

TEST: 3629#01#Y14#01- QiYABİ

Test	3629#01#Y14#01- QiYABİ
Fənn	3629 - Texniki biliklərin əsasları
Təsviri	[Təsviri]
Müəllif	Administrator P.V.
Testlərin vaxtı	80 dəqiqə
Suala vaxt	0 Saniyə
Növ	İmtahan
Maksimal faiz	500
Keçid balı	160 (32 %)
Suallardan	500
Bölmələr	43
Bölmələri qarışdırmaq	☐
Köçürməyə qadağa	☐
Ancaq irəli	☐
Son variant	☐

BÖLMƏ: #02#01

Ad	#02#01
Suallardan	13
Maksimal faiz	13
Sualları qarışdırmaq	☐
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Müstəvi üzərində iki qüvvənin baş vektorunun təyin edilməsi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2\cos\alpha} \quad \textcircled{\hspace{1pt}}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2\cos\alpha} \quad \textcircled{\hspace{1pt}}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2\cos\alpha} \quad \textcircled{\hspace{1pt}}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2\cos\alpha} \quad \textcircled{\bullet}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 - F_2^2 + 2F_1F_2\cos\alpha} \quad \textcircled{\hspace{1pt}}$$

Sual: Qüvvənin hər hansı nöqtəyə nəzərən momenti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m_0(\vec{F}) = \pm \frac{F}{h} \quad \textcircled{\hspace{1pt}}$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm F^2 \cdot h \quad \textcircled{\hspace{1pt}}$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm F \cdot h^2 \quad \textcircled{\hspace{1pt}}]$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm F \cdot h \quad \textcircled{\bullet}$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm \frac{F}{h} \quad \textcircled{\hspace{1pt}}$$

Sual: Cütün momenti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$m = \pm F^2 d$ ☐

$m = \pm F d$ ☒

$m = \pm F d^2$ ☐

$m = \pm \frac{F}{d}$ ☐

$m = \pm \frac{F^2}{d}$ ☐

Sual: Hərəkətedirici qüvvə necə yönəlir? (Çəki: 1)

- ☐ Hərəkət istiqamətilə kor bucaq təşkil edir
 - ☐ Hərəkətin əksinə
 - ☒ Hərəkət istiqamətində
 - ☐ Hərəkət istiqamətinə perpendikulyardır
 - ☐ Şimaldan cənuba doğru
-

Sual: Kinematik cüt nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ Üç bəndin birləşməsinə
 - ☒ İki bəndin hərəkətli birləşməsinə
 - ☐ Dayaqla birləşən bəndə
 - ☐ Struktur qrupa
 - ☐ Assur qrupuna
-

Sual: İbtidai kinematik cüt nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- ☒ Elementi səth olan kinematik cütə
 - ☐ Nöqtədə toxunan cütə
 - ☐ İki bəndin xətti birləşməsinə
 - ☐ Kürə-müstəvi kinematik cütünə
 - ☐ Üç bəndin birləşməsinə
-

Sual: Ali kinematik cüt nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- ☒ Elementi nöqtə və ya xətt olan kinematik cütə
 - ☐ Bihərəkətli kinematik cütə
 - ☐ İki bəndin birləşməsinə
 - ☐ Üç bəndin birləşməsinə
 - ☐ Beş bəndin birləşməsinə
-

Sual: Tərpənən oynaqda reaksiya qüvvəsinin məchul elementləri hansılardır? (Çəki: 1)

- ☒ reaksiya qüvvəsinin qiyməti
 - ☐ reaksiya qüvvəsinin istiqaməti
 - ☐ reaksiya qüvvəsinin tətbiq nöqtəsi
 - ☐ reaksiya qüvvəsinin qiyməti və istiqaməti
 - ☐ reaksiya qüvvəsinin tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
-

Sual: Sərt və ya tərpənməz birləşmə dayaqla reaksiya qüvvəsinin məchul elementləri hansılardır? (Çəki: 1)

- ☒ reaksiya qüvvəsinin qiyməti, tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
- ☐ reaksiya qüvvəsinin qiyməti
- ☐ reaksiya qüvvəsinin qiyməti və istiqaməti
- ☐ reaksiya qüvvəsinin qiyməti tətbiq nöqtəsi
- ☐ reaksiya qüvvəsinin tətbiq nöqtəsi və istiqaməti

Sual: Nəzəri mexanika nədən bəhs edir? (Çəki: 1)

- ☐ elektro-maqnit sahəsindən
 - ☒ maddi cisimlərin mexaniki hərəkətindən
 - ☐ elektrik maşınlarından
 - ☐ faydalı qazıntılardan
 - ☐ riyazi fizikadan
-

Sual: Qüvvə vektoru neçə elementlə təyin olunur? (Çəki: 1)

- ☐ 1
 - ☐ 2
 - ☒ 3
 - ☐ 4
 - ☐ 5
-

Sual: Maddi nöqtəyə təsir edən qüvvənin hər hansı tərpəməz nöqtəyə nəzərən momenti sıfır olarsa, bu maddi nöqtənin sabit qalır. Buradakı nöqtələrin yerinə aşağıdakı ifadələrdən hansını yazmaq doğrudur? (Çəki: 1)

- ☐ impulsu
 - ☐ hərəkət miqdarı
 - ☐ kinetik enerji
 - ☐ həmin nöqtəyə nəzərən kinetik moment
 - ☒ mexaniki enerjisi
-

Sual: R üçün yazılmış aşağıdakı ifadələrdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- ☐ $\vec{R} = \vec{F}_1 - \vec{F}_2$
 - ☐ $\vec{R} = \vec{F}_2 - \vec{F}_1$
 - ☐ $\vec{R} = \vec{F}_1 \cdot \vec{F}_2$
 - ☐ $\vec{R} = \frac{\vec{F}_1}{\vec{F}_2}$
 - ☒ $\vec{R} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2$
-

BÖLMƏ: #02#02

Ad	#02#02
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	☒
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Mütləq bərk cismi xarakterizə edən iki nöqtə arasındakı məsafə necə olmalıdır? (Çəki: 1)

- ☐ iki nöqtə arasındakı məsafə təqribən artmalıdır
 - ☒ iki nöqtə arasındakı məsafəyə sabit qalmalıdır
 - ☐ iki nöqtə arasındakı məsafə birdən-birə artmalıdır
 - ☐ iki nöqtə arasındakı məsafə təqribən qısalmalıdır
 - ☐ iki nöqtə arasındakı məsafə birdən-birə qısalmalıdır
-

Sual: Aşağıda göstərilən hansı hallarda cisim sərbəst cisim adlanır? (Çəki: 1)

- ☒ cisim fəzada istənilən istiqamətdə yer dəyişmə aldığıda
- ☐ fəzada ancaq fırlanma hərəkət etdikdə

- ☐ fəzada ancaq irəliləmə hərəkəti etdikdə
- ☐ fəzada həm fırlana həm də irəliləmə hərəkəti etdikdə
- ☐ müstəvi üzərində yastı paralel hərəkət etdikdə

Sual: Qüvvənin ox üzərindəki proeksiyası üçün yazılmış aşağıdakı ifadədən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$F_x = F^2 \cos \alpha$ ☐

$F_x = F \sin \alpha$ ☐

$F_x = F \cos \alpha$ ☒

$F_x = F^2 \sin \alpha$ ☐

$F_x = F \cos^2 \alpha$ ☐

Sual: Müstəvi kəsişən qüvvələr sisteminin müvazinəti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\sum F_x \neq 0; \sum F_{xy} = 0$ ☐

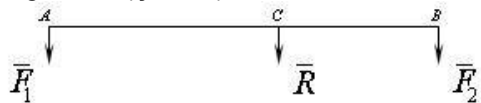
$\sum F_x = 0; \sum F_{xy} = 0$ ☒

$\sum F_x = 0; \sum F_{xy} \neq 0$ ☐

$\sum F_x \neq 0; \sum F_{xy} \neq 0$ ☐

$\sum F^2 = 0; \sum F_{xy} = 0$ ☐

Sual: İki eyni tərəfə yönəlmiş paralel qüvvələrin əvəzləyicisini təyin etmək üçün yazılmış ifadələrin hansı doğrudur? (Çəki: 1)



$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$ ☒

$\frac{F_1}{BC} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$ ☐

$\frac{BC}{F_1} = \frac{F_2}{AC} = \frac{AB}{R}$ ☐

$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{R}{AB}$ ☐

$\frac{F_1}{BC} = \frac{F_2}{AC} = \frac{R}{AB}$ ☐

Sual: İki əks tərəfə yönəlmiş paralel qüvvələrin əvəzləyicisini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\frac{F_1}{BC} = \frac{F_2}{AC} = \frac{R}{AB}$ ☐

$\frac{F_1}{BC} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$ ☐

$\frac{BC}{F_1} = \frac{F_2}{AC} = \frac{AB}{R}$ ☐

$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{R}{AB}$ ☐

$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$ ☒

Sual: Mexanizmlərdə reaksiya qüvvələri harada yaranır? (Çəki: 1)

- ☐ Dirsək bəndində
- ☐ Giriş bəndlərində
- ☐ Çıxış bəndlərində
- ☐ Bəndlərin ortasında
- ☒ Kinematik cütlərdə

Sual: İrəliləmə kinematik cütdə reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)

- ☐ İstiqaməti və qiyməti
- ☐ Tətbiq nöqtəsi
- ☐ Qiyməti
- ☐ Həm tətbiq nöqtəsi həm də istiqaməti
- ☒ İstiqaməti

Sual: Bərk cismə təsir edən cütlər sisteminin müvazinət şərtləri üçün yazılmış ifadələri hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\sum m_{kx}^2 = 0; \sum m_{ky} = 0; \sum m_{kz} = 0$ ☐
- $\sum m_{kx} = 0; \sum m_{ky} = 0; \sum m_{kz} = 0$ ☒
- $\sum m_{kx} = 0; \sum m_{ky}^2 = 0; \sum m_{kz} = 0$ ☐
- $\sum m_{kx} = 0; \sum m_{ky} = 0; \sum m_{kz}^2 = 0$ ☐
- $\sum m_{kx}^2 = 0; \sum m_{ky}^2 = 0; \sum m_{kz}^2 = 0$ ☐

Sual: Qüvvənin oxla nəzərən momenti üçün yazılmış ifadəsindən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $m_x(\vec{F}) = \pm F_{xy} / h$ ☐
- $m_x(\vec{F}) = \pm F_{xy} \cdot h^2$ ☐
- $m_x(\vec{F}) = \pm F_{xy}^2 \cdot h$ ☐
- $m_x(\vec{F}) = \pm F_{xy}^2 \cdot h^2$ ☐
- $m_x(\vec{F}) = \pm F_{xy} \cdot h$ ☒

BÖLMƏ: #03#02

Ad	#03#02
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Müstəvidə parallel qüvvələr sisteminin müvazinət şərti üçün yazılmış ifadələrdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\sum F_{ky} = 0; \sum [m_0(\vec{F}_k)]^2 = 0$ ☐
- $\sum F_{ky} = 0; \sum F_{kx} = 0$ ☐
- $\sum F_{ky}^2 = 0; \sum m_0(\vec{F}_k) = 0$ ☐
- $\sum F_{ky} = 0; \sum m_0(\vec{F}_k) = 0$ ☒
- $\sum F_{ky}^2 = 0; \sum [m_0(\vec{F}_k)]^2 = 0$ ☐

Sual: Cismə "a" düz xətt parçası boyunca xətti qanunla səpəlmiş qüvvələr qm təsir etdikdə əvəzləyici qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$Q = \frac{1}{2} a q_m^2 \quad \circ$$

$$Q = \frac{1}{2} a^2 q_m \quad \circ$$

$$Q = \frac{1}{2} a q_m \quad \bullet$$

$$Q = \frac{1}{2} a^2 q_m^2 \quad \circ$$

$$Q = a^2 q_m^2 \quad \circ$$

Sual: Fəzada paralel qüvvələr sisteminin müvazinət şərti üçün yazılmış ifadələrin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum F_{kx} = 0; \sum m_k (\overline{F_k}) = 0; \sum m_k (\overline{F_k}) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_k (\overline{F_k}) = 0 \quad \circ$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kz} = 0 \quad \circ$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_k (\overline{F_k}) = 0 \quad \circ$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_k (\overline{F_k}) = 0 \quad \circ$$

Sual: Cismə "a" düz xətt parçası boyunca müntəzəm səpələnmiş qüvvələr təsir etdikdə əvəzləyici qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$Q = a^2 \cdot q \quad \circ$$

$$Q = a \cdot q \quad \bullet$$

$$Q = a \cdot q^2 \quad \circ$$

$$Q = a / q \quad \circ$$

$$Q = a^2 \cdot q^2 \quad \circ$$

Sual: Müstəvi üzərində ixtiyari qüvvələr sisteminin müvazinət şərtləri üçün yazılmış ifadələrdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum F^2_{kx} = 0; \sum F^2_{ky} = 0; \sum m_0 (\overline{F_k}) = 0 \quad \circ$$

$$\sum F^2_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_0 (\overline{F_k}) = 0 \quad \circ$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F^2_{ky} = 0; \sum m_0 (\overline{F_k}) = 0 \quad \circ$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_0 (\overline{F_k}) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum [m_0 (\overline{F_k})]^2 = 0 \quad \circ$$

Sual: Nazim çarx nəyə xidmət edir? (Çəki: 1)

• Qeyri müntəzəmliyin azaldılmasına

• Qeyri müntəzəmliyin artırılmasına

• Maşının sürətlənməsinə

• Maşının dayandırılmasına

• Maşının yüklənməsinə

BÖLMƏ: #03#03

Ad

#03#03

Suallardan

4



Sual: İxtiyari fəza qüvvələr sisteminin müvazinət şərti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\sum F_{kx}^2 = 0; \sum F_{ky}^2 = 0; \sum F_{kz}^2 = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0$ ☐
 $\sum F_{kx}^2 = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kz} = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0$ ☐
 $\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky}^2 = 0; \sum F_{kz} = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0$ ☐
 $\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kz}^2 = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0$ ☐
 $\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kz} = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0; \sum m_k(\bar{F}_k) = 0$ ☒

Sual: Cismın ixtiyari hissəsinin (1) çəkisi bu hissənin (2) həcmində mütənasib olduğunu qəbul etsək, bərk cismın ağırlıq mərkəzinin koordinatlarını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)=(P_k) (2)=(V_k)

- $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$ ☒
 $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$ ☐

Sual: S bütüt lövhənin sahəsi, (1) isə onun hissələrinin sahəsi olduqda onda onun ağırlıq mərkəzinin koordinatlarını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(R_A və R_B)

- $X_c = \frac{\sum S_k X_k^2}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k}{S}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k}{S}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k^3}{S}$ ☒
 $X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k^2}{S}$ ☐

Sual: Bütün xəttin uzunluğu L onun hissələrinin uzunluğu (1) olarsa onda onun ağırlıq mərkəzinin koordinatlarının təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)=(l_k)

- $X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}$ ☐

$$X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L} \quad \text{○}$$

$$X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L} \quad \text{●}$$

BÖLMƏ: #04#01

Ad	#04#01
Suallardan	12
Maksimal faiz	12
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Nöqtənin əyri xətti hərəkətinin verilməsinin neçə üsulu var? (Çəki: 1)

- 1
○ 2
● 3
○ 4
○ 5

Sual: Fəzada nöqtənin hərəkətinin koordinat üsulu ilə verilməsi üçün yazılmış tənliklərin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $x = f_1(t); y = f_1(t); z = f_3(t)$ ○
 $x = f_1(t); y = f_2(t); z = f_3(t)$ ●
 $x = f_2(t); y = f_2(t); z = f_3(t)$ ○
 $x = f_1(t); y = f_2(t); z = f_2(t)$ ○
 $x = f_1(t); y = f_3(t); z = f_3(t)$ ○

Sual: Müstəvi üzərində nöqtənin hərəkətinin koordinat üsulu ilə verməsi üçün yazılmış tənliklərin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $x = f_1(t); y = f_2^2(t)$ ○
 $x = f_1(t); y = f_1(t)$ ○
 $x = f_2(t); y = f_2(t)$ ○
 $x = f_1^2(t); y = f_2(t)$ ○
 $x = f_1(t); y = f_2(t)$ ●

Sual: Nöqtənin sürət vektoru üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$ ●
 $\vec{v} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$ ○
 $\vec{v} = \frac{d^3\vec{r}}{dt^3}$ ○
 $\vec{v} = \frac{dt}{d\vec{r}}$ ○
 $\vec{v} = \frac{d^2t}{d\vec{r}^2}$ ○

Sual: Nöqtənin təcil vektoru üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\vec{W} = \frac{d\vec{r}}{dt}$ ☐

$\vec{W} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$ ☒

$\vec{W} = \frac{d^3\vec{r}}{dt^3}$ ☐

$\vec{W} = \frac{dt^2}{d\vec{r}^2}$ ☐

$\vec{W} = \frac{dt}{d\vec{r}}$ ☐

Sual: Nöqtənin toxunan təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$W_\tau = \frac{dS}{dt}$ ☐

$W_\tau = \frac{d^2S}{dt^2}$ ☒

$W_\tau = \frac{d^3S}{dt^3}$ ☐

$W_\tau = \frac{dt}{dS}$ ☐

$W_\tau = \frac{d^2t}{dS^2}$ ☐

Sual: Bərk cismin fırlanma hərəkəti zamanı bucaq sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\omega = \frac{d^2\varphi}{dt^2}$ ☐

$\omega = \frac{d^3\varphi}{dt^3}$ ☐

$\omega = \frac{d\varphi}{dt}$ ☒

$\omega = \frac{d^2t}{d\varphi^2}$ ☐

$\omega = \frac{dt}{d\varphi}$ ☐

Sual: Fırlanan cismin nöqtəsinin tam təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$W = \sqrt{W_n + W_\tau}$ ☐

$W = \sqrt{W_n + W_\tau^2}$ ☐

$W = \sqrt{W_n^2 + W_\tau}$ ☐

$W = \sqrt{W_n^2 + W_\tau^2}$ ☒

$W = \sqrt{W_n^3 + W_\tau^3}$ ☐

Sual: Müstəvidə bəndin neçə sərbəstlik dərəcəsi var? (Çəki: 1)

☐ Altı sərbəstlik dərəcəsi

☒ Üç sərbəstlik dərəcəsi

- ☐ On iki sərbəstlik dərəcəsi
- ☐ Bir sərbəstlik dərəcəsi
- ☐ İki sərbəstlik dərəcəsi

Sual: Fəzada bəndin neçə sərbəstlik dərəcəsi var? (Çəki: 1)

- ☐ Səkkiz sərbəstlik dərəcəsi
- ☐ Beş sərbəstlik dərəcəsi
- ☐ On iki sərbəstlik dərəcəsi
- ☐ İki sərbəstlik dərəcəsi
- ☒ Altı sərbəstlik dərəcəsi

Sual: Tərkibində izafi rabitələr olan mexanizmin sərbəstlik dərəcəsinin düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

- $W=6n-5P_1-4P_2-3P_3-2P_4-P_5+q$ ☒
- $W=6n-5P_1-2P_2+3P_3-4P_4-5P_5-q$ ☐
- $W=6n-3P_1-4P_4-2P_2-P_1-2q$ ☐
- $W=6n-4P_5+4P_2-P_1+3q$ ☐
- $W=6n-5P_1-4P_6+P_2-2q$ ☐

Sual: Yastı mexanizmin sərbəstlik dərəcəsi düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

- $W=3n-2P_1-P_2$ ☒
- $W=5n-2P_1$ ☐
- $W=5n-2P_1-P_2$ ☐
- $W=4n+5P_5$ ☐
- $W=2n-6P_1-P_2$ ☐

BÖLMƏ: #04#03

Ad	#04#03
Suallardan	16
Maksimal faiz	16
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	2 %

Sual: Müntəzəm dəyişən fırlanma hərəkətinin qanunu tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\varphi = \omega_0 t + \varepsilon \frac{t^2}{2}$ ☐
- $\varphi = \omega_0^2 t + \varepsilon \frac{t^2}{2}$ ☐
- $\varphi = \omega_0 t^2 + \varepsilon \frac{t^2}{2}$ ☐
- $\varphi = \omega_0 t + \varepsilon \frac{t^2}{2}$ ☒
- $\varphi = \omega_0 t + \varepsilon \frac{t}{2}$ ☐

Sual: Bərk cismin müstəvi paralel hərəkəti zamanı ixtiyarı M nöqtənin sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı qədrədir? (Çəki: 1)

- $\vec{V}_M = \vec{V}_A + \vec{V}_{MA}$ ☐

$$\vec{V}_M = \vec{V}_A - \vec{V}_{MA} \quad \textcircled{}$$

$$\vec{V}_M = \vec{V}_A + \vec{V}_{MA} \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\vec{V}_M = \vec{V}_A + \vec{V}_{MA}^2 \quad \textcircled{}$$

$$\vec{V}_M = \vec{V}_A^2 + \vec{V}_{MA}^2 \quad \textcircled{}$$

Sual: Bərk cismin müstəvi paralel hərəkəti zamanı ixtiyari M nöqtəsinin təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{W}_M = \vec{W}_A + \vec{W}_{MA}^n + \vec{W}_{MA}^t \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\vec{W}_M = \vec{W}_A^2 + \vec{W}_{MA}^n + \vec{W}_{MA}^t \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W}_M = \vec{W}_A + \vec{W}_{MA}^n - \vec{W}_{MA}^t \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W}_M = \vec{W}_A - \vec{W}_{MA}^n + \vec{W}_{MA}^t \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W}_M = \vec{W}_A - \vec{W}_{MA}^n - \vec{W}_{MA}^t \quad \textcircled{}$$

Sual: Tərpənməz nöqtə ərazisində hərəkət edən cismin hər hansı M nöqtəsinin sürət vektorunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{V} = \vec{\omega} + \vec{r} \quad \textcircled{}$$

$$\vec{V} = \vec{\omega} \div \vec{r} \quad \textcircled{}$$

$$\vec{V} = \vec{\omega} \times \vec{r} \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\vec{V} = \vec{\omega} - \vec{r} \quad \textcircled{}$$

$$\vec{V} = \vec{\omega}^2 \times \vec{r}^2 \quad \textcircled{}$$

Sual: Tərpənməz nöqtə ətrafında hərəkət edən cismin hər hansı M nöqtəsinin təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{W} = (\vec{\varepsilon} \times \vec{r}) + (\vec{\omega} \times \vec{v}) \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\vec{W} = (\vec{\varepsilon} \div \vec{r}) + (\vec{\omega} \times \vec{v}) \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W} = (\vec{\varepsilon} \times \vec{r}) - (\vec{\omega} \times \vec{v}) \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W} = (\vec{\varepsilon} \times \vec{r}) + (\vec{\omega} \div \vec{v}) \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W} = (\vec{\varepsilon} - \vec{r}) + (\vec{\omega} \times \vec{v}) \quad \textcircled{}$$

Sual: Sərbəst bərk cismin ixtiyarı onda o, x, y, z sistemində nəzərən vəziyyətini təyin etməyə imkan verən hərəkət tənliklərindən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_2(t); Z_{1,t} = f_3(t); \varphi = f_3(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_4(t) \quad \textcircled{}$$

$$X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_1(t); Z_{1,t} = f_3(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_4(t) \quad \textcircled{}$$

$$X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_2(t); Z_{1,t} = f_2(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_4(t) \quad \textcircled{}$$

$$X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_2(t); Z_{1,t} = f_3(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_4(t) \quad \textcircled{\bullet}$$

$$X_{1,t} = f_1(t); Y_{1,t} = f_2(t); Z_{1,t} = f_3(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_4(t); \theta = f_4(t) \quad \textcircled{}$$

Sual: Kariolis təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{W}_k = 4(\vec{\omega} \div \vec{v}_r) \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W}_k = 3(\vec{\omega} \times \vec{v}_r) \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W}_k = 4(\vec{\omega} \times \vec{v}_r) \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W}_k = 2(\vec{\omega} \div \vec{v}_r) \quad \textcircled{}$$

$$\vec{W}_k = 2(\vec{\omega} \times \vec{v}_r) \quad \textcircled{\bullet}$$

Sual: Mürəkkəb hərəkətdə nöqtənin mütləq sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\vec{V}_a = \vec{V}_e + \vec{V}_r$ ☐

$\vec{V}_a = \vec{V}_e - \vec{V}_r$ ☐

$\vec{V}_a = \vec{V}_e + \vec{V}_r$ ☒

$\vec{V}_a = \vec{V}_e^2 + \vec{V}_r$ ☐

$\vec{V}_a = \vec{V}_e^2 + \vec{V}_r^2$ ☐

Sual: Bərk cismin fırlanma hərəkəti zamanı bucaq təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\omega = \frac{d^2\varphi}{dt^2}$ ☒

$\omega = \frac{d^3\varphi}{dt^3}$ ☐

$\omega = \frac{d\varphi}{dt}$ ☐

$\omega = \frac{d^2t}{d\varphi^2}$ ☐

$\omega = \frac{dt}{d\varphi}$ ☐

Sual: Fırlanan cismin nöqtələrinin cəvrəni sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$v = h \cdot \omega^2$ ☐

$v = h^2 \cdot \omega$ ☐

$v = h \cdot \omega$ ☒

$v = h^2 \cdot \omega^2$ ☐

$v = h^3 \cdot \omega$ ☐

Sual: Fırlanan cismin nöqtələrinin normal təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$W_n = h^3 \omega$ ☐

$W_n = h^2 \omega^2$ ☐

$W_n = h^2 \omega$ ☐

$W_n = h \omega$ ☐

$W_n = h \omega^2$ ☒

Sual: Fırlanan cismin nöqtəsinin toxunan təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$W_t = h^2 \varepsilon$ ☐

$W_t = h \cdot \varepsilon$ ☒

$W_t = h \cdot \varepsilon^2$ ☐

$W_t = h^2 \varepsilon^2$ ☐

$W_t = h^3 \varepsilon$ ☐

Sual: Hərəkət koordinat üsulu ilə verildikdə nöqtənin sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v} \quad \text{○}$$

$$V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v} \quad \text{○}$$

$$V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v} \quad \text{○}$$

$$V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v} \quad \text{●}$$

$$V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v} \quad \text{○}$$

Sual: Hərəkət koordinat üsulu ilə verildikdə nöqtənin təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W} \quad \text{●}$$

$$W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W} \quad \text{○}$$

$$W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W} \quad \text{○}$$

$$W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W} \quad \text{○}$$

$$W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W} \quad \text{○}$$

Sual: Hərəkətin verilməsində koordinat üsulundan təbii üsula keçid üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$S = \int_0^t \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} dt \quad \text{○}$$

$$S = \int_0^t \sqrt{x + y + z} dt \quad \text{○}$$

$$S = \int_0^t \sqrt{x^3 + y^3 + z^3} dt \quad \text{○}$$

$$S = \int_0^t \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} dt \quad \text{●}$$

$$S = \int_0^t \sqrt{x + y^2 + z^2} dt \quad \text{○}$$

Sual: Nöqtənin normal təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$W_n = \frac{\rho}{v^2} \quad \text{○}$$

$$W_n = \frac{v}{\rho} \quad \text{○}$$

$$W_n = \frac{v}{\rho^2} \quad \text{○}$$

$$W_n = \frac{v^2}{\rho^2} \quad \text{○}$$

$$W_n = \frac{v^2}{\rho} \quad \text{●}$$

Ad	#05#01
Suallardan	11
Maksimal faiz	11
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Dinamikanın birinci qanunu(ətalet qanunu) kim tərəfindən kəşf edilmişdir? (Çəki: 1)

