

3603y_Az_Q2017_Yekun imtahan testinin sualları

Fənn : 3603Y Avtomatlaşdırılmış layihə sistemlərinin əsasları

1 İki tərtibli aperiodik bəndin ötürmə funksiyasını göstərin.

☒ $W(s) = \frac{k}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$

☐ $W(s) = \frac{k}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$

☐ $W(s) = \frac{k}{(Ts + 1)^2}$

☐ $G(s) = k e^{-\tau s}$

☐ $W(s) = \frac{k}{(T^2 s^2 + 1)}$

2 Konservativ bəndin ötürmə funksiyasını göstərin.

☐ $G(s) = k e^{-\tau s}$

☒ $W(s) = \frac{k}{(T^2 s^2 + 1)}$

☐ $W(s) = \frac{k}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$

☐ $W(s) = \frac{k}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$

☐ $W(s) = \frac{k}{(Ts + 1)^2}$

3 Rəqsi bəndin ötürmə funksiyasını göstərin.

☐ $W(s) = \frac{k}{(T^2 s^2 + 1)}$

☒ $W(s) = \frac{k}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$

☐ $G(s) = k e^{-\tau s}$

☐ $W(s) = \frac{k}{(Ts + 1)^2}$

☐ $W(s) = \frac{k}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$

4 Real integrallayıcı bəndin ötürmə funksiyasını göstərin.

☐ $W(s) = \frac{k}{s}$

☐ $G(s) = k s$

☐ $W(s) = \frac{k s}{Ts + 1}$

☐ $W(s) = \frac{k}{Ts + 1}$

☒ $W(s) = \frac{k}{s(Ts + 1)}$

5 Aşağıdakılardan hansılar kombinə edilmiş trigerlərə aiddir? 1)RS triger, 2)DRS triger, 3)D triger, 4)JKRS triger

- ☐ 3 və 4
- ☐ 1 və 4
- ☐ 2 və 3
- ☐ 1 və 2
- ☒ 2 və 4

6 Aşağıdakılardan hansı sənaye avtomatikasi vasitələrinə aiddir: 1. Texniki – informasiya ölçmə vasitələri. 2. Elektron funksional və məntiqi qurğular. 3. Tənzimləyicilər və tapşırıq qurğuları. 4. Qida mənbələri.

- ☐ Heç biri
- ☐ Yalnız 4
- ☐ 2, 1, 3
- ☐ 1, 3, 4
- ☒ 1, 2, 3, 4

7 Aşağıdakılardan hansının köməyiylə tapşırığı əllə daxil etmək olmaz? 1. kontaktorlar 2. tumblerlər 3. vibrobunkerlər

- ☒ Hamısı ilə tapşırığı əllə daxil etmək olar
- ☐ 1 və 2
- ☐ Yalnız 2
- ☐ 1 və 3
- ☐ Yalnız 1

8 İM (icra mexanizmi)-ni idarə edən qurğulara aid deyil: 1) kontaktorlar 2) maqnit buraxıcıları 3) Bitbus 4) gücləndiricilər 5) yaddaş qurğuları

- ☐ 2 və 4
- ☐ 1 və 3
- ☐ 2 və 4
- ☐ 1 və 5
- ☒ 3, 4, 5

9 Sənaye şəbəkələri vasitələrinə aid deyil: 1. zaman relələri 2. elektromexaniki patronlar 3. interfeys ; 4. PROFIBUS 5. Modbus

- ☒ 1 və 2
- ☐ Yalnız 1
- ☐ 2 və 3
- ☐ 1 və 5
- ☐ 4 və 5

10 Mühafizə edici qurğulara aid deyil : 1. bloklama 2. qoruyucular 3. Interfeys 4. zaman relələri 5. Sayğaclar

- ☐ 2 və 5
- ☒ 3 və 4
- ☐ 2 və 3
- ☐ 1 və 2
- ☐ 1 və 5

11 Aşağıdakılar hansı funksional sxemə daxil olan elementlərdir? sayğaclar; yaddaş qurğuları; PMM; PMK; İEHM.

- ☒ İnformasiyanı emal edən qurğular
- ☐ Sənaye şəbəkələri vasitələri
- ☐ İcra orqanlarını idarə edən qurğuları
- ☐ Nəzarət qurğuları
- ☐ İM-ni idarə edən qurğular

12 Aşağıdakılar hansı funksional sxemə daxil olan elementlərdir? AS – interfeys; PROFIBUS; Ethernet; Bitbus; Modbus.

- ☐ İnformasiyanı emal edən qurğular
- ☒ Sənaye şəbəkələri vasitələri
- ☐ İcra orqanlarını idarə edən qurğuları
- ☐ Nəzarət qurğuları

☐ İM-ni idarə edən qurğular

13 Sənaye şəbəkələri vasitələrinə aiddir: 1.zaman relələri, 2.elektromexaniki patronlar, 3.interfeys, 4.PROFİBUS, 5.Modbus

- ☐ 1, 2, 4
☐ 1, 3, 4
☐ 2, 4, 3
☐ 1, 2, 5
☒ 3, 4, 5

14 Aşağıdakılardan hansı giriş qurğularıdır? 1.GÇQ–gücləndirici–çevirici qurğu, 2.İM–icra mexanizmi, 3.V–vericilər, 4.İÇ–ikinci çevricilər, 5.İO–işçi orqanlar, 6.NQ–nəzarət qurğusu.

- ☒ 3 və 6
☐ 3 və 4
☐ 2 və 3
☐ 1 və 2
☐ 4 və 5

15 İM(icra mexanizmi)-ni idarə edən qurğular : 1)kontaktorlar, 2)maqnit buraxıcıları, 3)Bitbus, 4)gücləndiricilər, 5)yaddaş qurğuları.

- ☒ 1, 2, 4
☐ 1, 3, 4
☐ 2, 4, 3
☐ 1, 2, 5
☐ 3, 4, 5

16 Aşağıdakılardan hansı nəzarət qurğularıdır? 1.GÇQ–gücləndirici – çevirici qurğu, 2.İM–icra mexanizmi, 3.V–vericilər, 4.İÇ–ikinci çevricilər, 5.İO–işçi orqanlar, 6.NQ–nəzarət qurğusu.

- ☐ 5, 6
☒ 3, 4
☐ 2, 3
☐ 1, 2
☐ 4, 5

17 Bunlardan hansı çıxış qurğuları ola bilər? 1.GÇQ – gücləndirici – çevirici qurğu, 2.İM–icra mexanizmi, 3.V–vericilər, 4.İÇ–ikinci çevricilər, 5.İO–işçi orqanlar, 6.NQ–nəzarət qurğusu.

- ☐ 2, 5, 6
☐ 6, 2, 1
☐ 2, 3, 5
☐ 1, 5, 6
☒ 1, 2, 5

18 Gecikmə bəndin tənliyini göstərin:

- ☐ $y(t) = k(u + k_1 \int_0^t u dt)$
☐ $T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + y = ku$
☐ $T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + 2\zeta T \frac{dy}{dt} + y = ku$
☐ $T \frac{d^2 y}{dt^2} + \frac{dy}{dt} = ku$
☒ $y(t) = ku(t - \tau)$

19 Proporsional-inteqral-diferensial tənzimləmə qanununun ifadəsini göstərin:

☒ $U = K_T \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$

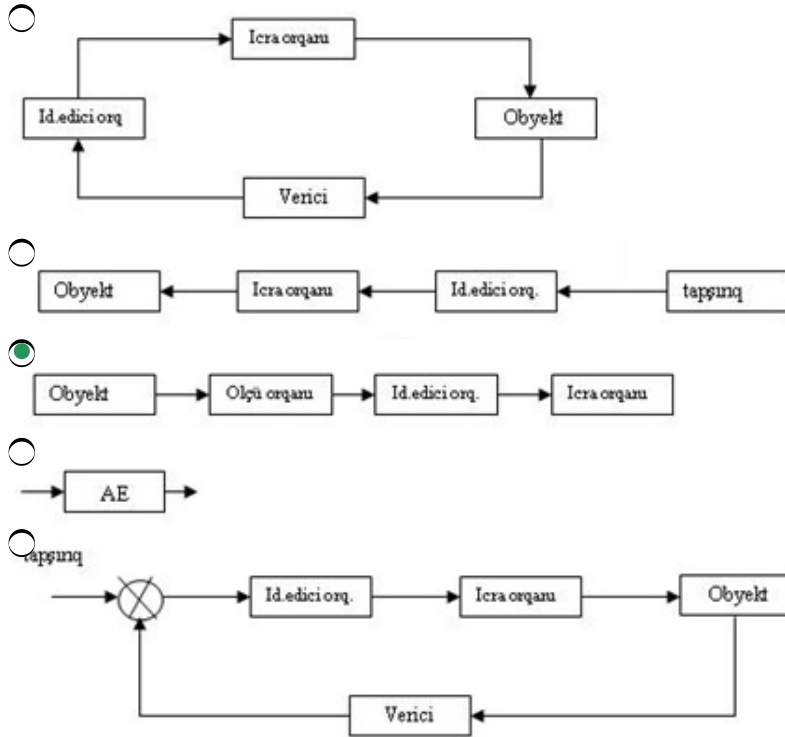
☐ $U = K_T \varepsilon$

☐ $U = \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$

☐ $U = K_T \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$

☐ $U = K_T \varepsilon + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$

20 Aşağıdakılardan hansı biri açıq avtomatik idarəetmə sisteminin sxemidir?



21 Konservativ bəndin tənliyini göstərin:

☐ $y(t) = k(u + k_1 \int_0^t u dt)$

☒ $T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + y = ku$

☐ $T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + 2\xi T \frac{dy}{dt} + y = ku$

☐ $T \frac{d^2 y}{dt^2} + \frac{dy}{dt} = ku$

☐ $y(t) = ku(t - \tau)$

22 Rəqsi bəndin tənliyini göstərin:

☒ $T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + 2\xi T \frac{dy}{dt} + y = ku$

☐ $y(t) = ku(t - \tau)$

☐ $T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + y = ku$

☐ $T \frac{d^2 y}{dt^2} + \frac{dy}{dt} = ku$

☐

$$y(t) = k(u + k_i \int_0^t u dt)$$

23 Proporsional-integral tənziqləmə qanununun ifadəsini göstərin:

☐ $U = K_T \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$

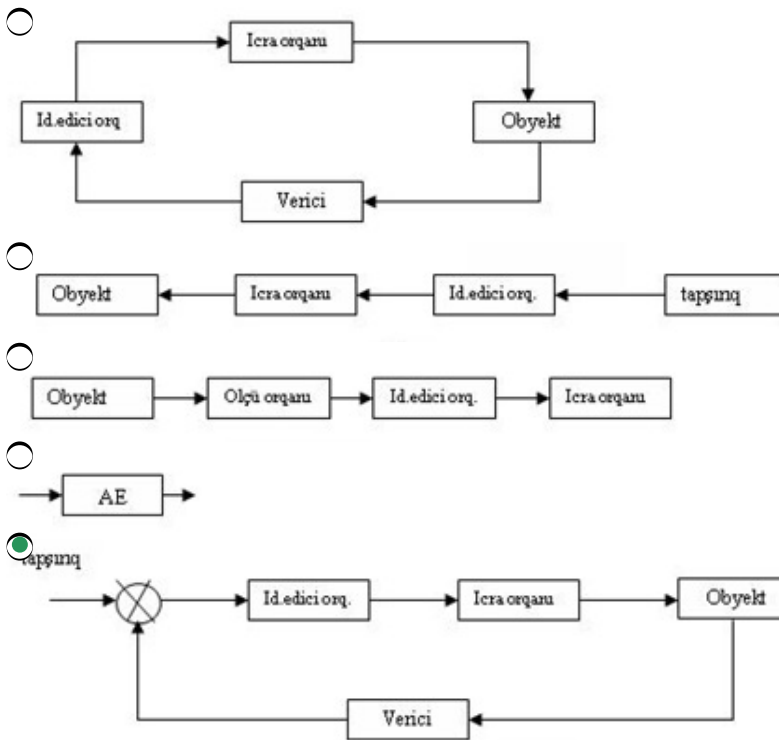
☒ $U = K_T \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$

☐ $U = \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$

☐ $U = K_T \varepsilon$

☐ $U = K_T \varepsilon + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$

24 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik tənziqləmə sisteminin sxemidir?



25 Sənaye avtomatikası funksional təyinatına görə neçə növə bölünür

- ☐ 3
- ☒ 5.
- ☐ 4
- ☐ 10 və daha çox
- ☐ 8

26 Hansı obyektlər statik və ya ətalətsiz obyektlər adlanır

- ☐ giriş pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti dəyişməyən obyektlər;
- ☒ giriş pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti ani dəyişərək yeni sabit qiymət alan obyektlər;
- ☐ giriş pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti zamana görə dəyişən obyektlər;
- ☐ giriş pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti ani dəyişməyən obyektlər;
- ☐ giriş heç bir reaksiya verməyən obyektlər;

27 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində İÇ nədir?



- ☐ İcra mexanizmi;
- ☐ İdarəetmə sistemi;

- ☒ İkinci çevrililər;
- ☐ İdarəetmə obyektı;
- ☐ İnvertor;

28 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində V nədir?



- ☐ İcraedici siqnal;
- ☐ Verilənlərin emalı;
- ☐ Transformator;
- ☐ Tapşırıq qurğusu;
- ☒ Verici;

29 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində GÇQ nəyi ifadə edir?



- ☐ Gərginlik bölücüsünü;
- ☒ Gücləndirici – çevirici qurğunu;
- ☐ Daxili gücü;
- ☐ Generatoru;
- ☐ Güclənmə əmsalını;

30 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində İEQ nəyi ifadə edir?



- ☒ informasiyanı emal edən qurğunu;
- ☐ İcra elementini ;
- ☐ İzleyici qurğunu;
- ☐ İndikatoru;
- ☐ İdarəetmə sistemini;

31 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində İO nəyi ifadə edir?

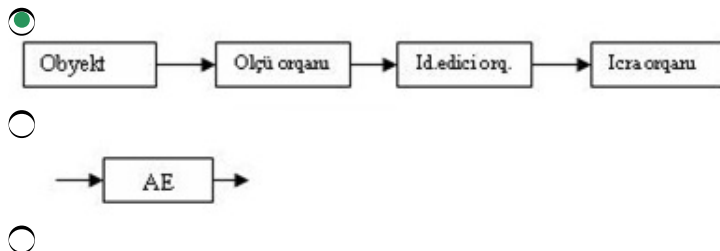


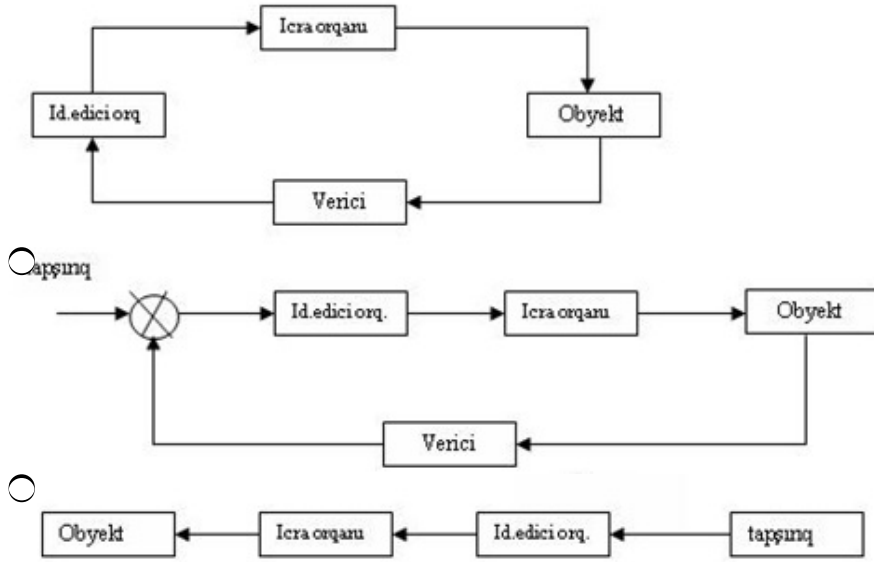
- ☐ Operatoru;
- ☒ İdarəetmə obyektini;
- ☐ Dəşifratoru;
- ☐ Həyəcan siqnalını;
- ☐ Rele xarakteristikasını;

32 Avtomatik idarəetmə sistemi (AİS) dedikdə nə başa düşülür?

- ☒ Texniki vasitələrin öz aralarında qarşılıqlı təsiri nəticəsində hər hansı bir idarəetmə qanununu (alqoritmini) yerinə yetirsin;
- ☐ Kənardan izləmə;
- ☐ Sensorlu displey;
- ☐ Giriş qurğuları;
- ☐ Texniki nəzarət;

33 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik nəzarət sisteminin sxemidir?





34 Hansı sistem tənziqlənən kəmiyyətin qiymətini sabit saxlayan sistem adlanır?

- ☐ adaptiv
☒ stabilizasiya
☐ proqramlı idarəetmə
☐ ekstremal
☐ izləyici

35 Çıxışda idarəedici təsirin növünə görə icra mexanizmlərinin hansı növləri var?

- ☐ Parametrik icra mexanizmləri
☐ Parametrik və pyezoelektrik icra mexanizmləri
☒ Güc və parametrik icra mexanizmləri
☐ Pyezoelektrik icra mexanizmləri
☐ Güc icra mexanizmləri

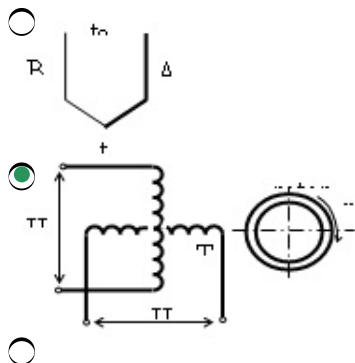
36 Təzyiqi ölçən cihazların iş prinsipinə görə təsnifatına aid aşağıdakılardan hansı biri aid deyil?

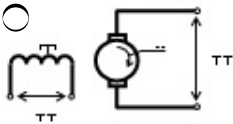
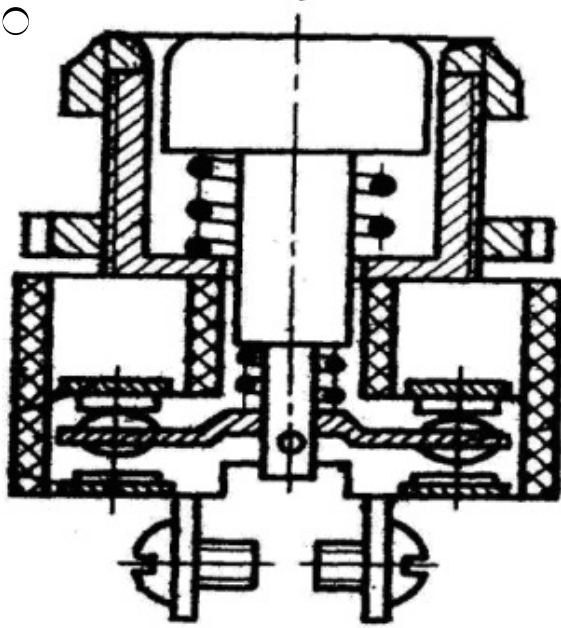
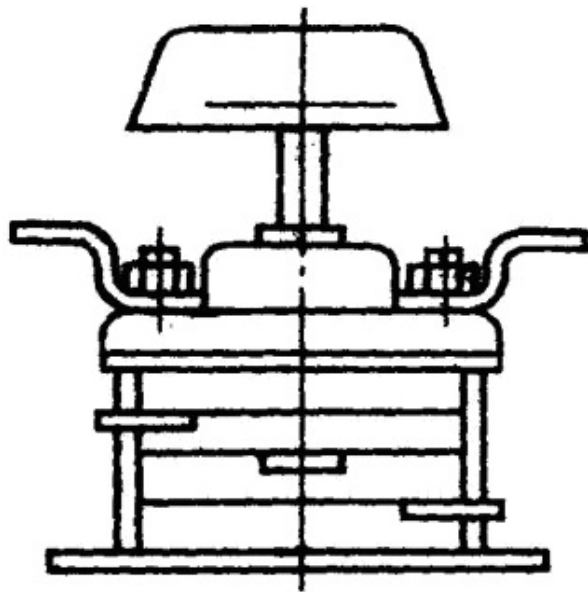
- ☐ Elektrik təzyiq ölçənlər
☐ Yaylı təzyiq ölçənlər
☐ Mayeli təzyiq ölçən cihazlar
☐ Porşenli təzyiq ölçənlər
☒ süni təzyiq ölçənlər

37 Temperaturu ölçmək üçün adətən hansı elektriki termometrlərdən istifadə olunur?

- ☐ Hansı düzgündür
☒ Termoelektrik termometrlər
☐ termocütlər
☐ Müqavimət termometrləri
☐ Şüalanma pirometrləri

38 Aşağıdakı şəkillərdən hansı dəyişən cərəyan taxogeneratorunun sxemidir?





39 Bucaq sürətini hansı cihazla təyin etmək olar?

- ☐ Modulyatorla
- ☐ Termometrlə
- ☒ taxogeneratorla
- ☐ Generatorla
- ☐ Multipleksorla

40 Giriş kəmiyyətini çıxış kəmiyyətinə çevirmənin xarakterinə görə hansı növləri var?

- ☒ Həm generator,həm tezlik ,həm də parametrik tipli
- ☐ Rele tipli
- ☐ Generator tipli
- ☐ Tezlik tipli
- ☐ Parametrik vericilər

41 əsas tənzimləmə qanunlarına aşağıdakılardan hansı biri aid deyil?

- ☐ inteqreal
- ☐ proporsional
- ☐ proporsional-inteqral-diferensial
- ☐ proporsional-inteqral

☒ diferensial

42 Mühafizə edici qurğulara aiddir : 1. bloklama 2.qoruyucular 3. Interfeys 4.zaman relələri 5. Sayğaclar

- ☐ 4 və 5
☐ 2 və 3
☒ 1 və 2
☐ 3 və 4
☐ 2 və 5

43 Kontaktorlar əsasən nə üçün nəzərdə tutulur?

- ☐ idarəetmə dövrələrinin komutasiyası üçün
☒ güc dövrələrinin komutasiyası üçün
☐ idarəetmə və birləşdirmə dövrələrinin komutasiyası üçün
☐ bütün cavablar səfdir
☐ birləşdirmə dövrələrinin komutasiyası üçün

44 Aşağıdakılardan birini icra orqanlarını idarə edən qurğulara aid etmək olar?

- ☐ sayğaclar
☐ kontaktorlar
☒ vibrobunkerlər
☐ gücləndiricilər
☐ maqnit buraxıcıları

45 Aşağıdakılardan birini informasiyanı emal edən qurğulara aid etmək olar?

- ☐ gücləndiricilər
☐ tumblerlər
☒ zaman relələri
☐ interfeys
☐ kontaktorlar

46 Bilavasitə idarəetmə obyektinə verilən enerji və ya maddə miqdarını dəyişərək obyektin işinin gedişini təmin edən orqan hansıdır?

- ☒ İcra
☐ İdarə
☐ Tənzimləyici
☐ Diferensiallayıcı
☐ İnteqrallayıcı

47 İcra orqanının vəzifəsi nədir?

- ☐ Xətanı inteqrallayır
☒ Bilavasitə idarəetmə obyektinə verilən enerji və ya maddə miqdarını dəyişərək obyektin işinin gedişini təmin edir
☐ Xətanı hesablayır
☐ Həyəcanı ölçür
☐ Xətanı diferensiallayır

48 Giriş qurğularının qoşulma variantları hansıdır?

- ☒ Düzünə qoşulma və İnvers qoşulma
☐ Düzünə qoşulma
☐ Əyri qoşulma
☐ İnvers qoşulma
☐ Əyri qoşulma və invers qoşulma

49 Bir tərtibli aperiodik bəndin tənliyini göstərin:

☒ $\frac{dy}{dt} = KU$
☐

$$Y = KU$$

$$T \frac{dY}{dt} + Y = KU$$

$$T \frac{dY}{dt} + Y = \frac{KdU}{dt}$$

$$Y(t) = \frac{KdU}{dt}$$

50 Xətti və bucaq kəmiyyətlərinin tənzimlənməsi sənaye avtomatikasının hansı bölümünə aid olunur?

- ☐ Fiziki xassələr
- ☐ Atom energetikası
- ☐ Elektro energetika
- ☐ İstilik energetikası
- ☒ Mexanika

51 Reaktiv və tam gücün ölçülməsi və tənzimlənməsi sənaye avtomatikasının hansı bölümünə aid olunur?

- ☒ Elektro energetika
- ☐ Mexanika
- ☐ Fiziki xassələr
- ☐ İstilik energetikası
- ☐ Kimyəvi tərkib

52 Potensiallar fərqi ölçülməsi və tənzimlənməsi sənaye avtomatikasının hansı bölümünə aid olunur?

- ☐ Fiziki xassələr
- ☐ Mexanika
- ☒ Elektro energetika
- ☐ Kimyəvi tərkib
- ☐ İstilik energetikası

53 Təzyiq düşküsinin ölçülməsi və tənzimlənməsi sənaye avtomatikasının hansı bölümünə aid olunur?

- ☐ Fiziki xassələr
- ☐ Mexanika
- ☐ Elektro energetika
- ☒ İstilik energetikası
- ☐ Kimyəvi tərkib

54 Temperaturun ölçülməsi və tənzimlənməsi sənaye avtomatikasının hansı bölümünə aid olunur?

- ☐ Fiziki xassələr
- ☐ Mexanika
- ☐ Elektro energetika
- ☒ İstilik energetikası
- ☐ Kimyəvi tərkib

55 Səviyyənin ölçülməsi və tənzimlənməsi sənaye avtomatikasının hansı bölümünə aid olunur?

- ☐ Fiziki xassələr
- ☐ Mexanika
- ☐ Elektro energetika
- ☒ İstilik energetikası
- ☐ Kimyəvi tərkib

56 Aşağıdakılardan hansı Avtomatlaşdırmanın əsas inkişaf istiqamətləridir?

- ☐ Heç biri doğru deyil
- ☐ Sərt aparat sxem strukturlarından çevik yenidən sazlanabilən, proqramlaşdırılabilən, strukturlara keçmək
- ☐ Element bazasının mürəkkəbləşməsi
- ☐ Avtomatlaşdırma sistemlərinin funksional imkanlarının artırılması

☒ Hamısı doğrudur

57 Aşağıdakılardan birini informasiyanı emal edən qurğulara aid etmək olmaz?

- ☐ rele
☒ kontaktorlar
☐ yaddaş qurğuları
☐ sayğaclar
☐ zaman relələri

58 Aşağıdakılardan hansının köməyilə tapşırığı əllə daxil etmək olar? 1.düymələr 2.tumblerlər 3.klaviatura 4.kontaktorlar 5.vibroqurğular

- ☒ 2, 3, 4
☐ 1 və 3
☐ Yalnız 2
☐ 1, 2, 3, 4, 5
☐ 1, 2, 3

59 Texnoloji proseslərin avtomatlaşdırılmış idarəetmə sisteminin funksiyasına aşağıdakılardan hansı daxildir?

- ☒ Hamısı doğrudur
☐ Operativ personalla informasiya mübadiləsi
☐ Ölçülə bilməyən kəmiyyətlərin və göstəricilərin qiymətlərinin hesablanması
☐ Yüksək ierxialı AvİS-i ilə informasiya mübadiləsi
☐ İnformasiya funksiyası – TİO-nin vəziyyəti haqqında informasiyanın toplanması, çevrilməsi və saxlanması

60 Texnoloji proseslərin avtomatlaşdırılmış idarəetmə sisteminin funksiyasına aşağıdakılardan hansı daxil deyil?

- ☒ Bütün bəndlər doğrudur
☐ Ölçülə bilməyən kəmiyyətlərin və göstəricilərin qiymətlərinin hesablanması
☐ Yüksək ierxialı AvİS-i ilə informasiya mübadiləsi
☐ İnformasiyanın operativ əks etdirilməsi və rəqəstirasiyası
☐ Operativ personalla informasiya mübadiləsi

61 Bir tərtibli aperiodik bəndin ötürmə funksiyasını göstərin.

- ☐ $W(s) = \frac{k}{s(Ts + 1)}$
☐ $W(s) = \frac{ks}{Ts + 1}$
☐ $W(s) = ks$
☐ $W(s) = \frac{k}{s}$
☒ $W(s) = \frac{k}{Ts + 1}$

62 Real diferensiallayıcı bəndin ötürmə funksiyasını göstərin.

- ☐ $W(s) = \frac{k}{s(Ts + 1)}$
☒ $W(s) = \frac{ks}{Ts + 1}$
☐ $W(s) = ks$
☐ $W(s) = \frac{k}{s}$
☐ $W(s) = \frac{k}{Ts + 1}$

63 İdeal diferensiallayıcı bəndin ötürmə funksiyasını göstərin.

☐ $W(s) = \frac{k}{s(Ts + 1)}$

☐ $W(s) = \frac{ks}{Ts + 1}$

☒ $W(s) = ks$

☐ $W(s) = \frac{k}{s}$

☐ $W(s) = \frac{k}{Ts + 1}$

64 İnteqrallayıcı bəndin ötürmə funksiyasını göstərin.

☐ $W(s) = \frac{k}{s(Ts + 1)}$

☐ $W(s) = \frac{ks}{Ts + 1}$

☐ $W(s) = ks$

☒ $W(s) = \frac{k}{s}$

☐ $W(s) = \frac{k}{Ts + 1}$

65 Real inteqrallayıcı bəndin tənliyini göstərin:

☐ $y(t) = k(u + k_1 \int_0^t u dt)$

☐ $T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + y = ku$

☐ $T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + 2\zeta T \frac{dy}{dt} + y = ku$

☒ $T \frac{d^2 y}{dt^2} + \frac{dy}{dt} = ku$

☐ $y(t) = ku(t - \tau)$

66 Dördüncü tərtib AİS-in dayanıqlı olması üçün Mixaylov əyrisi (hodoqrafı) saat əqrəbinin əksi istiqamətində ardıcıl olaraq neçə kvadrantdan keçməlidir?

