

TEST: 3663#02#Y15#01#500

Test	3663#02#Y15#01#500
Fənn	3663 - Maşın hissələri və KEƏ-2
Təsviri	[Təsviri]
Müəllif	Administrator P.V.
Testlərin vaxtı	10 dəqiqə
Suala vaxt	0 Saniyə
Növ	İmtahan
Maksimal faiz	500
Keçid balı	375 (75 %)
Suallardan	500
Bölmələr	34
Bölmələri qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Köçürməyə qadağa	<input checked="" type="checkbox"/>
Ancaq irəli	<input type="checkbox"/>
Son variant	<input checked="" type="checkbox"/>

BÖLMƏ: 0101

Ad	0101
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Какие из формул написаны правильно для коэффициента полезного действия P_1 -мощность на входе, P_2 - на выходе

- $\eta = P_2/P_1$
- $\eta = P_2^2/P_1$
- $\eta = P_2/P_1^2$
- $\eta = P_2^2/P_1^2$
- $\eta = P_2 P_1$

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для передаточного отношения ω_1 -угловая скорость ведущего звена, ω_2 -ведомое

- $i = \omega_1/\omega_2$
- $i = \omega_1 \omega_2$
-

$$i = \omega_2 / \omega_1$$

$$i = \omega_1^2 / \omega_2 \quad \bullet$$

$$i = \omega_1 / \omega_2^2 \quad \bullet$$

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для передаточного отношения n_1 - частота вращения ведущего звена, n_2 - ведомое

$$i = n_2 / n_1 \quad \bullet$$

$$i = n_1 / n_2 \quad \bullet$$

$$i = n_1^2 / n_2 \quad \bullet$$

$$i = n_1 / n_2^2 \quad \bullet$$

$$i = n_1 n_2 \quad \bullet$$

Sual: (Çəki: 1)

Какие из формул написаны правильно для передаточного отношения D_1 - диаметр ведущего шкива, D_2 - ведомого

$$i = D_2 / D_1 \quad \bullet$$

$$i = D_2^2 / D_1 \quad \bullet$$

$$i = D_1^2 / D_2 \quad \bullet$$

$$i = D_1^2 / D_2 \quad \bullet$$

$$i = D_1^2 / D_2^2 \quad \bullet$$

Sual: (Çəki: 1)

Какие из формул написаны правильно для передаточного отношения Z_1 - число зубьев ведущего колеса, Z_2 - ведомого

$$i = Z_1 / Z_2 \quad \bullet$$

$$i = Z_1^2 / Z_2 \quad \bullet$$

$$i = Z_1 / Z_2^2 \quad \bullet$$

$$i = Z_2 / Z_1 \quad \bullet$$

$$i = Z_2 Z_1 \quad \bullet$$

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения мощности зубчатой передачи F_t - окружная сила на колесе, V - окружная скорость

$$P = F_t V \quad \bullet$$

$$P = F_t / V \quad \bullet$$

$$P = F_t^2 / V \quad \bullet$$

$$P = F_t / V^2 \quad \bullet$$

$$P = F_t^2 / V^2$$

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения мощности решения передачи F_t -окружная сила на шкиве, V - окружная скорость

$P = F_t V^2$

$P = F_t / V$

$P = F_t^2 / V$

$P = F_t^2 / V^2$

$P = F_t V$

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения вращательного момента на валу P -мощность, ω -угловая скорость

$T = P / \omega$

$T = P^2 / \omega$

$T = P \omega$

$T = P / \omega^2$

$T = P^2 / \omega^2$

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения вращающего момента на ведомом валу T_2

$T_2 = T_1^2 i \eta$

$T_2 = T_1 i \eta$

$T_2 = T_1 i^2 \eta$

$T_2 = T_1 i \eta^2$

$T_2 = T_1^2 i^2 \eta$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр T_1 в формуле $T_2 = T_1 i \eta$ написанной для

определения вращающего момента на ведомом валу

- вращающий момент на ведущем валу
 - передаточное отношение
 - К.П.Д
 - окружной скорости
 - осевой силы
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр i в формуле $T_2 = T_1 i \eta$ написанной для определения вращающего момента на ведомом валу

- вращающий момент на ведущем валу
 - передаточное отношение
 - К.П.Д
 - окружной скорости
 - осевой силы
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр η в формуле $T_2 = T_1 \eta$ написанной для определения вращающего момента на ведомом валу

- вращающий момент на ведущем валу
 - передаточное отношение
 - К.П.Д
 - окружной скорости
 - осевой силы
-

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения окружной модули зубьев Р-шаг зубьев

- $m = P/\pi$
 - $m = P\pi$
 - $m = P^2/\pi$
 - $m = P/\pi^2$
 - $m = P^2/\pi^2$
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения делительного диаметра зубьев (Çəki: 1)

- $d = m^2 z$
 - $d = mz^2$
 - $d = mz$
 - $d = m/z$
 - $d = m^2 z^2$
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения осевого диаметра зубьев (Çəki: 1)

- $d_0 = d^2 \cos \alpha$
 - $d_0 = d \cos^2 \alpha$
 - $d_0 = d \cos \alpha$
 - $d_0 = d/\cos \alpha$
 - $d_0 = d^2/\cos \alpha$
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения начального диаметра зубьев ведущего колеса (Çəki: 1)

- $d_{m_1} = 2 a_m (u + 1)$
 - $d_{m_2} = 2 a_m^2 (u + 1)$
 - $d_{m_2} = 2 a_m (u^2 + 1)$
 - $d_{m_2} = 2 a_m^2 / (u + 1)$
 - $d_{m_2} = 2 a_m^2 / (u^2 + 1)$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр a_m в формуле $d_{m_2} = 2 a_m (u + 1)$ написанной для определения начального диаметра зубьев ведущего колеса

- передаточное отношение
- К.П.Д
- угловая скорость
- межосевое расстояние
- число зубьев

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр u в формуле $d_{f,2} = 2 a_m(u + 1)$ написанной для определения начального диаметра зубьев ведущего колеса

- передаточное отношение
- К.П.Д
- угловая скорость
- межосевое расстояние
- число зубьев

Sual: Какое из формул написано правильно для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев (Çəki: 1)

- $\tau_u = \sqrt{\frac{q^2}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$
- $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$
- $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}^2} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$
- $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi^2 [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$
- $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2^2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр q в формуле $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
- приведенный радиус кривизны
- модуль упругости ведущего колеса
- модуль упругости ведомого колеса
- постоянное число

BÖLMƏ: 0102

Ad	0102
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр ρ_{np} в формуле $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
- приведенный радиус кривизны
- модуль упругости ведущего колеса
- модуль упругости ведомого колеса
- постоянное число

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр E_1 в формуле $\tau_v = \frac{q}{\sqrt{\rho_{np}}} \frac{2E_1 E_2}{\pi |E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)|}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
 - приведенный радиус кривизны
 - модуль упругости ведущего колеса
 - модуль упругости ведомого колеса
 - постоянное число
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр E_2 в формуле $\tau_u = \frac{q}{\sqrt{\rho_{np}}} \frac{2E_1 E_2}{\pi |E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)|}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
 - приведенный радиус кривизны
 - модуль упругости ведущего колеса
 - модуль упругости ведомого колеса
 - постоянное число
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр π в формуле $\tau_v = \frac{q}{\sqrt{\rho_{np}}} \frac{2E_1 E_2}{\pi |E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)|}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
 - приведенный радиус кривизны
 - модуль упругости ведущего колеса
 - модуль упругости ведомого колеса
 - постоянное число
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения напряжения в зубчатой передаче (Çəki: 1)

$\tau_v = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np} / \rho_{np}}$

$\tau_u = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np} / \rho_{np}}$

$\tau_v = 0,418 \sqrt[3]{q^2 F_{np} / \rho_{np}}$

$\tau_v = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np}^2 / \rho_{np}}$

$\tau_v = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np} / \rho_{np}^2}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_{np} в формуле $\tau_u = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np} / \rho_{np}}$ написанной для

определения напряжений в зубчатой передаче

- удельная нагрузка
 - приведенный модуль упругости
 - радиус кривизны
 - начальный диаметр
 - основной диаметр
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения приведенного радиуса кривизны (Çәki: 1)

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1^2} + \frac{1}{r_2}$

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2^2}$

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1^2} + \frac{1}{r_2^2}$

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2}$

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр r_1 в формуле $\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$ написанной для

определения приведенного радиуса кривизны

- модуль упругости
 - удельная нагрузка
 - радиус делительной окружности ведомого колеса
 - радиус делительной окружности ведущего колеса
 - радиус основной окружности ведущего колеса
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр r_2 в формуле $\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$ написанной для

определения приведенного радиуса кривизны

- модуль упругости
 - удельная нагрузка
 - радиус делительной окружности ведомого колеса
 - радиус делительной окружности ведущего колеса
 - радиус основной окружности ведущего колеса
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения приведенного модуля упругости зубчатой передачи (Çәki: 1)

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_2)}$

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1^2 E_2}{(E_1 + E_2)}$

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_1^2}{(E_1 + E_2)}$

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1^2 + E_2)}$

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_1^2)}$

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр E_1 в формуле $E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_2)}$ написанной

для определения приведенного модуля упругости в зубчатой передаче

- модуль упругости ведомого колеса
 - модуль упругости ведущего колеса
 - радиус кривизны
 - радиус делительной окружности
 - радиус начальной окружности
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр E_2 в формуле $E_{q2} = 2E_1 E_2 / (E_1 + E_2)$ написанной

для определения приведенного модуля упругости в зубчатой передаче

- модуль упругости ведомого колеса
 - модуль упругости ведущего колеса
 - радиус кривизны
 - радиус делительной окружности
 - радиус начальной окружности
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения максимального значения удельной нагрузки (Çəki: 1)

$q = F_n^2 K / \rho_r$

$q = F_n K^2 / \rho_c$

$q = F_n K / r_f^2$

$q = F_n K / \rho_c$

$q = F_n K \rho_r$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_n в формуле $q = F_n K / \rho_r$ написанной для определения

максимального значения удельной нагрузки

- коэффициент расчетной нагрузки
 - модуль упругости
 - радиус кривизны
 - длина контакта зубьев
 - нормальная длина в зацеплении
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K в формуле $q = F_n K / \rho_c$ написанной для определения

максимального значения удельной нагрузки

- коэффициент расчетной нагрузки
 - модуль упругости
 - радиус кривизны
 - длина контакта зубьев
 - нормальная длина в зацеплении
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр ρ_c в формуле $q = F_n K / \rho_c$ написанной для определения

максимального значения удельной нагрузки

- коэффициент расчетной нагрузки
 - модуль упругости
 - радиус кривизны
 - длина контакта зубьев
 - нормальная длина в зацеплении
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_v в формуле $K = K_B K_v$, написанной для определения коэффициента расчетной нагрузки

- коэффициент концентрации нагрузки
- коэффициент динамики нагрузки
- модуль упругости
- радиус кривизны
- длина контакта зубьев

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_v в формуле $K = K_B K_v$, написанной для определения коэффициента расчетной нагрузки

- коэффициент концентрации нагрузки
- коэффициент динамики нагрузки
- модуль упругости
- радиус кривизны
- длина контакта зубьев

Sual: Какая из формул написана правильно для определения коэффициента расчетной нагрузки (Çəki: 1)

- $K = K_B^2 K_v$
- $K = K_B K_v^2$
- $K = K_B K_v$
- $K = K_B / K_v$
- $K = K_B^2 K_v^2$

Sual: Какая из формул написана правильно для определения коэффициента концентрации нагрузки (Çəki: 1)

- $K_B = q_{max}^2 / q_n$
- $K_B = q_{max} / q_n^2$
- $K_B = q_{max} q_n$
- $K_B = q_{max} / q_n$
- $K_B = q_{max}^2 / q_n^2$

BÖLMƏ: 0103

Ad	0103
Suallardan	21
Maksimal faiz	21
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр q_n в формуле $K_B = q_{max} / q_n$, написанной для

определения коэффициента концентрации нагрузки

- коэффициент динамической нагрузки
- максимальная интенсивность нагрузки
- модуль упругости
- радиус кривизны
- средняя интенсивность нагрузки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр q_{\max} в формуле $K_p = q_{\max}/q_n$ написанной для

определения коэффициента концентрации нагрузки

- коэффициент динамической нагрузки
 - максимальная интенсивность нагрузки
 - модуль упругости
 - радиус кривизны
 - средняя интенсивность нагрузки
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения коэффициента динамической нагрузки (Çəki: 1)

$K_v = 1 + q_v^2/q$

$K_v = 1 + q_v/q^2$

$K_v = 1 + q_v/q$

$K_v = 1 + q_v^2/q^2$

$K_n = 1 + q_n q$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр q_v в формуле $K_v = 1 + q_v/q$ написанной для

определения коэффициента динамической нагрузки

- удельная динамическая нагрузка
 - удельная расчетная рабочая нагрузка
 - модуль упругости
 - радиус кривизны
 - средняя интенсивность нагрузки
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр q в формуле $K_v = 1 + q_v/q$ написанной для

определения коэффициента динамической нагрузки

- удельная динамическая нагрузка
 - удельная расчетная рабочая нагрузка
 - модуль упругости
 - радиус кривизны
 - средняя интенсивность нагрузки
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения окружной силы в цилиндрической зубчатой передаче (Çəki: 1)

$F_t = 2T_1^2/d_1$

$F_t = 2T_1/d_1^2$

$F_t = 2T_1/d_1$

$F_t = 2T_1^2/d_1^2$

$F_t = 2T_1 d_1$

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр T_1 в формуле $F_t = 2T_1/d_1$ написанной для

определения окружной силы

- вращающий момент на валу
 - делительный диаметр
 - модуль упругости
 - радиус кривизны
 - передаточное отношение
-

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $F_t = 2T_1/d_1$ написанной для

определения окружной силы

- вращающий момент на валу
 - делительный диаметр
 - модуль упругости
 - радиус кривизны
 - передаточное отношение
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения нормальной силы в зацеплении (Ўэки: 1)

$F_n = F_t^2 / \cos \alpha$

$F_n = F_t / \cos \alpha^2$

$F_n = F_t / \cos \alpha$

$F_n = F_t \cos \alpha$

$F_n = F_t^2 / \cos \alpha^2$

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha$ написанной для

определения нормальной силы в зацеплении

- модуль упругости
 - радиус кривизны
 - передаточное отношение
 - окружная сила
 - угол зацепления
-