- ☒ Qaliley
- ☐ Nyuton
- ☐ Faradey
- ☐ Kullon
- ☐ Paskal

Sual: Dinamikanın ikinci qanunu (əsas qanunu) kim tərəfindən kəşf edilmişdir? (Çəki: 1)

- ☐ Kullon
- ☐ Qaliley
- ☐ Faradey
- ☒ Nyuton
- ☐ Paskal

Sual: Dinamikanın üçüncü qanunu (təsirin əks təsirə bərabərlik qanunu) kim tərəfindən kəşf edilmişdir? (Çəki: 1)

- ☐ Faradey
- ☒ Nyuton
- ☐ Qaliley
- ☐ Kullon
- ☐ Paskal

Sual: Dinamikanın ikinci qanununu ifadə edən tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $m\vec{v} = \vec{R}$ ☐
- $\vec{m}\vec{v} = \vec{R}$ ☐
- $\vec{m}\vec{v} = \vec{R}$ ☐
- $\vec{m}\vec{v} = \vec{R}$ ☒
- $\vec{m}\vec{v} = \vec{R}$ ☐

Sual: Cismin ətalet momentin təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $J_z = \sum m_k h_k^2$ ☒
- $J_z = \sum m_k^2 h_k$ ☐
- $J_z = \sum m_k^2 h_k^2$ ☐
- $J_z = \sum m_k^3 h_k$ ☐
- $J_z = \sum m_k h_k^3$ ☐

Sual: Cismin mərkəzdənqalma ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $J_{xy} = \sum m_k x_k y_k$ ☒

$$J_{xy} = \sum m_k^2 x_k y_k \quad \textcircled{\circ}$$

$$J_{xy} = \sum m_k x_k^2 y_k \quad \textcircled{\circ}$$

$$J_{xy} = \sum m_k x_k y_k^2 \quad \textcircled{\circ}$$

$$J_{xy} = \sum m_k^2 x_k^2 y_k \quad \textcircled{\circ}$$

Sual: Kütləsi M olan sistemin hərəkət miqdarını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\bar{Q} = MV_c \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\bar{Q} = M^2 V_c \quad \textcircled{\circ}$$

$$\bar{Q} = M^2 V_c^2 \quad \textcircled{\circ}$$

$$\bar{Q} = MV_c^2 \quad \textcircled{\circ}$$

$$\bar{Q} = M^3 V_c^2 \quad \textcircled{\circ}$$

Sual: Sistemin hərəkət miqdarının dəyişməsi haqqında teoremin integral formada yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\bar{Q}_1 - \bar{Q}_0 = \sum \bar{S}_k^e \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\bar{Q}_1 + \bar{Q}_0 = \sum \bar{S}_k^e \quad \textcircled{\circ}$$

$$\bar{Q}_1^2 - \bar{Q}_0^2 = \sum \bar{S}_k^e \quad \textcircled{\circ}$$

$$\bar{Q}_1 - \bar{Q}_0^2 = \sum \bar{S}_k^e \quad \textcircled{\circ}$$

$$\bar{Q}_1^2 - \bar{Q}_0^2 = \sum \bar{S}_k^e \quad \textcircled{\circ}$$

Sual: İrəliləmə hərəkətində cismin kinetik enerjisi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$T_i = \frac{1}{2} MV_c^2 \quad \textcircled{\bullet}$$

$$T_i = \frac{1}{2} MV_c \quad \textcircled{\circ}$$

$$T_i = \frac{1}{2} M^2 V_c \quad \textcircled{\circ}$$

$$T_i = \frac{1}{2} M^2 V_c^2 \quad \textcircled{\circ}$$

$$T_i = \frac{1}{4} MV_c^2 \quad \textcircled{\circ}$$

Sual: Fırlanma hərəkətində cismin kinetik enerjisi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$T_z = \frac{1}{2} J_z \omega^2 \quad \textcircled{\bullet}$$

$$T_z = \frac{1}{2} J_z^2 \omega \quad \textcircled{\circ}$$

$$T_z = \frac{1}{2} J_z \omega \quad \textcircled{\circ}$$

$$T_z = \frac{1}{2} J_z^2 \omega^2 \quad \textcircled{\circ}$$

$$T_z = \frac{1}{3} J_z \omega^2 \quad \textcircled{\circ}$$

Sual: (Çəki: 1)

B nöqtəsinin A-ya nəzərən sürəti $v_{BA}=0,8\text{m/s}$, bəndin uzunluğu $l_{BA}=0,04\text{m}$ olarsa, bəndin bucaq sürətini tapmalı.

- 15S^{-1} ☐
 2S^{-1} ☐
 $0,2\text{S}^{-1}$ ☐
 20S^{-1} ☒
 $0,02\text{S}^{-1}$ ☐

BÖLMƏ: #05#02

Ad	#05#02
Suallardan	17
Maksimal faiz	17
Sualları qarışdırmaq	☒
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Mümkün yerdəyişmələr prinsipini ifadə edən formulaların hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\sum \delta A_k^2 + \sum \delta A_k^2 = 0$ ☒
 $\sum \delta^2 A_k^* + \sum \delta A_k^2 = 0$ ☐
 $\sum \delta A_k^2 - \sum \delta A_k^2 = 0$ ☐
 $\sum \delta^2 A_k^* - \sum \delta A_k^2 = 0$ ☐
 $\sum \delta^2 A_k^* + \sum \delta^2 A_k^2 = 0$ ☐

Sual: Nöqtənin düzxətli hərəkəti üçün yazılmış differensial tənliyi hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $m \frac{d^3 x}{dt^3} = \sum F_{kx}$ ☐
 $m \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}$ ☐
 $m \frac{d^2 x}{dt^2} = \sum F_{kx}$ ☒
 $m^2 \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}$ ☐
 $m^2 \frac{d^2 x}{dt^2} = \sum F_{kx}$ ☐

Sual: Nöqtənin qeyri-sərbəst hərəkəti üçün dinamikanın ikinci qanununu ifadə edən tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N}$ ☐
 $m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N}$ ☒
 $m\bar{w} = \sum F_n^a + \bar{N}$ ☐
 $m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N}$ ☐
 $m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N}$ ☐

Sual: Nöqtənin hərəkət miqdarının haqqındakı teoreminin sonlu şəkildə ifadəsi üçün yazılmış tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $m \vec{v}_1 \times m \vec{v}_0 = \sum \vec{S}_*$ ☐
 $m \vec{v}_1 + m \vec{v}_0 = \sum \vec{S}_*$ ☐
 $m \vec{v}_1 + m \vec{v}_0 = \sum \vec{S}_*$ ☐
 $m \vec{v}_1 - m \vec{v}_0 = \sum \vec{S}_*$ ☒
 $m \vec{v}_1 - m \vec{v}_0 = \sum \vec{S}_*$ ☐
-

Sual: Qüvvənin elementar işi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $dA = F ds \cdot \cos \alpha$ ☒
 $dA = dF s \cdot \cos \alpha$ ☐
 $dA = F^2 ds \cdot \cos \alpha$ ☐
 $dA = F s \cdot \cos \alpha$ ☐
 $dA = F^2 d^2 s \cdot \cos \alpha$ ☐
-

Sual: Qüvvənin elentar işinin analitik ifadəsi üçün yazılmış tənliklərin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $dA = F_x dx + F_y dy + F_z dz$ ☒
 $dA = F_x dx + F_y dy + F_z dz$ ☐
 $dA = F_x dx + F_y dy + F_z dy$ ☐
 $dA = F_x dx + F_y dz + F_z dz$ ☐
 $dA = F_x dx + F_y dy + F_z dx$ ☐
-

Sual: Nöqtənin kinetik enerjisinin dəyişməsi haqqında teoremin sonlu şəkildə yazılmış ifadəsinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\frac{mv_1^2}{2} + \frac{mv_0^2}{2} = \sum A$ ☐
 $\frac{mv_1}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \sum A$ ☐
 $\frac{mv_1^2}{2} - \frac{mv_0}{2} = \sum A$ ☐
 $\frac{mv_1}{2} - \frac{mv_0}{2} = \sum A$ ☐
 $\frac{mv_1^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \sum A$ ☒
-

Sual: Müqavimət qüvvələri nəzərə alınmadıqda nöqtənin sərbəst rəqslərinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\frac{dx}{dt} + k^2 x = 0$ ☐
 $\frac{d^2 x}{dt^2} + k^2 x = 0$ ☒
 $\frac{d^3 x}{dt^3} + k^2 x = 0$ ☐
 $\frac{d^2 x}{dt^2} + kx = 0$ ☐
 $\frac{d^2 x}{dt^2} + k^2 x^2 = 0$ ☐
-

Sual: Nöqtənin sərbəst rəqsinin differensial tənliyinin kökləri təmiz xəyali (1) olduqda, tənliyin ümumi həll üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $(1) = (\nu_A, \pm i k)$

- $x = C_1 \sin kt + C_2 \cos kt$ ☒
 $x = C_1 \sin kt + C_2 \sin kt$ ☐
 $x = C_1 \cos kt + C_2 \cos kt$ ☐
 $x = C_1^2 \sin kt + C_2 \cos kt$ ☐
 $x = C_1 \sin kt + C_2^2 \cos kt$ ☐
-

Sual: (1)olduqda müqavimət olmayan halda məcburi rəqsin differensial tənliyin həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)=P ≠ K

- $x = \alpha \sin(kt + \alpha) + \frac{P_0}{k^2 + p^2} \sin pt$ ☐
 $x = \alpha^2 \sin(kt + \alpha) + \frac{P_0}{k^2 p^2} \sin pt$ ☐
 $x = \alpha \sin^2(kt + \alpha) + \frac{P_0}{k^2 p^2} \sin pt$ ☐
 $x = \alpha \sin(kt + \alpha) + \frac{P_0^2}{k^2 p^2} \sin pt$ ☐
 $x = \alpha \sin(kt + \alpha) + \frac{P_0}{k^2 p^2} \sin pt$ ☒
-

Sual: Kütlələr mərkəzi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k z_k}{M}$ ☒
 $X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k z_k}{M}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}$ ☐
 $X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k z_k}{M}$ ☐
-

Sual: Müstəvi paralel hərəkətində cismin j kinetik enerjisi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $T_M = \frac{1}{2}(MV_c^2 + J_c \omega^2)$ ☒
 $T_M = \frac{1}{2}(MV_c + J_c \omega^2)$ ☐
 $T_M = \frac{1}{2}(MV_c^2 + J_c \omega)$ ☐
 $T_M = \frac{1}{2}(M^2 V_c^2 + J_c \omega^2)$ ☐
 $T_M = \frac{1}{2}(M^2 V_c^2 + J_c^2 \omega^2)$ ☐
-

Sual: Sistemin kinetik enerjisinin dəyişməsi haqqında teoremin sonlu şəkildə ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $T_1 - T_0 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$ ☒
 $T_1 + T_0 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$ ☐
 $T_1 - T_0 = \sum A_k^e - \sum A_k^i$ ☐

$$T_1^2 - T_0 = \sum A_k^e + \sum A_k^i \quad \circ$$

$$T_1^2 - T_0^2 = \sum A_k^e + \sum A_k^i \quad \circ$$

Sual: Bərk cismin fırlanma hərəkətinin differensial tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_z \frac{d^2\varphi}{dt^2} = M_z^e \quad \bullet$$

$$J_z \frac{d\varphi}{dt} = M_z^e \quad \circ$$

$$J_z^2 \frac{d^2\varphi}{dt^2} = M_z^e \quad \circ$$

$$J_z^2 \frac{d\varphi}{dt} = M_z^e \quad \circ$$

$$J_z \frac{d^2\varphi}{dt^2} = 2M_z^e \quad \circ$$

Sual: Bir maddi nöqtə üçün Dəlamber prinsipini ifadə edən formulalardan hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\overline{F}_k^e + \overline{F}_k^i + \overline{F}_k^{\text{at}} = 0 \quad \bullet$$

$$\overline{F}_k^e - \overline{F}_k^i + \overline{F}_k^{\text{at}} = 0 \quad \circ$$

$$\overline{F}_k^e + \overline{F}_k^i - \overline{F}_k^{\text{at}} = 0 \quad \circ$$

$$\overline{F}_k^e - \overline{F}_k^i - \overline{F}_k^{\text{at}} = 0 \quad \circ$$

$$\overline{F}_k^e + \overline{F}_k^i + \overline{F}_k^{\text{at}} = 1 \quad \circ$$

Sual: Mümkün yerdəyişmələr prinsipini ifadə edən formulaların hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum \delta A_k^e + \sum \delta A_k^i = 0 \quad \bullet$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta A_k^i = 0 \quad \circ$$

$$\sum \delta A_k^e - \sum \delta A_k^i = 0 \quad \circ$$

$$\sum \delta^2 A_k^e - \sum \delta A_k^i = 0 \quad \circ$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta^2 A_k^i = 0 \quad \circ$$

Sual: Dinamikanın ümumi tənliyi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum \delta A_k^e + \sum \delta A_k^i = 0 \quad \bullet$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta A_k^i = 0 \quad \circ$$

$$\sum \delta A_k^e - \sum \delta A_k^i = 0 \quad \circ$$

$$\sum \delta^2 A_k^e - \sum \delta A_k^i = 0 \quad \circ$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta^2 A_k^i = 0 \quad \circ$$

BÖLMƏ: #05#03

Ad	#05#03
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Nöqtənin əyrizətli hərəkəti üçün yazılmış differensial tənliklərdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $m \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}; m \frac{dy}{dt} = \sum F_{ky}; m \frac{dz}{dt} = \sum F_{kz}$ ☐
- $m \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}; m \frac{d^2y}{dt^2} = \sum F_{ky}; m \frac{d^2z}{dt^2} = \sum F_{kz}$ ☐
- $m \frac{d^2x}{dt^2} = \sum F_{kx}; m \frac{dy}{dt} = \sum F_{ky}; m \frac{d^2z}{dt^2} = \sum F_{kz}$ ☐
- $m \frac{d^2x}{dt^2} = \sum F_{kx}; m \frac{d^2y}{dt^2} = \sum F_{ky}; m \frac{dz}{dt} = \sum F_{kz}$ ☐
- $m \frac{d^2x}{dt^2} = \sum F_{kx}; m \frac{d^2y}{dt^2} = \sum F_{ky}; m \frac{d^2z}{dt^2} = \sum F_{kz}$ ☒

Sual: Qüvvənin elementar impulsu üçün yazılmış ifadənin hansı? (Çəki: 1)

- $d\vec{s} = \vec{F}dt$ ☒
- $ds = \vec{F}dt$ ☐
- $d\vec{s} = Fdt$ ☐
- $ds = Fdt$ ☐
- $d\vec{s} = \vec{F}^2dt$ ☐

Sual: Nöqtənin sərbəst rəqsinin differensial tənliyinin kökləri təmiz xəyali (1) olduqda, nöqtənin sürəti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1) = $(\alpha_1, \pm ik)$

- $\dot{x} = ak \cos(kt + \alpha)$ ☒
- $\dot{x} = a^2k \cos(kt + \alpha)$ ☐
- $\dot{x} = ak^2 \cos(kt + \alpha)$ ☐
- $\dot{x} = a^2k^2 \cos(kt + \alpha)$ ☐
- $\dot{x} = ak \cos(kt - \alpha)$ ☐

Sual: Sürətə mütənasib müqavimət qüvvələri nəzərə alındıqda nöqtənin sərbəst nöqtələrinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} - k^2x = 0$ ☐
- $\frac{d^2x}{dt^2} + 2b^2 \frac{dx}{dt} + k^2x = 0$ ☐
- $\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2x^2 = 0$ ☐
- $\frac{d^2x}{dt^2} - 2b \frac{dx}{dt} + k^2x = 0$ ☐
- $\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2x = 0$ ☒

Sual: Sürətə mütənasib müqavimət qüvvələri nəzərə alındıqda nöqtənin sərbəst rəqslərinin differensial tənliklərinin kökləri (1) kompleks ədəd olduqda, tənliyin ümumi həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1) = $(\alpha_1, -b \pm ik_1)$

- $x = e^{b_1}(C_1 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t)$ ☐
- $x = e^{-b_1}(C_1 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t)$ ☒

$$x = e^{-\alpha} (C_1 \sin k_1 t - C_2 \cos k_1 t) \quad \textcircled{}$$

$$x = e^{-\alpha} (C_1 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t) \quad \textcircled{}$$

$$x = e^{-\alpha} (C_2 \sin k_1 t + C_1 \cos k_1 t) \quad \textcircled{}$$

Sual: Sürətə mütənasıb müqavimət qüvvələri nəzərə alındıqda nöqtənin sərbəst rəqslərinin differensial tənliklərinin köklərinin (1) hər ikisi həqiqi və nənfi olduqda, tənliyi ümumi həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1) = (\alpha_{1,2} = -b \pm r)$$

$$x = C_1 e^{-(b+r)t} + C_2 e^{-(b-r)t} \quad \textcircled{\bullet}$$

$$x = C_1 e^{(b+r)t} + C_2 e^{-(b-r)t} \quad \textcircled{}$$

$$x = C_1 e^{-(b+r)t} + C_2 e^{(b-r)t} \quad \textcircled{}$$

$$x = C_1 e^{-(b+r)t} - C_2 e^{-(b-r)t} \quad \textcircled{}$$

$$x = C_1 e^{(b+r)t} + C_2 e^{(b-r)t} \quad \textcircled{}$$

Sual: Müqavimət olmadıqda məcburi rəqslərin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + kx^2 = P_0 \sin pt \quad \textcircled{}$$

$$\frac{dx}{dt} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \textcircled{}$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + kx = P_0 \sin pt \quad \textcircled{}$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + k^2 x^2 = P_0 \sin pt \quad \textcircled{}$$

Sual: (1) olduqda müqavimət olmayan halda məcburi rəqsin differensial xüsusi tənliyinin həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1) = P > K$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k^2} \sin(pt - \pi) \quad \textcircled{}$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k^2} \sin(pt - \pi) \quad \textcircled{\bullet}$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k} \sin(pt - \pi) \quad \textcircled{}$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p - k} \sin(pt - \pi) \quad \textcircled{}$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k^2} \sin(pt + \pi) \quad \textcircled{}$$

Sual: Müqaviməti nəzərə almaqla nöqtənin məcburi rəqslərinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2 t}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\frac{d^2 t}{dt^2} + b \frac{dx}{dt} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \textcircled{}$$

$$\frac{dt}{dt} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2 x = P_0 \sin pt \quad \textcircled{}$$

$$\frac{d^2 t}{dt^2} + 2b \frac{d^2 x}{dt^2} + kx = P_0 \sin pt \quad \textcircled{}$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2 x^2 = P_0 \sin pt$$

Sual: (1)olduqda müqavimət nəzərə almaqala nöqtənin məcburi rəqslərinin differensial tənliyinin həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)= $P > K$

- $x = a \cdot e^{-bt} \sin(k_1 t + \alpha) + A \sin(pt - \beta)$ ☒
 $x = a^2 \cdot e^{-bt} \sin(k_1 t + \alpha) + A \sin(pt - \beta)$ ☐
 $x = a \cdot e^{-bt} \sin(k_1 t - \alpha) + A \sin(pt - \beta)$ ☐
 $x = a \cdot e^{-bt} \sin(k_1 t - \alpha) + A^2 \sin(pt - \beta)$ ☐
 $x = a \cdot e^{-bt} \sin(k_1 t - \alpha) + A \sin(pt + \beta)$ ☐

BÖLMƏ: #06#03

Ad	#06#03
Suallardan	9
Maksimal faiz	9
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Xarici qüvvənin təsirindən ən ümumi halda cismin en kəsiyində neçə daxili qüvvə amili yaranır? (Çəki: 1)

- ☐ 2
☒ 6
☐ 5
☐ 4
☐ 1

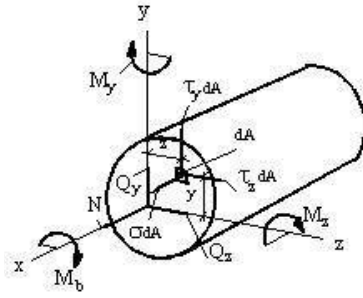
Sual: Elementin hər bir nöqtəsində gərginliklərin qiyməti nədən asılıdır? (Çəki: 1)

- ☒ kəsiyin istiqamətindən
☐ baş gərginliklərin cəmindən
☐ tam gərginliklərin qiymətindən
☐ toxunan gərginliklərin istiqamətindən
☐ normal gərginliklərin istiqamətindən

Sual: Müstəvi kəsiklər fərziyyəsinin məğzi nədən ibarətdir ? (Çəki: 1)

- ☐ cismə təsir edən hər hansı qüvvələr sisteminin təsiri bu qüvvələrin ayrı-ayrılıqdakı təsirlərinin cəminə bərabərdir
☐ brusun qüvvə tətbiq olunana qədərki müstəvi en kəsiyi qüvvə təsirindən sonra müstəvililiyini itirir
☒ deformasiyaya qədər müstəvi olan en kəsik, deformasiyadan sonra da öz müstəvililiyində qalır
☐ qurğunun materialının hər bir nöqtəsindəki deformasiya həmin nöqtədəki gərginliklərlə düz mütənasibdir
☐ qurğunun materialı izotropdur, yəni onun bütün istiqamətlərdəki xüsusiyyətləri eynidir

Sual: Qz və Qy kəsici qüvvələri cismin baxılan kəsiyində hansı ifadələrlə təyin olunur (Çəki: 1)



$$Q_z = \int_A \sigma \, dA, \quad Q_y = \int_A \tau_y \, dA \quad \circ$$

$$Q_z = \int_A \tau_z \, dA, \quad Q_y = \int_A \tau_y \, dA \quad \bullet$$

$$Q_z = \int_A \tau_y \, dA, \quad Q_y = \int_A \tau_z \, dA \quad \circ$$

$$Q_z = \int_A \sigma \, dA, \quad Q_y = \int_A \tau_z \, dA \quad \circ$$

$$Q_z = \int_A \tau_z \, dA, \quad Q_y = \int_A \sigma z \, dA \quad \circ$$

Sual: Fırlanan bəndin B nöqtəsinin dayaq A-ya nəzərən nisbi sürəti necə istiqamətlənir? (Çəki: 1)

- ☐ Bəndlə iti bucaq təşkil edir
- ☐ Bəndlə paralel
- ☐ Bəndlə mail
- ☒ Bəndlə perpendikulyar
- ☐ Bəndlə kor bucaq təşkil edir

Sual: Qüvvələr analizində nə üçün mexanizmləri Assur qruplarına ayırırlar? (Çəki: 1)

- ☒ Assur qrupları statik həll olan sistemdir
- ☐ Müqavimət qüvvəsini tapmaq üçün
- ☐ Sürtünmə qüvvəsini tapmaq üçün
- ☐ Ağırlıq qüvvəsini tapmaq üçün
- ☐ Ətalət qüvvəsini tapmaq üçün

Sual: (Çəki: 1)

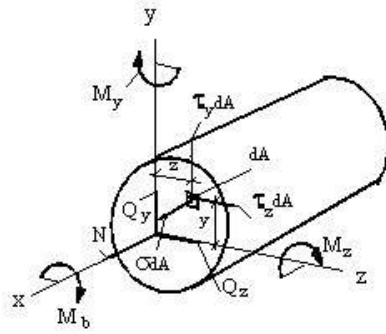
Bəndin ətalət momenti $J_S = 0,12 \text{ kqm}^2$, bucaq təcili $\varepsilon = 20 \text{ s}^{-2}$. Bəndin ətalət qüvvəsi momenti nə qədərdir?

