

## TEST: 3663#02#Y15#01#500

Test	3663#02#Y15#01#500
Fənn	3663 - Maşın hissələri və KEƏ-2
Təsviri	[Təsviri]
Müəllif	Administrator P.V.
Testlərin vaxtı	10 dəqiqə
Suala vaxt	0 Saniyə
Növ	İmtahan
Maksimal faiz	500
Keçid balı	375 (75 %)
Suallardan	500
Bölmələr	34
Bölmələri qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Köçürməyə qadağa	<input checked="" type="checkbox"/>
Ancaq irəli	<input type="checkbox"/>
Son variant	<input checked="" type="checkbox"/>

## BÖLMƏ: 0101

Ad	0101
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

## Sual: (Çəki: 1)

Какие из формул написаны правильно для коэффициента полезного действия  $P_1$ -мощность на входе,  $P_2$ - на выходе

- $\eta = P_2/P_1$
- $\eta = P_2^2/P_1$
- $\eta = P_2/P_1^2$
- $\eta = P_2^2/P_1^2$
- $\eta = P_2 P_1$

## Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для передаточного отношения  $\omega_1$ -угловая скорость ведущего звена,  $\omega_2$ -ведомое

- $i = \omega_1/\omega_2$
- $i = \omega_1 \omega_2$
-

$$i = \omega_2 / \omega_1$$

$$i = \omega_1^2 / \omega_2 \quad \bullet$$

$$i = \omega_1 / \omega_2^2 \quad \bullet$$

---

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для передаточного отношения  $n_1$  - частота вращения ведущего звена,  $n_2$  - ведомое

$$i = n_2 / n_1 \quad \bullet$$

$$i = n_1 / n_2 \quad \bullet$$

$$i = n_1^2 / n_2 \quad \bullet$$

$$i = n_1 / n_2^2 \quad \bullet$$

$$i = n_1 n_2 \quad \bullet$$

---

Sual: (Çəki: 1)

Какие из формул написаны правильно для передаточного отношения  $D_1$  - диаметр ведущего шкива,  $D_2$  - ведомого

$$i = D_2 / D_1 \quad \bullet$$

$$i = D_2^2 / D_1 \quad \bullet$$

$$i = D_1^2 / D_2 \quad \bullet$$

$$i = D_1^2 / D_2 \quad \bullet$$

$$i = D_1^2 / D_2^2 \quad \bullet$$

---

Sual: (Çəki: 1)

Какие из формул написаны правильно для передаточного отношения  $Z_1$  - число зубьев ведущего колеса,  $Z_2$  - ведомого

$$i = Z_1 / Z_2 \quad \bullet$$

$$i = Z_1^2 / Z_2 \quad \bullet$$

$$i = Z_1 / Z_2^2 \quad \bullet$$

$$i = Z_2 / Z_1 \quad \bullet$$

$$i = Z_2 Z_1 \quad \bullet$$

---

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения мощности зубчатой передачи  $F_t$  - окружная сила на колесе,  $V$  - окружная скорость

$$P = F_t V \quad \bullet$$

$$P = F_t / V \quad \bullet$$

$$P = F_t^2 / V \quad \bullet$$

$$P = F_t / V^2 \quad \bullet$$

$$P = F_t^2 / V^2$$

---

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения мощности решения передачи  $F_t$ -окружная сила на шкиве,  $V$ - окружная скорость

- $P = F_t V^2$
  - $P = F_t / V$
  - $P = F_t^2 / V$
  - $P = F_t^2 / V^2$
  - $P = F_t V$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения вращательного момента на валу  $P$ -мощность,  $\omega$  -угловая скорость

- $T = P / \omega$
  - $T = P^2 / \omega$
  - $T = P \omega$
  - $T = P / \omega^2$
  - $T = P^2 / \omega^2$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения вращающего момента на ведомом валу  $T_2$

- $T_2 = T_1^2 i \eta$
  - $T_2 = T_1 i \eta$
  - $T_2 = T_1 i^2 \eta$
  - $T_2 = T_1 i \eta^2$
  - $T_2 = T_1^2 i^2 \eta$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $T_1$  в формуле  $T_2 = T_1 i \eta$  написанной для

определения вращающего момента на ведомом валу

- вращающий момент на ведущем валу
  - передаточное отношение
  - К.П.Д
  - окружной скорости
  - осевой силы
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $i$  в формуле  $T_2 = T_1 i \eta$  написанной для определения вращающего момента на ведомом валу

- вращающий момент на ведущем валу
  - передаточное отношение
  - К.П.Д
  - окружной скорости
  - осевой силы
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\eta$  в формуле  $T_2 = T_1 \eta$  написанной для определения вращающего момента на ведомом валу

- вращающий момент на ведущем валу
  - передаточное отношение
  - К.П.Д
  - окружной скорости
  - осевой силы
- 

Sual: (Çəki: 1)

Какая из формул написана правильно для определения окружной модули зубьев Р-шаг зубьев

- $m = P/\pi$
  - $m = P\pi$
  - $m = P^2/\pi$
  - $m = P/\pi^2$
  - $m = P^2/\pi^2$
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения делительного диаметра зубьев (Çəki: 1)

- $d = m^2 z$
  - $d = mz^2$
  - $d = mz$
  - $d = m/z$
  - $d = m^2 z^2$
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения осевого диаметра зубьев (Çəki: 1)

- $d_0 = d^2 \cos \alpha$
  - $d_0 = d \cos^2 \alpha$
  - $d_0 = d \cos \alpha$
  - $d_0 = d/\cos \alpha$
  - $d_0 = d^2/\cos \alpha$
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения начального диаметра зубьев ведущего колеса (Çəki: 1)

- $d_{m_1} = 2 a_m (u + 1)$
  - $d_{m_2} = 2 a_m^2 (u + 1)$
  - $d_{m_2} = 2 a_m (u^2 + 1)$
  - $d_{\omega_2} = 2 a_m^2 / (u + 1)$
  - $d_{\omega_2} = 2 a_m^2 / (u^2 + 1)$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $a_m$  в формуле  $d_{m_2} = 2 a_m (u + 1)$  написанной для определения начального диаметра зубьев ведущего колеса

- передаточное отношение
- К.П.Д
- угловая скорость
- межосевое расстояние
- число зубьев

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $u$  в формуле  $d_{f,2} = 2 a_m(u + 1)$  написанной для определения начального диаметра зубьев ведущего колеса

- передаточное отношение
- К.П.Д
- угловая скорость
- межосевое расстояние
- число зубьев

Sual: Какое из формул написано правильно для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев (Çəki: 1)

- $\tau_u = \sqrt{\frac{q^2}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$
- $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$
- $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}^2} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$
- $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi^2 [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$
- $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2^2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $q$  в формуле  $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
- приведенный радиус кривизны
- модуль упругости ведущего колеса
- модуль упругости ведомого колеса
- постоянное число

**BÖLMƏ: 0102**

Ad	0102
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\rho_{np}$  в формуле  $\tau_u = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
- приведенный радиус кривизны
- модуль упругости ведущего колеса
- модуль упругости ведомого колеса
- постоянное число

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E_1$  в формуле  $\tau_v = \frac{q}{\sqrt{\rho_{np}}} \frac{2E_1 E_2}{\pi |E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)|}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
  - приведенный радиус кривизны
  - модуль упругости ведущего колеса
  - модуль упругости ведомого колеса
  - постоянное число
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E_2$  в формуле  $\tau_u = \frac{q}{\sqrt{\rho_{np}}} \frac{2E_1 E_2}{\pi |E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)|}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
  - приведенный радиус кривизны
  - модуль упругости ведущего колеса
  - модуль упругости ведомого колеса
  - постоянное число
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\pi$  в формуле  $\tau_v = \frac{q}{\sqrt{\rho_{np}}} \frac{2E_1 E_2}{\pi |E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)|}$

написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- удельной нагрузки
  - приведенный радиус кривизны
  - модуль упругости ведущего колеса
  - модуль упругости ведомого колеса
  - постоянное число
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения напряжения в зубчатой передаче (Çəki: 1)

$\tau_v = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np} / \rho_{np}}$

$\tau_u = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np} / \rho_{np}}$

$\tau_v = 0,418 \sqrt[3]{q^2 F_{np} / \rho_{np}}$

$\tau_v = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np}^2 / \rho_{np}}$

$\tau_v = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np} / \rho_{np}^2}$

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_{np}$  в формуле  $\tau_u = 0,418 \sqrt[3]{q F_{np} / \rho_{np}}$  написанной для

определения напряжений в зубчатой передаче

- удельная нагрузка
  - приведенный модуль упругости
  - радиус кривизны
  - начальный диаметр
  - основной диаметр
-

Sual: Какая из формул написана правильно для определения приведенного радиуса кривизны (Çәki: 1)

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1^2} + \frac{1}{r_2}$

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2^2}$

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1^2} + \frac{1}{r_2^2}$

$\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2}$

---

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $r_1$  в формуле  $\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$  написанной для

определения приведенного радиуса кривизны

- модуль упругости
  - удельная нагрузка
  - радиус делительной окружности ведомого колеса
  - радиус делительной окружности ведущего колеса
  - радиус основной окружности ведущего колеса
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $r_2$  в формуле  $\frac{1}{\rho_{\text{пр}}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$  написанной для

определения приведенного радиуса кривизны

- модуль упругости
  - удельная нагрузка
  - радиус делительной окружности ведомого колеса
  - радиус делительной окружности ведущего колеса
  - радиус основной окружности ведущего колеса
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения приведенного модуля упругости зубчатой передачи (Çәki: 1)

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_2)}$

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1^2 E_2}{(E_1 + E_2)}$

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_1^2}{(E_1 + E_2)}$

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1^2 + E_2)}$

$E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_1^2)}$

---

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $E_1$  в формуле  $E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_2)}$  написанной

для определения приведенного модуля упругости в зубчатой передаче

- модуль упругости ведомого колеса
  - модуль упругости ведущего колеса
  - радиус кривизны
  - радиус делительной окружности
  - радиус начальной окружности
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E_2$  в формуле  $E_{q2} = 2E_1 E_2 / (E_1 + E_2)$  написанной

для определения приведенного модуля упругости в зубчатой передаче

- модуль упругости ведомого колеса
  - модуль упругости ведущего колеса
  - радиус кривизны
  - радиус делительной окружности
  - радиус начальной окружности
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения максимального значения удельной нагрузки (Çəki: 1)

$q = F_n^2 K / \rho_r$

$q = F_n K^2 / \rho_c$

$q = F_n K / r_f^2$

$q = F_n K / \rho_c$

$q = F_n K \rho_r$

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_n$  в формуле  $q = F_n K / \rho_r$  написанной для определения

максимального значения удельной нагрузки

- коэффициент расчетной нагрузки
  - модуль упругости
  - радиус кривизны
  - длина контакта зубьев
  - нормальная длина в зацеплении
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K$  в формуле  $q = F_n K / \rho_c$  написанной для определения

максимального значения удельной нагрузки

- коэффициент расчетной нагрузки
  - модуль упругости
  - радиус кривизны
  - длина контакта зубьев
  - нормальная длина в зацеплении
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\rho_c$  в формуле  $q = F_n K / \rho_c$  написанной для определения

максимального значения удельной нагрузки

- коэффициент расчетной нагрузки
  - модуль упругости
  - радиус кривизны
  - длина контакта зубьев
  - нормальная длина в зацеплении
- 

Sual: (Çəki: 1)



Что означает параметр  $K_\nu$  в формуле  $K = K_\beta K_\nu$ , написанной для определения коэффициента расчетной нагрузки

- коэффициент концентрации нагрузки
- коэффициент динамики нагрузки
- модуль упругости
- радиус кривизны
- длина контакта зубьев

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_\nu$  в формуле  $K = K_\beta K_\nu$ , написанной для определения коэффициента расчетной нагрузки

- коэффициент концентрации нагрузки
- коэффициент динамики нагрузки
- модуль упругости
- радиус кривизны
- длина контакта зубьев

Sual: Какая из формул написана правильно для определения коэффициента расчетной нагрузки (Çəki: 1)

- $K = K_\beta^2 K_\nu$
- $K = K_\beta K_\nu^2$
- $K = K_\beta K_\nu$
- $K = K_\beta / K_\nu$
- $K = K_\beta^2 K_\nu^2$

Sual: Какая из формул написана правильно для определения коэффициента концентрации нагрузки (Çəki: 1)

- $K_\beta = q_{\max}^2 / q_n$
- $K_\beta = q_{\max} / q_n^2$
- $K_\beta = q_{\max} q_n$
- $K_\beta = q_{\max} / q_n$
- $K_\beta = q_{\max}^2 / q_n^2$

### BÖLMƏ: 0103

Ad	0103
Suallardan	21
Maksimal faiz	21
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $q_n$  в формуле  $K_\beta = q_{\max} / q_n$ , написанной для

определения коэффициента концентрации нагрузки

- коэффициент динамической нагрузки
- максимальная интенсивность нагрузки
- модуль упругости
- радиус кривизны
- средняя интенсивность нагрузки

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $q_{\max}$  в формуле  $K_p = q_{\max}/q_n$  написанной для

определения коэффициента концентрации нагрузки

- коэффициент динамической нагрузки
  - максимальная интенсивность нагрузки
  - модуль упругости
  - радиус кривизны
  - средняя интенсивность нагрузки
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения коэффициента динамической нагрузки (Çəki: 1)

$K_v = 1 + q_v^2/q$

$K_v = 1 + q_v/q^2$

$K_v = 1 + q_v/q$

$K_v = 1 + q_v^2/q^2$

$K_n = 1 + q_n q$

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $q_v$  в формуле  $K_v = 1 + q_v/q$  написанной для

определения коэффициента динамической нагрузки

- удельная динамическая нагрузка
  - удельная расчетная рабочая нагрузка
  - модуль упругости
  - радиус кривизны
  - средняя интенсивность нагрузки
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $q$  в формуле  $K_v = 1 + q_v/q$  написанной для

определения коэффициента динамической нагрузки

- удельная динамическая нагрузка
  - удельная расчетная рабочая нагрузка
  - модуль упругости
  - радиус кривизны
  - средняя интенсивность нагрузки
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения окружной силы в цилиндрической зубчатой передаче (Çəki: 1)

$F_t = 2T_1^2/d_1$

$F_t = 2T_1/d_1^2$

$F_t = 2T_1/d_1$

$F_t = 2T_1^2/d_1^2$

$F_t = 2T_1 d_1$

---

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $T_1$  в формуле  $F_t = 2T_1/d_1$  написанной для

определения окружной силы

- вращающий момент на валу
  - делительный диаметр
  - модуль упругости
  - радиус кривизны
  - передаточное отношение
- 

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $F_t = 2T_1/d_1$  написанной для

определения окружной силы

- вращающий момент на валу
  - делительный диаметр
  - модуль упругости
  - радиус кривизны
  - передаточное отношение
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения нормальной силы в зацеплении (Ўэки: 1)

$F_n = F_t^2 / \cos \alpha$

$F_n = F_t / \cos \alpha^2$

$F_n = F_t / \cos \alpha$

$F_n = F_t \cos \alpha$

$F_n = F_t^2 / \cos \alpha^2$

---

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $F_n = F_t / \cos \alpha$  написанной для

определения нормальной силы в зацеплении

- модуль упругости
  - радиус кривизны
  - передаточное отношение
  - окружная сила
  - угол зацепления
- 

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_n = F_t / \cos \alpha$  написанной для

определения нормальной силы в зацеплении

- модуль упругости
  - радиус кривизны
  - передаточное отношение
  - окружная сила
  - угол зацепления
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для определения радиальной силы в зацеплении (Ўэки: 1)

$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$

$F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha$

$F_r = F_t \operatorname{tg}^2 \alpha$

$F_r = F_t / \operatorname{tg} \alpha$

$$F_r = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \alpha$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$  написанной для определения радиальной силы в зацеплении

