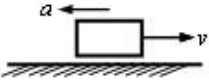
---

Sual: Bu fırlanan bənd necə hərəkət edir? (Çəki: 1)



- müntəzəm
  - müntəzəm yeyinləşən
  - müntəzəm yavaşlayan
  - qeyri-müntəzəm yeyinləşən
  - qeyri-müntəzəm yavaşlayan
- 

Sual: Bu irəliləyən bənd necə hərəkət edir? (Çəki: 1)



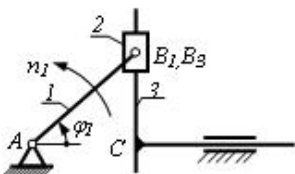
- müntəzəm
  - müntəzəm yeyinləşən
  - müntəzəm yavaşlayan
  - qeyri-müntəzəm yeyinləşən
  - qeyri-müntəzəm yavaşlayan
- 

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərində dirsəyin varlıq şərti nəyə əsasən müəyyən edilir? (Çəki: 1)

- Assur prinsipinə
  - Jukovski teoreminə
  - Qraskof teoreminə
  - Villis teoreminə
  - hərəkətin çevrilməsi prinsipinə
- 

Sual: (Çəki: 1)

$\varphi = 0^\circ$  olarsa C nöqtəsinin  $v_C$  sürətinin qiyməti nəyə bərabər olar?



0

$\frac{v_{B_2}}{2}$

$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

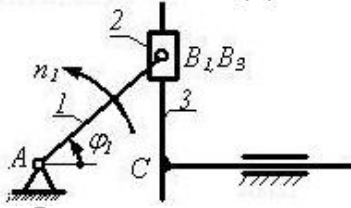
$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_{B_2}$

---

Sual: (Çəki: 1)

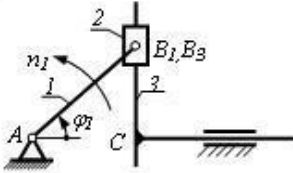
$\varphi = 0^\circ$  olarsa  $v_{B_2B_1}$  nisbi sürət vektorunun qiyməti nəyə bərabər olar?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- $v_{B_2}$

Sual: (Çəki: 1)

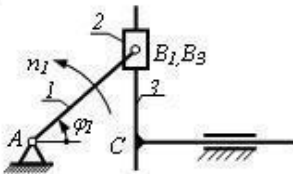
$\varphi = 45^\circ$  olarsa C nöqtəsinin  $v_C$  sürətinin qiyməti nəyə bərabər olar?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- $v_{B_2}$

Sual: (Çəki: 1)

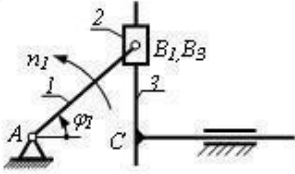
$\varphi = 60^\circ$  olarsa C nöqtəsinin  $v_C$  sürətinin qiyməti nəyə bərabər olar?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- $v_{B_2}$

Sual: (Çəki: 1)

$\varphi = 90^\circ$  olarsa  $C$  nöqtəsinin  $v_C$  sürətinin qiyməti nəyə bərabər olar?



0

$\frac{v_{B_2}}{2}$

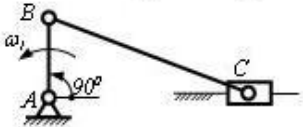
$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_{B_2}$

Sual: (Çəki: 1)

$C$  sürücəyinin  $v_C$  sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



0

$\frac{v_B}{2}$

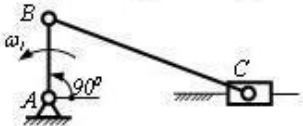
$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_B$

Sual: (Çəki: 1)

$v_{CB}$  nisbi sürət vektorunun qiyməti nəyə bərabərdir?



$\frac{v_B}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

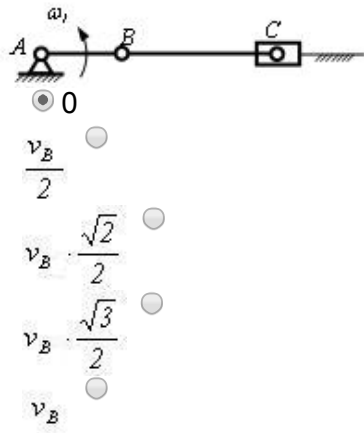
$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_B$

0

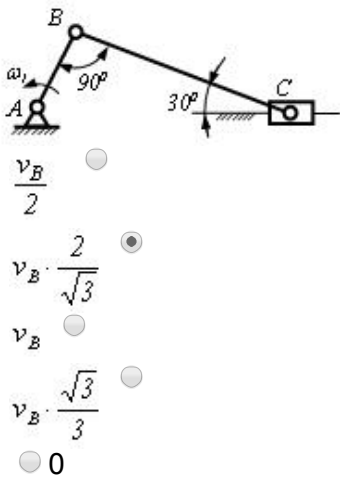
Sual: (Çəki: 1)

$C$  sürüncəyinin  $v_C$  sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



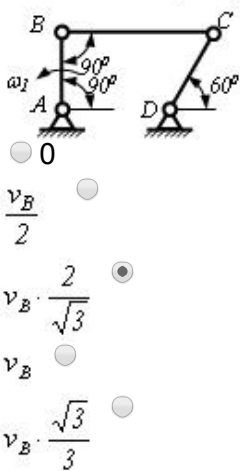
Sual: (Çəki: 1)

$C$  sürüncəyinin  $v_C$  sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



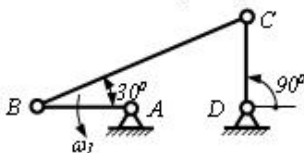
Sual: (Çəki: 1)

Dördbəndli oynaq mexanizmin  $C$  nöqtəsinin  $v_C$  sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



Sual: (Çəki: 1)

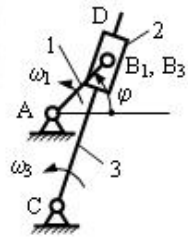
Dördbəndli oynaq mexanizmin  $C$  nöqtəsinin  $v_C$  sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



- 0
- $\frac{v_B}{2}$
- $v_B \cdot \frac{2}{\sqrt{3}}$
- $v_B$
- $v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{3}$

Sual: (Çəki: 1)

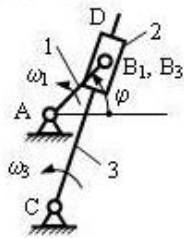
Kulis mexanizmində  $\varphi = 90^\circ$  halında kulis üzərindəki  $B_3$  nöqtəsinin  $v_{B_3}$  nisbi sürəti nəyə bərabərdir?