☐ 0

☐ 2

☐ 3

☒ 4

☐ 1

67 Cəbri dayanıqlıq kriterisi hansıdır?

☐ Mixaylov

☐ Naykvist

☐ Şennon

☐ Xartli

☒ Hurvis

68 Tezlik dayanıqlıq kriterisi hansıdır?

☒ Mixaylov

- ☐ Hurvis
- ☐ Şennon
- ☐ Raus
- ☐ Xartli

69 Cəbri dayanıqlıq kriterisi hansıdır?

- ☐ Naykvist
- ☒ Raus
- ☐ Xartli
- ☐ Mixaylov
- ☐ Şennon

70 Hansı sistemlər bütövlükdə dayanıqsız sistemlər adlanır?

- ☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra yeni tarazlıq vəziyyətinə gələn sistemlər
- ☐ tarazlıq nöqtəsi ətrafında rəqs edən sistemlər
- ☐ tarazlıq vəziyyətinə sonsuz vaxtda qayıdan sistemlər
- ☒ $t \rightarrow \infty$
- ☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra əvvəlki tarazlıq vəziyyətinə müəyyən xəta daxilində qayıdan sistemlər
- ☒ zaman artdıqca tarazlıq vəziyyətindən sonsuz uzaqlaşan sistemlər

71 Hansı sistemlər neytral sistemlər adlanır?

- ☐ tarazlıq nöqtəsi ətrafında rəqs edən sistemlər
- ☐ tarazlıq vəziyyətinə sonsuz vaxtda qayıdan sistemlər
- ☒ $t \rightarrow \infty$
- ☐ zaman artdıqca tarazlıq vəziyyətindən sonsuz uzaqlaşan sistemlər
- ☒ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra yeni tarazlıq vəziyyətinə gələn sistemlər
- ☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra əvvəlki tarazlıq vəziyyətinə müəyyən xəta daxilində qayıdan sistemlər

72 Hansı sistemlər bütövlükdə və ya qlobal dayanıqlı sistemlər adlanır?

- ☐ tarazlıq nöqtəsi ətrafında rəqs edən sistemlər
- ☐ zaman artdıqca tarazlıq vəziyyətindən sonsuz uzaqlaşan sistemlər
- ☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra yeni tarazlıq vəziyyətinə gələn sistemlər
- ☐ tarazlıq vəziyyətinə sonsuz vaxtda qayıdan sistemlər
- ☒ $t \rightarrow \infty$
- ☒ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra əvvəlki tarazlıq vəziyyətinə müəyyən xəta daxilində qayıdan sistemlər

73 Tənzimləmə obyektlərinin çəki xarakteristikası hansı əyriyə deyilir?

- ☐ girişə vahid təkən signal verdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə
- ☐ girişə müəyyən signal verdikdə tənzimlənən kəmiyyətin zaman üzrə dəyişmə əyrisinə
- ☐ girişə çıxışla birləşdirdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə
- ☐ girişə signal vermədikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə
- ☒ giriş signalı vahid impuls şəklində dəyişdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə

74 Tənzimləmə obyektlərinin keçid xarakteristikası hansı əyriyə deyilir?

- ☐ girişə çıxışla birləşdirdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə
- ☐ girişə müəyyən signal verdikdə tənzimlənən kəmiyyətin zaman üzrə dəyişmə əyrisinə
- ☒ girişə vahid təkən signal verdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə
- ☐ giriş signalı vahid impuls şəklində dəyişdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə
- ☐ girişə signal vermədikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə

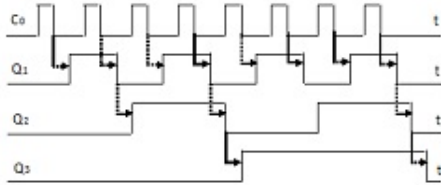
75 Tənzimləmə obyektlərinin zaman xarakteristikası hansı əyriyə deyilir?

- ☐ girişə çıxışla birləşdirdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə
- ☒ girişə müəyyən signal verdikdə tənzimlənən kəmiyyətin zaman üzrə dəyişmə əyrisinə
- ☐ girişə vahid təkən signal verdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə
- ☐ giriş signalı vahid impuls şəklində dəyişdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə
- ☐ girişə signal vermədikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisinə

76 İnformasiyanı emal edən qurğuların kontaktsız işləmə prinsipində hansı kəmiyyətin dəyişməsindən istifadə olunur?

- ☒ Hamısının
- ☐ Cərəyan şiddəti və gərginliyin
- ☐ Tutum və induktivliyin
- ☐ Müqavimətin
- ☐ Maqnit selinin

77 Verilmiş Prinsipial sxem aşağıdakılardan hansına aiddir?



- ☐ deşifrator
- ☐ cəmləyici
- ☐ multipleksor
- ☒ rəqəmsal sayğac
- ☐ müqayisə qurğusu

78 Rəqəmsal sayğaclar nə üçün istifadə olunur?

- ☒ takt impulsarı saymaq
- ☐ rəqəmlərin yazılması
- ☐ m elementli giriş kodunu çıxışlardan birində signala çevirmək
- ☐ 2 ədəd çoxmərtəbəli ikilik ədədin müqayisə edilməsini
- ☐ girişində siqnallar şəklində verilən iki ədədin cəmini hesablamaq

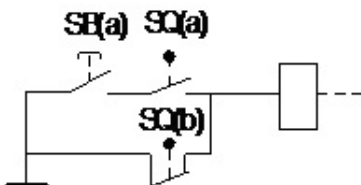
79 Komutasiya olunan cərəyanın növünə görə Kontaktorlar hansı növ kontaktorlara bölünürlər?

- ☒ Həm sabit cərəyan, həm də dəyişən cərəyan kontaktorlarına
- ☐ Həm Takt -impulslu, həm də sabit cərəyan kontaktorlarına
- ☐ kontaktorlarına
- ☐ sabit cərəyan kontaktorlarına
- ☐ dəyişən cərəyan kontaktorlarına

80 Güc dövrələri dedikdə nə başa düşülür?

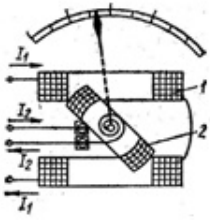
- ☐ Hamısı səhvdir
- ☐ qızdırıcılar
- ☐ transformatorlar
- ☐ elektrik mühərrikləri
- ☒ Hamısı düzdür

81 Aşağıdakı şəkildə Kontaktsız giriş qurğularının rele – kontaktor sxemi (RKS)-ilə qoşulması zamanı adətən hansı relelərdən istifadə olunur?



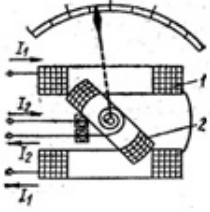
- ☐ Gecikməli relelərdən
- ☐ 2 vəziyyətli relelərdən
- ☒ Aralıq relelərindən
- ☐ 3 vəziyyətli relelərdən
- ☐ Histerezisli relelərdən

82 Şəkildə 1 nəyi göstərir?



- ☐ Transformatorun içliyini
- ☐ Termocütü
- ☐ Releni
- ☒ Hərəkətsiz dolağı
- ☐ Hərəkətli dolağı

83 Şəkildə 2 nəyi göstərir?

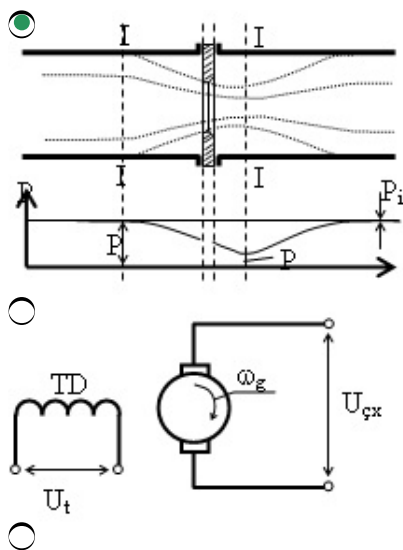


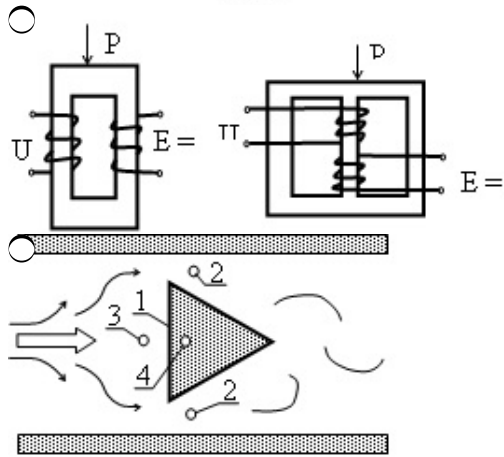
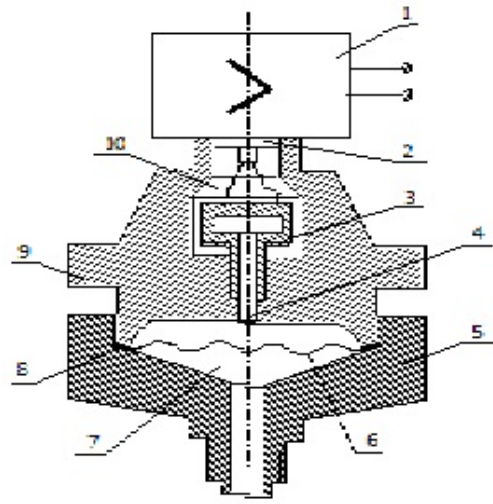
- ☐ Transformatorun içliyini
- ☐ Termocütü
- ☐ Releni
- ☐ Hərəkətsiz dolağı
- ☒ Hərəkətli dolağı

84 Güc icra mexanizmlərinin icra orqanına təsir forması hansıdır?

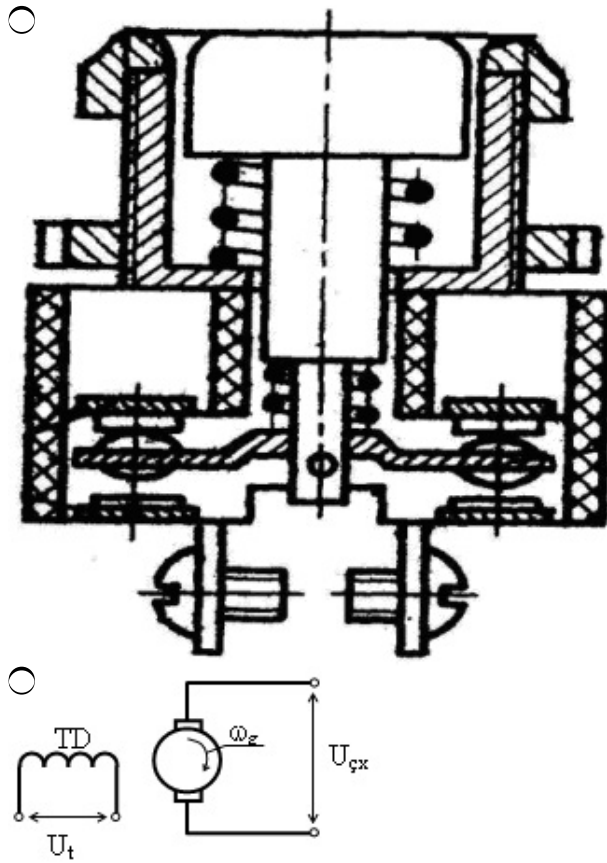
- ☐ Qüvvə şəklində
- ☐ Impuls kimi
- ☒ Qüvvə və Moment şəklində
- ☐ Moment şəklində
- ☐ Cərəyan kimi

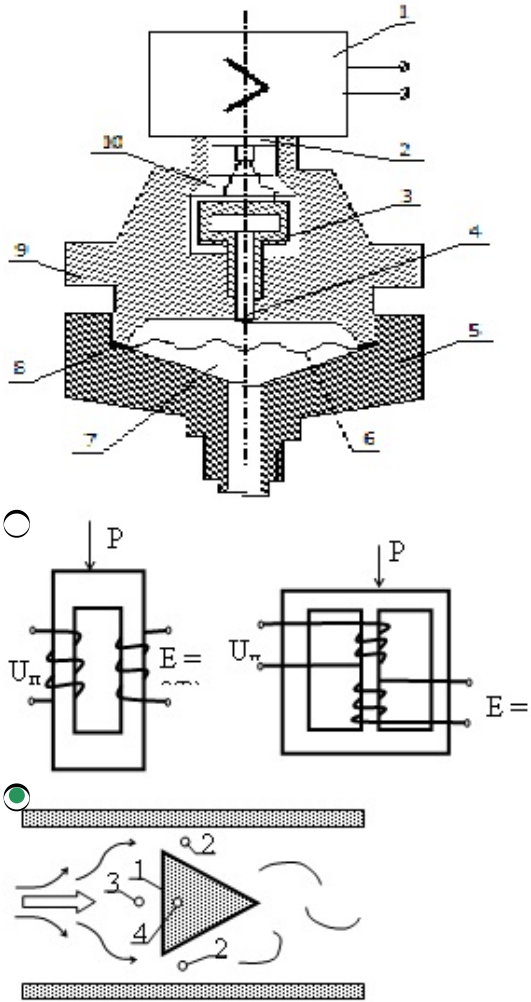
85 Aşağıdakı şəkillərdən hansı Dəyişən təzyiqlər üsulu ilə sərfin ölçülməsi sxemidir?



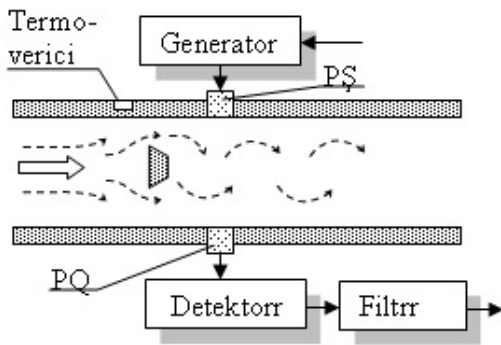


86 Aşağıdakılardan hansı Vixrli çevricinin və ya burulğanlı çevricinin şəkildir?



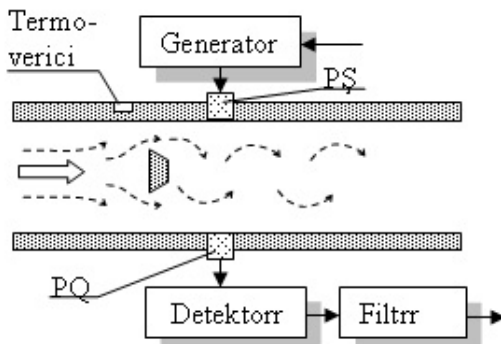


87 Şəkildə PQ- nəyi ifadə edir?



- ☐ Pyzoelektriki
- ☐ Porşen
- ☐ Propersional
- ☒ Pyezo qəbuledici
- ☐ Propersional diferensial

88 Şəkildə PŞ- nəyi ifadə edir?



- ☐ Propersional integral
- ☐ Pyezoelektriki
- ☒ Pyezoşüalandırıcını
- ☐ Porşeni
- ☐ Propersional

89 Aşağıdakılardan hansı biri tənzimlənən kəmiyyətlər adlanır?

- ☐ qiyməti qabaqcadan məlum olmayan təsirlər
- ☐ obyektin özünün və qurğuların xarakteristikalarının dəyişməsi ilə yaranan təsirlər
- ☐ prosesin öz mahiyyəti ilə əlaqədar olmayıb, xarici səbəblərdən yaranan təsirlər
- ☒ tənzimləmə obyektinin iş rejimini xarakterizə edən fiziki göstəricilər
- ☐ zamanın məlum funksiyası şəklində verilən təsirlər

90 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik nəzarət sistemi adlanır?

- ☐ tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti
- ☒ hər hansı prosesin gedişinin insan iştirakı olmadan müəyinə edilməsi
- ☐ obyektin iş rejiminin texniki qurğuların köməyi ilə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi
- ☐ tənzim olunan maşınlar, aparatlar və aqreqatlar
- ☐ obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu

91 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik tənzimləmə sistemi adlanır?

- ☐ hər hansı prosesin gedişinin insan iştirakı olmadan müəyinə edilməsi
- ☐ obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu
- ☐ tənzim olunan maşınlar, aparatlar və aqreqatlar
- ☒ tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti
- ☐ obyektin iş rejiminin texniki qurğuların köməyi ilə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi

92 Aşağıdakılardan hansı biri tənzimləyici adlanır?

- ☐ hər hansı prosesin gedişinin insan iştirakı olmadan müəyinə edilməsi
- ☐ tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti
- ☒ obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu
- ☐ tənzim olunan maşınlar, aparatlar və aqreqatlar
- ☐ obyektin iş rejiminin texniki qurğuların köməyi ilə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi

93 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik tənzimləmə obyektini adlanır?

- ☒ tənzim olunan maşınlar, aparatlar və aqreqatlar
- ☐ obyektin iş rejiminin texniki qurğuların köməyi ilə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi
- ☐ hər hansı prosesin gedişinin insan iştirakı olmadan müəyinə edilməsi
- ☐ tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti
- ☐ obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu

94 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik tənzimləmə adlanır?

- ☐ tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti
- ☐ tənzim olunan maşınlar, aparatlar və aqreqatlar
- ☒ obyektin iş rejiminin texniki qurğuların köməyi ilə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi
- ☐ obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu
- ☐ hər hansı prosesin gedişinin insan iştirakı olmadan müəyinə edilməsi

95 Hansı sistemlər asimptotik dayanıqlı sistemlər adlanır?

- ☐ tarazlıq nöqtəsi ətrafında rəqs edən sistemlər
 - ☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra yeni tarazlıq vəziyyətinə gələn sistemlər
 - ☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra əvvəlki tarazlıq vəziyyətinə müəyyən xətdə daxilində qayıdan sistemlər
 - ☒ tarazlıq vəziyyətinə sonsuz vaxtda qayıdan sistemlər
- $t \rightarrow \infty$
- ☐ zaman artdıqca tarazlıq vəziyyətindən sonsuz uzaqlaşan sistemlər

96 İrrasional bəndlərin ötürmə funksiyaları hansı şəkildə olur?

- ☒ irrasional kəsir
- ☐ mürəkkəb kəsir
- ☐ adi kəsir
- ☐ düzgün kəsir
- ☐ düzgün olmayan kəsir

97 Gecikmə bəndin ötürmə funksiyasını göstərin.

- ☐ $W(s) = \frac{k}{(T^2 s^2 + 1)}$
- ☐ $W(s) = \frac{k}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$
- ☒ $G(s) = k e^{-s}$
- ☐ $W(s) = \frac{k}{(Ts + 1)^2}$
- ☐ $W(s) = \frac{k}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$

98 Hansı təsirlər xarici həyəcanlandırıcı təsirlər adlanır?

- ☐ obyektin özünün və qurğuların xarakteristikalarının dəyişməsi ilə yaranan təsirlər
- ☐ tənzimləmə obyektinin iş rejimini xarakterizə edən fiziki göstəricilər
- ☒ prosesin öz mahiyyəti ilə əlaqədar olmayıb, xarici səbəblərdən yaranan təsirlər
- ☐ qiyməti qabaqcadan məlum olmayan təsirlər
- ☐ zamanın məlum funksiyası şəklində verilən təsirlər

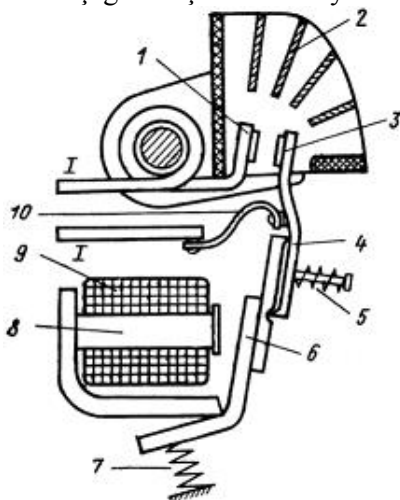
99 Hansı təsirlər daxili həyəcanlandırıcı təsirlər adlanır ?

- ☐ tənzimləmə obyektinin iş rejimini xarakterizə edən fiziki göstəricilər
- ☐ qiyməti qabaqcadan məlum olmayan təsirlər
- ☐ zamanın məlum funksiyası şəklində verilən təsirlər
- ☒ obyektin özünün və qurğuların xarakteristikalarının dəyişməsi ilə yaranan təsirlər
- ☐ prosesin öz mahiyyəti ilə əlaqədar olmayıb, xarici səbəblərdən yaranan təsirlər

100 Avtomatik tənzimləmə sistemlərinin təsnifatında tənzimləmənin məqsədinə əsasən hansı sistemlər mövcuddur? Düzgün olmayanı seçin.

- ☐ stabilləşdirmə
- ☐ optimal
- ☐ adaptiv
- ☒ mühafizə
- ☐ izləyici

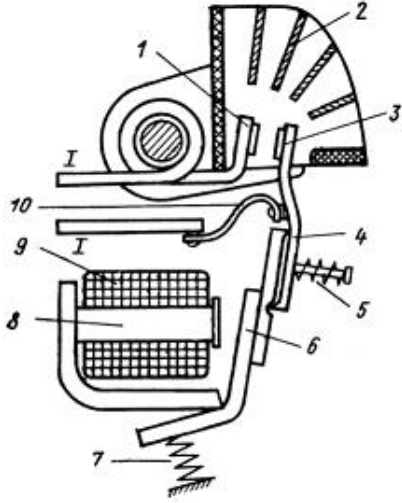
101 Aşağıdakı şəkildə 4-nəyi ifadə edir?



- ☒ Şamir şəkilli qol

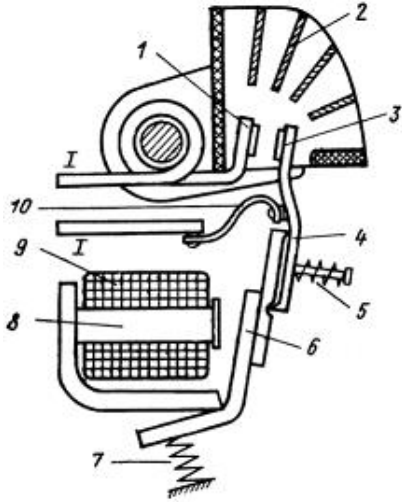
- ☐ İçliyi
- ☐ Hərəkətsiz kontaktı
- ☐ Qaytarıcı yayı
- ☐ Dolağı

102 Aşağıdakı şəkildə 8-nəyi ifadə edir?



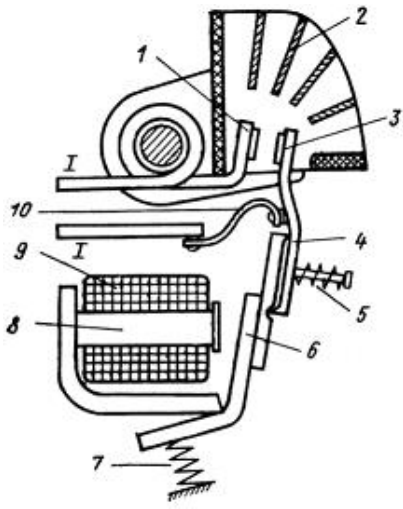
- ☐ Hərəkətsiz kontaktı
- ☐ Dolağı
- ☒ İçliyi
- ☐ Hərəkətli kontaktı
- ☐ Qaytarıcı yayı

103 Aşağıdakı şəkildə 9-nəyi ifadə edir?



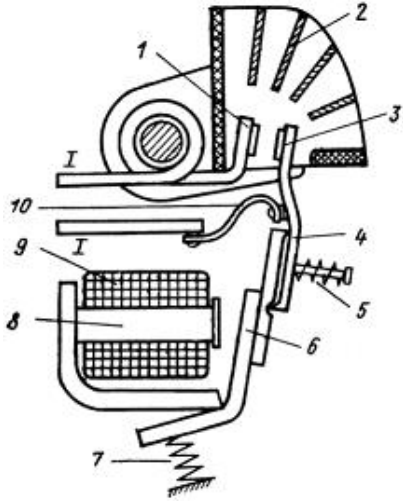
- ☐ Hərəkətli kontaktı
- ☐ İçliyi
- ☒ Dolağı
- ☐ Hərəkətsiz kontaktı
- ☐ Qaytarıcı yayı

104 Aşağıdakı şəkildə 7-nəyi ifadə edir?



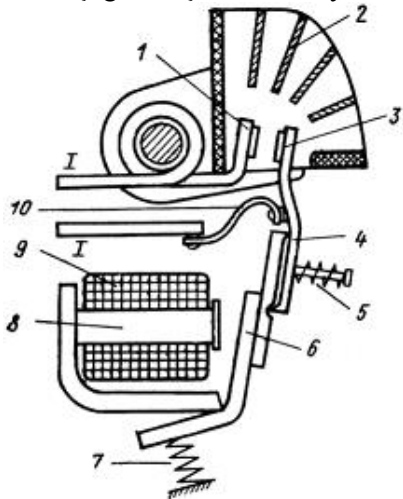
- ☐ Hərəkətli kontaktı
- ☐ Dolağı
- ☐ Hərəkətsiz kontaktı
- ☐ İçliyi
- ☒ Qaytarıcı yayı

105 Aşağıdakı şəkildə 6-nəyi ifadə edir?



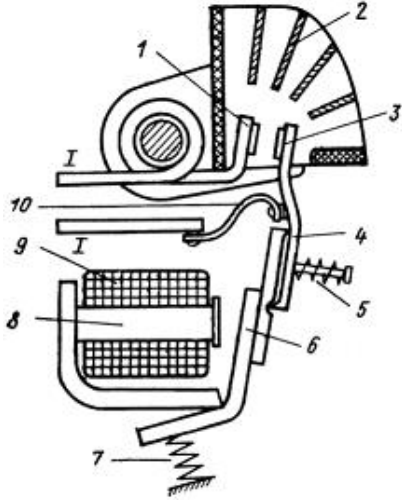
- ☐ İçliyi
- ☐ Qaytarıcı yayı
- ☐ Hərəkətli kontaktı
- ☐ Dolağı
- ☒ Lövbər

106 Aşağıdakı şəkildə 5-nəyi ifadə edir?



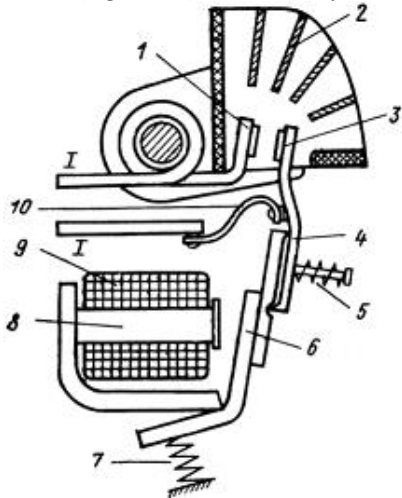
- ☐ Hərəkətli kontaktı
- ☐ Qaytarıcı yayı
- ☐ Dolağı
- ☐ İçliyi
- ☒ Yay

107 Aşağıdakı şəkildə 2-nəyi ifadə edir?



- ☒ Qövs söndürmə sistemi
- ☐ Hərəkətli kontaktı
- ☐ Qaytarıcı yayı
- ☐ Dolağı
- ☐ İçliyi

108 Aşağıdakı şəkildə 3-nəyi ifadə edir?



- ☐ Qaytarıcı yayı
- ☒ Hərəkətli kontaktı
- ☐ Hərəkətsiz kontaktı
- ☐ İçliyi
- ☐ Dolağı

109 Parametrik icra mexanizmləri icra orqaninin vəziyyətinin dəyişməsinə hansı parametrlərin dəyişməsi nəticəsində təsir göstərir?

- ☐ sürət
- ☐ müqavimət
- ☐ maqnit seli
- ☒ bütün bəndlər doğrudur
- ☐ temperatur

110 Aşağıdakılardan hanslar kombinə edilmiş trigerlərə aiddir? 1)RST triger 2)DRS triger 3)JKRS

- ☒ 1, 2, 3
- ☐ 1 və 2
- ☐ yalnız 1
- ☐ yalnız 2
- ☐ yalnız 3

111 Obyektin iş rejimini texniki qurğuların köməyiylə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi necə adlanır?

- ☐ tənzimlənən kəmiyyət
- ☒ tənzimləmə
- ☐ tənzimləmə sistemi
- ☐ tənzimləyici
- ☐ tənzimləmə obyektı

112 Obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu necə adlanır?

- ☐ tənzimlənən kəmiyyət
- ☐ tənzimləmə
- ☐ tənzimləmə sistemi
- ☒ tənzimləyici
- ☐ tənzimləmə obyektı

113 Tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti necə adlanır?

- ☐ tənzimlənən kəmiyyət
- ☒ tənzimləmə sistemi
- ☐ tənzimləmə
- ☐ tənzimləyici
- ☐ tənzimləmə obyektı

114 Girişi pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti zamana görə dəyişən obyektlər necə adlanır?

- ☒ dinamik
- ☐ statik
- ☐ ətalətsiz
- ☐ sakit
- ☐ sürüşən

115 Tənzimlənən kəmiyyətlər obyektin hansı koordinatlarıdır?

- ☐ giriş koordinatları
- ☐ vəziyyət koordinatları
- ☐ nəzarət olunan koordinatlar
- ☒ çıxış koordinatları
- ☐ tənzimlənən koordinatlar

116 Təsadüfi həyəcanlandırıcı təsirlər hansı təsirlərdir?

- ☒ qiyməti qabaqcadan məlum olmayan təsirlər
- ☐ prosesin öz mahiyyəti ilə əlaqədar olmayıb, xarici səbəblərdən yaranan təsirlər
- ☐ obyektin özünün və qurğuların xarakteristikalarının dəyişməsi ilə yaranan təsirlər
- ☐ zamanın məlum funksiyası şəklində verilən təsirlər
- ☐ tənzimləmə obyektinin iş rejimini xarakterizə edən fiziki göstəricilər

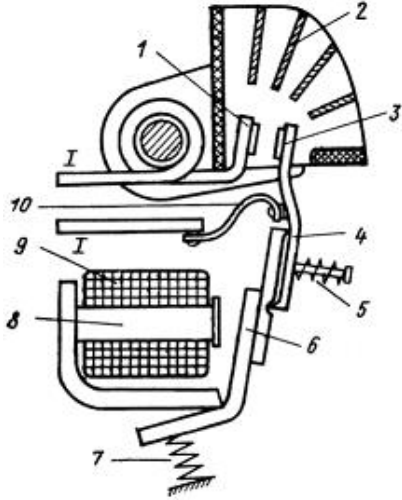
117 Determinik həyəcanlandırıcı təsirlər hansı təsirlərdir?