- модуль упругости
- окружная сила
- угол зацепления
- радиус кривизны
- передаточное отношение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$  написанной для определения радиальной силы в зацеплении

- модуль упругости
- окружная сила
- угол зацепления
- радиус кривизны
- передаточное отношение

Sual: Какая из формул написана правильно для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах (Çəki: 1)

$$q = 2T_1^2 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$$

$$q = 2T_1 K_H^2 / (d_1 b_1 \cos \alpha)$$

$$q = 2T_1 K_H / (d_1^2 b_1 \cos \alpha)$$

$$q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$$

$$q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1^2 \cos \alpha)$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $T_1$  в формуле  $q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$  написанной для

определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_H$  в формуле  $q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$  написанной

для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $q = 2T_1 K_H / (d_1 b_1 \cos \alpha)$  написанной

для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $b_1$  в формуле  $a = \frac{2T_1 K_H}{(d_1 b_1 \cos \alpha)}$  написанной для

определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $a = \frac{2T_1 K_H}{(d_1 b_1 \cos \alpha)}$  написанной

для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр
- длина линии контакта зубьев
- угол зацепления
- вращающий момент

Sual: Какая из формул написана правильно для определения приведенной радиус кривизны эвольвент зубьев (Çəki: 1)

- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1^2 \sin \alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)$
- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin^2 \alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)$
- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin^2 \alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)$
- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left( \frac{u^2+1}{u} \right)$
- $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)$

**BÖLMƏ: 0201**

Ad	0201
Suallardan	22
Maksimal faiz	22
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $1/\rho_{np1} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)$

- делительный диаметр
- угол зацепления
- передаточное отношение
- модуль упругости
- коэффициент нагрузки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $1/\rho_{\text{np1}} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)$

- делительный диаметр
  - угол зацепления
  - передаточное отношение
  - модуль упругости
  - коэффициент нагрузки
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $u$  в формуле  $1/\rho_{\text{np1}} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)$

- делительный диаметр
  - угол зацепления
  - передаточное отношение
  - модуль упругости
  - коэффициент нагрузки
- 

Sual: Какая из формул написана правильно для условия контактной прочности прямозубых передач (Çəki: 1)

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{\text{np}} T_1 K_H}{d_1^2 b_1^2 \sin 2\alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)} \leq [\tau_H]$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{\text{np}}^2 T_1 K_H}{d_1^2 b_1^2 \sin 2\alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)} \leq |\tau_H|$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{\text{np}} T_1^2 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)} \leq |\tau_H|$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{\text{np}} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)} \leq [\tau_H]$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{\text{np}} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)} \leq [\tau_H]^2$$

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E_{\text{np}}$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{\text{np}} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - делительный диаметр
  - длина линии контакта зубьев
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $T_1$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{\text{np}} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left( \frac{u+1}{u} \right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - делительный диаметр
  - длина линии контакта зубьев
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_H$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{HP} J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - делительный диаметр
  - длина линии контакта зубьев
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{HP} J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - делительный диаметр
  - длина линии контакта зубьев
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $b_1$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{HP} J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - делительный диаметр
  - длина линии контакта зубьев
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{HP} J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

$|\tau_H|$  написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- угол зацепления
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - делительный диаметр
  - длина линии контакта зубьев
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $u$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{HP} J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- передаточное отношение
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - делительный диаметр
  - длина линии контакта зубьев
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $|\tau_H|$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{HP} J_1 K_H}{d_1^3 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq |\tau_H|$

$|\tau_H|$  написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- допускаемое контактное напряжение
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- делительный диаметр

Sual: Какая из формул написана правильно для коэффициента ширины колеса (Çәki: 1)

$\varphi_k = \frac{b_m^2}{d_1}$  ●

$\varphi_b = \frac{b_m}{d_1}$  ? ●

$\varphi_b = \frac{b_m}{d_1}$  ●

$\varphi_k = \frac{b_m^2}{d_1^2}$  ●

$\varphi_p = b_m d_1$  ●

Sual: (Çәki: 1)

Что характеризует параметр  $b_m$  в формуле  $\varphi_b = \frac{b_m}{d_1}$  написанный для

коэффициента ширины колеса

- ширина колеса
- делительный диаметр
- передаточное отношение
- радиус кривизны
- модуль упругости

Sual: (Çәki: 1)

Что характеризует параметр  $d_1$  в формуле  $\varphi_b = \frac{b_m}{d_1}$  написанный для

коэффициента ширины колеса

- ширина колеса
- делительный диаметр
- передаточное отношение
- радиус кривизны
- модуль упругости

Sual: Какая из формул написана правильно для определения делительного диаметра шестерни (Çәki: 1)

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$  ●

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$  ●

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$  ●

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1^2 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$  ●

$d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H| \varphi_{bd} u}}$  ●

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $E_{np}$  в формуле  $d_1 =$

$1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta} (u+1)}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd} u}}$  написанный для определения делительного диаметра

шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки



- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр  $T_1$  в формуле  $d_1 = 1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} \left(\frac{u+1}{u}\right)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}}$  написанный

для определения делительного диаметра шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр  $K_{\alpha\beta}$  в формуле  $d_1 =$

$1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} \left(\frac{u+1}{u}\right)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}}$  написанный для определения делительного диаметра

шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр  $[\tau_H]$  в формуле  $d_1 =$

$1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} \left(\frac{u+1}{u}\right)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}}$  написанный для определения делительного диаметра

шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр  $\varphi_{bd}$  в формуле  $d_1 = 1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} \left(\frac{u+1}{u}\right)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}}$

написанный для определения делительного диаметра шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Џәки: 1)

Что означает параметр  $u$  в формуле  $d_1 =$

$1,35 \sqrt{\frac{E_{ср} T_1 K_{\alpha\beta} \left(\frac{u+1}{u}\right)}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}}$  написанный для определения делительного диаметра

шестерни

- передаточное отношение
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Ad	0202
Suallardan	23
Maksimal faiz	23
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния передачи (Çəki: 1)

- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $u$  в формуле  $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$  написанный

для определения межосевого расстояния

- передаточное отношение
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E_{np}$  в формуле  $a = 0,85(u +$

1)  $\sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$  написанный для определения межосевого расстояния

- передаточное отношение
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $J_2$  в формуле  $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} J_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$  написанный

для определения межосевого расстояния

- передаточное отношение
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_{H\beta}$  в формуле  $a = 0,85(u +$

- 1)  $\sqrt{\frac{S_{0H} T_2 K_{H\beta}}{[\tau_H]^3 u^2 \varphi_{H\beta}}}$  написанный для определения межосевого расстояния
- передаточное отношение
  - приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - допустимое контактное напряжение
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $|\tau_H|$  в формуле  $a = 0,85(u +$

- 1)  $\sqrt{\frac{S_{0H} T_2 K_{H\beta}}{[\tau_H]^3 u^2 \varphi_{H\beta}}}$  написанный для определения межосевого расстояния
- передаточное отношение
  - приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - допустимое контактное напряжение
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\varphi_{H\beta}$  в формуле  $a = 0,85(u +$

- 1)  $\sqrt{\frac{S_{0H} T_2 K_{H\beta}}{[\tau_H]^3 u^2 \varphi_{H\beta}}}$  написанный для определения межосевого расстояния
- коэффициент ширины относительно межосевого расстояния
  - приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент расчетной нагрузки
  - допустимое контактное напряжение
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба (Çəki: 1)

- $\tau_F = \frac{6 F_t \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
  - $\tau_F = \frac{F_t \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
  - $\tau_F = \frac{F_t \ell'}{b_m S} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
  - $\tau_F = \frac{6 F_t \ell'^2}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
  - $\tau_F = \frac{6 F_t \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_t^2 \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\ell'$  в формуле  $\tau_F = \frac{6 F_t \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$  написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
  - высота зуба
  - угол зацепления
  - ширина шестерни
  - ширина зуба
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $L$  в формуле  $\tau_F = \frac{6 F_t \ell'}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$  написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
- высота зуба
- угол зацепления
- ширина шестерни
- ширина зуба

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $\tau_F = \frac{6 T_1 \ell}{b_m s^2} - \frac{T_1 \operatorname{tg} \alpha}{b_m s}$  написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
- высота зуба
- угол зацепления
- ширина шестерни
- ширина зуба

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $b_m$  в формуле  $\tau_F = \frac{6 T_1 \ell}{b_m s^2} - \frac{T_1 \operatorname{tg} \alpha}{b_m s}$  написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
- высота зуба
- угол зацепления
- ширина шестерни
- ширина зуба

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $S$  в формуле  $\tau_F = \frac{6 T_1 \ell}{b_m s^2} - \frac{T_1 \operatorname{tg} \alpha}{b_m s}$  написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

- окружная сила
- высота зуба
- угол зацепления
- ширина шестерни
- ширина зуба

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения модуля зацепления (Çəki: 1)

$$m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

$$m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

$$m = \sqrt{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

$$m = \sqrt{\frac{3 T_1^2 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

$$m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F^2}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $T_1$  в формуле  $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m |\tau_H|}}$  написанный для определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки

- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $K_{F\beta}$  в формуле  $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$  написанный для

определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $Y_F$  в формуле  $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$  написанный для

определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $z_1$  в формуле  $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$  написанный для

определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $|\tau_H|$  в формуле  $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$  написанный для

определения модуля зацепления

- допустимое напряжение
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $\varphi_m$  в формуле  $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m \tau_H}}$  написанный для

определения модуля зацепления

- вращающий момент
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент формы зуба
- число зубьев шестерни
- коэффициент ширины зубьев

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения окружного шара косо́го зуба (Ќәki: 1)

$F_t = \frac{F_n}{\cos \beta}$

$$P_t = P_n \cos \beta$$

$$P_t = P_n^2 \cos \beta^2$$

$$P_t = \frac{P_n^2}{\cos \beta}$$

$$P_t = \frac{P_n}{\cos \beta^2}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $P_n$  в формуле  $P_t = \frac{P_n}{\cos \beta}$  написанный для

определения окружного шара косоугого зуба

- шаг нормальном сечении
- угол зуба
- делительный диаметр
- основной диаметр
- передаточное отношение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $P_t = \frac{P_n}{\cos \beta}$  написанный для

определения окружного шара косоугого зуба

- шаг нормальном сечении
- угол зуба
- делительный диаметр
- основной диаметр
- передаточное отношение

### BÖLMƏ: 0203

Ad	0203
Suallardan	19
Maksimal faiz	19
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения окружного модуль косоугого зуба (Çəki: 1)

$$m_t = \frac{m_n}{\cos \beta}$$

$$m_t = m_n \cos \beta$$

$$m_t = m_n^2 \cos \beta^2$$

$$m_t = \frac{m_n^2}{\cos \beta}$$

$$m_t = \frac{m_n}{\cos \beta^2}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $m_n$  в формуле  $m_t = \frac{m_n}{\cos \beta}$  написанный для

определения окружного модуль косоугого зуба

- делительный диаметр
- основной диаметр
- передаточное отношение
- модуль нормального сечения
- угол зуба

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\beta$  в формуле  $m_t = m_n / \cos \beta$  написанный для

определения окружного модуль косоого зуба

- делительный диаметр
  - основной диаметр
  - передаточное отношение
  - модуль нормального сечения
  - угол зуба
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра косоого зуба (Çəki: 1)

$d = m_n z / \cos \beta$

$d = m_n^2 z / \cos \beta$

$d = m_n z^2 / \cos \beta$

$d = m_n z^2 / \cos^2 \beta$

$d = m_n z / \cos^2 \beta$

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $m_n$  в формуле  $d = m_n z / \cos \beta$  написанный для

определения делительного диаметра косоого зуба

- модуль нормального сечения
  - число зубьев
  - угол зуба
  - делительный диаметр
  - основной диаметр
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $z$  в формуле  $d = m_n z / \cos \beta$  написанный для

определения делительного диаметра косоого зуба

- модуль нормального сечения
  - число зубьев
  - угол зуба
  - делительный диаметр
  - основной диаметр
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\beta$  в формуле  $d = m_n z / \cos \beta$  написанный для

определения делительного диаметра косоого зуба

- модуль нормального сечения
  - число зубьев
  - угол зуба
  - делительный диаметр
  - основной диаметр
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения осевой силы в косоозубой передаче (Çəki: 1)

$F_a = F_t \tan \beta$

$F_a = F_t / \tan \beta$

$F_a = F_t^2 \tan \beta$

$$F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \beta$$

$$F_a = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \beta$$

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$  написанный для определения осевой силы в косозубой передаче

- окружная сила
  - угол зубьев
  - передаточное отношение
  - модуль упругости
  - нормальная сила
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\beta$  в формуле  $F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$  написанный для определения осевой силы в косозубой передаче

- окружная сила
  - угол зубьев
  - передаточное отношение
  - модуль упругости
  - нормальная сила
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения радиальной силы (Çəki: 1)

$$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$$

$$F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$$

$$F_r = F_t \operatorname{tg}^2 \alpha / \cos \beta$$

$$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos^2 \beta$$

$$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \beta$$

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$  написанный для

определения радиальной силы

- окружная сила
  - осевая сила
  - угол зацепления
  - угол зубьев
  - вращающий момент
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$  написанный для

определения радиальной силы

- окружная сила
  - осевая сила
  - угол зацепления
  - угол зубьев
  - вращающий момент
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\beta$  в формуле  $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$  написанный для

определения радиальной силы



- окружная сила
  - осевая сила
  - угол зацепления
  - угол зубьев
  - вращающий момент
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения нормальной силы в косозубых передачах (Çәki: 1)

- $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$
  - $F_n = F_t^2 / \cos \alpha \cos \beta$
  - $F_n = F_t \cos \alpha / \cos \beta$
  - $F_n = F_t \cos \alpha \cos \beta$
  - $F_n = F_t / \cos^2 \alpha \cos \beta$
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$  написанный для

определения нормальной силы в косозубых передачах

- осевая сила
  - окружная сила
  - угол зацепления
  - угол зубьев
  - вращающий момент
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$  написанный для

определения нормальной силы в косозубых передачах

- осевая сила
  - окружная сила
  - угол зацепления
  - угол зубьев
  - вращающий момент
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $\beta$  в формуле  $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$  написанный для

определения нормальной силы в косозубых передачах

- осевая сила
  - окружная сила
  - угол зацепления
  - угол зубьев
  - вращающий момент
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения удельной нагрузки в косозубых передачах (Çәki: 1)

- $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$
- $q = F_t^2 K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$
- $q = F_t K_H^2 K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$
-

$$q = F_t K_H K_{H\alpha}^2 / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$$

$$q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1^2 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$$

---

**BÖLMƏ: 0301**

Ad	0301
Suallardan	18
Maksimal faiz	18
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$  написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_H$  в формуле  $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$  написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_{H\alpha}$  в формуле  $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$  написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $b_1$  в формуле  $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$  написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\epsilon_\alpha$  в формуле  $\sigma = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \epsilon_\alpha \cos \alpha$  написанный

для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $\sigma = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \epsilon_\alpha \cos \alpha$  написанный

для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- угол зацепления
- коэффициент нагрузки
- коэффициент переменности нагрузки
- ширина колеса
- коэффициент перекрытия

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения контактных напряжений в косозубых передачах (Çəki: 1)

$$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left( \frac{u+1}{u} \right)}$$

$$\tau_H = 1,18 z_H^2 \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left( \frac{u+1}{u} \right)}$$

$$\tau_H = 1,18 z_H^2 \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left( \frac{u+1}{u} \right)}$$

$$\tau_H = 1,18 z_H^2 \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left( \frac{u+1}{u} \right)}$$

$$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left| \frac{E_{np}^2 T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left( \frac{u+1}{u} \right)}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $z_H$  в формуле  $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left( \frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент нагрузки
- передаточное отношение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E_{np}$  в формуле  $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left| \frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right| \left( \frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
- приведенный модуль упругости
- вращающий момент
- коэффициент нагрузки
- передаточное отношение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $T_1$  в формуле  $\tau_H =$

$$1,18 z_H \sqrt{\left[ \frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left( \frac{u+1}{u} \right)}$$

напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
  - приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент нагрузки
  - передаточное отношение
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_H$  в формуле  $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[ \frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left( \frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
  - приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент нагрузки
  - передаточное отношение
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $u$  в формуле  $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[ \frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left( \frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- коэффициент повышения прочности
  - приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент нагрузки
  - передаточное отношение
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $\tau_H =$

$$1,18 z_H \sqrt{\left[ \frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left( \frac{u+1}{u} \right)}$$

напряжения косозубой передачи

- делительный диаметр
  - приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент нагрузки
  - передаточное отношение
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $b_1$  в формуле  $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[ \frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left( \frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- ширина шестерни
  - приведенный модуль упругости
  - вращающий момент
  - коэффициент нагрузки
  - передаточное отношение
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[ \frac{E_H T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left( \frac{u+1}{u} \right)}$

написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- угол зацепления
- приведенный модуль упругости

- вращающий момент
- коэффициент нагрузки
- передаточное отношение

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра косозубой шестерни (Çəki: 1)

$$d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

$$d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

$$d_1 = \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

$$d_1 = \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

$$d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E_{np}$  в формуле  $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$  написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $T_1$  в формуле  $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$  написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

**Bölmə: 0302**

Ad	0302
Suallardan	18
Maksimal faiz	18
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_{H\beta}$  в формуле  $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$  написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу

- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Çeki: 1)

Что означает параметр  $|\tau_H|$  в формуле  $d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}}} \left(\frac{u+1}{u}\right)$  написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Çeki: 1)

Что означает параметр  $\varphi_{bd}$  в формуле  $d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}}} \left(\frac{u+1}{u}\right)$  написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Çeki: 1)

Что означает параметр  $u$  в формуле  $d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 \varphi_{bd}}} \left(\frac{u+1}{u}\right)$  написанный

для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- передаточное отношение
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния косозубой передачи (Çeki: 1)

- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u \varphi_{bd}}}$
- $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H| u \varphi_{bd}}}$

Sual: (Çeki: 1)

Что означает параметр  $E_{np}$  в формуле  $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{|\tau_H|^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $T_2$  в формуле  $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $K_{H\alpha}$  в формуле  $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $[\sigma_H]$  в формуле  $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $\psi_{bd}$  в формуле  $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение
- коэффициент ширины шестерни

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $u$  в формуле  $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{HP} T_2 K_{H\alpha}}{[\sigma_H]^2 u^2 \psi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- передаточное отношение
- вращающий момент на ведущем валу
- дополнительный коэффициент нагрузки
- допустимое контактное напряжение

- коэффициент ширины шестерни
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для проверенного расчета косозубых передач (Çәki: 1)

- $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
- $\tau_F = Y_F^2 Z_{F\beta} \Gamma_i K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
- $\tau_F = Y_F Z_{F\beta}^2 \Gamma_i K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
- $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} \Gamma_i^2 K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
- $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} \Gamma_i^2 K_F^2 / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $Y_F$  в формуле  $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $Z_{F\beta}$  в формуле  $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $K_F$  в формуле  $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $b_w$  в формуле  $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

написанный для проверенного расчета косозубых передач

- коэффициент формы зуба
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни
-



Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $m_n$  в формуле  $\tau_T = Y_T Z_{F\beta} F_T K_T / (b_w m_n) \leq |\tau_T|$

написанный для проверенного расчета косо зубых передач

- нормальный модуль
- коэффициент повышения прочности
- окружная сила
- коэффициент расчетной нагрузки
- коэффициент ширины шестерни

**Bölmə: 0303**

Ad	0303
Suallardan	12
Maksimal faiz	12
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения нормального модуля косозубой передачи (Çəki: 1)

- $m_n = \sqrt[3]{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$
- $m_n = \sqrt[3]{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$
- $m_n = \sqrt[3]{2T_1^2 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$
- $m_n = \sqrt{T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$
- $m_n = \sqrt{T_1^2 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $T_1$  в формуле  $m_n = \sqrt[3]{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $Z_{F\beta}$  в формуле  $m_n = \sqrt[3]{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $Y_F$  в формуле  $m_n = \sqrt[3]{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности

- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $K_{F\beta}$  в формуле  $\mu_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $z_1$  в формуле  $\mu_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- вращающий момент на ведущем валу
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $\varphi_m$  в формуле  $\mu_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- коэффициент ширины
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $[\tau_F]$  в формуле  $\mu_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

написанный для определения нормального модуля косо зубой передачи

- допускаемое нормальное напряжение
- коэффициент повышения прочности
- коэффициент формы зуба
- дополнительный коэффициент
- число зубьев

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения внешнего конусного расстояния (Ќәкі: 1)

- $R_r = R_m + 0,5b$
- $R_r = R_m - 0,5b$
- $R_e = R_m^2 + 0,5b$
- $R_e = R_m^2 - 0,5b$
- $R_r = R_m + 0,5b^2$

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $R_m$  в формуле  $R_e = R_m + 0,5b$  написанный для определения внешнего конусного расстояния

- среднее конусное расстояние

- ширина зубчатого венца
- угол делительного конуса
- модуль
- делительный диаметр

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $b$  в формуле  $R_e = R_m + 0,5b$  написанный для определения внешнего конусного расстояния

- среднее конусное расстояние
- ширина зубчатого венца
- угол делительного конуса
- модуль
- делительный диаметр

Sual: Какие из формул написаны правильно для диаметра внешнего конуса (Çəki: 1)

- $d_e = d_m R_e / R_m$
- $d_e = d_m^2 R_e / R_m$
- $d_e = d_m R_e^2 / R_m$
- $d_e = d_m R_e / R_m^2$
- $d_e = d_m^2 R_e^2 / R_m$

**BÖLMƏ: 0401**

Ad	0401
Suallardan	26
Maksimal faiz	26
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_m$  в формуле  $d_e = d_m R_e / R_m$  написанный для определения диаметра внешнего конуса

- диаметр среднего конуса
- внешнее конусное расстояние
- среднее конусное расстояние
- средний модуль
- внешний модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $R_e$  в формуле  $d_e = d_m R_e / R_m$  написанный для определения диаметра внешнего конуса

- диаметр среднего конуса
- внешнее конусное расстояние
- среднее конусное расстояние
- средний модуль
- внешний модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $R_m$  в формуле  $d_e = d_m R_e / R_m$  написанный для определения диаметра внешнего конуса

- диаметр среднего конуса
- внешнее конусное расстояние
- среднее конусное расстояние

- средний модуль
  - внешний модуль
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения радиальной силы в конической передаче (Çәki: 1)

- $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$
  - $F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$
  - $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha^2 \cos \delta_1$
  - $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos^2 \delta_1$
  - $F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha \cos^2 \delta_1$
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$  написанный для определения радиальной силы в конической передаче

- окружная сила
  - нормальная сила
  - осевая сила
  - угол начального конуса
  - угол зацепления
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $\delta_1$  в формуле  $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$  написанный для определения радиальной силы в конической передаче

- окружная сила
  - нормальная сила
  - осевая сила
  - угол начального конуса
  - угол зацепления
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$  написанный для определения радиальной силы в конической передаче

- окружная сила
  - нормальная сила
  - осевая сила
  - угол начального конуса
  - угол зацепления
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения осевой силы в конической передаче (Çәki: 1)

- $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$
  - $F_a = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$
  - $F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \alpha \sin \delta_1$
  - $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin^2 \delta_1$
  - $F_a = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \alpha \sin \delta_1$
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$  написанный для определения осевой силы в конической передаче

- окружная сила
  - угол зацепления
  - угол начального конуса
  - радиальная сила
  - нормальная сила
-

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$  написанный для определения осевой силы в конической передаче

- окружная сила
  - угол зацепления
  - угол начального конуса
  - радиальная сила
  - нормальная сила
- 

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $\delta_1$  в формуле  $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$  написанный для определения осевой силы в конической передаче

- окружная сила
  - угол зацепления
  - угол начального конуса
  - радиальная сила
  - нормальная сила
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения изгиба зуба в прямозубой конической передаче (Ўэки: 1)

- $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
  - $\tau_F = Y_F^2 F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
  - $\tau_F = Y_F F_t^2 K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
  - $\tau_F = Y_F F_t K_F^2 / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
  - $\tau_F = Y_F^2 F_t^2 K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$
- 

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $Y_F$  в формуле  $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$  написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
  - окружная сила
  - коэффициент нагрузки
  - опытный коэффициент
  - ширина зубчатого венца
- 

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$  написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
  - окружная сила
  - коэффициент нагрузки
  - опытный коэффициент
  - ширина зубчатого венца
- 

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $K_F$  в формуле  $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{U}_F b_w m_n)$  написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент
- ширина зубчатого венца

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $Y_T$  в формуле  $\tau_T = Y_T F_t K_T / (Y_T b_w m_n)$  написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент
- ширина зубчатого венца

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $b_w$  в формуле  $\tau_T = Y_T F_t K_T / (Y_T b_w m_n)$  написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент
- ширина зубчатого венца

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $m_n$  в формуле  $\tau_T = Y_T F_t K_T / (Y_T b_w m_n)$  написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- модуль в среднем нормальном сечении зуба
- окружная сила
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент
- ширина зубчатого венца

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса (Çəki: 1)

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u K_{HF}}{Y_{T1} |\tau_{T1}|^2 (1 - K_{be})}}$$

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u K_{HF}}{Y_{T1} |\tau_{T1}|^2 (1 - K_{be})}}$$

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u^2 K_{HF}}{Y_{T1} [\tau_{T1}]^2 (1 - K_{be})}}$$

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2^2 u K_{HF}}{Y_{T1} |\tau_{T1}|^2 (1 - K_{be})}}$$

$$d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2^2 u^2 K_{HF}}{Y_{T1} [\tau_{T1}]^2 (1 - K_{be})}}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E_{np}$  в формуле  $d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u K_{HF}}{Y_{T1} |\tau_{T1}|^2 (1 - K_{be})}}$  написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
- вращающий момент на ведомом валу
- передаточное отношение
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $T_2$  в формуле  $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_1|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$  написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
  - вращающий момент на ведомом валу
  - передаточное отношение
  - коэффициент нагрузки
  - опытный коэффициент
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $u$  в формуле  $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_1|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$  написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
  - вращающий момент на ведомом валу
  - передаточное отношение
  - коэффициент нагрузки
  - опытный коэффициент
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_{HF}$  в формуле  $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_1|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$

написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
  - вращающий момент на ведомом валу
  - передаточное отношение
  - коэффициент нагрузки
  - опытный коэффициент
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\tau_1$  в формуле  $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_1|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$  написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- приведенный модуль упругости
  - вращающий момент на ведомом валу
  - передаточное отношение
  - коэффициент нагрузки
  - опытный коэффициент
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $|\tau_H|$  в формуле  $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_H|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$  написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- допускаемое контактное напряжение
  - вращающий момент на ведомом валу
  - передаточное отношение
  - коэффициент нагрузки
  - опытный коэффициент
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_{b\epsilon}$  в формуле  $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{вр} T_2 u K_{HF}}{|\tau_H|^2 (1-K_{b\epsilon})}}$  написанный

для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- коэффициент ширины зубчатого венца

- вращающий момент на ведомом валу
- передаточное отношение
- коэффициент нагрузки
- опытный коэффициент

**BÖLMƏ: 0402**

Ad	0402
Suallardan	30
Maksimal faiz	30
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Как расположены оси валов червячной передачи? (Çəki: 1)

- параллельно
- пересекающимися
- перекрещивающимися
- параллельно пересекающимися
- пересекающимися и перекрещивающимися

Sual: Как расположены оси валов конической передачи? (Çəki: 1)

- параллельно
- пересекающимися
- перекрещивающимися
- параллельно пересекающимися
- пересекающимися и перекрещивающимися

Sual: Как расположены оси валов цилиндрическими колесами? (Çəki: 1)

- параллельно
- пересекающимися
- перекрещивающимися
- параллельно пересекающимися
- пересекающимися и перекрещивающимися

Sual: Как расположены оси валов шевронной передачи? (Çəki: 1)

- параллельно
- пересекающимися
- перекрещивающимися
- параллельно пересекающимися
- пересекающимися и перекрещивающимися

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения угла подъема винтовой линии? (Çəki: 1)

$\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$

$\operatorname{tg}\alpha = m^2 z_1 / d_1$

$\operatorname{tg}\alpha = m z_1^2 / d_1$

$\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1 z$

$\operatorname{tg}\alpha = m^2 z_1^2 / d_1$

Sual: (Çəki: 1)



Что означает параметр  $m$  в формуле  $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$  написанный для

определения угла подъема винтовой линии?

- осевой модуль
  - число зубьев червяка
  - делительный диаметр червяка
  - передаточное отношение
  - делительный диаметр червячного колеса
- 

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр  $z_1$  в формуле  $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$  написанный для

определения угла подъема винтовой линии?

- осевой модуль
  - число зубьев червяка
  - делительный диаметр червяка
  - передаточное отношение
  - делительный диаметр червячного колеса
- 

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$  написанный для

определения угла подъема винтовой линии?

- осевой модуль
  - число зубьев червяка
  - делительный диаметр червяка
  - передаточное отношение
  - делительный диаметр червячного колеса
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра червяка? (Ҷаќи: 1)

- $d_1 = q m$
  - $d_1 = q^2 m$
  - $d_1 = q m^2$
  - $d_1 = q/m$
  - $d_1 = q^2 m^2$
- 

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр  $q$  в формуле  $d_1 = q m$  написанный для определения делительного диаметра червяка

- коэффициент диаметра червяка
  - осевой модуль червяка
  - число зубьев червяка
  - число зубьев червячного колеса
  - наружный диаметр червяка
- 

Sual: (Ҷаќи: 1)

Что означает параметр  $m$  в формуле  $d_1 = q m$  написанный для

определения делительного диаметра червяка

- коэффициент диаметра червяка
  - осевой модуль червяка
  - число зубьев червяка
  - число зубьев червячного колеса
  - наружный диаметр червяка
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения наружного диаметра червяка (Ҷаќи: 1)

-

$$d_a = d_1 + 2m$$

$$d_{a_1} = d_1^2 + 2m$$

$$d_{a_1} = d_1 + 2m^2$$

$$d_a = d_1 - 2m$$

$$d_{a_1} = d_1^2 + 2m^2$$

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $d_{a_1} = d_1 + 2m$  написанный для определения наружного диаметра червяка

- делительный диаметр
- осевой модуль червяка
- внутренний диаметр червяка
- наружный диаметр червячного колеса
- внутренний диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $d_{a_1}$  в формуле  $d_{a_1} = d_1 + 2m$  написанный для определения наружного диаметра червяка

- делительный диаметр
- осевой модуль червяка
- внутренний диаметр червяка
- наружный диаметр червячного колеса
- внутренний диаметр червячного колеса

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения диаметра окружности впадин червяка (Ќәкі: 1)

$$d_{f_1} = d_1 - 2,4m$$

$$d_{f_1} = d_1 + 2,4m$$

$$d_{f_1} = d_1^2 - 2,4m$$

$$d_{f_2} = d_1 - 2,4m^2$$

$$d_{f_1} = d_1^2 + 2,4m$$

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $d_{f_1} = d_1 - 2,4m$  написанный для определения диаметра окружности впадин червяка

- осевой модуль
- делительный диаметр
- наружный диаметр червяка
- наружный диаметр червячного колеса
- диаметр окружности впадин червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $d_{f_2}$  в формуле  $d_{f_2} = d_1 - 2,4m$  написанный для определения диаметра окружности впадин червяка

- осевой модуль
- делительный диаметр
- наружный диаметр червяка
- наружный диаметр червячного колеса
- диаметр окружности впадин червячного колеса