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha$ написанной для

определения нормальной силы в зацеплении

- модуль упругости
 - радиус кривизны
 - передаточное отношение
 - окружная сила
 - угол зацепления
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения радиальной силы в зацеплении (Ўэки: 1)

$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$

$F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha$

$F_r = F_t \operatorname{tg}^2 \alpha$

$F_r = F_t / \operatorname{tg} \alpha$

$$F_r = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \alpha$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$ написанной для определения радиальной силы в зацеплении

- модуль упругости
- окружная сила
- угол зацепления
- радиус кривизны
- передаточное отношение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$ написанной для определения радиальной силы в зацеплении

- модуль упругости
- окружная сила
- угол зацепления
- радиус кривизны
- передаточное отношение

Sual: Какая из формул написана правильно для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах (Çəki: 1)

$$q = 2T_1^2 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$$

$$q = 2T_1 K_H^2 / (d_1 b_1 \cos \alpha)$$

$$q = 2T_1 K_H / (d_1^2 b_1 \cos \alpha)$$

$$q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$$

$$q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1^2 \cos \alpha)$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр T_1 в формуле $q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$ написанной для

определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_H в формуле $q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$ написанной

для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$ написанной

для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр b_1 в формуле $a = \frac{2T_1 K_H}{(d_1 b_1 \cos \alpha)}$ написанной для

определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $a = \frac{2T_1 K_H}{(d_1 b_1 \cos \alpha)}$ написанной

для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: Какая из формул написана правильно для определения приведенной радиус кривизны эвольвент зубьев (Çəki: 1)

- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1^2 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$
- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin^2 \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$
- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin^2 \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$
- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u^2+1}{u} \right)$
- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

BÖLMƏ: 0201

Ad	0201
Suallardan	22
Maksimal faiz	22
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

- делительный диаметр
- угол зацепления
- передаточное отношение
- модуль упругости
- коэффициент нагрузки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

- делительный диаметр
 - угол зацепления
 - передаточное отношение
 - модуль упругости
 - коэффициент нагрузки
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр u в формуле $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

- делительный диаметр
 - угол зацепления
 - передаточное отношение
 - модуль упругости
 - коэффициент нагрузки
-

Sual: Какая из формул написана правильно для условия контактной прочности прямозубых передач (Çəki: 1)

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)} \leq [\tau_H]$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np}^2 T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)} \leq |\tau_H|$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1^2 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)} \leq |\tau_H|$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)} \leq [\tau_H]$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)} \leq [\tau_H]^2$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - делительный диаметр
 - длина линии контакта зубьев
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр T_1 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - делительный диаметр
 - длина линии контакта зубьев
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_H в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_H J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - делительный диаметр
 - длина линии контакта зубьев
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_H J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - делительный диаметр
 - длина линии контакта зубьев
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр b_1 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_H J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - делительный диаметр
 - длина линии контакта зубьев
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_H J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

$|\tau_H|$ написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- угол зацепления
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - делительный диаметр
 - длина линии контакта зубьев
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр u в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_H J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- передаточное отношение
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - делительный диаметр
 - длина линии контакта зубьев
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $|\tau_H|$ в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_H J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

$|\tau_H|$ написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- допускаемое контактное напряжение
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр

Sual: Какая из формул написана правильно для коэффициента ширины колеса (Çәki: 1)

$\varphi_k = y_m^2 / d_1$ ●

$\varphi_b = b_m / d_1$? ●

$\varphi_b = b_m / d_1$ ●

$\varphi_k = b_m^2 / d_1^2$ ●

$\varphi_p = b_m d_1$ ●

Sual: (Çәki: 1)

Что характеризует параметр b_m в формуле $\varphi_b = b_m / d_1$ написанный для

коэффициента ширины колеса

- ширина колеса
- делительный диаметр
- передаточное отношение
- радиус кривизны
- модуль упругости

Sual: (Çәki: 1)

Что характеризует параметр d_1 в формуле $\varphi_b = b_m / d_1$ написанный для

коэффициента ширины колеса

- ширина колеса
- делительный диаметр
- передаточное отношение
- радиус кривизны
- модуль упругости

Sual: Какая из формул написана правильно для определения делительного диаметра шестерни (Çәki: 1)

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$ ●

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$ ●

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$ ●

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1^2 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$ ●

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H| \varphi_{bd} u}}$ ●

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $d_1 =$

$1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$ написанный для определения делительного диаметра

шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки

- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр T_1 в формуле $d_1 = 1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} (u+1)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd} u}}$ написанный

для определения делительного диаметра шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр $K_{\alpha\beta}$ в формуле $d_1 =$

$1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} (u+1)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd} u}}$ написанный для определения делительного диаметра

шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр $[\tau_H]$ в формуле $d_1 =$

$1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} (u+1)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd} u}}$ написанный для определения делительного диаметра

шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр φ_{bd} в формуле $d_1 = 1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} (u+1)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd} u}}$

написанный для определения делительного диаметра шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр u в формуле $d_1 =$

$1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} (u+1)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd} u}}$ написанный для определения делительного диаметра

шестерни

- передаточное отношение
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Ad	0202
Suallardan	23
Maksimal faiz	23
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния передачи (Çəki: 1)

- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр u в формуле $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный

для определения межосевого расстояния

- передаточное отношение
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $a = 0,85(u +$

1) $\sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный для определения межосевого расстояния

- передаточное отношение
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр J_2 в формуле $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный

для определения межосевого расстояния

- передаточное отношение
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $K_{H\beta}$ в формуле $a = 0,85(u +$

- 1) $\sqrt{\frac{S_{0H} T_2 K_{H\beta}}{[\tau_H]^3 u^2 \varphi_{H\beta}}}$ написанный для определения межосевого расстояния
- передаточное отношение
 - приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - допусковое контактное напряжение
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $|\tau_H|$ в формуле $a = 0,85(u +$

- 1) $\sqrt{\frac{S_{0H} T_2 K_{H\beta}}{[\tau_H]^3 u^2 \varphi_{H\beta}}}$ написанный для определения межосевого расстояния
- передаточное отношение
 - приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - допусковое контактное напряжение
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $\varphi_{H\beta}$ в формуле $a = 0,85(u +$

- 1) $\sqrt{\frac{S_{0H} T_2 K_{H\beta}}{[\tau_H]^3 u^2 \varphi_{H\beta}}}$ написанный для определения межосевого расстояния
- коэффициент ширины относительно межосевого расстояния
 - приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент расчетной нагрузки
 - допусковое контактное напряжение
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба (Çəki: 1)

- $\tau_F = \frac{6 F_L \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_L \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
 - $\tau_F = \frac{F_L \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_L \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
 - $\tau_F = \frac{F_L \ell'}{b_m S} - \frac{F_L \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
 - $\tau_F = \frac{6 F_L \ell'^2}{b_m S^2} - \frac{F_L \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
 - $\tau_F = \frac{6 F_L \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_L^2 \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр ℓ' в формуле $\tau_F = \frac{6 F_L \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_L \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
 - высота зуба
 - угол зацепления
 - ширина шестерни
 - ширина зуба
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр L в формуле $\tau_F = \frac{6 F_L \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_L \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
- высота зуба
- угол зацепления
- ширина шестерни
- ширина зуба

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $\tau_F = \frac{6 T_1 \ell}{b_m s^2} - \frac{T_1 \operatorname{tg} \alpha}{b_m s}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
- высота зуба
- угол зацепления
- ширина шестерни
- ширина зуба

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр b_m в формуле $\tau_F = \frac{6 T_1 \ell}{b_m s^2} - \frac{T_1 \operatorname{tg} \alpha}{b_m s}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
- высота зуба
- угол зацепления
- ширина шестерни
- ширина зуба

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр S в формуле $\tau_F = \frac{6 T_1 \ell}{b_m s^2} - \frac{T_1 \operatorname{tg} \alpha}{b_m s}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
- высота зуба
- угол зацепления
- ширина шестерни
- ширина зуба

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения модуля зацепления (Çəki: 1)

$$m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

$$m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

$$m = \sqrt{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

$$m = \sqrt{\frac{3 T_1^2 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

$$m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F^2}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр T_1 в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$ написанный для определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки

- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр $K_{F\beta}$ в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$ написанный для

определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр Y_F в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$ написанный для

определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр z_1 в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$ написанный для

определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр $|\tau_H|$ в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$ написанный для

определения модуля зацепления

- допустимое напряжение
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр φ_m в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$ написанный для

определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения окружного шара косо́го зуба (Çәki: 1)

$F_t = \frac{F_n}{\cos \beta}$

$$P_t = P_n \cos \beta$$

$$P_t = P_n^2 \cos \beta^2$$

$$P_t = \frac{P_n^2}{\cos \beta}$$

$$P_t = \frac{P_n}{\cos \beta^2}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр P_n в формуле $P_t = \frac{P_n}{\cos \beta}$ написанный для

определения окружного шара косоугольного зуба

- шаг нормального сечения
- угол зуба
- делительный диаметр
- основной диаметр
- передаточное отношение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $P_t = \frac{P_n}{\cos \beta}$ написанный для

определения окружного шара косоугольного зуба

- шаг нормального сечения
- угол зуба
- делительный диаметр
- основной диаметр
- передаточное отношение

BÖLMƏ: 0203

Ad	0203
Suallardan	19
Maksimal faiz	19
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения окружного модуль косоугольного зуба (Çəki: 1)

$$m_t = \frac{m_n}{\cos \beta}$$

$$m_t = m_n \cos \beta$$

$$m_t = m_n^2 \cos \beta^2$$

$$m_t = \frac{m_n^2}{\cos \beta}$$

$$m_t = \frac{m_n}{\cos \beta^2}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр m_n в формуле $m_t = \frac{m_n}{\cos \beta}$ написанный для

определения окружного модуль косоугольного зуба

- делительный диаметр
- основной диаметр
- передаточное отношение
- модуль нормального сечения
- угол зуба

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр β в формуле $m_t = m_n / \cos \beta$ написанный для

определения окружного модуль косога зуба

- делительный диаметр
 - основной диаметр
 - передаточное отношение
 - модуль нормального сечения
 - угол зуба
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра косога зуба (Çəki: 1)

$d = m_n z / \cos \beta$

$d = m_n^2 z / \cos \beta$

$d = m_n z^2 / \cos \beta$

$d = m_n z^2 / \cos^2 \beta$

$d = m_n z / \cos^2 \beta$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр m_n в формуле $d = m_n z / \cos \beta$ написанный для

определения делительного диаметра косога зуба

- модуль нормального сечения
 - число зубьев
 - угол зуба
 - делительный диаметр
 - основной диаметр
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z в формуле $d = m_n z / \cos \beta$ написанный для

определения делительного диаметра косога зуба

- модуль нормального сечения
 - число зубьев
 - угол зуба
 - делительный диаметр
 - основной диаметр
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр β в формуле $d = m_n z / \cos \beta$ написанный для

определения делительного диаметра косога зуба

- модуль нормального сечения
 - число зубьев
 - угол зуба
 - делительный диаметр
 - основной диаметр
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения осевой силы в косозубой передаче (Çəki: 1)

$F_a = F_t \tan \beta$

$F_a = F_t / \tan \beta$

$F_a = F_t^2 \tan \beta$

$$F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \beta \quad \bullet$$

$$F_a = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \beta \quad \bullet$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$ написанный для определения осевой силы в косозубой передаче

- окружная сила
 - угол зубьев
 - передаточное отношение
 - модуль упругости
 - нормальная сила
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр β в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$ написанный для определения осевой силы в косозубой передаче

- окружная сила
 - угол зубьев
 - передаточное отношение
 - модуль упругости
 - нормальная сила
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения радиальной силы (Çəki: 1)

$$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta \quad \bullet$$

$$F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta \quad \bullet$$

$$F_r = F_t \operatorname{tg}^2 \alpha / \cos \beta \quad \bullet$$

$$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos^2 \beta \quad \bullet$$

$$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \beta \quad \bullet$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$ написанный для

определения радиальной силы

- окружная сила
 - осевая сила
 - угол зацепления
 - угол зубьев
 - вращающий момент
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$ написанный для

определения радиальной силы

- окружная сила
 - осевая сила
 - угол зацепления
 - угол зубьев
 - вращающий момент
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр β в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$ написанный для

определения радиальной силы

- окружная сила
 - осевая сила
 - угол зацепления
 - угол зубьев
 - вращающий момент
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения нормальной силы в косозубых передачах (Çәki: 1)

- $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$
 - $F_n = F_t^2 / \cos \alpha \cos \beta$
 - $F_n = F_t \cos \alpha / \cos \beta$
 - $F_n = F_t \cos \alpha \cos \beta$
 - $F_n = F_t / \cos^2 \alpha \cos \beta$
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$ написанный для

определения нормальной силы в косозубых передачах

- осевая сила
 - окружная сила
 - угол зацепления
 - угол зубьев
 - вращающий момент
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$ написанный для

определения нормальной силы в косозубых передачах

- осевая сила
 - окружная сила
 - угол зацепления
 - угол зубьев
 - вращающий момент
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр β в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$ написанный для

определения нормальной силы в косозубых передачах

- осевая сила
 - окружная сила
 - угол зацепления
 - угол зубьев
 - вращающий момент
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения удельной нагрузки в косозубых передачах (Çәki: 1)

- $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$
- $q = F_t^2 K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$
- $q = F_t K_H^2 K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$
-

$$q = F_t K_H K_{H\alpha}^2 / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$$

$$q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1^2 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$$

BÖLMƏ: 0301

Ad	0301
Suallardan	18
Maksimal faiz	18
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_H в формуле $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $K_{H\alpha}$ в формуле $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр b_1 в формуле $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр ϵ_α в формуле $\sigma = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \epsilon_\alpha \cos \alpha$ написанный

для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $\sigma = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \epsilon_\alpha \cos \alpha$ написанный