- ☐ qiyməti qabaqcadan məlum olmayan təsirlər
- ☒ zamanın məlum funksiyası şəklində verilən təsirlər
- ☐ tənzimləmə obyektinin iş rejimini xarakterizə edən fiziki göstəricilər
- ☐ prosesin öz mahiyyəti ilə əlaqədar olmayıb, xarici səbəblərdən yaranan təsirlər
- ☐ obyektin özünün və qurğuların xarakteristikalarının dəyişməsi ilə yaranan təsirlər

118 Hansı təsirlər xarici həyəcanlandırıcı təsirlər adlanır?

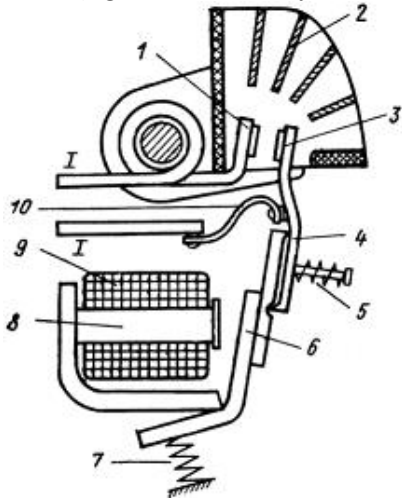
- ☒ prosesin öz mahiyyəti ilə əlaqədar olmayıb, xarici səbəblərdən yaranan təsirlər
- ☐ tənzimləmə obyektinin iş rejimini xarakterizə edən fiziki göstəricilər
- ☐ qiyməti qabaqcadan məlum olmayan təsirlər
- ☐ zamanın məlum funksiyası şəklində verilən təsirlər
- ☐ obyektin özünün və qurğuların xarakteristikalarının dəyişməsi ilə yaranan təsirlər

119 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 1 və 7 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



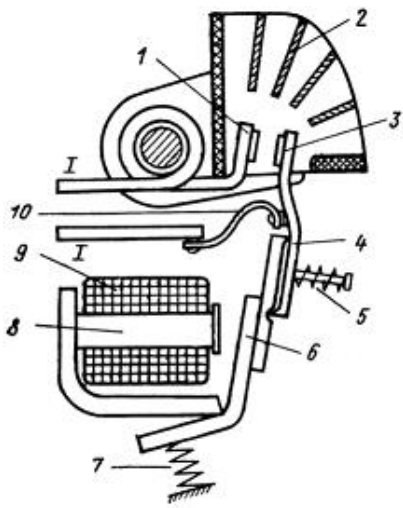
- ☒ hərəkətsiz kontakt və qaytarıcı yay
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☐ hərəkətli kontakt və qövs söndürmə sistemi
- ☐ qol və lövbər
- ☐ lövbər və qol

120 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 1 və 8 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



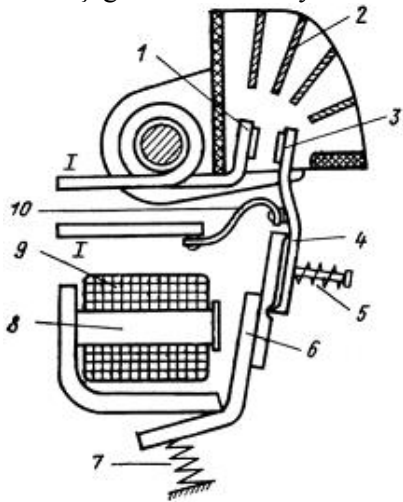
- ☒ hərəkətsiz kontakt və içlik
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☐ hərəkətli kontakt və qövs söndürmə sistemi
- ☐ qol və lövbər
- ☐ yay və qol

121 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 1 və 9 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



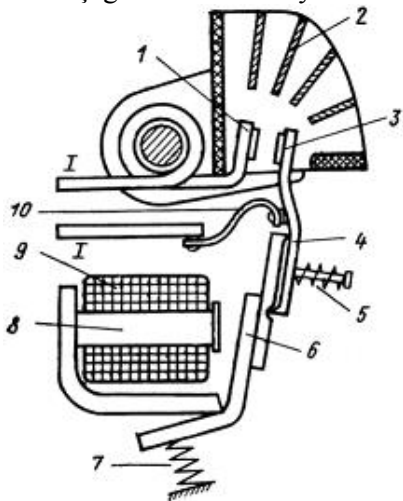
- ☐ hərəkətli kontakt və qövs söndürmə sistemi
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☒ hərəkətsiz kontakt və dolağ
- ☐ yay və qol
- ☐ qol və lövbər

122 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 2 və 3 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



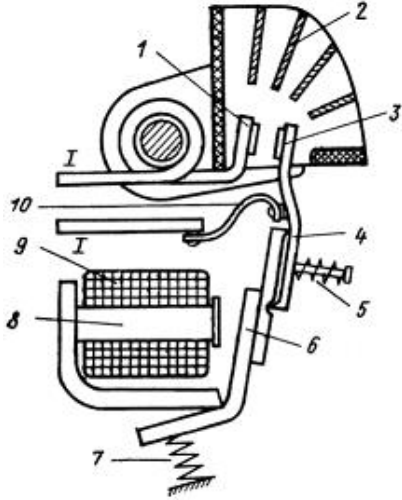
- ☒ qövs söndürmə sistemi və hərəkətli kontakt
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ yay və qol
- ☐ qol və lövbər

123 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 2 və 4 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



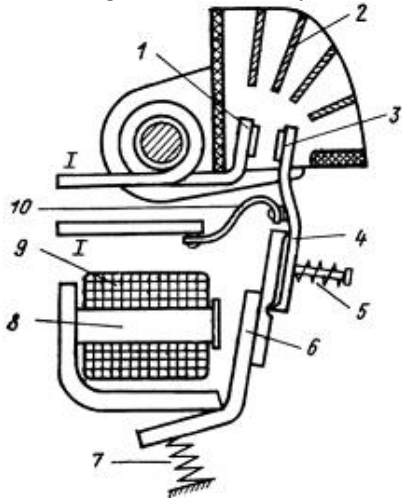
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☒ qövs söndürmə sistemi və qol
- ☐ qol və lövbər
- ☐ yay və qol
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti

124 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 2 və 5 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



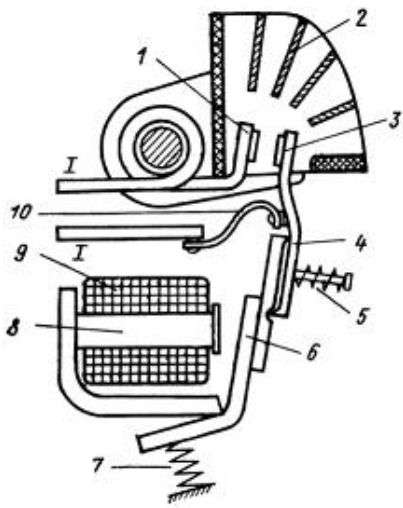
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☒ qövs söndürmə sistemi və yay
- ☐ qol və lövbər
- ☐ yay və qol
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar

125 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 2 və 6 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



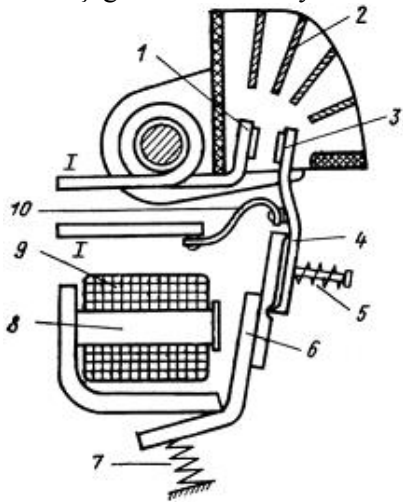
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ yay və qol
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☒ qövs söndürmə sistemi və lövbər
- ☐ qol və lövbər

126 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 2 və 7 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



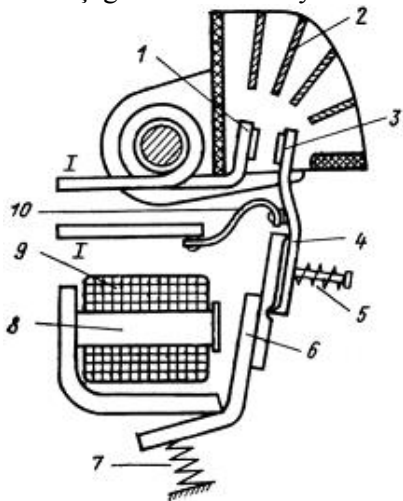
- ☒ qövs söndürmə sisitemi və qaytarıcı yay
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ lövbər və qol
- ☐ qol və lövbər

127 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 2 və 8 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



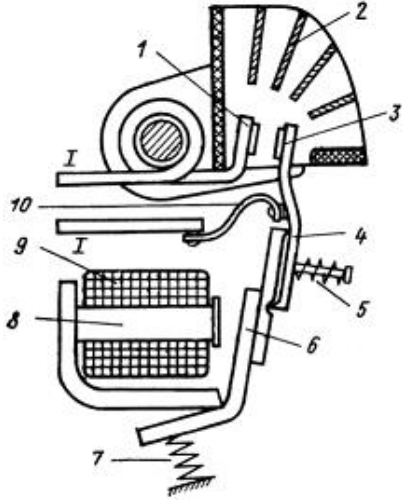
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☒ qövs söndürmə sisitemi və içlik
- ☐ qol və lövbər
- ☐ yay və qol

128 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 2 və 9 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



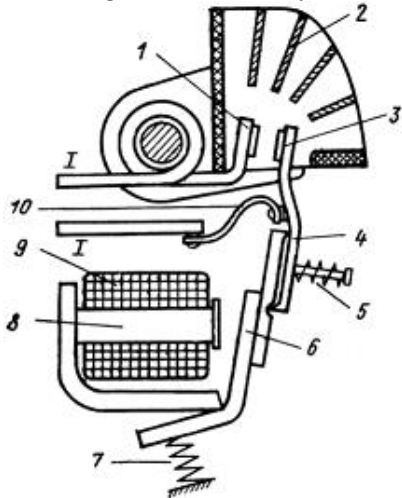
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☒ qövs söndürmə sisitemi və dolağ
- ☐ qol və lövbər
- ☐ yay və qol

129 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 2 və 10 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



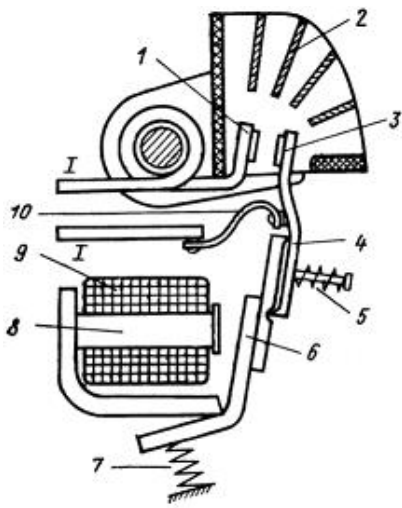
- ☒ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ yay və qol
- ☐ qol və lövbər

130 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 3 və 4 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



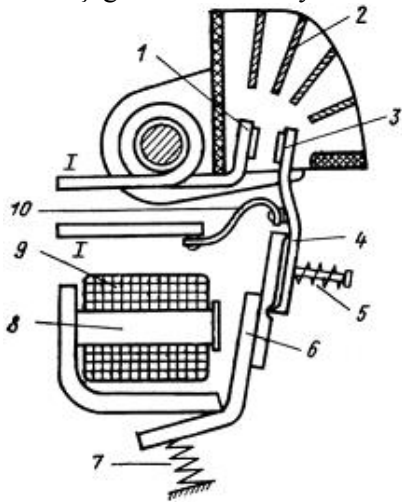
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☒ hərəkətli kontakt və qol
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ yay və qol
- ☐ qol və lövbər

131 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 3 və 5 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



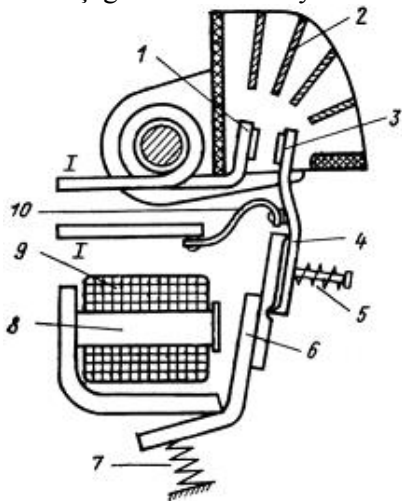
- ☐ qol və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☒ hərəkətli kontakt və yay
- ☐ qövs və qol

132 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 9 və 10 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



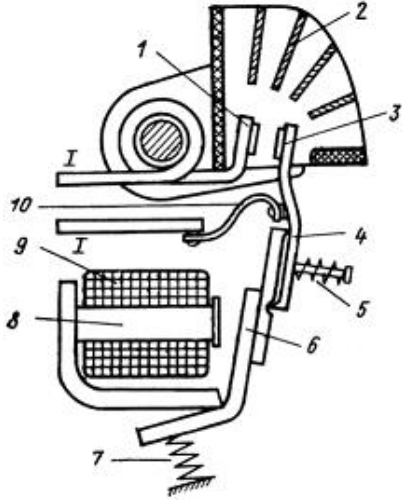
- ☒ dolağ və çevik mis lenti
- ☐ içlik və dolağ
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ lövbər və dolağ

133 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 8 və 9 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



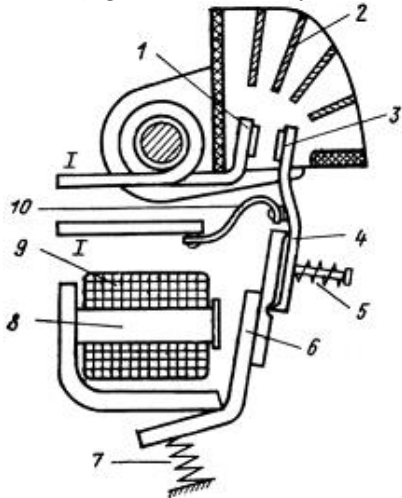
- ☐ qaytarıcı yay və çevik mis lenti
- ☐ lövbər və dolağ
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☒ içlik və dolağ
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti

134 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 8 və 10 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



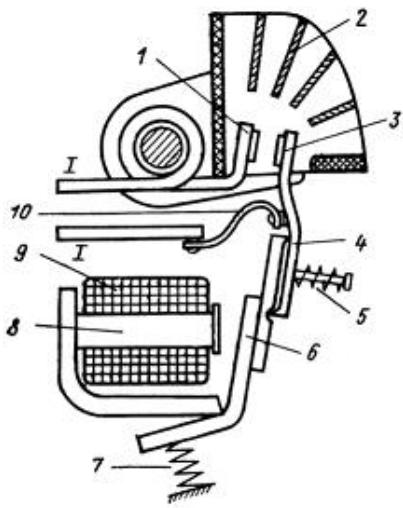
- ☐ qaytarıcı yay və çevik mis lenti
- ☒ içlik və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ lövbər və dolağ

135 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 7 və 10 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



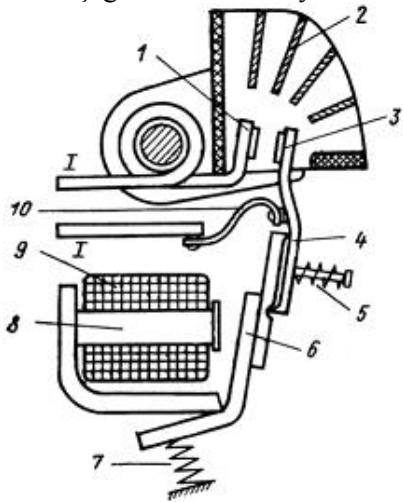
- ☒ qaytarıcı yay və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ lövbər və dolağ

136 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 7 və 9 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



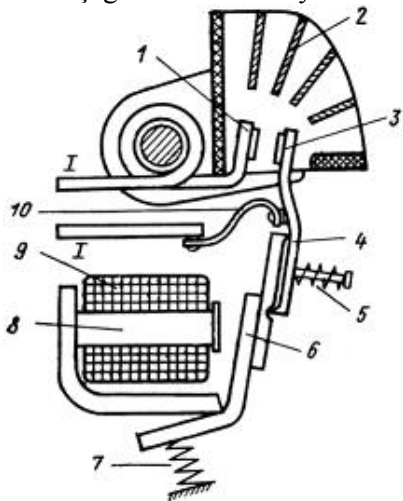
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ lövbər və dolağ
- ☒ qaytarıcı yay və dolağ

137 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 7 və 8 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



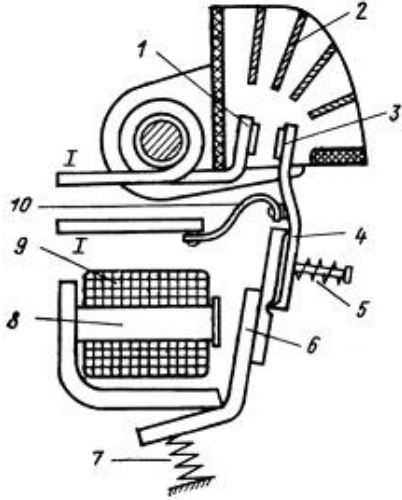
- ☒ qaytarıcı yay və içlik
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☐ lövbər və dolağ

138 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 6 və 10 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



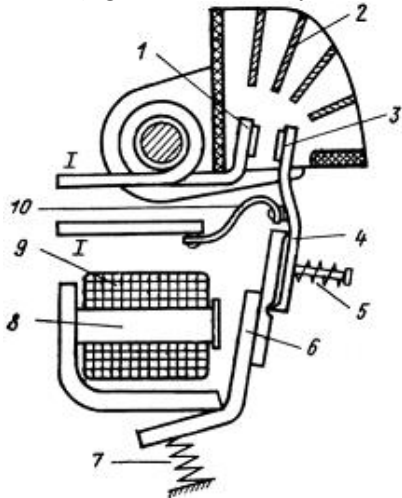
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☐ yay və çevik mis lenti
- ☒ lövbər və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti

139 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 6 və 9 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



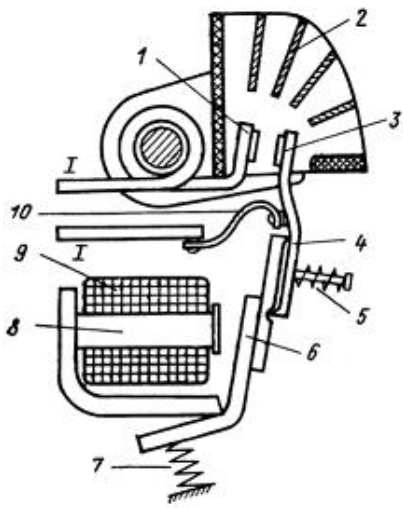
- ☐ yay və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☒ lövbər və dolağ

140 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 6 və 8 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



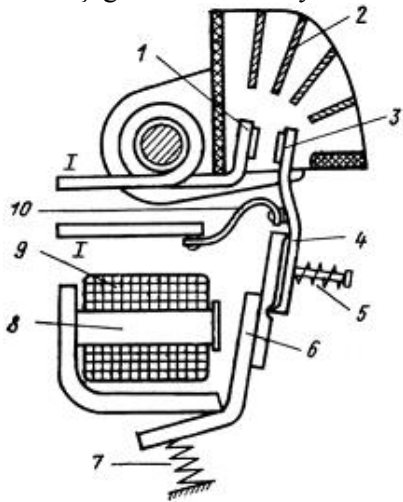
- ☐ yay və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☒ lövbər və içlik

141 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 6 və 7 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



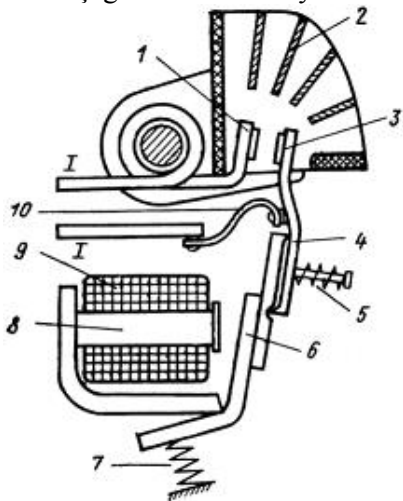
- ☐ yay və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☒ lövbər və qaytarıcı yay

142 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 5 və 9 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



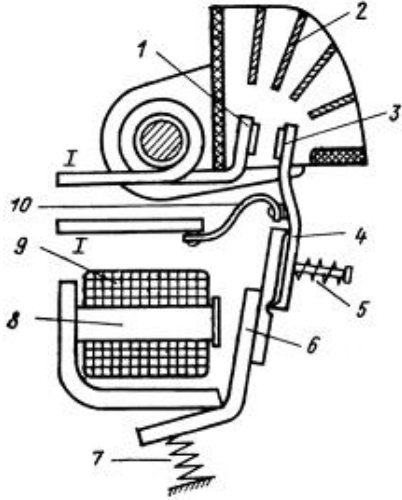
- ☒ yay və dolağ
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☐ qol və çevik mis lenti

143 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 5 və 8 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



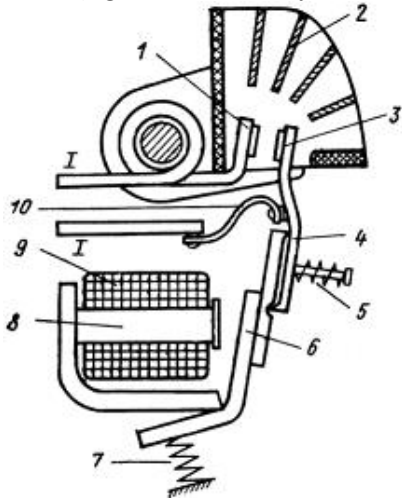
- ☒ yay və içlik
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☐ qol və çevik mis lenti

144 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 4 və 7 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



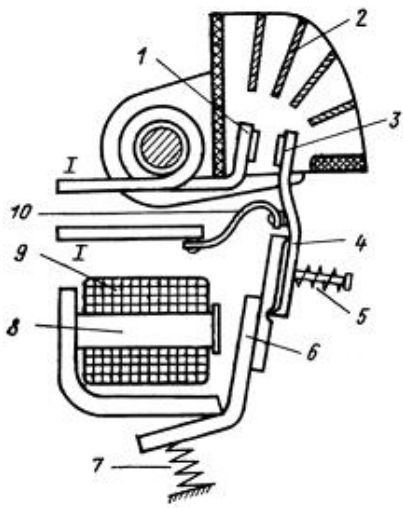
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☒ qol və qaytarıcı yay

145 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 5 və 10 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



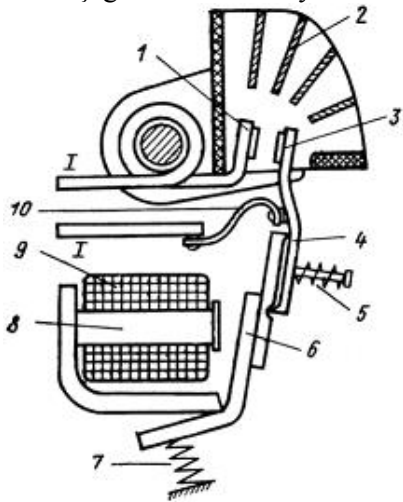
- ☒ yay və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qol və çevik mis lenti

146 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 4 və 6 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



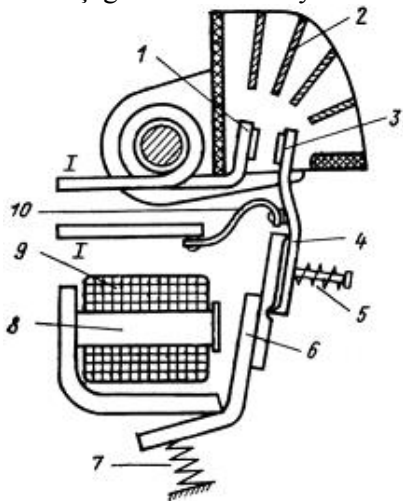
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çəvik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çəvik mis lenti
- ☒ qol və lövbər

147 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 4 və 5 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



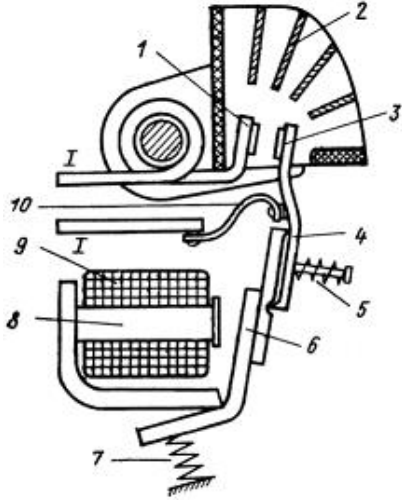
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çəvik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çəvik mis lenti
- ☒ qol və yay

148 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 3 və 10 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



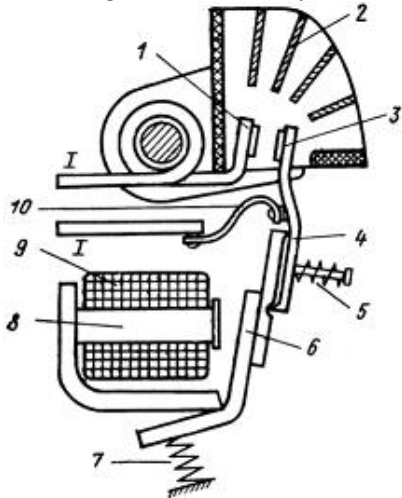
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ qol və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çəvik mis lenti
- ☒ hərəkətli kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ yay və qol

149 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 3 və 9 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



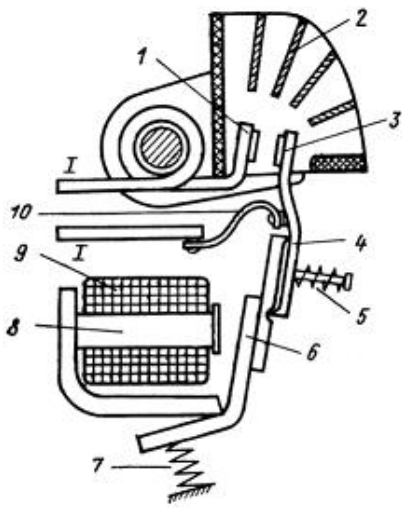
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ qol və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çəvik mis lenti
- ☒ hərəkətli kontakt və dolağ
- ☐ yay və qol

150 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 3 və 8 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



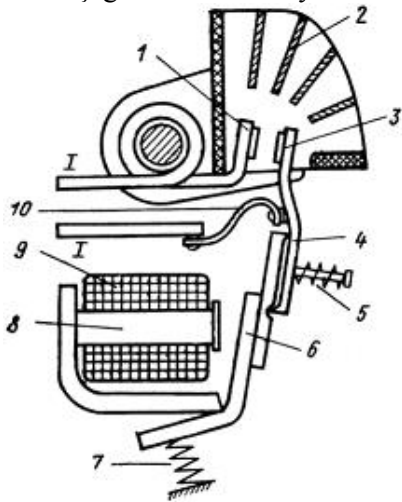
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ qol və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çəvik mis lenti
- ☒ hərəkətli kontakt və içlik
- ☐ yay və qol

151 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 3 və 7 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



- ☐ hərəkətsiz kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ qol və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çəvik mis lenti
- ☒ hərəkətli kontakt və qaytarıcı yay
- ☐ lövbər və qol

152 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 3 və 6 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



- ☐ hərəkətsiz kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ qol və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çəvik mis lenti
- ☒ hərəkətli kontakt və lövbər
- ☐ yay və qol

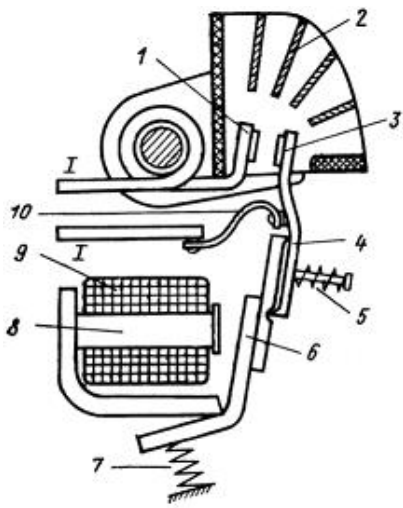
153 Tənzim olunan maşınlar, aparatlar,aqreqatlar necə adlanır?

- ☐ tənzimləmə
- ☒ tənzimləmə obyektı
- ☐ tənzimləyici
- ☐ tənzimləmə sistemi
- ☐ tənzimlənən kəmiyyət

154 İdarə və həyəcanlandırıcı təsirlər obyektin hansı koordinatlarıdır?

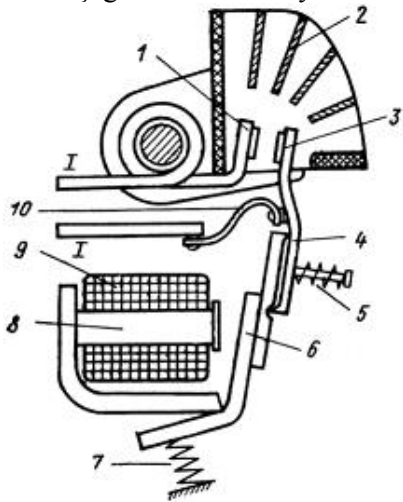
- ☐ nəzarət olunan koordinatlar
- ☐ tənzimlənən koordinatlar
- ☐ vəziyyət koordinatları
- ☒ giriş koordinatları
- ☐ çıxış koordinatları

155 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 5 və 6 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



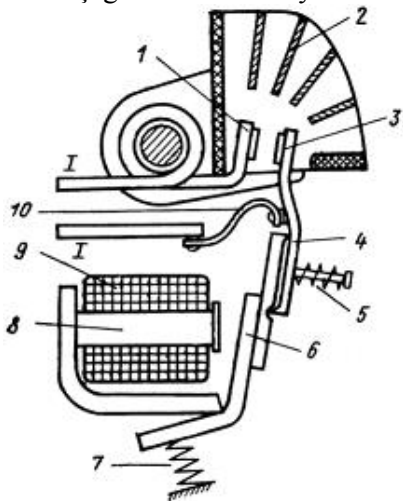
- ☒ yay və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çəvik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ qol və çəvik mis lenti

156 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 4 və 10 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



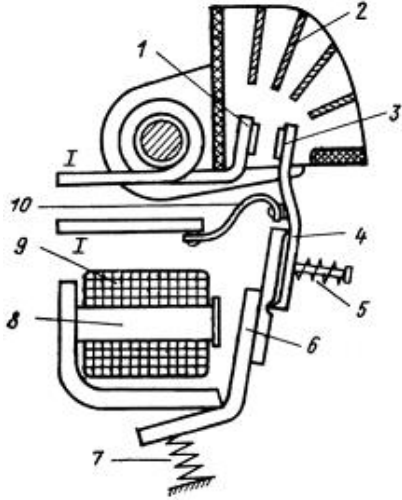
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çəvik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çəvik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çəvik mis lenti
- ☒ qol və çəvik mis lenti

157 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 4 və 9 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☒ qol və dolağ
- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti

158 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 4 və 8 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



- ☐ hərəkətsiz kontakt və çevik mis lenti
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və lövbər
- ☐ qövs söndürmə sisitemi və çevik mis lenti
- ☐ hərəkətli kontakt və çevik mis lenti
- ☒ qol və içlik

159 Tənzimləmə obyektinin iş rejimini xarakterizə edən fiziki göstəricilər necə adlanır?

- ☒ tənzimlənən kəmiyyətlər (koordinatlar)
- ☐ tənzimləyici
- ☐ tənzimləmə sistemi
- ☐ tənzimləmə
- ☐ tənzimləmə obyekt

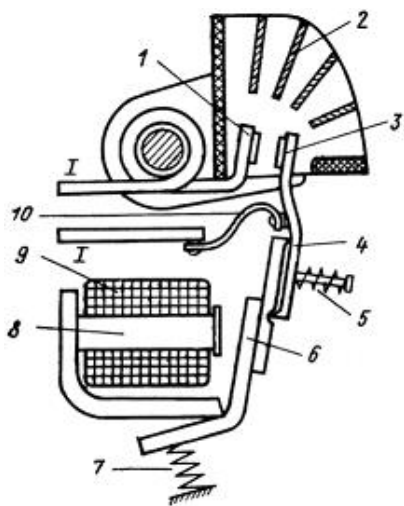
160 İnformasiyanı emal edən qurğulara aiddir? 1.yaddaş qurğuları, 2.PMM, 3.PMK, 4.İEHM.