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра червячного колеса (Ќәкі: 1)

$$d_2 = m z_2$$

- $d_2 = m / z_2$
  - $d_2 = m^2 / z_2$
  - $d_2 = m z_2^2$
  - $d_2 = m^2 z_2^2$
- 

Sual: (Çəki: 1)

то означает параметр  $m$  в формуле  $d_2 = m z_2$  написанный для определения делительного диаметра червячного колеса

- число зубьев червяка
  - модуль
  - наружный диаметр червяка
  - внутренний диаметр червяка
  - наружный диаметр червячного колеса
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $z_2$  в формуле  $d_2 = m z_2$  написанный для определения делительного диаметра червячного колеса

- число зубьев червяка
  - модуль
  - наружный диаметр червяка
  - внутренний диаметр червяка
  - наружный диаметр червячного колеса
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения наружного диаметра червячного колеса (Çəki: 1)

- $d_{a_2} = d_2 + 2m$
  - $d_{a_2} = d_2 - m$
  - $d_{a_2} = d_2 / m$
  - $d_{a_2} = d_2^2 + m$
  - $d_{a_2} = d_2 + m^2$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_2$  в формуле  $d_{a_2} = d_2 + 2m$  написанный для определения наружного диаметра червячного колеса

- модуль
  - делительный диаметр червячного колеса
  - делительный диаметр червяка
  - наружный диаметр червяка
  - внутренний диаметр червяка
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $m$  в формуле  $d_{a_2} = d_2 + 2m$  написанный для определения наружного диаметра червячного колеса

- модуль
  - делительный диаметр червячного колеса
  - делительный диаметр червяка
  - наружный диаметр червяка
  - внутренний диаметр червяка
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения диаметра окружности впадин червячного колеса (Çəki: 1)

- $d_{f_2} = d_2 + 2,4m$
- $d_{f_2} = d_2 / 2,4m$

$$d_{f_3} = d_2 - 2,4m \quad \bullet$$

$$d_{f_2} = d_2^2 - 2,4m \quad \bullet$$

$$d_{f_3} = d_2 - 2,4m^2 \quad \bullet$$

---

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $d_2$  в формуле  $d_{f_3} = d_2 - 2,4m$  написанный для определения диаметра окружности впадин червячного колеса

- диаметр делительной окружности
  - диаметр окружности впадин червяка
  - диаметр окружности выступов червяка
  - модуль
  - диаметр окружности выступов зубьев червячного колеса
- 

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $m$  в формуле  $d_{f_2} = d_2 - 2,4m$  написанный для определения диаметра окружности впадин червячного колеса

- диаметр делительной окружности
  - диаметр окружности впадин червяка
  - диаметр окружности выступов червяка
  - модуль
  - диаметр окружности выступов зубьев червячного колеса
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния червячной передачи (Ќәki: 1)

$$a_{чк} = 0,5(q + z_2)m \quad \bullet$$

$$a_{чк} = 0,5(q - z_2)m \quad \bullet$$

$$a_{чк} = 0,5(q^2 + z_2^2)m \quad \bullet$$

$$a_{чк} = 0,5(q + z_2^2)m \quad \bullet$$

$$a_{чк} = 0,5(q + z_2)m^2 \quad \bullet$$

---

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $q$  в формуле  $a_{чк} = 0,5(q + z_2)m$  написанный для определения межосевого расстояния червячной передачи

- коэффициент диаметра червяка
  - число зубьев червячного колеса
  - осевой модуль
  - диаметр делительной окружности червяка
  - диаметр окружности выступов червяка
- 

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $z_2$  в формуле  $a_{чк} = 0,5(q + z_2)m$  написанный для определения межосевого расстояния червячной передачи

- коэффициент диаметра червяка
  - число зубьев червячного колеса
  - осевой модуль
  - диаметр делительной окружности червяка
  - диаметр окружности выступов червяка
- 

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $m$  в формуле  $a_{чк} = 0,5(q + z_2)m$  написанный для определения межосевого расстояния червячной передачи

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- осевой модуль

- диаметр делительной окружности червяка
- диаметр окружности выступов червяка

**BÖLMƏ: 0403**

Ad	0403
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для К.П.Д червячного зацепления при ведущем червяке (Çəki: 1)

- $\eta = \frac{\operatorname{tg} \alpha}{\operatorname{tg}(\alpha + \varphi)}$
- $\eta = \operatorname{tg}^2 \alpha \operatorname{tg}(\alpha + \varphi)$
- $\eta = \operatorname{tg}^2 \alpha / \operatorname{tg}(\alpha + \varphi)$
- $\eta = \operatorname{tg}^2 \alpha / \operatorname{tg}^2(\alpha + \varphi)$
- $\eta = \operatorname{tg} \alpha / \operatorname{tg}^2(\alpha + \varphi)$

Sual: Какие из формул написаны правильно для К.П.Д червячного зацепления при ведущем червячном колесе (Çəki: 1)

- $\eta = \operatorname{tg}(\alpha - \varphi) \operatorname{tg} \alpha$
- $\eta = \frac{\operatorname{tg}(\alpha - \varphi)}{\operatorname{tg} \alpha}$
- $\eta = \frac{\operatorname{tg}^2(\alpha - \varphi)}{\operatorname{tg} \alpha}$
- $\eta = \frac{\operatorname{tg}(\alpha - \varphi)}{\operatorname{tg}^2 \alpha}$
- $\eta = \frac{\operatorname{tg}^2(\alpha - \varphi)}{\operatorname{tg}^2 \alpha}$

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения осевой силы червячного колеса (Çəki: 1)

- $F_{a1} = \frac{2T_1}{d_1}$
- $F_{a1} = \frac{2T_1^2}{d_1}$
- $F_{a1} = \frac{2T_1}{d_1^2}$
- $F_{a1} = \frac{2T_1^2}{d_1^3}$
- $F_{a1} = 2T_1 d_1$

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения радиальной силы в червячном зацеплении (Çəki: 1)

- $F_r = F_{t2} \operatorname{tg} \alpha$
- $F_r = F_{t2} \operatorname{tg} \alpha$
- $F_r = F_{t2}^2 \operatorname{tg} \alpha$
- $F_r = F_{t2} \operatorname{tg}^2 \alpha$
- $F_r = F_{t2}^2 \operatorname{tg}^2 \alpha$

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения контактного напряжения в червячном

зацеплении (Çәki: 1)

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$\tau_H = \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$\tau_H = \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $E_{np}$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$  написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $T_2$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$  написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $K_H$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$  написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$  написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $d_2$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$  написанный

для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- приведенный модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$  написанный

для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- делительный диаметр червяка
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $\delta$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$  написанный

для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- угол перекрещивания
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $\epsilon_2$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$  написанный

для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- коэффициент перекрытия
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{F_{оп} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \epsilon_2 \cos 2\alpha}}$

написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- угол зацепления
- крутящий момент на валу червячного колеса
- коэффициент нагрузки
- угол падения винтовой линии червяка
- делительный диаметр червячного колеса

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния в червячной передаче (Ќәкі: 1)

-

$$a_w = 0,625 \left( q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_{H1}|^2 \left( q/z_2 \right)}}$$

$$a_w = \left( q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{[\tau_H]^2 F_{np} T_2}{\left( q/z_2 \right)}}$$

$$a_w = 0,625 \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_{H1}|^2 \left( q/z_2 \right)}}$$

$$a_w = 0,625 \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_{H1}|^2 \left( q/z_2 \right)}}$$

$$a_w = 0,625 \left( q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_{H1}|^2 \left( q/z_2 \right)}}$$

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $q$  в формуле  $a_w = 0,625 \left( q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_{H1}|^2 \left( q/z_2 \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $z_2$  в формуле  $a_w = 0,625 \left( q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{[\tau_H]^2 \left( q/z_2 \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $F_{np}$  в формуле  $a_w = 0,625 \left( q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{|\tau_{H1}|^2 \left( q/z_2 \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $T_2$  в формуле  $a_w = 0,625 \left( q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{F_{np} T_2}{[\tau_H]^2 \left( q/z_2 \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче



- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $|\tau_H|$  в формуле  $\alpha_w = 0,625 \left( \frac{q}{z_2} + 1 \right) \sqrt{\frac{E_{np} T_2}{[\tau_H] z \left( \frac{q}{z_2} \right)}}$

написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

- коэффициент диаметра червяка
- число зубьев червячного колеса
- модуль упругости
- крутящий момент на валу червячного колеса
- допустимое контактное напряжение

**Bölmə: 0501**

Ad	0501
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarşıdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения изгибного напряжения в червячной передаче (Çəki: 1)

- $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$
- $\tau_F = \frac{Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$
- $\tau_F = \frac{0,7 Y_F^2 F_{L_2} K_F}{b_2 m_n}$
- $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{L_2}^2 K_F}{b_2 m_n}$
- $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{L_2} K_F^2}{b_2 m_n}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $Y_F$  в формуле  $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$  написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_{L_2}$  в формуле  $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$  написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба

- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_F$  в формуле  $\tau_x = \frac{0,7 Y_F F_{t2} K_F}{b_2 m_n}$  написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $b_2$  в формуле  $\tau_x = \frac{0,7 Y_F F_{t2} K_F}{b_2 m_n}$  написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $m_n$  в формуле  $\tau_x = \frac{0,7 Y_F F_{t2} K_F}{b_2 m_n}$  написанный

для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- коэффициент формы зуба
- окружная сила на червячном колесе
- коэффициент нагрузки
- коэффициент ширины венца колеса
- модуль

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче (Çəki: 1)

- $\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$
- $\tau_H = \sqrt{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$
- $\tau_H = \sqrt[3]{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$
- $\tau_H = 0,418 \sqrt[3]{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$
- $\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n^2 E_{HG} / (b \rho_{HG})}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_n$  в формуле  $\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n E_{HG} / (b \rho_{HG})}$

написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- сила прижатия

- приведенный модуль упругости
- длина линии контакта
- приведенный радиус кривизны
- коэффициент зависящий от формы тел качения

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $E_{np}$  в формуле  $\tau_n = 0,418 \sqrt{F_n E_{np} / (b \rho_{np})}$

написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- длина линии контакта
- приведенный радиус кривизны
- коэффициент зависящий от формы тел качения

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $b$  в формуле  $\tau_n = 0,418 \sqrt{F_n E_{np} / (b \rho_{np})}$

написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- длина линии контакта
- приведенный радиус кривизны
- коэффициент зависящий от формы тел качения

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $\rho_{np}$  в формуле  $\tau_n = 0,418 \sqrt{F_n E_{np} / (b \rho_{np})}$

написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- сила прижатия
- приведенный модуль упругости
- длина линии контакта
- приведенный радиус кривизны
- коэффициент зависящий от формы тел качения

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче (Çәki: 1)

$\tau_n = m \sqrt{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$

$\tau_n = m \sqrt{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$

$\tau_n = m \sqrt{F_n E_{np} / \rho_{np}^2}$

$\tau_n = m \sqrt{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}}$

$\tau_n = m \sqrt{F_n^2 E_{np} / \rho_{np}}$

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $m$  в формуле  $\tau_n = m \sqrt{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$  написанный для

определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

- коэффициент зависящий от формы тел качения
  - сила прижатия
  - приведенный модуль упругости
  - приведенный радиус кривизны
  - длина линии контакта
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_n$  в формуле  $\tau_n = m \sqrt[3]{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$  написанный для

определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

- коэффициент зависящий от формы тел качения
  - сила прижатия
  - приведенный модуль упругости
  - приведенный радиус кривизны
  - длина линии контакта
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E_{np}$  в формуле  $\tau_n = m \sqrt[3]{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$  написанный

для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

- коэффициент зависящий от формы тел качения
  - сила прижатия
  - приведенный модуль упругости
  - приведенный радиус кривизны
  - длина линии контакта
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\rho_{np}$  в формуле  $\tau_n = m \sqrt[3]{F_n E_{np}^2 / \rho_{np}^2}$  написанный

для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

- коэффициент зависящий от формы тел качения
  - сила прижатия
  - приведенный модуль упругости
  - приведенный радиус кривизны
  - длина линии контакта
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения передаточного отношения в ременной передаче (Çəki: 1)

- $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$
  - $i = d_2^2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$
  - $i = d_2 / [d_1^2(1 - \varepsilon)]$
  - $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon^2)]$
  - $i = d_1 / [d_2(1 - \varepsilon)]$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_2$  в формуле  $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$  написанный для

передаточного отношения в ременной передаче

- диаметр ведомого шкива
- диаметр ведущего шкива
- коэффициент скольжения
- межосевое расстояние
- толщина ремня

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $i = \frac{d_2}{[d_1(1 - \varepsilon)]}$  написанный для

передаточного отношения в ременной передаче

- диаметр ведомого шкива
- диаметр ведущего шкива
- коэффициент скольжения
- межосевое расстояние
- толщина ремня

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\varepsilon$  в формуле  $i = \frac{d_2}{[d_1(1 - \varepsilon)]}$  написанный для

передаточного отношения в ременной передаче

- диаметр ведомого шкива
- диаметр ведущего шкива
- коэффициент скольжения
- межосевое расстояние
- толщина ремня

**BÖLMƏ: 0502**

Ad	0502
Suallardan	29
Maksimal faiz	29
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения угла обхвата ремен малого шкива (Çəki: 1)

$\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$

$\alpha = 180^\circ - (d_2 - d_1)/a$

$\alpha = 180^\circ - 57(d_2^2 - d_1^2)/a$

$\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1^2)/a$

$\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a^2$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_2$  в формуле  $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$  написанный

для определения угла обхвата ремен малого шкива

- диаметр ведомого шкива
- диаметр ведущего шкива
- межосевое расстояние
- коэффициент скольжения
- передаточное отношение

Sual: (Ҷәки: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле  $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$  написанный

для определения угла обхвата ремен малого шкива

- диаметр ведомого шкива
  - диаметр ведущего шкива
  - межосевое расстояние
  - коэффициент скольжения
  - передаточное отношение
- 

Sual: (Ҷәки: 1)

Что означает параметр  $a$  в формуле  $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$  написанный

для определения угла обхвата ремен малого шкива

- диаметр ведомого шкива
  - диаметр ведущего шкива
  - межосевое расстояние
  - коэффициент скольжения
  - передаточное отношение
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения длины ремня (Ҷәки: 1)

$$l = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a) \quad \bullet$$

$$l = 2a^2 + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a) \quad \bullet$$

$$l = 2a + 0,5\pi^2(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a) \quad \bullet$$

$$l = 2a + 0,5\pi(d_2^2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a) \quad \bullet$$

$$l = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / 4a^2 \quad \bullet$$

---

Sual: (Ҷәки: 1)

Что означает параметр  $a$  в формуле

$l = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$  написанный для определения

длины ремня

- межосевое расстояние
  - постоянное число
  - диаметр ведомого шкива
  - диаметр ведущего шкива
  - передаточное отношение
- 

Sual: (Ҷәки: 1)

Что означает параметр  $\pi$  в формуле

$l = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$  написанный для определения

длины ремня

- межосевое расстояние
  - постоянное число
  - диаметр ведомого шкива
  - диаметр ведущего шкива
  - передаточное отношение
-

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $d_2$  в формуле

$$l = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$$
 написанный для определения

длины ремня

- межосевое расстояние
  - постоянное число
  - диаметр ведомого шкива
  - диаметр ведущего шкива
  - передаточное отношение
- 

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $d_1$  в формуле

$$l = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$$
 написанный для определения

длины ремня

- межосевое расстояние
  - постоянное число
  - диаметр ведомого шкива
  - диаметр ведущего шкива
  - передаточное отношение
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи (Ўэки: 1)

$F_1 = F_2 e^{f^2}$

$F_1 = F_2 e^f$

$F_1 = F_2 e^{af}$

$F_1 = F_2 / c^{f^2}$

$F_1 = F_2 / e^{af}$

---

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $F_2$  в формуле  $F_1 = F_2 c^{f^2}$  написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- натяжение ремня на ведомом ветви
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - окружная сила
- 