для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- угол зацепления
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения контактных напряжений в косозубых передачах (Çəki: 1)

$$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

$$\tau_H = 1,18 z_H^2 \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

$$\tau_H = 1,18 z_H^2 \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

$$\tau_H = 1,18 z_H^2 \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

$$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left| \frac{E_{np}^2 T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z_H в формуле $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент нагрузки
- передаточное отношение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент нагрузки
- передаточное отношение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр T_1 в формуле $\tau_H =$

$$1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
 - приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент нагрузки
 - передаточное отношение
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_H в формуле $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
 - приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент нагрузки
 - передаточное отношение
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр u в формуле $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
 - приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент нагрузки
 - передаточное отношение
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $\tau_H =$

$$1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

напряжения косозубой передачи

- делительный диаметр
 - приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент нагрузки
 - передаточное отношение
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр b_1 в формуле $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- ширина шестерни
 - приведенный модуль упругости
 - вращающий момент
 - коэффициент нагрузки
 - передаточное отношение
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- угол зацепления
- приведенный модуль упругости

- вращающий момент
- коэффициент нагрузки
- передаточное отношение

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра косозубой шестерни (Çəki: 1)

$$d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

$$d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

$$d_1 = \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

$$d_1 = \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

$$d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр T_1 в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Bölmə: 0302

Ad	0302
Suallardan	18
Maksimal faiz	18
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $K_{H\beta}$ в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу

- дополнительный коэффициент нагрузки
- допускаемое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $|\tau_H|$ в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}}} \left(\frac{u+1}{u}\right)$ написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допускаемое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр φ_{bd} в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}}} \left(\frac{u+1}{u}\right)$ написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допускаемое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр u в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}}} \left(\frac{u+1}{u}\right)$ написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- передаточное отношение
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допускаемое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния косозубой передачи (Çəki: 1)

- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H| u \varphi_{bd}}}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент на ведомом валу
 - дополнительный коэффициент нагрузки
 - допустимое контактное напряжение
 - коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр T_2 в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент на ведомом валу
 - дополнительный коэффициент нагрузки
 - допустимое контактное напряжение
 - коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр $K_{H\alpha}$ в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент на ведомом валу
 - дополнительный коэффициент нагрузки
 - допустимое контактное напряжение
 - коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр $[\sigma_H]$ в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент на ведомом валу
 - дополнительный коэффициент нагрузки
 - допустимое контактное напряжение
 - коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр ψ_{bd} в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
 - вращающий момент на ведомом валу
 - дополнительный коэффициент нагрузки
 - допустимое контактное напряжение
 - коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр u в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- передаточное отношение
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение

- коэффициент ширины шестерни
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для проверенного расчета косозубых передач (Çәki: 1)

- $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
- $\tau_F = Y_F^2 Z_{F\beta} \Gamma_i K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
- $\tau_F = Y_F Z_{F\beta}^2 \Gamma_i K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
- $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} \Gamma_i^2 K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
- $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} \Gamma_i^2 K_F^2 / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр Y_F в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр $Z_{F\beta}$ в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр K_F в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр b_w в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр m_n в формуле $\tau_T = Y_T Z_{F\beta} F_T K_T / (b_w m_n) \leq |\tau_T|$

написанный для проверенного расчета косо зубых передач

- нормальный модуль
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни

Bölmə: 0303

Ad	0303
Suallardan	12
Maksimal faiz	12
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения нормального модуля косо зубой передачи (Çəki: 1)

- $m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$
- $m_n = \sqrt[3]{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$
- $m_n = \sqrt{2T_1^2 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$
- $m_n = \sqrt{T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$
- $m_n = \sqrt{T_1^2 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр T_1 в формуле $m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $Z_{F\beta}$ в формуле $m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр Y_F в формуле $m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности

- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Џәкі: 1)

Что означает параметр $K_{F\beta}$ в формуле $\mu_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Џәкі: 1)

Что означает параметр z_1 в формуле $\mu_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Џәкі: 1)

Что означает параметр φ_m в формуле $\mu_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- коэффициент ширины
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Џәкі: 1)

Что означает параметр $[\tau_F]$ в формуле $\mu_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- допускаемое нормальное напряжение
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения внешнего конусного расстояния (Џәкі: 1)

- $R_r = R_m + 0,5b$
- $R_r = R_m - 0,5b$
- $R_e = R_m^2 + 0,5b$
- $R_e = R_m^2 - 0,5b$
- $R_r = R_m + 0,5b^2$

Sual: (Џәкі: 1)

Что означает параметр R_m в формуле $R_e = R_m + 0,5b$ написанный для определения внешнего конусного расстояния

- среднее конусное расстояние

- ширина зубчатого венца
- угол делительного конуса
- модуль
- делительный диаметр

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр b в формуле $R_e = R_m + 0,5b$ написанный для определения внешнего конусного расстояния

- среднее конусное расстояние
- ширина зубчатого венца
- угол делительного конуса
- модуль
- делительный диаметр

Sual: Какие из формул написаны правильно для диаметра внешнего конуса (Çəki: 1)

- $d_e = d_m R_e / R_m$
- $d_e = d_m^2 R_e / R_m$
- $d_e = d_m R_e^2 / R_m$
- $d_e = d_m R_e / R_m^2$
- $d_e = d_m^2 R_e^2 / R_m$

BÖLMƏ: 0401

Ad	0401
Suallardan	26
Maksimal faiz	26
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_m в формуле $d_e = d_m R_e / R_m$ написанный для определения диаметра внешнего конуса

- диаметр среднего конуса
- внешнее конусное расстояние
- среднее конусное расстояние
- средний модуль
- внешний модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр R_e в формуле $d_e = d_m R_e / R_m$ написанный для определения диаметра внешнего конуса

- диаметр среднего конуса
- внешнее конусное расстояние
- среднее конусное расстояние
- средний модуль
- внешний модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр R_m в формуле $d_e = d_m R_e / R_m$ написанный для определения диаметра внешнего конуса

- диаметр среднего конуса
- внешнее конусное расстояние
- среднее конусное расстояние

- средний модуль
 - внешний модуль
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения радиальной силы в конической передаче (Çәki: 1)

- $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$
 - $F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$
 - $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha^2 \cos \delta_1$
 - $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos^2 \delta_1$
 - $F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha \cos^2 \delta_1$
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$ написанный для определения радиальной силы в конической передаче

- окружная сила
 - нормальная сила
 - осевая сила
 - угол начального конуса
 - угол зацепления
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр δ_1 в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$ написанный для определения радиальной силы в конической передаче

- окружная сила
 - нормальная сила
 - осевая сила
 - угол начального конуса
 - угол зацепления
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$ написанный для определения радиальной силы в конической передаче

- окружная сила
 - нормальная сила
 - осевая сила
 - угол начального конуса
 - угол зацепления
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения осевой силы в конической передаче (Çәki: 1)

- $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$
 - $F_a = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$
 - $F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \alpha \sin \delta_1$
 - $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin^2 \delta_1$
 - $F_a = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \alpha \sin \delta_1$
-

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$ написанный для определения осевой силы в конической передаче

- окружная сила
 - угол зацепления
 - угол начального конуса
 - радиальная сила
 - нормальная сила
-

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$ написанный для определения осевой силы в конической передаче

- окружная сила
 - угол зацепления
 - угол начального конуса
 - радиальная сила
 - нормальная сила
-

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр δ_1 в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$ написанный для определения осевой силы в конической передаче

- окружная сила
 - угол зацепления
 - угол начального конуса
 - радиальная сила
 - нормальная сила
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения изгиба зуба в прямозубой конической передаче (Џәки: 1)

- $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
 - $\tau_F = Y_F^2 F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
 - $\tau_F = Y_F F_t^2 K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
 - $\tau_F = Y_F F_t K_F^2 / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
 - $\tau_F = Y_F^2 F_t^2 K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
-

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр Y_F в формуле $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
 - окружная сила
 - коэффициент нагрузки
 - опытный коэффициент
 - ширина зубчатого венца
-

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
 - окружная сила
 - коэффициент нагрузки
 - опытный коэффициент
 - ширина зубчатого венца
-

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр K_F в формуле $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент
- ширина зубчатого венца

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр \mathcal{Y}_T в формуле $\tau_T = Y_T F_T K_T / (\mathcal{Y}_T b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент
- ширина зубчатого венца

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр b_w в формуле $\tau_T = Y_T F_T K_T / (\mathcal{Y}_T b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент
- ширина зубчатого венца

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр m_n в формуле $\tau_T = Y_T F_T K_T / (\mathcal{Y}_T b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- модуль в среднем нормальном сечении зуба
- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент
- ширина зубчатого венца

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса (Ќәki: 1)

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u K_{HF}}{\mathcal{Y}_T |\tau_{T1}|^2 (1 - K_{be})}}$$

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u K_{HF}}{\mathcal{Y}_T |\tau_{T1}|^2 (1 - K_{be})}}$$

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u^2 K_{HF}}{\mathcal{Y}_T [\tau_{T1}]^2 (1 - K_{be})}}$$

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2^2 u K_{HF}}{\mathcal{Y}_T |\tau_{T1}|^2 (1 - K_{be})}}$$

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2^2 u^2 K_{HF}}{\mathcal{Y}_T [\tau_{T1}]^2 (1 - K_{be})}}$$

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u K_{HF}}{\mathcal{Y}_T |\tau_{T1}|^2 (1 - K_{be})}}$ написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- передаточное отношение
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр T_2 в формуле $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_1|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$ написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- передаточное отношение
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр u в формуле $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_1|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$ написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- передаточное отношение
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_{HF} в формуле $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_1|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$

написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- передаточное отношение
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $|\tau_1|$ в формуле $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_1|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$ написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- передаточное отношение
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $|\tau_H|$ в формуле $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_H|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$ написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- допускаемое контактное напряжение
- вращающий момент на ведомом валу
- передаточное отношение
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $K_{b\epsilon}$ в формуле $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_1|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$ написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- коэффициент ширины зубчатого венца

- вращающий момент на ведомом валу
- передаточное отношение
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент

BÖLMƏ: 0402

Ad	0402
Suallardan	30
Maksimal faiz	30
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Как расположены оси валов червячной передачи? (Çəki: 1)

- параллельно
- пересекающимися
- перекрещивающимися
- параллельно пересекающимися
- пересекающимися и перекрещивающимися

Sual: Как расположены оси валов конической передачи? (Çəki: 1)

- параллельно
- пересекающимися
- перекрещивающимися
- параллельно пересекающимися
- пересекающимися и перекрещивающимися

Sual: Как расположены оси валов цилиндрическими колесами? (Çəki: 1)

- параллельно
- пересекающимися
- перекрещивающимися
- параллельно пересекающимися
- пересекающимися и перекрещивающимися

Sual: Как расположены оси валов шевронной передачи? (Çəki: 1)

- параллельно
- пересекающимися
- перекрещивающимися
- параллельно пересекающимися
- пересекающимися и перекрещивающимися

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения угла подъема винтовой линии? (Çəki: 1)

- $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$
- $\operatorname{tg}\alpha = m^2 z_1 / d_1$
- $\operatorname{tg}\alpha = m z_1^2 / d_1$
- $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1 z$
- $\operatorname{tg}\alpha = m^2 z_1^2 / d_1$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр m в формуле $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$ написанный для

определения угла подъема винтовой линии?

- осевой модуль
 - число зубьев червяка
 - делительный диаметр червяка
 - передаточное отношение
 - делительный диаметр червячного колеса
-

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр z_1 в формуле $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$ написанный для

определения угла подъема винтовой линии?

- осевой модуль
 - число зубьев червяка
 - делительный диаметр червяка
 - передаточное отношение
 - делительный диаметр червячного колеса
-

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$ написанный для

определения угла подъема винтовой линии?

- осевой модуль
 - число зубьев червяка
 - делительный диаметр червяка
 - передаточное отношение
 - делительный диаметр червячного колеса
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра червяка? (Ҷаќи: 1)

- $d_1 = q m$
 - $d_1 = q^2 m$
 - $d_1 = q m^2$
 - $d_1 = q/m$
 - $d_1 = q^2 m^2$
-

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр q в формуле $d_1 = q m$ написанный для определения делительного диаметра червяка

- коэффициент диаметра червяка
 - осевой модуль червяка
 - число зубьев червяка
 - число зубьев червячного колеса
 - наружный диаметр червяка
-

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр m в формуле $d_1 = q m$ написанный для определения делительного диаметра червяка

- коэффициент диаметра червяка
 - осевой модуль червяка
 - число зубьев червяка
 - число зубьев червячного колеса
 - наружный диаметр червяка
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения наружного диаметра червяка (Ҷаќи: 1)

-

$$d_a = d_1 + 2m$$

$$d_{a_1} = d_1^2 + 2m$$

$$d_{a_1} = d_1 + 2m^2$$

$$d_a = d_1 - 2m$$

$$d_{a_1} = d_1^2 + 2m^2$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $d_{a_1} = d_1 + 2m$ написанный для определения наружного диаметра червяка

- делительный диаметр
- осевой модуль червяка
- внутренний диаметр червяка
- наружный диаметр червячного колеса
- внутренний диаметр червячного колеса

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $d_{a_1} = d_1 + 2m$ написанный для определения наружного диаметра червяка

- делительный диаметр
- осевой модуль червяка
- внутренний диаметр червяка
- наружный диаметр червячного колеса
- внутренний диаметр червячного колеса

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения диаметра окружности впадин червяка (Çəki: 1)

$$d_{f_1} = d_1 - 2,4m$$

$$d_{f_1} = d_1 + 2,4m$$

$$d_{f_1} = d_1^2 - 2,4m$$

$$d_{f_2} = d_1 - 2,4m^2$$

$$d_{f_1} = d_1^2 + 2,4m$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $d_{f_1} = d_1 - 2,4m$ написанный для определения диаметра окружности впадин червяка

- осевой модуль
- делительный диаметр
- наружный диаметр червяка
- наружный диаметр червячного колеса
- диаметр окружности впадин червячного колеса

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле $d_{f_2} = d_2 - 2,4m$ написанный для определения диаметра окружности впадин червяка

- осевой модуль
- делительный диаметр
- наружный диаметр червяка
- наружный диаметр червячного колеса
- диаметр окружности впадин червячного колеса

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра червячного колеса (Çəki: 1)

$$d_2 = m z_2$$

- $d_2 = m / z_2$
 - $d_2 = m^2 / z_2$
 - $d_2 = m z_2^2$
 - $d_2 = m^2 z_2^2$
-

Sual: (Çəki: 1)