- ☐ 24 Nm
- ☒ 2,4 Nm
- ☐ 0,24 Nm
- ☐ 240 Nm
- ☐ 0,024 Nm

Sual: Fırlanan bəndin c nöqtəsinin dayaq D-yə nəzərən xətti sürəti necə istiqamətlənir? (Çəki: 1)

- ☒ Bəndlə perpendikulyar
- ☐ Bəndlə paralel
- ☐ Bəndlə mail
- ☐ Bəndlə iti bucaq təşkil edir
- ☐ Bəndlə kor bucaq təşkil edir

Sual: Cismın baxılan kəsiyində M_b burucu moment və N normal qüvvə hansı düsturlarla təyin olunur? (Çəki: 1)



$$M_b = \int_A (r_z y - r_y z) dA, \quad N = \int_A \sigma z dA \quad \bullet$$

$$M_b = \int_A r_z y dA, \quad N = \int_A \sigma dA \quad \circ$$

$$M_b = \int_A r_z z dA, \quad N = \int_A \sigma dA \quad \circ$$

$$M_b = \int_A (r_z y - r_y z) dA, \quad N = \int_A \sigma z dA \quad \circ$$

$$M_b = \int_A (r_z z - r_y y) dA, \quad N = \int_A \sigma y dA \quad \circ$$

BÖLMƏ: #07#02

Ad	#07#02
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	☒
Suallar təqdim etmək	1 %

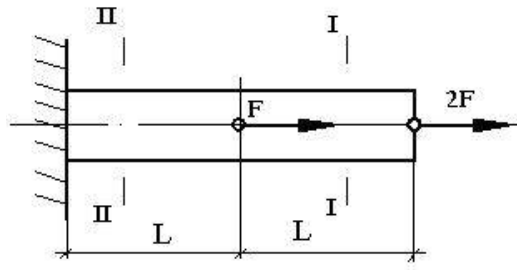
Sual: Mərkəzi dartılan və ya sıxılan braslarda, maili kəsiyin hansı vəziyyətində ən böyük normal gərginliklər yaranır? (Çəki: 1)

- ☐ brusun boyu istiqamətindəki kəsiklərdə
- ☒ brusun oxuna perpendikulyar kəsiklərdə
- ☐ brusun oxu ilə 45 dərəcə bucaq əmələ gətirən kəsiklərdə
- ☐ brusun həm oxu boyu, həm də oxa perpendikulyar kəsiklərində
- ☐ toxunan gərginliklərin ekstremal qiymətlər aldığı kəsiklərdə

Sual: Mərkəzi dartılan və ya sıxılan braslarda, maili kəsiyin hansı vəziyyətində ən böyük toxunan gərginliklər yaranır? (Çəki: 1)

- ☒ brusun oxu ilə 45 dərəcə bucaq əmələ gətirən kəsiklərdə
- ☐ eninə kəsiklərdə
- ☐ eninə və boyuna kəsiklərdə
- ☐ normal gərginliklərin ekstremal qiymətlər aldığı kəsiklərdə
- ☐ brusun boyu istiqamətindəki kəsiklərdə

Sual: I-I və II-II kəsiyində hopman qüvvənin ifadələrini göstərin ? (Çəki: 1)



$N_I = -2F$; $N_{II} = -3F$ ☐

$N_I = 2F$; $N_{II} = 3F$ ☒

$N_I = -F$; $N_{II} = -2F$ ☐

$N_I = 0$; $N_{II} = 3F$ ☐

$N_I = 2F$; $N_{II} = 0$ ☐

Sual: Sürtünmə qüvvəsi necə yönəlir? (Çəki: 1)

- ☒ Nisbi hərəkətin əksinə
- ☐ Hərəkət verici qüvvə istiqamətində
- ☐ Reaksiya qüvvəsi istiqamətində
- ☐ Bəndə perpendikulyar istiqamətində
- ☐ Hərəkətə perpendikulyar

Sual: İrəliləmə cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici Q qüvvəsi sürtünmə konusunun daxilindən keçərsə necə hərəkət edir? (Çəki: 1)

- ☐ Qeyri müntəzəm
- ☐ Təcillə
- ☐ Müntəzəm
- ☒ Sükunətdə olar
- ☐ Artan sürətlə

Sual: Sürüşmə sürtünmə qüvvəsi bunların hansından aslıdır? (Çəki: 1)

- ☐ Ətalət qüvvəsindən
- ☒ Normal reaksiyadan
- ☐ Hərəkətverici qüvvədən
- ☐ Səthlərin toxunma sahəsindən
- ☐ Elastiki qüvvədən

Sual: Sürüşmə sürtünmə qüvvəsi bunların hansından aslıdır? (Çəki: 1)

- ☒ Normal reaksiya qüvvəsindən
- ☐ Ətalət qüvvəsindən
- ☐ Hərəkətverici qüvvədən
- ☐ Səthlərin toxunma sahəsindən
- ☐ Elastik qüvvədən

Sual: Sürüşmə sürtünmə qüvvəsinin qiyməti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$F_0 = \frac{N}{f_0}$ ☐

$F_0 = f_0^2 N$ ☐

$F_0 = \frac{N}{f_0^2}$ ☐

$F_0 = f_0 N$ ☒

$F_0 = f_0 \frac{1}{\alpha \tau}$ ☐

Sual: İrəliləmə cütündə sürtünməni nəzərə almaqla tam reaksiya qüvvəsi R nəyə bərabərdir?(sürtünmə bucağı- (Çəki: 1)

φ)

- ☒ $\frac{N}{\cos \varphi}$
- ☐ $N \cos \varphi$
- ☐ $\frac{N}{\sin \varphi}$
- ☐ $N \sin \varphi$
- ☐ N

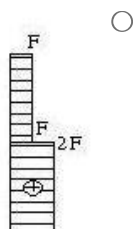
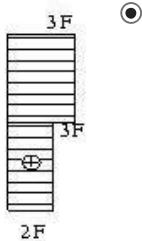
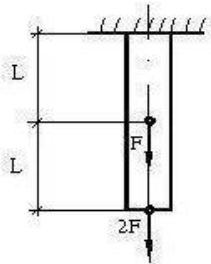
Sual: Mərkəzi dartılma və sıxılma nəyə deyilir ? (Çəki: 1)

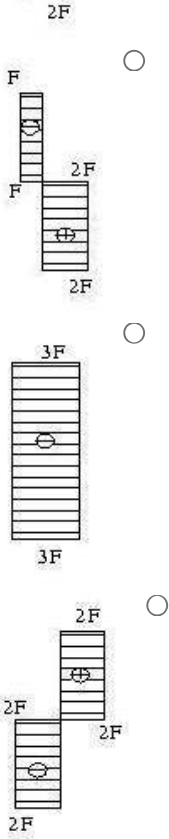
- ☒ brusun en kəsiyində yalnız normal qüvvə yaranan sadə deformasiya növünə deyilir
- ☐ brusun ixtiyari dartılma və ya sıxılmasına deyilir
- ☐ brusun topa qüvvələrdən dartılma və sıxılmasına deyilir
- ☐ brusun bərabər yayılmış yüklərdən dartılma və ya sıxılmasına deyilir
- ☐ brusun eyni zamanda təsir edən eninə və boyuna qüvvələrdə deformasiyasına deyilir

BÖLMƏ: #07#03

Ad	#07#03
Suallardan	2
Maksimal faiz	2
Sualları qarışdırmaq	☒
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: qurulmuş normal gərginliklər epürlərindən hansı düzgündür ? (Çəki: 1)





Sual: Diyirlənən sürünmə əmsalı $k=0,002\text{mm}$, normal reaksiya $N=850\text{N}$, momentini hesablamalı (Çəki: 1)

- ☒ 1,7 Nm
- ☐ 3,4Nm
- ☐ 2,0Nm
- ☐ 2,2Nm
- ☐ 8,6Nm

BÖLMƏ: #08#01

Ad	#08#01
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	☐
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Xalis sürüşmə nəyə deyilir ? (Çəki: 1)

- ☒ xalis sürüşmə nöqtə ətrafında ayrılan elementin tillərində yalnız toxunan gərginliklər yaranan müstəvi gərgin hala deyilir
- ☐ nöqtə ətrafında ayrılan elementin kənarlarında yalnız normal gərginliklər yaranan müstəvi gərgin hala deyilir
- ☐ ixtiyari müstəvi gərginlikli hala xalis sürüşmə deyilir
- ☐ bir oxlu dartılma-sıxılmaya xalis sürüşmə deyilir
- ☐ hərtərəfli iki oxlu sıxılmaya xalis sürüşmə deyilir

Sual: (1)xətti asılılığı nəyi ifadə edir? (Çəki: 1)

(1) $\rightarrow \tau = \gamma G$

- ☐ ümumiləşmiş Huk qanununu
- ☐ əyilmədə toxunan gərginliyi
- ☐ dartılma və sıxılmada Huk qanununu
- ☐ burulmada toxunan gərginliyi
- ☒ sürüşmədə Huk qanununu

Sual: Sürüşmədə Huk qanunu düsturunda (1) nəyi ifadə edir? (Çəki: 1)

$$(1) \rightarrow \tau = \eta G$$

- ☐ cisimin çəkisini
- ☒ sürüşmə bucağını
- ☐ mütləq sürüşməni
- ☐ sürüşmə modulunu
- ☐ kəsilmə əmsalını

Sual: (1) düsturda G nəyi ifadə edir? (Çəki: 1)

$$(1) \rightarrow \tau = \eta G$$

- ☐ cisimin çəkisini
- ☐ xarici qüvvəni
- ☒ sürüşmədə elastiklik modulunu
- ☐ normal gərginliyi
- ☐ puasson əmsalını

Sual: Hansı asılılıq doğrudur? (Çəki: 1)

G, E və μ arasındakı

$$E = \frac{G}{2(1 + \mu)} \quad \text{○}$$

$$G = \frac{E}{2(1 + \mu)} \quad \text{●}$$

$$\mu = \frac{G}{2(1 + E)} \quad \text{○}$$

$$E = \frac{(\mu + 1)}{2G} \quad \text{○}$$

$$G = \frac{2(1 + \mu)}{E} \quad \text{○}$$

Sual: Tormoz rejimində sürət necə dəyişir? (Çəki: 1)

- ☐ Sürət artır
- ☒ Sürət azalır
- ☐ Sürət sabitləşir
- ☐ Sürət rəqsi dəyişir
- ☐ Sürət artıb-azalır

Sual: İrəliləmə hərəkəti edən bəndin kinetik enerjisi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$\frac{mv}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{J\omega}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{mv^2}{2} \quad \text{●}$$

$$\frac{J\omega^2}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{mv^2}{2} \quad \text{○}$$

Sual: Fırlanma hərəkəti edən bəndin kinetik enerjisi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$\frac{mv}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{J\omega}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{J\omega^2}{2} \quad \text{●}$$

$$\frac{mv^2}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{mvw}{2} \quad \text{○}$$

Sual: Fırlanma hərəkəti edən bəndə təsir edən qüvvələrin gücü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$M \cdot \omega^2 / 2 \quad \text{○}$$

$$pv^2 \quad \text{○}$$

$$M \cdot \omega \quad \text{●}$$

$$pv \quad \text{○}$$

$$ps \quad \text{○}$$

Sual: (Çəki: 1)

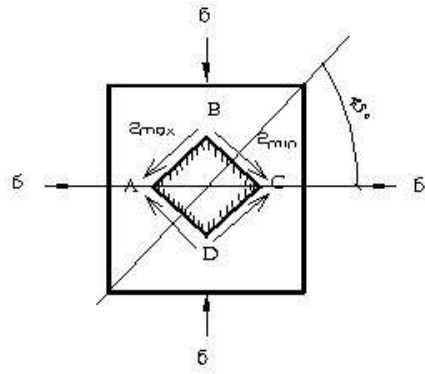
Mexanizmin hərəkətinin $M_k = J_k \varepsilon + \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_k}{d\varphi}$ diferensial tənliyində ε kəmiyyəti nəyi göstərir?

- ☐ Xətti sürəti
- ☐ Ətalət momenti
- ☐ Bucaq sürətini
- ☐ Xətti təcili
- ☒ Bucaq təcili

BÖLMƏ: #08#02

Ad	#08#02
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Şəkilə müstəvi gərginlikli halda olan ABCD elementi hansı deformasiyaya məruz qalır? (Çəki: 1)



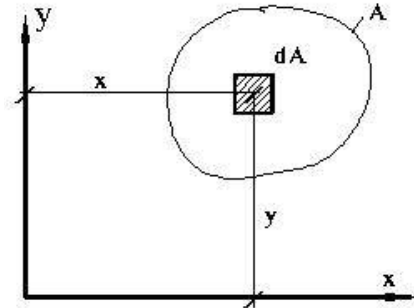
- ☐ sıxılma
- ☐ burulma
- ☐ dartılma
- ☒ xalis sürüşmə
- ☐ dartılma-sıxılma

Sual: Pərçim birləşməsində (1) düsturu ilə nə təyin edilir? (Çəki: 1)

$$(1) \rightarrow n = \frac{F}{m \frac{\pi d^3}{4} [\tau]}$$

- ☐ təsir edən qüvvəni
- ☒ pərçimlərin sayını
- ☐ pərçimin diametri
- ☐ toxunan gərginliyi
- ☐ kəsilmə müstəvilərin sayını

Sual: Kəsik sahəsinin "x" – oxuna nəzərən statik momentinin ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)



$$S_x = \int_A y^2 dA \quad \text{○}$$

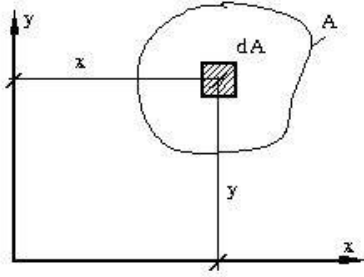
$$S_x = \int_A y dA \quad \text{●}$$

$$S_x = \int_A y^3 dA \quad \text{○}$$

$$S_x = \int_A x^2 dA \quad \text{○}$$

$$S_x = \int_A x dA \quad \text{○}$$

Sual: Kəsik sahəsinin "x" – oxuna nəzərən əlaqət momentinin ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)



$$J_x = \int_A y^2 dA \quad \odot$$

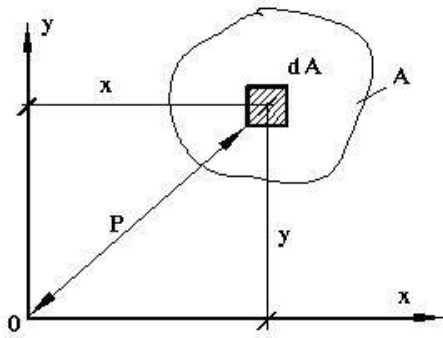
$$J_x = \int_A x^2 dA \quad \circ$$

$$J_x = \int_A y dA \quad \circ$$

$$J_x = \int_A x dA \quad \circ$$

$$J_y = \int_A y^3 dA \quad \circ$$

Sual: Kəsik sahəsinin qütb ətalet momentinin ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)



$$J_\rho = \int_A \rho^3 dA \quad \circ$$

$$J_\rho = \int_A \rho dA \quad \circ$$

$$J_\rho = \int_A \rho^2 dA \quad \odot$$

$$J_\rho = \int_A \rho^4 dA \quad \circ$$

$$J_\rho = \int_A \rho^5 dA \quad \circ$$

Sual: Ətalet qüvvəsi hansı hərəkətdə meydana çıxır? (Çəki: 1)

- ☐ Təcilsiz hərəkətdə
- ☐ Sabit sürətli hərəkətdə
- ☒ Təcili hərəkətdə
- ☐ Düzxətli hərəkətdə
- ☐ Bərabərsürətli düzxətli hərəkətdə

BÖLMƏ: #09#01

Ad	#09#01
Suallardan	4
Maksimal faiz	4
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Deformasiyanın hansı növü burulma adlanır ? (Çəki: 1)

- ☐ brusun en kəsiyində kəsici qüvvə yaranan sadə deformasiya növü
- ☐ brusun en kəsiyində iki daxili qüvvə faktoru yaranan deformasiya növü
- ☐ brusun en kəsiyində əyici moment yaranan sadə deformasiya növü
- ☒ brusun en kəsiyində yalnız burucu moment yaranan sadə deformasiya növünə burulma deyilir
- ☐ brusun en kəsiyində kəsici qüvvə və əyici moment yaranan deformasiya növü

Sual: Burucu moment epyuru necə adlanır ? (Çəki: 1)

- ☒ brusun uzunluğu boyu burucu momentin dəyişməsinə göstərən qrafik
- ☐ brusun uzunluğu boyu burulma bucağının dəyişməsinə göstərən qrafik
- ☐ brusun uzunluğu boyu toxunan gərginliklərin dəyişməsinə göstərən qrafik
- ☐ brusun en kəsiyində toxunan gərginliklərin dəyişməsinə göstərən qrafik
- ☐ brusun uzunluğu boyu nisbi burulma bucağının dəyişməsinə göstərən qrafik

Sual: En kəsiyi dairəvi olan brusların en kəsiyində hansı gərginliklər yaranır ? (Çəki: 1)

- ☐ gərginlik yoxdur
- ☐ normal gərginliklər
- ☐ toxunan və normal gərginliklər
- ☐ baş gərginliklər
- ☒ toxunan gərginliklər

Sual: İşəsalma rejimində sürət necə dəyişir? (Çəki: 1)

- ☐ Sabitləşir
- ☐ Sürət azalır
- ☒ Sürət artır
- ☐ Sürət rəqsi dəyişir
- ☐ Sürət artıb-azalır

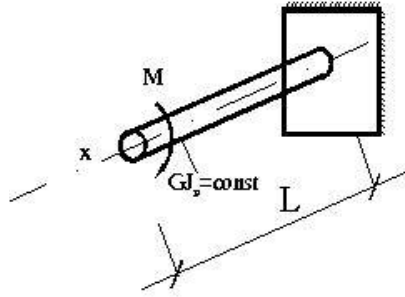
BÖLMƏ: #09#02

Ad	#09#02
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Burulmada sərtlik hansı düsturla təyin olunur ? (Çəki: 1)

- ☐ EI_p
- ☐ GA
- ☒ GI_p
- ☐ EA
- ☐ EF

Sual: Valın sərbəst ucundakı burulma bucağını təyin edin? (Çəki: 1)



$$\varphi = \frac{Ml}{GJ_p} \quad \odot$$

$$\varphi = \frac{2Ml}{GJ_p} \quad \circ$$

$$\varphi = \frac{0,5Ml}{GJ_p} \quad \circ$$

$$\varphi = \frac{3Ml}{GJ_p} \quad \circ$$

$$\varphi = \frac{Ml}{2GJ_p} \quad \circ$$

Sual: Mexanizmin hərəkətinin qeyri müntəzəmliyi hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

$$\delta = \frac{\omega_{\max} - \omega_{\min}}{\omega_{or}} \quad \odot$$

$$\delta = \frac{\omega_{\max}}{\omega_{or}} \quad \circ$$

$$\delta = \frac{\omega_{\max} + \omega_n}{2} \quad \circ$$

$$\delta = \frac{\omega_{or}}{\omega_{\max} + \omega_n} \quad \circ$$

$$\delta = \frac{\omega_{\max} + \omega_n}{2} \quad \circ$$

Sual: Mexanizmin hərəkət tənliyini integrallamaqda məqsəd nədir? (Çəki: 1)

- ☒ Giriş bəndinin hərəkət qanununun tapılması
- ☐ Çıxış bəndinin sürətinin tapılması
- ☐ Mexanizmə təsir edən qüvvələr tapılır
- ☐ Sürtünmə məsələsi həll olunur
- ☐ Reaksiya qüvvəsinin təyini

Sual: Mexanizmin hərəkətinin diferensial tənliyi hansıdır? (Çəki: 1)

$$M_k = J_k \frac{d\omega}{dt} \quad \odot$$

$$M_k = mk\varepsilon + \frac{v}{2} \quad \circ$$

$$M_k = J_k V + \varepsilon \quad \circ$$

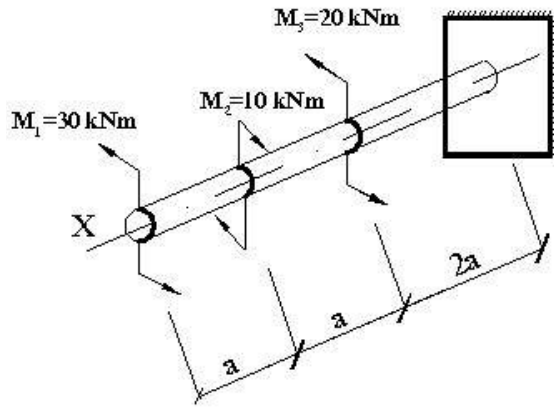
$$M_k = \alpha_k W \quad \circ$$

$$M_k = J_s \alpha_s + v \quad \circ$$

BÖLMƏ: #09#03

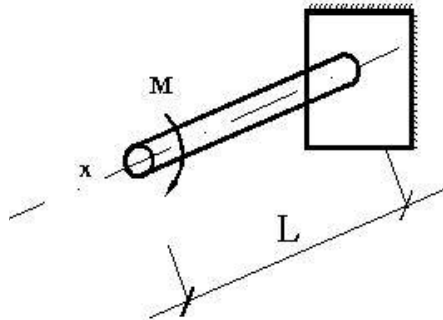
Ad	#09#03
Suallardan	2
Maksimal faiz	2
Sualları qarışdırmaq	☐
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: valın en kəsiyində yaranan burucu momentin ən böyük (modulca) qiyməti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- ☐ 30 kNm
☐ 10 kNm
☒ 40 kNm
☐ 15 kNm
☐ 50 kNm

Sual: valın en kəsiyində əmələ gələn toxunan gərginlikləri təyin etmək üçün istifadə olunan düsturu göstərin? (Çəki: 1)



☐ $\tau = \frac{M}{3J_{\rho}} \cdot \rho$

☐ $\tau = \frac{M}{J_z} \cdot z$

☒ $\tau = \frac{M}{J_{\rho}} \cdot \rho$

☐ $\tau = \frac{Q \cdot S_{ay}}{J_z \cdot b}$

☐ $\tau = \frac{Q_{kəs.}}{A}$

BÖLMƏ: #10#01

Ad	#10#01
Suallardan	3
Maksimal faiz	3
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: ...belə əyilmə xalis əyilmə adlanır (Çəki: 1)

- ☒ əgər tirin en kəsiyində yalnız əyici moment yaranarsa
- ☐ əgər tirin en kəsiyində əyici moment və kəsici qüvvə yaranarsa
- ☐ əgər tirin en kəsiyində əyici moment və normal qüvvə yaranarsa
- ☐ ixtiyari eninə əyilmə yaranarsa
- ☐ əgər tirin en kəsiyində ixtiyari sadə deformasiya növü yaranarsa

Sual: Statik həll olunan tirlərdə dayaq reaksiyalarının təyində ... istifadə olunur (Çəki: 1)

- ☒ müvazinət tənliklərindən
- ☐ üç moment tənliklərindən
- ☐ qüvvələr üsulunun kanonik tənliklərindən
- ☐ deformasiyaların kəsilməzlik tənliklərindən
- ☐ Puasson tənliklərindən

Sual: Ardıcıl sxem üzrə işləyən mexanizmlərin ümumi f.i.ə. necə hesablanır? (Çəki: 1)

$$\eta_{um} = \eta_1 \cdot \eta_2 \cdot \eta_3 \cdot \eta_4 + \dots \quad \text{○}$$

$$\eta_{um} = \eta_1 + \eta_2 + \dots + \eta_{n-1} + \eta_n \quad \text{○}$$

$$\eta_{um} = \eta_1 \cdot \eta_2 \cdot \eta_{n-1} \cdot \eta_n \quad \text{●}$$

$$\eta_{um} = \eta_1 \cdot \eta_2 (\eta_3 + \eta_4) \quad \text{○}$$

$$\eta_{um} = \eta_1 + \eta_2 + \eta_3 + \eta_4 + \eta_5 \dots \quad \text{○}$$

BÖLMƏ: #10#02

Ad	#10#02
Suallardan	8
Maksimal faiz	8
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Yastı eninə əyilmə tirin en kəsiyində...yaranır (Çəki: 1)

- ☒ yaranan əyici moment en kəsiyin baş ətalet oxlarının birindən keçən müstəvi üzərində təsir edirsə
- ☐ yaranan əyici moment en kəsiyin baş ətalet oxlarından keçən heç bir müstəvinin üzərində təsir etmirsə
- ☐ iki daxili qüvvə faktoru təsir edəndə
- ☐ əyici moment və normal qüvvə təsir edəndə
- ☐ əyici moment və kəsici qüvvə təsir edəndə

Sual: Kəsici qüvvə ilə yayılmış yük intensivliyi arasında hansı differensial asılılıq var ? (Çəki: 1)

$$d^2Q \quad \text{○}$$

- ☐ $\frac{d^2 Q}{dx^2} = q$
- ☒ $\frac{dQ}{dx} = q$
- ☐ $\frac{d^2 q}{dx^2} = Q$
- ☐ $\frac{dq}{dx} = Q$
- ☐ $\frac{dQ}{dx} = \frac{dq}{dx}$
-

Sual: Əyici moment və yayılmış yük intensivliyi arasında hansı differensial asılılıq var? (Çəki: 1)

- ☒ $\frac{d^2 M}{dx^2} = q$
- ☐ $\frac{dM}{dx} = q$
- ☐ $\frac{d^2 q}{dx^2} = M$
- ☐ $\frac{dq}{dx} = M$
- ☐ $\frac{d^2 M}{dx^2} = \frac{d^2 q}{dx^2}$
-

Sual: Əyici moment və kəsici qüvvə arasında hansı differensial asılılıq var ? (Çəki: 1)

- ☐ $\frac{dQ}{dx} = M$
- ☒ $\frac{dM}{dx} = Q$
- ☐ $\frac{d^2 M}{dx^2} = Q$
- ☐ $\frac{d^2 Q}{dx^2} = M$
- ☐ $\frac{d^2 M}{dx^2} = \frac{d^2 Q}{dx^2}$
-

Sual: Xalis əyilmədə tirin əyriliyi necə təyin olunur (Çəki: 1)

- ☐ $\frac{1}{\rho} = \frac{EI}{M}$
- ☐ $\frac{1}{\rho} = \frac{Q}{EI}$
- ☒ $\frac{1}{\rho} = \frac{M}{EI}$
- ☐ $\frac{1}{\rho} = \frac{EI}{Q}$
- ☐ $\frac{1}{\rho} = \frac{M}{EA}$

Sual: Maşının tormozlanma rejimində hərəkətverici və müqavimət qüvvələrinin işləri arasında nə cür asılılıq olmalıdır? (Çəki: 1)

- $A_h = A_M$ ☐
 $A_h > A_M$ ☐
 $A_h < A_M$ ☒
 $A_h = A_M^2$ ☐
 $A_h^2 = A_M$ ☐

Sual: Fırlanma kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)

- ☐ İstiqamət və tətbiq nöqtəsi
☐ Qiyməti
☐ İstiqaməti
☒ Tətbiq nöqtəsi
☐ İstiqaməti və qiyməti

Sual: Giriş bəndinə tarazlayıcı qüvvə nə üçün tətbiq olunur? (Çəki: 1)

- ☒ Təsir edən qüvvələri tarazlaşdırmaq üçün
☐ Reaksiya qüvvəsini tapmaq məqsədilə
☐ Sürtünmə qüvvəsini tapmaq məqsədilə
☐ Ətalət qüvvəsini tapmaq üçün
☐ Müqavimət qüvvəsini tapmaq üçün

BÖLMƏ: #10#03

Ad	#10#03
Suallardan	5
Maksimal faiz	5
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Müstəvi (yastı) eninə əyilmədə normal gərginliyin (1) düsturundakı nəyi göstərir? (Çəki: 1)

(1) $\rightarrow \sigma = \frac{M}{J} \cdot y$

- ☐ kəsiyin sahəsini
☐ kəsiyin statik momentini
☐ kəsiyin neytral oxa nəzərən ətalət momentini
☒ gərginlik axtarılan nöqtədən, neytral oxa qədər olan məsafəni
☐ əyici momentin qiymətini

Sual: Müstəvi (yastı) eninə əyilmədə normal gərginliyin düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

- $\sigma = \frac{M}{E} \cdot y$ ☐
 $\sigma = \frac{M}{J} \cdot y$ ☒
 $\sigma = \frac{M}{2J} \cdot y$ ☐
 $\sigma = \frac{M_\delta}{W_\delta}$ ☐
 $\sigma = \frac{J}{M} \cdot y$ ☐

Sual: (Çəki: 1)

Tirin x kəsiyində əyici momentin analitik ifadəsi $M(x) = -\frac{ql}{2}x + q\frac{x^2}{2}$ məlum olarsa, $\frac{dM(x)}{dx} = Q(x)$ və $\frac{dQ(x)}{dx} = q(x)$ differensial asılılıqlardan istifadə edərək yayılmış yükün intensivliyini təyin edin?

$q(x) = 2q$ ☐

$q(x) = q$ ☒

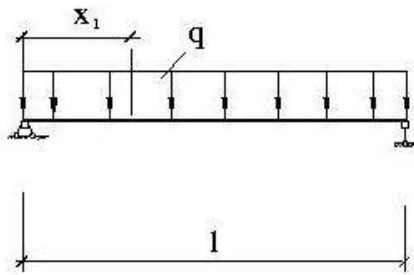
$q(x) = ql$ ☐

$q(x) = -q$ ☐

$q(x) = 0$ ☐

Sual: (Çəki: 1)

x_1 kəsiyi üçün $M(x_1)$ ifadəsini yazın?