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $e$  в формуле  $F_1 = F_2 c^{f^2}$  написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- натяжение ремня на ведомом ветви
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - окружная сила
- 

Sual: (Ўэки: 1)

Что означает параметр  $f$  в формуле  $F_1 = F_2 c^{f^2}$  написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- натяжение ремня на ведомом ветви

- основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - окружная сила
- 

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_1 = F_2 e^{f\alpha}$  написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- натяжение ремня на ведомом ветви
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - окружная сила
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу (Ќәкі: 1)

- $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$
  - $F_1 = F_2 e^f / (e^{f\alpha} - 1)$
  - $F_1 = F_2 e^{\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$
  - $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^f - 1)$
  - $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^{\alpha} - 1)$
- 

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $F_1$  в формуле  $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$  написанный для

определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: (Ќәкі: 1)

Что означает параметр  $f$  в формуле  $F_1 = F_2 e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$  написанный для

определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: (Ќәкі: 1)



Что означает параметр  $f$  в формуле  $F_1 = F_t e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$  написанный для

определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_1 = F_t e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$  написанный для

определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу (Çəki: 1)

$F_2 = F_t / (e^{f\alpha} - 1)$

$F_2 = F_t^2 / (e^{f\alpha} - 1)$

$F_2 = F_t (e^{f\alpha} - 1)$

$F_2 = F_t / (e^f - 1)$

$F_2 = F_t / (e^{\alpha} - 1)$

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $F_2 = F_t / (e^{f\alpha} - 1)$  написанный для

определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $e$  в формуле  $F_2 = F_t / (e^{f\alpha} - 1)$  написанный для

определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
-

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $f$  в формуле  $F_2 = \frac{F_t}{(e^{f\alpha} - 1)}$  написанный для

определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_2 = \frac{F_t}{(e^{f\alpha} - 1)}$  написанный для

определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу (Çəki: 1)

$$F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2(e^{f\alpha} - 1)} \quad \bullet$$

$$F_n = \frac{F_t (e^f + 1)}{2(e^{f\alpha} - 1)} \quad \bullet$$

$$F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} - 1)}{2(e^{f\alpha} + 1)} \quad \bullet$$

$$F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2(e^{\alpha} - 1)} \quad \bullet$$

$$F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2(e^f - 1)} \quad \bullet$$

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2(e^{f\alpha} - 1)}$  написанный для

определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $e$  в формуле  $F_n = \frac{F_t (e^{f\alpha} + 1)}{2(e^{f\alpha} - 1)}$  написанный для

определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
- основы натурального логарифма
- коэффициент трения
- угол обхвата шкива ремнем

- натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $f$  в формуле  $F_0 = \frac{F_t}{2} \left( \frac{e^{f\alpha} + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$  написанный для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\alpha$  в формуле  $F_0 = \frac{F_t}{2} \left( \frac{e^{f\alpha} + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$  написанный для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- окружная сила
  - основы натурального логарифма
  - коэффициент трения
  - угол обхвата шкива ремнем
  - натяжение на ведомом ветви
- 

**BÖLMƏ: 0503**

Ad	0503
Suallardan	7
Maksimal faiz	7
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

---

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения напряжения на ведущем ветви от окружной силы (Çəki: 1)

- $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_f$
  - $\tau_1 = \tau_0^2 + 0,5 \tau_f$
  - $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_f^2$
  - $\tau_1 = \tau_0 - 0,5 \tau_f$
  - $\tau_1 = \tau_0^2 - 0,5 \tau_f^2$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\tau_0$  в формуле  $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_f$  написанный для определения напряжения на ведущем ветви от окружной силы

- напряжение от начальной силы
  - напряжение от окружной силы
  - напряжение от центробежной силы
  - напряжение от изгиба ремня
  - суммарное напряжение
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\tau_f$  в формуле  $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_f$  написанный для определения напряжения на ведущем ветви от окружной силы

- напряжение от начальной силы
- напряжение от окружной силы

- напряжение от центробежной силы
- напряжение от изгиба ремня
- суммарное напряжение

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения напряжения от изгиба ремня (Çəki: 1)

- $\tau_n = E \delta / d$
- $\tau_n = E \delta d$
- $\tau_n = E^2 \delta / d$
- $\tau_n = E \delta^2 / d$
- $\tau_n = E \delta / d^2$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $E$  в формуле  $\tau_n = E \delta / d$  написанный для

определения напряжения от изгиба ремня

- модуль упругости
- толщина ремня
- диаметр шкива
- радиус кривизны
- толщина шкива

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\delta$  в формуле  $\tau_n = E \delta / d$  написанный для

определения напряжения от изгиба ремня

- модуль упругости
- толщина ремня
- диаметр шкива
- радиус кривизны
- толщина шкива

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d$  в формуле  $\tau_n = E \delta / d$  написанный для

определения напряжения от изгиба ремня

- модуль упругости
- толщина ремня
- диаметр шкива
- радиус кривизны
- толщина шкива

**Bölmə: 0603**

Ad	0603
Suallardan	8
Maksimal faiz	8
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня (Çəki: 1)

- $\tau_{max} = \tau_n + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$
-

- $\tau_{max} = \tau_0 - 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$   
  $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r - \tau_v + \tau_a$   
  $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v - \tau_a$   
  $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r - \tau_v - \tau_a$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\tau_0$  в формуле  $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$  написанный для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня

- напряжение от начального натяжения  
 напряжение от окружной силы  
 напряжение от центробежной силы  
 напряжение от изгиба  
 напряжение сжатия
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\tau_r$  в формуле  $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$  написанный для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня

- напряжение от начального натяжения  
 напряжение от окружной силы  
 напряжение от центробежной силы  
 напряжение от изгиба  
 напряжение сжатия
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\tau_v$  в формуле  $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$  написанный для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня

- напряжение от начального натяжения  
 напряжение от окружной силы  
 напряжение от центробежной силы  
 напряжение от изгиба  
 напряжение сжатия
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\tau_a$  в формуле  $\tau_{max} = \tau_0 + 0,5\tau_r + \tau_v + \tau_a$  написанный для определения суммарных максимальных напряжений в ведущей ветви ремня

- напряжение от начального натяжения  
 напряжение от окружной силы  
 напряжение от центробежной силы  
 напряжение от изгиба  
 напряжение сжатия
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения напряжения ремня от центробежной силы (Çəki: 1)

- $\tau_v = S V^2$   
  $\tau_v = S/V$   
  $\tau_v = S^2 V$   
  $\tau_v = S^2 V^2$   
  $\tau_v = S^2 / V^2$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $S$  в формуле  $\tau_v = S V^2$  написанный для определения напряжения ремня от центробежной силы

- плотность материала
- линейная скорость ремня
- ускорение ремня
- угловая скорость шкива
- угловое ускорение шкива

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $V$  в формуле  $\tau_v = S V^2$  написанный для определения напряжения ремня от центробежной силы

- плотность материала
- линейная скорость ремня
- ускорение ремня
- угловая скорость шкива
- угловое ускорение шкива

**BÖLMƏ: 0701**

Ad	0701
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения нагрузки на валу и опоре (Çəki: 1)

- $F_r = 2F_0 \cos(\beta/2)$
- $F_r = 2F_0^2 \cos(\beta/2)$
- $F_r = 2F_0 \cos(\beta^2/2)$
- $F_r = 2F_0 \cos^2(\beta/2)$
- $F_r = 2F_0^2 \cos^2(\beta/2)$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_0$  в формуле  $F_r = 2F_0 \cos(\beta/2)$  написанный для определения нагрузки на валу и опоре

- начальное натяжение ветвей ремня
- натяжение на ведущем ветви ремня
- натяжение на ведомом ветви ремня
- окружная сила
- угол между ветвями ремня

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\beta$  в формуле  $F_r = 2F_0 \cos(\beta/2)$  написанный для определения нагрузки на валу и опоре

- начальное натяжение ветвей ремня
- натяжение на ведущем ветви ремня
- натяжение на ведомом ветви ремня
- окружная сила
- угол между ветвями ремня

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения мощности в цепной передаче (Çəki: 1)

- $P = F_r V$
- $P = F_r / V$

$$P = F_t^2 V \quad \text{○}$$

$$P = F_t V^2 \quad \text{○}$$

$$P = F_t^2 V^2 \quad \text{○}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $P = F_t V$  написанный для определения мощности в цепной передаче

- окружная сила
- осевая сила
- радиальная сила
- натяжение на ведущем ветви ремня
- натяжение на ведомом ветви ремня

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $V$  в формуле  $P = F_t V$  написанный для определения мощности в цепной передаче

- скорость цепи
- осевая сила
- радиальная сила
- натяжение на ведущем ветви ремня
- натяжение на ведомом ветви ремня

**Bölmə: 0702**

Ad	0702
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения скорости цепи (Çəki: 1)

$$V = n \times P_{\pi}^2 / 60 \quad \text{○}$$

$$V = n \times P_{\alpha} / 60 \quad \text{○}$$

$$V = n^2 \times P_{\pi} / 60 \quad \text{○}$$

$$V = n \times z^2 \times P_{\pi} / 60 \quad \text{○}$$

$$V = n^2 \times z^2 \times P_{\pi} / 60 \quad \text{○}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\pi$  в формуле  $V = n \times P_{\alpha} / 60$  написанный для определения скорости цепи

- частота вращения звездочки
- число зубьев звездочки
- шаг цепи
- угловая скорость звездочки
- угловое ускорение звездочки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $z$  в формуле  $V = n \cdot P_{\text{ц}} / 60$  написанный для

определения скорости цепи

- частота вращения звездочки
  - число зубьев звездочки
  - шаг цепи
  - угловая скорость звездочки
  - угловое ускорение звездочки
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $P_{\text{ц}}$  в формуле  $V = n \cdot P_{\text{ц}} / 60$  написанный для

определения скорости цепи

- частота вращения звездочки
  - число зубьев звездочки
  - шаг цепи
  - угловая скорость звездочки
  - угловое ускорение звездочки
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения частоты вращения звездочки (Çəki: 1)

- $n = 60V / z P_{\text{ц}}$
  - $n = 60Vz P_{\text{ц}}$
  - $n = 60V^2 / z P_{\text{ц}}$
  - $n = 60V / z^2 P_{\text{ц}}$
  - $n = 60V / z P_{\text{ц}}^2$
- 

**Bölmə: 0703**

Ad	0703
Suallardan	11
Maksimal faiz	11
Sualları qarşıdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $V$  в формуле  $n = 60V / z P_{\text{ц}}$  написанный для

определения частоты вращения звездочки

- скорость цепи
  - число зубьев звездочки
  - шаг цепи
  - угловая скорость звездочки
  - угловое ускорение звездочки
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $z$  в формуле  $n = 60V / z P_{\text{ц}}$  написанный для

определения частоты вращения звездочки

- скорость цепи
- число зубьев звездочки
- шаг цепи
- угловая скорость звездочки



- угловое ускорение звездочки
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $P_{\Gamma}$  в формуле  $n = 60V / z P_{\Gamma}$  написанный для

определения частоты вращения звездочки

- скорость цепи
  - число зубьев звездочки
  - шаг цепи
  - угловая скорость звездочки
  - угловое ускорение звездочки
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния цепной передачи (Çəki: 1)

- $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) + (30/50)$
  - $a_{\min} = (d_{0_1} - d_{0_2}) + (30/50)$
  - $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) - (30/50)$
  - $a_{\min} = (d_{0_1} - d_{0_2}) - (30/50)$
  - $a_{\min} = (d_{0_1} - d_{0_2})^2 + (30/50)$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_{0_1}$  в формуле  $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) + (30/50)$

написанный для определения межосевого расстояния цепной передачи

- наружный диаметр ведущей звездочки
  - наружный диаметр ведомой звездочки
  - внутренний диаметр ведущей звездочки
  - внутренний диаметр ведомой звездочки
  - зазор между звездочками
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_{0_2}$  в формуле  $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) + (30/50)$

написанный для определения межосевого расстояния цепной передачи

- наружный диаметр ведущей звездочки
  - наружный диаметр ведомой звездочки
  - внутренний диаметр ведущей звездочки
  - внутренний диаметр ведомой звездочки
  - зазор между звездочками
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает число  $(30/50)$  в формуле  $a_{\min} = (d_{0_1} + d_{0_2}) + (30/50)$

написанный для определения межосевого расстояния цепной передачи

- наружный диаметр ведущей звездочки
  - наружный диаметр ведомой звездочки
  - внутренний диаметр ведущей звездочки
  - внутренний диаметр ведомой звездочки
  - зазор между звездочками
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения длины цепи (Çəki: 1)

- $L_{\Gamma} = \frac{2a}{P_{\Gamma}} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{\Gamma}}{a}$
- $L_{\Gamma} = \frac{2a}{P_{\Gamma}} - \frac{z_1 + z_2}{z} + \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{\Gamma}}{a}$
- $L_{\Gamma} = \frac{2a}{P_{\Gamma}} + \frac{z_1 + z_2}{z} - \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_{\Gamma}}{a}$
-

$$L_p = \frac{z_2}{P_u} - \frac{z_1 + z_2}{z} - \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_u}{a}$$

$$L_p = \frac{z_1}{P_x} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_x}{a}$$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $a$  в формуле  $L_p = \frac{z_1}{P_x} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_x}{a}$  написанный

для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $P_u$  в формуле  $L_p = \frac{z_1}{P_u} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_u}{a}$

написанный для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $z_2$  в формуле  $L_p = \frac{z_1}{P_u} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_u}{a}$

написанный для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

### BÖLMƏ: 0801

Ad	0801
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $z_1$  в формуле  $L_p = \frac{z_1}{P_u} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_u}{a}$

написанный для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\pi$  в формуле  $L_p = \frac{z_1}{P_u} + \frac{z_1 + z_2}{z} + \left( \frac{z_2 - z_1}{2\pi} \right)^2 \frac{P_u}{a}$

написанный для определения длины цепи

- межосевое расстояние
- шаг цепи
- число зубьев ведомой звездочки
- число зубьев ведущей звездочки
- постоянное число

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения делительной окружности звездочки (Çəki: 1)

- $d = P_u / \sin(\pi/z)$
- $d = P_u \sin(\pi/z)$
- $d = P_n^2 \sin(\pi/z)$
- $d = P_n^2 / \sin(\pi/z)$
- $d = P_u / \sin^2(\pi/z)$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $P_u$  в формуле  $d = P_u / \sin(\pi/z)$

написанный для определения делительной окружности звездочки

- шаг цепи
- постоянное число
- число зубьев звездочки
- наружный диаметр звездочки
- внутренний диаметр звездочки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\pi$  в формуле  $d = P_u / \sin(\pi/z)$

написанный для определения делительной окружности звездочки

- шаг цепи
- постоянное число
- число зубьев звездочки
- наружный диаметр звездочки
- внутренний диаметр звездочки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $z$  в формуле  $d = P_u / \sin(\pi/z)$

написанный для определения делительной окружности звездочки

- шаг цепи
- постоянное число
- число зубьев звездочки
- наружный диаметр звездочки
- внутренний диаметр звездочки

**Bölmə: 0802**

Ad	0802
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения окружной силы в цепной передаче (Çəki: 1)

- $F_t = F_1 - F_2$
  - $F_t = F_1 + F_2$
  - $F_t = F_1 / F_2$
  - $F_t = F_1^2 - F_2$
  - $F_t = F_1 - F_2^2$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_1$  в формуле  $F_t = F_1 - F_2$  написанный для определения окружной силы в цепной передаче

- натяжение ведущей ветви
  - натяжение ведомой ветви
  - сила предварительного натяжения
  - центробежная сила
  - натяжение от сил тяжести
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_2$  в формуле  $F_t = F_1 - F_2$  написанный для определения окружной силы в цепной передаче