- ☐ 1, 2, 4
- ☒ 1, 2, 3, 4
- ☐ 2, 4, 3
- ☐ 1, 2, 5
- ☐ 3, 4, 1

161 Bunlardan neçəsi tapşırığı əl ilə daxil etmək üçün istifadə olunur? 1.düymələr, 2.tumblerlər, 3.kontaktorlar, 4.gücləndiricilər, 5.klaviatura.

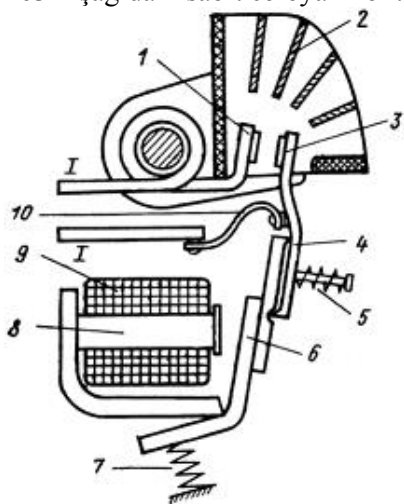
- ☐ Beşi
- ☒ Üçü
- ☐ İkisi
- ☐ Biri
- ☐ Dördü

162 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində hərəkətsiz kontakt hansı rəqəmlə işarə olunub?



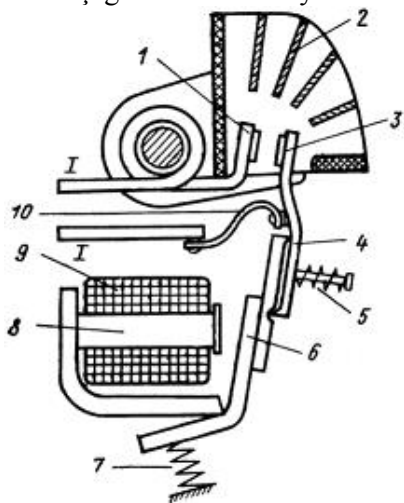
- ☐ 5
- ☐ 3
- ☐ 2
- ☒ 1
- ☐ 4

163 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində hərəkətli kontakt hansı rəqəmlə işarə olunub?



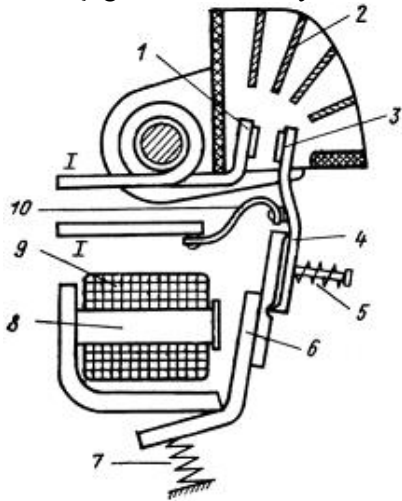
- ☐ 5
- ☒ 3
- ☐ 2
- ☐ 1
- ☐ 4

164 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində qövs söndürmə sisitemi hansı rəqəmlə işarə olunub?



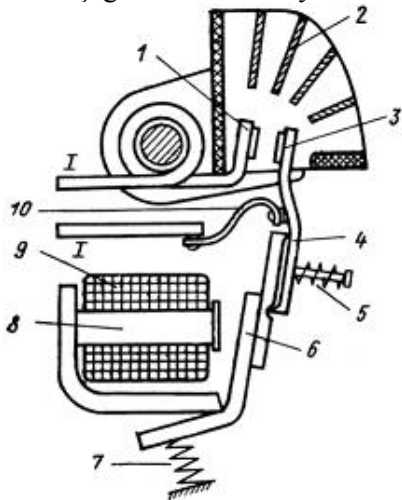
- ☐ 5
- ☐ 3
- ☒ 2
- ☐ 1
- ☐ 4

165 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində qol hansı rəqəmlə işarə olunub?



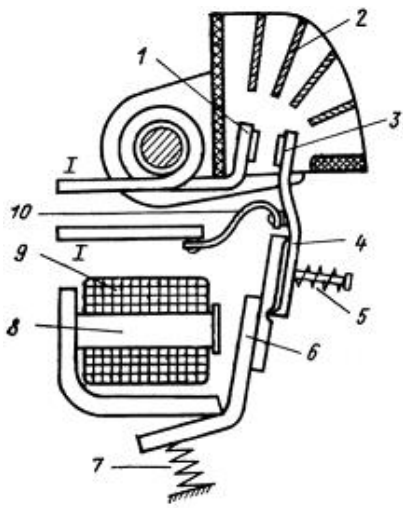
- ☐ 5
- ☐ 3
- ☐ 2
- ☐ 1
- ☒ 4

166 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində lövbər hansı rəqəmlə işarə olunub?



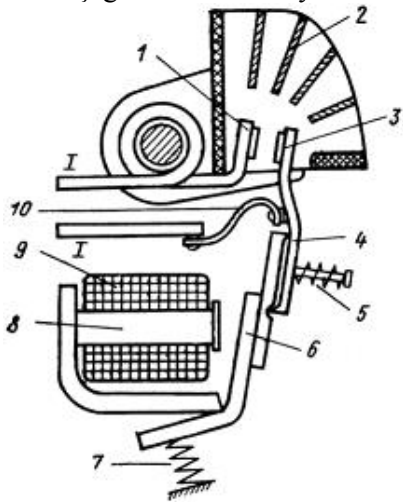
- ☐ 10
- ☐ 8
- ☐ 7
- ☒ 6
- ☐ 9

167 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində qaytarıcı yay hansı rəqəmlə işarə olunub?



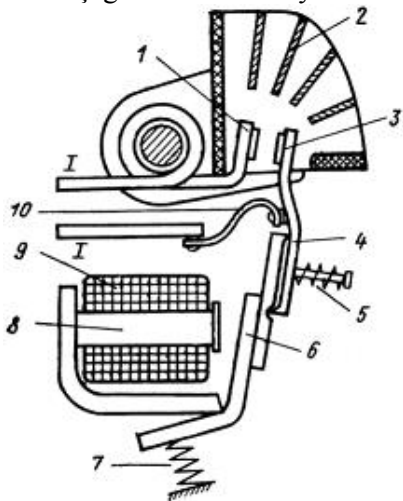
- ☐ 10
- ☐ 6
- ☒ 7
- ☐ 8
- ☐ 9

168 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində içlik hansı rəqəmlə işarə olunub?



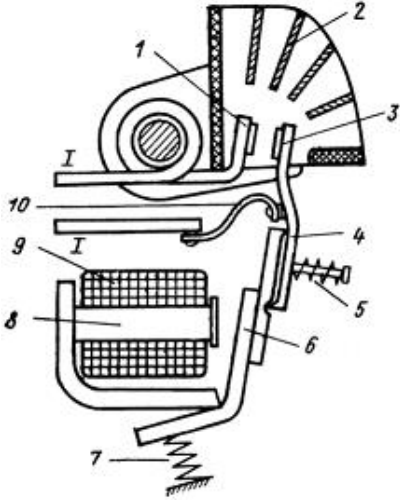
- ☐ 10
- ☒ 8
- ☐ 7
- ☐ 6
- ☐ 9

169 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində dolağ hansı rəqəmlə işarə olunub?



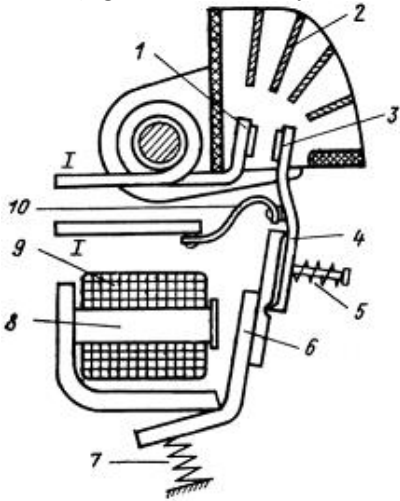
- ☐ 10
- ☐ 8
- ☐ 7
- ☐ 6
- ☒ 9

170 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində mis lenti hansı rəqəmlə işarə olunub?



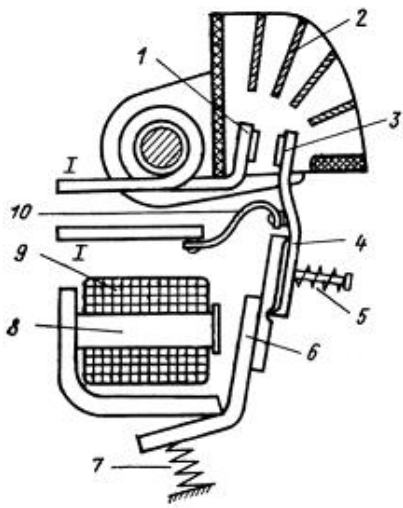
- ☒ 10
- ☐ 8
- ☐ 7
- ☐ 6
- ☐ 9

171 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində yay hansı rəqəmlə işarə olunub?



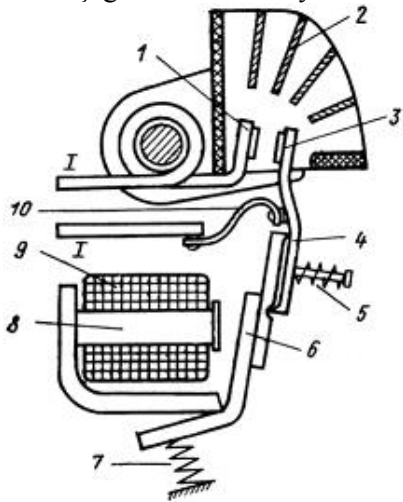
- ☒ 5
- ☐ 3
- ☐ 2
- ☐ 1
- ☐ 4

172 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 1 və 2 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



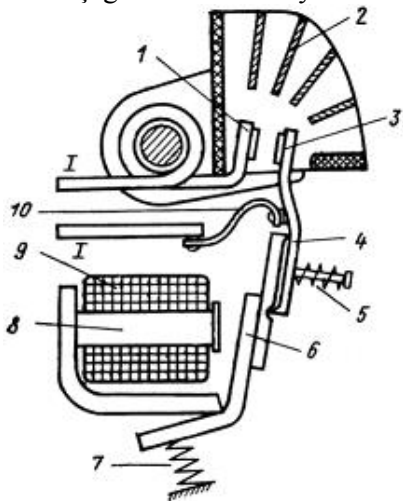
- ☐ hərəkətli kontakt və qol
- ☐ qol və lövbər
- ☒ hərəkətsiz kontakt və qövs söndürmə sistemi
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☐ yay və qol

173 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 1 və 3 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



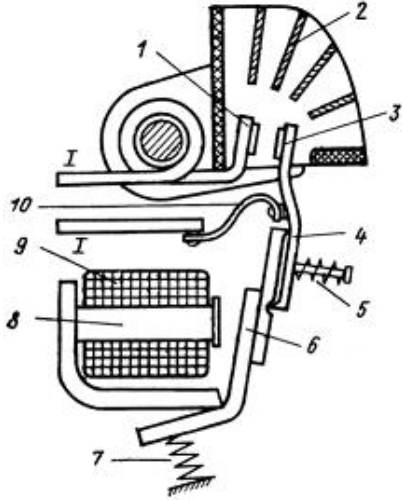
- ☐ hərəkətli kontakt və qol
- ☐ qol və lövbər
- ☐ hərəkətli kontakt və qövs söndürmə sistemi
- ☒ hərəkətsiz və hərəkətli kontaktlar
- ☐ yay və qol

174 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 1 və 4 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



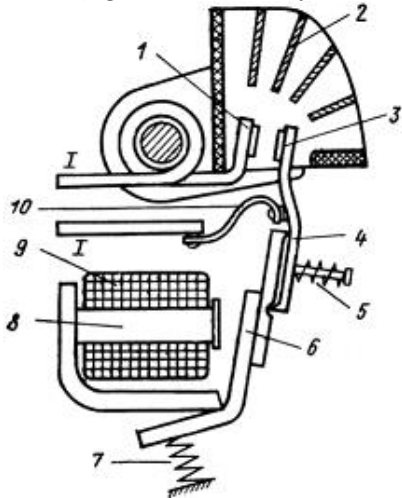
- ☒ hərəkətsiz kontakt və qol
- ☐ qol və lövbər
- ☐ hərəkətli kontakt və qövs söndürmə sistemi
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☐ yay və qol

175 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 1 və 5 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



- ☐ hərəkətli kontakt və qol
- ☐ qol və lövbər
- ☒ hərəkətsiz kontakt və yay
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☐ lövbər və qol

176 Aşağıdakı sabit cərəyan kontaktorunun sxemində 1 və 6 uyğun olaraq hansı elementlərdir?



- ☐ hərəkətli kontakt və qol
- ☐ qol və lövbər
- ☒ hərəkətsiz kontakt və lövbər
- ☐ hərəkətli və hərəkətsiz kontaktlar
- ☐ yay və qol

177 TPAViS Lokal Avtomatik İdarəetmə Sistemindən əsas fərqləndirən cəhətlərinə hansı aiddir?

- ☒ Bütün variantları düzür;
- ☐ İnförmasiya axınının daha müasir təşkili;
- ☐ idarəedici hesablama maşını (İHM) ilə aktiv dialoqa girmək imkanının olması;
- ☐ İnförmasiyanın alınması, emalı və təqdim edilməsi prosesinin tam avtomatlaşdırılması;
- ☐ İstehsalın işə salınması və saxlanması zamanı yüksək avtomatlaşdırma dərəcəsinin olması;

178 Texnoloji proseslərin avtomatlaşdırılmış idarəetmə sistemi hansı növ EHM-lərin yaradılması nəticəsində mümkün olub?

- ☐ Yalnız 2-ci növ:
- ☐ Yalnız 1-ci növ:
- ☐ 1-ci və 2-ci növ:
- ☐ Bu mümkün deyil:
- ☒ 2-ci və 3-cü növ;

179 Avtomatlaşdırma nədir?

- ☐ Nəzarət qurğusudur:
- ☒ idarəetmə funksiyasını insanın əvəzinə avtomatik qurğu vasitəsi ilə icra edir;
- ☐ Texniki qurğudur:
- ☐ Yalnız istehsalın avtomatlaşdırılmasıdır:
- ☐ İdarəetmə blokudur:

180 Avtomatlaşdırma texniki fənn kimi nə ilə məşğul olur?

- ☐ Vericilər ilə
- ☒ Avtomatik qurğu və mexanizmlərin yaradılması ilə;
- ☐ Robotlar və onların texniki qurğuları ilə
- ☐ Relələr ilə
- ☐ Mühərriklər ilə

181 Avtomatlaşdırılmış idarəetmə sistemi (AİS) nəyin vəhdətidir?

- ☐ İnsan – təbiətin:
- ☐ Maşın –maşın:
- ☐ İstehsal – texnikanın:
- ☒ insan-maşın;
- ☐ Təbiət – maşın:

182 Texnoloji proseslərin avtomatlaşdırılmış idarəetmə sisteminin funksiyası nədir?

- ☐ İnformasiyanın saxlanması;
- ☒ idarəetmənin hər hansı bir məqsədini yerinə yetirilməsinə yönəlmiş fəaliyyəti:
- ☐ Texnologiyanın tətbiqi;
- ☐ EHM-lərin yaradılması;
- ☐ İnformasiyanı emal etmək;

183 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində NQ nədir?



- ☐ Nəzarət qurğusu;
- ☐ Tapşırıq qurğusu;
- ☐ Çevirici;
- ☐ Verici;
- ☒ Nəqliyyat daşınması:

184 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində İM nəyi ifadə edir?



- ☐ Indikator;
- ☐ Invertor;
- ☐ İdarə pultu;
- ☐ Verici;
- ☒ icra mexanizmi:

185 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində əK nəyi ifadə edir?



- ☐ Əməliyyat gücləndiricisini:
- ☐ Modulyatoru:
- ☐ Tristoru:
- ☒ əlaqə kanallarını;

- ☐ əmərlər panelini:

186 Element dedikdə nə başa düşülür?

- ☐ İcra qurğusu:
☐ İnformasiyanı daxil edən qurğu:
☐ Gücləndirici:
☐ Tranzistor:
☒ konstruktiv cəhətdən yerinə yetirilmiş (bitirilmiş) olsun və avtomatlaşdırma sistemində müəyyən bir funksiyanı yerinə yetirsin;

187 Çəki və keçid funksiyaları arasındakı əlaqəni göstərin:

- ☐ $y(t) = \delta(t)$ [u=δ(t)]
☐ $v(t) = \int_0^t h(t) dt$
☐ $h(t) = \frac{dv(t)}{dt}$
☒ $h(t) = \int_0^t v(t) dt$
☐ $y(t) = 1(t)$ [u=1(t)]

188 Hansı növ giriş təsiri $v(t)$ çəki funksiyasına uyğundur?

- ☐ $v(t)$
☒ $\delta(t)$
☐ $1(t)$
☐ $k(t)$
☐ $2(t)$

189 Hansı növ giriş təsiri $h(t)$ keçid funksiyasına uyğundur?

- ☐ $v(t)$
☐ $k(t)$
☒ $\delta(t)$
☐ $1(t)$
☐ $2(t)$

190 Bir tərtibli aperiodik bəndin $T \frac{dY}{dt} + Y = KU$ tənliyində T nedir?

- ☒ bəndin zaman sabiti
☐ bəndin diferensiallama sabiti
☐ bəndin inteqrallama sabiti
☐ bəndin keçid sabiti
☐ bəndin saxlama sabiti

191 Bir tərtibli aperiodik bəndin $T \frac{dY}{dt} + Y = KU$ tənliyində K nedir?

- ☐ bəndin saxlama əmsalı
☐ bəndin gecikmə əmsalı
☒ bəndin gücləndirmə əmsalı
☐ bəndin saxlama əmsalı
☐ bəndin sürətlənmə əmsalı

192 Real diferensiallayıcı bəndin loqarifmik tezlik xarakteristikasını göstərin:

- ☒ $20 \lg K\omega - 10 \lg [1 + (T\omega)^2]$
☐ $20 \lg K - 10 \lg [1 + (T\omega)^2]$
☐

$$L(\omega) = 20 \lg K + 20 \lg \omega$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg \omega$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K$$

193 Gecikmə bəndin loqarifmik tezlik xarakteristikasını göstərin:

$$Q(\omega) = 20 \lg K \omega - 10 \lg [1 + (T \omega)^2]$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg [1 + (T \omega)^2]$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K + 20 \lg \omega$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg \omega$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K$$

194 Bir tərtibli aperiodik bəndin loqarifmik tezlik xarakteristikasını göstərin:

$$Q(\omega) = 20 \lg K \omega - 10 \lg [1 + (T \omega)^2]$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg [1 + (T \omega)^2]$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K + 20 \lg \omega$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg \omega$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K$$

195 İnteqrallayıcı bəndin loqarifmik tezlik xarakteristikasını göstərin:

$$Q(\omega) = 20 \lg K \omega - 10 \lg [1 + (T \omega)^2]$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg [1 + (T \omega)^2]$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K + 20 \lg \omega$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg \omega$$

$$Q(\omega) = 20 \lg K$$

196 $U = K_T \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$ tənzimləmə düsturunda T_d necə adlanır?

☐ saxlama sabiti

☒ diferensiallama sabiti

☐ inteqrallama sabiti

☐ keçid sabiti

☐ saxlama sabiti

197 $U = K_T \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$ tənzimləmə qanununun düsturunda T_i necə adlanır?

☐ saxlama sabiti

☐ diferensiallama sabiti

☒ inteqrallama sabiti

☐ keçid sabiti

☐ saxlama sabiti

198 Proporsional tənzimləmə qanununun düsturunda K_T necə adlanır?

$$U = K_T \varepsilon$$

☐ saxlama əmsalı

☐ gecikmə əmsalı

☐ saxlama əmsalı

☒ gücləndirmə əmsalı

☐ sürətlənmə əmsalı

199 Göstərilən hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = \frac{k}{s(Ts + 1)}$$

- ☒ real inteqrallayıcı
- ☐ real diferensiallayıcı
- ☐ ideal diferensiallayıcı
- ☐ inteqrallayıcı
- ☐ bir tərtibli aperiodik

200 Göstərilən hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = \frac{k}{Ts + 1}$$

- ☐ real inteqrallayıcı
- ☐ real diferensiallayıcı
- ☐ ideal diferensiallayıcı
- ☐ inteqrallayıcı
- ☒ bir tərtibli aperiodik

201 Göstərilən hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = \frac{ks}{Ts + 1}$$

- ☐ real inteqrallayıcı
- ☒ real diferensiallayıcı
- ☐ ideal diferensiallayıcı
- ☐ inteqrallayıcı
- ☐ bir tərtibli aperiodik

202 Göstərilən hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = ks$$

- ☒ ideal diferensiallayıcı
- ☐ bir tərtibli aperiodik
- ☐ real diferensiallayıcı
- ☐ inteqrallayıcı
- ☐ real inteqrallayıcı

203 Göstərilən hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = \frac{k}{s}$$

- ☐ real inteqrallayıcı
- ☐ real diferensiallayıcı
- ☐ ideal diferensiallayıcı
- ☒ inteqrallayıcı
- ☐ bir tərtibli aperiodik

204 Göstərilən hansı bəndin tənliyidir?

$$T \frac{d^2 y}{dt^2} + \frac{dy}{dt} = ku$$

- ☐ izodrom
- ☐ konservativ
- ☐ rəqsi
- ☒ real inteqrallayıcı
- ☐ gecikmə

205 Göstərilən hansı bəndin tənliyidir?

$$T \frac{dY}{dt} + Y = KU$$

- ☒ bir tərtibli aperiodik
- ☐ ideal diferensiallayıcı
- ☐ inteqrallayıcı
- ☐ ətalətsiz
- ☐ real diferensiallayıcı

206 Göstərilən hansı bəndin tənliyi?

$$T \frac{dY}{dt} + Y = \frac{KdU}{dt}$$

- ☐ bir tərtibli aperiodik
- ☐ ideal diferensiallayıcı
- ☐ inteqrallayıcı
- ☐ ətalətsiz
- ☒ real diferensiallayıcı

207 Göstərilən hansı bəndin tənliyi?

$$Y(t) = \frac{KdU}{dt}$$

- ☒ ideal diferensiallayıcı
- ☐ real diferensiallayıcı
- ☐ bir tərtibli aperiodik
- ☐ ətalətsiz
- ☐ inteqrallayıcı

208 Göstərilən hansı bəndin tənliyi?

$$\frac{dy}{dt} = KU$$

- ☒ inteqrallayıcı
- ☐ ətalətsiz
- ☐ diferensiallayıcı
- ☐ real diferensiallayıcı
- ☐ bir tərtibli aperiodik

209 Göstərilən hansı bəndin tənliyi?

$$Y = KU$$

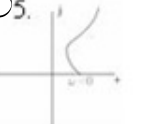
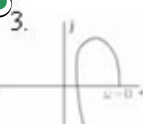
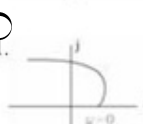
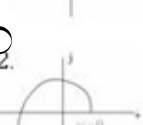
- ☐ bir tərtibli aperiodik
- ☐ diferensiallayıcı
- ☐ inteqrallayıcı
- ☒ ətalətsiz
- ☐ real diferensiallayıcı

210 Proporsional (P) tənzimləmə qanununun ötürmə funksiyasının düzgün ifadəsini göstərin.

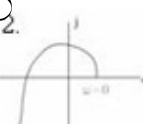
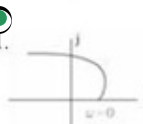
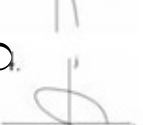
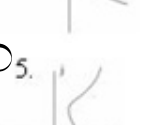
- ☐ $s = k/s$
- ☒ $s = k$
- ☐ $s = k + k_2 s$
- ☐ $s = k + k_2 / s$
- ☐ $s = k + k_2 / s + k_2 s$

211 Göstərilən Mixaylov hodoqraflarından (əyrilərindən) hansı dayanıqsız ATS-ə uyğundur?

- ☐

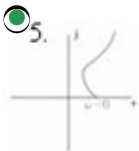
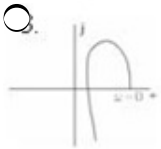
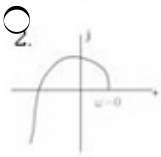
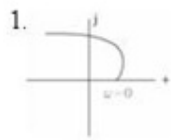
4. 
- ☐ 5. 
- ☒ 3. 
- ☐ 1. 
- ☐ 2. 

212 Göstərilən Mixaylov hodoqraflarından (əyrilərindən) hansı 2-ci tərtib dayanıqlı ATS-ə uyğundur?

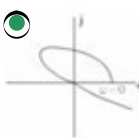
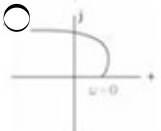
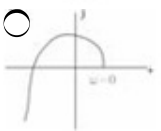
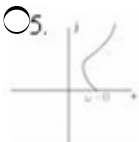
- ☐ 2. 
- ☒ 1. 
- ☐ 3. 
- ☐ 4. 
- ☐ 5. 

213 Göstərilən Mixaylov hodoqraflarından (əyrilərindən) hansı 1-ci tərtib dayanıqlı ATS-ə uyğundur?

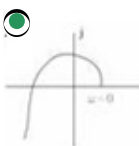
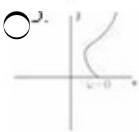
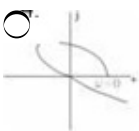
- ☐ 4. 
- ☐

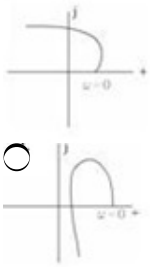


214 Göstərilən Mixaylov hodoqraflarından (əyrilərindən) hansı dayanıqlıq sərhəddində yerləşən 3-cü tərtib ATS-ə uyğundur?



215 Göstərilən Mixaylov hodoqraflarından (əyrilərindən) hansı 3-cü tərtib dayanıqlı AIS-ə uyğundur?





216 Üçüncü tərtib ATS-in dayanıqlı olması üçün Mixaylov əyrisi (hodoqrafı) saat əqrəbinin əksi istiqamətində ardıcıl olaraq neçə kvadrantdan keçməlidir?