$M(x_1) = \frac{ql}{2}x_1 - ql \cdot x_1^2$ ☐

$M(x_1) = ql \cdot x_1 - ql \cdot x_1^2$ ☐

$M(x_1) = \frac{ql}{2}x_1 + \frac{ql}{2} \cdot x_1^2$ ☐

$M(x_1) = ql \cdot x_1^2 + ql \cdot x_1$ ☐

$M(x_1) = \frac{ql}{2} \cdot x_1 - qx_1 \cdot \frac{x_1}{2}$ ☒

Sual: Maşının işə düşmə rejimində hərəkət verici və müqavimət qüvvələrinin işləri arasında nə cür asılılıq olmalıdır? (Çəki: 1)

$A_h = A_M$ ☐

$A_h > A_M$ ☒

$A_h < A_M$ ☐

$A_h = 3A_M$ ☐

$\frac{1}{2}A_h < A_M$ ☐

BÖLMƏ: #11#02

Ad #11#02

Suallardan 11

Maksimal faiz 11

Sualları qarışdırmaq



Sual: Əyinti nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ tirin oxu üzərindəki nöqtənin yerdəyişməsinə
- ☐ tirin oxu üzərindəki nöqtənin üfüqi istiqamətdəki yerdəyişməsinə
- ☒ tirin oxu üzərindəki nöqtənin şaquli yerdəyişməsinə
- ☐ tirin deformasiyasına
- ☐ tirin eninə kəsiyinin dönməsinə

Sual: Müstəvi (yastı) eninə əyilmədə tir üçün normal gərginliklərə görə möhkəmlik şərti hansıdır? (Çəki: 1)

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\max}}{J} \leq [\sigma] \quad \text{○}$$

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\max}}{EJ} \leq [\sigma] \quad \text{○}$$

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\max}}{W} \leq [\sigma] \quad \text{●}$$

$$\sigma_{\max} = \frac{N_{\max}}{A} \leq [\sigma] \quad \text{○}$$

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\max}}{W_p} \leq [\sigma] \quad \text{○}$$

Sual: Əyinti ilə dönmə bucağı arasındakı differensial asılılıq necədir? (Çəki: 1)

$$\theta = \frac{d^2 w}{dx^2} \quad \text{○}$$

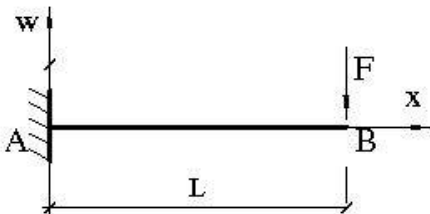
$$\theta = \frac{dM(x)}{dx} \quad \text{○}$$

$$\theta = \frac{d^2 w}{dx \cdot dy} \quad \text{○}$$

$$\theta = \frac{dQ(x)}{dx} \quad \text{○}$$

$$\theta = \frac{dw}{dx} \quad \text{●}$$

Sual: Verilmiş konsol tirdə integrallama sabitləri tirin hansı bərkidilmə şərtlərindən təyin olunur? (Çəki: 1)



$$w_A = 0, \quad \theta_B = 0 \quad \text{○}$$

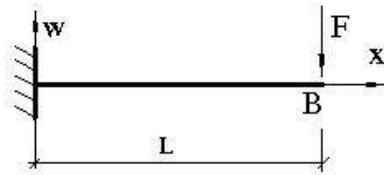
$$w_B = 0, \quad \theta_B = 0 \quad \text{○}$$

$$w_A = 0, \quad \theta_A = 0 \quad \text{●}$$

$$\theta_{(l/2)} = 0, \quad w_{(l/2)} = 0 \quad \text{○}$$

$$\theta_A = 0, \quad w_B = 0 \quad \circ$$

Sual: Verilmiş tirdə B kəsiyinin əyintisi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



$$w_B = -\frac{Fl^2}{2EJ_y} \quad \circ$$

$$w_B = \frac{Fl^3}{3EJ_y} \quad \circ$$

$$w_B = -\frac{Fl^3}{3EJ_y} \quad \bullet$$

$$w_B = \frac{Fl}{EJ_y} \quad \circ$$

$$w_B = \frac{Fl^2}{EJ_y} \quad \circ$$

Sual: Bölgü çevrəsi üzrə iki qonşu diş arasındakı məsafəyə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ Dişlərin qalınlığı
- ☒ Dişlər arasındakı boşluq
- ☐ Dişin modulu
- ☐ Dişlərin addımı
- ☐ Dişlərin sayı

Sual: Dişli çarxlarda standart modula uyğun gələn çevrə hansıdır? (Çəki: 1)

- ☐ Təpə
- ☐ Dib
- ☐ Əsas
- ☒ Bölgü
- ☐ Başlanğıc

Sual: Normal silindrik dişli çarxlarda dişlərin dib çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ $0,5z \cos \alpha_0$
- ☐ $0,5mz$
- ☐ $0,5m(z+2)$
- ☒ $0,5m(z-2,5)$
- ☐ $0,5m(z+2)$

Sual: Mexanizmlərin sintezində «Məqsəd funksiyası» nədir? (Çəki: 1)

- ☒ Sintezin əsas şərtinin riyazi ifadəsi
- ☐ Sintezin köməkçi şərtinin riyazi ifadəsi
- ☐ Sintezin məhdudlaşmalarının riyazi ifadəsi
- ☐ Giriş bəndinin sürət funksiyası
- ☐ Aralıq bəndin təcil funksiyası

Sual: Mexanizmlərin sintezində orta sürətin dəyişmə əmsalı K nəyi göstərir? (Çəki: 1)

- ☐ Giriş bəndinin sürətinin çıxış bəndinin sürətinə nisbətini
- ☐ Giriş bəndinin işçi və boş geşidəki sürətləri nisbətini
- ☐ Bütün bəndlərin orta sürətlərinin giriş bəndinin sürətinə nisbətini
- ☐ Giriş bəndinin boş və işçi gedışlərdəki sürətlərinin nisbətini
- ☒ Çıxış bəndinin işçi və boş gedışlərdəki sürətlərinin nisbətini

Sual: Dönmə bucağı nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ tam yerdəyişmənin üfüqi oxla əmələ gətirdiyi bucağa
- ☒ eninə kəsiyin deformasiyadan əvvəlki və sonrakı vəziyyətləri arasındakı bucağa
- ☐ tam yerdəyişmənin şaquli oxla əmələ gətirdiyi bucağa
- ☐ tirin həndəsi oxunun dönməsinə
- ☐ əyilmiş oxun eninə kəsiklə əmələ gətirdiyi bucağa

BÖLMƏ: #11#03

Ad	#11#03
Suallardan	3
Maksimal faiz	3
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Dişli ilişmədə çarxların bir-birinə nəzərən sürüşmədən diyirlənən çevrələri necə adlanır? (Çəki: 1)

- ☐ Əsas
- ☐ Təpə
- ☐ Dib
- ☐ Başlanğıc
- ☒ Bölgü

Sual: Dişin evolvent profilinə çəkilən normal çarxın hansı çevrəsinə toxunan olacaq? (Çəki: 1)

- ☐ Bölgü
- ☐ Təpə
- ☒ Əsas
- ☐ Dib
- ☐ Başlanğıc

Sual: Bir cüt xarici normal dişli çarx ilişməsinin mərkəzlərarası məsafəsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☒ $0,5m(z_2 + z_1)$
- ☐ $0,5m(z_2 - z_1)$
- ☐ $m(z_2 + z_1)$
- ☐ $m(z_1 - z_2)$
- ☐ $0,5mz_1z_2$

BÖLMƏ: #12#02

Ad	#12#02
Suallardan	8
Maksimal faiz	8
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Normal silindirik dişli çarxlarda əsas çevrənin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☒ $0,5z \cos \alpha_0$
 - ☐ $0,5mz$
 - ☐ $0,5m(z+2)$
 - ☐ $0,5m(z+2,5)$
 - ☐ $0,5m(z+1,5)$
-

Sual: Bir cüt xarici normal dişli çarx ilişməsinin mərkəzlərarası məsafəsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☒ $0,5m(z_2 + z_1)$
 - ☐ $0,5m(z_2 - z_1)$
 - ☐ $m(z_2 + z_1)$
 - ☐ $m(z_1 - z_2)$
 - ☐ $0,5mz_1z_2$
-

Sual: Planetar mexanizmlərdə oxu tərpənən çarx necə adlanır? (Çəki: 1)

- ☐ Günəş
 - ☒ Satelit
 - ☐ Gəzdirci
 - ☐ Dayaq
 - ☐ Daxili dişli çarx
-

Sual: Normal silindirik dişli çarxlarda təpə çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ $0,5z \cos \alpha_0$
 - ☐ $0,5mz$
 - ☐ $0,5m(z-2,5)$
 - ☒ $0,5m(z+2)$
 - ☐ $0,5m(z-1,5)$
-

Sual: Dişli çarxların dişinin addımı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☒ πm
 - ☐ πm^2
 - ☐ $\pi^2 m$
 - ☐ $\pi^2 m^2$
 - ☐ mz
-

Sual: Normal silindirik dişli çarxlarda bölgü çevrəsi üzrə dişlərin qalınlığı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ πm
 - ☐ $0,25\pi m$
 - ☒ $0,5\pi \cdot m$
 - ☐ $0,8\pi m$
 - ☐ $0,2\pi m$
-

Sual: Dişin evolvent profilinin istənilən nöqtəsinin ayrılık mərkəzi çarxın hansı çevrəsinin üzərində olacaq? (Çəki: 1)

- ☐ Bölgü
- ☐ Təpə
- ☒ Əsas

- ☐ Dib
☐ Başlanğıc

Sual: Dişli çarx ötürmələrinin ardıcıl birləşməsində ümumi ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri cəmi
☐ Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri fərqi
☒ Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri hasilinə
☐ Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri nisbətində
☐ Çarxların dişləri sayı hasilinə

BÖLMƏ: #12#03

Ad	#12#03
Suallardan	2
Maksimal faiz	2
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Dişli çarxların standart modulu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\pi \cdot p$ ☐
 p / π ☒
 π / p ☐
 $\pi^2 \cdot p$ ☐
 $\pi^2 p^2$ ☐

Sual: Normal silindrik dişli çarxlarda dişlərin dib çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$ ☐
 $0,5mz$ ☐
 $0,5m(z + 2)$ ☐
 $0,5m(z - 2,5)$ ☒
 $0,5m(z - 1,5)$ ☐

BÖLMƏ: #13#03

Ad	#13#03
Suallardan	7
Maksimal faiz	7
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Normal dişli çarxlarda dişin tam hündürlüyü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ 1 m
☐ 2m
☒ 2,25m
☐ 2,5 m
☐ 3 m

Sual: Fırlanma cütlərində əvəzləyici R reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinə toxunan olarsa val necə hərəkət edir? (Çəki: 1)

- ☐ Sükunətdə olar
- ☐ Təcillə
- ☒ Müntəzəm
- ☐ İrəliləyə Re
- ☐ Yellənər

Sual: Təzyiq bucağının 90 dərəcəyə tamamlayan bucağa nə bucağı deyilir? (Çəki: 1)

- ☒ Ötürmə
- ☐ Təzyiq
- ☐ İlişmə
- ☐ Faza
- ☐ Profil

Sual: İrəliləmə cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici Q qüvvəsi sürtünmə konusunun doğranı boyunca yönəlsə cisim necə hərəkət edər? (Çəki: 1)

- ☐ Sükunətdə olar
- ☐ Təcillə
- ☒ Müntəzəm
- ☐ Yavaşlayan çüretlə
- ☐ Yeyinləşən sürətlə

Sual: Planetar mexanizmlərdə xarici dişli mərkəzi çarxa nə çarxı deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ Dayaq
- ☐ Satelit
- ☐ Gəzdirci
- ☒ Günəş
- ☐ Diferensial

Sual: Planetar mexanizmlərdə qonşu satelitlərin müntəzəm quraşdırılması şərti necə adlanır? (Çəki: 1)

- ☐ Ötürmə
- ☒ Qonşuluq
- ☐ Yığılma
- ☐ Eyni oxluluq
- ☐ Aralıq

Sual: (Çəki: 1)

Ardıcıl qoşulan iki mexanizmin fi.ə. tapın. $\eta_1 = 0,8$; $\eta_2 = 0,75$?

- $\eta = 0,98$ ☐
- $\eta = 1,2$ ☐
- $\eta = 1,9$ ☐
- $\eta = 0,6$ ☒
- $\eta = 0,8$ ☐

BÖLMƏ: #14#01

Ad	#14#01
Suallardan	14
Maksimal faiz	14
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Yumruqlu mexanizmlərdə itələyiciyə ötürülən qüvvə ilə onun tətbiq nöqtəsinin sürət vektoru arasındakı bucağa nə bucağı deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ Ötürmə
 - ☒ Təzyiq
 - ☐ İlişmə
 - ☐ Faza
 - ☐ Profil
-

Sual: Təcil analoqunun düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

- $w = \frac{d^2 s}{d\varphi^2}$ ☒
 - $w = \frac{ds}{dt}$ ☐
 - $w = \frac{d^2 v}{d\varphi^2}$ ☐
 - $w = \frac{d\varepsilon}{dt}$ ☐
 - $u = \frac{da}{d\varphi}$ ☐
-

Sual: Sürət analoqunun düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

- $u = \frac{dv}{dt}$ ☐
 - $u = \frac{da}{dt}$ ☐
 - $u = \frac{ds}{d\varphi}$ ☒
 - $u = \frac{d\omega}{dt}$ ☐
 - $u = \frac{df}{d\varphi}$ ☐
-

Sual: Dartılan brusun en kəsiklərində daxili qüvvələrin hansı komponentləri alınır? (Çəki: 1)

- ☒ normal qüvvə
 - ☐ kəsici qüvvə
 - ☐ əyici moment
 - ☐ burucu moment
 - ☐ kəsici və normal qüvvə
-

Sual: Sıxılan brusun en kəsiklərində daxili qüvvələrin hansı komponentləri alınır? (Çəki: 1)

- ☒ normal qüvvə
 - ☐ kəsici qüvvə
 - ☐ əyici moment
 - ☐ burucu moment
 - ☐ əyici və burucu momentlər
-

Sual: Dartılan brusun en kəsik sahəsi F en kəsiyinin ağırlıq mərkəzinə tətbiq edilmiş ox boyu qüvvə P olduqda en kəsiklərində əmələ gələn normal gərginliyi təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\sigma = \frac{P}{F}$ ☒

$$\sigma = P \cdot F \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \frac{P^2}{F} \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \frac{P}{F^2} \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \frac{P^2}{F^2} \quad \textcircled{\times}$$

Sual: Sıxılan brusun en kəsik sahəsi F və en kəsiyinin ağırlıq mərkəzinə tətbiq edilmiş ox boyu qüvvə P olduqda en kəsiklərində əmələ gələn normal gərginliyi təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sigma = \frac{P}{F} \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\sigma = P \cdot F \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \frac{P^2}{F} \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \frac{P}{F^2} \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \frac{P^2}{F^2} \quad \textcircled{\times}$$

Sual: (Çəki: 1)

Dartılma ε nisbi uzanma və E elastiklik modulu olduqda Huk qanununu ifadə edən formulanın hansı doğrudur?

$$\sigma = \varepsilon E \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\sigma = \varepsilon^2 E \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \varepsilon E^2 \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \varepsilon^3 E \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \varepsilon^2 E^2 \quad \textcircled{\times}$$

Sual: (Çəki: 1)

Sıxılmada ε nisbi uzanma və E elastiklik modulu olduqda Huk qanununu ifadə edən formulanın hansı doğrudur?

$$\sigma = \varepsilon E \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\sigma = \varepsilon^2 E \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \varepsilon E^2 \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \varepsilon^3 E \quad \textcircled{\times}$$

$$\sigma = \varepsilon^2 E^2 \quad \textcircled{\times}$$

Sual: (Çəki: 1)

Eninə nisbi deformasiya ε_0 və boyuna nisbi deformasiya ε olduqda eninə nisbi deformasiya üçün yazılmış ifadenin hansı doğrudur?

$$\varepsilon_0 = -\mu \varepsilon \quad \textcircled{\bullet}$$

- $\varepsilon_0 = \mu l^2 \varepsilon$ ☐
- $\varepsilon_0 = -\mu l^2 \varepsilon$ ☐
- $\varepsilon_0 = -\mu \varepsilon^2$ ☐
- $\varepsilon_0 = -\mu l^2 \varepsilon^2$ ☐
-

Sual: (Çəki: 1)

Brusun en kəsiyində alınan normal qüvvə N və materialın buraxıla bilən gərginliyi $[\sigma]$ məlum olduqda, hissənin en kəsik sahəsini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur?

- $F = \frac{N}{[\sigma]}$ ☒
- $F = \frac{N^2}{[\sigma]}$ ☐
- $F = \frac{N}{[\sigma]^2}$ ☐
- $F = \frac{N^3}{[\sigma]}$ ☐
- $F = \frac{N^2}{[\sigma]^2}$ ☐
-

Sual: (Çəki: 1)

Brusun en kəsik sahəsi F və materialın buraxıla bilən gərginliyi $[\sigma]$ məlum olduqda, brusun en kəsiyində alınan normal qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur?

- $N = F[\sigma]$ ☒
- $N = F^2[\sigma]$ ☐
- $N = F[\sigma]^2$ ☐
- $N = F^3[\sigma]$ ☐
- $N = F^2[\sigma]^2$ ☐
-

Sual: Brusun en kəsik sahəsi F və təsir edən normal qüvvə N məlum olduqda, brusun en kəsiyində əmələ gələn gərginliyi təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\sigma = \frac{N}{F}$ ☒
- $\sigma = \frac{N^2}{F}$ ☐
- $\sigma = \frac{N}{F^2}$ ☐
- $\sigma = \frac{N}{F^3}$ ☐
- $\sigma = \frac{N^2}{F^2}$ ☐
-

Sual: Bir- birinə perpendikulyar, yan üzərində daxili qüvvələrin hansı komponent əmələ gəldikdə xalis sürüşmə alınır? (Çəki: 1)

- ☒ kəsici qüvvə
- ☐ normal qüvvə
- ☐ əyici moment
- ☐ burucu moment
- ☐ əyici və burucu moment

BÖLMƏ: #14#02

Ad	#14#02
Suallardan	10
Maksimal faiz	10
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Sürət analoqunun düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

- $u = \frac{ds}{d\varphi}$ ☒
- $u = \frac{da}{dt}$ ☐
- $u = \frac{dv}{dt}$ ☐
- $u = \frac{d\omega}{dt}$ ☐
- $u = \frac{da}{d\varphi}$ ☐

Sual: Mexanizmlərdə ötürülən qüvvə ilə onun tətbiq nöqtəsinin sürət vektoru arasındakı bucağa nə bucağı deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ Örtmə
- ☐ İlişmə
- ☐ Ötürmə
- ☐ Sürüşmə
- ☒ Təzyiq

Sual: Yumruqlu mexanizmlərdə itələyicinin aslılığına nə diaqramı deyilir? (Çəki: 1)

- $\frac{ds}{d\varphi}(\varphi)$
- ☐ Təcil
 - ☐ Təcil analoqu
 - ☐ Sürət
 - ☒ Sürət analoqu
 - ☐ Yol

Sual: Yumruqlu mexanizmlərdə itələyicinin aslılığına nə diaqramı deyilir? (Çəki: 1)

- $\frac{d^2s}{d\varphi^2}(\varphi)$
- ☐ Təcil
 - ☐ Sürət analoqu
 - ☐ Sürət
 - ☒ Təcil analoqu

Sual: (Çeki: 1)

Prizmatik brusun mütleq deformasiyası Δl , en kesiklerin? tesir eden normal qüvvə N , brusun uzunluğu l , en kesik sahəsi F ve elastiklik modulu E olarsa dartılmadakı sertliyi təyin etmək üçün yazılmış ifadedən hansı doğrudur.

$EF = \frac{Nl}{\Delta l}$ ●

$EF = \frac{N^2 l}{\Delta l}$ ○

$EF = \frac{Nl^2}{\Delta l}$ ○

$EF = \frac{Nl}{\Delta l^2}$ ○

$EF = \frac{N^2 l^2}{\Delta l}$ ○

Sual: (Çeki: 1)

Prizmatik brusun mütleq deformasiyası Δl , en kesiklerine tesir eden normal qüvvə N , brusun uzunluğu l , en kesik sahəsi F ve elastiklik modulu E olarsa sıxılmadakı sertliyi təyin etmək üçün yazılmış ifadedən hansı doğrudur?

$EF = \frac{Nl}{\Delta l}$ ●

$EF = \frac{N^2 l}{\Delta l}$ ○

$EF = \frac{Nl^2}{\Delta l}$ ○

$EF = \frac{Nl}{\Delta l^2}$ ○

$EF = \frac{N^2 l^2}{\Delta l}$ ○

Sual: (Çeki: 1)

Prizmatik brusun en kesiyyində emele gələn normal gərginlik σ və boyuna nisbi deformasiyası ε olduqda, dartılmada elastiklik modulunu təyin etmək üçün yazılmış ifadedən hansı doğrudur?

$E = \frac{\sigma}{\varepsilon}$ ●

$E = \frac{\sigma^2}{\varepsilon}$ ○

$E = \frac{\sigma}{\varepsilon^2}$ ○

$E = \frac{\sigma^3}{\varepsilon}$ ○

$E = \frac{\sigma^2}{\varepsilon^2}$ ○

Sual: (Çeki: 1)

Prizmatik brusun en kesiyinde emele gelen normal gerginlik σ ve boyuna nisbi deformasiyası ε olduqda, sıxılmada elastiklik modulunu teyin etmək üçün yazılmış ifadedən hansı doğrudur?

$$E = \frac{\sigma}{\varepsilon} \quad \odot$$

$$E = \frac{\sigma^2}{\varepsilon} \quad \circ$$

$$E = \frac{\sigma}{\varepsilon^2} \quad \circ$$

$$E = \frac{\sigma^3}{\varepsilon} \quad \circ$$

$$E = \frac{\sigma^2}{\varepsilon^2} \quad \circ$$

Sual: (Çəki: 1)

Möhkemlik heddi üzre ehtiyat emsalı K_{M_d} materialın dartılmada möhkemlik heddi $\sigma_{M.D}$ olursa, onda dartılmada buraxılabilən gerginliyin teyin edilməsi üçün yazılmış ifadenin hansı doğrudur?

$$[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}}{k_M} \quad \odot$$

$$[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}^2}{k_M^2} \quad \circ$$

$$[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}}{k_M^2} \quad \circ$$

$$[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}}{k_M^2} \quad \circ$$

$$[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}^2}{k_M^2} \quad \circ$$

Sual: (Çəki: 1)

Möhkemlik heddi üzre ehtiyat emsalı K_{M_s} materialın sıxılmada möhkemlik heddi $\sigma_{M.S}$ olursa onda sıxılmada buraxılabilən gerginliyin teyin edilməsi üçün yazılmış ifadenin hansı doğrudur?

$$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M.s}}{k_M} \quad \odot$$

$$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M.s}^2}{k_M} \quad \circ$$

$$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M.s}}{k_M^2} \quad \circ$$

$$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M.s}}{k_M^3} \quad \circ$$

$$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M.s}^2}{k_M^2} \quad \circ$$

Ad	#15#01
Suallardan	4
Maksimal faiz	4
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: (Çəki: 1)

Nisbi sürüşmə bucağı γ , sürüşmədə materialın elastiklik modulu G olarsa, sürüşmədə Huk qanununu ifadə edən formuladan hansı doğrudur?

$\tau = \gamma \cdot G$ ☒

$\tau = \gamma^2 \cdot G$ ☐

$\tau = \gamma \cdot G^2$ ☐

$\tau = \gamma^3 \cdot G$ ☐

$\tau = \gamma^2 \cdot G^2$ ☐

Sual: Xarici qüvvələrin təsiri altında en kəsiklərində daxili qüvvələrin hansı komponenti əmələ gəldikdə burulma alınır? (Çəki: 1)

☒ kəsici qüvvə

☐ normal qüvvə

☐ əyici moment

☐ burucu moment

☐ kəsici və normal qüvvə

Sual: Nisbi burulma bucağını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\theta = \frac{M_b}{GJ_p}$ ☒

$\theta = \frac{M_b^2}{GJ_p}$ ☐

$\theta = \frac{M_b}{G^2 J_p}$ ☐

$\theta = \frac{M_b}{GJ_p^2}$ ☐

$\theta = \frac{M_b}{G^2 J_p^2}$ ☐

Sual: Burulan brusun möhkəmliyini təmin etmək üçün burulmada möhkəmlik şərti üçün yazılmış ifadədən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\frac{M_b}{W_p} \leq [\tau]$ ☒

$\frac{M_b}{W_p} \leq [\sigma]$ ☐

$\frac{M_b}{W_p} \leq [\tau]$ ☐

$\frac{M_b}{W_p} \leq [\sigma]$ ☐

$$\frac{M_b}{W_p} \leq [\tau] \quad \text{○}$$

BÖLMƏ: #15#02

Ad	#15#02
Suallardan	9
Maksimal faiz	9
Sualları qarışdırmaq	☐
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Yastı fiqurun qütb ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_q = \int_F \rho^2 dF \quad \text{○}$$

$$J_q = \int_F \rho^3 dF \quad \rho \quad \text{○}$$

$$J_q = \int \rho^3 dF \quad \text{○}$$

$$J_q = \int \rho^2 dF \quad \text{○}$$

$$J_q = \int_a^b \rho^2 dF \quad \text{○}$$

Sual: (Çəki: 1)

Dairevi brusun en kəsiyinin istenilen nöqtə sindeki toxunan gerginliyi hesablamaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? J_p qütb ətalet momenti, M_b - burucu moment, ρ - cari radius.

$$\tau_p = \frac{M_b}{J_p} \cdot \rho \quad \text{○}$$

$$\tau_p = \frac{M_b^2}{J_p} \cdot \rho \quad \text{○}$$

$$\tau_p = \frac{M_b}{J_p^2} \cdot \rho \quad \text{○}$$

$$\tau_p = \frac{M_b}{J_p} \cdot \rho^2 \quad \text{○}$$

$$\tau_p = \frac{M_b^2}{J_p} \cdot \rho^2 \quad \text{○}$$

Sual: Burucu momentin qiyməti və kəsiklərin diametri hər yerdə sabit qalan valın burulma bucağını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\varphi = \frac{M_b \ell}{GJ_p} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \frac{M_b^2 \ell}{GJ_p} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \frac{M_b \ell^2}{GJ_p} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \frac{M_b \ell}{G^2 J_p} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \frac{M_b \ell}{GJ_p} \quad \textcircled{}$$

Sual: Burucu momentin qiyməti və kəsiklərin diametri hər yerdə sabit qalan valın burulmada sərtliyini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$GJ_p = \frac{M_b \ell}{\varphi} \quad \textcircled{\bullet}$$

$$GJ_p = \frac{M_b^2 \ell}{\varphi} \quad \textcircled{}$$

$$GJ_p = \frac{M_b \ell^2}{\varphi} \quad \textcircled{}$$

$$GJ_p = \frac{M_b \ell}{\varphi^2} \quad \textcircled{}$$

$$GJ_p = \frac{M_b \ell^2}{\varphi^2} \quad \textcircled{}$$

Sual: Sərtliyə görə hesablamalarda kəsin ölçülərini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{M_b}{GJ_p} \leq [\theta] \quad \textcircled{\bullet}$$

$$\frac{M_b^2}{GJ_p} \leq [\theta] \quad \textcircled{}$$

$$\frac{M_b}{G^2 J_p} \leq [\theta] \quad \textcircled{}$$

$$\frac{M_b}{GJ_p^2} \leq [\theta] \quad \textcircled{}$$

$$\frac{M_b}{GJ_p} \leq [\theta]^2 \quad \textcircled{}$$

Sual: (Çəki: 1)

Bir metr uzunluğunda vala buraxıla bilən burulma bucağı $[\theta]$ məlum olduqda kəsin qütə etalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur?

$$J_p = \frac{M_b}{G[\theta]} \quad \textcircled{\bullet}$$

$$J_p = \frac{M_b^2}{G[\theta]} \quad \textcircled{}$$

$$J_p = \frac{M_b}{G^2[\theta]} \quad \textcircled{}$$

$$J_p = \frac{M_b}{G[\theta]} \quad \textcircled{}$$

$$J_p = \frac{M_b^2}{G^2[\theta]} \quad \textcircled{}$$

Sual: Yastı fiqurun statik momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$S_y = \int y z dF$ ☒

$S_y = \int y z^2 dF$ ☐

$S_y = \int y z^3 dF$ ☐

$S_y = \int z dF$ ☐

$S_y = \int_0^4 z dF$ ☐

Sual: Yastı fiqurun ətalet momentlərini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$J_y = \int y z^2 dF$ ☒

$J_y = \int y z dF$ ☐

$J_y = \int y z^3 dF$ ☐

$J_y = \int y z^2 dF$ ☐

$J_y = \int_0^4 z^2 dF$ ☐

Sual: Yastı fiqurun mərkəzdənqaçma ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$J_{yz} = \int y z dF$ ☒