- натяжение ведущей ветви
  - натяжение ведомой ветви
  - сила предварительного натяжения
  - центробежная сила
  - натяжение от сил тяжести
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения натяжения от центробежных сил (Çəki: 1)

- $F_v = q V^2$
  - $F_v = q / V^2$
  - $F_v = q^2 + V^2$
  - $F_v = q^2 V^2$
  - $F_v = q^2 V$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $q$  в формуле  $F_v = q V^2$  написанный для определения натяжения от центробежных сил

- масса границы длины цепи
  - окружная скорость
  - масса ведущей звездочки
  - масса ведомой звездочки
  - постоянное число
- 

**BÖLMƏ: 0803**

Ad	0803
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

---

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $V$  в формуле  $F_V = \mu V^2$  написанный для определения натяжения от центробежных сил

- масса границы длины цепи
  - окружная скорость
  - масса ведущей звездочки
  - масса ведомой звездочки
  - постоянное число
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения силы предварительного натяжения цепи (Çәki: 1)

- $F_0 = k_t a \mu g$
  - $F_0 = k_t^2 a \mu g$
  - $F_0 = k_t a^2 \mu g$
  - $F_0 = k_t a \mu^2 g$
  - $F_0 = k_t a \mu g^2$
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $k_t$  в формуле  $F_0 = k_t a \mu g$  написанный для определения силы предварительного натяжения цепи

- коэффициент провидения
  - длина свободной ветви цепи
  - масса границы длины цепи
  - ускорение силы тяжести
  - коэффициент трения
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $a$  в формуле  $F_0 = k_t a \mu g$  написанный для определения силы предварительного натяжения цепи

- коэффициент провидения
  - длина свободной ветви цепи
  - масса границы длины цепи
  - ускорение силы тяжести
  - коэффициент трения
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $\mu$  в формуле  $F_0 = k_t a \mu g$  написанный для определения силы предварительного натяжения цепи

- коэффициент провидения
  - длина свободной ветви цепи
  - масса границы длины цепи
  - ускорение силы тяжести
  - коэффициент трения
- 

Sual: (Çәki: 1)

Что означает параметр  $g$  в формуле  $F_0 = k_t a \mu g$  написанный для определения силы предварительного натяжения цепи

- коэффициент провидения
  - длина свободной ветви цепи
  - масса границы длины цепи
  - ускорение силы тяжести
  - коэффициент трения
- 

**Bölmә: 12 01**

Maksimal faiz	26
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Как называется определение свойств механизма по заданной его структурной схеме? (Çəki: 1)

- Синтез механизма
  - Анализ механизма
  - Кинематика механизма
  - Структура механизма
  - Динамика механизма
- 

Sual: Как называется проектирование схемы механизма по заданным его свойствам? (Çəki: 1)

- Синтез механизма
  - Анализ механизма
  - Кинематика механизма
  - Структура механизма
  - Динамика механизма
- 

Sual: Как называется устройство, которое совершает механическое движение при выполнении производственной работы? (Çəki: 1)

- механизм
  - машина
  - кинематическая пара
  - кинематическая последовательность
  - кинематическое соединение
- 

Sual: Как называется машина, превращающая любой вид энергии в механическую энергию? (Çəki: 1)

- транспортная машина
  - технологическая машина
  - машина двигатель
  - машина генератор
  - информационная машина
- 

Sual: Как называется машина, изменяющая положение материалов? (Çəki: 1)

- транспортная машина
  - технологическая машина
  - машина двигатель
  - машина генератор
  - информационная машина
- 

Sual: Как называется машина, превращающая механическую энергию в любой вид энергии? (Çəki: 1)

- транспортная машина
  - технологическая машина
  - машина двигатель
  - машина генератор
  - информационная машина
- 

Sual: Как называется машина, изменяющая форму, размер и свойства материалов? (Çəki: 1)

- транспортная машина
  - технологическая машина
  - машина двигатель
  - машина генератор
  - информационная машина
-

Sual: Как называется система твердых тел, предназначенных для передачи движения другим твердым телам? (Çәki: 1)

- механизм
  - машина
  - кинематическая пара
  - кинематическая последовательность
  - кинематическое соединение
- 

Sual: Какая окружность соответствует стандартному модулю в зубчатых колесах? (Sürət 12.11.2014 16:41:35) (Çәki: 1)

- вершинной
  - впадинной
  - основной
  - делительной
  - начальной
- 

Sual: Чему равен радиус окружности впадин зубьев в нормальных цилиндрических зубчатых колесах? (Sürət 12.11.2014 16:41:38) (Çәki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
  - $0,5mz$
  - $0,5m(z + 2)$
  - $0,5m(z - 2,5)$
  - $0,5m(z + 2)$
- 

Sual: В какой окружности располагается центр кривизны любой точки эвольвентного профиля зуба? (Sürət 12.11.2014 16:41:59) (Çәki: 1)

- в делительной
  - в вершинной
  - в основной
  - во впадинной
  - в начальной
- 

Sual: Как в планетарном механизме называется колесо с подвижной осью? (Sürət 12.11.2014 16:42:02) (Çәki: 1)

- солнце
  - сателлит
  - водило
  - опора
  - внутреннее зубчатое колесо
- 

Sual: Чему равен радиус окружности выступов зубьев нормального цилиндрического колеса? (Sürət 12.11.2014 16:42:04) (Çәki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
  - $0,5mz$
  - $0,5m(z - 2,5)$
  - $0,5m(z + 2)$
  - $0,5m(z - 1,5)$
- 

Sual: Чему равно общее передаточное отношение при последовательном соединении зубчатых колес? (Sürət 12.11.2014 16:42:07) (Çәki: 1)

- Сумме передаточного отношения отдельных передач
  - Разнице передаточного отношения отдельных передач
  - Произведению передаточного отношения отдельных передач
  - Соотношению передаточного отношения отдельных передач
  - Произведению числа зубьев
-

Sual: Чему равно межосевое расстояние двух нормальных зубчатых колес во внешнем зацеплении? (Sürət 12.11.2014 16:42:10) (Çəki: 1)

- $0,5m(z_2 + z_1)$
  - $0,5m(z_2 - z_1)$
  - $m(z_2 + z_1)$
  - $m(z_1 - z_2)$
  - $0,5mz_1z_2$
- 

Sual: Чему равен шаг зубьев зубчатого колеса? (Sürət 12.11.2014 16:42:14) (Çəki: 1)

- $\pi m$
  - $\pi m^2$
  - $\pi^2 m$
  - $\pi^2 m^2$
  - $mz$
- 

Sual: Чему равен радиус основной окружности нормального цилиндрического колеса? (Sürət 12.11.2014 16:42:17) (Çəki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
  - $0,5mz$
  - $0,5m(z + 2)$
  - $0,5m(z + 2,5)$
  - $0,5m(z + 1,5)$
- 

Sual: Что является основным параметром зубчатого колеса? (Sürət 12.11.2014 16:42:42) (Çəki: 1)

- модуль
  - шаг
  - число зубцов
  - угол профиля
  - угол зацепления
- 

Sual: Чему равна полная высота зуба нормального цилиндрического зубчатого колеса, если модуль  $m = 4$  mm? (Sürət 12.11.2014 16:42:46) (Çəki: 1)

- 4 mm
  - 9 mm
  - 6,28 mm
  - 5 mm
  - 12,56 mm
- 

Sual: Чему равна высота ножки зуба нормального цилиндрического зубчатого колеса, если модуль  $m = 4$  mm? (Sürət 12.11.2014 16:42:49) (Çəki: 1)

- 4 mm
  - 9 mm
  - 6,28 mm
  - 5 mm
  - 12,56 mm
- 

Sual: Чему равна высота головки зуба нормального цилиндрического зубчатого колеса, если модуль  $m = 4$  mm? (Sürət 12.11.2014 16:42:52) (Çəki: 1)

- 4 mm
  - 9 mm
  - 6,28 mm
  - 5 mm
  - 12,56 mm
-



Sual: Чему равен радиус делительной окружности нормального цилиндрического зубчатого колеса, если  $m = 4 \text{ mm}$ ,  $z = 18$ ? (Sürət 12.11.2014 16:42:55) (Çəki: 1)

- 40 mm
- 30 mm
- 33,84 mm
- 31 mm
- 36 mm

Sual: Чему равен радиус делительной окружности нормального цилиндрического зубчатого колеса, если  $m = 4 \text{ mm}$ ,  $z = 18$ ? (Sürət 12.11.2014 16:42:58) (Çəki: 1)

- 40 mm
- 30 mm
- 33,84 mm
- 31 mm
- 36 mm

Sual: Какой радиус окружности определяется для нормального цилиндрического зубчатого колеса по формуле (Sürət 12.11.2014 16:43:01) (Çəki: 1)

$$r = 0,5m(z + 2)$$

- основная
- делительная
- начальная
- впадинная
- выступающая

Sual: Какой окружности касается нормально проведенный эвалентный профиль следующего зубчатого колеса? (Sürət 12.11.2014 16:43:04) (Çəki: 1)

- основная
- делительная
- начальная
- впадинная
- выступающая

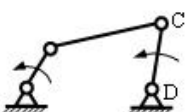
Sual: Какая окружность отсутствует при нулевом зацеплении? (Sürət 12.11.2014 16:43:08) (Çəki: 1)

- начальная
- делительная
- впадинная
- выступающая
- основная

### Bölmə: 12 02

Ad	12 02
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

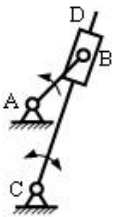
Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



- кривошипно-метричный
- двухкривошинный

- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



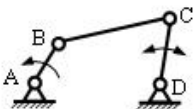
- кривошинно-метричный
- двухкривошинный
- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



- кривошинно-метричный
- двухкривошинный
- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



- кривошинно-метричный
- двухкривошинный
- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

Sual: Как называется этот механизм? (Çəki: 1)



- кривошинно-метричный
- двухкривошинный
- двухметричный
- кривошинно-ползучий
- кулисный

**BÖLMƏ: 14 03**

Ad	14 03
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

какая из переходных матриц является?

- вращательной вокруг x
  - вращательной вокруг y
  - вращательной вокруг z
  - поступательной вдоль x, вращательной вокруг x
  - поступательной вдоль z, вращательной вокруг z
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 & 0 \\ \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

какая из переходных матриц является?

- вращательной вокруг x
  - вращательной вокруг y
  - вращательной вокруг z
  - поступательной вдоль x, вращательной вокруг x
  - поступательной вдоль z, вращательной вокруг z
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{mn} & 0 & \sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a_2 \\ -\sin \varphi_{mn} & 0 & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

какая из переходных матриц является?

- поступательной вдоль x
  - поступательной вдоль y
  - поступательной вдоль z
  - поступательной вдоль y, вращательной вокруг y
  - поступательной вдоль z, вращательной вокруг z
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

какая из переходных матриц является?

- поступательной вдоль x
  - поступательной вдоль y
  - поступательной вдоль z
  - поступательной вдоль y, вращательной вокруг y
  - поступательной вдоль z, вращательной вокруг z
- 

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & a_1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$
 какая из переходных матриц является

- поступательной вдоль x
- поступательной вдоль y
- поступательной вдоль z
- поступательной вдоль y, вращательной вокруг y
- поступательной вдоль z, вращательной вокруг z

**Вопрос: 1503**

Ad	1503
Suallardan	60
Maksimal faiz	60
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Как называется структурная группа, имеющая степень подвижности равное нулю и не имеющая возможность расчленения на еще более простые группы? (Çəki: 1)

- Пространственная кинематическая цепь
- Плоская кинематическая цепь
- Группа Асура
- Кинематическое соединение
- Кинематическая пара

Sual: Как называется первая производная радиуса по обобщенной координате? (Çəki: 1)

- линейная скорость
- аналог линейной скорости
- линейное ускорение
- аналог линейного ускорения
- угловая скорость

Sual: Как называется вторая производная от обобщенной координаты радиуса вектора точки? (Çəki: 1)

- линейное ускорение
- аналог линейной скорости
- аналог линейного ускорения
- аналог угловой скорости
- аналог углового ускорения

Sual: По какой формуле определяется полное ускорение точки вращающегося звена? (Çəki: 1)

- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon^2}$
- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon}$
- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon^4}$
- $a = r\sqrt{\omega^4 + \varepsilon^2}$
- $a = r\sqrt{\omega^4 + \varepsilon^4}$

Sual: (Çəki: 1)

Какая зависимость существует между линейным ускорением точки и его аналогом ( $w$ )? ( $\omega_1$  и  $\varepsilon_1$  соответственно угловая скорость и угловое ускорение входного звена).

- $a = \omega_1^2 \cdot w_1 - \varepsilon_1 \cdot u$

$$a = \omega_z^2 \cdot w + \varepsilon_z \cdot u$$

$$a = \omega_z^2 \cdot w$$

$$a = \varepsilon_z \cdot w$$

$$a = \omega_z \cdot w$$

Sual: (Ќәki: 1)

Если угловая скорость и угловое ускорение вращающегося звена будет равно соответственно

$\omega = 4 \frac{1}{s}$  и  $\varepsilon = 2 \frac{1}{s^2}$ , то чему равно ускорение точки  $a^t$ , проходящая на расстоянии  $r = 0,1 \text{ m}$  от оси

вращения?

$$\sqrt{2,6} \text{ m/s}^2$$

$$0,4 \text{ m/s}^2$$

$$0,2 \text{ m/s}^2$$

$$8 \text{ m/s}^2$$

$$1,6 \text{ m/s}^2$$

Sual: (Ќәki: 1)

Если угловая скорость и угловое ускорение вращающегося звена будет равно соответственно

$\omega = 4 \frac{1}{s}$  и  $\varepsilon = 2 \frac{1}{s^2}$ , то чему равно полное ускорение точки  $a$ , проходящая на расстоянии  $r = 0,1 \text{ m}$

от оси вращения?

$$\sqrt{2,6} \text{ m/s}^2$$

$$0,4 \text{ m/s}^2$$

$$0,2 \text{ m/s}^2$$

$$8 \text{ m/s}^2$$

$$1,6 \text{ m/s}^2$$

Sual: Как называется угол между силой и вектором скорости точки ее приложения? (Ќәki: 1)

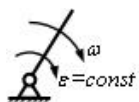
- угол передачи
- угол перекрытия
- фазовый угол
- угол зацепления
- угол давления

Sual: (Ќәki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{nm} & 0 & \sin \varphi_{nm} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \sin \varphi_{nm} & 0 & \cos \varphi_{nm} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$
 какая из переходных матриц является?

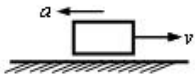
- вращательной вокруг x
- вращательной вокруг y
- вращательной вокруг z
- поступательной вдоль x, вращательной вокруг x
- поступательной вдоль z, вращательной вокруг z

Sual: Как перемещается это вращательное звено? (Ќәki: 1)



- равномерно
- равномерно ускоренно
- равномерно замедленно
- неравномерно ускоренно
- неравномерно замедленно

Sual: Как перемещается это поступательное звено? (Їәкі: 1)



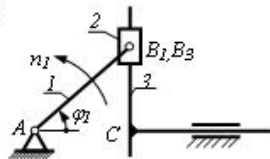
- равномерно
- равномерно ускоренно
- равномерно замедленно
- неравномерно ускоренно
- неравномерно замедленно

Sual: По какому условию принимается решение о существовании кривошипа на четырехзвенном шарнирном механизме? (Їәкі: 1)

- По принципу Ассура
- По теореме Жуковского
- По теореме Граскофа
- По теореме Вилиса
- По принципу обращенного движения

Sual: (Їәкі: 1)

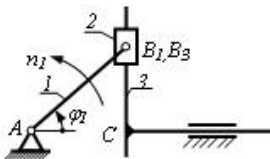
При  $\varphi = 0^\circ$ , чему равно значение скорости  $v_C$  точки  $C$ ?