то означает параметр m в формуле $d_2 = m z_2$ написанный для определения делительного диаметра червячного колеса

- число зубьев червяка
 - модуль
 - наружный диаметр червяка
 - внутренний диаметр червяка
 - наружный диаметр червячного колеса
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z_2 в формуле $d_2 = m z_2$ написанный для определения делительного диаметра червячного колеса

- число зубьев червяка
 - модуль
 - наружный диаметр червяка
 - внутренний диаметр червяка
 - наружный диаметр червячного колеса
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения наружного диаметра червячного колеса (Çəki: 1)

- $d_{a_2} = d_2 + 2m$
 - $d_{a_2} = d_2 - m$
 - $d_{a_2} = d_2 / m$
 - $d_{a_2} = d_2^2 + m$
 - $d_{a_2} = d_2 + m^2$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле $d_{a_2} = d_2 + 2m$ написанный для определения наружного диаметра червячного колеса

- модуль
 - делительный диаметр червячного колеса
 - делительный диаметр червяка
 - наружный диаметр червяка
 - внутренний диаметр червяка
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр m в формуле $d_{a_2} = d_2 + 2m$ написанный для определения наружного диаметра червячного колеса

- модуль
 - делительный диаметр червячного колеса
 - делительный диаметр червяка
 - наружный диаметр червяка
 - внутренний диаметр червяка
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения диаметра окружности впадин червячного колеса (Çəki: 1)

- $d_{f_2} = d_2 + 2,4m$
- $d_{f_2} = d_2 / 2,4m$

- $d_{f_3} = d_2 - 2,4m$
 - $d_{f_2} = d_2^2 - 2,4m$
 - $d_{f_3} = d_2 - 2,4m^2$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле $d_{f_3} = d_2 - 2,4m$ написанный для определения диаметра окружности впадин червячного колеса

- диаметр делительной окружности
 - диаметр окружности впадин червяка
 - диаметр окружности выступов червяка
 - модуль
 - диаметр окружности выступов зубьев червячного колеса
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле $d_{f_2} = d_2 - 2,4m$ написанный для определения диаметра окружности впадин червячного колеса

- диаметр делительной окружности
 - диаметр окружности впадин червяка
 - диаметр окружности выступов червяка
 - модуль
 - диаметр окружности выступов зубьев червячного колеса
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния червячной передачи (Çəki: 1)

- $a_{\text{вр}} = 0,5(q + z_2)m$
 - $a_{\text{вр}} = 0,5(q - z_2)m$
 - $a_{\text{вр}} = 0,5(q^2 + z_2^2)m$
 - $a_{\text{вр}} = 0,5(q + z_2^2)m$
 - $a_{\text{вр}} = 0,5(q + z_2)m^2$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр q в формуле $a_{\text{вр}} = 0,5(q + z_2)m$ написанный для определения межосевого расстояния червячной передачи

- коэффициент диаметра червяка
 - число зубьев червячного колеса
 - осевой модуль
 - диаметр делительной окружности червяка
 - диаметр окружности выступов червяка
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z_2 в формуле $a_{\text{вр}} = 0,5(q + z_2)m$ написанный для определения межосевого расстояния червячной передачи

- коэффициент диаметра червяка
 - число зубьев червячного колеса
 - осевой модуль
 - диаметр делительной окружности червяка
 - диаметр окружности выступов червяка
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле $a_{\text{вр}} = 0,5(q + z_2)m$ написанный для определения межосевого расстояния червячной передачи

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- осевой модуль

- диаметр делительной окружности червяка
- диаметр окружности выступов червяка

BÖLMƏ: 0403

Ad	0403
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для К.П.Д червячного зацепления при ведущем червяке (Çəki: 1)

- $\eta = \frac{\operatorname{tg} \alpha}{\operatorname{tg}(\alpha + \varphi)}$
- $\eta = \operatorname{tg}^2 \alpha \operatorname{tg}(\alpha + \varphi)$
- $\eta = \operatorname{tg}^2 \alpha / \operatorname{tg}(\alpha + \varphi)$
- $\eta = \operatorname{tg}^2 \alpha / \operatorname{tg}^2(\alpha + \varphi)$
- $\eta = \operatorname{tg} \alpha / \operatorname{tg}^2(\alpha + \varphi)$

Sual: Какие из формул написаны правильно для К.П.Д червячного зацепления при ведущем червячном колесе (Çəki: 1)

- $\eta = \operatorname{tg}(\alpha - \varphi) \operatorname{tg} \alpha$
- $\eta = \operatorname{tg}(\alpha - \varphi) / \operatorname{tg} \alpha$
- $\eta = \operatorname{tg}^2(\alpha - \varphi) / \operatorname{tg} \alpha$
- $\eta = \operatorname{tg}(\alpha - \varphi) / \operatorname{tg}^2 \alpha$
- $\eta = \operatorname{tg}^2(\alpha - \varphi) / \operatorname{tg}^2 \alpha$

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения осевой силы червячного колеса (Çəki: 1)

- $F_{a1} = 2T_1 / d_1$
- $F_{a1} = 2T_1^2 / d_1$
- $F_{a1} = 2T_1 / d_1^2$
- $F_{a1} = 2T_1^2 / d_1^2$
- $F_{a1} = 2T_1 d_1$

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения радиальной силы в червячном зацеплении (Çəki: 1)

- $F_r = F_{t2} \operatorname{tg} \alpha$
- $F_r = F_{t2} \operatorname{tg} \alpha$
- $F_r = F_{t2}^2 \operatorname{tg} \alpha$
- $F_r = F_{t2} \operatorname{tg}^2 \alpha$
- $F_r = F_{t2}^2 \operatorname{tg}^2 \alpha$

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения контактного напряжения в червячном

зацеплении (Çәki: 1)

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$\tau_H = \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$\tau_H = \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр T_2 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр K_H в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр α в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный

для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный

для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- делительный диаметр червяка
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр δ в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный

для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- угол перекрещивания
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр ϵ_2 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный

для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- коэффициент перекрытия
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр α в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$

написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- угол зацепления
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния в червячной передаче (Ќәкі: 1)

-

$$a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_{H1}|^2 \left(q/z_2 \right)}}$$

$$a_w = \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{[\tau_H]^2 F_{np} T_2}{\left(q/z_2 \right)}}$$

$$a_w = 0,625 \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_{H1}|^2 \left(q/z_2 \right)}}$$

$$a_w = 0,625 \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_H|^2 \left(q/z_2 \right)}}$$

$$a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_H|^2 \left(q/z_2 \right)}}$$

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр q в формуле $a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_{H1}|^2 \left(q/z_2 \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр z_2 в формуле $a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{[\tau_H]^2 \left(q/z_2 \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр F_{np} в формуле $a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_H|^2 \left(q/z_2 \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр T_2 в формуле $a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_H|^2 \left(q/z_2 \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $|\tau_H|$ в формуле $\alpha_w = 0,625 \left(\frac{q}{z_2} + 1 \right) \sqrt{\frac{E_{np} T_2}{[\tau_H]^2 \left(\frac{q}{z_2} \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

Bölmə: 0501

Ad	0501
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения изгибного напряжения в червячной передаче (Çəki: 1)

- $\tau_F = 0,7 Y_F F_{t_2} K_F / b_2 m_n$
- $\tau_F = Y_F F_{t_2} K_F / b_2 m_n$
- $\tau_F = 0,7 Y_F^2 F_{L_2} K_F / b_2 m_n$
- $\tau_F = 0,7 Y_F F_{L_2}^2 K_F / b_2 m_n$
- $\tau_F = 0,7 Y_F F_{L_2} K_F^2 / b_2 m_n$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр Y_F в формуле $\tau_F = 0,7 Y_F F_{t_2} K_F / b_2 m_n$ написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_{L_2} в формуле $\tau_F = 0,7 Y_F F_{t_2} K_F / b_2 m_n$ написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба

- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_F в формуле $\tau_x = \frac{0,7 Y_F F_{t2} K_F}{b_2 m_n}$ написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр b_2 в формуле $\tau_x = \frac{0,7 Y_F F_{t2} K_F}{b_2 m_n}$ написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр m_n в формуле $\tau_x = \frac{0,7 Y_F F_{t2} K_F}{b_2 m_n}$ написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче (Çəki: 1)

- $\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$
- $\tau_H = \sqrt{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$
- $\tau_H = \sqrt[3]{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$
- $\tau_H = 0,418 \sqrt[3]{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$
- $\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n^2 E_{HG} / (b \rho_{HG})}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_n в формуле $\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$

написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- сила прижатия

- приведенный модуль упругости
- длина линии контакта
- приведенный радиус кривизны
- коэффициент зависящий от формы тел качения

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $\tau_n = 0,418 \sqrt{F_n E_{np} / (b \rho_{np})}$

написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- длина линии контакта
- приведенный радиус кривизны
- коэффициент зависящий от формы тел качения

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр b в формуле $\tau_n = 0,418 \sqrt{F_n E_{np} / (b \rho_{np})}$

написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- длина линии контакта
- приведенный радиус кривизны
- коэффициент зависящий от формы тел качения

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр ρ_{np} в формуле $\tau_n = 0,418 \sqrt{F_n E_{np} / (b \rho_{np})}$

написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- длина линии контакта
- приведенный радиус кривизны
- коэффициент зависящий от формы тел качения

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче (Çәki: 1)

$\tau_n = m \sqrt{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$

$\tau_n = 1m \sqrt{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$

$\tau_n = m \sqrt{F_n E_{np} / \rho_{np}^2}$

$\tau_n = m \sqrt{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}}$

$\tau_n = m \sqrt{F_n^2 E_{np} / \rho_{np}}$

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр m в формуле $\tau_n = m \sqrt{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$ написанный для

определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

- коэффициент зависящий от формы тел качения
- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- приведенный радиус кривизны
- длина линии контакта

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_n в формуле $\tau_n = m \sqrt[3]{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$ написанный для

определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

- коэффициент зависящий от формы тел качения
- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- приведенный радиус кривизны
- длина линии контакта

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр E_{np} в формуле $\tau_n = m \sqrt[3]{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$ написанный

для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

- коэффициент зависящий от формы тел качения
- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- приведенный радиус кривизны
- длина линии контакта

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр ρ_{np} в формуле $\tau_n = m \sqrt[3]{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$ написанный

для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

- коэффициент зависящий от формы тел качения
- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- приведенный радиус кривизны
- длина линии контакта

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения передаточного отношения в ременной передаче (Çəki: 1)

- $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$
- $i = d_2^2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$
- $i = d_2 / [d_1^2(1 - \varepsilon)]$
- $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon^2)]$
- $i = d_1 / [d_2(1 - \varepsilon)]$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$ написанный для

передаточного отношения в ременной передаче

- диаметр ведомого шкива
- диаметр ведущего шкива
- коэффициент скольжения
- межосевое расстояние
- толщина ремня

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле $i = \frac{d_2}{[d_1(1 - \varepsilon)]}$ написанный для

передаточного отношения в ременной передаче

- диаметр ведомого шкива
- диаметр ведущего шкива
- коэффициент скольжения
- межосевое расстояние
- толщина ремня

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр ε в формуле $i = \frac{d_2}{[d_1(1 - \varepsilon)]}$ написанный для

передаточного отношения в ременной передаче

- диаметр ведомого шкива
- диаметр ведущего шкива
- коэффициент скольжения
- межосевое расстояние
- толщина ремня

BÖLMƏ: 0502

Ad	0502
Suallardan	29
Maksimal faiz	29
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения угла обхвата ремен малого шкива (Çəki: 1)

$\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$

$\alpha = 180^\circ - (d_2 - d_1)/a$

$\alpha = 180^\circ - 57(d_2^2 - d_1^2)/a$

$\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1^2)/a$

$\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a^2$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$ написанный

для определения угла обхвата ремен малого шкива

- диаметр ведомого шкива
- диаметр ведущего шкива
- межосевое расстояние
- коэффициент скольжения
- передаточное отношение

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле

$$l = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$$
 написанный для определения

длины ремня

- межосевое расстояние
 - постоянное число
 - диаметр ведомого шкива
 - диаметр ведущего шкива
 - передаточное отношение
-

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр d_1 в формуле

$$l = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$$
 написанный для определения

длины ремня

- межосевое расстояние
 - постоянное число
 - диаметр ведомого шкива
 - диаметр ведущего шкива
 - передаточное отношение
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи (Ќәкі: 1)

$F_1 = F_2 e^{f^2}$

$F_1 = F_2 e^f$

$F_1 = F_2 e^{af}$

$F_1 = F_2 / c^{f^2}$

$F_1 = F_2 / e^{af}$

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр F_2 в формуле $F_1 = F_2 c^{f^2}$ написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- натяжение ремня на ведомом ветви
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - окружная сила
-

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр e в формуле $F_1 = F_2 c^{f^2}$ написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- натяжение ремня на ведомом ветви
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - окружная сила
-

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр f в формуле $F_1 = F_2 c^{f^2}$ написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- натяжение ремня на ведомом ветви

- основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - окружная сила
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_1 = F_2 e^{f\alpha}$ написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- натяжение ремня на ведомом ветви
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - окружная сила
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу (Çəki: 1)

- $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$
 - $F_1 = F_2 e^f / (e^{f\alpha} - 1)$
 - $F_1 = F_2 e^{\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$
 - $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^f - 1)$
 - $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^{\alpha} - 1)$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_1 в формуле $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$ написанный для

определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр f в формуле $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$ написанный для

определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр f в формуле $F_1 = F_t e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$ написанный для

определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_1 = F_t e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$ написанный для

определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу (Çəki: 1)

$F_2 = F_t / (e^{f\alpha} - 1)$

$F_2 = F_t^2 / (e^{f\alpha} - 1)$

$F_2 = F_t (e^{f\alpha} - 1)$

$F_2 = F_t / (e^f - 1)$

$F_2 = F_t / (e^{\alpha} - 1)$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $F_2 = F_t / (e^{f\alpha} - 1)$ написанный для

определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр e в формуле $F_2 = F_t / (e^{f\alpha} - 1)$ написанный для

определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр f в формуле $F_2 = \frac{F_t}{(e^{f\alpha} - 1)}$ написанный для

определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_2 = \frac{F_t}{(e^{f\alpha} - 1)}$ написанный для

определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу (Çəki: 1)

$$F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2 (e^{f\alpha} - 1)} \quad \bullet$$

$$F_n = \frac{F_t (e^f + 1)}{2 (e^{f\alpha} - 1)} \quad \bullet$$

$$F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} - 1)}{2 (e^{f\alpha} + 1)} \quad \bullet$$

$$F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2 (e^\alpha - 1)} \quad \bullet$$

$$F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2 (e^f - 1)} \quad \bullet$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2 (e^{f\alpha} - 1)}$ написанный для

определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр e в формуле $F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2 (e^{f\alpha} - 1)}$ написанный для

определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
- основы натурального логарифма
- коэффициент трения
- угол обхвата шкива ремнем

- натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр f в формуле $F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$ написанный для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр α в формуле $F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$ написанный для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
 - основы натурального логарифма
 - коэффициент трения
 - угол обхвата шкива ремнем
 - натяжение на ведомом ветви
-

BÖLMƏ: 0503

Ad	0503
Suallardan	7
Maksimal faiz	7
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения напряжения на ведущем ветви от окружной силы (Çəki: 1)

- $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_f$
 - $\tau_1 = \tau_0^2 + 0,5 \tau_f$
 - $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_f^2$
 - $\tau_1 = \tau_0 - 0,5 \tau_f$
 - $\tau_1 = \tau_0^2 - 0,5 \tau_f^2$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр τ_0 в формуле $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_f$ написанный для определения напряжения на ведущем ветви от окружной силы

- напряжение от начальной силы
 - напряжение от окружной силы
 - напряжение от центробежной силы
 - напряжение от изгиба ремня
 - суммарное напряжение
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр τ_f в формуле $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_f$ написанный для определения напряжения на ведущем ветви от окружной силы

- напряжение от начальной силы
- напряжение от окружной силы

- напряжение от центробежной силы
- напряжение от изгиба ремня
- суммарное напряжение

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения напряжения от изгиба ремня (Çәki: 1)

- $\tau_n = E \delta / d$
- $\tau_n = E \delta d$
- $\tau_n = E^2 \delta / d$
- $\tau_n = E \delta^2 / d$
- $\tau_n = E \delta / d^2$

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр E в формуле $\tau_n = E \delta / d$ написанный для

определения напряжения от изгиба ремня

- модуль упругости
- толщина ремня
- диаметр шкива
- радиус кривизны
- толщина шкива

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр δ в формуле $\tau_n = E \delta / d$ написанный для

определения напряжения от изгиба ремня

- модуль упругости
- толщина ремня
- диаметр шкива
- радиус кривизны
- толщина шкива

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр d в формуле $\tau_n = E \delta / d$ написанный для

определения напряжения от изгиба ремня

- модуль упругости
- толщина ремня
- диаметр шкива
- радиус кривизны
- толщина шкива

Bölmə: 0603

Ad	0603
Suallardan	8
Maksimal faiz	8
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня (Çәki: 1)

- $\tau_{max} = \tau_n + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$
-

- $\tau_{max} = \tau_0 - 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$
 $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r - \tau_v + \tau_a$
 $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v - \tau_a$
 $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r - \tau_v - \tau_a$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр τ_0 в формуле $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$ написанный для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня

- напряжение от начального натяжения
 - напряжение от окружной силы
 - напряжение от центробежной силы
 - напряжение от изгиба
 - напряжение сжатия
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр τ_r в формуле $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$ написанный для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня

- напряжение от начального натяжения
 - напряжение от окружной силы
 - напряжение от центробежной силы
 - напряжение от изгиба
 - напряжение сжатия
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр τ_v в формуле $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$ написанный для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня

- напряжение от начального натяжения
 - напряжение от окружной силы
 - напряжение от центробежной силы
 - напряжение от изгиба
 - напряжение сжатия
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр τ_a в формуле $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$ написанный для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня

- напряжение от начального натяжения
 - напряжение от окружной силы
 - напряжение от центробежной силы
 - напряжение от изгиба
 - напряжение сжатия
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения напряжения ремня от центробежной силы (Çəki: 1)

- $\tau_v = S V^2$
 - $\tau_v = S/V$
 - $\tau_v = S^2 V$
 - $\tau_v = S^2 V^2$
 - $\tau_v = S^2 / V^2$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр S в формуле $\tau_v = S V^2$ написанный для определения напряжения ремня от центробежной силы

- плотность материала
- линейная скорость ремня
- ускорение ремня
- угловая скорость шкива
- угловое ускорение шкива

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр V в формуле $\tau_v = S V^2$ написанный для определения напряжения ремня от центробежной силы

- плотность материала
- линейная скорость ремня
- ускорение ремня
- угловая скорость шкива
- угловое ускорение шкива

BÖLMƏ: 0701

Ad	0701
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения нагрузки на валу и опоре (Çəki: 1)

- $F_r = 2F_0 \cos(\beta/2)$
- $F_r = 2F_0^2 \cos(\beta/2)$
- $F_r = 2F_0 \cos(\beta^2/2)$
- $F_r = 2F_0 \cos^2(\beta/2)$
- $F_r = 2F_0^2 \cos^2(\beta/2)$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_0 в формуле $F_r = 2F_0 \cos(\beta/2)$ написанный для определения нагрузки на валу и опоре

- начальное натяжение ветвей ремня
- натяжение на ведущем ветви ремня
- натяжение на ведомом ветви ремня
- окружная сила
- угол между ветвями ремня

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр β в формуле $F_r = 2F_0 \cos(\beta/2)$ написанный для определения нагрузки на валу и опоре

- начальное натяжение ветвей ремня
- натяжение на ведущем ветви ремня
- натяжение на ведомом ветви ремня
- окружная сила
- угол между ветвями ремня

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения мощности в цепной передаче (Çəki: 1)

- $P = F_r V$
- $P = F_r / V$

$$P = F_t^2 V \quad \text{○}$$

$$P = F_t V^2 \quad \text{○}$$

$$P = F_t^2 V^2 \quad \text{○}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $P = F_t V$ написанный для определения мощности в цепной передаче

- окружная сила
- осевая сила
- радиальная сила
- натяжение на ведущем ветви ремня
- натяжение на ведомом ветви ремня

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр V в формуле $P = F_t V$ написанный для определения мощности в цепной передаче

- скорость цепи
- осевая сила
- радиальная сила
- натяжение на ведущем ветви ремня
- натяжение на ведомом ветви ремня

Bölmə: 0702

Ad	0702
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения скорости цепи (Çəki: 1)

$$V = n \times P_d^2 / 60 \quad \text{○}$$

$$V = n \times P_d / 60 \quad \text{○}$$

$$V = n^2 \times P_n / 60 \quad \text{○}$$

$$V = n \times z^2 \times P_n / 60 \quad \text{○}$$

$$V = n^2 \times z^2 \times P_n / 60 \quad \text{○}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр n в формуле $V = n \times P_d / 60$ написанный для определения скорости цепи

- частота вращения звездочки
- число зубьев звездочки
- шаг цепи
- угловая скорость звездочки
- угловое ускорение звездочки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z в формуле $V = n \cdot P_{\text{ц}} / 60$ написанный для

определения скорости цепи

- частота вращения звездочки
 - число зубьев звездочки
 - шаг цепи
 - угловая скорость звездочки
 - угловое ускорение звездочки
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $P_{\text{ц}}$ в формуле $V = n \cdot P_{\text{ц}} / 60$ написанный для

определения скорости цепи

- частота вращения звездочки
 - число зубьев звездочки
 - шаг цепи
 - угловая скорость звездочки
 - угловое ускорение звездочки
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения частоты вращения звездочки (Çəki: 1)

- $n = 60V / z P_{\text{ц}}$
 - $n = 60Vz P_{\text{ц}}$
 - $n = 60V^2 / z P_{\text{ц}}$
 - $n = 60V / z^2 P_{\text{ц}}$
 - $n = 60V / z P_{\text{ц}}^2$
-

Bölmə: 0703

Ad	0703
Suallardan	11
Maksimal faiz	11
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр V в формуле $n = 60V / z P_{\text{ц}}$ написанный для

определения частоты вращения звездочки

- скорость цепи
 - число зубьев звездочки
 - шаг цепи
 - угловая скорость звездочки
 - угловое ускорение звездочки
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z в формуле $n = 60V / z P_{\text{ц}}$ написанный для

определения частоты вращения звездочки

- скорость цепи
- число зубьев звездочки
- шаг цепи
- угловая скорость звездочки

- угловое ускорение звездочки
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр P_{Γ} в формуле $n = 60V / z P_{\Gamma}$ написанный для

определения частоты вращения звездочки

- скорость цепи
 число зубьев звездочки
 шаг цепи
 угловая скорость звездочки
 угловое ускорение звездочки
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния цепной передачи (Çəki: 1)

- $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) + (30/50)$
 $a_{\min} = (d_{0_1} - d_{0_2}) + (30/50)$
 $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) - (30/50)$
 $a_{\min} = (d_{0_1} - d_{0_2}) - (30/50)$
 $a_{\min} = (d_{0_1} - d_{0_2})^2 + (30/50)$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_{0_1} в формуле $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) + (30/50)$

написанный для определения межосевого расстояния цепной передачи

- наружный диаметр ведущей звездочки
 наружный диаметр ведомой звездочки
 внутренний диаметр ведущей звездочки
 внутренний диаметр ведомой звездочки
 зазор между звездочками
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_{0_2} в формуле $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) + (30/50)$

написанный для определения межосевого расстояния цепной передачи

- наружный диаметр ведущей звездочки
 наружный диаметр ведомой звездочки
 внутренний диаметр ведущей звездочки
 внутренний диаметр ведомой звездочки
 зазор между звездочками
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает число $(30/50)$ в формуле $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) + (30/50)$

написанный для определения межосевого расстояния цепной передачи

- наружный диаметр ведущей звездочки
 наружный диаметр ведомой звездочки
 внутренний диаметр ведущей звездочки
 внутренний диаметр ведомой звездочки
 зазор между звездочками
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения длины цепи (Çəki: 1)

- $L_{\Gamma} = \frac{2a}{P_{\Gamma}} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{\Gamma}}{a}$
 $L_{\Gamma} = \frac{2a}{P_{\Gamma}} - \frac{z_1 + z_2}{z} + \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{\Gamma}}{a}$
 $L_{\Gamma} = \frac{2a}{P_{\Gamma}} + \frac{z_1 + z_2}{z} - \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{\Gamma}}{a}$

$$L_p = \frac{z_2}{P_u} - \frac{z_1 + z_2}{z} - \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_u}{a}$$

$$L_p = \frac{z_1}{P_x} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{II}}{a}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр a в формуле $L_p = \frac{z_1}{P_x} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{II}}{a}$ написанный

для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр P_{II} в формуле $L_p = \frac{z_1}{P_x} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{II}}{a}$

написанный для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z_2 в формуле $L_p = \frac{z_1}{P_x} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{II}}{a}$

написанный для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

BÖLMƏ: 0801

Ad	0801
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z_1 в формуле $L_p = \frac{z_1}{P_x} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{II}}{a}$

написанный для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр π в формуле $L_p = \frac{z_1}{P_x} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left(\frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{II}}{a}$

написанный для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительной окружности звездочки (Çəki: 1)

- $d = P_u / \sin(\pi/z)$
- $d = P_u \sin(\pi/z)$
- $d = P_n^2 \sin(\pi/z)$
- $d = P_n^2 / \sin(\pi/z)$
- $d = P_u / \sin^2(\pi/z)$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр P_u в формуле $d = P_u / \sin(\pi/z)$

написанный для определения делительной окружности звездочки

- шаг цепи
- постоянное число
- число зубьев звездочки
- наружный диаметр звездочки
- внутренний диаметр звездочки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр π в формуле $d = P_u / \sin(\pi/z)$

написанный для определения делительной окружности звездочки

- шаг цепи
- постоянное число
- число зубьев звездочки
- наружный диаметр звездочки
- внутренний диаметр звездочки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z в формуле $d = P_u / \sin(\pi/z)$

написанный для определения делительной окружности звездочки

- шаг цепи
- постоянное число
- число зубьев звездочки
- наружный диаметр звездочки
- внутренний диаметр звездочки

Bölmə: 0802

Ad	0802
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения окружной силы в цепной передаче (Çəki: 1)

- $F_t = F_1 - F_2$
 - $F_t = F_1 + F_2$
 - $F_t = F_1 / F_2$
 - $F_t = F_1^2 - F_2$
 - $F_t = F_1 - F_2^2$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_1 в формуле $F_t = F_1 - F_2$ написанный для определения окружной силы в цепной передаче

- натяжение ведущей ветви
 - натяжение ведомой ветви
 - сила предварительного натяжения
 - центробежная сила
 - натяжение от сил тяжести
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_2 в формуле $F_t = F_1 - F_2$ написанный для определения окружной силы в цепной передаче

- натяжение ведущей ветви
 - натяжение ведомой ветви
 - сила предварительного натяжения
 - центробежная сила
 - натяжение от сил тяжести
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения натяжения от центробежных сил (Çəki: 1)

- $F_v = q V^2$
 - $F_v = q / V^2$
 - $F_v = q^2 + V^2$
 - $F_v = q^2 V^2$
 - $F_v = q^2 V$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр q в формуле $F_v = q V^2$ написанный для определения натяжения от центробежных сил

- масса границы длины цепи
 - окружная скорость
 - масса ведущей звездочки
 - масса ведомой звездочки
 - постоянное число
-

BÖLMƏ: 0803

Ad	0803
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр V в формуле $F_V = \mu V^2$ написанный для определения натяжения от центробежных сил

- масса границы длины цепи
- окружная скорость
- масса ведущей звездочки
- масса ведомой звездочки
- постоянное число

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения силы предварительного натяжения цепи (Çәki: 1)

- $F_0 = k_t a \mu g$
- $F_0 = k_t^2 a \mu g$
- $F_0 = k_t a^2 \mu g$
- $F_0 = k_t a \mu^2 g$
- $F_0 = k_t a \mu g^2$

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр k_t в формуле $F_0 = k_t a \mu g$ написанный для определения силы предварительного натяжения цепи

- коэффициент провидения
- длина свободной ветви цепи
- масса границы длины цепи
- ускорение силы тяжести
- коэффициент трения

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр a в формуле $F_0 = k_t a \mu g$ написанный для определения силы предварительного натяжения цепи