- $\frac{v_{B_2}}{3}$
- $v_{B_2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{4}{3}$
- $4v_{B_2}$
- 0

Sual: (Çəki: 1)

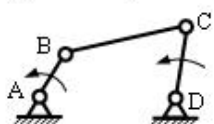
Kulis mexanizmində  $AC = 2AB$  və  $\varphi = 90^\circ$  olarsa  $CD$  kulisinin  $\omega_3$  bucaq sürəti nəyə bərabərdir?



- $\frac{\omega_1}{3}$
- $\omega_1$
- $\frac{4}{3} \cdot \omega_1$
- $4\omega_1$
- 0

Sual: (Çəki: 1)

$v_{CB} = 2 \text{ m/s}$  və  $l_{BC} = 0,5 \text{ m}$  olarsa  $BC$  bəndinin bucaq sürəti  $\omega_2$  nəyə bərabərdir?



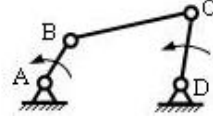
( $\text{m/s}^2$  -la)

- 0,5

- 2,0
- 4
- 6
- 8

Sual: (Çəki: 1)

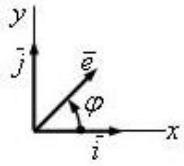
$v_{CB} = 2 \text{ m/s}$  və  $l_{BC} = 0,5 \text{ m}$  olarsa  $C$  nöqtəsinin  $B$ -yə nəzərən nisbi hərəkətindəki normal təcil  $a_{CB}^n$  nəyə bərabərdir? ( $\text{m/s}^2$ -la)



- 0,5
- 2,0
- 4
- 6
- 8

Sual: (Çəki: 1)

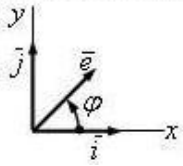
İki vahid vektorun  $\bar{e}' \cdot \bar{j}$  skalyar hasili nəyə bərabərdir?



- $\cos \varphi$
- $\sin \varphi$
- 0
- 1
- 1

Sual: (Çəki: 1)

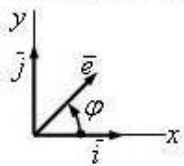
İki vahid vektorun  $\bar{e}'' \cdot \bar{i}$  skalyar hasili nəyə bərabərdir?



- $-\cos \varphi$
- $-\sin \varphi$
- $\cos \varphi$
- $\sin \varphi$
- 0

Sual: (Çəki: 1)

İki vahid vektorun  $\bar{e}'' \cdot \bar{i}$  skalyar hasili nəyə bərabərdir?



- $-\cos \varphi$
-

$-\sin \varphi$

$\cos \varphi$

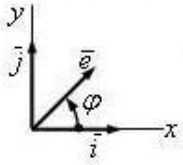
$\sin \varphi$

1

---

Sual: (Çəki: 1)

İki vahid vektorun  $\vec{e}^i \cdot \vec{j}$  skalyar hasilı nəyə bərabərdir?



$-\cos \varphi$

$-\sin \varphi$

$\cos \varphi$

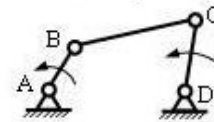
$\sin \varphi$

1

---

Sual: (Çəki: 1)

$BC$  bəndinin uzunluğu  $l_{BC}=0,5$  m və bucaq sürəti  $\omega_2 = 4(1/s)$  olarsa  $C$  nöqtəsinin  $B$ -yə nəzərən nisbi hərəkətindəki  $v_{CB}$  sürəti nəyə bərabərdir? (m/s-lə)



0,5

2,0

4

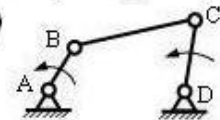
6

8

---

Sual: (Çəki: 1)

$BC$  bəndinin uzunluğu  $l_{BC}=0,5$  m və bucaq sürəti  $\omega_2 = 4(1/s)$  olarsa  $C$  nöqtəsinin  $B$ -yə nəzərən nisbi hərəkətindəki normal təcili  $a_{CB}^n$  nəyə bərabərdir? ( $m/s^2$ -lə)



0,5

2,0

4

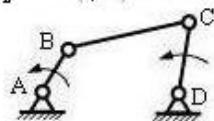
6

8

---

Sual: (Çəki: 1)

$BC$  bəndinin bucaq sürəti  $\omega_2 = 6(1/s)$  və  $v_{CB}=1,2$  m/s olarsa  $l_{BC}$  nəyə bərabərdir?