$J_{yz} = \int y y^2 z dF$ ☐

$J_{yz} = \int y y z^2 dF$ ☐

$J_{yz} = \int y y^2 z^2 dF$ ☐

$J_{yz} = \int y^2 z^2 dF$ ☐

BÖLMƏ: #15#03

Ad	#15#03
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	☒
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Hündürlüyü h, enliyi b olan düzbucaqlının ağırlıq mərkəzindən keçən və oturacağına paralel y oxuna nəzərən ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$J_y = \frac{bh^3}{12}$ ☒

$J = \frac{b^2h^3}{12}$ ☐

$$J_y = \frac{12}{b^2 h^2} \quad \text{○}$$

$$J_y = \frac{b^3 h^2}{12} \quad \text{○}$$

$$J_y = \frac{b^3 h^3}{12} \quad \text{○}$$

Sual: Hündürlüyü h, enliyi b olan düzbucaqlının ağırlıq mərkəzindən keçən və hündürlüyünə paralel z oxuna nəzərən ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_z = \frac{hb^3}{12} \quad \text{●}$$

$$J_z = \frac{h^2 b^2}{12} \quad \text{○}$$

$$J_z = \frac{h^2 b^3}{12} \quad \text{○}$$

$$J_z = \frac{h^3 b^2}{12} \quad \text{○}$$

$$J_z = \frac{h^3 b^3}{12} \quad \text{○}$$

Sual: Oturacağı b və hündürlüyü h olan üçbucağın ağırlıq mərkəzindən keçən və oturacağına paralel y oxuna nəzərən ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_y = \frac{bh^3}{36} \quad \text{●}$$

$$J_y = \frac{b^2 h^3}{36} \quad \text{○}$$

$$J_y = \frac{b^2 h^2}{36} \quad \text{○}$$

$$J_y = \frac{b^3 h^3}{36} \quad \text{○}$$

$$J_y = \frac{b^3 h^2}{36} \quad \text{○}$$

Sual: Radiusu R olan dairəvi kəsiyin mərkəzindən keçən y oxuna nəzərən ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_y = \frac{\pi R^4}{2} \quad \text{●}$$

$$J_y = \frac{\pi^2 R^4}{2} \quad \text{○}$$

$$J_y = \frac{\pi^3 R^4}{2} \quad \text{○}$$

$$J_y = \frac{\pi^2 R^3}{2} \quad \text{○}$$

$$J_y = \frac{\pi^3 R^2}{2} \quad \text{○}$$

Sual: Diametri d olan dairəvi kəsiyin mərkəzindən keçən y oxuna nəzərən ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_y = \frac{\pi d^4}{32} \quad \text{●}$$

- $J_z = \frac{\pi d^4}{64}$
- $J_z = \frac{\pi^2 d^4}{64}$ ☐
- $J_z = \frac{\pi^3 d^4}{64}$ ☐
- $J_z = \frac{\pi^4 d^4}{64}$ ☐
- $J_z = \frac{\pi^4 R^2}{64}$ ☐

Sual: Diametri d olan dairəvi kəsiyin ağırlıq mərkəzinə nəzərən qütblə əlaqə momentini hesablamaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $J_z = \frac{\pi d^4}{32}$ ☒
- $J_z = \frac{\pi d^4}{64}$ ☐
- $J_z = \frac{\pi^2 d^4}{32}$ ☐
- $J_z = \frac{\pi^3 d^4}{32}$ ☐
- $J_z = \frac{\pi^4 d^4}{32}$ ☐

BÖLMƏ: #16#02

Ad	#16#02
Suallardan	6
Maksimal faiz	6
Sualları qarışdırmaq	☒
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Bir neçə bərk cismin verilmiş hərəkətini digər cismlərin tələb edilən hərəkətinə çevirən cisimlər sisteminə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☒ mexanizm
- ☐ maşın
- ☐ kinematik cüt
- ☐ kinematik silsilə
- ☐ kinematik birləşmə

Sual: Hərəkəti verilən bəndə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ çıxış bəndi
- ☐ aparılan bənd
- ☐ başlanğıc bənd
- ☒ giriş bəndi
- ☐ aparıcı bənd

Sual: Mexaniki enerjini digər istənilən enerjiyə çevirən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ nəqliyyat maşını

- ☐ texnoloji maşın
- ☐ mühərrik maşını
- ☒ generator maşını
- ☐ informasiya maşını

Sual: Müntəzəm yayılmış və intensivliyi q olan yükün təsiri altında əyilən konsol tirin əyici moment epürü hansı qanunla dəyişir? (Çəki: 1)

- ☒ parabola
- ☐ düz xətt
- ☐ hiperbola
- ☐ ellips
- ☐ çevrə

Sual: Xalis əyilmədə möhkəmlik şərti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

☒ $\frac{M}{W} \leq [\sigma]$

☐ $\frac{M^2}{W} \leq [\sigma]$

☐ $\frac{M}{W^2} \leq [\sigma]$

☐ $\frac{M^2}{W^2} \leq [\sigma]$

☐ $\frac{M^3}{W} \leq [\sigma]$

Sual: Neytral oxa nəzərən müqavimət momenti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

☒ $W_1 = \frac{J_y}{h_1}$

☐ $W_1 = \frac{J_y^2}{h_1}$

☐ $W_1 = \frac{J_y^3}{h_1}$

☐ $W_1 = \frac{J_y}{h_1^3}$

☐ $W_1 = \frac{J_y^2}{h_1^2}$

BÖLMƏ: #17#01

Ad	#17#01
Suallardan	15
Maksimal faiz	15
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Verilmiş sxeminə əsasən mexanizmin xassələrinin tədqiqinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ mexanizmin sintezi
- ☒ mexanizmin analizi

- ☐ mexanizmin kinematikas
- ☐ mexanizmin strukturu
- ☐ mexanizmin dinamikası

Sual: Materialın formasını, ölçülərini və halını dəyişən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ nəqliyyat maşını
- ☒ texnoloji maşın
- ☐ mühərrik maşını
- ☐ generator maşını
- ☐ informasiya maşını

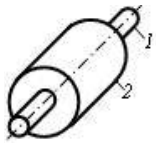
Sual: Tələb olunan qanunla hərəkət edən bəndə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☒ çıxış bəndi
- ☐ aparılan bənd
- ☐ başlanğıc bənd
- ☐ giriş bəndi
- ☐ aparan bənd

Sual: toxunan bəndin nisbi hərəkətinə imkan verən birləşməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

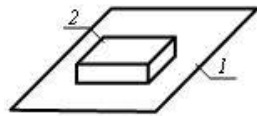
- ☐ mexanizm
- ☐ maşın
- ☒ kinematik cüt
- ☐ kinematik silsilə
- ☐ kinematik birləşmə

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



- ☐ 1
- ☒ 2
- ☐ 3
- ☐ 4
- ☐ 5

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



- ☐ 1
- ☐ 2
- ☒ 3
- ☐ 4
- ☐ 5

Sual: Yumruq mexanizminin kinematik tsikli dörd fazadan ibarət olduqda tam bir tsiklidə sərf olunan vaxtı təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $T_{ts} = t_1 + t_2 + t_3 + t_4$ ☒
- $T_{ts} = t_1 - t_2 + t_3 + t_4$ ☐
- $T_{ts} = t_1 + t_2 - t_3 + t_4$ ☐
- $T_{ts} = t_1 + t_2 + t_3 - t_4$ ☐

$$T_{ts} = t_1 - t_2 + t_3 - t_4 \quad \text{○}$$

Sual: Yumruq mexanizminin kinematik tsikli dörd fazadan ibarət olduqda tam bir tsiklidə sərf olunan bucağı təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4 \quad \text{●}$$

$$2\pi = \varphi_1^2 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4 \quad \text{○}$$

$$2\pi = \varphi_1 - \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4 \quad \text{○}$$

$$2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 - \varphi_3 + \varphi_4 \quad \text{○}$$

$$2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 - \varphi_4 \quad \text{○}$$

Sual: Birkəsimli pərçim birləşməsində bir pərçimə düşən buraxıla bilən yükü tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$P_1 = \frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kəs} \quad \text{●}$$

$$P_1 = \frac{\pi^2 d^2}{4} [\tau]_{kəs} \quad \text{○}$$

$$P_1 = \frac{\pi^2 d}{4} [\tau]_{kəs} \quad \text{○}$$

$$P_1 = \frac{\pi d}{4} [\tau]_{kəs} \quad \text{○}$$

$$P_1 = \frac{\pi d^2}{4} [\tau]^2_{kəs} \quad \text{○}$$

Sual: Birinci sinif kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

$$\text{● } W=5$$

$$\text{○ } W=3$$

$$\text{○ } W=1$$

$$\text{○ } W=4$$

$$\text{○ } W=2$$

Sual: İkinci sinif kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

$$\text{● } W=4$$

$$\text{○ } W=1$$

$$\text{○ } W=3$$

$$\text{○ } W=5$$

$$\text{○ } W=2$$

Sual: Üçüncü sinif kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

$$\text{● } W=3$$

$$\text{○ } W=1$$

$$\text{○ } W=4$$

$$\text{○ } W=5$$

$$\text{○ } W=2$$

Sual: Dördüncü sinif kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

$$\text{● } W=2$$

$$\text{○ } W=4$$

$$\text{○ } W=3$$

$$\text{○ } W=5$$

$$\text{○ } W=1$$

Sual: Beşinci sinif kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

- ☒ $W=1$
- ☐ $W=5$
- ☐ $W=3$
- ☐ $W=4$
- ☐ $W=2$

Sual: Yastı mexanizmin sərbəstlik dərəcəsinin təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- ☒ $W= 3n-2P_5- P_4$
- ☐ $W= 3n+2P_5- P_4$
- ☐ $W= 3n-2P_5+ P_4$
- ☐ $W= 3n+2P_5+ P_4$
- ☐ $W= 3n- P_5- 2P_4$

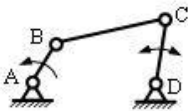
BÖLMƏ: #17#02

Ad	#17#02
Suallardan	11
Maksimal faiz	11
Sualları qarışdırmaq	☒
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Verilmiş xassələrə görə mexanizmin sxeminin layihələndirilməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

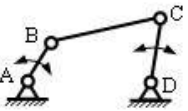
- ☒ mexanizmin sintezi
- ☐ mexanizmin analizi
- ☐ mexanizmin kinematikas
- ☐ mexanizmin strukturu
- ☐ mexanizmin dinamikası

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)



- ☒ dirşək-mancanaq
- ☐ ikidirşekli
- ☐ ikimancanaqlı
- ☐ kulis
- ☐ dirşək-sürüncək

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)

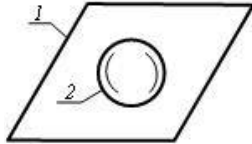


- ☐ dirşək-mancanaq
- ☐ ikidirşekli
- ☒ ikimancanaqlı
- ☐ kulis
- ☐ dirşək-sürüncək

Sual: Bir-birinə kinematik cütlər vasitəsi ilə birləşdirilmiş bəndlər sistemində nə deyilir? (Çəki: 1)

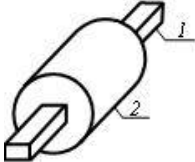
- ☐ mexanizm
- ☐ maşın
- ☐ kinematik cüt
- ☒ kinematik silsilə
- ☐ kinematik birləşmə

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



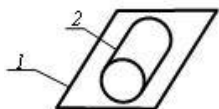
- ☐ 1
- ☐ 2
- ☐ 3
- ☐ 4
- ☒ 5

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



- ☒ 1
- ☐ 2
- ☐ 3
- ☐ 4
- ☐ 5

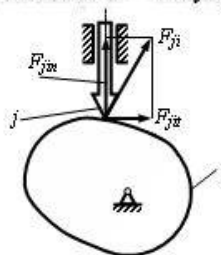
Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



- ☐ 1
- ☐ 2
- ☐ 3
- ☒ 4
- ☐ 5

Sual: (Çəki: 1)

Yumruqlu mexanizmlərdə $F_{jit} = \frac{\sqrt{2}}{2} F_{ji}$ halında ν təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?

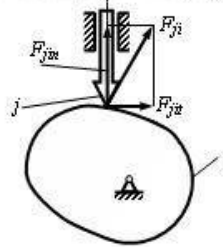


- ☐ 0 dərəcə
- ☐ 30 dərəcə

- ☒ 45 dərəcə
- ☐ 60 dərəcə
- ☐ 90 dərəcə

Sual: (Çəki: 1)

Yumruqlu mexanizmlərdə $F_{ji} = \frac{\sqrt{3}}{2} F_{ji}$ halında γ təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- ☐ 0 dərəcə
- ☐ 30 dərəcə
- ☐ 45 dərəcə
- ☒ 60 dərəcə
- ☐ 90 dərəcə

Sual: Mexanizmlərin sərbəstlik dərəcəsinə təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- ☒ $W = 6n - 5P_5 - 4P_4 - 3P_3 - 2P_2 - P_1$
- ☐ $W = 6n - 5P_5 + 4P_4 - 3P_3 - 2P_2 - P_1$
- ☐ $W = 6n - 5P_5 - 4P_4 + 3P_3 - 2P_2 - P_1$
- ☐ $W = 6n - 5P_5 - 4P_4 - 3P_3 + 2P_2 - P_1$
- ☐ $W = 6n - 5P_5 - 4P_4 - 3P_3 - 2P_2 + P_1$

Sual: Açıq kinematik zəncirin sərbəstlik dərəcəsinə təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- ☒ $W = P_5 + 2P_4 + 3P_3 + 4P_2 + 5P_1$
- ☐ $W = P_5 - 2P_4 + 3P_3 + 4P_2 + 5P_1$
- ☐ $W = P_5 + 2P_4 - 2P_3 + 4P_2 + 5P_1$
- ☐ $W = P_5 + 2P_4 + 2P_3 - 4P_2 + 5P_1$
- ☐ $W = P_5 + 2P_4 + 2P_3 + 4P_2 - 5P_1$

BÖLMƏ: #17#03

Ad	#17#03
Suallardan	45
Maksimal faiz	45
Sualları qarışdırmaq	☒
Suallar təqdim etmək	2 %

Sual: İstehsalat işi görmək məqsədi ilə mexaniki hərəkət edən qurğulara nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ mexanizm
- ☒ maşın
- ☐ kinematik cüt
- ☐ kinematik silsilə
- ☐ kinematik birləşmə

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)



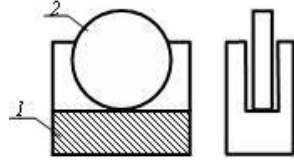
- ☐ dirsək-mancanaq
- ☐ ikidirsəkli
- ☐ ikimancanaqlı
- ☐ kulis
- ☒ dirsək-sürüncək

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



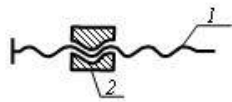
- ☐ 1
- ☐ 2
- ☒ 3
- ☐ 4
- ☐ 5

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



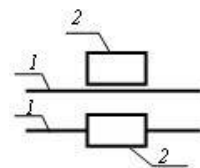
- ☐ 1
- ☒ 2
- ☐ 3
- ☐ 4
- ☐ 5

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



- ☐ birhərəkətli irəliləmə
- ☐ birhərəkətli fırlanma
- ☒ birhərəkətli vint
- ☐ ikihərəkətli silindrik
- ☐ üçhərəkətli sferik

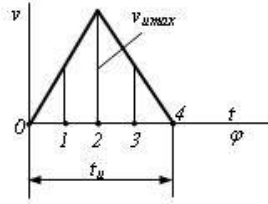
Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



- ☒ birhərəkətli irəliləmə
- ☐ birhərəkətli fırlanma
- ☐ birhərəkətli vint
- ☐ ikihərəkətli silindrik

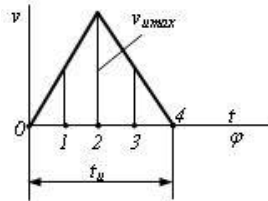
☐ üçhərəkətli sferik

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



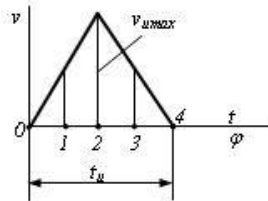
- ☒ 0
- ☐ $\frac{1}{16} v_{u max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{1}{4} v_{u max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{7}{16} v_{u max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{1}{2} v_{u max} \cdot t_u$
-

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- ☐ 0
- ☐ $\frac{1}{16} v_{u max} \cdot t_u$
- ☒ $\frac{1}{4} v_{u max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{7}{16} v_{u max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{1}{2} v_{u max} \cdot t_u$
-

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

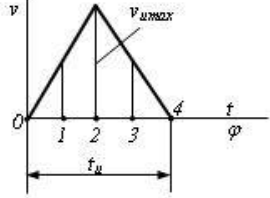


- ☐ 0
- ☐ $\frac{1}{16} v_{u max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{1}{4} v_{u max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{7}{16} v_{u max} \cdot t_u$

$$\frac{1}{16} v_{u\max} \cdot t_u$$

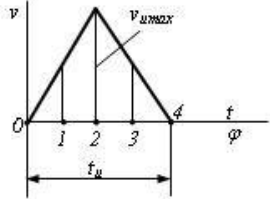
☒

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



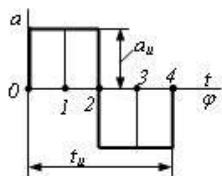
- ☐ 0
- ☒ $\frac{1}{16} v_{u\max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{1}{4} v_{u\max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{7}{16} v_{u\max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{1}{2} v_{u\max} \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- ☐ 0
- ☐ $\frac{1}{16} v_{u\max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{1}{4} v_{u\max} \cdot t_u$
- ☒ $\frac{7}{16} v_{u\max} \cdot t_u$
- ☐ $\frac{1}{2} v_{u\max} \cdot t_u$

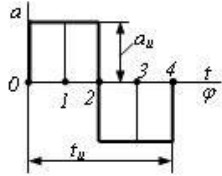
Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- ☒ 0
- ☐ $\frac{1}{6} a_u \cdot t_u$
- ☐ $\frac{1}{3} a_u \cdot t_u$

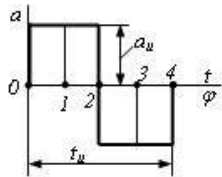
- 4
- $\frac{l}{2} a_u \cdot t_u$ ☐
- $a_u \cdot t_u$ ☐

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



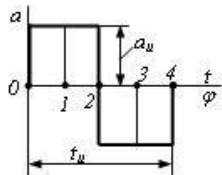
- ☐ 0
- $\frac{l}{6} a_u \cdot t_u$ ☐
- $\frac{l}{4} a_u \cdot t_u$ ☒
- $\frac{l}{2} a_u \cdot t_u$ ☐
- $a_u \cdot t_u$ ☐

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- ☐ 0
- $\frac{l}{6} a_u \cdot t_u$ ☐
- $\frac{l}{4} a_u \cdot t_u$ ☒
- $\frac{l}{2} a_u \cdot t_u$ ☐
- $a_u \cdot t_u$ ☐

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

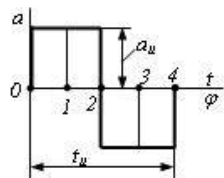


- ☐ 0
- $\frac{l}{6} a_u \cdot t_u$ ☐
- $\frac{l}{4} a_u \cdot t_u$ ☐

$$\frac{l}{2} a_u \cdot t_u \quad \bullet$$

$$a_u \cdot t_u \quad \circ$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



$$\circ 0$$

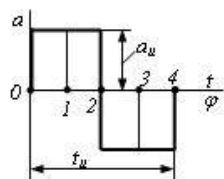
$$\frac{l}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \bullet$$

$$\frac{l}{8} a_u \cdot t_u^2 \quad \circ$$

$$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \circ$$

$$\frac{l}{4} a_u \cdot t_u^2 \quad \circ$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



$$\circ 0$$

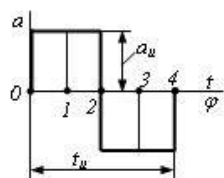
$$\frac{l}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \circ$$

$$\frac{l}{8} a_u \cdot t_u^2 \quad \circ$$

$$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \bullet$$

$$\frac{l}{4} a_u \cdot t_u^2 \quad \circ$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



$$\bullet 0$$

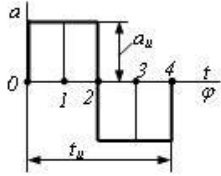
$$\frac{l}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \circ$$

$$\frac{l}{8} a_u \cdot t_u^2 \quad \circ$$

$$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \circ$$

$$\frac{l}{4} a_u \cdot t_u^2 \quad \text{○}$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



○ 0

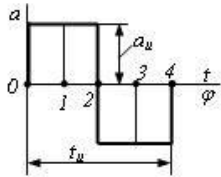
$$\frac{l}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \text{○}$$

$$\frac{l}{8} a_u \cdot t_u^2 \quad \text{○}$$

$$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \text{○}$$

$$\frac{l}{4} a_u \cdot t_u^2 \quad \text{●}$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



○ 0

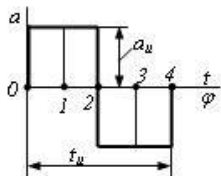
$$\frac{l}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \text{○}$$

$$\frac{l}{8} a_u \cdot t_u^2 \quad \text{●}$$

$$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2 \quad \text{○}$$

$$\frac{l}{4} a_u \cdot t_u^2 \quad \text{○}$$

Sual: İtələyicinin sürətinin maksimal qiyməti hansı vəziyyətdə alınacaq? (Çəki: 1)



○ 0

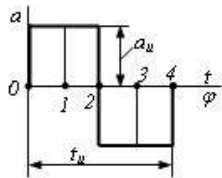
○ 1

○ 1 və 3

○ 4

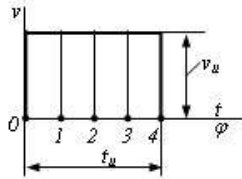
● 2

Sual: İtələyicinin maksimal yerdəyişməsi hansı vəziyyətdə alınacaq? (Çəki: 1)



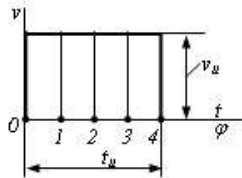
- ☐ 0
☐ 1
☐ 1 və 3
☒ 4
☐ 2

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



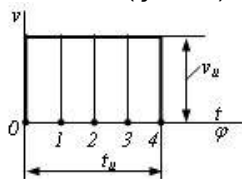
- ☐ 0
☒ $\frac{l}{4} v_u \cdot t_u$
☐ $\frac{l}{2} v_u \cdot t_u$
☐ $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
☐ $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- ☐ 0
☐ $\frac{l}{4} v_u \cdot t_u$
☐ $\frac{l}{2} v_u \cdot t_u$
☒ $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
☐ $v_u \cdot t_u$

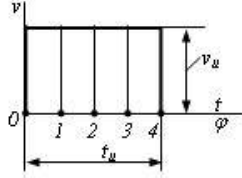
Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- ☒ 0
☐ $\frac{l}{2} v_u \cdot t_u$

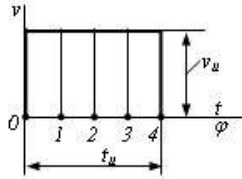
- ☐ $4 \cdot v_u \cdot t_u$
☐ $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
☐ $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
☐ $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



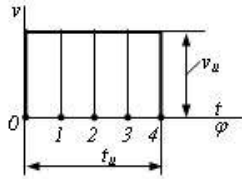
- ☐ 0
☐ $\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$
☒ $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
☐ $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
☐ $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- ☐ 0
☐ $\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$
☐ $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
☐ $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
☒ $v_u \cdot t_u$

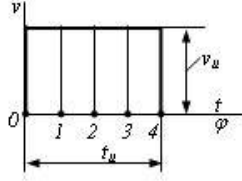
Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki a təcili nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- ☐ 0
☒ $+\infty$
☐ $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
☐ $-\infty$

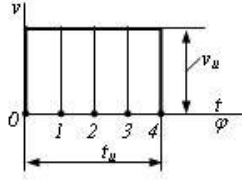
$$v_u \cdot t_u \quad \text{○}$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki a təcili nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



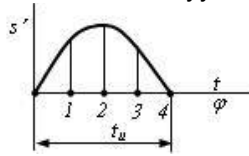
- 0
 +∞ ○
 $\frac{l}{2} v_u \cdot t_u$ ○
 -∞ ●
 $v_u \cdot t_u$ ○

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki a təcili nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- 0
 +∞ ○
 $\frac{l}{2} v_u \cdot t_u$ ○
 -∞ ○
 $v_u \cdot t_u$ ○

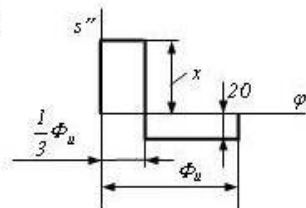
Sual: Hansı vəziyyətdə itələyicinin təcili sıfıra bərabər olacaq? (Çəki: 1)



- 0
 ○ 1
 ○ 0 və 4
 ● 2
 ○ 1 və 3

Sual: İtələyicinin təcil analoqu diaqramında x nəyə bərabər olmalıdır? (Çəki: 1)

$s''(\varphi)$ — itələyici

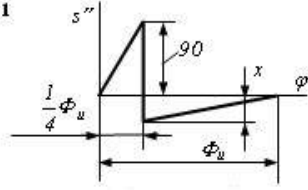


- 40
 ○ 30

- ☐ 20
☐ 60
☐ 80

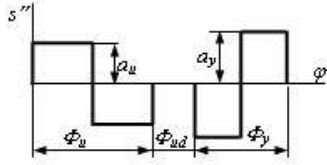
Sual: İtələyicinin təcil analoqu diaqramında x nəyə bərabər olmalıdır? (Çəki: 1)

$s''(\varphi)$ — itələyici



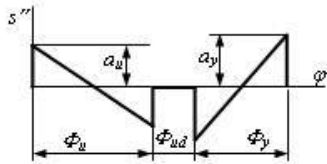
- ☒ 40
☐ 30
☐ 20
☐ 60
☐ 80

Sual: Yaxınlaşmanın sonunda itələyicinin yerdəyişmə diaqramının sıfır olması üçün hansı şərt ödənilməlidir? (Çəki: 1)



- $\frac{a_u}{a_y} = \frac{\Phi_u}{\Phi_y}$ ☐
 $\frac{a_u}{a_y} = \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u} \right)^2$ ☐
 $\frac{a_u}{a_y} = \frac{\Phi_y}{\Phi_u}$ ☐
 $\frac{a_u}{a_y} = \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u} \right)^2$ ☒
 $\frac{a_u}{\Phi_y} = \frac{a_y}{\Phi_u}$ ☐

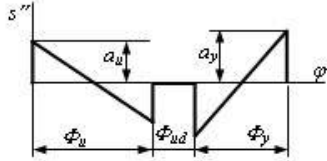
Sual: Yaxınlaşmanın sonunda itələyicinin yerdəyişmə diaqramının sıfır olması üçün hansı şərt ödənilməlidir? (Çəki: 1)



- $\frac{a_u}{a_y} = \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u} \right)^2$ ☒
 $\frac{a_u}{a_y} = \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u} \right)^2$ ☐
 $\frac{a_u}{a_y} = \frac{1}{4} \cdot \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u} \right)^2$ ☐
 $\frac{a_u}{a_y} = \left(\frac{\Phi_u}{\Phi_y} \right)^2$ ☐

$$\frac{a_u}{a_y} = \frac{l}{4} \cdot \left(\frac{\Phi_u}{\Phi_y} \right)^2 \quad \text{○}$$

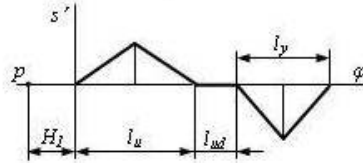
Sual: Yaxınlaşmanın sonunda itələyicinin yerdəyişmə diaqramının sıfır olması üçün x nəyə bərabər olmalıdır? (Çəki: 1)



- ☐ 110 mm
- ☐ 100 mm
- ☐ 90 mm
- ☒ 80 mm
- ☐ 60 mm

Sual: (Çəki: 1)

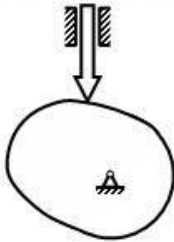
Qrafiki integrallama üsulunda itələyicinin yerdəyişmə və sürət analoqu diaqramlarının eyni miqyasda alınması üçün H_I qütb məsafəsi nəyə bərabər olmalıdır?