- коэффициент провидения
- длина свободной ветви цепи
- масса границы длины цепи
- ускорение силы тяжести
- коэффициент трения

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр μ в формуле $F_0 = k_t a \mu g$ написанный для определения силы предварительного натяжения цепи

- коэффициент провидения
- длина свободной ветви цепи
- масса границы длины цепи
- ускорение силы тяжести
- коэффициент трения

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр g в формуле $F_0 = k_t a \mu g$ написанный для определения силы предварительного натяжения цепи

- коэффициент провидения
- длина свободной ветви цепи
- масса границы длины цепи
- ускорение силы тяжести
- коэффициент трения

Bölmә: 12 01

Maksimal faiz	26
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Как называется определение свойств механизма по заданной его структурной схеме? (Çəki: 1)

- Синтез механизма
 - Анализ механизма
 - Кинематика механизма
 - Структура механизма
 - Динамика механизма
-

Sual: Как называется проектирование схемы механизма по заданным его свойствам? (Çəki: 1)

- Синтез механизма
 - Анализ механизма
 - Кинематика механизма
 - Структура механизма
 - Динамика механизма
-

Sual: Как называется устройство, которое совершает механическое движение при выполнении производственной работы? (Çəki: 1)

- механизм
 - машина
 - кинематическая пара
 - кинематическая последовательность
 - кинематическое соединение
-

Sual: Как называется машина, превращающая любой вид энергии в механическую энергию? (Çəki: 1)

- транспортная машина
 - технологическая машина
 - машина двигатель
 - машина генератор
 - информационная машина
-

Sual: Как называется машина, изменяющая положение материалов? (Çəki: 1)

- транспортная машина
 - технологическая машина
 - машина двигатель
 - машина генератор
 - информационная машина
-

Sual: Как называется машина, превращающая механическую энергию в любой вид энергии? (Çəki: 1)

- транспортная машина
 - технологическая машина
 - машина двигатель
 - машина генератор
 - информационная машина
-

Sual: Как называется машина, изменяющая форму, размер и свойства материалов? (Çəki: 1)

- транспортная машина
 - технологическая машина
 - машина двигатель
 - машина генератор
 - информационная машина
-

Sual: Как называется система твердых тел, предназначенных для передачи движения другим твердым телам? (Çәki: 1)

- механизм
 - машина
 - кинематическая пара
 - кинематическая последовательность
 - кинематическое соединение
-

Sual: Какая окружность соответствует стандартному модулю в зубчатых колесах? (Sürət 12.11.2014 16:41:35) (Çәki: 1)

- вершинной
 - впадинной
 - основной
 - делительной
 - начальной
-

Sual: Чему равен радиус окружности впадин зубьев в нормальных цилиндрических зубчатых колесах? (Sürət 12.11.2014 16:41:38) (Çәki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
 - $0,5mz$
 - $0,5m(z + 2)$
 - $0,5m(z - 2,5)$
 - $0,5m(z + 2)$
-

Sual: В какой окружности располагается центр кривизны любой точки эвольвентного профиля зуба? (Sürət 12.11.2014 16:41:59) (Çәki: 1)

- в делительной
 - в вершинной
 - в основной
 - во впадинной
 - в начальной
-

Sual: Как в планетарном механизме называется колесо с подвижной осью? (Sürət 12.11.2014 16:42:02) (Çәki: 1)

- солнце
 - сателлит
 - водило
 - опора
 - внутреннее зубчатое колесо
-

Sual: Чему равен радиус окружности выступов зубьев нормального цилиндрического колеса? (Sürət 12.11.2014 16:42:04) (Çәki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
 - $0,5mz$
 - $0,5m(z - 2,5)$
 - $0,5m(z + 2)$
 - $0,5m(z - 1,5)$
-

Sual: Чему равно общее передаточное отношение при последовательном соединении зубчатых колес? (Sürət 12.11.2014 16:42:07) (Çәki: 1)

- Сумме передаточного отношения отдельных передач
 - Разнице передаточного отношения отдельных передач
 - Произведению передаточного отношения отдельных передач
 - Соотношению передаточного отношения отдельных передач
 - Произведению числа зубьев
-

Sual: Чему равно межосевое расстояние двух нормальных зубчатых колес во внешнем зацеплении? (Sürət 12.11.2014 16:42:10) (Çəki: 1)

- $0,5m(z_2 + z_1)$
 - $0,5m(z_2 - z_1)$
 - $m(z_2 + z_1)$
 - $m(z_1 - z_2)$
 - $0,5mz_1z_2$
-

Sual: Чему равен шаг зубьев зубчатого колеса? (Sürət 12.11.2014 16:42:14) (Çəki: 1)

- πm
 - πm^2
 - $\pi^2 m$
 - $\pi^2 m^2$
 - mz
-

Sual: Чему равен радиус основной окружности нормального цилиндрического колеса? (Sürət 12.11.2014 16:42:17) (Çəki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
 - $0,5mz$
 - $0,5m(z + 2)$
 - $0,5m(z + 2,5)$
 - $0,5m(z + 1,5)$
-

Sual: Что является основным параметром зубчатого колеса? (Sürət 12.11.2014 16:42:42) (Çəki: 1)

- модуль
 - шаг
 - число зубцов
 - угол профиля
 - угол зацепления
-

Sual: Чему равна полная высота зуба нормального цилиндрического зубчатого колеса, если модуль $m = 4$ mm? (Sürət 12.11.2014 16:42:46) (Çəki: 1)

- 4 mm
 - 9 mm
 - 6,28 mm
 - 5 mm
 - 12,56 mm
-

Sual: Чему равна высота ножки зуба нормального цилиндрического зубчатого колеса, если модуль $m = 4$ mm? (Sürət 12.11.2014 16:42:49) (Çəki: 1)

- 4 mm
 - 9 mm
 - 6,28 mm
 - 5 mm
 - 12,56 mm
-

Sual: Чему равна высота головки зуба нормального цилиндрического зубчатого колеса, если модуль $m = 4$ mm? (Sürət 12.11.2014 16:42:52) (Çəki: 1)

- 4 mm
 - 9 mm
 - 6,28 mm
 - 5 mm
 - 12,56 mm
-

Sual: Чему равен радиус делительной окружности нормального цилиндрического зубчатого колеса, если $m = 4 \text{ mm}$, $z = 18$? (Sürət 12.11.2014 16:42:55) (Çəki: 1)

- 40 mm
- 30 mm
- 33,84 mm
- 31 mm
- 36 mm

Sual: Чему равен радиус делительной окружности нормального цилиндрического зубчатого колеса, если $m = 4 \text{ mm}$, $z = 18$? (Sürət 12.11.2014 16:42:58) (Çəki: 1)

- 40 mm
- 30 mm
- 33,84 mm
- 31 mm
- 36 mm

Sual: Какой радиус окружности определяется для нормального цилиндрического зубчатого колеса по формуле (Sürət 12.11.2014 16:43:01) (Çəki: 1)

$$r = 0,5m(z + 2)$$

- основная
- делительная
- начальная
- впадинная
- выступающая

Sual: Какой окружности касается нормально проведенный эвалентный профиль следующего зубчатого колеса? (Sürət 12.11.2014 16:43:04) (Çəki: 1)

- основная
- делительная
- начальная
- впадинная
- выступающая

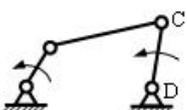
Sual: Какая окружность отсутствует при нулевом зацеплении? (Sürət 12.11.2014 16:43:08) (Çəki: 1)

- начальная
- делительная
- впадинная
- выступающая
- основная

Bölmə: 12 02

Ad	12 02
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

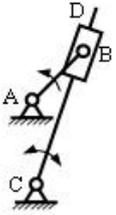
Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



- кривошипно-метричный
- двухкривошинный

- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



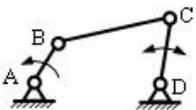
- кривошинно-метричный
- двухкривошинный
- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



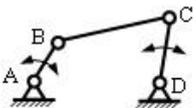
- кривошинно-метричный
- двухкривошинный
- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



- кривошинно-метричный
- двухкривошинный
- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



- кривошинно-метричный
- двухкривошинный
- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

BÖLMƏ: 14 03

Ad	14 03
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

какая из переходных матриц является?

- вращательной вокруг x
 - вращательной вокруг y
 - вращательной вокруг z
 - поступательной вдоль x, вращательной вокруг x
 - поступательной вдоль z, вращательной вокруг z
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 & 0 \\ \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

какая из переходных матриц является?

- вращательной вокруг x
 - вращательной вокруг y
 - вращательной вокруг z
 - поступательной вдоль x, вращательной вокруг x
 - поступательной вдоль z, вращательной вокруг z
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{mn} & 0 & \sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a_2 \\ -\sin \varphi_{mn} & 0 & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

какая из переходных матриц является?

- поступательной вдоль x
 - поступательной вдоль y
 - поступательной вдоль z
 - поступательной вдоль y, вращательной вокруг y
 - поступательной вдоль z, вращательной вокруг z
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

какая из переходных матриц является?

- поступательной вдоль x
 - поступательной вдоль y
 - поступательной вдоль z
 - поступательной вдоль y, вращательной вокруг y
 - поступательной вдоль z, вращательной вокруг z
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & a_1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$
 какая из переходных матриц является

- поступательной вдоль x
- поступательной вдоль y
- поступательной вдоль z
- поступательной вдоль y, вращательной вокруг y
- поступательной вдоль z, вращательной вокруг z

Вопрос: 1503

Ad	1503
Suallardan	60
Maksimal faiz	60
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Как называется структурная группа, имеющая степень подвижности равное нулю и не имеющая возможность расчленения на еще более простые группы? (Çəki: 1)

- Пространственная кинематическая цепь
- Плоская кинематическая цепь
- Группа Асура
- Кинематическое соединение
- Кинематическая пара

Sual: Как называется первая производная радиуса по обобщенной координате? (Çəki: 1)

- линейная скорость
- аналог линейной скорости
- линейное ускорение
- аналог линейного ускорения
- угловая скорость

Sual: Как называется вторая производная от обобщенной координаты радиуса вектора точки? (Çəki: 1)

- линейное ускорение
- аналог линейной скорости
- аналог линейного ускорения
- аналог угловой скорости
- аналог углового ускорения

Sual: По какой формуле определяется полное ускорение точки вращающегося звена? (Çəki: 1)

- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon^2}$
- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon}$
- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon^4}$
- $a = r\sqrt{\omega^4 + \varepsilon^2}$
- $a = r\sqrt{\omega^4 + \varepsilon^4}$

Sual: (Çəki: 1)

Какая зависимость существует между линейным ускорением точки и его аналогом (w)? (ω_1 и ε_1 соответственно угловая скорость и угловое ускорение входного звена).

- $a = \omega_1^2 \cdot w_1 - \varepsilon_1 \cdot u$

$$a = \omega_I^2 \cdot w + \varepsilon_I \cdot u$$

$$a = \omega_I^2 \cdot w$$

$$a = \varepsilon_I \cdot w$$

$$a = \omega_I \cdot w$$

Sual: (Ќәki: 1)

Если угловая скорость и угловое ускорение вращающегося звена будет равно соответственно $\omega = 4 \frac{1}{s}$ и $\varepsilon = 2 \frac{1}{s^2}$, то чему равно ускорение точки a^t , проходящая на расстоянии $r = 0,1 \text{ m}$ от оси вращения?

$$\sqrt{2,6} \text{ m/s}^2$$

$$0,4 \text{ m/s}^2$$

$$0,2 \text{ m/s}^2$$

$$8 \text{ m/s}^2$$

$$1,6 \text{ m/s}^2$$

Sual: (Ќәki: 1)

Если угловая скорость и угловое ускорение вращающегося звена будет равно соответственно $\omega = 4 \frac{1}{s}$ и $\varepsilon = 2 \frac{1}{s^2}$, то чему равно полное ускорение точки a , проходящая на расстоянии $r = 0,1 \text{ m}$ от оси вращения?

$$\sqrt{2,6} \text{ m/s}^2$$

$$0,4 \text{ m/s}^2$$

$$0,2 \text{ m/s}^2$$

$$8 \text{ m/s}^2$$

$$1,6 \text{ m/s}^2$$

Sual: Как называется угол между силой и вектором скорости точки ее приложения? (Ќәki: 1)

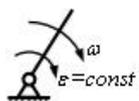
- угол передачи
- угол перекрытия
- фазовый угол
- угол зацепления
- угол давления

Sual: (Ќәki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{nm} & 0 & \sin \varphi_{nm} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \sin \varphi_{nm} & 0 & \cos \varphi_{nm} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$
 какая из переходных матриц является?

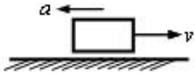
- вращательной вокруг x
- вращательной вокруг y
- вращательной вокруг z
- поступательной вдоль x, вращательной вокруг x
- поступательной вдоль z, вращательной вокруг z

Sual: Как перемещается это вращательное звено? (Ќәki: 1)



- равномерно
- равномерно ускоренно
- равномерно замедленно
- неравномерно ускоренно
- неравномерно замедленно

Sual: Как перемещается это поступательное звено? (Їәкі: 1)



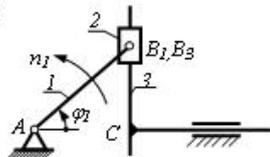
- равномерно
- равномерно ускоренно
- равномерно замедленно
- неравномерно ускоренно
- неравномерно замедленно

Sual: По какому условию принимается решение о существовании кривошипа на четырехзвенном шарнирном механизме? (Їәкі: 1)

- По принципу Ассура
- По теореме Жуковского
- По теореме Граскофа
- По теореме Вилиса
- По принципу обращенного движения

Sual: (Їәкі: 1)

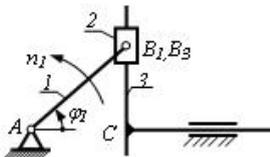
При $\varphi = 0^\circ$, чему равно значение скорости v_C точки C ?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- v_{B_2}

Sual: (Їәкі: 1)

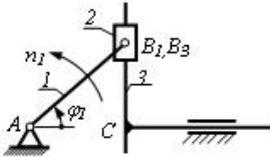
При $\varphi = 0^\circ$, чему равно значение вектора относительно скорости v_{B_2} ?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- v_{B_2}

Sual: (Çəki: 1)

При $\varphi = 45^\circ$, чему равно значение скорости v_C точки C?