6 m

7,2 m

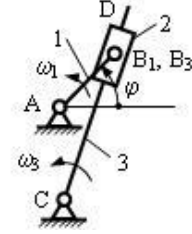
1,2 m



- 2,4 m
- 0,2 m

Sual: (Çəki: 1)

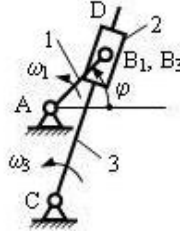
Kulis mexanizmində  $l_{BC}=0,3\text{m}$  və 3 kulisi üzərindəki  $B_3$  nöqtəsinin normal təcili  $a_{B_3C}^n = 1,2 \text{ m/s}^2$  olarsa  $\omega_3$  nəyə bərabərdir? (1/s-lə)



- 0,3
- 0,6
- 1
- 1,2
- 2

Sual: (Çəki: 1)

Kulis mexanizmində  $l_{BC}=0,4\text{m}$ ,  $v_{B_1C} = 2,4 \text{ m/s}$  və  $v_{B_3B_1} = 5 \text{ m/s}$  olarsa  $a_{B_3B_1}^k$  koriolis təcili nəyə bərabərdir? ( $\text{m/s}^2$  -lə)



- 60
- 80
- 20
- 40
- 10

Sual: Aralarında kifayət qədər yağlayıcı maye qatının olmasına baxmayaraq ayrı-ayrı çıxıntıları bilavasitə toxunan səthlər arasında hansı sürtünmə baş verir? (Çəki: 1)

- mayeli
- yarımmayeli
- yarımquru
- təmiz (xalis)
- sərhəd (həddi)

Sual: Aralarında qalınlığı 1 mikrometr və daha az yağlayıcı maye qatı olan səthlər arasında hansı sürtünmə baş verir? (Çəki: 1)

- mayeli
- yarımmayeli
- yarımquru
- təmiz (xalis)
- sərhəd (həddi)

Sual: Yağlayıcı maye qatı ilə tamamilə bir-birindən ayrılan səthlər arasında hansı sürüşmə sürtünməsi baş verir? (Çəki: 1)

- mayeli
- yarımmayeli
- yarımquru

- təmiz (xalis)
  - sərhəd (həddi)
- 

Sual: S thl r arasinda eyni zamanda təmiz quru sürtünmə ilə həddi sürtünmə ba  verers  və birinci üstünlük təşkil eders  hansı sürüşmə sürtünməsi baş verir? (  ki: 1)

- mayeli
  - yarımmayeli
  - yarımquru
  - təmiz (xalis)
  - sərhəd (həddi)
- 

Sual: İrəliləmə kinematik cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici qüvvə sürtünmə konusunun daxilindən ke rs  o hansı vəziyyətdə olar? (İlkin vəziyyət – s k n tdir) (  ki: 1)

- qeyri-müəyyən hərəkətdə
  - müntəzəm hərəkətdə
  - yava ıyan hərəkətdə
  - yeyinl  en hərəkətdə
  - s k n td 
- 

Sual: İrəliləmə kinematik cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici qüvvə sürtünmə konusunun xaricindən ke rs  o hansı vəziyyətdə olar? (  ki: 1)

- qeyri-müəyyən hərəkətdə
  - yeyinl  en hərəkətdə
  - müntəzəm hərəkətdə
  - yava ıyan hərəkətdə
  - s k n td 
- 

Sual: Fırlanma kinematik cütündə vala təsir edən əvəzləyici reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinə toxunarsa val necə hərəkət edər? (İlkin vəziyyət – hərəkətdədir) (  ki: 1)

- qeyri-müəyyən fırlanma
  - müntəzəm fırlanma
  - yeyinl  en fırlanma
  - yava ıyan fırlanma
  - s k n td  olar
- 

Sual: Fırlanma kinematik cütündə vala təsir edən əvəzləyici reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinin xaricindən ke rs  val necə hərəkət edər? (  ki: 1)

- qeyri-müəyyən fırlanma
  - müntəzəm fırlanma
  - yeyinl  en fırlanma
  - yava ıyan fırlanma
  - s k n td  olar
- 

Sual: İrəliləmə kinematik cütündə sürüşmə sürtünmə qüvvəsinin maksimal qiyməti  $F_{ss}$  nəyə bərabərdir? (  ki: 1)

- $F_{ss} = f' \cdot r \cdot F_{\text{ir}}$
- $F_{ss} = 2 \frac{F_{\text{ir}}}{f'}$
- $F_{ss} = \frac{f' \cdot F_{\text{ir}}}{r}$
- $F_{ss} = f_0 \cdot F_{\text{ir}}$
-

$$F_{ss} = \frac{1}{3} f' \cdot r \cdot F_{iv}$$

Sual: Fırlanma kinematik cütündə yaranan sürtünmə qüvvəsinin momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)  
( $f_0$  və  $f'$  - uyğun olaraq sükunət və gətirilmiş sürtünmə əmsalıdır,  $r$  - sapfann radiusudur).

$$M_s = f' \cdot r \cdot F_{iv} \quad \bullet$$

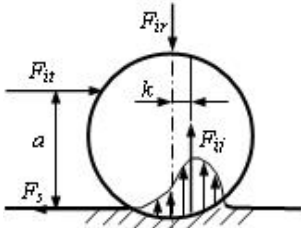
$$M_s = 2 \frac{F_{iv}}{f'} \quad \bullet$$

$$M_s = \frac{f' \cdot F_{iv}}{r} \quad \bullet$$

$$M_s = f_0 \cdot F_{qın} \quad \bullet$$

$$M_s = \frac{1}{3} f' \cdot r \cdot F_{iv} \quad \bullet$$

Sual: Diyirlənmə sürtünmə əmsalı hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)



$$k = \frac{F_{it} \cdot F_{iv}}{a} \quad \bullet$$

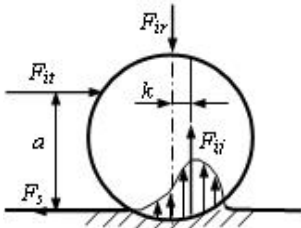
$$k = \frac{F_{iv}}{F_{it}} a \quad \bullet$$

$$k = \frac{F_{it}}{F_{iv} \cdot a} \quad \bullet$$

$$k = \frac{F_{iv}}{F_{it} \cdot a} \quad \bullet$$

$$k = \frac{F_{it}}{F_{iv}} a \quad \bullet$$

Sual: Müstəvi üzərində olan silindrin xalis diyirlənməsi üçün hansı şərtlər ödənməlidir? (Çəki: 1)