- H_ϕ ○
- $\frac{l}{2}$ ●
- H_ϕ ○
- H_ϕ^2 ○
- $\frac{l}{2}$ ○
- H_ϕ^2 ○
- $\frac{l_u + l_y}{2}$ ○

Sual: Belə yumruqlu mexanizmdə yumruğun minimal radiusu hansı şərtəndən tapılır? (Çəki: 1)

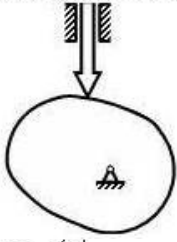
ν - təzyiq bucağıdır, r_{min} - minimal radiusu



- $v_{max} > v_b$ ○
- $r_{min} + s > -(s'')$ ○
- $v_{max} < v_b$ ●
- $r_{min} + s > s'$ ○
- $r_{min} + s > s''$ ○

Sual: Belə yumruqlu mexanizmdə yumruğun minimal radiusu hansı şərtəndən tapılır? (Çəki: 1)

r_{min} -minimal radiusu



$r_{min} + s > -(s'')$ ☒

$r_{min} - s > -(s'')$ ☐

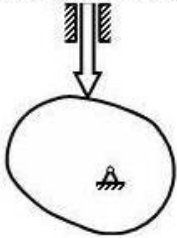
$r_{min} + s > s''$ ☐

$r_{min} + s > s'$ ☐

$r_{min} + s > -(s')$ ☐

Sual: Bu yumruqlu mexanizmdə V təzyiq bucağının qiyməti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

r_{min} -minimal radiusu



☐ 90 dərəcə

☒ 0 dərəcə

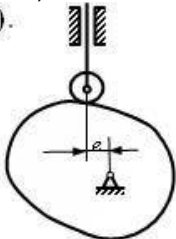
☐ 30 dərəcə

☐ 45 dərəcə

☐ 60 dərəcə

Sual: Yumruqlu mexanizmdə v təzyiq bucağı hansı düsturla hesablanır? (s – itələyicinin yerdəyişməsidir, şaquli istiqamətdə diyircəyin mərkəzinin ən aşağı vəziyyəti ilə yumruğun fırlanma oxu arasındakı məsafə (Çəki: 1)

$-s_0$).



$tg\gamma = \frac{s'}{s_0 + s}$ ☐

$tg\gamma = \frac{s' + e}{s_0}$ ☐

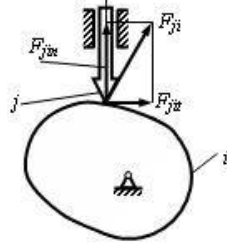
$tg\gamma = \frac{s' - e}{s_0}$ ☐

$tg\gamma = \frac{s' - e}{s_0 + s}$ ☒

$tg\gamma = \frac{s'}{s_0 - s}$ ☐

Sual: (Çəki: 1)

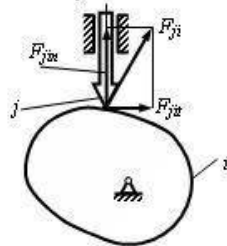
Yumruqlu mexanizmdə $F_{ji} = 100$ N və $F_{jit} = 50$ N halında γ təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- ☐ 0 dərəcə
- ☒ 30 dərəcə
- ☐ 45 dərəcə
- ☐ 60 dərəcə
- ☐ 90 dərəcə

Sual: (Çəki: 1)

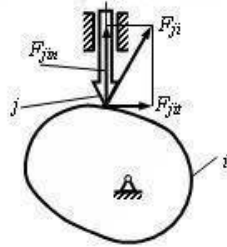
Yumruqlu mexanizmdə $F_{ji} = 100$ N və $F_{jit} = 0$ halında γ təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- ☒ 0 dərəcə
- ☐ 30 dərəcə
- ☐ 45 dərəcə
- ☐ 60 dərəcə
- ☐ 90 dərəcə

Sual: (Çəki: 1)

Yumruqlu mexanizmlərdə $F_{ji} = 100$ N və $F_{jit} = 100$ N halında γ təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- ☐ 0 dərəcə
- ☐ 30 dərəcə
- ☐ 45 dərəcə
- ☐ 60 dərəcə
- ☒ 90 dərəcə

Sual: (Çəki: 1)

Bendin fırlanma tezliyi n deg^{-1} olduqda həmin bendin bucaq sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur?

$\omega = \frac{\pi n}{30} \text{ s}^{-1}$ ☒

$\omega = \frac{\pi^2 n}{30} \text{ s}^{-1}$ ☐

$\omega = \frac{\pi n^2}{30} \text{ s}^{-1}$ ☐

$$\omega = \frac{\pi^2 n^2}{30} \sin^{-1} \quad \circ$$

$$\omega = \frac{30}{\pi n} \sin^{-1} \quad \circ$$

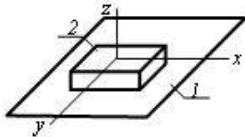
BÖLMƏ: #18#01

Ad	#18#01
Suallardan	18
Maksimal faiz	18
Sualları qarışdırmaq	☒
Suallar təqdim etmək	2 %

Sual: İstənilən başqa növ enerjini mexaniki enerjiyə çevirən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

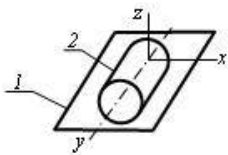
- ☐ nəqliyyat maşını
- ☐ texnoloji maşın
- ☒ mühərrik maşını
- ☐ generator maşını
- ☐ informasiya maşını

Sual: Gösterilən kinematik cütə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- ☐ z boyunca irəliləmə
- ☐ x və z boyunca irəliləmə
- ☐ z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- ☒ x və y boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- ☐ x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma

Sual: Gösterilən kinematik cütə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- ☐ x və y boyunca irəliləmə; x, y və z ətrafında fırlanma
- ☐ x, y və z ətrafında fırlanma
- ☐ x və z boyunca irəliləmə; z ətrafında fırlanma
- ☒ x və y boyunca irəliləmə; y və z ətrafında fırlanma
- ☐ x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma

Sual: İlişmənin əsas teoremini ifadə edən tənliyin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{R_2}{R_1} \quad \bullet$$

$$i_{12} = \frac{\omega_1^2}{\omega_2^2} = \frac{R_2}{R_1} \quad \circ$$

$$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2^2} = \frac{R_2}{R_1} \quad \circ$$

$$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{R_2^2}{R_1} \quad \text{○}$$

$$i_{12} = \frac{\omega_1^2}{\omega_2^2} = \frac{R_2}{R_1} \quad \text{○}$$

Sual: Dişli çarxlardakı dişlərun sayından və moduldan aslı olaraq xarici ilişmədə olan iki dişli çarxın mərkəzləri arasındakı məsafəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$a = 0,5 m (z_1 + z_2)$ ☒

$a = m (z_1 + z_2)$ ☐

$a = 0,5 m^2 (z_1 + z_2)$ ☐

$a = 0,5 m (z_1^2 + z_2)$ ☐

$a = 0,5 m (z_1^2 + z_2^2)$ ☐

Sual: Bölücü çevrənin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$d_1 = m z_1$ ☒

$d_1 = m^2 z_1$ ☐

$d_1 = m z_1^2$ ☐

$d_1 = m^2 z_1^2$ ☐

$d_1 = m : z_1$ ☐

Sual: Birkəsimli pərçim birləşməsində yük mərkəzdə təsir etdikdə lazım olan pərçimlərin sayını tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$z = \frac{P}{\frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kes}}$ ☒

$z = \frac{P^2}{\frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kes}}$ ☐

$z = \frac{P}{\frac{\pi d}{4} [\tau]_{kes}}$ ☐

$z = \frac{P}{\frac{\pi^2 d^2}{4} [\tau]_{kes}}$ ☐

$z = \frac{P}{\frac{\pi^2 d}{4} [\tau]_{kes}}$ ☐

Sual: Slindrik diyircəklərdə sürtünmə ötürməsində ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon)}$ ☒

$u = \frac{D_2^2}{D_1(1-\varepsilon)}$ ☐

$u = \frac{D_2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$ ☐

$u = \frac{D_2^2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$ ☐

$u = \frac{D_2}{\pi \cdot \alpha \cdot \sqrt{2}}$ ☐

$$\mathcal{L}_1(1-\varepsilon)$$

Sual: Slindrik diyrçekli sürtünmə ötürməsində, ötürmə ədədindən v mərkəzlərarası məsafədən aslı olaraq apan diyrçyin diametrini təyin etmək üçün yazılmıř ifadənin hansı doęrudur. (ki: 1)

$$D_1 = \frac{2a}{1+u} \quad \bullet$$

$$D_1 = \frac{2a^2}{1+u} \quad \circ$$

$$D_1 = \frac{2a}{1+u^2} \quad \circ$$

$$D_1 = \frac{2a^2}{1+u^2} \quad \circ$$

$$D_1 = \frac{a}{1+u} \quad \circ$$

Sual: Slindrik diřli çarxın bařlanęı çevrənin diametrini təyin etmək üçün yazılmıř ifadənin hansı doęrudur. (ki: 1)

$$d_w = mz \quad \bullet$$

$$d_w = m^2 z \quad \circ$$

$$d_w = m \cdot z^2 \quad \circ$$

$$d_w = m : z \quad \circ$$

$$d_w = m^2 z^2 \quad \circ$$

Sual: Slindrik dz diřli çarx ötürməsində gtilirmıř yricilik radiusunu təyin etmək üçün yazılmıř ifadənin hansı doęrudur. (ki: 1)

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2} \quad \bullet$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1^2} \pm \frac{1}{\rho_2} \quad \circ$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2^2} \quad \circ$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1^2} \pm \frac{1}{\rho_2^2} \quad \circ$$

$$\frac{1}{\rho_g^2} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2} \quad \circ$$

Sual: Slindrik p diřli çarx ötürməsində gtilirmıř radial qüvvəni təyin etmək üçün yazılmıř ifadənin hansı doęrudur. (ki: 1)

$$F_r = F_n \operatorname{tg} \alpha \quad \bullet$$

$$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \quad \circ$$

$$F_r = F_n^2 \operatorname{tg} \alpha \quad \circ$$

$$F_r = F_n \operatorname{tg}^2 \alpha \quad \circ$$

$$F_r = F_n^2 \operatorname{tg} \alpha \quad \circ$$

Sual: Slindrik p diřli çarx ötürməsində ox boyu qüvvəni təyin etmək üçün yazılmıř ifadənin hansı doęrudur. (ki: 1)

$$F_a = F_t \operatorname{tg} \beta \quad \bullet$$

$$F_a = F_n \operatorname{tg} \beta \quad \circ$$

$$F_a = F_t^2 \operatorname{tg} \beta \quad \circ$$

$$F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \beta \quad \circ$$

$$F_a = F_t^2 \cdot \operatorname{tg}^2 \beta \quad \odot$$

Sual: Sonsuz vintin başlanğıc diametri üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $d_1 = m \cdot q \quad \odot$
 $d_1 = m^2 \cdot q \quad \circ$
 $d_1 = m \cdot q^2 \quad \circ$
 $d_1 = m : q \quad \circ$
 $d_1 = m^2 \cdot q^2 \quad \circ$

Sual: Sonsuz vintin xarici diametri üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $d_{a1} = m \cdot (q + 2) \quad \odot$
 $d_{a1} = m \cdot (q - 2) \quad \circ$
 $d_{a1} = m^2 \cdot (q + 2) \quad \circ$
 $d_{a1} = m \cdot (q^2 + 2) \quad \circ$
 $d_{a1} = m^2 \cdot (q + 2) \quad \circ$

Sual: Tərpənməz o nöqtəsi ox ətrafında fırlanma hərəkət edən bəndin ixtiyari A nöqtəsinin normal təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $a_A^n = \omega^2 \ell_{oA} \quad \odot$
 $a_A^n = \omega \ell_{oA} \quad \circ$
 $a_A^n = \omega \ell_{oA}^2 \quad \circ$
 $a_A^n = \omega^3 \ell_{oA} \quad \circ$
 $a_A^n = \varepsilon \cdot \ell_{oA} \quad \circ$

Sual: Tərpənməz 0 nöqtəsi ətrafında fırlanma hərəkət edən bəndin ixtiyari A nöqtəsinin toxunan təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $a_A^t = \varepsilon \cdot \ell_{oA} \quad \odot$
 $a_A^t = \varepsilon^2 \cdot \ell_{oA} \quad \circ$
 $a_A^t = \varepsilon^3 \cdot \ell_{oA} \quad \circ$
 $a_A^t = \varepsilon \cdot \ell_{oA}^2 \quad \circ$
 $a_A^t = \omega \cdot \ell_{oA}^2 \quad \circ$

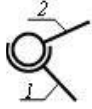
Sual: Mexanizmlərin sintezi neçə mərhələdən ibarətdir? (Çəki: 1)

- $\odot$ iki
 $\circ$ bir
 $\circ$ üç
 $\circ$ dörd
 $\circ$ beş

BÖLMƏ: #18#02

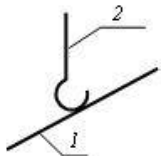
Ad	#18#02
Suallardan	18
Maksimal faiz	18
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



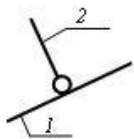
- ☐ birhərəkətli irəliləmə
- ☐ birhərəkətli fırlanma
- ☐ birhərəkətli vint
- ☐ ikihərəkətli silindrik
- ☒ üçhərəkətli sferik

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



- ☐ birhərəkətli fırlanma
- ☐ ikihərəkətli silindrik
- ☒ dördhərəkətli silindrik
- ☐ üçhərəkətli sferik
- ☐ beşhərəkətli sferik

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)

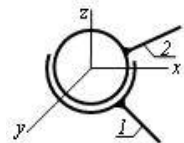


- ☐ birhərəkətli fırlanma
- ☐ ikihərəkətli silindrik
- ☐ dördhərəkətli silindrik
- ☐ üçhərəkətli sferik
- ☒ beşhərəkətli sferik

Sual: Lingli mexanizmin, dayağa nəzərən tam dövr edə bilən bəndinə nə deyilir? (Çəki: 1)

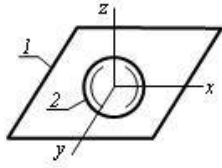
- ☒ dirsək
- ☐ mancanaq
- ☐ sürüncək
- ☐ hərəkətqolu
- ☐ kulis

Sual: Göstərilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- ☐ z və y boyunca irəliləmə; x, y və z ətrafında fırlanma
- ☒ x, y və z ətrafında fırlanma
- ☐ x və y boyunca irəliləmə; z ətrafında fırlanma
- ☐ x və y boyunca irəliləmə; y və z ətrafında fırlanma
- ☐ x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

Sual: Gösterilən kinematik cütde bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- ☒ x və y boyunca irəliləmə; x, y və z ətrafında fırlanma
- ☐ x və y ətrafında fırlanma; z boyunca irəliləmə
- ☐ z boyunca irəliləmə; x və z ətrafında fırlanma
- ☐ x, y və z boyunca irəliləmə
- ☐ z boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma

Sual: Bu yastı mexanizm neçə izafi sərbəstliyə malikdir? (Çəki: 1)



- ☐ -2
- ☐ -1
- ☐ 0
- ☒ 1
- ☐ 2

Sual: Sürüşmə sürtünməsi nədən asılı deyil? (Çəki: 1)

- ☐ səthlərə təsir edən normal qüvvədən
- ☒ səthlərin sahəsindən
- ☐ səthlərin ilkin kontakt müddətindən
- ☐ səthlərin materiallarından
- ☐ səthlərin vəziyyətindən

Sual: Planetar mexanizmdə satelitin oxu bərkidilən bəndə nə deyilir? (Çəki: 1)

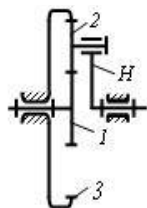
- ☐ günəş çarxı
- ☐ dayaq çarxı
- ☐ qapayıcı çarx
- ☐ satelit
- ☒ gəzdirici

Sual: Planetar mexanizmdə tərpənən mərkəzi çarxa nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☒ günəş çarxı
- ☐ dayaq çarxı
- ☐ qapayıcı çarx
- ☐ satelit
- ☐ gəzdirici

Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

ötürmə nisbəti – u_{IH}

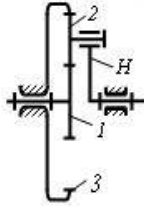


$$u_{12} = 1 - \frac{z_3}{z_1}$$

- ☒ $u_{IH} = 1 + \frac{z_3}{z_1}$
☐ $u_{IH} = \frac{z_3 + z_2}{z_1}$
☐ $u_{IH} = 1 - \frac{z_3}{z_2}$
☐ $u_{IH} = 1 + \frac{z_3}{z_2}$

Sual: (Çəki: 1)

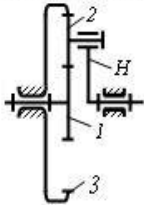
Planetar mexanizmdə $z_1 = 10$; $z_2 = 20$ olarsa onun u_{IH} ötürmə nisbəti nəyə bərabər olar?



- ☐ - 1,5
☐ - 4
☐ 3,5
☒ 6
☐ 7

Sual: (Çəki: 1)

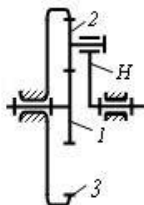
Planetar mexanizmdə $z_1 = 10$; $z_2 = 20$ olarsa z_3 nəyə bərabər olar?



- ☐ 40
☒ 50
☐ 30
☐ 60
☐ 70

Sual: (Çəki: 1)

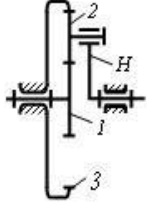
Planetar mexanizmdə $u_{IH} = 6$ və $z_1 = 10$ olarsa z_2 nəyə bərabər olar?



- ☒ 20
☐ 40
☐ 15
☐ 25
☐ 30

Sual: (Çəki: 1)

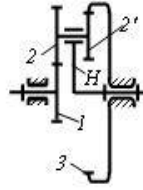
Planetar mexanizmdə $u_{IH} = 6$ və $z_1 = 10$ olarsa z_3 nəyə bərabər olar?



- ☒ 50
- ☐ 60
- ☐ 40
- ☐ 65
- ☐ 70

Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

ötürmə nisbəti – u_{IH}



$$u_{IH} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2} \quad \text{○}$$

$$u_{IH} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2} \quad \text{○}$$

$$u_{IH} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2} \quad \text{●}$$

$$u_{IH} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2} \quad \text{○}$$

$$u_{IH} = 1 + \frac{z_1 \cdot z_2}{z_2 \cdot z_3} \quad \text{○}$$

Sual: A nöqtəsinin sürəti məlum olduqda onunla sərt əlaqədə olan B nöqtəsinin sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{V}_B = \vec{V}_A + \vec{V}_{BA} \quad \text{●}$$

$$\vec{V}_B = \vec{V}_A - \vec{V}_{BA} \quad \text{○}$$

$$\vec{V}_B = \vec{V}_A^2 + \vec{V}_{BA} \quad \text{○}$$

$$\vec{V}_B = \vec{V}_A^2 + \vec{V}_{BA} \quad \text{○}$$

$$\vec{V}_B = \vec{V}_A^2 + \vec{V}_{BA}^2 \quad \text{○}$$

Sual: A nöqtəsinin tam təcili məlum olduqda onunla sərt əlaqədə olan B nöqtəsinin tam təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{a}_A = \vec{a}_A + \vec{a}_{BA}^n + \vec{a}_{BA}^t \quad \text{●}$$

$$\vec{a}_A = \vec{a}_A - \vec{a}_{BA}^n + \vec{a}_{BA}^t \quad \text{○}$$

$$\vec{a}_A = \vec{a}_A + \vec{a}_{BA}^n - \vec{a}_{BA}^t \quad \text{○}$$

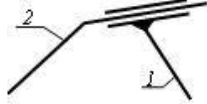
$$\vec{a}_A = \vec{a}_A^2 + \vec{a}_{BA}^n + \vec{a}_{BA}^t \quad \text{○}$$

$$\vec{a}_A = \vec{a}_A^2 + \vec{a}_{BA}^n + \vec{a}_{BA}^t \quad \text{○}$$

BÖLMƏ: #18#03

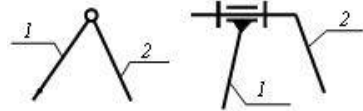
Ad	#18#03
Suallardan	57
Maksimal faiz	57
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	3 %

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



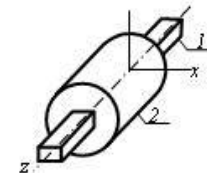
- ☐ birhərəkətli irəliləmə
- ☐ birhərəkətli fırlanma
- ☐ birhərəkətli vint
- ☒ ikihərəkətli silindrik
- ☐ üçhərəkətli sferik

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



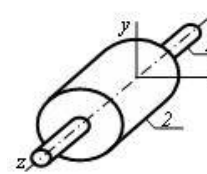
- ☐ birhərəkətli irəliləmə
- ☒ birhərəkətli fırlanma
- ☐ birhərəkətli vint
- ☐ ikihərəkətli silindrik
- ☐ üçhərəkətli sferik

Sual: Göstərilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



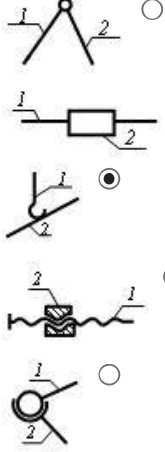
- ☒ z boyunca irəliləmə
- ☐ x və y boyunca irəliləmə
- ☐ z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- ☐ x və z boyunca irəliləmə
- ☐ x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

Sual: Göstərilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)

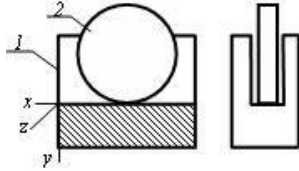


- ☐ y boyunca irəliləmə
- ☐ x və y boyunca irəliləmə
- ☒ z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- ☐ x və z boyunca irəliləmə
- ☐ x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

Sual: Cütlərdən hansı ali kinematik cütdür? (Çəki: 1)



Sual: Gösterilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- ☐ z boyunca irəliləmə
- ☐ x və y boyunca irəliləmə
- ☐ z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- ☐ x və z boyunca irəliləmə
- ☒ x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

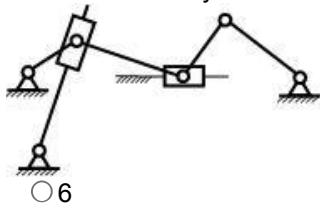
Sual: Fəza mexanizmin sərbəstlik dərəcəsi hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

- $w = 6n - 5p_1 - 4p_2 - 3p_3 - 2p_4 - p_5$ ☒
- $w = 6n - 5p_3 - 4p_4 - 3p_3 - 2p_2 - p_1$ ☐
- $w = 3n - 2p_1 - p_2$ ☐
- $w = 3n - 2p_2 - p_1$ ☐
- $w = 3n + 2p_1 + p_2$ ☐

Sual: Üçüncü ailə yastı mexanizmin sərbəstlik dərəcəsi hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

- $w = 6n - 5p_1 - 4p_2 - 3p_3 - 2p_4 - p_5$ ☐
- $w = 6n - 5p_3 - 4p_4 - 3p_3 - 2p_2 - p_1$ ☐
- $w = 3n - 2p_1 - p_2$ ☒
- $w = 3n - 2p_2 - p_1$ ☐
- $w = 3n + 2p_1 + p_2$ ☐

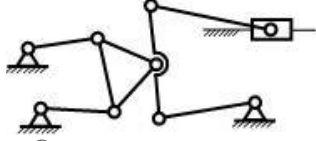
Sual: Gösterilən yastı mexanizmdə neçə ədəd birhərəkətli kinematik cüt var? (Çəki: 1)



☐ 6

- ☐ 7
- ☐ 8
- ☐ 9
- ☒ 10

Sual: Bu yastı mexanizm neçə sərbəstliyə malikdir? (Çəki: 1)



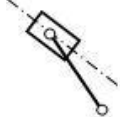
- ☒ 1
- ☐ 2
- ☐ 3
- ☐ 0
- ☐ -1

Sual: Bu manipulyator neçə sərbəstliyə malikdir? (Çəki: 1)



- ☒ 7
- ☐ 8
- ☐ 9
- ☐ 10
- ☐ 11

Sual: Göstərilən 2-ci sinif Assur qrupu neçənci növdür? (Çəki: 1)



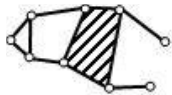
- ☐ 1
- ☒ 2
- ☐ 3
- ☐ 4
- ☐ 5

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib (Çəki: 1)



- ☐ 3-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- ☒ 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- ☐ 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- ☐ 4-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- ☐ 5-ci sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



- ☐ 3-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- ☐ 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- ☐ 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)

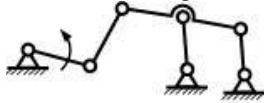
- ☒ 4-cü sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
☐ 5-ci sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
-

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



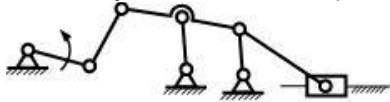
- ☒ 3-cü sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
☐ 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
☐ 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
☐ 4-cü sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
☐ 5-ci sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
-

Sual: Sxemdə göstərilən yastı mexanizm neçənci sinfə aiddir? (Çəki: 1)



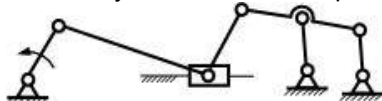
- ☐ 1
☐ 2
☒ 3
☐ 4
☐ 5
-

Sual: Bu yastı mexanizmin quruluş düsturu hansıdır? (Çəki: 1)



- ☐ II(I, 2)
☐ II (I, 2, 2)
☐ III (I, 3)
☐ III (I, 2, 3)
☒ III (I, 3, 2)
-

Sual: Bu yastı mexanizmin quruluş düsturu hansıdır? (Çəki: 1)



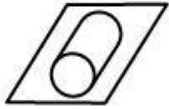
- ☐ II(I, 2)
☐ II (I, 2, 2)
☐ III (I, 3)
☒ III (I, 2, 3)
☐ III (I, 3, 2)
-

Sual: Bu kinematik cütə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



- ☐ 1
☐ 2
☒ 3
☐ 4
☐ 5
-

Sual: Bu kinematik cütə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



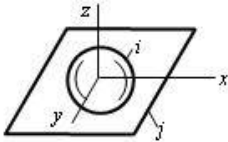
- ☐ 1
- ☒ 2
- ☐ 3
- ☐ 4
- ☐ 5

Sual: Bu kinematik cütə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



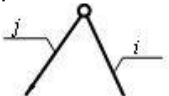
- ☒ 1
- ☐ 2
- ☐ 3
- ☐ 4
- ☐ 5

Sual: Bu kinematik cütə hansı reaksiya qüvvəsi yaranır? (Çəki: 1)