0

$\frac{v_{B_2}}{2}$

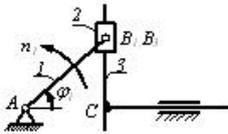
$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

v_{B_2}

Sual: (Çəki: 1)

При $\varphi = 60^\circ$, чему равно значение скорости v_C точки C?



0

$\frac{v_{B_2}}{2}$

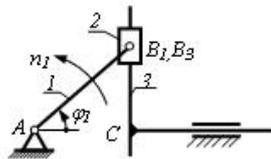
$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

v_{B_2}

Sual: (Çəki: 1)

При $\varphi = 90^\circ$, чему равно значение скорости v_C точки C?



0

$\frac{v_{B_2}}{2}$

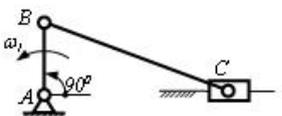
$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

v_{B_2}

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно значение скорости v_C ползуна C?



0

$\frac{v_B}{2}$

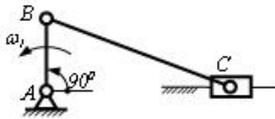
$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

v_B

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно значение вектора относительно скорости v_{CB} ?



0

$\frac{v_B}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

v_B

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно значение скорости v_C ползуна C?



0

$\frac{v_B}{2}$

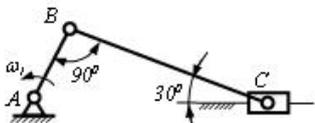
$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

v_B

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно значение скорости v_C ползуна C?



0

$v_B \cdot \frac{2}{\sqrt{3}}$

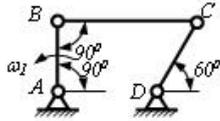
$\frac{v_B}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{3}$

v_B

Sual: (Çəki: 1)

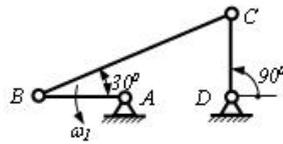
Чему равно значение скорости v_C точки C четырехзвенного механизма?



- 0
- $v_B \cdot \frac{2}{\sqrt{3}}$
- $\frac{v_B}{2}$
- $v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{3}$
- v_B

Sual: (Çəki: 1)

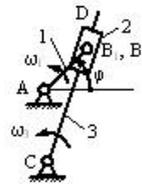
Чему равно значение скорости v_C точки C четырехзвенного механизма?



- 0
- $v_B \cdot \frac{2}{\sqrt{3}}$
- $\frac{v_B}{2}$
- $v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{3}$
- v_B

Sual: (Çəki: 1)

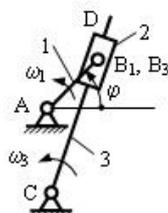
При положении $\varphi = 90^\circ$ кулисного механизма, чему равна относительная скорость v_{B_2, B_3} точки B_2 , находящаяся на кулисе?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{3}$
- v_{B_2}
- $\frac{4}{3} v_{B_2}$
- $4v_{B_2}$

Sual: (Çəki: 1)

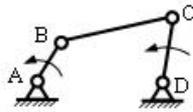
Если в кулисном механизме $AC = 2AB$ и $\varphi = 90^\circ$, то чему равна угловая скорость ω_3 кулисы CD ?



- 0
- $\frac{\omega_1}{3}$
- ω_1
- $\frac{4}{3} \cdot \omega_1$
- $4\omega_1$

Sual: (Çəki: 1)

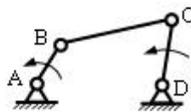
Если $v_{CB} = 2 \text{ m/s}$ и $l_{BC} = 0,5 \text{ m}$, то чему равна угловая скорость ω_2 звена BC ?



- 0,5
- 2,0
- 4
- 6
- 8

Sual: (Çəki: 1)

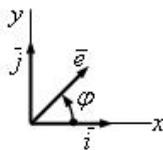
Если $v_{CB} = 2 \text{ m/s}$ и $l_{BC} = 0,5 \text{ m}$, то чему равно нормальное ускорение a_{CB}^n точки C относительно B ?



- 0,5
- 2,0
- 4
- 6
- 8

Sual: (Çəki: 1)

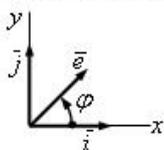
Чему равно скалярное произведение двух единичных векторов $\vec{e}' \cdot \vec{j}$



- $\cos \varphi$
- $\sin \varphi$
- 0
- 1
- 1

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно скалярное произведение двух единичных векторов $\vec{e}' \cdot \vec{i}$



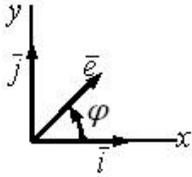
- $-\cos \varphi$
- $-\sin \varphi$
- $\cos \varphi$
-

$\sin \varphi$

0

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно скалярное произведение двух единичных векторов $\vec{e}'' \cdot \vec{i}$



$-\cos \varphi$

$-\sin \varphi$

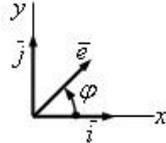
$\cos \varphi$

$\sin \varphi$

1

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно скалярное произведение двух единичных векторов $\vec{e}'' \cdot \vec{j}$



$-\cos \varphi$

$-\sin \varphi$

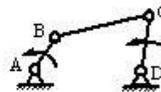
$\cos \varphi$

$\sin \varphi$

1

Sual: (Çəki: 1)

Если длина звена BC равна $l_{BC}=0,5$ м и угловая скорость $\omega = 4(1/s)$, то чему равна относительная скорость v_{CB} точки C относительно B ?



0,5

2,0

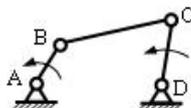
4

6

8

Sual: (Çəki: 1)

Если длина звена BC равна $l_{BC}=0,5$ м и угловая скорость $\omega = 4(1/s)$, то чему равно нормальное ускорение a_{CB}^n точки C относительно B ?



0,5

2,0

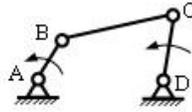
4

6

8

Sual: (Çəki: 1)

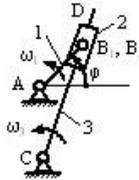
Если угловая скорость звена BC будет равна $\omega_1 = 6$ (1/с) и $v_{CB} = 1,2$ м/с, то чему равно l_{BC} ?



- 6 м
- 7,2 м
- 1,2 м
- 2,4 м
- 0,2 м

Sual: (Çəki: 1)

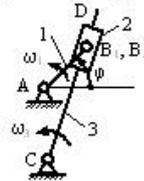
Если в кулиском механизме $l_{BC} = 0,3$ м и нормальное ускорение B_3 на поверхности кулисы 3 равно $a_{B_3}^n = 1,2$ м/с², то чему равен ω_3 ?



- 0,3 (1/с)
- 0,6 (1/с)
- 1 (1/с)
- 1,2 (1/с)
- 2 (1/с)

Sual: (Çəki: 1)

Если в кулиском механизме $l_{BC} = 0,4$ м, $v_{B_3C} = 2,4$ м/с и $v_{B_1B_3} = 5$ м/с, то чему равно кориолисовое ускорение $a_{B_1B_3}^k$?



- 60
- 80
- 20
- 40
- 10

Sual: 144. Какое трение возникает между поверхностями, если между ними имеется достаточно масляной слой, на некоторых местах происходит соприкосновение отдельных выступов? (Çəki: 1)

- жидкостное
- полужидкостное
- полусухое
- чистое
- предельное

Sual: 143. Какое трение возникает между поверхностями, если между ними имеется масляной слой толщиной 1 микрон и меньше? (Çəki: 1)

- жидкостное
- полужидкостное
- полусухое
- чистое
- предельное

Sual: 142. Какое трение возникает между поверхностями, если они отделены друг от друга масляным слоем? (Çəki: 1)

- жидкостное

- полужидкостное
 - полусухое
 - чистое
 - предельное
-

Sual: 145. Какое трение возникает между поверхностями, если между ними одновременно имеется чисто сухое и предельное трение и первое имеет преимущество? (Ќәкі: 1)

- жидкостное
 - полужидкостное
 - полусухое
 - чистое
 - предельное
-

Sual: 148. Если в поступательной паре действующая заменяющая сила проходит внутри конуса трения, то в каком состоянии оно будет? (начальное положение - покой) (Ќәкі: 1)

- неопределенном движении
 - равномерном движении
 - равнозамедленном движении
 - равноускоренном движении
 - в состоянии покоя
-

Sual: 149. Если в поступательной паре действующая заменяющая сила проходит снаружи конуса трения, то в каком состоянии оно будет? (Ќәкі: 1)

- неопределенном движении
 - равномерном движении
 - равнозамедленном движении
 - равноускоренном движении
 - в состоянии покоя
-

Sual: 152. Если во вращательной кинематической паре действующая заменяющая сила реакции касается окружности трения, то, как будет двигаться вал? (начальное положение - находится в движении) (Ќәкі: 1)

- неопределенное вращение
 - равномерное вращение
 - равноускоренное вращение
 - равнозамедленное вращение
 - покой
-

Sual: 154. Если во вращательной кинематической паре действующая заменяющая сила реакции проходит снаружи окружности трения, то, как будет двигаться вал? (Ќәкі: 1)

- неопределенное вращение
 - равномерное вращение
 - равноускоренное вращение
 - равнозамедленное вращение
 - покой
-

Sual: Чему равно максимальное значение силы трения скольжения F_{ss} в поступательной кинематической паре? (Ќәкі: 1)

$F_{ss} = f' \cdot r \cdot F_{ir}$

$F_{ss} = 2 \frac{F_{ir}}{f'}$

$F_{ss} = \frac{f' \cdot F_{ir}}{r}$

$F_{ss} = f_0 \cdot F_{ir}$

$F_{ss} = \frac{1}{3} f' \cdot r \cdot F_{ir}$

Sual: (Çəki: 1)

Чему равен момент сил трения, возникающий во вращательной кинематической паре? (f_0 √? f' - соответственно коэффициент сил трения покоя и приведения, r – радиус сапфы).

$M_s = f' \cdot r \cdot F_{\text{в}}$

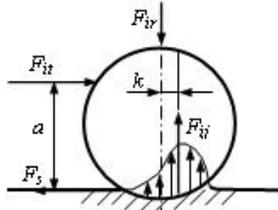
$M_s = 2 \frac{F_{\text{в}}}{f'}$

$M_s = \frac{f' \cdot F_{\text{в}}}{r}$

$M_s = f_0 \cdot F_{\text{в}}$

$M_s = \frac{1}{3} f' \cdot r \cdot F_{\text{в}}$

Sual: По какой формуле определяется коэффициент трения катания? (Çəki: 1)



$k = \frac{F_{\text{н}} \cdot F_{\text{в}}}{a}$

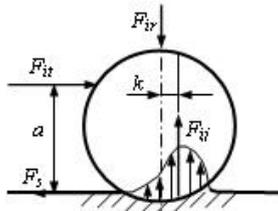
$k = \frac{F_{\text{в}}}{F_{\text{н}}} a$

$k = \frac{F_{\text{н}}}{F_{\text{в}}} a$

$k = \frac{F_{\text{в}}}{F_{\text{н}} \cdot a}$

$k = \frac{F_{\text{н}}}{F_{\text{в}}} a$

Sual: Каким должно быть условие для чистого катания цилиндра по плоскости? (Çəki: 1)



$F_{\text{н}} \cdot a < F_{\text{в}} \cdot k$

$F_{\text{н}} = F_{\text{с}}$

$F_{\text{н}} \cdot a = F_{\text{в}} \cdot k$

$F_{\text{н}} = F_{\text{с}}$

$F_{\text{н}} \cdot a = F_{\text{в}} \cdot k$

$F_{\text{н}} < F_{\text{с}}$

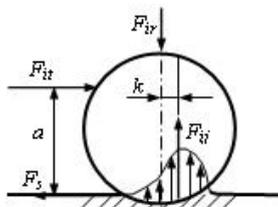
$F_{\text{н}} \cdot a < F_{\text{в}} \cdot k$

$F_{\text{н}} < F_{\text{с}}$

$F_{\text{н}} \cdot a > F_{\text{в}} \cdot k$

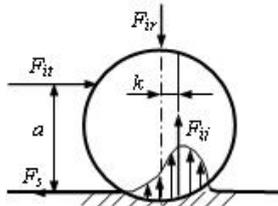
$F_{\text{н}} < F_{\text{с}}$

Sual: Каким должно быть условие для чистого скольжения цилиндра по плоскости? (начальное положение - покой). (Çəki: 1)



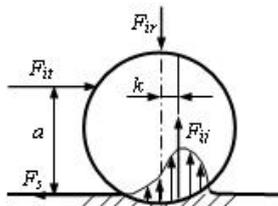
- $F_{1t} \cdot a = F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} = F_{ss}$
- $F_{1t} \cdot a = F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} < F_{ss}$
- $F_{1t} \cdot a < F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} = F_{ss}$
- $F_{1t} \cdot a < F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} < F_{ss}$
- $F_{1t} \cdot a > F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} < F_{ss}$

Sual: Каким должно быть условие для одновременного скольжения и катания по плоскости цилиндра по плоскости? (Ҷаќи: 1)



- $F_{1t} \cdot a < F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} = F_{ss}$
- $F_{1t} \cdot a = F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} = F_{ss}$
- $F_{1t} \cdot a = F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} < F_{ss}$
- $F_{1t} \cdot a < F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} < F_{ss}$
- $F_{1t} \cdot a > F_{1y} \cdot k$
- $F_{1t} < F_{ss}$

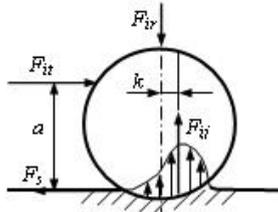
Sual: Какое условие является чистым скольжением цилиндра при катательном трении? (Ҷаќи: 1)



- $a > \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{f_0}{k}$
- $a = \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{k}{f_0}$

$$a > \frac{f_0}{k}$$

Sual: Какое условие является одновременно скольжением и катанием цилиндра при катательном трении? (Ҷаќи: 1)



$$a > \frac{k}{f_0}$$

$$a < \frac{f_0}{k}$$

$$a = \frac{k}{f_0}$$

$$a < \frac{k}{f_0}$$

$$a > \frac{f_0}{k}$$

Sual: Какое из этих уравнений является уравнением движения механизма в интегральной форме? (Т – кинематическая энергия) (Ҷаќи: 1)