$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k \quad \bullet$$

$$F_{it} = F_{ss} \quad \bullet$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k \quad \bullet$$

$$F_{it} = F_{ss} \quad \bullet$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k \quad \bullet$$

$$F_{it} < F_{ss} \quad \bullet$$

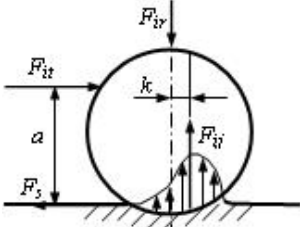
$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k \quad \bullet$$

$$F_{it} < F_{ss} \quad \bullet$$

$$F_{it} \cdot a > F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

Sual: Müstəvi üzərində olan silindrin xalis sürüşməsi üçün hansı şərtlər ödənilməlidir? (İlkin vəziyyət – sükunətdir). (Çəki: 1)



$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} = F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} = F_{ss}$$

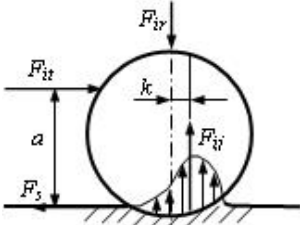
$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a > F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

Sual: Müstəvi üzərində olan silindrin eyni zamanda həm sürüşməsi, həm də diyirlənməsi üçün hansı şərtlər ödənməlidir? (Çəki: 1)



$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} = F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} = F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

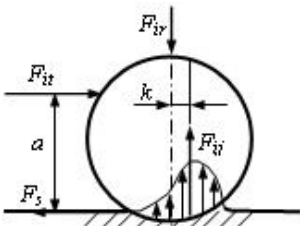
$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a > F_{iv} \cdot k$$

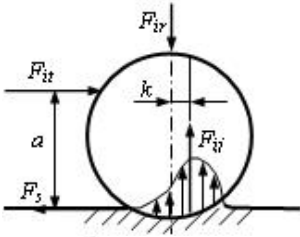
$$F_{it} < F_{ss}$$

Sual: Diyirlənmə sürtünməsində silindrin xalis sürüşməsi şərti hansıdır? (Çəki: 1)



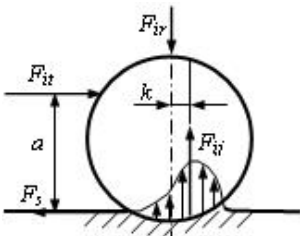
- $a > \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{f_0}{k}$
- $a = \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{k}{f_0}$
- $a > \frac{f_0}{k}$

Sual: Diyirlənme sürtünməsində silindrin xalis diyirlənəsi şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- $a > \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{f_0}{k}$
- $a = \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{k}{f_0}$
- $a > \frac{f_0}{k}$

Sual: Diyirlənme sürtünməsində silindrin eyni zamanda həm sürüşməsi, həm də diyirlənəsi şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- $a > \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{f_0}{k}$
- $a = \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{k}{f_0}$
- $a > \frac{f_0}{k}$

Sual: Bu tənliklərdən hansı enerji inteqralı formasında (T – kinetik enerjidir) mexanizmin hərəkət tənliyidir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n J_i - \sum_{i=1}^n J_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n M_i - \sum_{i=1}^n M_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n J_i + \sum_{i=1}^n J_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n T_i - \sum_{i=1}^n T_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n T_i + \sum_{i=1}^n T_{i_0}$$

Sual: Mexanizlərin dinamikasında aşağıdakı düstur ilə hansı parametr təyin edilir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[ F_i \cdot \frac{v_i}{v_1} \cos(\vec{F}_i \wedge \vec{v}_i) + M_i \frac{\omega_i}{v_1} \right]$$

- gətirilmiş kütlə
- gətirilmiş ətalət momenti
- gətirilmiş moment
- gətirilmiş qüvvə
- gətirilmiş güc

Sual: Mexanizlərin dinamikasında aşağıdakı düstur ilə hansı parametr təyin edilir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[ F_i \cdot \frac{v_i}{\omega_1} \cos(\vec{F}_i \wedge \vec{v}_i) + M_i \frac{\omega_i}{\omega_1} \right]$$

- gətirilmiş kütlə
- gətirilmiş ətalət momenti
- gətirilmiş moment
- gətirilmiş qüvvə
- gətirilmiş güc

Sual: Mexanizlərin dinamikasında aşağıdakı düstur ilə hansı parametr təyin edilir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[ m_i \cdot \left( \frac{v_{si}}{v_1} \right)^2 + J_{si} \left( \frac{\omega_i}{v_1} \right)^2 \right]$$

- gətirilmiş kütlə
- gətirilmiş ətalət momenti
- gətirilmiş moment
- gətirilmiş qüvvə
- gətirilmiş güc

Sual: Mexanizlərin dinamikasında aşağıdakı düstur ilə hansı parametr təyin edilir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[ m_i \cdot \left( \frac{v_{si}}{\omega_1} \right)^2 + J_{si} \left( \frac{\omega_i}{\omega_1} \right)^2 \right]$$

- gətirilmiş kütlə
- gətirilmiş ətalət momenti
- gətirilmiş moment

- gətirilmiş qüvvə
- gətirilmiş güc

Sual: Tənliklərdən hansı mexanizmin hərəkətinin differensial tənliyidir? (Çəki: 1)

- $M_{\varepsilon} = J_{\varepsilon} \cdot \varepsilon_1 + \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$
- $M_{\varepsilon} = J_{\varepsilon} \cdot \varepsilon_1 + \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$
- $M_{\varepsilon} = J_{\varepsilon} \cdot \varepsilon_1 - \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$
- $M_{\varepsilon} = J_{\varepsilon} \cdot \varepsilon_1 - \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$
- $M_{\varepsilon} = \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$

Sual: Mexanizmlərin orta faydalı iş əmsalı hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

( $A_h$ ,  $A_x$ ,  $A_z$  – uyğun olaraq hərəkətverici, xeyirli və zərərli müqavimət qüvvələrinin işidir).