- 0
- $\frac{v_{B_1}}{2}$
- $v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- $v_{B_1}$

Sual: (Їәкі: 1)

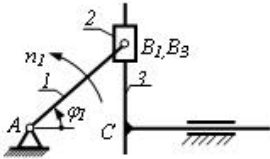
При  $\varphi = 0^\circ$ , чему равно значение вектора относительно скорости  $v_{B_1}$ ?



- 0
- $\frac{v_{B_1}}{2}$
- $v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- $v_{B_1}$

Sual: (Çəki: 1)

При  $\varphi = 45^\circ$ , чему равно значение скорости  $v_C$  точки  $C$ ?



0

$\frac{v_{B_1}}{2}$

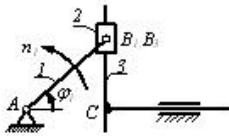
$v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_{B_1}$

Sual: (Çəki: 1)

При  $\varphi = 60^\circ$ , чему равно значение скорости  $v_C$  точки  $C$ ?



0

$\frac{v_{B_1}}{2}$

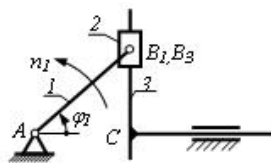
$v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_{B_1}$

Sual: (Çəki: 1)

При  $\varphi = 90^\circ$ , чему равно значение скорости  $v_C$  точки  $C$ ?



0

$\frac{v_{B_1}}{2}$

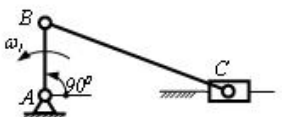
$v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_{B_1}$

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно значение скорости  $v_C$  ползуна  $C$ ?



0

$\frac{v_B}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

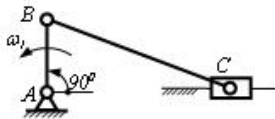
$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_B$

---

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно значение вектора относительно скорости  $v_{CB}$ ?



0

$\frac{v_B}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_B$

---

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно значение скорости  $v_C$  ползуна C?



0

$\frac{v_B}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

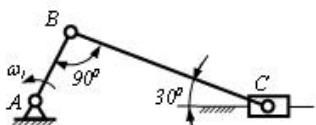
$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

$v_B$

---

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно значение скорости  $v_C$  ползуна C?



0

$v_B \cdot \frac{2}{\sqrt{3}}$

$\frac{v_B}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{3}$

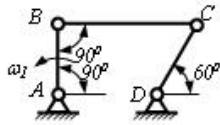
$v_B$

---



Sual: (Çəki: 1)

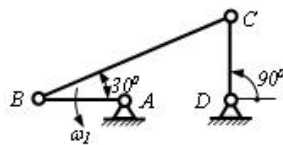
Чему равно значение скорости  $v_C$  точки  $C$  четырехзвенного механизма?



- 0
- $v_B \cdot \frac{2}{\sqrt{3}}$
- $\frac{v_B}{2}$
- $v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{3}$
- $v_B$

Sual: (Çəki: 1)

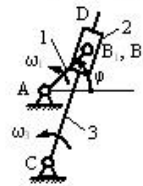
Чему равно значение скорости  $v_C$  точки  $C$  четырехзвенного механизма?



- 0
- $v_B \cdot \frac{2}{\sqrt{3}}$
- $\frac{v_B}{2}$
- $v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{3}$
- $v_B$

Sual: (Çəki: 1)

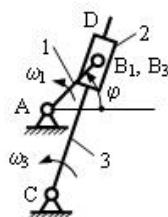
При положении  $\varphi = 90^\circ$  кулисного механизма, чему равна относительная скорость  $v_{B_2, B_3}$  точки  $B_2$ , находящаяся на кулисе?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{3}$
- $v_{B_2}$
- $\frac{4}{3} v_{B_2}$
- $4v_{B_2}$

Sual: (Çəki: 1)

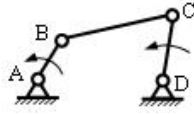
Если в кулисном механизме  $AC = 2AB$  и  $\varphi = 90^\circ$ , то чему равна угловая скорость  $\omega_3$  кулисы  $CD$ ?



- 0
- $\frac{\omega_1}{3}$
- $\omega_1$
- $\frac{4}{3} \cdot \omega_1$
- $4\omega_1$

Sual: (Çəki: 1)

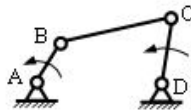
Если  $v_{CB} = 2 \text{ m/s}$  и  $l_{BC} = 0,5 \text{ m}$ , то чему равна угловая скорость  $\omega_2$  звена BC?



- 0,5
- 2,0
- 4
- 6
- 8

Sual: (Çəki: 1)

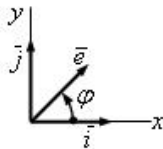
Если  $v_{CB} = 2 \text{ m/s}$  и  $l_{BC} = 0,5 \text{ m}$ , то чему равно нормальное ускорение  $a_{CB}$  точки C относительно B?



- 0,5
- 2,0
- 4
- 6
- 8

Sual: (Çəki: 1)

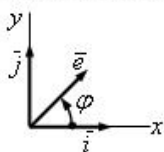
Чему равно скалярное произведение двух единичных векторов  $\vec{e}' \cdot \vec{j}$



- $\cos \varphi$
- $\sin \varphi$
- 0
- 1
- 1

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно скалярное произведение двух единичных векторов  $\vec{e}' \cdot \vec{i}$



- $-\cos \varphi$
- $-\sin \varphi$
- $\cos \varphi$
-

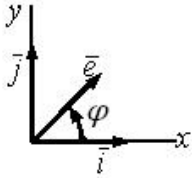
$\sin \varphi$

0

---

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно скалярное произведение двух единичных векторов  $\vec{e}'' \cdot \vec{i}$



$-\cos \varphi$

$-\sin \varphi$

$\cos \varphi$

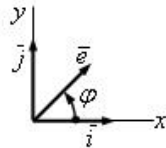
$\sin \varphi$

1

---

Sual: (Çəki: 1)

Чему равно скалярное произведение двух единичных векторов  $\vec{e}'' \cdot \vec{j}$



$-\cos \varphi$

$-\sin \varphi$

$\cos \varphi$

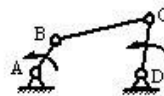
$\sin \varphi$

1

---

Sual: (Çəki: 1)

Если длина звена  $BC$  равна  $l_{BC}=0,5$  м и угловая скорость  $\omega = 4$  (1/с), то чему равна относительная скорость  $v_{CB}$  точки  $C$  относительно  $B$ ?



0,5

2,0

4

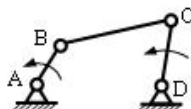
6

8

---

Sual: (Çəki: 1)

Если длина звена  $BC$  равна  $l_{BC}=0,5$  м и угловая скорость  $\omega = 4$  (1/с), то чему равно нормальное ускорение  $a_{CB}^n$  точки  $C$  относительно  $B$ ?



0,5

2,0

4

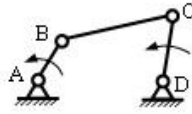
6

8

---

Sual: (Ќәкі: 1)

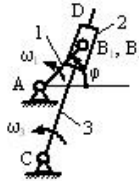
Если угловая скорость звена  $BC$  будет равна  $\omega_1 = 6 \text{ (1/s)}$  и  $v_{CB} = 1,2 \text{ m/s}$ , то чему равно  $l_{BC}$ ?



- 6 м
- 7,2 м
- 1,2 м
- 2,4 м
- 0,2 м

Sual: (Ќәкі: 1)

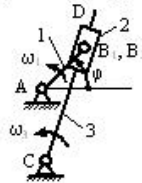
Если в кулисном механизме  $l_{BC} = 0,3 \text{ m}$  и нормальное ускорение  $B_3$  на поверхности кулисы 3 равно  $a_{B_3}^n = 1,2 \text{ m/s}^2$ , то чему равен  $\omega_3$ ?



- 0,3 (1/c)
- 0,6 (1/c)
- 1 (1/c)
- 1,2 (1/c)
- 2 (1/c)

Sual: (Ќәкі: 1)

Если в кулисном механизме  $l_{BC} = 0,4 \text{ m}$ ,  $v_{B_3C} = 2,4 \text{ m/s}$  и  $v_{B_1B_3} = 5 \text{ m/s}$ , то чему равно кориолисовое ускорение  $a_{B_1B_3}^k$ ?



- 60
- 80
- 20
- 40
- 10

Sual: 144. Какое трение возникает между поверхностями, если между ними имеется достаточно масляной слой, на некоторых местах происходит соприкосновение отдельных выступов? (Ќәкі: 1)

- жидкостное
- полужидкостное
- полусухое
- чистое
- предельное

Sual: 143. Какое трение возникает между поверхностями, если между ними имеется масляной слой толщиной 1 микрон и меньше? (Ќәкі: 1)

- жидкостное
- полужидкостное
- полусухое
- чистое
- предельное

Sual: 142. Какое трение возникает между поверхностями, если они отделены друг от друга масляным слоем? (Ќәкі: 1)

- жидкостное

- полужидкостное
  - полусухое
  - чистое
  - предельное
- 

Sual: 145. Какое трение возникает между поверхностями, если между ними одновременно имеется чисто сухое и предельное трение и первое имеет преимущество? (Ќәкі: 1)

- жидкостное
  - полужидкостное
  - полусухое
  - чистое
  - предельное
- 

Sual: 148. Если в поступательной паре действующая заменяющая сила проходит внутри конуса трения, то в каком состоянии оно будет? (начальное положение - покой) (Ќәкі: 1)

- неопределенном движении
  - равномерном движении
  - равнозамедленном движении
  - равноускоренном движении
  - в состоянии покоя
- 

Sual: 149. Если в поступательной паре действующая заменяющая сила проходит снаружи конуса трения, то в каком состоянии оно будет? (Ќәкі: 1)

- неопределенном движении
  - равномерном движении
  - равнозамедленном движении
  - равноускоренном движении
  - в состоянии покоя
- 

Sual: 152. Если во вращательной кинематической паре действующая заменяющая сила реакции касается окружности трения, то, как будет двигаться вал? (начальное положение - находится в движении) (Ќәкі: 1)

- неопределенное вращение
  - равномерное вращение
  - равноускоренное вращение
  - равнозамедленное вращение
  - покой
- 

Sual: 154. Если во вращательной кинематической паре действующая заменяющая сила реакции проходит снаружи окружности трения, то, как будет двигаться вал? (Ќәкі: 1)

- неопределенное вращение
  - равномерное вращение
  - равноускоренное вращение
  - равнозамедленное вращение
  - покой
- 

Sual: Чему равно максимальное значение силы трения скольжения  $F_{ss}$  в поступательной кинематической паре? (Ќәкі: 1)

- $F_{ss} = f' \cdot r \cdot F_{ir}$
  - $F_{ss} = 2 \frac{F_{ir}}{f'}$
  - $F_{ss} = \frac{f' \cdot F_{ir}}{r}$
  - $F_{ss} = f_0 \cdot F_{ir}$
  - $F_{ss} = \frac{1}{3} f' \cdot r \cdot F_{ir}$
-

Sual: (Çəki: 1)

Чему равен момент сил трения, возникающий во вращательной кинематической паре? ( $f_0$  √?  $f'$  - соответственно коэффициент сил трения покоя и приведения,  $r$  – радиус сапфы).

$M_s = f' \cdot r \cdot F_{\text{вр}}$

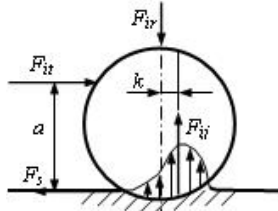
$M_s = 2 \frac{F_{\text{вр}}}{f'}$

$M_s = \frac{f' \cdot F_{\text{вр}}}{r}$

$M_s = f_0 \cdot F_{\text{вр}}$

$M_s = \frac{1}{3} f' \cdot r \cdot F_{\text{вр}}$

Sual: По какой формуле определяется коэффициент трения катания? (Çəki: 1)



$k = \frac{F_{\text{из}} \cdot F_{\text{вр}}}{a}$

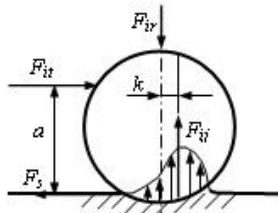
$k = \frac{F_{\text{вр}}}{F_{\text{из}}} a$

$k = \frac{F_{\text{из}}}{F_{\text{вр}}} a$

$k = \frac{F_{\text{вр}}}{F_{\text{из}}} a$

$k = \frac{F_{\text{из}}}{F_{\text{вр}}} a$

Sual: Каким должно быть условие для чистого катания цилиндра по плоскости? (Çəki: 1)



$F_{\text{из}} \cdot a < F_{\text{вр}} \cdot k$

$F_{\text{из}} = F_{\text{ss}}$

$F_{\text{из}} \cdot a = F_{\text{вр}} \cdot k$

$F_{\text{из}} = F_{\text{ss}}$

$F_{\text{из}} \cdot a = F_{\text{вр}} \cdot k$

$F_{\text{из}} < F_{\text{ss}}$

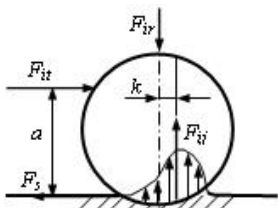
$F_{\text{из}} \cdot a < F_{\text{вр}} \cdot k$

$F_{\text{из}} < F_{\text{ss}}$

$F_{\text{из}} \cdot a > F_{\text{вр}} \cdot k$

$F_{\text{из}} < F_{\text{ss}}$

Sual: Каким должно быть условие для чистого скольжения цилиндра по плоскости? (начальное положение - покой). (Çəki: 1)



$F_{1t} \cdot a = F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} = F_{ss}$

$F_{1t} \cdot a = F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} < F_{ss}$

$F_{1t} \cdot a < F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} = F_{ss}$

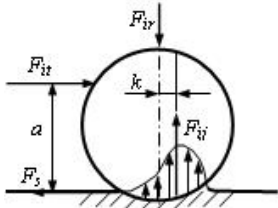
$F_{1t} \cdot a < F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} < F_{ss}$

$F_{1t} \cdot a > F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} < F_{ss}$

Sual: Каким должно быть условие для одновременного скольжения и катания по плоскости цилиндра по плоскости? (Ҷаќи: 1)



$F_{1t} \cdot a < F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} = F_{ss}$

$F_{1t} \cdot a = F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} = F_{ss}$

$F_{1t} \cdot a = F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} < F_{ss}$

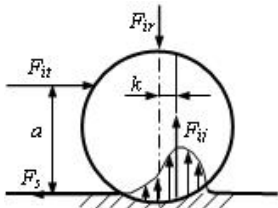
$F_{1t} \cdot a < F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} < F_{ss}$

$F_{1t} \cdot a > F_{1y} \cdot k$

$F_{1t} < F_{ss}$

Sual: Какое условие является чистым скольжением цилиндра при катательном трении? (Ҷаќи: 1)



$a > \frac{k}{f_0}$

$a < \frac{f_0}{k}$

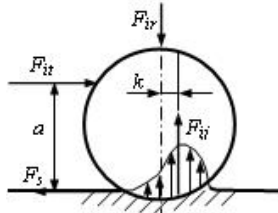
$a = \frac{k}{f_0}$

$a < \frac{k}{f_0}$



$$a > \frac{f_0}{k}$$

Sual: Какое условие является одновременно скольжением и катанием цилиндра при катательном трении? (Ҷаќи: 1)



$$a > \frac{k}{f_0}$$

$$a < \frac{f_0}{k}$$

$$a = \frac{k}{f_0}$$

$$a < \frac{k}{f_0}$$

$$a > \frac{f_0}{k}$$

Sual: Какое из этих уравнений является уравнением движения механизма в интегральной форме? (Т – кинематическая энергия) (Ҷаќи: 1)

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n J_i - \sum_{i=1}^n J_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n M_i - \sum_{i=1}^n M_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n J_i + \sum_{i=1}^n J_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n T_i - \sum_{i=1}^n T_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n T_i + \sum_{i=1}^n T_{i_0}$$