- ☐ 1
☐ 2
☒ 3
☐ 4
☐ 0

217 W_2 mənfi eks elaqə bendi ilə ehatə olunmuş W_1 dinamik bendli birləşmənin ekvivalent ötürmə funksiyasının ifadəsini göstərin

- ☒ $\frac{W_1}{1+W_1W_2}$
☐ $1+W_2$
☐ $\frac{W_1W_2}{1+W_1W_2}$
☐ $1+W_2$
☐ $\frac{W_1}{1-W_1W_2}$

218 W_2 müsbət eks elaqə bendi ilə ehatə olunmuş W_1 dinamik bendli birləşmənin ekvivalent ötürmə funksiyasının ifadəsini göstərin

- ☐ $\frac{W_1W_2}{1+W_1W_2}$
☐ $1+W_2$
☐ $1+W_2$
☐ $\frac{W_1}{1+W_1W_2}$
☒ $\frac{W_1}{1-W_1W_2}$

219 Bu hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = \frac{k}{\sqrt{s}}$$

- ☒ irrasional
☐ gecikmə
☐ rəqsi
☐ konservativ
☐ iki tərtibli aperiodik

220 Bu hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = k e^{-s}$$

- ☐ irrasional
☐ rəqsi
☐ konservativ
☐ iki tərtibli aperiodik

☒ gecikmə

221 Bu hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = \frac{k}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$$

- ☒ iki tərtibli aperiodik
☐ rəqsi
☐ konservativ
☐ irrasional
☐ gecikmə

222 Bu hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = \frac{k}{(T^2 s^2 + 1)}$$

- ☐ irrasional
☐ rəqsi
☒ konservativ
☐ iki tərtibli aperiodik
☐ gecikmə

223 Bu hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = \frac{k}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$$

- ☐ irrasional
☐ iki tərtibli aperiodik
☐ konservativ
☒ rəqsi
☐ gecikmə

224 Bu hansı bəndin tənliyidir?

$$y(t) = k u(t - \tau)$$

- ☐ izodrom
☐ rəqsi
☐ real inteqrallayıcı
☐ konservativ
☒ gecikmə

225 Bu hansı bəndin tənliyidir?

$$T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + y = k u$$

- ☐ izodrom
☐ rəqsi
☐ real inteqrallayıcı
☒ konservativ
☐ gecikmə

226 Bu hansı bəndin tənliyidir?

$$T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + 2\xi T \frac{dy}{dt} + y = k u$$

- ☐ izodrom
☐ konservativ
☒ rəqsi
☐ real inteqrallayıcı
☐ gecikmə

227 Bu tənzimləmə sisteminin hansı xarakteristikasının tənliyidir?

$$Q(\omega) = A(\omega) \sin \varphi(\omega)$$

- ☒ Xəyali tezlik xarakteristikası
- ☐ Faza-tezlik xarakteristikası
- ☐ Amplitud-tezlik xarakteristikası
- ☐ Amplitud-faza-tezlik xarakteristikası
- ☐ Həqiqi tezlik xarakteristikası

228 Bu tənzimləmə sisteminin hansı xarakteristikasının tənliyidir?

$$P(\omega) = A(\omega) \cos \varphi(\omega)$$

- ☐ Xəyali tezlik xarakteristikası
- ☐ Faza-tezlik xarakteristikası
- ☐ Amplitud-tezlik xarakteristikası
- ☐ Amplitud-faza-tezlik xarakteristikası
- ☒ Həqiqi tezlik xarakteristikası

229 Bu tənzimləmə sisteminin hansı xarakteristikasının tənliyidir?

$$\varphi(\omega) = \arctg \frac{Q(\omega)}{P(\omega)}$$

- ☐ Xəyali tezlik xarakteristikası
- ☒ Faza-tezlik xarakteristikası
- ☐ Amplitud-tezlik xarakteristikası
- ☐ Amplitud-faza-tezlik xarakteristikası
- ☐ Həqiqi tezlik xarakteristikası

230 Bu tənzimləmə sisteminin hansı xarakteristikasının tənliyidir?

$$A(\omega) = \sqrt{P^2(\omega) + Q^2(\omega)}$$

- ☐ Xəyali tezlik xarakteristikası
- ☐ Faza-tezlik xarakteristikası
- ☒ Amplitud-tezlik xarakteristikası
- ☐ Amplitud-faza-tezlik xarakteristikası
- ☐ Həqiqi tezlik xarakteristikası

231 Bu tənzimləmə sisteminin hansı xarakteristikasının tənliyidir?

$$W(j\omega) = A(\omega) e^{j\varphi(\omega)}$$

- ☐ Xəyali tezlik xarakteristikasını göstərin
- ☐ Faza-tezlik xarakteristikasını göstərin
- ☐ Amplitud-tezlik xarakteristikası
- ☒ Amplitud-faza-tezlik xarakteristikası
- ☐ Həqiqi tezlik xarakteristikası

232 Bu hansı tənzimləmə qanununun düsturudur?

$$U = K_I \varepsilon + \frac{1}{T_I} \int_0^t \varepsilon dt + T_D \frac{d\varepsilon}{dt}$$

- ☒ proporsional- integral- diferensial
- ☐ diferensial
- ☐ integral
- ☐ proporsional
- ☐ proporsional- integral

233 Bu hansı tənzimləmə qanununun düsturudur?

$$U = K_I \varepsilon + \frac{1}{T_I} \int_0^t \varepsilon dt$$

- ☐ proporsional- integral- diferensial
- ☐ diferensial
- ☐ integral
- ☐ proporsional
- ☒ proporsional- integral

234 Bu hansı tənzimləmə qanununun düsturudur?

$$U = \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$$

- ☐ proporsional- integral- diferensial
- ☐ diferensial
- ☒ integral
- ☐ proporsional
- ☐ proporsional- integral

235 Bu hansı tənzimləmə qanununun düsturudur?

$$U = K_r \varepsilon$$

- ☐ proporsional- integral- diferensial
- ☐ diferensial
- ☐ integral
- ☒ proporsional
- ☐ proporsional- integral

236 Obyektin $W(s)$ ötürmə funksiyasından tezlik ötürmə funksiyasını hansı əvəzləməni etməklə tapmaq olar?

- ☒ $j\omega$
- ☐ $\omega\tau$
- ☐ ω
- ☐ ωt
- ☐ $j\omega t$

237 Mixaylov hodoqrafının tənliyini almaq üçün xarakteristik tənlikdə hansı əvəzləməni aparmaq lazımdır?

- ☐ ω
- ☒ $j\omega$
- ☐ $j\omega t$
- ☐ ωt
- ☐ $\omega\tau$

238 Sistemin açıq halında ötürmə funksiyası $W(s)$, qapalı halında isə $\Phi(s)$ olarsa, sistemin qapalı və açıq hallarında ötürmə funksiyaları arasındakı əlaqə necə olar?

- ☐ $\Phi(s) = \frac{W(s)}{1/W(s)}$
- ☒ $\Phi(s) = \frac{W(s)}{1+W(s)}$
- ☐ $\Phi(s) = \frac{1+W(s)}{W(s)}$
- ☐ $\Phi(s) = \frac{1-W(s)}{W(s)}$
- ☐ $\Phi(s) = \frac{W(s)}{1-W(s)}$

239 Birbaşa və ya açıq idarəetmə prinsipinə əsasən qurulmuş sistemin məqsədi tənzimlənən y kəmiyyəti ilə idarə proqramı $g(t)$ arasında hansı asılılığı təmin etməkdir?

- ☒ $y = g(t)$
- ☐ $y \leq g(t)$
- ☐ $y \geq g(t)$
- ☐ $y < g(t)$
- ☐ $y > g(t)$

240 İstifadə olunan enerjinin növünə görə hansı tənzimləmə sistemləri vardır? Düzgün olmayan cavabı seçin.

- ☐ pnevmatik
- ☐ elektrik
- ☒ akustik
- ☐ hidravlik
- ☐ mexaniki

241 Parametrlərin dəyişmə xarakterinə görə hansı tənzimləmə sistemləri vardır? Düzgün olmayan cavabı seçin.

- ☒ paylanmamış parametrlili
- ☐ paylanmış parametrlili
- ☐ stasionar
- ☐ qeyri-stasionar
- ☐ toplanmış parametrlili

242 Bu hansı tənzimləmə qanununun düsturudur?

$$U = K_r \varepsilon + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$$

- ☒ proporsional- diferensial
- ☐ proporsional- integral
- ☐ proporsional
- ☐ proporsional- integral- diferensial
- ☐ integral

243 Aşağıdakılardan hansı biri ixtiyari N ədədinin neçə desibel olduğunu göstərir?

- ☐ $S_{des} = 60 \lg N$
- ☐ $S_{des} = 40 \lg N$
- ☐ $S_{des} = 30 \lg N$
- ☒ $S_{des} = 20 \lg N$
- ☐ $S_{des} = 50 \lg N$

244 Tezliyin loqarifmik vahidlərindən hansı bir-birindən on dəfə fərqli olan tezliklər arasındakı intervaldır?

- ☐ neper
- ☐ binar
- ☒ dekada
- ☐ oktava
- ☐ desibel

245 Tezliyin loqarifmik vahidlərindən hansı bir-birindən iki dəfə fərqli olan tezliklər arasındakı intervaldır?

- ☐ neper
- ☐ binar
- ☐ dekada
- ☒ oktava
- ☐ desibel

246 PİD tənzimləyicisi hansı tənzimləmə qanununa əsasən işləyir?

- ☒ proporsional- integral –diferensial
- ☐ proporsional- integral
- ☐ integral
- ☐ proporsional
- ☐ proporsional-diferensial

247 PD tənzimləyicisi hansı tənzimləmə qanununa əsasən işləyir?

- ☐ proporsional- integral
- ☐ proporsional
- ☐ proporsional-diferensial- integral
- ☒ proporsional-diferensial
- ☐ integral

248 Pİ tənzimləyicisi hansı tənzimləmə qanununa əsasən işləyir?

- ☐ proporsional-diferensial- integral
- ☒ proporsional- integral
- ☐ integral
- ☐ proporsional
- ☐ proporsional-diferensial

249 İ tənzimləyicisi hansı tənzimləmə qanununa əsasən işləyir?

- ☐ proporsional-diferensial- integral
- ☐ proporsional- integral
- ☒ integral
- ☐ proporsional
- ☐ proporsional-diferensial

250 P tənzimləyicisi hansı tənzimləmə qanununa əsasən işləyir?

- ☐ proporsional-diferensial- integral
- ☐ proporsional- integral
- ☐ integral
- ☒ proporsional
- ☐ proporsional-diferensial

251 ATS-de keçid proseslərinin qərarlaşma müddəti hansı buraxıla bilən δ_T xətası daxilində götürülür?

- ☒ $\delta_T = \pm (1 - 5)\%$
- ☐ $\delta_T = \pm (1 - 2,5)\%$
- ☐ $\delta_T = \pm (1,5 - 2)\%$
- ☐ $\delta_T = \pm (0,5 - 1)\%$
- ☐ $\delta_T = \pm (0,5 - 4)\%$

252 İfrat tənzimləmənin buraxıla bilən həddi nə qədərdir?

- ☐ $= (15 - 25)\%$
- ☐ $= (10 - 20)\%$
- ☐ $= (15 - 20)\%$
- ☐ $= (10 - 15)\%$
- ☒ $= (5 - 25)\%$

253 Aşağıdakılardan hansı biri tənzimlənən kəmiyyətin maksimal dəyişmə sürətini xarakterizə edir?

- ☐ $\omega_0 = 2\pi/T_0$
- ☒

$$\left(\frac{dh}{dt}\right)_{maks} = tg\alpha$$

$$\psi = \ln \psi$$

$$\psi = \frac{A_1 - A_2}{A_1}, \psi \in [0,1]$$

$$\sigma = \left| \frac{h_{maks} - g}{g} \right| 100\%$$

254 Hansı bənd inteqrallayıcı bənd ilə gücləndirici bəndin birləşməsindən alınır?

- ☐ rəqsi bənd
- ☐ inteqrallayıcı bənd
- ☐ ətalətsiz bənd
- ☒ izodrom bənd
- ☐ bir tərtibli aperiodik bənd

255 Aşağıdakılardan hansı biri bir tərtibli aperiodik bəndə aid deyil?

- ☐ induktivlik
- ☒ reduktor mexanizmi
- ☐ elektrik tutumu və induktivliyi olan konturlar
- ☐ pnevmatik tutum
- ☐ termocüt

256 Aşağıdakılardan hansı biri inteqrallayıcı bəndə aiddir?

- ☒ elektrik tutumu
- ☐ reduktor mexanizmi
- ☐ ling mexanizmi
- ☐ sabit cərəyan gücləndiricisi
- ☐ dişli ötürmə

257 ətalətsiz bəndlərə nəyi misal göstərmək olmaz?

- ☐ dişli ötürməni
- ☐ reduktor mexanizmini
- ☐ ling mexanizmini
- ☐ sabit cərəyan gücləndiricisini
- ☒ induktivliyi

258 Bir tərtibli aperiodik bənd zaman sabitinin T müddətində öz qərarlaşma qiymətinin neçə faizini alır?

- ☐ 46,3%
- ☒ 63,2%
- ☐ 72,2%
- ☐ 83,3%
- ☐ 54,6%

259 Proporsional -inteqral-diferensial (PID) tənzimləmə qanununun ötürmə funksiyasının düzgün ifadəsini göstərin?

- ☒ $(s) = k + k_1/s + k_2s$
- ☐ $(s) = k + k_1/s$
- ☐ $(s) = k + k_1$
- ☐ $(s) = k$
- ☐ $(s) = k/s$

260 Proporsional –inteqral (PI) tənzimləmə qanununun ötürmə funksiyasının düzgün ifadəsini göstərin?

- ☐ $(s) = k + k_1s$
- ☐ $(s) = k + k_1/s + k_2s$
- ☐

☐ $\bar{W}(s) = k/s$

☒ $\bar{W}(s) = k + k_1/s$

☐ $\bar{W}(s) = k$

261 Proporsional -diferensial (PD) tənzimləmə qanununun ötürmə funksiyasının düzgün ifadəsini göstərin.

☐ $\bar{W}(s) = k + k_1/s + k_2 s$

☐ $\bar{W}(s) = k + k_1/s$

☒ $\bar{W}(s) = k + k_1 s$

☐ $\bar{W}(s) = k$

☐ $\bar{W}(s) = k/s$

262 Tezlik ötürmə funksiyasını göstərin?

☐ (t)

☐ (p)

☐ (s)

☐ (ω)

☒ $(j\omega)$

263 Furiye çevirməsini almaq üçün Laplas çevirməsində hansı əvəzləməni aparmaq lazımdır?

☐ $= \omega t$

☐ $= \tau$

☒ $= j\omega$

☐ $= \omega$

☐ $= j\omega t$

264 Həqiqi tezlik xarakteristikası necə funksiyadır?

☒ cüt

☐ koordinat başlanğıcına nəzərən simmetrik

☐ absis oxuna nəzərən simmetrik

☐ irrasional

☐ tək

265 Ötürmə funksiyasının düzgün tərifini göstərin.

☒ sıfır başlanğıc şərt daxilində çıxış dəyişəninin Laplas təsvirinin giriş dəyişəninin Laplas təsvirinə nisbəti

☐ giriş dəyişəninin çıxış dəyişəninə nisbəti

☐ çıxış dəyişəninin Laplas təsvirinin giriş dəyişəninin Laplas təsvirinə nisbəti

☐ giriş dəyişəninin Laplas təsvirinin çıxış dəyişəninin Laplas təsvirinə nisbəti

☐ çıxış dəyişəninin giriş dəyişəninə nisbəti

266 Vahid impuls şəkilli siqnallar necə ifadə olunur?

☐ $= 1(t)$

☐ $= h(t)$

☒ $= \delta(t)$

☐ $= f(t)$

☐ $= y(t)$

267 Keçid funksiyası nə ilə işarə olunur?

☐ $y(t)$

☐ $u(t)$

☐ $g(t)$

☒ $Q(t)$

☒ $h(t)$

268 Avtomatik tənzimləmə nəzəriyyəsində xətti diferensial tənliklərin simvolik yazılışında hansı formadan istifadə olunur?

- ☐ törəmə
☐ Laplas
☒ operator
☐ integral
☐ kəsr

269 $x(t)$ funksiyasının Laplas təsvirində s nece kəmiyyətdir?

- ☐ kəsr
☐ dəyişən
☒ kompleks
☐ dəyişməyən
☐ sabit

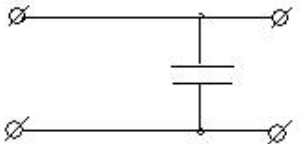
270 Tərs Laplas çevirməsinin simvolu necədir?

- ☐ S^{-1}
☒ L^{-1}
☐ S
☐ L
☐ G

271 Original $x(t)$ funksiyasının Laplas təsviri nece göstərilir?

- ☐ $x(t)$
☒ $X(s)$
☐ $L(s)$
☐ $L(t)$
☐ $X(k)$

272 Şəkilə göstərilən dövrə hansı bəndə aiddir?



- ☒ inteqrallayıcı bənd
☐ ətalətsiz bənd
☐ diferensiallayıcı bənd
☐ bir tərtibli aperiodik bənd
☐ rəqsi bənd

273 Ling mexanizmi hansı bəndə aiddir?

- ☐ inteqrallayıcı bənd
☐ aperiodik bənd
☐ rəqsi bənd
☐ real diferensiallayıcı bənd
☒ ətalətsiz bənd

274 $T^2 \frac{d^2 y}{dt^2} + 2\xi T \frac{dy}{dt} + y = ku$ rəqsi bəndin tenliyində ξ nedir?

- ☐ çəki əmsalı
☒ sönmə dərəcəsi və ya dempfirlənmə əmsalı
☐ zaman sabiti
☐ gecikmə sabiti

- ☐ keçid əmsalı

275 LATX qurduqda hansı halda çıxış signalının zəiflədilməsi baş verir?

- ☐ $\neq 0$
☒ < 0
☐ $= 0$
☐ > 0
☐ $\lg A(\omega)$

276 Gecikmə bəndin giriş signalı:

- ☐ gecikmə vaxtından sonra tezliyi artır
☐ gecikmə vaxtından sonra çıxışda yox olur
☒ gecikmə vaxtından sonra çıxışda təkrar olunur
☐ gecikmə vaxtından sonra çıxışda tezliyi sıfır olur
☐ gecikmə vaxtından sonra tezliyi azalır

277 Funksiyanın Laplas təsvirində s kəmiyyəti necə ifadə olunur?

- ☐ $= L[x(t)]$
☒ $= c + j\sigma$
☐ $= c - j\sigma$
☐ $= \operatorname{Re} c$
☐ $= \omega t$

278 $F(s)$ funksiyasının tərs Laplas çevirməsini göstərin?

- ☐ $\frac{1}{\pi} \int_{c-j\infty}^{c+j\infty} F(s) e^{j\omega t} d\omega$
☐ $\frac{1}{2\pi j} \int_{c-j\infty}^{c+j\infty} F(s) e^{j\omega t} ds$
☒ $\frac{1}{2\pi j} \int_{c-j\infty}^{c+j\infty} F(s) e^{-st} ds$
☐ $\frac{1}{\pi} \int_{c-j\infty}^{c+j\infty} F(s) e^{st} ds$
☐ $\frac{1}{2\pi} \int_{c-j\infty}^{c+j\infty} F(s) e^{j\omega t} d\omega$

279 Xəyali tezlik xarakteristikası necə funksiyadır?

- ☐ ordinat oxuna nəzərən simmetrik
☐ irrasional
☐ absis oxuna nəzərən simmetrik
☒ tək
☐ cüt

280 Göstərilən necə birləşdirilmiş bəndlərdən ibarət dövrənin ekvivalent ötürmə funksiyasıdır?

$$W_e = \frac{W_1 \cdot W_2}{1 + W_1 \cdot W_2 \cdot W_3}$$

- ☐ ardıcıl
☐ kompensasiyalı
☐ paralel

- ☐ düz çevirməli
- ☒ qarışıq

281 Göstərilən necə birləşdirilmiş bəndlərdən ibarət dövrənin ekvivalent ötürmə funksiyasıdır?

$$W_e = W_1 + W_2 + W_3 + W_4 = \sum_{i=1}^n W_i$$

- ☐ düz çevirməli
- ☐ qarışıq
- ☐ kombinasiyalı
- ☐ ardıcıl
- ☒ paralel

282 Göstərilən necə birləşdirilmiş bəndlərdən ibarət dövrənin ekvivalent ötürmə funksiyasıdır?

$$W_e = W_1 \cdot W_2 \cdot W_3 \cdot W_4 = \prod_{i=1}^n W_i$$

- ☐ əks çevirməli
- ☐ qarışıq
- ☐ paralel
- ☒ ardıcıl
- ☐ kompensasiyalı

283 Çəki funksiyası nə ilə işarə olunur?

- ☒ $Q(t)$
- ☐ $y(t)$
- ☐ $u(t)$
- ☐ $h(t)$
- ☐ $g(t)$

284 Funksiyanın originalını onun təsviri əsasında tapmaq üçün hansı çevirmədən istifadə edirlər?

- ☒ tərs Laplas
- ☐ Furiye
- ☐ Çebişev
- ☐ düz Laplas
- ☐ Teylor

285 Düz Laplas çevirməsinin simvolu necədir?

- ☐ L-1
- ☐ S
- ☒ L
- ☐ G
- ☐ S-1

286 Mixaylov kriterisinə görə dayanıqlı sistem üçün həqiqi hissə və xəyali hissə polinomlarının kökləri necə olmalıdır?

- ☐ ardıcıl növbələşməlidir
- ☐ həqiqi olmalıdır
- ☒ həqiqi olmalı və ardıcıl növbələşməlidir
- ☐ xəyali olmalı və ardıcıl növbələşməlidir
- ☐ kompleks olmalı və ardıcıl növbələşməlidir

287 Dayanıqlı sistemin xarakteristik tənliyinin kökləri kompleks dəyişən müstəvinin hansı hissəsində yerləşir?

- ☒ sol yarımmüstəvidə
- ☐ həqiqi oxdan yuxarıda
- ☐ həqiqi oxdan aşağıda
- ☐ fəza müstəvisində

- ☐ sağ yarımmüstəvidə

288 Stabilizasiya sistemlərinin xarakterik xüsusiyyəti nədir?

- ☐ tapşırıq signalı qabaqcadan verilmiş proqram üzrə dəyişir
☒ tənzimlənən kəmiyyətin qiymətini sabit saxlayır
☐ tapşırıq signalı qabaqcadan məlum olmayan qanun üzrə dəyişir
☐ ekstremum nöqtəsinə malik olur və bu nöqtə öz yerini qabaqcadan məlum olmayan trayektoriya üzrə dəyişir
☐ öz parametrlərini və yaxud strukturunu dəyişir

289 İzleyici sistemlərin xarakterik xüsusiyyəti nədir?

- ☐ tapşırıq signalı qabaqcadan verilmiş proqram üzrə dəyişir
☐ tənzimlənən kəmiyyətin qiymətini sabit saxlayır
☒ tapşırıq signalı qabaqcadan məlum olmayan qanun üzrə dəyişir
☐ ekstremum nöqtəsinə malik olur və bu nöqtə öz yerini qabaqcadan məlum olmayan trayektoriya üzrə dəyişir
☐ öz parametrlərini və yaxud strukturunu dəyişir

290 İdeal diferensiallayıcı bəndin loqarifmik tezlik xarakteristikasını göstərin:

☐ $Q(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg[1 + (T\omega)^2]$

☐ $Q(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg \omega$

☐ $Q(\omega) = 20 \lg K \omega - 10 \lg[1 + (T\omega)^2]$

☐ $Q(\omega) = 20 \lg K$

☒ $Q(\omega) = 20 \lg K + 20 \lg \omega$

291 Həqiqi tezlik xarakteristikasını göstərin?

☒ $Q(\omega) = A(\omega) \cos \varphi(\omega)$

☐ $A(\omega) = \sqrt{P^2(\omega) + Q^2(\omega)}$

☐ $N(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$

☐ $\varphi(\omega) = \arctg \frac{Q(\omega)}{P(\omega)}$

☐ $Q(\omega) = A(\omega) \sin \varphi(\omega)$

292 Faza-tezlik xarakteristikasını göstərin?

☐ $A(\omega) = \sqrt{P^2(\omega) + Q^2(\omega)}$

☐ $N(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$

☐ $Q(\omega) = A(\omega) \cos \varphi(\omega)$

☐ $Q(\omega) = A(\omega) \sin \varphi(\omega)$

☒ $\varphi(\omega) = \arctg \frac{Q(\omega)}{P(\omega)}$

293 Amplitud-tezlik xarakteristikasını göstərin?

☐ $\varphi(\omega) = \arctg \frac{Q(\omega)}{P(\omega)}$

☐ $Q(\omega) = A(\omega) \cos \varphi(\omega)$

☐ $Q(\omega) = A(\omega) \sin \varphi(\omega)$

☒ $A(\omega) = \sqrt{P^2(\omega) + Q^2(\omega)}$

☐ $N(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$

294 Amplitud-faza-tezlik xarakteristikasını göstərin?

☐ $A(\omega) = \sqrt{P^2(\omega) + Q^2(\omega)}$

☐ $\varphi(\omega) = \arctg \frac{Q(\omega)}{P(\omega)}$

☐ $Q(\omega) = A(\omega) \sin \varphi(\omega)$

☒ $I(\omega) = A(\omega) e^{j\varphi(\omega)}$

☐ $P(\omega) = A(\omega) \cos \varphi(\omega)$

295 İstənilən başlanğıc vəziyyətdə zaman artdıqca tarazlıq nöqtəsindən sonsuz uzaqlaşan sistemlər necə adlanır?

- ☐ neytral sistemlər
- ☐ bütövlükdə və ya qlobal dayanıqlı sistemlər
- ☐ asimptotik dayanıqlı sistemlər
- ☒ bütövlükdə dayanıqsız sistemlər
- ☐ asimptotik dayanıqsız sistemlər

296 Tarazlıq nöqtəsinə sonsuz vaxtda qayıdan sistemlər necə adlanır?

$t \rightarrow \infty$

- ☐ neytral sistemlər
- ☐ asimptotik dayanıqsız sistemlər
- ☐ bütövlükdə və ya qlobal dayanıqlı sistemlər
- ☒ asimptotik dayanıqlı sistemlər
- ☐ bütövlükdə dayanıqsız sistemlər

297 Xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra yeni tarazlıq nöqtəsinə gələn sistemlər necə adlanır?

- ☒ neytral sistemlər
- ☐ bütövlükdə və ya qlobal dayanıqlı sistemlər
- ☐ asimptotik dayanıqlı sistemlər
- ☐ bütövlükdə dayanıqsız sistemlər
- ☐ asimptotik dayanıqsız sistemlər

298 Giriş signalı vahid impuls şəklində dəyişdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisi necə adlanır?

- ☐ ötürmə xarakteristikası
- ☐ zaman xarakteristikası
- ☐ keçid xarakteristikası
- ☒ çəki xarakteristikası
- ☐ tezlik xarakteristikası

299 Obyektin girişinə vahid təkan signal verdikdə çıxış kəmiyyətinin dəyişmə əyrisi necə adlanır?

- ☐ tezlik xarakteristikası
- ☒ keçid xarakteristikası
- ☐ zaman xarakteristikası
- ☐ çəki xarakteristikası
- ☐ ötürmə xarakteristikası

300 Obyektin girişinə müəyyən signal verdikdə tənzimlənən kəmiyyətin zaman üzrə dəyişmə əyrisi necə adlanır?

- ☐ çəki xarakteristikası
- ☐ keçid xarakteristikası
- ☐ ötürmə xarakteristikası
- ☒ zaman xarakteristikası
- ☐ tezlik xarakteristikası

301 Keçid prosesinin keyfiyyətini xarakterizə edən göstəricilər hansılardır? Düzgün olmayanı göstərin.

- ☐ dayanıqlıq dərəcəsi
- ☐ tənzimləmə parametrinin qərarlaşmış qiymətdən maksimum uzaqlaşması
- ☐ ifrat tənzimləmə

- ☐ tənzimləmə müddəti
- ☒ tənzimləmə sürəti

302 Naykvist dayanıqlıq kriterisinə əsasən qapalı sistemin dayanıqlığı nəyin əsasında təyin olunur?

- ☐ açıq sistemin faza-tezlik xarakteristikasının qurulması əsasında
- ☒ açıq sistemin amplitud-faza-tezlik xarakteristikasının qurulması əsasında
- ☐ xüsusi matrisin tərtib edilməsi əsasında
- ☐ xüsusi cədvəlin tərtib edilməsi əsasında
- ☐ açıq sistemin amplitud-tezlik xarakteristikasının qurulması əsasında

303 Tezlik dayanıqlıq kriterisi hansıdır?

- ☒ Naykvist
- ☐ Xartli
- ☐ Raus
- ☐ Hurvis
- ☐ Şennon

304 Aşağıdakılardan hansı biri qarışıq birləşdirilmiş bəndlərdən ibarət dövrənin ekvivalent ötürmə funksiyasıdır?

- ☐ $\bar{W}_s = \bar{W}_1 \cdot \bar{W}_2 \cdot \bar{W}_3 \cdot \bar{W}_4 = \prod_{i=1}^n \bar{W}_i$
- ☒ $\bar{W}_e = \frac{\bar{W}_1 \cdot \bar{W}_2}{1 + \bar{W}_1 \cdot \bar{W}_2 \bar{W}_3}$
- ☐ $\bar{W}_z = \sqrt{\bar{W}_1 + \bar{W}_2} + \bar{W}_2$
- ☐ $\bar{W}_s = \int_0^t (\bar{W}_1 \cdot \bar{W}_2 \cdot \bar{W}_3 \cdot \bar{W}_4) dt$
- ☐ $\bar{W}_e = \bar{W}_1 + \bar{W}_2 + \bar{W}_3 + \bar{W}_4 = \sum_{i=1}^n \bar{W}_i$

305 Məqsədi tənzimlənən kəmiyyətin qiymətini sabit saxlamaqdan ibarət olan tənzimləmə sistemi necə adlanır?

- ☐ ekstremal
- ☐ adaptiv
- ☐ optimal
- ☒ stabilləşdirmə
- ☐ izləyici

306 Girişi pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti ani dəyişərək yeni sabit qiymət alan obyektlər necə adlanır?