- $\eta = \frac{A_h}{A_z}$
- $\eta = \frac{A_h}{A_x}$
- $\eta = \frac{A_z}{A_h}$
- $\eta = \frac{A_x}{A_h - A_z}$
- $\eta = \frac{A_h - A_z}{A_h}$

Sual: (Çəki: 1)

$z_1 = 20$ ;  $z_2 = 100$  olan xarici dişli çarx ilişməsində  $u_{12}$  ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

- 5
- 4
- 5
- $\frac{1}{5}$
- $-\frac{1}{5}$

**BÖLMƏ: #20#01**

Ad	#20#01
Suallardan	3
Maksimal faiz	3
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Lingli mexanizmin, sürüncək üçün yönəldici olan tərənən bəndinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- dirsək
- mancanaq
- sürüncək
- hərəkətqolu
- kulis

Sual: Qayış ötürməsinin ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon)}$
- $u = \frac{D_2^2}{D_1(1-\varepsilon)}$
- $u = \frac{D_2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$
- $u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon^2)}$
- $u = \frac{D_2^2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$

Sual: Qayış ötürməsində aparən qasnağın diametrini təyin etmək üçün yazılmış Saverinin düsturunun hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{F_1}{\omega_1}}$
- $D_1 = (520 + 600) \sqrt{\frac{F_1}{\omega_1}}$
- $D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{F_1^2}{\omega_1}}$
- $D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{F_1^2}{\omega_1^2}}$
- $D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{F_1^2}{\omega_1^2}}$

### BÖLMƏ: #20#02

Ad	#20#02
Suallardan	11
Maksimal faiz	11
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Ayrılıqda götürülən normal silindrik dişli çarxın hansı çevrəsi olmur? (Çəki: 1)

- Başlanğıç
- Bölğü
- Dib
- Təpə



Əsas

---

Sual: Silindrik çarxın dişinin evolvent profilinə çəkilən normal onun hansı çevrəsinə toxunur? (Çəki: 1)

- əsas
  - bölgü
  - başlanğıc
  - dib
  - təpə
- 

Sual: Silindrik çarxın dişinin evolvent profilinin hər hansı nöqtəsinin ayrılık mərkəzi onun hansı çevrəsi üzərində yerləşir? (Çəki: 1)

- əsas
  - bölgü
  - başlanğıc
  - dib
  - təpə
- 

Sual: Dişli çarxın əsas parametri nədir? (Çəki: 1)

- modul
  - addım
  - dişlər sayı
  - profil bucağı
  - ilişmə bucağı
- 

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə xarici dişli normal silindrik çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

$$r = 0,5m \cdot (z - 2,5)$$

- əsas
  - bölgü
  - başlanğıc
  - dib
  - təpə
- 

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə xarici dişli normal silindrik çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

$$r = 0,5m(z + 2)$$

- əsas
  - bölgü
  - başlanğıc
  - dib
  - təpə
- 

Sual:  $m = 4$  mm,  $z = 18$  olan normal silindrik dişli çarxın bölgü çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- 40 mm
  - 30 mm
  - 33,84 mm
  - 31 mm
  - 36 mm
- 

Sual: Modulu  $m = 4$  mm olan normal silindrik dişli çarxın dişlərinin başcıq hissəsinin hündürlüyü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- 4 mm
- 9 mm
- 6,28 mm
- 5 mm
- 12,56 mm

Sual: Modulu  $m=4$  mm olan normal silindrik dişli çarxin dişlərinin dib hissəsinin hündürlüyü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- 4 mm
- 9 mm
- 6,28 mm
- 5 mm
- 12,56 mm

Sual: Modulu  $m = 4$  mm olan normal silindrik dişli çarxin dişlərinin tam hündürlüyü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- 4 mm
- 9 mm
- 6,28 mm
- 5 mm
- 12,56 mm

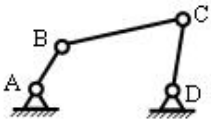
Sual: "Sıfır" dişli çarx ilişməsində başlanğıç çevrələri onların hansı çevrələri ilə üst-üstə düşür? (Çəki: 1)

- təpə
- dib
- bölgü
- heç biri ilə
- əsas

### BÖLMƏ: #20#03

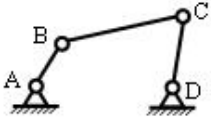
Ad	#20#03
Suallardan	21
Maksimal faiz	21
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərindən hansı dirsək – mancanaq mexanizmidir? Ölçülər metrle verilir. (Çəki: 1)



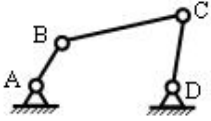
- $l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,10; l_{CD} = 0,1; l_{AD} = 0,25;$
- $l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,20; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,25;$
- $l_{AB} = 0,15; l_{BC} = 0,40; l_{CD} = 0,20; l_{AD} = 0,10;$
- $l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,25; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,10;$
- $l_{AB} = 0,10; l_{BC} = 0,15; l_{CD} = 0,15; l_{AD} = 0,25$

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərindən hansı ikidirsəkli olacaq? Ölçülər metrle verilir. (Çəki: 1)



- $l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,10; l_{CD} = 0,15; l_{AD} = 0,25;$    
 $l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,20; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,25;$    
 $l_{AB} = 0,15; l_{BC} = 0,40; l_{CD} = 0,20; l_{AD} = 0,10;$    
 $l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,25; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,10;$    
 $l_{AB} = 0,10; l_{BC} = 0,15; l_{CD} = 0,15; l_{AD} = 0,25$

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərindən hansı ikimancanaqlı olacaq? Ölçülər metrə verilir. (Çəki: 1)