- $F_{\vec{y}}^x$ ☐
- $F_{\vec{y}}^y$ ☐
- $F_{\vec{y}}^z$ ☒
- $M_{\vec{y}}^x$ ☐
- $M_{\vec{y}}^y$ ☐

Sual: Yastı mexanizmin birhərəkətli fırlanma kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)



- ☒ tətbiq nöqtəsi
- ☐ istiqaməti
- ☐ qiyməti
- ☐ tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
- ☐ tətbiq nöqtəsi və qiyməti

Sual: Yastı mexanizmin birhərəkətli irəliləmə kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)



- ☐ tətbiq nöqtəsi
- ☒ istiqaməti
- ☐ qiyməti
- ☐ tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
- ☐ tətbiq nöqtəsi və qiyməti

Sual: Yastı mexanizmin ikihərəkətli ali kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametrləri məlumdur? (Çəki: 1)



- ☐ tətbiq nöqtəsi
 - ☐ istiqaməti
 - ☐ qiyməti
 - ☒ tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
 - ☐ tətbiq nöqtəsi və qiyməti
-

Sual: Kənar aşqarlardan tamamilə təmizlənmiş bilavasitə toxunan səthlər arasında hansı sürüşmə sürtünməsi baş verir? (Çəki: 1)

- ☐ mayeli
 - ☐ yarımmayeli
 - ☐ yarımquru
 - ☒ təmiz (xalis)
 - ☐ sərhəd (həddi)
-

Sual: Bu kinematik silsilələrdən hansı statik həll olunandır? (Çəki: 1)

- $n = 3, p_I = 4$ ☐
 - $n = 4, p_I = 7$ ☐
 - $n = 2, p_I = 3$ ☒
 - $n = 5, p_I = 6$ ☐
 - $n = 2, p_I = 4$ ☐
-

Sual: Jukovski teoremi hansı ifadə ilə müəyyən edilir? (Çəki: 1)

- $M_p(F_i) = F_i \cdot \mu_v$ ☐
 - $M_p(F_i) = F_i \cdot \operatorname{tg} \alpha$ ☐
 - $M_p(F_i) = \frac{F_i}{\mu_v}$ ☒
 - $M_p(F_i) = \frac{F_i \cdot \cos \alpha}{\mu_v}$ ☐
 - $M_p(F_i) = \frac{F_i \cdot \operatorname{tg} \alpha}{\mu_v}$ ☐
-

Sual: İrəliləmə kinematik cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici qüvvə sürtünmə konusunun doğurduğu yönəlsə o hansı vəziyyətdə olar? (İlkin vəziyyət – hərəkətdədir). (Çəki: 1)

- ☐ qeyri-müəyyən hərəkətdə
 - ☒ müntəzəm hərəkətdə
 - ☐ yavaşlayan hərəkətdə
 - ☐ yeyinləşən hərəkətdə
 - ☐ sükunətdə
-

Sual: (Çəki: 1)

$z_1 = 20$; $z_2 = 100$ olan daxili dişli çarx ilişməsində u_{12} ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

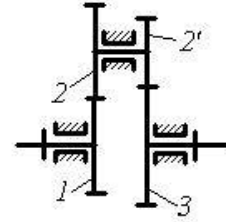
- ☒ 5
- ☐ 4
- ☐ -5
- ☐ $\frac{1}{5}$

$$-\frac{1}{5} \quad \bigcirc$$

Sual: (Çeki: 1)

Şekildəki tərənəmən oxlu dişli çarx birləşməsinin u_{13} ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

$$z_1 = 10; z_2 = 20; z_2' = 11; z_3 = 66$$

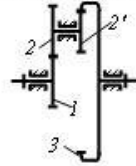


- ☐ 8
☒ 12
☐ -8
☐ -12
☐ 10

Sual: (Çeki: 1)

Şekildəki tərənəmən oxlu dişli çarx birləşməsinin u_{13} ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

$$z_1 = 10; z_2 = 20; z_2' = 11; z_3 = 66$$



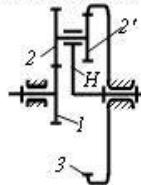
- ☐ 8
☐ 12
☐ -8
☒ -12
☐ 10

Sual: Planetar mexanizmdə oxu tərənən çarxa nə deyilir? (Çeki: 1)

- ☐ günəş çarxı
☐ dayaq çarxı
☐ qapayıcı çarx
☒ satelit
☐ gəzdirici

Sual: (Çeki: 1)

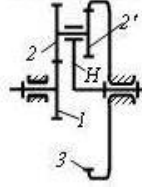
$z_1 = 20; z_2 = 40; z_2' = 10$ və çarxların modulları eynidirsə planetar mexanizmin ötürmə nisbəti u_{1H} nəyə bərabərdir?



- ☐ 7
☐ 8
☐ 10
☐ 13
☒ 15

Sual: (Çeki: 1)

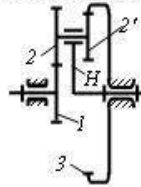
$u_{IH} = 19$; $z_1 = 15$; $z_2 = 45$ və çarxların modulları eynidirsə planetar mexanizmdə z_2 və z_3 nəyə bərabərdir?



- $z_2 = 14$ ☐
- $z_3 = 70$
- $z_2 = 13$ ☐
- $z_3 = 78$
- $z_2 = 15$ ☐
- $z_3 = 75$
- $z_2 = 12$ ☒
- $z_3 = 72$
- $z_2 = 10$ ☐
- $z_3 = 60$

Sual: (Çəki: 1)

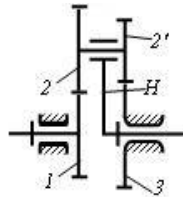
$z_1 = 15$; $z_2 = 45$; $z_2 = 10$ və çarxların modulları eynidirsə planetar mexanizmin ötürmə nisbəti u_{IH} nəyə bərabərdir?



- ☐ 25
- ☒ 22
- ☐ 19
- ☐ 18
- ☐ 15

Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

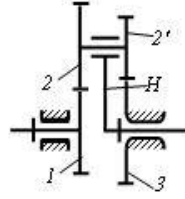
ötürmə nisbəti – u_{IH}



- $u_{IH} = 1 - \frac{z_1 \cdot z_2}{z_2 \cdot z_3}$ ☐
- $u_{IH} = 1 + \frac{z_1 \cdot z_2}{z_2 \cdot z_3}$ ☐
- $u_{IH} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$ ☐
- $u_{IH} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$ ☒
- $u_{IH} = 1 - \frac{z_2' \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$ ☐

Sual: (Çəki: 1)

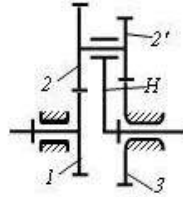
Planetar mexanizmdə $u_{1H} = -11$; $z_1 = 25$; $z_2 = 75$ və çarxların modulları eynidirsə z_2 və z_3 nəyə bərabərdir?



- ☒ $z_2 = 20$
- $z_3 = 80$
- ☐ $z_2 = 15$
- $z_3 = 60$
- ☐ $z_2 = 18$
- $z_3 = 72$
- ☐ $z_2 = 16$
- $z_3 = 64$
- ☐ $z_2 = 24$
- $z_3 = 96$

Sual: (Çəki: 1)

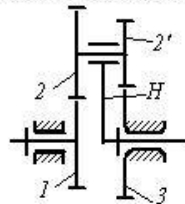
Planetar mexanizmdə $u_{1H} = -19$; $z_1 = 18$; $z_2 = 15$ və çarxların modulları eynidirsə z_2 və z_3 nəyə bərabərdir?



- ☐ $z_2 = 70$
- $z_3 = 75$
- ☐ $z_2 = 72$
- $z_3 = 70$
- ☒ $z_2 = 72$
- $z_3 = 75$
- ☐ $z_2 = 60$
- $z_3 = 70$
- ☐ $z_2 = 70$
- $z_3 = 60$

Sual: (Çəki: 1)

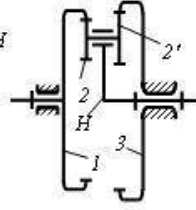
Planetar mexanizmdə $z_1 = z_2 = 12$ $z_3 = 60$ və çarxların modulları eynidirsə ötürmə nisbəti u_{1H} nəyə bərabərdir?



- ☐ 24
- ☐ 25
- ☐ - 20
- ☒ - 24
- ☐ - 25

Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

ötürmə nisbəti – u_{IH}



$u_{IH} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_{2'}}$ ☒

$u_{IH} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_{2'}}$ ☐

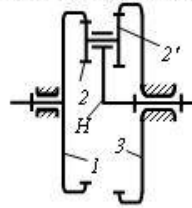
$u_{IH} = 1 - \frac{z_1 \cdot z_{2'}}{z_2 \cdot z_3}$ ☐

$u_{IH} = 1 + \frac{z_1 \cdot z_{2'}}{z_2 \cdot z_3}$ ☐

$u_{IH} = 1 - \frac{z_{2'} \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$ ☐

Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə $z_1 = 75$; $z_2 = 15$; $z_3 = 72$ və çarxların modulları eynidirsə ötürmə nisbəti u_{IH} nəyə bərabərdir?



☐ -10

☒ -5

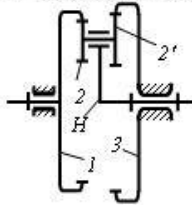
☐ -8

☐ 5

☐ 10

Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə $u_{IH} = -5$; $z_1 = 100$; $z_2 = 20$ çarxların modulları eynidirsə $z_{2'}$ və z_3 nəyə bərabərdir?



$z_{2'} = 15$ ☐

$z_3 = 90$

$z_{2'} = 14$ ☐

$z_3 = 84$

$z_{2'} = 10$ ☐

$z_3 = 70$

$z_{2'} = 16$ ☒

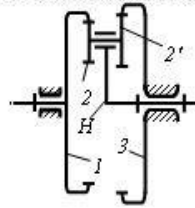
$z_3 = 96$

$$z_{2'} = 20 \quad \bigcirc$$

$$z_3 = 100$$

Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə $z_1 = 70$; $z_2 = 12$; $z_{2'} = 10$ və çarxların modulları eynidirsə z_3 nəyə bərabərdir?



$$\bigcirc 70$$

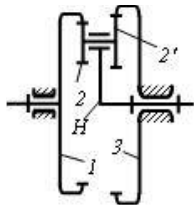
$$\bullet 68$$

$$\bigcirc 66$$

$$\bigcirc 64$$

$$\bigcirc 72$$

Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şətidir hansıdır? (Çəki: 1)



$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2 \quad \bullet$$

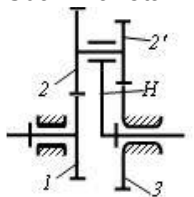
$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 \quad \bigcirc$$

$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2 \quad \bigcirc$$

$$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2 \quad \bigcirc$$

$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_{2'} \quad \bigcirc$$

Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şətidir hansıdır? (Çəki: 1)



$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2 \quad \bigcirc$$

$$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2 \quad \bigcirc$$

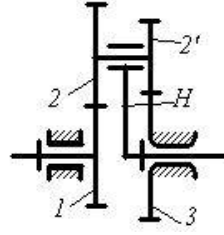
$$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2 \quad \bigcirc$$

$$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2 \quad \bullet$$

$$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_{2'} - 2 \quad \bigcirc$$

Sual: (Çəki: 1)

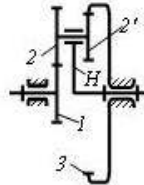
Planetar mexanizmdə $z_1 = 40$; $z_2 = 38$; $z_{2'} = 13$ və çarxların modulları eynidirsə z_3 nəyə bərabərdir?



- ☐ 60
☒ 65
☐ 55
☐ 53
☐ 51

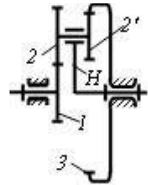
Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə $z_1 = 15$; $z_2 = 10$; $z_3 = 60$ və çarxların modulları eynidirsə $z_{2'}$ nəyə bərabərdir?



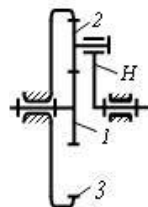
- ☐ 25
☐ 75
☐ 45
☐ 50
☒ 35

Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$ ☒
 $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$ ☐
 $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$ ☐
 $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$ ☐
 $(z_2 + z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_{2'}$ ☐

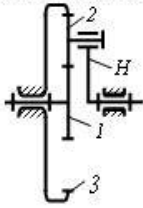
Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- ☐ $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
☒ $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
☐ $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
☐ $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
☐ $(z_2 + z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z$

Sual: (Çəki: 1)

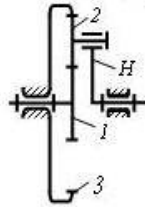
Planetar mexanizmdə $z_1 = 10; z_3 = 60$ olan z_2 nəyə bərabərdir?



- ☐ 50
☐ 35
☐ 30
☒ 25
☐ 20

Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmə $z_3 = 50; z_2 = 20$ olan uyğun olan çevrilmiş mexanizmin u_{13}^H ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?



- ☒ 5
☐ 7
☐ 2,5
☐ 2
☐ 4,5

Sual: Sürtünmə qüvvələrini təyin etmək üçün yazılmış Kulon ifadəsinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- ☒ $F_s = A + fF$
☐ $F_s = A - fF$
☐ $F_s = A^2 + fF$
☐ $F_s = A + f^2 F$
☐ $F_s = A + fF^2$

Sual: Elastiklik bəndli mexanizmlərdə, elastik bəndin aparıcı və aparılan qolları arasında gərginliyi təyin etmək üçün istifadə edilən Eyler düsturunun hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- ☒ $F_2 = F_1 \cdot \ell^f$
☐ $F_2 = F_1^2 \cdot \ell^{1/\alpha}$
☐ $F_2 = F_1 \cdot \ell^{2/\alpha}$
☐ $F_2 = F_1 \cdot \ell^{1/\alpha}$
☐ $F_2 = F_1 \cdot \ell^{\alpha f}$

Sual: Əgər daban bütün olsa yeni radiusu r olduqda onda sürtünən fırlanma kinematik cütündə sürtünmə momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadədən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$M_{\text{sür}} = \frac{2}{3} P \cdot f \cdot r$ ☒

$M_{\text{sür}} = \frac{2}{3} P^2 \cdot f \cdot r$ ☐

$M_{\text{sür}} = \frac{2}{3} P \cdot f^2 \cdot r$ ☐

$M_{\text{sür}} = \frac{2}{3} P \cdot f \cdot r^2$ ☐

$M_{\text{sür}} = \frac{2}{3} P \cdot f^2 \cdot r^2$ ☐

Sual: Bəndə təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektorunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$P_s = -ma_s$ ☒

$P_s = -m^2 a_s$ ☐

$P_s = -ma_s^2$ ☐

$P_s = -m^2 a_s^2$ ☐

$P_s = -m^2 a_s^2$ ☐

Sual: Bəndə təsir edən ətalət momentlərinin baş vektorunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$M_s = -J_s \varepsilon$ ☒

$M_s = -J_s^2 \varepsilon$ ☐

$M_s = -J_s \varepsilon^2$ ☐

$M_s = -J_s \omega$ ☐

$M_s = J_s \omega^2$ ☐

BÖLMƏ: #19#01

Ad	#19#01
Suallardan	13
Maksimal faiz	13
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Materialların vəziyyətini dəyişən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

☒ nəqliyyat maşını

☐ texnoloji maşın

☐ mühərrik maşını

☐ generator maşını

☐ informasiya maşını

Sual: Dişli çarxın dişlərinin xarici çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$d_{a1} = m(z_1 + 2)$ ☒

$d_{a1} = m^2(z_1 + 2)$ ☐

$d_{a1} = m^3(z_1 + 2)$ ☐

$d_{a1} = m(z_1^2 + 2)$ ☐

$d_{a1} = m^2(z_1^2 + 2)$ ☐

Sual: Dişli çarxın dişlərinin daxili çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$d_{fi} = m (z_1 - 2is)$ ☒

$d_{fi} = m^2 (z_1 - 2is)$ ☐

$d_{fi} = m^3 (z_1 - 2is)$ ☐

$d_{fi} = m (z_1^2 - 2is)$ ☐

$d_{fi} = m^2 (z_1^2 - 2is)$ ☐

Sual: Dişli çarxın dişlərinin əsas çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$d_{as} = d_1 \cos \alpha_1$ ☒

$d_{as} = d_1^2 \cos \alpha_1$ ☐

$d_{as} = d_1^3 \cos \alpha_1$ ☐

$d_{as} = d_1^2 \cos^2 \alpha_1$ ☐

$d_{as} = d_1 \cos^2 \alpha_1$ ☐

Sual: Bir sərbəstlik dərəcəsinə malik olan sotelitli dişli mexanizmlər necə adlanır. (Çəki: 1)

☒ planetar

☐ differensial

☐ tərpənməz oxlu dişli mexanizmlər

☐ dişli lingli mexanizmlər

☐ sürətlər qutusu

Sual: İki və daha çox sərbəstlik dərəcəsinə malik olan sotelitli dişli mexanizmlər necə adlanır. (Çəki: 1)

☒ differensial

☐ planetar

☐ tərpənməz oxlu dişli mexanizmlər

☐ dişli lingli mexanizmlər

☐ sürətlər qutusu

Sual: Yumruq mexanizmlərində aparılan bənd irəli geri hərəkət edirsə o, necə adlanır. (Çəki: 1)

☒ itələyici

☐ dirsək

☐ mancanaq

☐ sürgü qolu

☐ sürüngəc

Sual: Yumruq mexanizmlərində aparılan bənd yellənmə hərəkət edirsə o, necə adlanır. (Çəki: 1)

☒ mancanaq

☐ itələyici

☐ dirsək

☐ sürgü qolu

☐ sürüngəc

Sual: Ulduzcuğun bölücü çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi}{z_1}}$ ☒

$d_1 = \frac{P^2}{\sin \frac{\pi}{z_1}}$ ☐

$$d_1 = \frac{z_1}{\sin \frac{\pi}{z_1}} \quad \text{○}$$

$$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi}{z_1}} \quad \text{○}$$

$$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi}{z_1^2}} \quad \text{○}$$

Sual: İlişmənin əsas teoremini ifadə edən tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{R_2}{R_1} \quad \text{●}$$

$$i_{12} = \frac{\omega_1^2}{\omega_2} = \frac{R_2}{R_1} \quad \text{○}$$

$$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2^2} = \frac{R_2}{R_1} \quad \text{○}$$

$$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{R_2^2}{R_1} \quad \text{○}$$

$$i_{12} = \frac{\omega_1^2}{\omega_2^2} = \frac{R_2}{R_1} \quad \text{○}$$

Sual: Dişli çarxlardakı dişlərin sayından və moduldan aslı olaraq xarici ilişmədə olan iki dişli çarxın mərkəzləri arasındakı məsafəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$a = 0,5 m (z_1 + z_2) \quad \text{●}$$

$$a = m (z_1 + z_2) \quad \text{○}$$

$$a = 0,5 m^2 (z_1 + z_2) \quad \text{○}$$

$$a = 0,5 m (z_1^2 + z_2) \quad \text{○}$$

$$a = 0,5 m (z_1^2 + z_2^2) \quad \text{○}$$

Sual: Bölücü çevrənin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$d_1 = m z_1 \quad \text{●}$$

$$d_1 = m^2 z_1 \quad \text{○}$$

$$d_1 = m z_1^2 \quad \text{○}$$

$$d_1 = m^2 z_1^2 \quad \text{○}$$

$$d_1 = m : z_1 \quad \text{○}$$

Sual: Dişli çarxların həndəsi ölçülərinə təyin etmək üçün ən əsas verilən aşağıda göstərilənlərdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- modul
- dişin addımı
- mərkəzlərarası məsafə
- dişlərin qalınlığı
- bölücü çevrənin diametri

BÖLMƏ: #19#02

Ad

#19#02

Suallardan

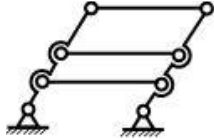
33

Maksimal faiz	33
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	2 %

Sual: Lingli mexanizmin, dayağa irəliləmə cütü ilə birləşdirilmiş bəndinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ dirsək
- ☐ mancanaq
- ☒ sürüncək
- ☐ hərəkətqolu
- ☐ kulis

Sual: Bu yastı mexanizm neçə izafi rabitəyə malikdir? (Çəki: 1)



- ☐ -2
- ☐ -1
- ☐ 0
- ☐ 1
- ☒ 2

Sual: Bəndin dönmə bucağından mexanizmin ümumiləşdirilmiş kordinatına görə alınmış ikinci tərtib törəməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ bucaq təcili
- ☐ bucaq sürəti analoqu
- ☒ bucaq təcili analoqu
- ☐ xətti sürət analoqu
- ☐ xətti təcil analoqu

Sual: Bəndin dönmə bucağından mexanizmin ümumiləşdirilmiş kordinatına görə alınmış birinci tərtib törəməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☒ bucaq sürəti analoqu
- ☐ bucaq sürəti
- ☐ bucaq təcili analoqu
- ☐ bucaq təcili
- ☐ xətti sürət analoqu

Sual: Nöqtənin xətti sürəti ilə onun analoqu (u) arasında hansı asılılıq mövcudur? (giriş bəndinin bucaq sürəti – (Çəki: 1)

ω_1).

$v = u \cdot \omega_1^2$ ☐

$v = u^2 \cdot \omega_1$ ☐

$v = \frac{u}{\omega_1^2}$ ☐

$v = \frac{u}{\omega_1}$ ☐

$v = u \cdot \omega_1$ ☒

Sual: Modulu $m = 4$ mm olan normal silindrik dişli çarxin dişlərinin bölgü çevrəsi üzrə addımı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ 4 mm
 - ☐ 9 mm
 - ☐ 6,28 mm
 - ☐ 5 mm
 - ☒ 12,56 mm
-

Sual: Modulu $m = 4$ mm olan normal silindrik dişli çarxin dişlərinin bölgü çevrəsi üzrə qalınlığı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ 4 mm
 - ☐ 9 mm
 - ☒ 6,28 mm
 - ☐ 5 mm
 - ☐ 12,56 mm
-

Sual: Gösterilən dişli çarxlardan hansı “sıfır” çarxdır? $m=10$ mm; s – dişlərin bölgü çevrəsi üzrə qalınlığıdır. (Çəki: 1)

- ☒ $s = 15,7$ mm
 - ☐ $s = 15,5$ mm
 - ☐ $s = 14,5$ mm
 - ☐ $s = 16,7$ mm
 - ☐ $s = 17$ mm
-

Sual: Gösterilən dişli çarxlardan hansı “müsbət” çarxdır? $m=10$ mm; s – dişlərin bölgü çevrəsi üzrə qalınlığıdır. (Çəki: 1)

- ☐ $s = 15,7$ mm
 - ☐ $s = 15,5$ mm
 - ☐ $s = 14,5$ mm
 - ☒ $s = 16,7$ mm
 - ☐ $s = 17$ mm
-

Sual: Gösterilən dişli çarxlardan hansı “mənfi” çarxdır? $m=10$ mm; s – dişlərin bölgü çevrəsi üzrə qalınlığıdır. (Çəki: 1)

- ☐ $s = 15,7$ mm
 - ☐ $s = 16$ mm
 - ☒ $s = 14,5$ mm
 - ☐ $s = 16,7$ mm
 - ☐ $s = 17$ mm
-

Sual: İlişmədə olan çarxların toxunan və bir-birinin üzəri ilə sürüşmədən diyirlənən çevrələrinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ təpə çevrəsi
 - ☐ dib çevrəsi
 - ☐ bölgü çevrəsi
 - ☒ başlanğıç çevrəsi
 - ☐ əsas çevrə
-

Sual: Silindrik dişli çarx ilişməsində P ilişmə qütübü ilə üst-üstə düşən nöqtələrinin həndəsi yerinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ təpə çevrəsi
- ☐ dib çevrəsi
- ☐ bölgü çevrəsi
- ☒ başlanğıç çevrəsi
- ☐ əsas çevrə

Sual: İlişmədə olan silindrik dişli çarxların nisbi hərəkətindəki sentroidlərinə nə çevrəsi deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ əsas
 - ☐ bölgü
 - ☒ başlanğıc
 - ☐ dib
 - ☐ təpə
-

Sual: Dişli çarx ilişməsində mərkəzlərarası məsafənin dəyişməsi hansı çevrələrin yerinin dəyişməsinə səbəb olur? (Çəki: 1)

- ☐ təpə
 - ☐ dib
 - ☐ bölgü
 - ☒ başlanğıc
 - ☐ əsas
-

Sual: Dişli çarx ilişməsində mərkəzlərarası məsafənin dəyişməsi nəyin dəyişməsinə səbəb olur? (Çəki: 1)

- ☐ modulun
 - ☐ dişlərin addımının
 - ☐ bölgü çevrəsi üzrə dişlərin qalınlığının
 - ☒ ilişmə bucağının
 - ☐ ötürmə nisbətinin
-

Sual: Bir cüt diş ilişmədə olan zaman çarxların dönmə bucağına nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ faza bucağı
 - ☒ örtmə bucağı
 - ☐ təzyiq bucağı
 - ☐ ötürmə bucağı
 - ☐ ilişmə bucağı
-

Sual: Düzdişli xarici silindrik dişli çarx ilişməsində örtmə əmsalı hansı düsturla hesablanır? (ab – həqiqi ilişmə xəttinin uzunluğudur) (Çəki: 1)

- $\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{\pi m \cdot \cos \alpha}$ ☒
 - $\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{\pi m \cdot \operatorname{tg} \alpha}$ ☐
 - $\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{m \cdot \cos \alpha}$ ☐
 - $\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{m \cdot \operatorname{tg} \alpha}$ ☐
 - $\varepsilon_{\alpha} = \frac{(ab)}{2\pi m \cdot \cos \alpha}$ ☐
-

Sual: Dişli çarxların həndəsi ölçülərinə təyin etmək üçün ən əsas verilən aşağıda göstərilənlərdən hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- ☒ modul
 - ☐ dişin addımı
 - ☐ mərkəzlərarası məsafə
 - ☐ dişlərin qalınlığı
 - ☐ bölücü çevrənin diametri
-

Sual: Çəp dişli çarxlarda qapanma əməlini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$\varepsilon' = \varepsilon + \frac{b}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \bullet$$

$$\varepsilon' = \varepsilon^2 + \frac{b}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \circ$$

$$\varepsilon' = \varepsilon + \frac{b^2}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \circ$$

$$\varepsilon' = \varepsilon + \frac{b}{t^2} \operatorname{tg} \beta \quad \circ$$

$$\varepsilon' = \varepsilon^2 + \frac{b^2}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \circ$$

Sual: Çoxpilləli ötürmədə ümumi ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23} \cdot i_{34} \cdot i_{4n} \quad \bullet$$

$$i_{in} = i_{12}^2 \cdot i_{23} \cdot i_{34} \cdot i_{4n} \quad \circ$$

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23}^2 \cdot i_{34} \cdot i_{4n} \quad \circ$$

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23} \cdot i_{34}^2 \cdot i_{4n} \quad \circ$$

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23} \cdot i_{34} \cdot i_{4n}^2 \quad \circ$$