Sual: Какой параметр определяется по формуле при динамике механизма? (Ҷаќи: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[ F_i \cdot \frac{v_i}{v_i} \cos(\overline{F_i} \wedge \overline{v_i}) + M_i \frac{\omega_i}{v_i} \right]$$

- приведенная масса
- приведенный момент инерции
- приведенный момент
- приведенная сила
- приведенная мощность

Sual: Какой параметр определяется по формуле при динамике механизма? (Ҷаќи: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[ F_i \cdot \frac{v_i}{\omega_i} \cos(\overline{F_i} \wedge \overline{v_i}) + M_i \frac{\omega_i}{\omega_i} \right]$$

- приведенная масса
- приведенный момент инерции
- приведенный момент
- приведенная сила
- приведенная мощность



Sual: Какой параметр определяется по формуле при динамике механизма? (Çәki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[ m_i \cdot \left( \frac{v_{si}}{v_i} \right)^2 + J_{si} \left( \frac{\omega_i}{v_i} \right)^2 \right]$$

- приведенная масса
  - приведенный момент инерции
  - приведенный момент
  - приведенная сила
  - приведенная мощность
- 

Sual: Какой параметр определяется по формуле при динамике механизма? (Çәki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[ m_i \cdot \left( \frac{v_{si}}{\omega_i} \right)^2 + J_{si} \left( \frac{\omega_i}{\omega_i} \right)^2 \right]$$

- приведенная масса
  - приведенный момент инерции
  - приведенный момент
  - приведенная сила
  - приведенная мощность
- 

Sual: Какое из уравнений является дифференциальным уравнением движения механизма? (Çәki: 1)

$$M_\varepsilon = J_\varepsilon \cdot \varepsilon_1 + \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1} \quad \bullet$$

$$M_\varepsilon = J_\varepsilon \cdot \varepsilon_1 + \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1} \quad \bullet$$

$$M_\varepsilon = J_\varepsilon \cdot \varepsilon_1 - \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1} \quad \bullet$$

$$M_\varepsilon = J_\varepsilon \cdot \varepsilon_1 - \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1} \quad \bullet$$

$$M_\varepsilon = \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_\varepsilon}{d\varphi_1} \quad \bullet$$

---

Sual: (Çәki: 1)

По какой формуле определяется средний коэффициент полезной работы механизмов? ( $A_h$ ,  $A_x$ ,  $A_z$  – соответственно работе сил движения полезных и вредных сил сопротивления).

$$\eta = \frac{A_h}{A_x} \quad \bullet$$

$$\eta = \frac{A_h}{A_z} \quad \bullet$$

$$\eta = \frac{A_x}{A_h} \quad \bullet$$

$$\eta = \frac{A_x}{A_h - A_z} \quad \bullet$$

$$\eta = \frac{A_h - A_z}{A_h} \quad \bullet$$

---

Sual: (Çәki: 1)

Чему равно передаточное отношение  $u_{12}$  зубчатого зацепления с внешним зацеплением, если  $z_1 = 20$ ;  $z_2 = 100$ ?

- 5
- 4
- 5
-

$$\frac{l}{5}$$
$$-\frac{l}{5}$$

**BÖLMƏ: 0901**

Ad	0901
Suallardan	8
Maksimal faiz	8
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения давления в шарнире цепной передачи (Çəki: 1)

- $P = F_t / (Bd)$
- $P = F_t B d$
- $P = F_t^2 B d$
- $P = F_t^2 / (B d)$
- $P = F_t / (B d)^2$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_t$  в формуле  $P = F_t / (Bd)$  написанный для определения давления в шарнире цепной передачи

- окружная сила
- диаметр валика
- ширина цепи
- радикальная сила
- сила реакции в опоре

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d$  в формуле  $P = F_t / (Bd)$  написанный для определения давления в шарнире цепной передачи

- окружная сила
- диаметр валика
- ширина цепи
- радикальная сила
- сила реакции в опоре

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $B$  в формуле  $P = F_t / (Bd)$  написанный для определения давления в шарнире цепной передачи

- окружная сила
- диаметр валика
- ширина цепи
- радикальная сила
- сила реакции в опоре

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения коэффициента эксплуатации в цепной

передаче (Çəki: 1)

- $K_n = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$
- $K_d = K_d^2 K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$
- $K_e = K_d K_e^2 K_n K_{reg} K_c K_{saz}$
- $K_n = K_d K_e K_n^2 K_{reg} K_c K_{saz}$
- $K_{reg} = K_d^2 K_e^2 K_n K_{reg} K_c K_{saz}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_d$  в формуле  $K_d = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$  написанный для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_e$  в формуле  $K_e = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$  написанный для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_n$  в формуле  $K_n = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$  написанный для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

**Bölmə: 0902**

Ad	0902
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_{reg}$  в формуле  $K_{reg} = K_d K_e K_n K_{reg} K_c K_{saz}$  написанный для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_c$  в формуле  $K_3 = K_d K_c K_l K_{рег} K_c K_{рег}$  написанный

для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент динамической нагрузки
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_{рег}$  в формуле  $K_3 = K_d K_c K_l K_{рег} K_c K_{рег}$  написанный

для определения коэффициента эксплуатации в цепной передаче

- коэффициент режима
- коэффициент длины цепи
- коэффициент наклона передачи к горизонту
- коэффициент способа регулировки натяжения цепи
- коэффициент смазки

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения окружной силы в цепной передаче (Çəki: 1)

$F_t = [P_0] B d / K_3$

$F_t = [P_0] B d K_3$

$F_t = [P_0] B^2 d / K_3$

$F_t = [P_0] B d^2 / K_3$

$F_t = [P_0] B d / K_3^2$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $[P_0]$  в формуле  $F_t = [P_0] B d / K_3$  написанный для

определения окружной силы в цепной передаче

- допустимое давление в шарнирах роликовых цепей
- ширина цепи
- диаметр валика
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент смазки

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $B$  в формуле  $F_t = [P_0] B d / K_3$  написанный для

определения окружной силы в цепной передаче

- допустимое давление в шарнирах роликовых цепей
- ширина цепи
- диаметр валика
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент смазки

**BÖLMƏ: 0903**

Ad	0903
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $d$  в формуле  $F_1 = [P_0]Bd/K_3$  написанный для

определения окружной силы в цепной передаче

- допускаемое давление в шарнирах роликовых цепей
  - ширина цепи
  - диаметр валика
  - коэффициент эксплуатации
  - коэффициент смазки
- 

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $K_3$  в формуле  $F_1 = [P_0]Bd/K_3$  написанный для

определения окружной силы в цепной передаче

- допускаемое давление в шарнирах роликовых цепей
  - ширина цепи
  - диаметр валика
  - коэффициент эксплуатации
  - коэффициент смазки
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи (Ќәki: 1)

- $P_p = P_1 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$
  - $P_p = P_1^2 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$
  - $P_p = P_1 K_3^2 K_z K_H \leq [P_p]$
  - $P_p = P_1 K_3 K_z^2 K_H \leq [P_p]$
  - $P_p = P_1 K_3 K_z K_H^2 \leq [P_p]$
- 

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $P_1$  в формуле  $P_p = P_1 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$  написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
  - коэффициент эксплуатации
  - коэффициент числа зубьев
  - коэффициент частоты вращения
  - допускаемое давление в шарнирах
- 

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $K_3$  в формуле  $P_p = P_1 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$  написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
  - коэффициент эксплуатации
  - коэффициент числа зубьев
  - коэффициент частоты вращения
  - допускаемое давление в шарнирах
- 

Sual: (Ќәki: 1)

Что означает параметр  $K_z$  в формуле  $P_p = P_1 K_3 K_z K_H \leq [P_p]$  написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент числа зубьев
- коэффициент частоты вращения

- допустимое давление в шарнирах

**BÖLMƏ: 1101**

Ad	1101
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_H$  в формуле  $P_p = P_1 K_a K_z K_H \leq [P_p]$  написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент числа зубьев
- коэффициент частоты вращения
- допустимое давление в шарнирах

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $[P_p]$  в формуле  $P_p = P_1 K_a K_z K_H \leq [P_p]$  написанный для условия определения мощности для проектируемой цепной передачи

- окружная сила
- коэффициент эксплуатации
- коэффициент числа зубьев
- коэффициент частоты вращения
- допустимое давление в шарнирах

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения передаточного отношения в передаче винт-гайка (Çəki: 1)

- $i = \pi d_m / P_1$
- $i = \pi^2 d_m / P_1$
- $i = \pi d_m^2 / P_1$
- $i = \pi d_m / P_1^2$
- $i = \pi d_m^2 / P_1^2$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\pi$  в формуле  $i = \pi d_m / P_1$  написанный для

определения передаточного отношения в передаче винт-гайка

- постоянное число
- диаметр маховика
- ход винта
- диаметр винта
- ход маховика

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_m$  в формуле  $i = \pi d_m / P_1$  написанный для

определения передаточного отношения в передаче винт-гайка

- постоянное число
  - диаметр маховика
  - ход винта
  - диаметр винта
  - ход маховика
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $P_1$  в формуле  $i = \pi d_m / P_1$  написанный для

определения передаточного отношения в передаче винт-гайка

- постоянное число
  - диаметр маховика
  - ход винта
  - диаметр винта
  - ход маховика
- 

**Bölmə: 1002**

Ad	1002
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

---

Sual: Какие из формул написаны правильно связывающий окружную силу на маховики и осевой силой на гайке (Çəki: 1)

- $F_t = F_a i \eta$
  - $F_t = F_a / i \eta$
  - $F_t = F_a i / \eta$
  - $F_t = F_a^2 i \eta$
  - $F_t = F_a^2 i^2 \eta$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_a$  в формуле  $F_t = F_a i \eta$  связывающий окружную силу

на маховики и осевой силой на гайке

- осевая сила на гайке
  - передаточное отношение
  - КПД
  - коэффициент трения скольжения
  - коэффициент трения качения
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $i$  в формуле  $F_t = F_a i \eta$  связывающий окружную силу

на маховики и осевой силой на гайке

- осевая сила на гайке
  - передаточное отношение
  - КПД
  - коэффициент трения скольжения
  - коэффициент трения качения
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\eta$  в формуле  $F_t = F_{a1} \eta$  связывающий окружную силу на маховики и осевой силой на гайке

- осевая сила на гайке
- передаточное отношение
- КПД
- коэффициент трения скольжения
- коэффициент трения качения

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов (Çəki: 1)

$\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z)$

$\tau_{сч} = F_a^2 / (\pi d_2 h z)$

$\tau_{сч} = F_a / (\pi^2 d_2 h z)$

$\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h^2 z)$

$\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z^2)$

**BÖLMƏ: 1302**

Ad	1302
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $F_a$  в формуле  $\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z)$  написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы
- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\pi$  в формуле  $\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z)$  написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы
- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $d_2$  в формуле  $\tau_{сч} = F_a / (\pi d_2 h z)$  написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы



- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $h$  в формуле  $\tau_{см} = F_a / (\pi d_2 h z)$  написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы
- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $z$  в формуле  $\tau_{см} = F_a / (\pi d_2 h z)$  написанный для

определения напряжения смятия резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- средний диаметр резьбы
- рабочая высота профиля
- число рабочих витков

**BÖLMƏ: 1102**

Ad	1102
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов (Çəki: 1)

- $d_2 = \sqrt{F_a / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$
- $d_2 = \sqrt[3]{F_a / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$
- $d_2 = \sqrt{F_a^2 / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$
- $d_2 = \sqrt{F_a / (\pi^2 \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$
- $d_2 = \sqrt{F_a / (\pi \varphi_n^2 \varphi_n |\tau_{см}|)}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $K_n$  в формуле  $d_2 = \sqrt{K_n / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$  написанный

для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допускаемое напряжение смятия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\pi$  в формуле  $d_2 = \sqrt{K_n / (\pi \varphi_n \varphi_n |\tau_{см}|)}$  написанный для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допустимое напряжение смятия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\varphi_n$  в формуле  $d_2 = \sqrt{K_n / (\pi \varphi_n \varphi_p [\tau_{св.]})}$  написанный для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допустимое напряжение смятия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\varphi_n$  в формуле  $d_2 = \sqrt{K_n / (\pi \varphi_n \varphi_p [\tau_{св.]})}$  написанный для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допустимое напряжение смятия

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $[\tau_{св.}]$  в формуле  $d_2 = \sqrt{K_n / (\pi \varphi_n \varphi_p [\tau_{св.]})}$  написанный для определения среднего диаметра резьбы винтовых механизмов

- осевая сила
- постоянное число
- коэффициент высоты гайки
- коэффициент высоты резьбы
- допустимое напряжение смятия

**Bölmə: 1103**

Ad	1103
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	<input checked="" type="checkbox"/>
Suallar təqdim etmək	100 %

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения среднего диаметра вала из расчета только на кручение (Çəki: 1)

- $d = \sqrt[3]{T / (0,2|\tau|)}$
- $d = \sqrt{T / (0,2|\tau|)}$
- $d = \sqrt{T^2 / (0,2|\tau|)}$
- $d = \sqrt{T / (0,2|\tau|^2)}$
- $d = \sqrt{T^2 / (0,2|\tau|^2)}$

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $T$  в формуле  $d = \sqrt[3]{T / (0,2|\tau|)}$  написанный для определения среднего диаметра вала из расчета только на кручение

- крутящий момент
  - допускаемое контактное напряжение
  - радиальная сила
  - осевая сила
  - окружная сила
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $[\tau]$  в формуле  $d = \sqrt[3]{T/(0,2[\tau])}$  написанный для определения среднего диаметра вала из расчета только на кручение

- крутящий момент
  - допускаемое контактное напряжение
  - радиальная сила
  - осевая сила
  - окружная сила
- 

Sual: Какие из формул написаны правильно для определения эквивалентного напряжения при совместном действии напряжений кручения и изгиба (Çəki: 1)

- $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$
  - $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n + 3\tau^2} \leq [\tau]$
  - $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n + 3\tau} \leq [\tau]$
  - $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau} \leq [\tau]$
  - $\tau_{эк} = \sqrt[3]{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\tau_n$  в формуле  $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$  написанный для определения эквивалентного напряжения при совместном действии напряжений кручения и изгиба

- изгибное напряжение
  - напряжение кручения
  - допускаемое изгибное напряжение
  - допускаемое напряжение кручения
  - допускаемое напряжение растяжения
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\tau$  в формуле  $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$  написанный для определения эквивалентного напряжения при совместном действии напряжений кручения и изгиба

- изгибное напряжение
  - напряжение кручения
  - допускаемое изгибное напряжение
  - допускаемое напряжение кручения
  - допускаемое напряжение растяжения
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $[\tau]$  в формуле  $\tau_{эк} = \sqrt{\tau_n^2 + 3\tau^2} \leq [\tau]$  написанный для определения эквивалентного напряжения при совместном действии напряжений кручения и изгиба

- изгибное напряжение
- напряжение кручения
- допускаемое изгибное напряжение
- допускаемое напряжение кручения
- допускаемое напряжение растяжения

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $L_p$  в формуле  $\varphi = T \ell / (G L_p)$  написанный для

определения кручения валов постоянного диаметра

- крутящий момент
  - длина закручиваемого уголка вала
  - модуль упругости при сдвиге
  - полярный момент при сдвиге
  - жесткость при кручении
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\ell$  в формуле  $\varphi = T \ell / (G L_p)$  написанный для

определения кручения валов постоянного диаметра

- крутящий момент
  - длина закручиваемого уголка вала
  - модуль упругости при сдвиге
  - полярный момент при сдвиге
  - жесткость при кручении
- 

Sual: (Çəki: 1)

Что означает параметр  $\ell$  в формуле  $\varphi = T \ell / (G L_p)$  написанный для

определения кручения валов постоянного диаметра

- крутящий момент
  - длина закручиваемого уголка вала
  - модуль упругости при сдвиге
  - полярный момент при сдвиге
  - жесткость при кручении
- 