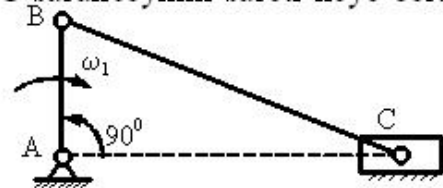
- $l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,20; l_{CD} = 0,25; l_{AD} = 0,30;$    
 $l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,10; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,25;$    
 $l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,25; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,10;$    
 $l_{AB} = 0,15; l_{BC} = 0,25; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,35;$    
 $l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,30; l_{CD} = 0,25; l_{AD} = 0,10$

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmdə çıxış bəndin orta sürətinin dəyişməsi əmsalı hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

- $k = \frac{180 + \theta}{180 - \theta}$    
 $k = \frac{180 - \theta}{180 + \theta}$    
 $k = \frac{90 + \theta}{90 - \theta}$    
 $k = \frac{90 - \theta}{90 + \theta}$    
 $k = \frac{180 - \theta}{180}$

Sual: (Çəki: 1)

Dirsək-sürüncək mexanizminin verilmiş vəziyyətində C sürüncəyinin sürəti nəyə bərabərdir?  $l_{AB} = 0,12 \text{ m}; \omega_1 = 5 \text{ san}^{-1}$

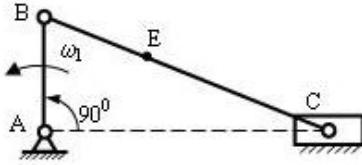


- 0,56 m/san  
 0,60 m/san  
 0,64 m/san  
 0,48 m/san  
 0,58 m/san

Sual: (Çəki: 1)

Dörsək-sürüncək mexanizminin verilmiş vəziyyətində BC hərəkətqoluna aid E

nöqtəsinin sürətini tapmalı. Verilir:  $\omega_1 = 12,5 \frac{1}{\text{san}}$ ;  $l_{AB} = 0,08 \text{ m}$ ;



- 1,0 m/san
- 1,2 m/san
- 1,12 m/san
- 1,25 m/san
- 0,96 m/san

Sual: Bəndə təsir edən bütün xarici qüvvələrin elementar işi müsbətdirsə ona nə deyilir? (Çəki: 1)

- çıxış bəndi
- aparılan bənd
- başlanğıc bənd
- giriş bəndi
- aparan bənd

Sual: Fırlanma kinematik cütündə vala təsir edən əvəzləyici reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinin daxilindən keçərsə val necə hərəkət edər? (İlkin vəziyyət – sükunətdir). (Çəki: 1)

- qeyri-müəyyən fırlanma
- müntəzəm fırlanma
- yeyinləşən fırlanma
- yavaşlayan fırlanma
- sükunətdə olar

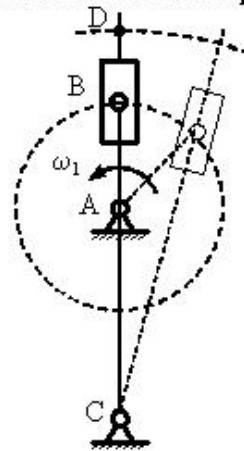
Sual: Dişli çarxlarda standart modula uyğun gələn çevrəyə nə deyilir? (Çəki: 1)

- təpə çevrəsi
- dib çevrəsi
- başlanğıc çevrə
- bölğü çevrəsi
- əsas çevrə

Sual: (Çəki: 1)

Kulis mexanizminin dörsəyinin şaquli vəziyyətində D nöqtəsinin sürətini tapmalı.

Verilir:  $\omega_1 = 6 \text{ san}^{-1}$ ;  $l_{AB} = 0,15 \text{ m}$ ;  $\frac{CD}{CB} = 1,2$



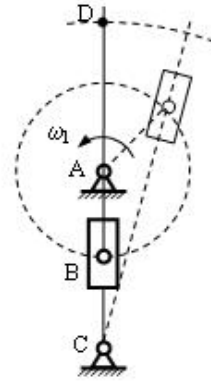
- 1,2 m/san
- 1,1 m/san
- 1,08 m/san
- 1,12 m/san

● 1,14 m/san

Sual: (Çəki: 1)

Kulis mexanizminin dirsəyinin şaquli vəziyyətində D nöqtəsinin sürətini tapmalı.

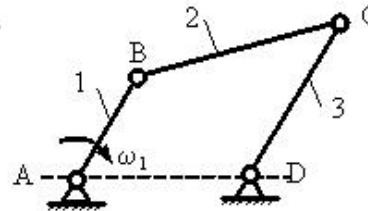
Verilir:  $\omega_1 = 8 \text{ san}^{-1}$ ;  $\frac{CD}{CB} = 4$ ;  $l_{AB} = 0,075 \text{ m}$



- 2,0 m/san
- 2,4 m/san
- 2,6 m/san
- 2,5 m/san
- 2,3 m/san

Sual: (Çəki: 1)

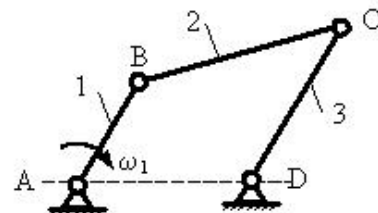
Dördbəndli oynaq mexanizminin şəkildə göstərilən vəziyyətində ( $AB \parallel DC$ )  $\omega = 6 \text{ san}^{-1}$  və  $l_{AB} = 0,25 \text{ m}$  verilir. C nöqtəsinin sürətini tapmalı.