Sual: Dişli çarxın dişlərinin xarici çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$d_{a1} = m(z_1 + 2) \quad \bullet$$

$$d_{a1} = m^2(z_1 + 2) \quad \circ$$

$$d_{a1} = m^3(z_1 + 2) \quad \circ$$

$$d_{a1} = m(z_1^2 + 2) \quad \circ$$

$$d_{a1} = m^2(z_1^2 + 2) \quad \circ$$

Sual: Dişli çarxın dişlərinin daxili çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$d_{fi} = m(z_1 - 2i_s) \quad \bullet$$

$$d_{fi} = m^2(z_1 - 2i_s) \quad \circ$$

$$d_{fi} = m^3(z_1 - 2i_s) \quad \circ$$

$$d_{fi} = m(z_1^2 - 2i_s) \quad \circ$$

$$d_{fi} = m^2(z_1^2 - 2i_s) \quad \circ$$

Sual: Dişli çarxın dişlərinin əsas çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$d_{es} = d_1 \cos \alpha_1 \quad \bullet$$

$$d_{es} = d_1^2 \cos \alpha_1 \quad \circ$$

$$d_{es} = d_1^3 \cos \alpha_1 \quad \circ$$

$$d_{es} = d_1^2 \cos^2 \alpha_1 \quad \circ$$

$$d_{es} = d_1 \cos^2 \alpha_1 \quad \circ$$

Sual: Çəp dişli çarxlarda qapanma əməlini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\varepsilon' = \varepsilon + \frac{b}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \bullet$$

$$\varepsilon' = \varepsilon^2 + \frac{b}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \circ$$

$$\varepsilon' = \varepsilon + \frac{b^2}{t} \operatorname{tg} \beta \quad \circ$$

$$\varepsilon' = \varepsilon + \frac{b}{t^2} t g \beta \quad \textcircled{}$$

$$\varepsilon' = \varepsilon^2 + \frac{b^2}{t} t g \beta \quad \textcircled{}$$

Sual: Çoxpilləli ötürmədə ümumi ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23} \cdot i_{34} \cdot i_{4n} \quad \textcircled{\bullet}$$

$$i_{in} = i_{12}^2 \cdot i_{23} \cdot i_{34} \cdot i_{4n} \quad \textcircled{}$$

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23}^2 \cdot i_{34} \cdot i_{4n} \quad \textcircled{}$$

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23} \cdot i_{34}^2 \cdot i_{4n} \quad \textcircled{}$$

$$i_{in} = i_{12} \cdot i_{23} \cdot i_{34} \cdot i_{4n}^2 \quad \textcircled{}$$

Sual: Bir sərbəstlik dərəcəsinə malik olan sotelitli dişli mexanizmlər necə adlanır? (Çəki: 1)

- ☒ planetar
- ☐ differensial
- ☐ tərənməz oxlu dişli mexanizmlər
- ☐ dişli lingli mexanizmlər
- ☐ sürətlər qutusu

Sual: İki və daha çox sərbəstlik dərəcəsinə malik olan sotelitli dişli mexanizmlər necə adlanır? (Çəki: 1)

- ☒ differensial
- ☐ planetar
- ☐ tərənməz oxlu dişli mexanizmlər
- ☐ dişli lingli mexanizmlər
- ☐ sürətlər qutusu

Sual: Yumruq mexanizmlərində aparılan bənd irəli geri hərəkət edirsə o, necə adlanır? (Çəki: 1)

- ☒ itələyici
- ☐ dirsək
- ☐ mancanaq
- ☐ sürgü qolu
- ☐ sürüngəc

Sual: Yumruq mexanizmlərində aparılan bənd yellənmə hərəkət edirsə o, necə adlanır? (Çəki: 1)

- ☒ mancanaq
- ☐ itələyici
- ☐ dirsək
- ☐ sürgü qolu
- ☐ sürüngəc

Sual: Yumruq mexanizminin kinematik tsikli dörd fazadan ibarət olduqda tam bir tsiklidə sərf olunan bucağı təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4 \quad \textcircled{\bullet}$$

$$2\pi = \varphi_1^2 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4 \quad \textcircled{}$$

$$2\pi = \varphi_1 - \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4 \quad \textcircled{}$$

$$2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 - \varphi_3 + \varphi_4 \quad \textcircled{}$$

$$2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 - \varphi_4 \quad \textcircled{}$$

Sual: Yumruq mexanizminin kinematik tsikli dörd fazadan ibarət olduqda tam bir tsiklidə sərf olunan vaxtı təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$T_{ts} = t_1 + t_2 + t_3 + t_4 \quad \bullet$$

$$T_{ts} = t_1 - t_2 + t_3 + t_4 \quad \circ$$

$$T_{ts} = t_1 + t_2 - t_3 + t_4 \quad \circ$$

$$T_{ts} = t_1 + t_2 + t_3 - t_4 \quad \circ$$

$$T_{ts} = t_1 - t_2 + t_3 - t_4 \quad \circ$$

Sual: Birkəsimli pərçim birləşməsində bir pərçimə düşən buraxıla bilən yükü tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$P_1 = \frac{\pi d^3}{4} [\tau]_{kes} \quad \bullet$$

$$P_1 = \frac{\pi^2 d^3}{4} [\tau]_{kes} \quad \circ$$

$$P_1 = \frac{\pi^2 d}{4} [\tau]_{kes} \quad \circ$$

$$P_1 = \frac{\pi d}{4} [\tau]_{kes} \quad \circ$$

$$P_1 = \frac{\pi d^3}{4} [\tau]^2_{kes} \quad \circ$$

Sual: Birkəsimli pərçim birləşməsində yük mərkəzdə təsir etdikdə lazım olan pərçimlərin sayını tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$z = \frac{P}{\frac{\pi d^3}{4} [\tau]_{kes}} \quad \bullet$$

$$z = \frac{P^2}{\frac{\pi d^3}{4} [\tau]_{kes}} \quad \circ$$

$$z = \frac{P}{\frac{\pi d}{4} [\tau]_{kes}} \quad \circ$$

$$z = \frac{P}{\frac{\pi^2 d^2}{4} [\tau]_{kes}} \quad \circ$$

$$z = \frac{P}{\frac{\pi^2 d}{4} [\tau]_{kes}} \quad \circ$$

BÖLMƏ: #20#01

Ad	#20#01
Suallardan	3
Maksimal faiz	3
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Lingli mexanizmin, sürüncək üçün yönəldici olan tərپənən bəndinə nə deyilir? (Çəki: 1)

☐ dirşək

☐ mancanaq

☐ sürüncək

☐ hərəkətqolu

☒ kulis

Sual: Qayış ötürməsinin ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- ☒ $u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon)}$
- ☐ $u = \frac{D_2^2}{D_1(1-\varepsilon)}$
- ☐ $u = \frac{D_2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$
- ☐ $u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon^2)}$
- ☐ $u = \frac{D_2^2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$

Sual: Qayış ötürməsində aparıcı qasnağın diametrini təyin etmək üçün yazılmış Saverinin düsturunun hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- ☒ $D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1}{\omega_1}}$
- ☐ $D_1 = (520 + 600) \sqrt{\frac{P_1}{\omega_1}}$
- ☐ $D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1^2}{\omega_1}}$
- ☐ $D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1^2}{\omega_1^2}}$
- ☐ $D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1^2}{\omega_1^2}}$

BÖLMƏ: #20#02

Ad	#20#02
Suallardan	20
Maksimal faiz	20
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Ayrılıqda götürülən normal silindrik dişli çarxın hansı çevrəsi olmur? (Çəki: 1)

- ☒ Başlanğıc
- ☐ Bölğü
- ☐ Dib
- ☐ Təpə
- ☐ Əsas

Sual: Silindrik çarxın dişinin evolvent profilinə çəkilən normal onun hansı çevrəsinə toxunur? (Çəki: 1)

- ☒ əsas
- ☐ bölğü
- ☐ başlanğıc
- ☐ dib
- ☐ təpə

Sual: Silindrik çarxın dişinin evolvent profilinin hər hansı nöqtəsinin ayrilik mərkəzi onun hansı çevrəsi üzərində yerləşir? (Çəki: 1)

- ☒ əsas
 - ☐ bölgü
 - ☐ başlanğıc
 - ☐ dib
 - ☐ təpə
-

Sual: Dişli çarxın əsas parametri nədir? (Çəki: 1)

- ☒ modul
 - ☐ addım
 - ☐ dişlər sayı
 - ☐ profil bucağı
 - ☐ ilişmə bucağı
-

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə xarici dişli normal silindrik çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

$$r = 0,5m \cdot (z - 2,5)$$

- ☐ əsas
 - ☐ bölgü
 - ☐ başlanğıc
 - ☒ dib
 - ☐ təpə
-

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə xarici dişli normal silindrik çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

$$r = 0,5m(z + 2)$$

- ☐ əsas
 - ☐ bölgü
 - ☐ başlanğıc
 - ☐ dib
 - ☒ təpə
-

Sual: $m = 4$ mm, $z = 18$ olan normal silindrik dişli çarxın bölgü çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ 40 mm
 - ☐ 30 mm
 - ☐ 33,84 mm
 - ☐ 31 mm
 - ☒ 36 mm
-

Sual: Modulu $m = 4$ mm olan normal silindrik dişli çarxın dişlərinin başcıq hissəsinin hündürlüyü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☒ 4 mm
 - ☐ 9 mm
 - ☐ 6,28 mm
 - ☐ 5 mm
 - ☐ 12,56 mm
-

Sual: Modulu $m=4$ mm olan normal silindrik dişli çarxın dişlərinin dib hissəsinin hündürlüyü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ 4 mm
- ☐ 9 mm
- ☐ 6,28 mm
- ☒ 5 mm

☐ 12,56 mm

Sual: Modulu $m = 4$ mm olan normal silindrik dişli çarxin dişlərinin tam hündürlüyü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- ☐ 4 mm
☒ 9 mm
☐ 6,28 mm
☐ 5 mm
☐ 12,56 mm
-

Sual: "Sıfır" dişli çarx ilişməsində başlanğıç çevrələri onların hansı çevrələri ilə üst-üstə düşür? (Çəki: 1)

- ☐ təpə
☐ dib
☒ bölgü
☐ heç biri ilə
☐ əsas
-

Sual: Silindrik diyircəklərdə sürtünmə ötürməsində ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $z = \frac{P}{\frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kes}}$ ☒
 $u = \frac{D_2^2}{D_1(1-\varepsilon)}$ ☐
 $u = \frac{D_2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$ ☐
 $u = \frac{D_2^2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$ ☐
 $u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon^2)}$ ☐
-

Sual: Silindrik diyircəkli sürtünmə ötürməsində, ötürmə ədədindən və mərkəzlərarası məsafədən asılı olaraq aparan diyircəyin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $D_1 = \frac{2a}{1+u}$ ☒
 $D_1 = \frac{2a^2}{1+u}$ ☐
 $D_1 = \frac{2a}{1+u^2}$ ☐
 $D_1 = \frac{2a^2}{1+u^2}$ ☐
 $D_1 = \frac{a}{1+u}$ ☐
-

Sual: Qayış ötürməsinin ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon)}$ ☒
 $u = \frac{D_2^2}{D_1(1-\varepsilon)}$ ☐
 $u = \frac{D_2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$ ☐

$$u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon^2)} \quad \text{○}$$

$$u = \frac{D_2^2}{D_1^2(1-\varepsilon)} \quad \text{○}$$

Sual: Qayış ötürməsində aparən qasnağın diametrini təyin etmək üçün yazılmış Saverinin düsturunun hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1}{\omega_1}} \quad \text{●}$$

$$D_1 = (520 + 600) \sqrt{\frac{P_1}{\omega_1}} \quad \text{○}$$

$$D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1^2}{\omega_1}} \quad \text{○}$$

$$D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1^2}{\omega_1^2}} \quad \text{○}$$

$$D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1^2}{\omega_1^2}} \quad \text{○}$$

Sual: Slindrik dişli çarxın başlanğıc çevrənin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$d_w = mz \quad \text{●}$$

$$d_w = m^2 z \quad \text{○}$$

$$d_w = m \cdot z^2 \quad \text{○}$$

$$d_w = m : z \quad \text{○}$$

$$d_w = m^2 z^2 \quad \text{○}$$

Sual: Slindrik düz dişli çarx ötürməsində gətirilmiş əyricilik radiusunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2} \quad \text{●}$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1^2} \pm \frac{1}{\rho_2} \quad \text{○}$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2^2} \quad \text{○}$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1^2} \pm \frac{1}{\rho_2^2} \quad \text{○}$$

$$\frac{1}{\rho_g^2} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2} \quad \text{○}$$

Sual: Slindrik çəp dişli çarx ötürməsində gətirilmiş radial qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$F_r = F_n \operatorname{tg} \alpha \quad \text{●}$$

$$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \quad \text{○}$$

$$F_r = F_n^2 \operatorname{tg} \alpha \quad \text{○}$$

$$F_r = F_n \operatorname{tg}^2 \alpha \quad \text{○}$$

$$F_r = F_n^2 \operatorname{tg} \alpha \quad \text{○}$$

Sual: Slindrik çəp dişli çarx ötürməsində ox boyu qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$ ☒

$F_a = F_n \operatorname{tg} \beta$ ☐

$F_a = F_t^2 \operatorname{tg} \beta$ ☐

$F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \beta$ ☐

$F_a = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \beta$ ☐

Sual: Ulduzcuğun bölücü çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi}{z_1}}$ ☒

$d_1 = \frac{P^2}{\sin \frac{\pi}{z_1}}$ ☐

$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi^2}{z_1}}$ ☐

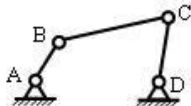
$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi^2}{z_1}}$ ☐

$d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi}{z_1^2}}$ ☐

BÖLMƏ: #20#03

Ad	#20#03
Suallardan	22
Maksimal faiz	22
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	2 %

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərindən hansı dirsək – mancanaq mexanizmidir? Ölçülər metrə verilir. (Çəki: 1)



$l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,10; l_{CD} = 0,1; l_{AD} = 0,25;$ ☐

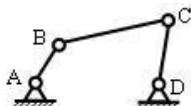
$l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,20; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,25;$ ☒

$l_{AB} = 0,15; l_{BC} = 0,40; l_{CD} = 0,20; l_{AD} = 0,10;$ ☐

$l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,25; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,10;$ ☐

$l_{AB} = 0,10; l_{BC} = 0,15; l_{CD} = 0,15; l_{AD} = 0,25$ ☐

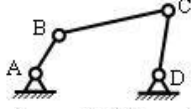
Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərindən hansı ikidirsəkli olacaq? Ölçülər metrə verilir. (Çəki: 1)



$l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,10; l_{CD} = 0,15; l_{AD} = 0,25;$ ☐

- $l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,20; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,25;$ ☐
 $l_{AB} = 0,15; l_{BC} = 0,40; l_{CD} = 0,20; l_{AD} = 0,10;$ ☐
 $l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,25; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,10;$ ☒
 $l_{AB} = 0,10; l_{BC} = 0,15; l_{CD} = 0,15; l_{AD} = 0,25$ ☐

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərdən hansı ikimancanaqlı olacaq? Ölçülər metrle verilir. (Çəki: 1)



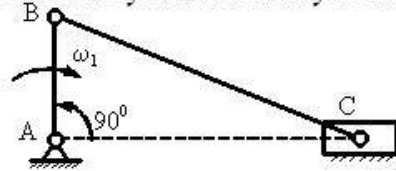
- $l_{AB} = 0,05; l_{BC} = 0,20; l_{CD} = 0,25; l_{AD} = 0,30;$ ☐
 $l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,10; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,25;$ ☒
 $l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,25; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,10;$ ☐
 $l_{AB} = 0,15; l_{BC} = 0,25; l_{CD} = 0,30; l_{AD} = 0,35;$ ☐
 $l_{AB} = 0,20; l_{BC} = 0,30; l_{CD} = 0,25; l_{AD} = 0,10$ ☐

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmdə çıxış bəndin orta sürətinin dəyişməsi əmsalı hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

- $k = \frac{180 + \theta}{180 - \theta}$ ☒
 $k = \frac{180 - \theta}{180 + \theta}$ ☐
 $k = \frac{90 + \theta}{90 - \theta}$ ☐
 $k = \frac{90 - \theta}{90 + \theta}$ ☐
 $k = \frac{180 - \theta}{180}$ ☐

Sual: (Çəki: 1)

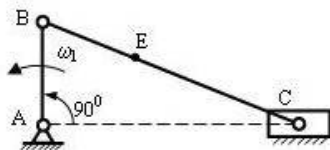
Dirsək-sürüncək mexanizminin verilmiş vəziyyətində C sürüncəyinin sürəti nəyə bərabərdir? $l_{AB} = 0,12 \text{ m}; \omega_1 = 5 \text{ san}^{-1}$



- ☐ 0,56 m/san
☒ 0,60 m/san
☐ 0,64 m/san
☐ 0,48 m/san
☐ 0,58 m/san

Sual: (Çəki: 1)

Dirsək-sürüncək mexanizminin verilmiş vəziyyətində BC hərəkətdə olan E nöqtəsinin sürətini tapmalı. Verilir: $\omega_1 = 12,5 \frac{1}{\text{san}}; l_{AB} = 0,08 \text{ m};$



- ☒ 1,0 m/san
☐ 1,2 m/san
☐ 1,12 m/san

- ☐ 1,25 m/san
☐ 0,96 m/san
-

Sual: Bəndə təsir edən bütün xarici qüvvələrin elementar işi müsbətdirsə ona nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ çıxış bəndi
☐ aparılan bənd
☐ başlanğıc bənd
☐ giriş bəndi
☒ aparan bənd
-

Sual: Fırlanma kinematik cütündə vala təsir edən əvəzləyici reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinin daxilindən keçərsə val necə hərəkət edər? (İlkin vəziyyət – sükunətdir). (Çəki: 1)

- ☐ qeyri-müəyyən fırlanma
☐ müntəzəm fırlanma
☐ yeyinləşən fırlanma
☐ yavaşlayan fırlanma
☒ sükunətdə olar
-

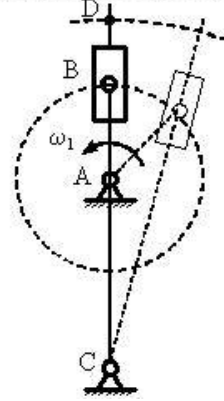
Sual: Dişli çarxlarda standart modula uyğun gələn çevrəyə nə deyilir? (Çəki: 1)

- ☐ təpə çevrəsi
☐ dib çevrəsi
☐ başlanğıc çevrə
☒ bölü çevrəsi
☐ əsas çevrə
-

Sual: (Çəki: 1)

Kulis mexanizminin dirşəyinin şaquli vəziyyətində D nöqtəsinin sürətini tapmalı.

Verilir: $\omega_1 = 6 \text{ san}^{-1}$; $l_{AB} = 0,15 \text{ m}$; $\frac{CD}{CB} = 1,2$

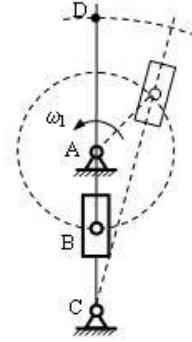


- ☐ 1,2 m/san
☐ 1,1 m/san
☒ 1,08 m/san
☐ 1,12 m/san
☐ 1,14 m/san
-

Sual: (Çəki: 1)

Kulis mexanizminin dirşəyinin şaquli vəziyyətində D nöqtəsinin sürətini tapmalı.

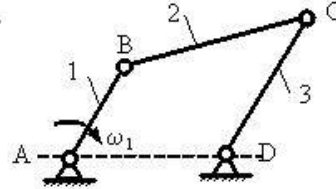
Verilir: $\omega_1 = 8 \text{ san}^{-1}$; $\frac{CD}{CB} = 4$; $l_{AB} = 0,075 \text{ m}$



- ☐ 2,0 m/san
- ☒ 2,4 m/san
- ☐ 2,6 m/san
- ☐ 2,5 m/san
- ☐ 2,3 m/san

Sual: (Çəki: 1)

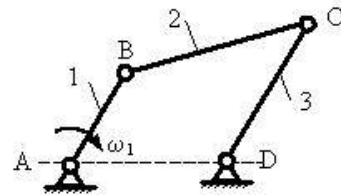
Dördbəndli oynaq mexanizmin şəkildə göstərilən vəziyyətində ($AB \parallel DC$) $\omega = 6 \text{ san}^{-1}$ və $l_{AB} = 0,25 \text{ m}$ verilir. C nöqtəsinin sürətini tapmalı.



- ☒ 1,5
- ☐ 1,25
- ☐ 1,35
- ☐ 1,25
- ☐ 1,45

Sual: (Çəki: 1)

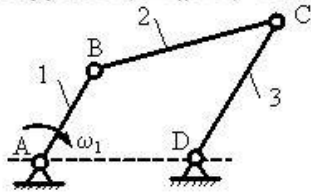
Dirşək-mancanaq mexanizmində: $\omega_1 = 10 \frac{1}{\text{san}}$; $l_{AB} = 0,12 \text{ m}$; $l_{DC} = 0,24 \text{ m}$. Verilən vəziyyətdə ($AB \parallel DC$) mancanağın (3 bəndinin) bucaq sürətini tapmalı.



- $\omega_3 = 1,0 \text{ san}^{-1}$ ☐
- $\omega_3 = 5 \text{ san}^{-1}$ ☒
- $\omega_3 = 6,5 \text{ san}^{-1}$ ☐
- $\omega_3 = 6 \frac{1}{3} \text{ san}^{-1}$ ☐
- $\omega_3 = 6,6 \text{ san}^{-1}$ ☐

Sual: (Çəki: 1)

Dirsek-mancanaq mexanizmində: $\omega_1 = 15 \text{ san}^{-1}$; $l_{AB} = 0,08 \text{ m}$; $l_{CD} = 0,16 \text{ m}$. Verilən vəziyyətdə ($AB \parallel DC$) C nöqtəsinin D-yə nəzərən a_{CD}^n normal təcilini tapmalı.



$a_{CD}^n = 7,5 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐

$a_{CD}^n = 4,5 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐

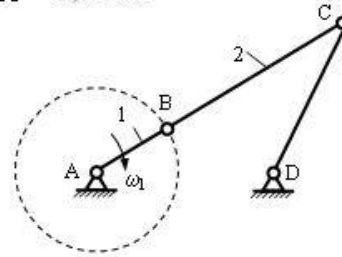
$a_{CD}^n = 9,0 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☒ /

$a_{CD}^n = 6,2 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐

$a_{CD}^n = 9,6 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐

Sual: (Çəki: 1)

Dirsek-mancanaq mexanizminin kənar vəziyyətində hərəkətdə olan (2-ci bəndin) ω_2 bucaq sürətini tapmalı. Verilir: $\omega_1 = 24 \text{ san}^{-1}$; $l_{AB} = 0,12 \text{ m}$; $l_{BC} = 0,24 \text{ m}$.



13 san^{-1} ☐

14 san^{-1} ☐

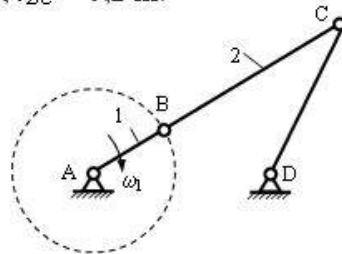
15 san^{-1} ☐

12 san^{-1} ☒

17 san^{-1} ☐

Sual: (Çəki: 1)

Dirsek-mancanaq mexanizminin kənar vəziyyətində C nöqtəsinin B-yə nəzərən normal təcilini tapmalı – $a_{CB}^n = ?$ Verilir: $\omega_1 = 25 \text{ san}^{-1}$; $l_{AB} = 0,08 \text{ m}$; $l_{BC} = 0,2 \text{ m}$.



$24 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐

$22 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐

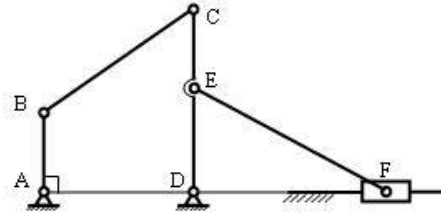
$21 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐

$23 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐

20 $\frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☒

Sual: (Çəki: 1)

Verilən yastı lingli mexanizmin göstərilən vəziyyətində F nöqtəsinin v_F sürətini tapmalı. Verilir: $v_B = 12,6 \frac{\text{m}}{\text{san}}$; $\frac{DE}{DC} = \frac{2}{3}$; $AB \parallel DC$



- 8,4 $\frac{\text{m}}{\text{san}}$ ☒
 9,2 $\frac{\text{m}}{\text{san}}$ ☐
 8,0 $\frac{\text{m}}{\text{san}}$ ☐
 8,8 $\frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐
 8,6 $\frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ ☐

Sual: Mexanizmlərdə güc itkisi nə ilə xarakterizə edilir? (Çəki: 1)

(P_h , P_x , P_z – uyğun olaraq hərəkətverici, xeyirli və zərərli müqavimət qüvvələrinin gücüdür).

- $\psi = \frac{P_x}{P_z}$ ☐
 $\psi = \frac{P_z}{P_k}$ ☒
 $\psi = \frac{P_k}{P_x}$ ☐
 $\psi = \frac{P_x}{P_z}$ ☐
 $\psi = \frac{P_x}{P_k}$ ☐

Sual: Giriş bəndinin hərəkətinin qeyri-müntəzəmlik əmsalı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\delta = \frac{\omega_{1\max} + \omega_{1\min}}{\omega_{1\text{or}}}$ ☐
 $\delta = \frac{\omega_{1\max} - \omega_{1\min}}{\omega_{1\text{or}}}$ ☒
 $\delta = \frac{\omega_{1\max} + \omega_{1\min}}{2}$ ☐
 $\delta = \frac{\omega_{1\max} - \omega_{1\min}}{2}$ ☐
 $\delta = \frac{\omega_{1\max} - \omega_{1\text{or}}}{\omega_{1\min}}$ ☐

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə normal silindrik dişli çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

$$r = 0,5m \cdot z$$

- ☐ əsas
- ☒ bölğü
- ☐ başlanğıc
- ☐ dib
- ☐ təpə

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə normal silindrik dişli çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

$$r = 0,5m \cdot z \cdot \cos \alpha$$

- ☒ əsas
- ☐ bölğü
- ☐ başlanğıc
- ☐ dib
- ☐ təpə

Sual: Slindrik diyircəkli sürtünmə ötürməsində, ötürməsinin kontakt gərginliyinə görə hesablamaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{qE_g}{\nu_g}} \quad \text{●}$$

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{q^2 E_g}{\nu_g}} \quad \text{○}$$

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)^2}} \sqrt{\frac{q^2 E_g}{\nu_g}} \quad \text{○}$$

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{qE_g^2}{\nu_g}} \quad \text{○}$$

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{qE_g}{\nu_g^2}} \quad \text{○}$$

BÖLMƏ: #24#02

Ad	#24#02
Suallardan	2
Maksimal faiz	2
Sualları qarışdırmaq	
Suallar təqdim etmək	1 %

Sual: Tərpəməz çevrəyə toxunan düz xətti sürüşmədən diyirlətsək onun nöqtələri hansı əyrini cızır? (Çəki: 1)

- ☐ çevrə
- ☐ epitsikloida
- ☐ hipotsikloida
- ☐ ellips
- ☒ çevrə evolventi

Sual: Silindrik dişli çarxda dişlərin evolvent profilini hansı çevrə əmələ gətirir? (Çəki: 1)

- ☐ təpə
- ☒ əsas

- ☐ dib
 - ☐ bölü
 - ☐ başlangıç
-