- ☐ çoxtutumlu
- ☐ stasionar
- ☒ statik obyektlər
- ☐ dinamik obyektlər
- ☐ bir tutumlu

307 Hansı dayanıqlıq kriterisində xarakteristik tənliyin əmsallarından xüsusi cədvəl tərtib edilir?

- ☐ Lyenar-Şipar
- ☒ Raus
- ☐ Hurvis
- ☐ Mixaylov
- ☐ Naykvist

308 Hansı dayanıqlıq kriterisində xarakteristik tənliyin əmsallarından xüsusi matris tərtib edilir?

- ☒ Hurvis
- ☐ Lyenar-Şipar
- ☐ Raus

- ☐ Mixaylov
☐ Naykvist

309 Tezlik dayanıqlıq kriterilərinin xarakterik xüsusiyyəti nədir?

- ☐ Dayanıqlığı çıxış siqnallarının formasına əsasən araşdırmağa imkan verir
☐ Dayanıqlığı keçid proseslərinin dəyişmə xarakterinə görə araşdırmağa imkan verir
☐ Dayanıqlığı xarakteristik tənliyin köklərini tapmadan onun əmsallarına əsasən araşdırmağa imkan verir
☒ Dayanıqlığı tezlik xarakteristikalarının formasına əsasən araşdırmağa imkan verir
☐ Dayanıqlığı giriş siqnallarının formasına əsasən araşdırmağa imkan verir

310 Cəbri dayanıqlıq kriterilərinin xarakterik xüsusiyyəti nədir?

- ☒ Dayanıqlığı xarakteristik tənliyin köklərini tapmadan onun əmsallarına əsasən araşdırmağa imkan verir
☐ Dayanıqlığı keçid proseslərinin dəyişmə xarakterinə görə araşdırmağa imkan verir
☐ Dayanıqlığı çıxış siqnallarının formasına əsasən araşdırmağa imkan verir
☐ Dayanıqlığı giriş siqnallarının formasına əsasən araşdırmağa imkan verir
☐ Dayanıqlığı tezlik xarakteristikalarının formasına əsasən araşdırmağa imkan verir

311 Aşağıdakılardan hansı biri paralel birləşdirilmiş bəndlərdən ibarət dövrənin ekvivalent ötürmə funksiyasıdır?

- ☐ $\bar{W}_s = W_1 \cdot W_2 \cdot W_3 \cdot W_4 = \prod_{i=1}^n W_i$
☐ $\bar{W}_s = \int_0^t (W_1 \cdot W_2 \cdot W_3 \cdot W_4) dt$
☐ $\bar{W}_s = \sqrt{W_1 + W_2} + W_3$
☐ $\bar{W}_s = \frac{W_1 \cdot W_2}{1 + W_1 \cdot W_2 W_3}$
☒ $\bar{W}_s = W_1 + W_2 + W_3 + W_4 = \sum_{i=1}^n W_i$

312 Aşağıdakılardan hansı biri ardıcıl birləşdirilmiş bəndlərdən ibarət dövrənin ekvivalent ötürmə funksiyasıdır?

- ☒ $\bar{W}_s = W_1 \cdot W_2 \cdot W_3 \cdot W_4 = \prod_{i=1}^n W_i$
☐ $\bar{W}_s = \int_0^t (W_1 \cdot W_2 \cdot W_3 \cdot W_4) dt$
☐ $\bar{W}_s = \sqrt{W_1 + W_2} + W_3$
☐ $\bar{W}_s = \frac{W_1 \cdot W_2}{1 + W_1 \cdot W_2 W_3}$
☐ $\bar{W}_s = W_1 + W_2 + W_3 + W_4 = \sum_{i=1}^n W_i$

313 Xəyali tezlik xarakteristikasını göstərin?

- ☒ $\bar{Q}(\omega) = A(\omega) \sin \varphi(\omega)$
☐ $\bar{I}(\omega) = A(\omega) e^{j\varphi(\omega)}$
☐ $\bar{A}(\omega) = \sqrt{P^2(\omega) + Q^2(\omega)}$
☐ $\bar{\varphi}(\omega) = \arctg \frac{Q(\omega)}{P(\omega)}$
☐ $\bar{Q}(\omega) = A(\omega) \cos \varphi(\omega)$

314 Aşağıda göstərilən hansı bəndin ötürmə funksiyasıdır?

$$W(s) = \frac{k}{1 + \sqrt{Ts}}$$

- ☐ gecikmə
- ☒ irrasional
- ☐ rəqsi
- ☐ konservativ
- ☐ iki tərtibli aperiodik

315 Tənzimləmə sistemlərinin təsnifatında riyazi yazılış tipinə əsasən hansı tənzimləmə sistemləri yoxdur?

- ☐ qeyri-xətti tənzimləmə sistemləri
- ☐ xətti tənzimləmə sistemləri
- ☐ rəqəm tənzimləmə sistemləri
- ☒ analoq tənzimləmə sistemləri
- ☐ impuls tənzimləmə sistemləri

316 Diferensiallayıcı bəndin ATX-nı göstərin?

- ☐ $A(\omega) = \frac{k}{\sqrt{1 + (T\omega)^2}}$
- ☐ $H(\omega) = k/\omega$
- ☐ $A(\omega) = \frac{k}{\omega\sqrt{1 + (T\omega)^2}}$
- ☐ $A(\omega) = \frac{k\omega}{\sqrt{1 + (T\omega)^2}}$
- ☒ $Q(\omega) = k\omega$

317 İnteqrallayıcı bəndin ATX-nı göstərin?

- ☐ $A(\omega) = \frac{k}{\omega\sqrt{1 + (T\omega)^2}}$
- ☒ $H(\omega) = k/\omega$
- ☐ $Q(\omega) = k\omega$
- ☐ $A(\omega) = \frac{k}{\sqrt{1 + (T\omega)^2}}$
- ☐ $A(\omega) = \frac{k\omega}{\sqrt{1 + (T\omega)^2}}$

318 Toplanmış parametrlı tənzimləmə sistemləri hansı sistemlərdir?

- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri həm tezliyə və həm də fazaya görə dəyişən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri siqnalların xarakterinə görə dəyişməyən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri tezliyə görə dəyişməyən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri fazaya görə dəyişməyən
- ☒ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri məkana görə dəyişməyən

319 Paylanmış parametrlı tənzimləmə sistemləri hansı sistemlərdir?

- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri zamana görə dəyişən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri zamana görə dəyişməyən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri tezliyə və fazaya görə dəyişən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri tezliyə və fazaya görə dəyişməyən
- ☒ parametrləri həm zamana, həm də məkana görə dəyişən

320 Həm əks əlaqə, həm də kompensasiya prinsiplərindən eyni zamanda hansı sistemlərdə istifadə olunur?

- ☐ kompensasiya prinsipi üzrə işləyən ATS –lərdə
- ☒ kombinə olunmuş sistemlərdə
- ☐ açıq idarəetmə prinsipi üzrə işləyən ATS –lərdə
- ☐ meylətməyə görə tənzimləmə prinsipi üzrə işləyən ATS –lərdə
- ☐ birbaşa idarəetmə prinsipi üzrə işləyən ATS –lərdə

321 Aşağıdakılardan hansı biri sistemin dayanıqlığını tədqiq etməyə imkan verən kriterilərə aid deyil?

- ☐ Raus
- ☒ Qauss
- ☐ Naykvist
- ☐ Mixaylov
- ☐ Hurvis

322 Avtomatik tənzimləmə sisteminin dayanıqlı olub-olmamasını bilmək üçün onun diferensial tənliyini nə etmək lazımdır?

- ☐ sıraya ayırmaq
- ☐ diferensiallamaq
- ☐ kök almaq
- ☐ vuruqlara ayırmaq
- ☒ inteqrallamaq

323 Avtomatik tənzimləmə sisteminin dayanıqlı olması üçün xarakteristik tənliyin kökləri necə olmalıdır?

- ☐ köklərin həqiqi hissələri sıfır bərabər olmalıdır
- ☐ köklərin həqiqi hissələri vahiddən böyük olmalıdır
- ☐ köklərin həqiqi hissələri vahiddən kiçik olmalıdır
- ☒ köklərin həqiqi hissələrinin işarələri mənfi olmalıdır
- ☐ köklərin həqiqi hissələrinin işarələri müsbət olmalıdır

324 Proqram üzrə tənzimləmə sisteminin xarakterik xüsusiyyəti nədir?

- ☒ tapşırıq signalı qabaqcadan verilmiş proqram üzrə dəyişir
- ☐ tənzimlənən kəmiyyətin qiymətini sabit saxlayır
- ☐ ekstremum nöqtəsinə malik olur və bu nöqtə öz yerini qabaqcadan məlum olmayan trayektoriya üzrə dəyişir
- ☐ tapşırıq signalı qabaqcadan məlum olmayan qanun üzrə dəyişir
- ☐ öz parametrlərini və yaxud strukturunu dəyişir

325 İntegral (İ) tənzimləmə qanununun ötürmə funksiyasının düzgün ifadəsini göstərin.

- ☐ $S = k + k_1/s + k_2/s^2$
- ☐ $S = k$
- ☐ $S = k + k_2/s$
- ☐ $S = k + k_1/s$
- ☒ $S = k/s$

326 Həqiqi tezlik xarakteristikası necə funksiyadır?

- ☐ absis oxuna nəzərən simmetrik
- ☐ irrasional
- ☐ tək
- ☒ cüt
- ☐ koordinat başlanğıcına nəzərən simmetrik

327 Vahid təkən şəkilli siqnallar necə ifadə olunur?

- ☐ $y(t)$
- ☐ $f(t)$
- ☒ $1(t)$
- ☐

$$\mathbf{u} = \mathbf{x}(t)$$

$$\mathbf{0} = \mathbf{h}(t)$$

328 Avtomatik tənzimləmə sistemlərinin tədqiqində dinamika tənliklərini necə yazırlar?

- ☐ funksiyaların törəmələri ilə
- ☐ funksiyaların originalları ilə
- ☐ adi şəkildə
- ☒ funksiyaların təsvirləri ilə
- ☐ funksiyaların diferensialları ilə

329 Aşağıdakılardan hansı nəzarət qurğularına daxildir? 1.vəziyyət 2.sürət 3.təzyiq 4.qüvvə 5.temperatur

- ☐ 2 və 5
- ☒ 1, 2, 3, 4, 5
- ☐ 1 və 2
- ☐ 1 və 3
- ☐ 3 və 5

330 Texnoloji proseslərin avtomatlaşdırılmış idarəetmə sisteminin funksiyasına aşağıdakılardan hansı daxil deyil?

- ☒ Operativ olmayan personalla informasiya mübadiləsi
- ☐ İnformasiya funksiyası – TİO–nin vəziyyəti haqqında informasiyanın toplanması, çevrilməsi və saxlanması
- ☐ Yüksək ierxialı AvİS–i ilə informasiya mübadiləsi
- ☐ bütün cavablar düzdür
- ☐ Texnoloji parametrlərinin meyillərinin və avadanlıqların vəziyyət göstəricilərinin verilən qiymətlərindən fərqlənmələrinin aşkar edilməsi

331 İdarəetmə düymələrinin mümkün vəziyyətlərini göstərin?

- ☐ Normal bağlı
- ☐ Qeyri normal bağlı
- ☐ Normal açıq
- ☒ normal açıq və normal bağlı
- ☐ Qeyri normal açıq

332 Rəqəmsal sayğacların təyinatı nədən ibarətdir?

- ☐ 2 ədəd çoxmərtəbəli ikilik ədədin müqayisə edilməsini
- ☒ takt impulsları saymaq
- ☐ girişində siqnallar şəklində verilən iki ədədin cəmini hesablamaq
- ☐ rəqəmlərin yazılması
- ☐ m elementli giriş kodunu çıxışlardan birində siqnala çevirmək

333 İcra mexanizmi icra orqanına qüvvə və ya mament formasında təsir göstəirsə, bu cür icra mexanizmləri necə adlanır?

- ☒ Güc icra mexanizmləri
- ☐ Servomühərrik
- ☐ Parametrik
- ☐ Pyezoelektrik
- ☐ Diferensiallayıcı

334 əsas tənzimləmə qanunlarına aşağıdakılardan hansı biri aid deyil?

- ☐ proporsional
- ☐ proporsional-inteqral-diferensial
- ☐ proporsional-inteqral
- ☐ inteqreal
- ☒ diferensial

335 Hansı sistemdə obyektin statik xarakteristikası ekstremum nöqtəsinə malik olur və bu nöqtə öz yerini qabaqcadan məlum olmayan trayektoriya üzrə dəyişir?

- ☐ stabilizasiya
- ☐ adaptiv
- ☒ ekstremal
- ☐ izləyici
- ☐ proqramlı idarəetmə

336 Xarici təsirlərin dəyişməsi ilə əvvəlki iş rejimini bərpa etmək üçün öz parametrlərini və yaxud strukturunu dəyişən sistemlər necə adlanır?

- ☐ stabilizasiya
- ☐ izləyici
- ☒ adaptiv
- ☐ proqramlı idarəetmə
- ☐ ekstremal

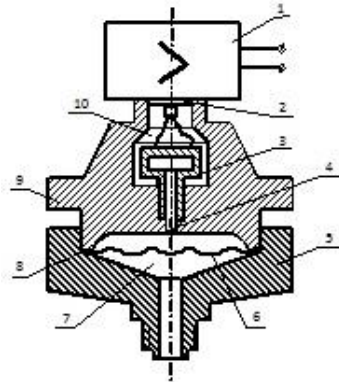
337 Hansı sistemdə tapşırıq signalı qabaqcadan verilmiş proqram üzrə dəyişir?

- ☐ stabilizasiya
- ☐ adaptiv
- ☐ ekstremal
- ☐ izləyici
- ☒ proqramlı idarəetmə

338 Aşağıdakılardan hansının köməyi ilə tapşırığı əllə daxil etmək olar? 1.düymələr 2. tumblerlər 3. klaviatura .

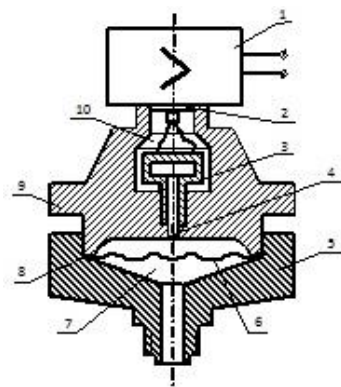
- ☐ 1 və 3
- ☒ 1, 2, 3
- ☐ Heç biri
- ☐ Yalnız 2
- ☐ 1 və 2

339 Aşağıdakı manometrin sxemində 3 və 9 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



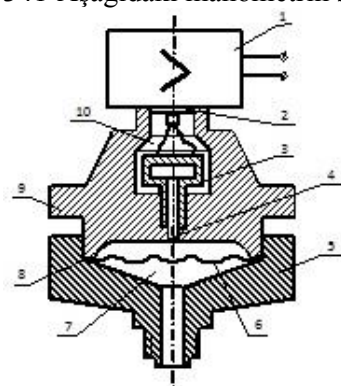
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ alt kamera və membran
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☒ membran tipli tenzoverici və gövdə
- ☐ çıxış və gövdə

340 Aşağıdakı manometrin sxemində 3 və 6 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



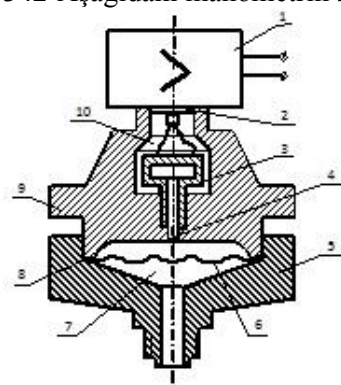
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ çıxış və gövdə
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☒ membran tipli tenzoverici və ayırıcı membran
- ☐ alt kamera və membran

341 Aşağıdakı manometrin sxemində 2 və 6 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



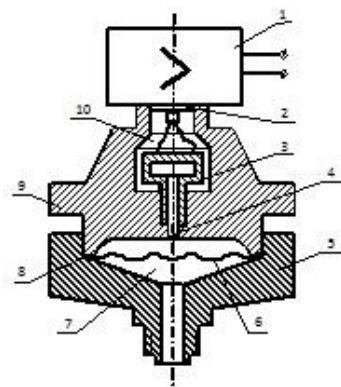
- ☒ çıxış və ayırıcı membran
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☐ alt kamera və membran

342 Aşağıdakı manometrin sxemində 2 və 7 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



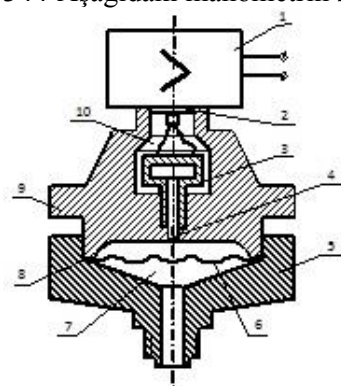
- ☒ çıxış və alt kamera
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☐ alt kamera və membran

343 Aşağıdakı manometrin sxemində 2 və 8 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



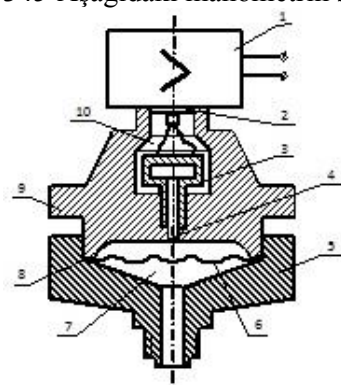
- ☒ çıxış və gövdə
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☐ alt kamera və membran

344 Aşağıdakı manometrin sxemində 2 və 9 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



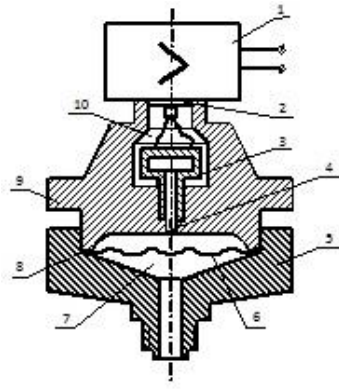
- ☒ çıxış və gövdə
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☐ alt kamera və membran

345 Aşağıdakı manometrin sxemində 3 və 4 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



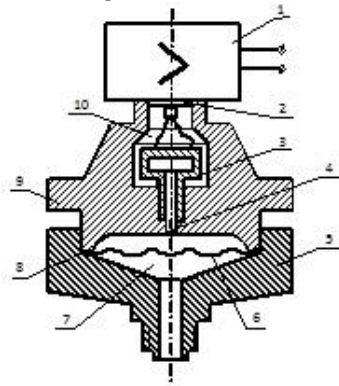
- ☐ çıxış və gövdə
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☒ membran tipli tenzoverici və membran tipli tenzovericinin iş hissəsi
- ☐ alt kamera və membran

346 Aşağıdakı manometrin sxemində 3 və 5 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



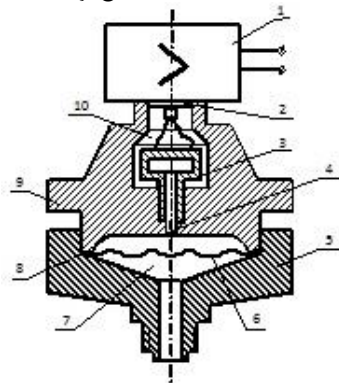
- ☐ çıxış və gövdə
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☒ membran tipli tenzoverici və gövdənin alt hissəsi
- ☐ alt kamera və membran

347 Aşağıdakı manometrin sxemində 2 nəyi ifadə edir?



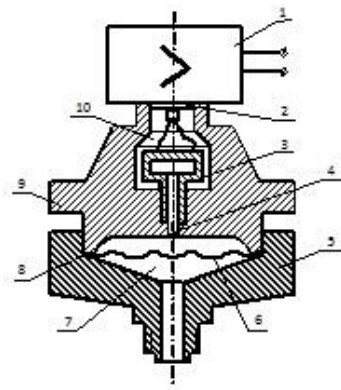
- ☐ membranı
- ☐ membranının iç hissəsini
- ☒ çıxışlar
- ☐ ölçü blokunu
- ☐ kameranı

348 Aşağıdakı manometrin sxemində 2 və 5 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



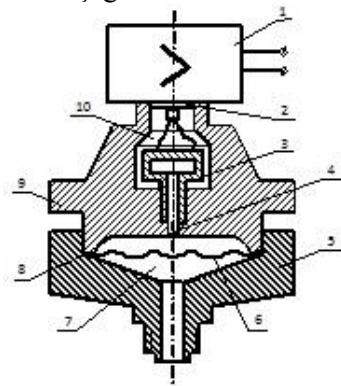
- ☒ çıxış və membran tipli tenzovericinin iç hissəsi
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☐ alt kamera və membran

349 Aşağıdakı manometrin sxemində 2 və 4 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



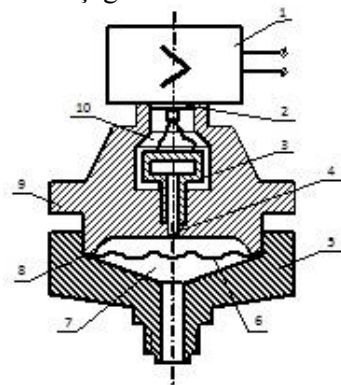
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☒ çıxış və membran tipli tenzovericinin iç hissəsi
- ☐ alt kamera və membran
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış

350 Aşağıdakı manometrin sxemində 2 və 3 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



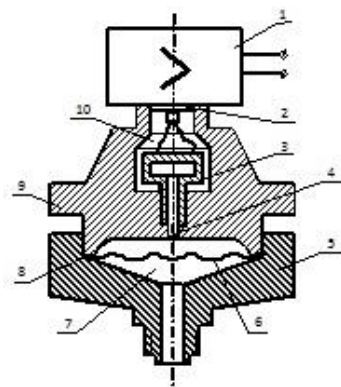
- ☒ çıxış və membran tipli tenzoverici
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ alt kamera və membran

351 Aşağıdakı manometrin sxemində 1 və 9 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



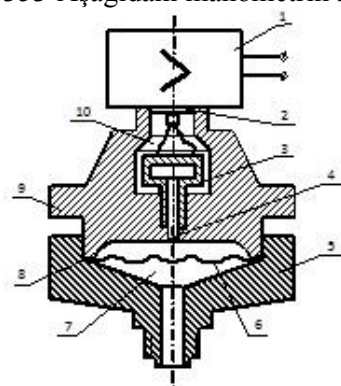
- ☐ ölçü bloku və ayıncı membran
- ☐ alt kamera və membran
- ☐ ölçü bloku və kipləşdirici
- ☒ ölçü bloku və gövdə
- ☐ membranının iç hissəsi və ölçü bloku

352 Aşağıdakı manometrin sxemində 1 və 8 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



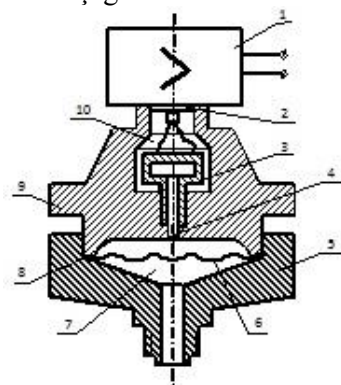
- ☐ ölçü bloku və ayırıcı membran
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və kipləşdiri
- ☐ ölçü bloku və gövdənin alt hissəsi
- ☒ alt kamera və membran

353 Aşağıdakı manometrin sxemində 1 və 7 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



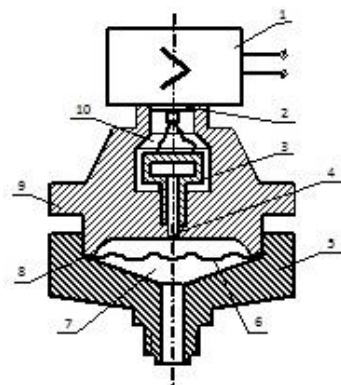
- ☐ alt kamera və membran
- ☐ ölçü bloku və ayırıcı membran
- ☐ membranının iç hissəsi və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və gövdənin alt hissəsi
- ☒ ölçü bloku və alt kamera

354 Aşağıdakı manometrin sxemində 1 və 6 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



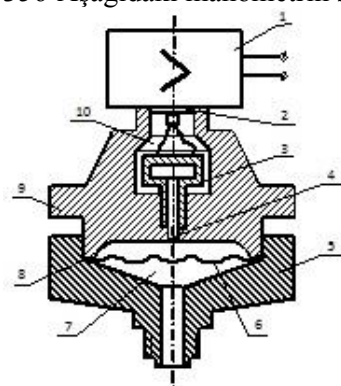
- ☐ alt kamera və membran
- ☒ ölçü bloku və ayırıcı membran
- ☐ membranının iç hissəsi və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və gövdənin alt hissəsi
- ☐ alt kamera və ölçü bloku

355 Aşağıdakı manometrin sxemində 7 və 8 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



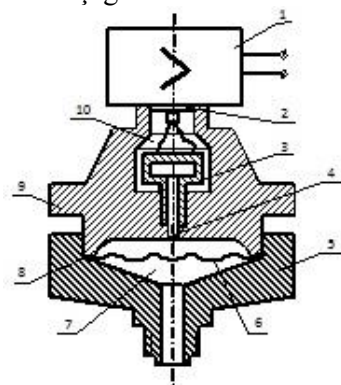
- ☐ çıxış və gövdə
- ☐ ayırıcı membran və gövdə
- ☐ gövdənin alt hissəsi və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☒ alt kamera və kipləşdirici

356 Aşağıdakı manometrin sxemində 1 və 5 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



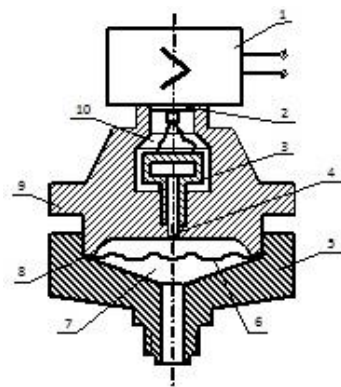
- ☐ kamera və membran
- ☒ ölçü bloku və gövdənin alt hissəsi
- ☐ membranının iç hissəsi və ölçü bloku
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ membran və ölçü bloku

357 Aşağıdakı manometrin sxemində 1 və 4 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



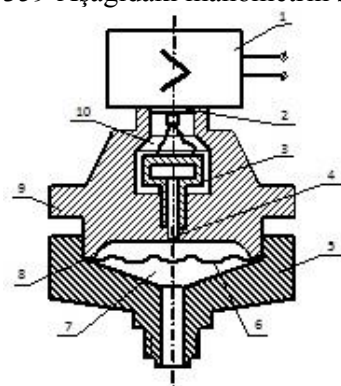
- ☒ ölçü bloku və membran tipli tenzovericinin iç hissəsi
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ çıxış və gövdə

358 Aşağıdakı manometrin sxemində 1 və 3 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



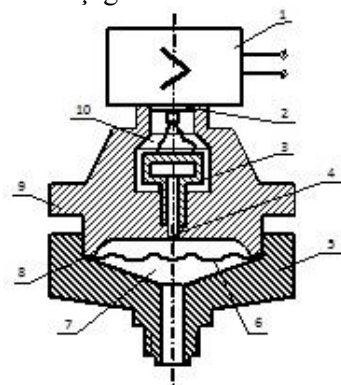
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☒ ölçü bloku və membran tipli tenzoverici
- ☐ alt kamera və membran
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ ölçü bloku və çıxış

359 Aşağıdakı manometrin sxemində 1 və 2 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



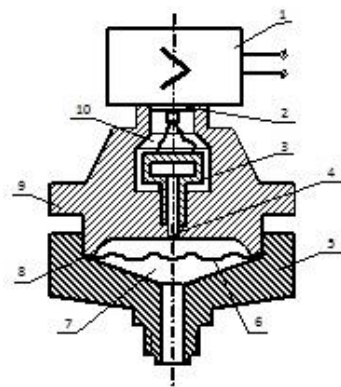
- ☐ gövdə və ölçü bloku
- ☒ ölçü bloku və çıxış
- ☐ kipləşdirici və gövdə
- ☐ alt kamera və membran
- ☐ membran və ölçü bloku

360 Aşağıdakı manometrin sxemində 1 və 5 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



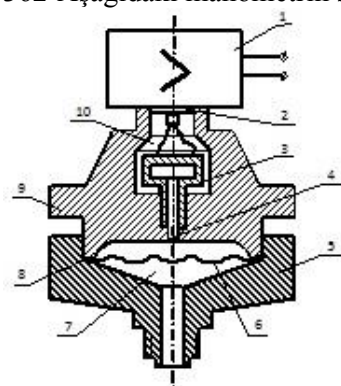
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☒ ölçü bloku və gövdənin alt hissəsi
- ☐ kamera və membran
- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ membranının iç hissəsi və ölçü bloku

361 Aşağıdakı manometrin sxemində 9 nəyi ifadə edir?



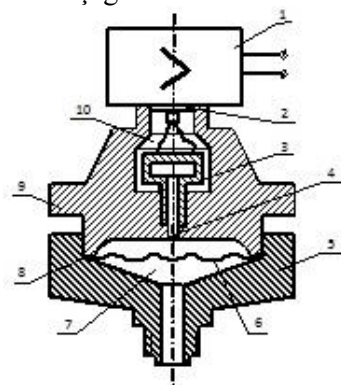
- ☐ ölçü bloku
- ☐ membran
- ☐ alt kamera
- ☐ membranın iç hissəsi
- ☒ gövdə

362 Aşağıdakı manometrin sxemində 8 nəyi ifadə edir?



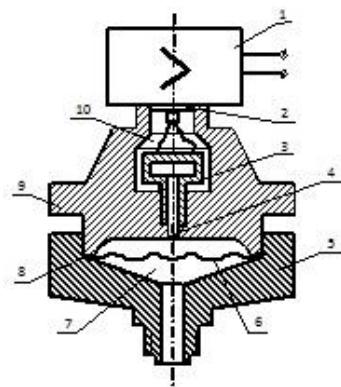
- ☐ ölçü bloku
- ☐ alt kamera
- ☒ kipləşdirici
- ☐ membran
- ☐ gövdə

363 Aşağıdakı manometrin sxemində 7 nəyi ifadə edir?



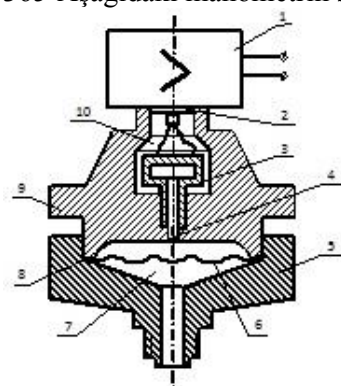
- ☐ ölçü bloku
- ☐ membran
- ☒ alt kamera
- ☐ membran
- ☐ gövdə

364 Aşağıdakı manometrin sxemində 6 nəyi ifadə edir?



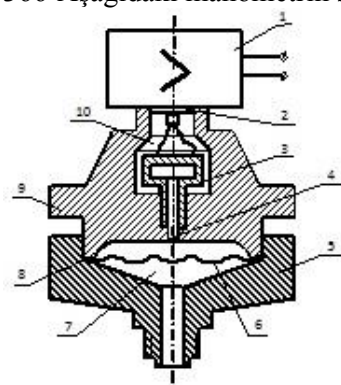
- ☐ ölçü bloku
- ☐ gövdənin alt hissəsi
- ☐ alt kamera
- ☒ ayırıcı membran
- ☐ gövdə

365 Aşağıdakı manometrin sxemində 5 nəyi ifadə edir?



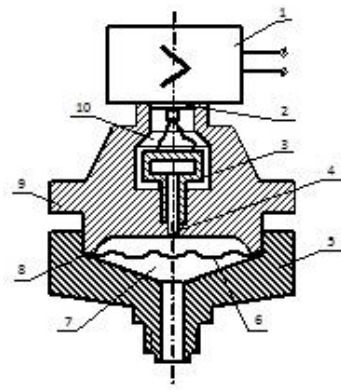
- ☐ gövdə
- ☐ membran
- ☐ alt kamera
- ☐ ölçü bloku
- ☒ gövdənin alt hissəsi

366 Aşağıdakı manometrin sxemində 4 nəyi ifadə edir?



- ☐ gövdə
- ☐ alt kamera
- ☐ membran
- ☐ ölçü bloku
- ☒ membran tipli tenzovericinin iç hissəsi

367 Aşağıdakı manometrin sxemində 3 nəyi ifadə edir?



- ☒ membran tipli tenzoverici
- ☐ alt kamera
- ☐ ölçü bloku
- ☐ gövdə
- ☐ ayıncı membran

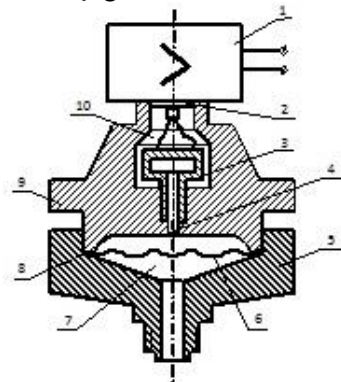
368 Aşağıdakı ifadələrdən hansı Bull cəbrinin tələblərini ödəyir?