- 1,5
- 1,25
- 1,35
- 1,25
- 1,45

Sual: (Çəki: 1)

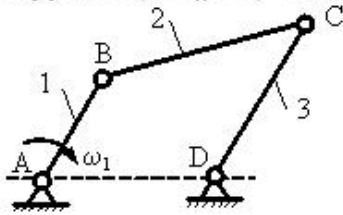
Dirsək-mancanaq mexanizmində:  $\omega_1 = 10 \frac{1}{\text{san}}$ ;  $l_{AB} = 0,12 \text{ m}$ ;  $l_{DC} = 0,24 \text{ m}$ . Verilən vəziyyətdə ( $AB \parallel DC$ ) mancanağın (3 bəndinin) bucaq sürətini tapmalı.



- $\omega_3 = 1,0 \text{ san}^{-1}$  ●
- $\omega_3 = 5 \text{ san}^{-1}$  ●
- $\omega_3 = 6,5 \text{ san}^{-1}$  ●
- $\omega_3 = 6 \frac{1}{3} \text{ san}^{-1}$  ●
- $\omega_3 = 6,6 \text{ san}^{-1}$  ●

Sual: (Çəki: 1)

Dirsək-mancanaq mexanizmində:  $\omega_1 = 15 \text{ san}^{-1}$ ;  $l_{AB} = 0,08 \text{ m}$ ;  $l_{CD} = 0,16 \text{ m}$ . Verilən vəziyyətdə ( $AB \parallel DC$ ) C nöqtəsinin D-yə nəzərən  $a_{CD}^n$  normal təcilini tapmalı.



$a_{CD}^n = 7,5 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$

$a_{CD}^n = 4,5 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$

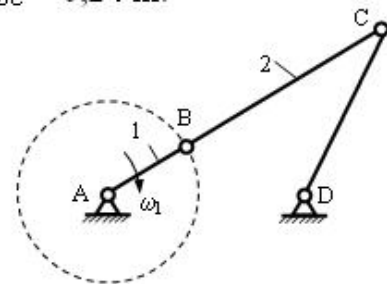
$a_{CD}^n = 9,0 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$  /

$a_{CD}^n = 6,2 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$

$a_{CD}^n = 9,6 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$

Sual: (Çəki: 1)

Dirsək-mancanaq mexanizminin kənar vəziyyətində hərəkətqolunun (2-ci bəndin)  $\omega_2$  bucaq sürətini tapmalı. Verilir:  $\omega_1 = 24 \text{ san}^{-1}$ ;  $l_{AB} = 0,12 \text{ m}$ ;  $l_{BC} = 0,24 \text{ m}$ .



$13 \text{ san}^{-1}$

$14 \text{ san}^{-1}$

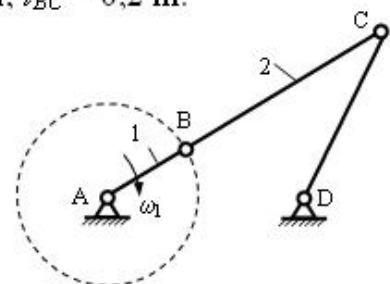
$15 \text{ san}^{-1}$

$12 \text{ san}^{-1}$

$17 \text{ san}^{-1}$

Sual: (Çəki: 1)

Dirsək-mancanaq mexanizminin kənar vəziyyətində C nöqtəsinin B-yə nəzərən normal təcilini tapmalı -  $\bar{a}_{CB}^n = ?$  Verilir:  $\omega_1 = 25 \text{ san}^{-1}$ ;  $l_{AB} = 0,08 \text{ m}$ ;  $l_{BC} = 0,2 \text{ m}$ .



$24 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$



22  $\frac{m}{san^2}$

21  $\frac{m}{san^2}$

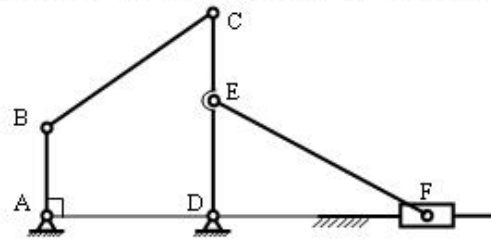
23  $\frac{m}{san^2}$

20  $\frac{m}{san^2}$

Sual: (Çeki: 1)

Verilən yastı lingli mexanizmin göstərilən vəziyyətində F nöqtəsinin  $v_F$  sürətini

tapmalı. Verilir:  $v_B = 12,6 \frac{m}{san}$ ;  $\frac{DE}{DC} = \frac{2}{3}$ ;  $AB \parallel DC$



8,4  $\frac{m}{san}$

9,2  $\frac{m}{san}$

8,0  $\frac{m}{san}$

8,8  $\frac{m}{san^2}$

8,6  $\frac{m}{san^2}$

Sual: Mexanizmlərdə güc itgisi nə ilə xarakterizə edilir? (Çeki: 1)

( $P_h$ ,  $P_x$ ,  $P_z$  – uyğun olaraq hərəkətverici, xeyirli və zərərli müqavimət qüvvələrinin gücüdür).

$\psi = \frac{P_x}{P_z}$

$\psi = \frac{P_z}{P_h}$

$\psi = \frac{P_h}{P_z}$

$\psi = \frac{P_z}{P_x}$

$\psi = \frac{P_x}{P_h}$

Sual: Giriş bəndinin hərəkətinin qeyri-müntəzəmlik əmsalı nəyə bərabərdir? (Çeki: 1)

$\delta = \frac{\omega_{1max} + \omega_{1min}}{\omega_{1or}}$

$\delta = \frac{\omega_{1max} - \omega_{1min}}{\omega_{1or}}$

$$\delta = \frac{\omega_{1_{max}} + \omega_{1_{min}}}{2}$$

$$\delta = \frac{\omega_{1_{max}} - \omega_{1_{min}}}{2}$$

$$\delta = \frac{\omega_{1_{max}} - \omega_{1_{oy}}}{\omega_{1_{min}}}$$

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə normal silindrik dişli çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

$$r = 0,5m \cdot z$$

- əsas
- bölü
- başlanğıc
- dib
- təpə

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə normal silindrik dişli çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