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n J_i - \sum_{i=1}^n J_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n M_i - \sum_{i=1}^n M_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n J_i + \sum_{i=1}^n J_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n T_i - \sum_{i=1}^n T_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n T_i + \sum_{i=1}^n T_{i_0}$$

Sual: Какой параметр определяется по формуле при динамике механизма? (Ҷаќи: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[F_i \cdot \frac{v_i}{v_i} \cos(\overline{F_i} \wedge \overline{v_i}) + M_i \frac{\omega_i}{v_i} \right]$$

- приведенная масса
- приведенный момент инерции
- приведенный момент
- приведенная сила
- приведенная мощность

Sual: Какой параметр определяется по формуле при динамике механизма? (Ҷаќи: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[F_i \cdot \frac{v_i}{\omega_i} \cos(\overline{F_i} \wedge \overline{v_i}) + M_i \frac{\omega_i}{\omega_i} \right]$$

- приведенная масса
- приведенный момент инерции
- приведенный момент
- приведенная сила
- приведенная мощность

Sual: Какой параметр определяется по формуле при динамике механизма? (Çәki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[m_i \cdot \left(\frac{v_{si}}{v_i} \right)^2 + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{v_i} \right)^2 \right]$$

- приведенная масса
 - приведенный момент инерции
 - приведенный момент
 - приведенная сила
 - приведенная мощность
-

Sual: Какой параметр определяется по формуле при динамике механизма? (Çәki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[m_i \cdot \left(\frac{v_{si}}{\omega_i} \right)^2 + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{\omega_i} \right)^2 \right]$$

- приведенная масса
 - приведенный момент инерции
 - приведенный момент
 - приведенная сила
 - приведенная мощность
-

Sual: Какое из уравнений является дифференциальным уравнением движения механизма? (Çәki: 1)

$$M_\varepsilon = J_\varepsilon \cdot \varepsilon_1 + \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1}$$

$$M_\varepsilon = J_\varepsilon \cdot \varepsilon_1 + \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1}$$

$$M_\varepsilon = J_\varepsilon \cdot \varepsilon_1 - \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1}$$

$$M_\varepsilon = J_\varepsilon \cdot \varepsilon_1 - \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1}$$

$$M_\varepsilon = \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1}$$

Sual: (Çәki: 1)

По какой формуле определяется средний коэффициент полезной работы механизмов? (A_h , A_x , A_z – соответственно работе сил движения полезных и вредных сил сопротивления).

$$\eta = \frac{A_h}{A_x}$$

$$\eta = \frac{A_h}{A_z}$$

$$\eta = \frac{A_x}{A_h}$$

$$\eta = \frac{A_x}{A_h - A_z}$$

$$\eta = \frac{A_h - A_z}{A_h}$$

Sual: (Çәki: 1)

Чему равно передаточное отношение u_{12} зубчатого зацепления с внешним зацеплением, если $z_1 = 20$; $z_2 = 100$?

- 5
- 4
- 5
-

$$\frac{l}{5}$$
$$-\frac{l}{5}$$

BÖLMƏ: 0901

Ad	0901
Suallardan	8
Maksimal faiz	8
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения давления в шарнире цепной передачи (Çəki: 1)

- $P = F_t / (Bd)$
- $P = F_t B d$
- $P = F_t^2 B d$
- $P = F_t^2 / (B d)$
- $P = F_t / (B d)^2$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_t в формуле $P = F_t / (Bd)$ написанный для определения давления в шарнире цепной передачи

- окружная сила
- диаметр валика
- ширина цепи
- радикальная сила
- сила реакции в опоре

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d в формуле $P = F_t / (Bd)$ написанный для определения давления в шарнире цепной передачи

- окружная сила
- диаметр валика
- ширина цепи
- радикальная сила
- сила реакции в опоре

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр B в формуле $P = F_t / (Bd)$ написанный для определения давления в шарнире цепной передачи

- окружная сила
- диаметр валика
- ширина цепи
- радикальная сила
- сила реакции в опоре

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения коэффициента эксплуатации в цепной

передаче (Çəki: 1)

- $K_a = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$
- $K_d = K_d^2 K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$
- $K_d = K_d K_e^2 K_n K_{reg} K_c K_{saz}$
- $K_d = K_d K_e K_n^2 K_{reg} K_c K_{saz}$
- $K_d = K_d^2 K_e^2 K_n K_{reg} K_c K_{saz}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_d в формуле $K_d = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$ написанный для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_e в формуле $K_d = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$ написанный для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_n в формуле $K_d = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$ написанный для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Bölmə: 0902

Ad	0902
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_{reg} в формуле $K_d = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$ написанный для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_c в формуле $K_3 = K_d K_c K_l K_{рег} K_c K_{рег}$ написанный

для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $K_{рег}$ в формуле $K_3 = K_d K_c K_l K_{рег} K_c K_{рег}$ написанный

для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент режима
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения окружной силы в цепной передаче (Çəki: 1)

$F_t = [P_0] B d / K_3$

$F_t = [P_0] B d K_3$

$F_t = [P_0] B^2 d / K_3$

$F_t = [P_0] B d^2 / K_3$

$F_t = [P_0] B d / K_3^2$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $[P_0]$ в формуле $F_t = [P_0] B d / K_3$ написанный для

определения окружной силы в цепной передаче

- допустимое давление в шарнирах роликовых цепей
- ширина цепи
- диаметр валика
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр B в формуле $F_t = [P_0] B d / K_3$ написанный для

определения окружной силы в цепной передаче

- допустимое давление в шарнирах роликовых цепей
- ширина цепи
- диаметр валика
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент смазки

BÖLMƏ: 0903

Ad	0903
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр d в формуле $F_1 = [P_0]Bd/K_3$ написанный для

определения окружной силы в цепной передаче

- допускаемое давление в шарнирах роликовых цепей
 - ширина цепи
 - диаметр валика
 - коэффициент эксплуатации
 - коэффициент смазки
-

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр K_3 в формуле $F_1 = [P_0]Bd/K_3$ написанный для

определения окружной силы в цепной передаче

- допускаемое давление в шарнирах роликовых цепей
 - ширина цепи
 - диаметр валика
 - коэффициент эксплуатации
 - коэффициент смазки
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи (Ќәki: 1)

- $P_p = P_1 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$
 - $P_p = P_1^2 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$
 - $P_p = P_1 K_3^2 K_z K_H \leq [P_p]$
 - $P_p = P_1 K_3 K_z^2 K_H \leq [P_p]$
 - $P_p = P_1 K_3 K_z K_H^2 \leq [P_p]$
-

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр P_1 в формуле $P_p = P_1 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$ написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
 - коэффициент эксплуатации
 - коэффициент числа зубьев
 - коэффициент частоты вращения
 - допускаемое давление в шарнирах
-

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр K_3 в формуле $P_p = P_1 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$ написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
 - коэффициент эксплуатации
 - коэффициент числа зубьев
 - коэффициент частоты вращения
 - допускаемое давление в шарнирах
-

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр K_z в формуле $P_p = P_1 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$ написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент числа зубьев
- коэффициент частоты вращения

- допустимое давление в шарнирах

BÖLMƏ: 1101

Ad	1101
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_H в формуле $P_p = P_1 K_a K_z K_H \leq [P_p]$ написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент числа зубьев
- коэффициент частоты вращения
- допустимое давление в шарнирах

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $[P_p]$ в формуле $P_p = P_1 K_a K_z K_H \leq [P_p]$ написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент числа зубьев
- коэффициент частоты вращения
- допустимое давление в шарнирах

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения передаточного отношения в передаче винт-гайка (Çəki: 1)

- $i = \pi d_m / P_1$
- $i = \pi^2 d_m / P_1$
- $i = \pi d_m^2 / P_1$
- $i = \pi d_m / P_1^2$
- $i = \pi d_m^2 / P_1^2$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр π в формуле $i = \pi d_m / P_1$ написанный для

определения передаточного отношения в передаче винт-гайка

- постоянное число
- диаметр маховика
- ход винта
- диаметр винта
- ход маховика

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_m в формуле $i = \pi d_m / P_1$ написанный для

определения передаточного отношения в передаче винт-гайка

- постоянное число
- диаметр маховика
- ход винта
- диаметр винта
- ход маховика

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр P_1 в формуле $i = \pi d_m / P_1$ написанный для

определения передаточного отношения в передаче винт-гайка

- постоянное число
- диаметр маховика
- ход винта
- диаметр винта
- ход маховика

Bölmə: 1002

Ad	1002
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно связывающий окружную силу на маховики и осевой силой на гайке (Çəki: 1)

- $F_t = F_a i \eta$
- $F_t = F_a / i \eta$
- $F_t = F_a i / \eta$
- $F_t = F_a^2 i \eta$
- $F_t = F_a^2 i^2 \eta$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_a в формуле $F_t = F_a i \eta$ связывающий окружную силу

на маховики и осевой силой на гайке

- осевая сила на гайке
- передаточное отношение
- КПД
- коэффициент трения скольжения
- коэффициент трения качения

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр i в формуле $F_t = F_a i \eta$ связывающий окружную силу

на маховики и осевой силой на гайке

- осевая сила на гайке
- передаточное отношение
- КПД
- коэффициент трения скольжения
- коэффициент трения качения

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр η в формуле $F_t = F_{a1} \eta$ связывающий окружную силу на маховики и осевой силой на гайке

- осевая сила на гайке
- передаточное отношение
- КПД
- коэффициент трения скольжения
- коэффициент трения качения

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов (Çəki: 1)

$\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z)$

$\tau_{сч} = F_a^2 / (\pi d_2 h z)$

$\tau_{сч} = F_a / (\pi^2 d_2 h z)$

$\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h^2 z)$

$\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z^2)$

BÖLMƏ: 1302

Ad	1302
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр F_a в формуле $\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z)$ написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы
- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр π в формуле $\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z)$ написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы
- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр d_2 в формуле $\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z)$ написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы

- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр h в формуле $\tau_{см} = F_3 / (\pi d_2 h z)$ написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы
- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр z в формуле $\tau_{см} = F_3 / (\pi d_2 h z)$ написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы
- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

BÖLMƏ: 1102

Ad	1102
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов (Çəki: 1)

- $d_2 = \sqrt{F_3 / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$
- $d_2 = \sqrt[3]{F_3 / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$
- $d_2 = \sqrt{F_3^2 / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$
- $d_2 = \sqrt{F_3 / (\pi^2 \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$
- $d_2 = \sqrt{F_3 / (\pi \varphi_n^2 \varphi_n |\tau_{см}|)}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр K_n в формуле $d_2 = \sqrt{K_n / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$ написанный

для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допускаемое напряжение смятия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр π в формуле $d_2 = \sqrt{K_n / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$ написанный для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допустимое напряжение смятия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр φ_n в формуле $d_2 = \sqrt{K_2 / (\pi \varphi_n \varphi_p [\tau_{св.]})}$ написанный для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допустимое напряжение смятия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр φ_p в формуле $d_2 = \sqrt{K_2 / (\pi \varphi_n \varphi_p [\tau_{св.]})}$ написанный для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допустимое напряжение смятия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $[\tau_{св.}]$ в формуле $d_2 = \sqrt{K_2 / (\pi \varphi_n \varphi_p [\tau_{св.]})}$ написанный для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допустимое напряжение смятия

Bölmə: 1103

Ad	1103
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения среднего диаметра вала из расчета только на кручение (Çəki: 1)

- $d = \sqrt[3]{T / (0,2|\tau|)}$
- $d = \sqrt{T / (0,2|\tau|)}$
- $d = \sqrt{T^2 / (0,2|\tau|)}$
- $d = \sqrt{T / (0,2|\tau|^2)}$
- $d = \sqrt{T^2 / (0,2|\tau|^2)}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр T в формуле $d = \sqrt[3]{T / (0,2|\tau|)}$ написанный для определения среднего диаметра вала из расчета только на кручение

- крутящий момент
 - допускаемое контактное напряжение
 - радиальная сила
 - осевая сила
 - окружная сила
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $[\tau]$ в формуле $d = \sqrt[3]{T/(0,2[\tau])}$ написанный для определения среднего диаметра вала из расчета только на кручение

- крутящий момент
 - допускаемое контактное напряжение
 - радиальная сила
 - осевая сила
 - окружная сила
-

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения эквивалентного напряжения при совместном действии напряжений кручения и изгиба (Çəki: 1)

- $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$
 - $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n + 3\tau^2} \leq [\tau]$
 - $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n + 3\tau} \leq [\tau]$
 - $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau} \leq [\tau]$
 - $\tau_{эк} = \sqrt[3]{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр τ_n в формуле $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$ написанный для определения эквивалентного напряжения при совместном действии напряжений кручения и изгиба

- изгибное напряжение
 - напряжение кручения
 - допускаемое изгибное напряжение
 - допускаемое напряжение кручения
 - допускаемое напряжение растяжения
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр τ в формуле $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$ написанный для определения эквивалентного напряжения при совместном действии напряжений кручения и изгиба

- изгибное напряжение
 - напряжение кручения
 - допускаемое изгибное напряжение
 - допускаемое напряжение кручения
 - допускаемое напряжение растяжения
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр $[\tau]$ в формуле $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$ написанный для определения эквивалентного напряжения при совместном действии напряжений кручения и изгиба

- изгибное напряжение
- напряжение кручения
- допускаемое изгибное напряжение
- допускаемое напряжение кручения
- допускаемое напряжение растяжения

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр L_p в формуле $\varphi = T \ell / (G L_p)$ написанный для

определения кручения валов постоянного диаметра

- крутящий момент
 - длина закручиваемого уголка вала
 - модуль упругости при сдвиге
 - полярный момент при сдвиге
 - жесткость при кручении
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр ℓ в формуле $\varphi = T \ell / (G L_p)$ написанный для

определения кручения валов постоянного диаметра

- крутящий момент
 - длина закручиваемого уголка вала
 - модуль упругости при сдвиге
 - полярный момент при сдвиге
 - жесткость при кручении
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр ℓ в формуле $\varphi = T \ell / (G L_p)$ написанный для

определения кручения валов постоянного диаметра

- крутящий момент
 - длина закручиваемого уголка вала
 - модуль упругости при сдвиге
 - полярный момент при сдвиге
 - жесткость при кручении
-