- ☒ $x+x+0=0$
- ☐ $x+x+x=0$
- ☐ $0+0+x=0$
- ☐ $x+0+x=x$
- ☐ $x*x*0=1$

369 Aşağıdakı ifadələrdən hansı Bull cəbrinin tələblərini ödəyir?

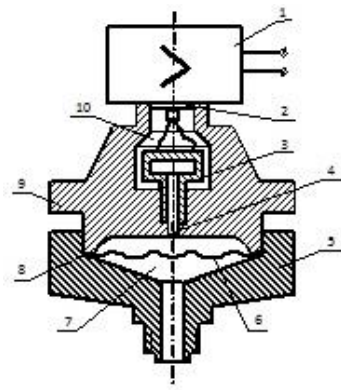
- ☐ $0*0*0=1$
- ☒ $1+1+0=1$
- ☐ $1*1*0=1$
- ☐ $1+0+1=0$
- ☐ $1+1+1=0$

370 Aşağıdakı manometrin sxemində 3 və 8 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



- ☐ membran və ölçü bloku
- ☒ membran tipli tenzoverici və kipləşdirici
- ☐ alt kamera və membran
- ☐ çıxış və gövdə
- ☐ ölçü bloku və çıxış

371 Aşağıdakı manometrin sxemində 3 və 7 uyğun olaraq hansı elementləri ifadə edir?



- ☐ membran və ölçü bloku
- ☐ çıxış və gövdə
- ☒ membran tipli tenzoverici və alt kamera
- ☐ ölçü bloku və çıxış
- ☐ alt kamera və membran

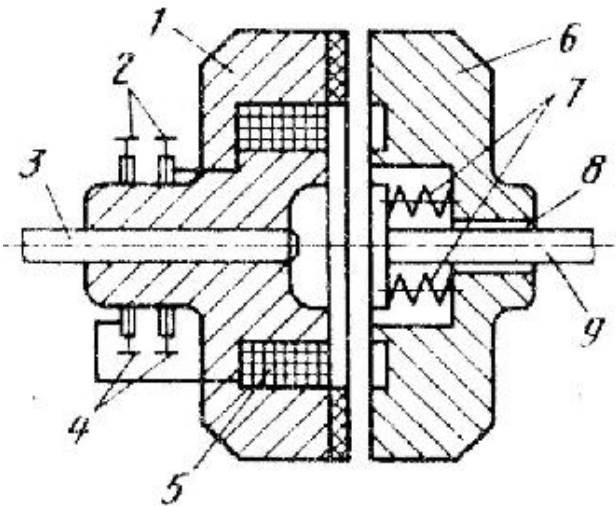
372 Bull cəbrinin əsas aksiomlarından alınan aşağıdakı nəticələrdən hansı doğru deyil?

- ☐ $x+0=x$
- ☐ $x+x=x$
- ☐ $x*0=0$
- ☒ $x+1=0$
- ☐ $x*x=x$

373 Aşağıdakı ifadələrdən hansı Bull cəbrinin tələblərini pozur?

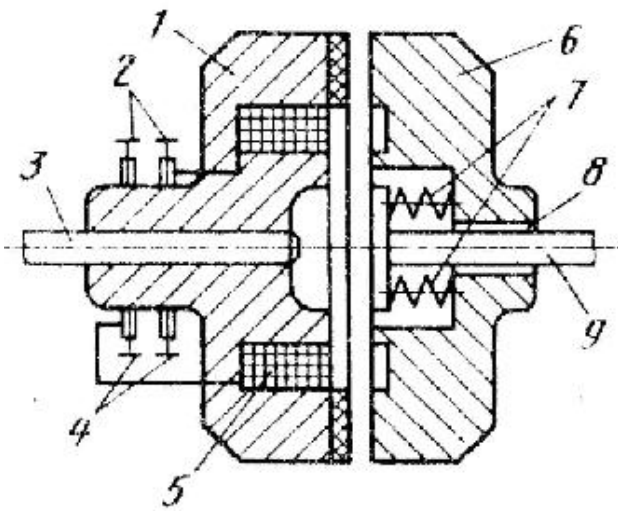
- ☐ $1+1=1$
- ☐ $0*0=0$
- ☒ $0*1=1$
- ☐ $0+0=0$
- ☐ $1*1=1$

374 Friksion muftanın sxemində 1 və 3 uyğun olaraq nədir?



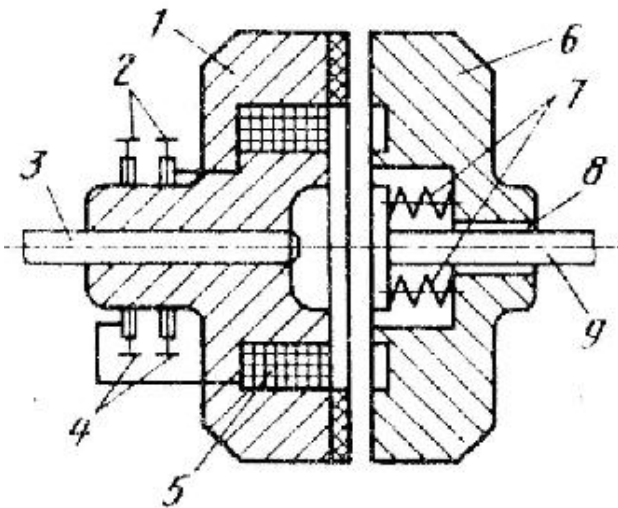
- ☐ fırça və yay
- ☐ dolağ və val
- ☒ aparan yarım mufta və val
- ☐ val və şlis
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta

375 Friksion muftanın sxemində 6 və 7 uyğun olaraq nədir?



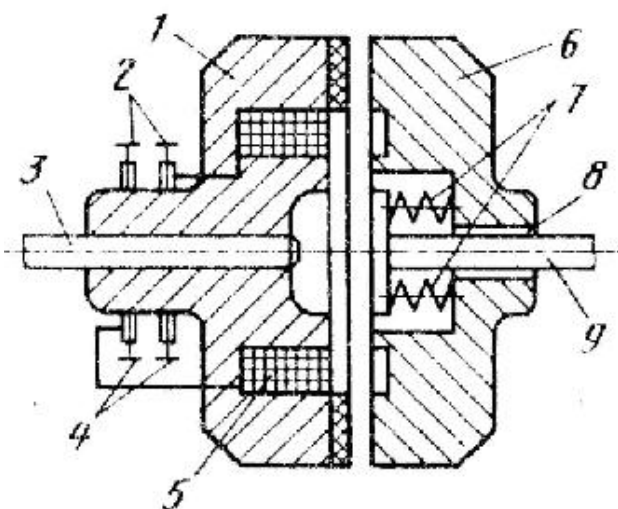
- ☐ dolağ və val
- ☐ val və şlis
- ☒ aparılan yarım mufta və yay
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ fırça və yay

376 Friksion muftanın sxemində 4 və 7 uyğun olaraq nədir?



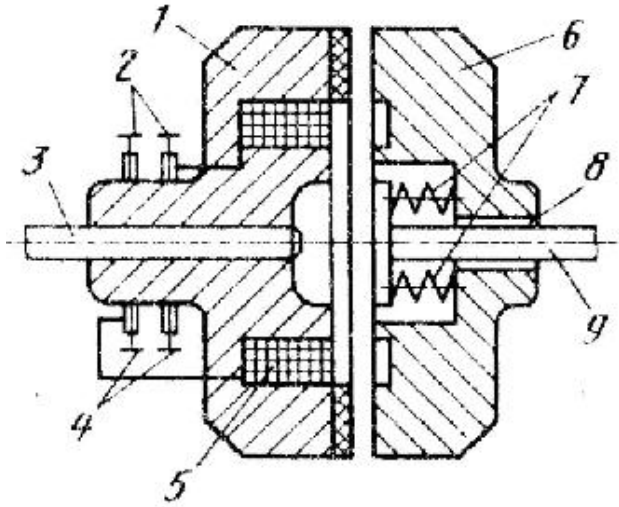
- ☒ həlqə və yay
- ☐ fırça və yay
- ☐ val və şlis
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta

377 Friksion muftanın sxemində 6 və 9 uyğun olaraq nədir?



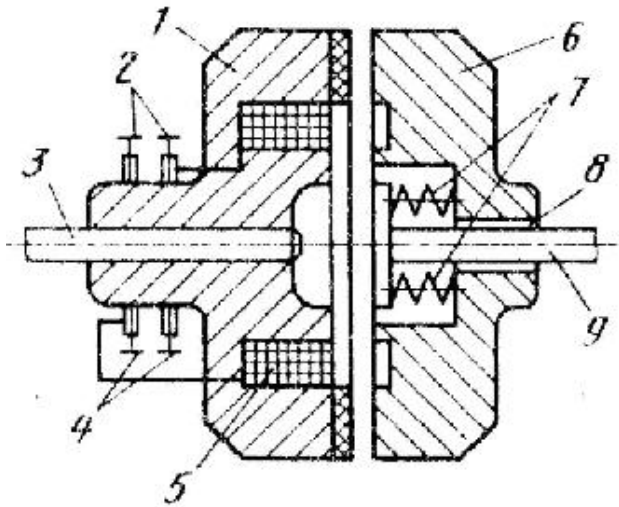
- ☐ vallar
- ☐ aparan və aparılan yarım muftala
- ☐ şlislər
- ☐ yaylar
- ☒ aparılın yarım mufta və val

378 Friksion muftanın sxemində 1 və 3 uyğun olaraq nədir?



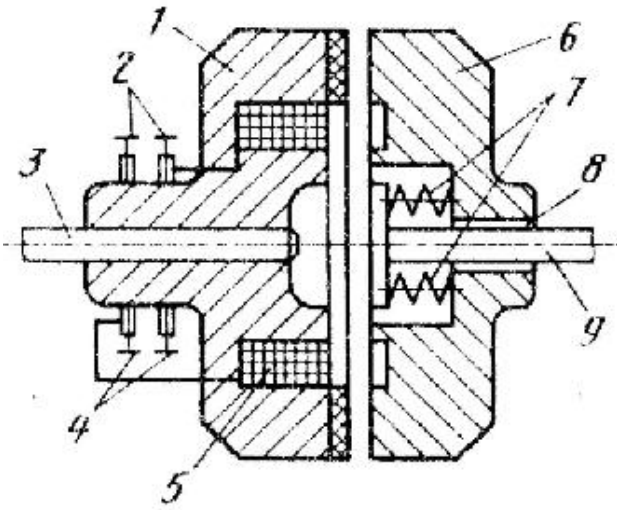
- ☐ şlislər
- ☐ aparan və aparılan yarım muftalar
- ☐ vallar
- ☒ aparan yarım mufta və val
- ☐ yaylar

379 Friksion muftanın sxemində 6 və 8 uyğun olaraq nədir?



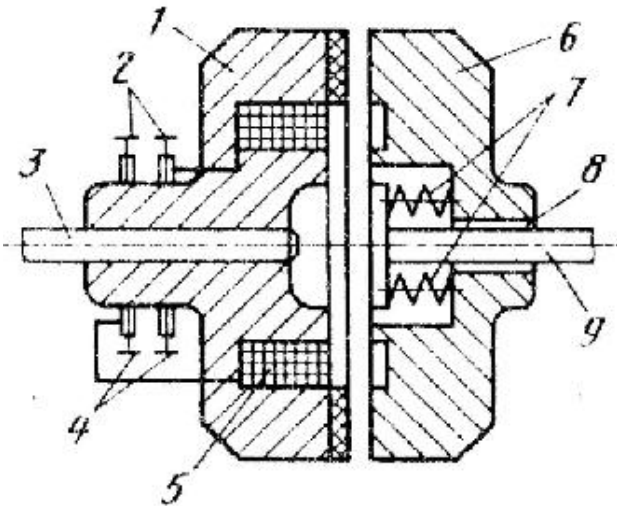
- ☐ şlis və yay
- ☐ aparan və aparılan yarım muftalar
- ☐ val və yay
- ☒ aparılan yarım mufta və şlis
- ☐ halqa və şlis

380 Friksion muftanın sxemində 1 və 6 uyğun olaraq nədir?



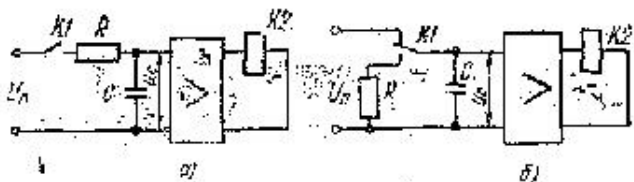
- ☐ həlqə və aparıcı yarım mufta
- ☒ aparıcı və aparılan yarım muftalar
- ☐ val və dolağ
- ☐ yaylar
- ☐ şlis və val

381 Friksion muftanın sxemində 2 və 4 uyğun olaraq nədir?



- ☐ val və fırça
- ☐ aparılan yarım mufta və şlis
- ☐ şlis və dolağ
- ☐ yay və şlis
- ☒ fırça və həlqə

382 Aşağıdakı zaman relələri nəyə əsasən işləyir? 1)Aktiv müqavimətə əsasən; 2)Elektrik signalının güclənməsinə əsasən; 3)Kondensatorun dolmasına əsasən.

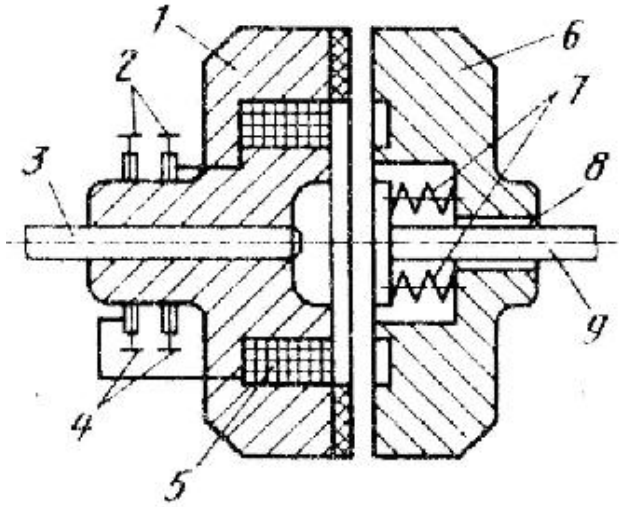


- ☐ 1
- ☐ 1, 2
- ☒ 3
- ☐ 1, 3
- ☐ 2, 3

383 Zaman relələrində böyük zaman dözümləri necə alınır?

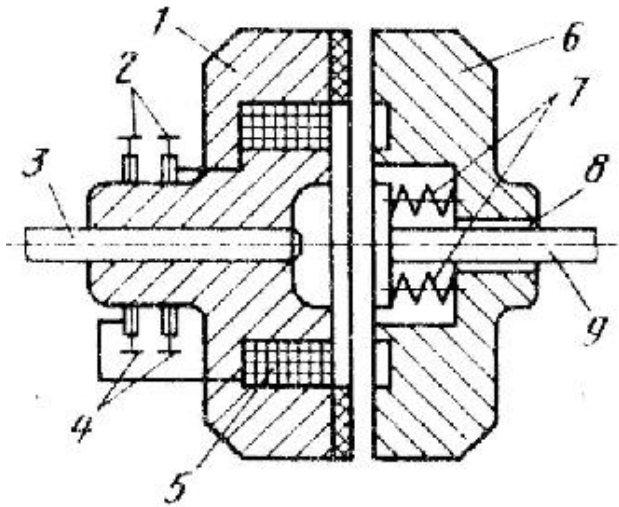
- ☐ Ardıcıl induktivlik qoşulmaqla
- ☒ Böyük tutumlu kondensator qoşmaqla
- ☐ Düzgün cavab yoxdur
- ☐ Hər üç cavab doğrudur
- ☐ Rezistorəlavə etməklə

384 Friksion muftanın sxemində 2 və 4 uyğun olaraq nədir?



- ☐ şlis və dolağ
- ☐ yay və şlis
- ☒ fırça və həlqə
- ☐ val və fırça
- ☐ aparılan yarım mufta və şlis

385 Friksion muftanın sxemində 3 və 9 uyğun olaraq nədir?

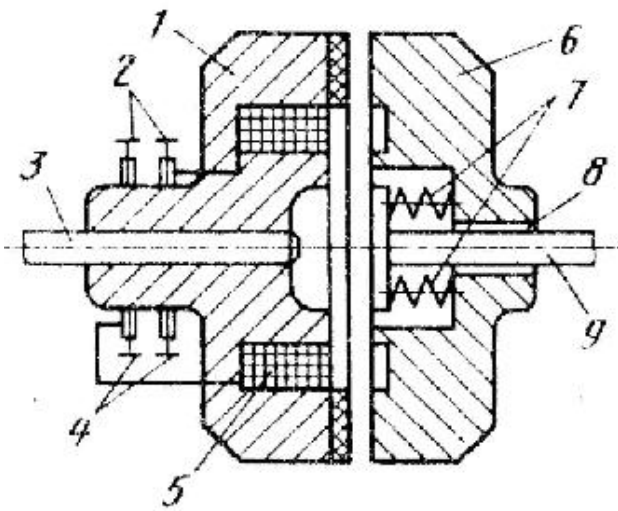


- ☐ şlislər aparan yarım mufta
- ☒ vallar
- ☐ fırçə və həlqə
- ☐ aparılan və aparan yarım muftalar
- ☐ həlq və aparılan yarım mufta

386 Nəyə görə daha çox diskli friksion muftalardan istifadə olunur?

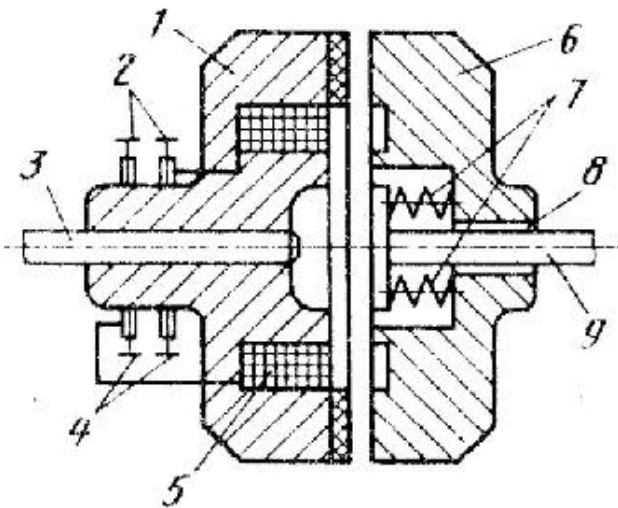
- ☒ Çoxdiskli muftaların köməyi ilə böyük burucu momentləri ötürmək olduğundan
- ☐ Ötürülən burucu momentin qiyməti yarım muftaların bir-birinə sıxılma dərəcəsiindən asılı olduğundan
- ☐ Dolaqdan sabit cərəyan axıdıldıqda onun ətrafında maqnit seli yarandığından
- ☐ Dolaqdan dəyişən cərəyan axıdıldıqda onun ətrafında maqnit seli yarandığından
- ☐ Birdiskli muftaların köməyi ilə böyük burucu momentləri ötürmək olduğundan

387 Friksion muftanın sxemində 8 və 9 uyğun olaraq nədir?



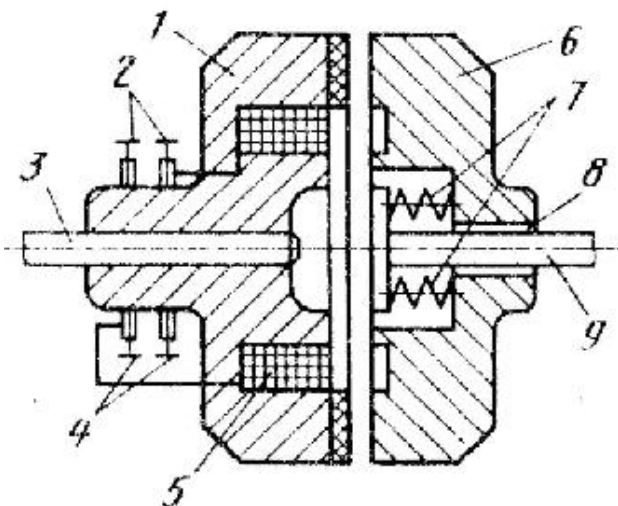
- ☐ dolağ və val
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və val
- ☐ yay və fırça
- ☒ şlis və val

388 Friksion muftanın sxemində 7 və 9 uyğun olaraq nədir?



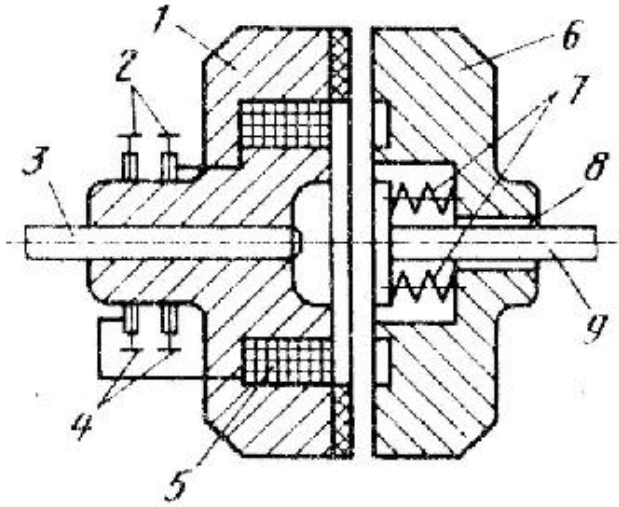
- ☐ dolağ və val
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və val
- ☒ yay və val
- ☐ fırça və yay

389 Friksion muftanın sxemində 7 və 8 uyğun olaraq nədir?



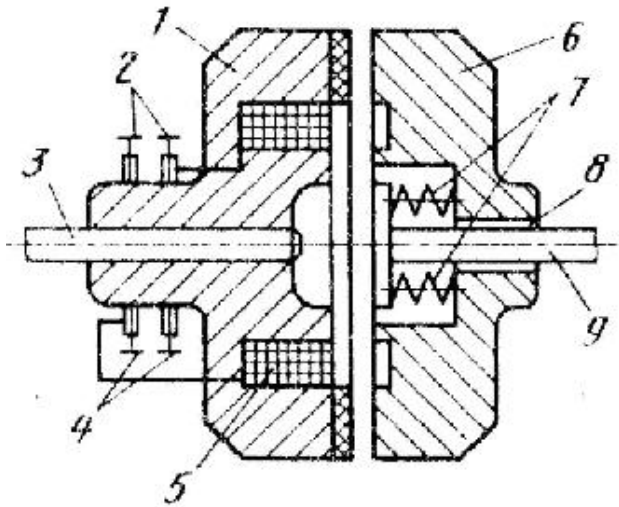
- ☐ dolağ və val
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və val
- ☒ yay və şlis
- ☐ fırça və yay

390 Friksion muftanın sxeminə aid olan ifadələrdən biri yalnızdır?



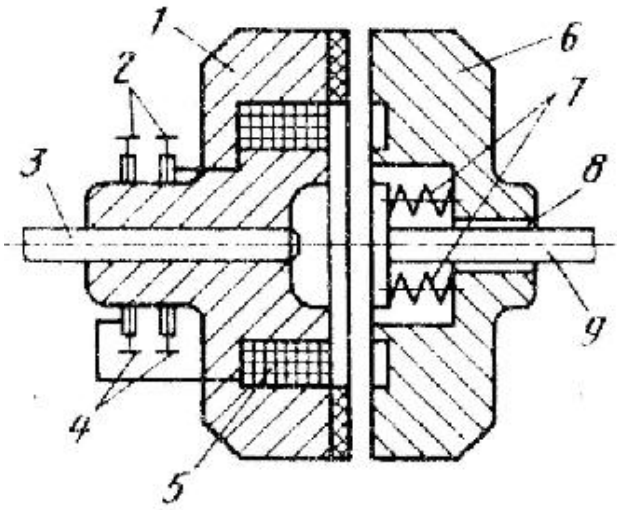
- ☐ Yay çəkilməyə əks təsir göstərərək yarım muftaları bir-birindən ayırmağa çalışır
- ☐ Dolağın qidalanması 4 həlqəsi və 2 fırçası vasitəsi ilə yerinə yetirilir
- ☒ Birdiskli muftaların köməyi ilə böyük burucu momentləri ötürmək olur
- ☐ Dolaqdan sabit cərəyan axıdıldıqda onun ətrafında maqnit seli yaranır
- ☐ Ötürülən burucu momentin qiyməti yarım muftaların bir-birinə sıxılma dərəcəsiindən asılıdır

391 Friksion muftanın sxemində 5 və 9 uyğun olaraq nədir?



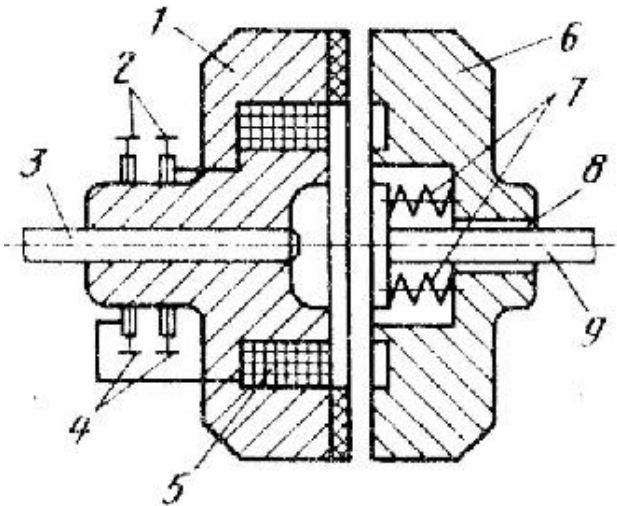
- ☒ dolağ və val
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☐ val və şlis
- ☐ fırça və yay

392 Friksion muftanın sxemində 5 və 8 uyğun olaraq nədir?



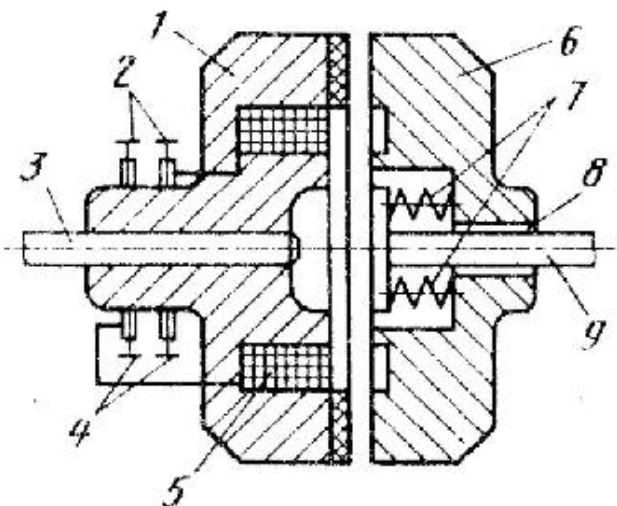
- ☒ dolağ və şlis
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☐ val və şlis
- ☐ fırça və yay

393 Friksion muftanın sxemində 5 və 7 uyğun olaraq nədir?



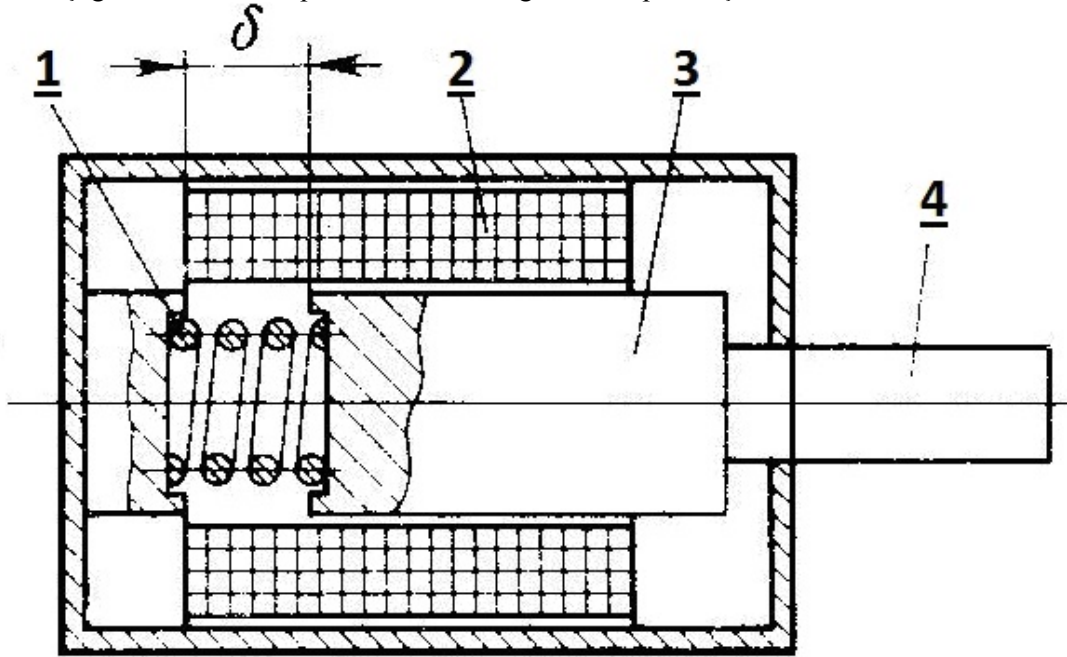
- ☒ dolağ və yay
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☐ val və şlis
- ☐ fırça və yay

394 Friksion muftanın sxemində 5 və 6 uyğun olaraq nədir?



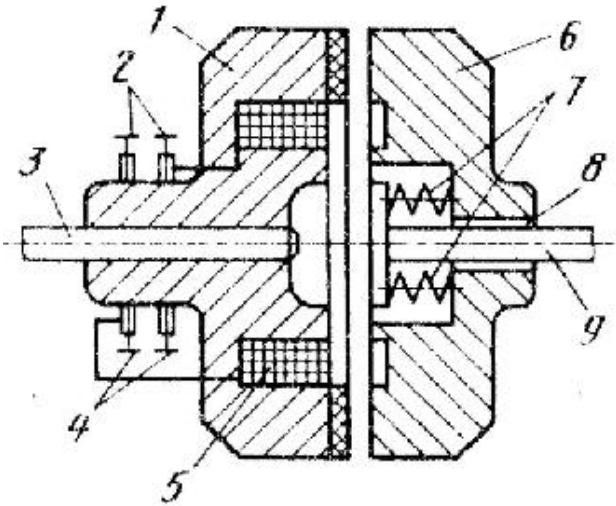
- ☒ dolağ və aparılan yarım mufta
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☐ val və şlis
- ☐ fırça və yay