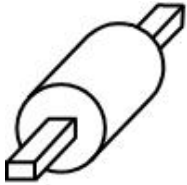
$$r = 0,5m \cdot z \cdot \cos \alpha$$

- əsas
- bölü
- başlanğıc
- dib
- təpə

### BÖLMƏ: #21#03

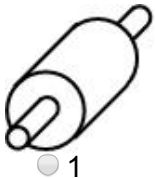
Ad	#21#03
Suallardan	11
Maksimal faiz	11
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Bu kinematik cütdə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



- 4
- 1
- 3
- 5
- 2

Sual: Bu kinematik cütdə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



- 1



- 2  
 3  
 4  
 5
- 

Sual: Bəndə təsir edən ətalət qüvvələrin baş vektoru nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{F}_x = m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{E}$    
 $\bar{F}_x = J_y \cdot \bar{E}$    
 $\bar{F}_x = -J_y \cdot \bar{E}$
- 

Sual: Bəndə təsir edən ətalət qüvvələrin baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\bar{M}_x = m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{M}_x = -m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{M}_x = -J_y \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{M}_x = J_y \cdot \bar{E}$    
 $\bar{M}_x = -J_y \cdot \bar{E}$
- 

Sual: Müntəzəm irəliləmə hərəkəti edən bəndə təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{M}_x = -J_y \cdot \bar{E}$    
 $\bar{F}_x = m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{M}_x = 0$    
 $\bar{F}_x = 0$    
 $\bar{M}_x = -J_y \cdot \bar{E}$    
 $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{M}_x = 0$    
 $\bar{F}_x = 0$    
 $\bar{M}_x = 0$
- 

Sual: Kütlələr mərkəzi ətrafında qeyri-müntəzəm fırlanan bəndə təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{M}_x = J_y \cdot \bar{E}$    
 $\bar{F}_x = 0$    
 $\bar{M}_x = 0$    
 $\bar{F}_x = 0$    
 $\bar{M}_x = -J_y \cdot \bar{E}$    
 $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{M}_x = 0$    
 $\bar{F}_x = m \cdot \bar{a}_y$    
 $\bar{M}_x = 0$
-

Sual: Kütlələr mərkəzi ətrafında müntəzəm fırlanan bəndə təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = J_s \cdot \vec{\epsilon}$
- $\vec{F}_x = 0$
- $\vec{M}_x = 0$
- $\vec{F}_x = 0$
- $\vec{M}_x = -J_s \cdot \vec{\epsilon}$
- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = 0$
- $\vec{F}_x = m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = 0$

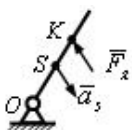
Sual: Bənd kütlələr mərkəzindən keçməyən ox ətrafında müntəzəm fırlanarsa ona təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = J_s \cdot \vec{\epsilon}$
- $\vec{F}_x = 0$
- $\vec{M}_x = 0$
- $\vec{F}_x = 0$
- $\vec{M}_x = -J_s \cdot \vec{\epsilon}$
- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = 0$
- $\vec{F}_x = m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = 0$

Sual: Bənd kütlələr mərkəzindən keçməyən ox ətrafında qeyri-müntəzəm fırlanarsa ona təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = -J_s \cdot \vec{\epsilon}$
- $\vec{F}_x = m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = J_s \cdot \vec{\epsilon}$
- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = 0$
- $\vec{F}_x = 0$
- $\vec{M}_x = -J_s \cdot \vec{\epsilon}$
- $\vec{F}_x = 0$
- $\vec{M}_x = J_s \cdot \vec{\epsilon}$

Sual: Fırlanma hərəkəti edən bəndin K yırğalanma mərkəzinin koordinatı hansı düsturla təyin edilir? (Çəki: 1)



- $l_{ok} = l_{os} + \frac{J_s}{m}$
-

$$l_{ok} = l_{os} + \frac{J_s}{l_{os}}$$

$$l_{ok} = l_{os} + \frac{J_s}{m \cdot l_{os}}$$

$$l_{ok} = l_{os} - \frac{J_s}{m \cdot l_{os}}$$

$$l_{ok} = l_{os} + \frac{J_s}{l_{os}^2}$$

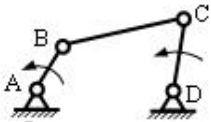
Sual: Lingli mexanizmin, dayağa nəzərən tam dövr edə bilməyən bəndinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- dirsek
- mancanaq
- sürüncək
- hərəkətqolu
- kulis

**BÖLMƏ: #22#03**

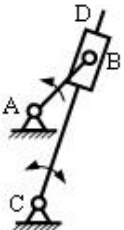
Ad	#22#03
Suallardan	3
Maksimal faiz	3
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)



- dirsek-mancanaq
- ikidirsekli
- ikimancanaqlı
- dirsek-sürüncək
- kulis

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)



- dirsek-mancanaq
- ikidirsekli
- ikimancanaqlı
- dirsek-sürüncək
- kulis

Sual: Valların hansı hissəsi sapfa adlanır. (Çəki: 1)

- yastıq oturan hissəsi

- dişli çarx oturan hissəsi
- işgil açılan hissəsi
- mufta ilə birləşən hissəsi
- detalların ox boyu istiqamətdə yerdəyişməsinin qarşısını alan çıxıntısı

**BÖLMƏ: #24#02**

Ad	#24#02
Suallardan	2
Maksimal faiz	2
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Tərpəməz çevrəyə toxunan düz xətti sürüşmədən diyirlətsək onun nöqtələri hansı əyrini cızar? (Çəki: 1)

- çevrə
- epitsikloida
- hipotsikloida
- ellips
- çevrə evolventi

Sual: Silindrik dişli çarxda dişlərin evolvent profilini hansı çevrə əmələ gətirir? (Çəki: 1)

- təpə
- əsas
- dib
- bölgü
- başlanğıc