395 Aşağıdakı elektromaqnit sxemində dolağ hansı rəqəmlə işarə olunub?



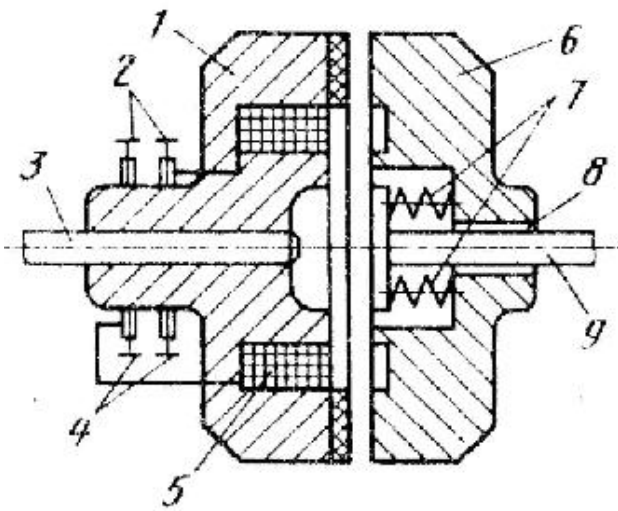
- ☐ 5
- ☒ 2
- ☐ 1
- ☐ 3
- ☐ 4

396 Friksion muftanın sxemində 4 və 6 uyğun olaraq nədir?



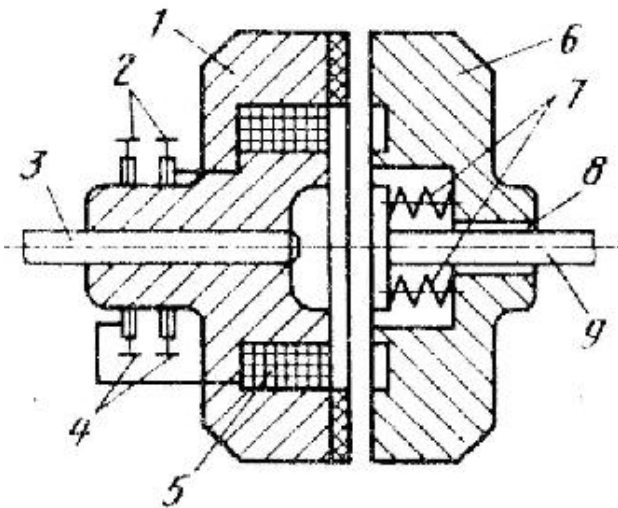
- ☒ həlqə və aparılan yarım mufta
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☐ val və şlis
- ☐ fırça və yay

397 Friksion muftanın sxemində 4 və 5 uyğun olaraq nədir?



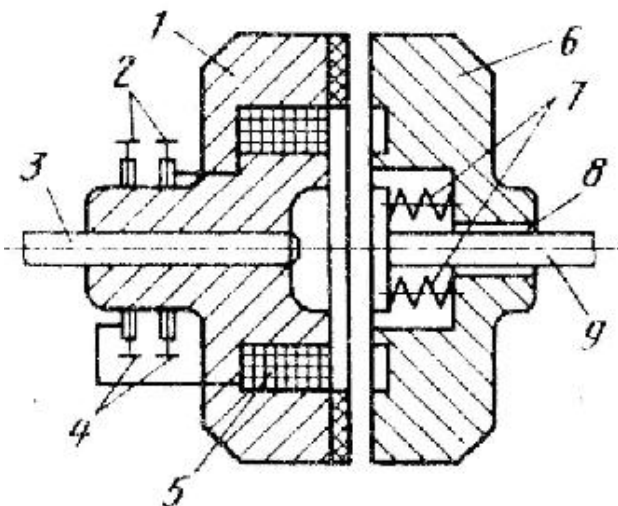
- ☐ val və şlis
- ☐ fırça və yay
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☒ həlqə və dolağ

398 Friksion muftanın sxemində 4 və 8 uyğun olaraq nədir?



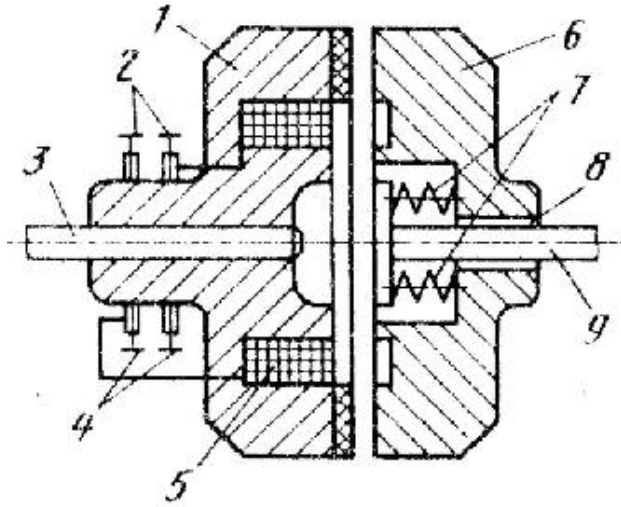
- ☒ həlqə və şlis
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☐ val və şlis
- ☐ fırça və yay

399 Friksion muftanın sxemində 1 və 9 uyğun olaraq nədir?Friksion muftanın sxemində 1 və 9 uyğun olaraq nədir?



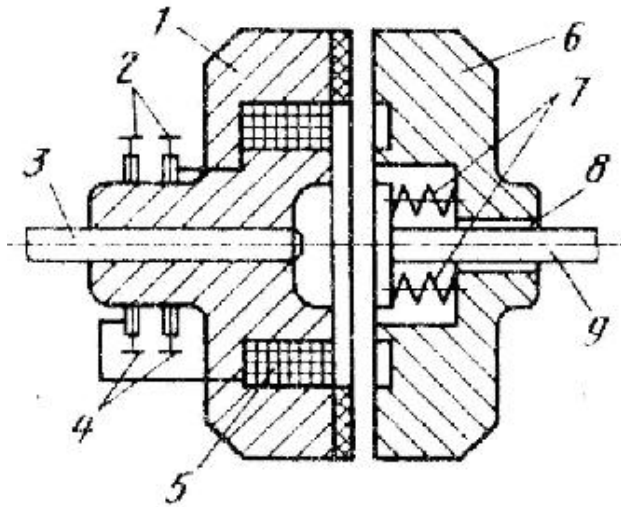
- ☒ aparan yarım mufta və val
- ☐ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☐ val və şlis
- ☐ fırça və yay

400 Friksion muftanın sxemində 1 və 7 uyğun olaraq nədir?



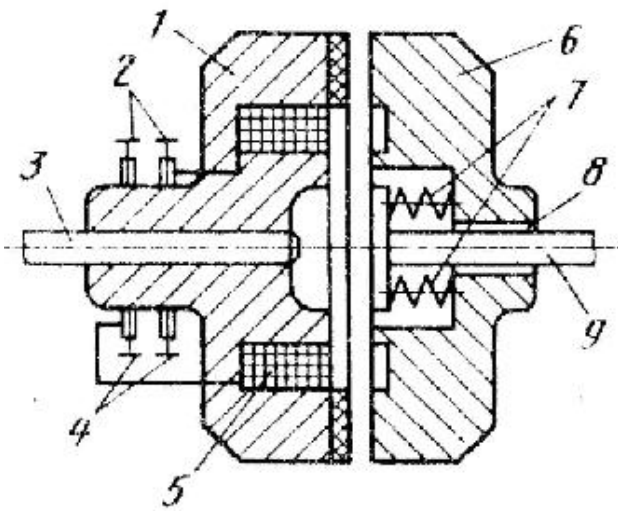
- ☐ yay və həlqə
- ☐ fırça və val
- ☐ aparılan yarım mufta və dolağ
- ☐ val və şlis
- ☒ aparan yarım mufta və yay

401 Friksion muftanın sxemində 1 və 5 uyğun olaraq nədir?



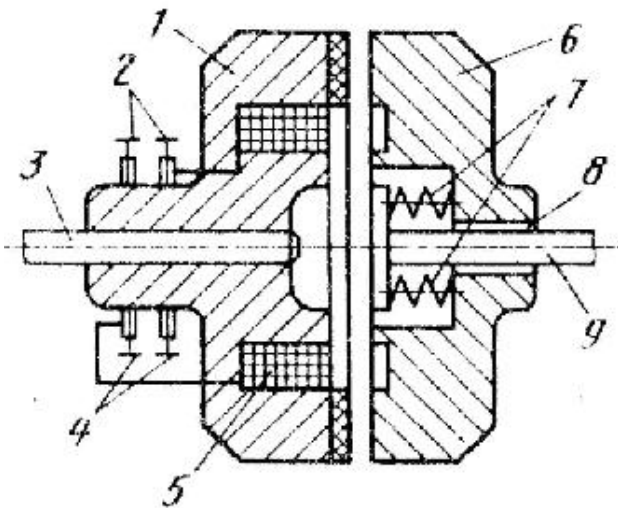
- ☐ yay və həlqə
- ☐ fırça və val
- ☒ aparan yarım mufta və dolağ
- ☐ val və şlis
- ☐ aparan yarım mufta və həlqə

402 Friksion muftanın sxemində 1 və 4 uyğun olaraq nədir?



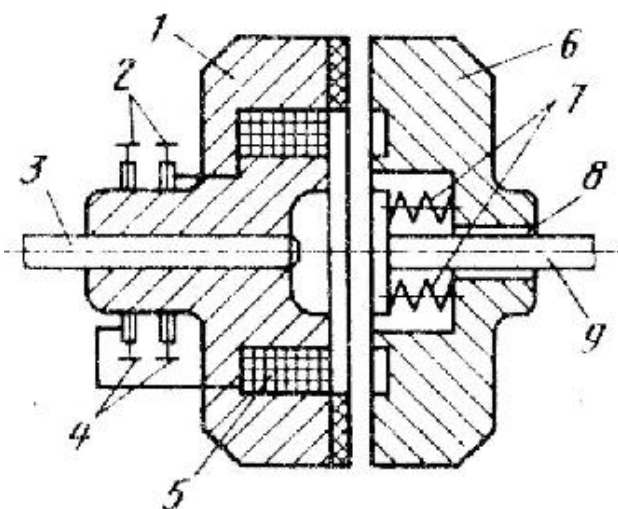
- ☐ yay və həlqə
- ☐ fırça və val
- ☐ yay və aparılan yarım mufta
- ☐ val və şlis
- ☒ aparıcı yarım mufta və həlqə

403 Friksion muftanın sxemində 2 və 7 uyğun olaraq nədir?



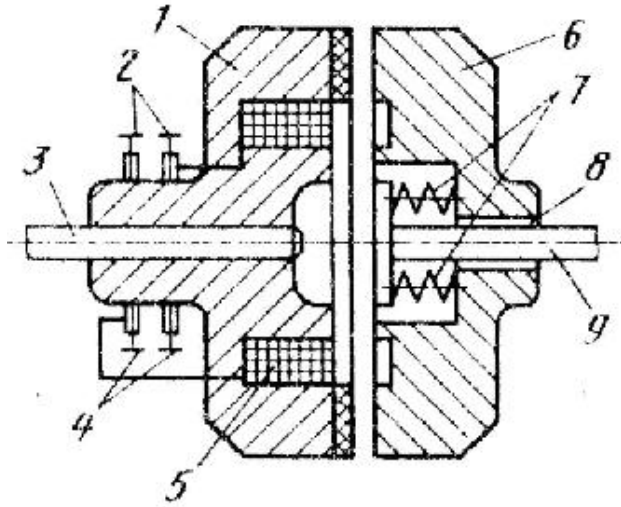
- ☐ yay və həlqə
- ☐ həlqə və dolağ
- ☐ yay və aparıcı yarım mufta
- ☐ yay və aparılan yarım mufta
- ☒ fırça və yay

404 Friksion muftanın sxemində 2 və 6 uyğun olaraq nədir?



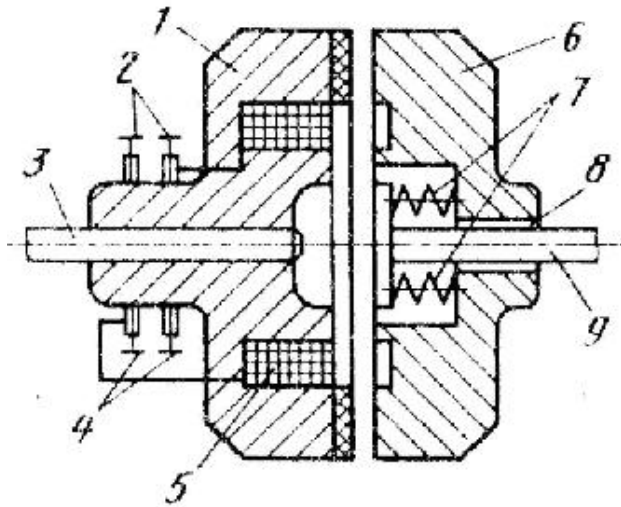
- ☐ yay və həlqə
- ☐ fırça və dolağ
- ☐ yay və aparıcı yarım mufta
- ☒ fırça və aparılan yarım mufta
- ☐ həlqə və fırça

405 Friksion muftanın sxemində 2 və 5 uyğun olaraq nədir?



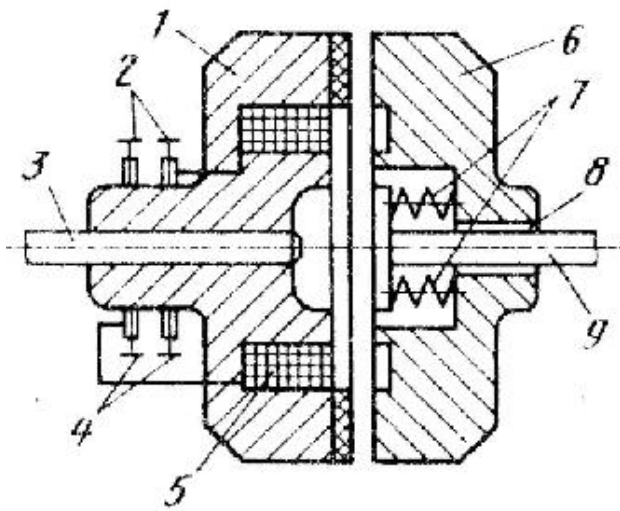
- ☐ yay və həlqə
- ☒ fırça və dolağ
- ☐ yay və aparılan val
- ☐ val və şlis
- ☐ aparılan yarım mufta və fırça

406 Friksion muftanın sxemində 2 və 3 uyğun olaraq nədir?



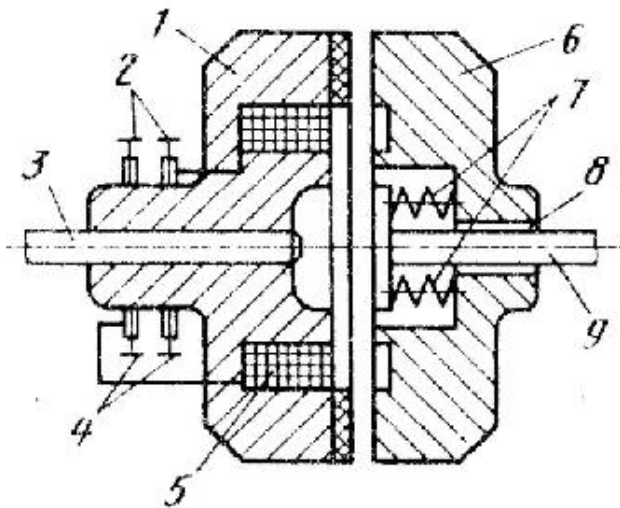
- ☐ yay və həlqə
- ☒ fırça və val
- ☐ yay və aparılan yarım mufta
- ☐ val və şlis
- ☐ aparılan yarım mufta və fırça

407 Friksion muftanın sxemində 3 və 8 uyğun olaraq nədir?



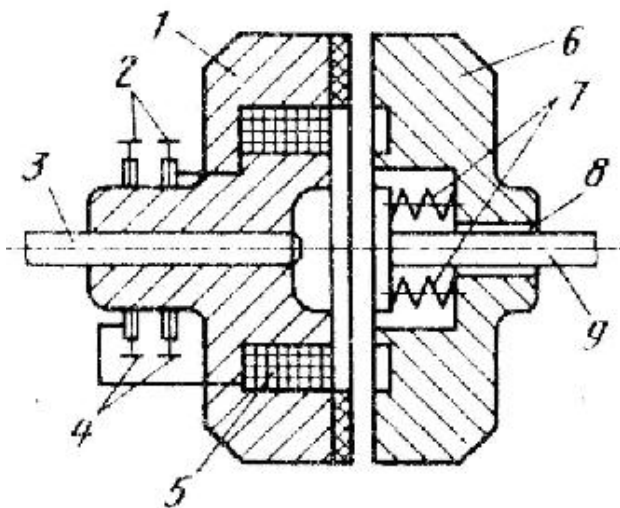
- ☐ yay və aparılan val
- ☐ yay və həlqə
- ☐ aparılan yarım mufta və fırça
- ☐ val və yay
- ☒ val və şlis

408 Friksion muftanın sxemində 3 və 7 uyğun olaraq nədir?



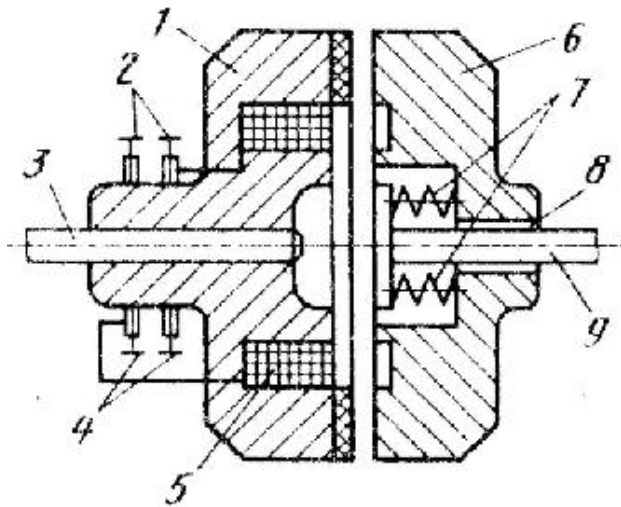
- ☐ yay və həlqə
- ☒ val və yay
- ☐ yay və aparılan val
- ☐ yay və aparılan mufta
- ☐ aparılan yarım mufta və fırça

409 Friksion muftanın sxemində 3 və 6 uyğun olaraq nədir?



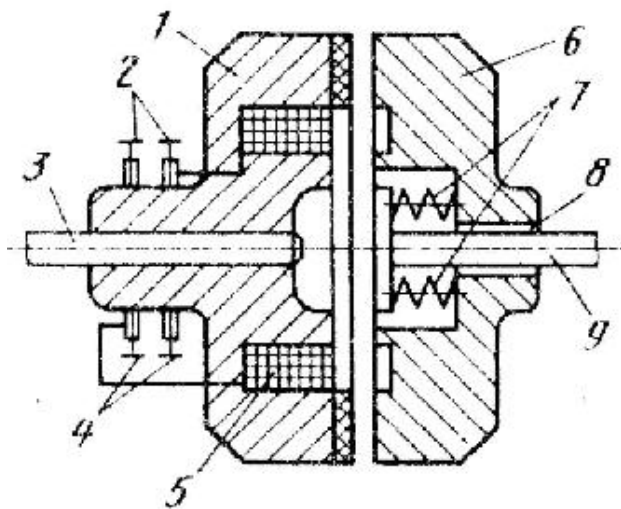
- ☐ yay və həlqə
- ☐ yay və aparılan val
- ☒ val və aparılan mufta
- ☐ val və dolağ
- ☐ aparılan yarım mufta və yay

410 Friksion muftanın sxemində 3 və 5 uyğun olaraq nədir?



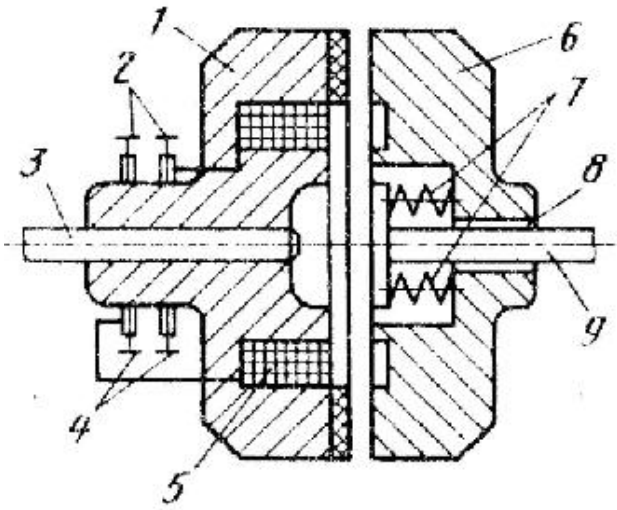
- ☐ val və həlqə
- ☒ val və dolağ
- ☐ yay və aparılan val
- ☐ aparılan val və fırça
- ☐ aparılan yarım mufta və yay

411 Friksion muftanın sxemində 3 və 4 uyğun olaraq nədir?



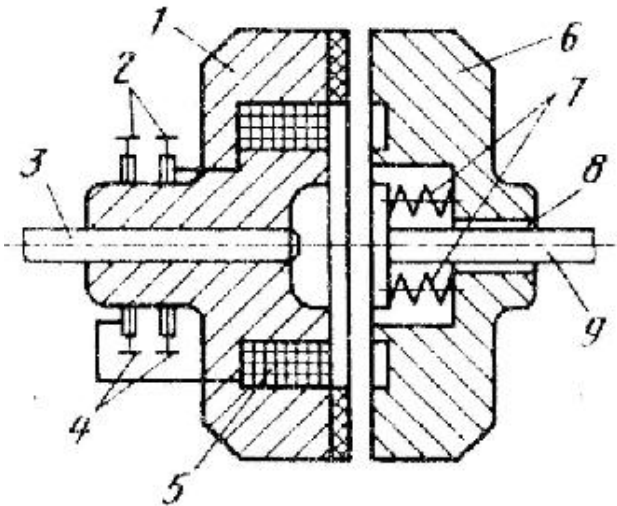
- ☒ val və həlqə
- ☐ yaylar
- ☐ yay və aparılan val
- ☐ aparılan yarım mufta və fırça
- ☐ aparılan yarım mufta və yay

412 Friksion muftanın sxemində 1 və 2 uyğun olaraq nədir?



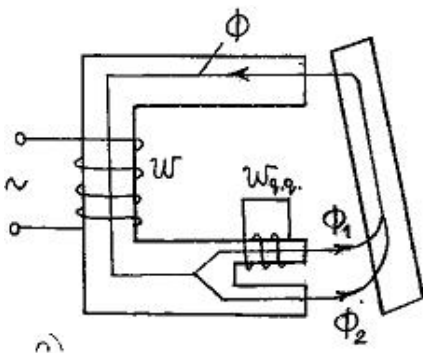
- ☐ vallar
- ☐ yaylar
- ☐ həlqə və val
- ☒ aparıcı yarım mufta və fırça
- ☐ aparılan yarım mufta və yay

413 Friksion muftanın sxemində 4 və 9 uyğun olaraq nədir?



- ☐ vallar
- ☐ yaylar
- ☒ həlqə və val
- ☐ aparıcı və aparılan yarım muftalar
- ☐ aparılan yarım mufta və yay

414 Göstərilən sxem hansı növ releyə aiddir?



- ☐ Düzgün cavab yoxdur
- ☒ Dəyişən cərəyan reləsi
- ☐ Sabit cərəyan reləsi
- ☐ Sabit və dəyişən cərəyan reləsi

☐ Neytral rele

415 Texnoloji proseslərdə avtomatlaşma ilə avtomatik idarə etmə sisteminin fərqi nədir?

- ☐ hər ikisində də avtomatlaşma dərəcəsi sıfır olur
- ☐ hər iki sistemdə yalnız texniki qurğulardan istifadə olunur
- ☐ hər iki sistemdə insan əməyindən istifadə olunur
- ☒ avtomatlaşma prosesində insan əməyindən istifadə olunur avtomatik idarəetmə sistemlərində isə yalnız texniki qurğulardan istifadə olunur
- ☐ hər ikisində əl əməyindən istifadə olunmur

416 Aşağıdakılardan hansı biri statik çevirmə əmsəlidir?

☐ $\frac{Y}{X}$;



$\left(\frac{Y}{X}\right) / \left(\frac{\Delta Y}{\Delta X}\right)$.

☐ $\left(\frac{dY}{dX}\right) / \left(\frac{Y}{X}\right)$;

☐ $\frac{Y}{X}$;

☐ $\frac{QY}{dX}$;

417 Gətirilmiş xətanı göstərin.

☐ $\frac{\Delta Y}{Y} 100\%$;

☐ $\frac{\Delta Y}{\Delta Y} 100\%$;

☐ $\frac{Y_{\max}}{\Delta Y} 100\%$.

☐ $Y_1 - Y_i$;



$\frac{\Delta Y}{Y_{\max}} 100\%$;

418 Nisbi xətanı göstərin.

☐ $\frac{Y_{\max}}{\Delta Y} 100\%$.

☐ $Y_1 - Y_i$;

☐ $\frac{\Delta Y}{Y_{\max}} 100\%$;



$\frac{\Delta Y}{Y} 100\%$;

☐ $\frac{Y}{\Delta Y} 100\%$;

419 Tenzometrik vericilərin iş prinsipi elektrik müqavimətinin hansı parametrdən asılılığına əsaslanır?

- ☐ kütlədən;
- ☒ mexaniki gərginlikdən;
- ☐ temperaturdan;
- ☐ təzyiqdən;
- ☐ qüvvədən.

420 Reostat vericilərin çevirmə tənliyi necə ifadə olunur?

☐ $M=f(x).$

☐ $\omega=f(x);$

☐ $\omega=f(x);$

☒ $\omega=f(x);$

$R=f(x);$

$\omega=f(x);$

421 İdarəetmənin əsas Metodoloji Prinsipi nədir?

- ☐ Heç biri
- ☒ Sistem.
- ☐ systemsizlik
- ☐ Ayrı –ayrı müxtəlif təyinatlı element və qurğular
- ☐ Eyni təyinatlı element və qurğuların

422 Avtomatik Sistemdə Lokal (Fərdi) Funksiyalar hansılardır?

- ☐ Gücləndirmə, İcra orqanı
- ☐ Məlumatın toplanması və emalı, Müqayisə
- ☐ Obyekt, Məqsəd, Ölçmə
- ☐ İdarə qərarlarının qəbul olunması
- ☒ A, B, C, D variantları düzdür;

423 Avtomatlaşdırılmış idarəetmə sistemləri avtomatik idrəetmə sistemlərindən nə ilə fərqlənir.

- ☐ Avtomatlaşdırılmış və Avtomatik İdarəetmə prosesində texniki qurğular ilə birlikdə insanın aktiv iştirakı nəzərdə tutulur.
- ☐ Avtomatlaşdırılmış İdarəetmə prosesində insanın aktiv iştirakı nəzərdə tutulmur
- ☐ Bütün funksiyalar insan tərəfindən yerinə yetirilir
- ☒ Avtomatlaşmış İdarəetmə prosesində texniki qurğular ilə birlikdə insanın aktiv iştirakı nəzərdə tutulur.
- ☐ Avtomatlaşdırılmış İdarəetmə prosesi yalnız texniki qurğular ilə həyata keçir

424 Avtomatlaşdırılma dərəcəsi nə zaman 1 olar?

- ☐ Tənzimləmə zamanı
- ☐ Proses əl ilə aparılan zaman
- ☒ Proses avtomatik idarə olunan zaman;
- ☐ Proses sürətli idarə olun zaman
- ☐ Proses yavaş idarə olun zaman

425 Vericilər nə üçün istifadə olunur?

- ☐ diskret siqnalı elektrik kəmiyyətinə çevirmək üçün.
- ☐ rəqəm siqnalını analoq siqnalına çevirmək üçün;
- ☐ elektrik kəmiyyətini diskret siqnala çevirmək üçün;
- ☐ analoq siqnallarını rəqəm siqnalına çevirmək üçün;
- ☒ qeyri-elektrik kəmiyyətini elektrik siqnalına çevirmək üçün:

426 Aşağıdakılardan hansı verici parametrik vericilərə aiddir?

- ☐ termoelektrik.

- ☐ pyezoelektrik;
- ☒ tutum;
- ☐ fotoelektrik
- ☐ induksiya;

427 Aşağıdakılardan hansı verici generator tipli vericilərə aiddir?

- ☐ termorezistor.
- ☐ induktiv;
- ☐ tutum;
- ☒ termoelektrik:
- ☐ tenzorezistor;

428 Aşağıdakılardan hansı biri omik vericilərə aid deyil?

- ☒ termocütlə:
- ☐ fotorezistorlar;
- ☐ potensiometrlər;
- ☐ tenzorezistorlar;
- ☐ termorezistorlar;

429 Tenzorezistorlardan hansı kəmiyyəti ölçmək üçün istifadə edilmir?

- ☐ təcili;
- ☐ səviyyəni;
- ☐ təzyiqi;
- ☐ qüvvəni;
- ☒ temperaturu:

430 Vericilərdə passiv həssas elementlərə hansı biri aiddir?

- ☐ induksion;
- ☐ fotoelektrik;
- ☐ termoelektrik;
- ☐ pyezoelektrik;
- ☒ maqnit-elastik:

431 Avtomatikada tənzimləyici orqanının böyük yerdəyişməsini almaq üçün hansı icra mexanizmindən (servomühərrikdən) istifadə olunur?

- ☐ tənzimləyici klapanlı;
- ☐ elektromaqnitli;
- ☒ porşenli:
- ☐ membranlı;
- ☐ elektromexaniki;

432 Aşağıdakılardan hansı müstəqil təsirlənən SCM –in mexaniki xarakteristikasının ifadəsidir? R –ləvbar dolağı dövrəsinin tam müqavimətidir.

- ☐ $\omega = \frac{U-IR}{(K\phi)^2}$;
- ☐ $\omega = \frac{MR}{(K\phi)^2} - \frac{U}{K\phi}$;
- ☒ $\omega = \frac{U}{K\phi} - \frac{MR}{(K\phi)^2}$;
- ☐ $\omega = \frac{U-IR}{K\phi}$;
- ☐ $\omega = \frac{U}{(K\phi)^2} - \frac{MR}{K\phi}$;

433 Vericilərdə passiv həssas elementlərə hansı biri aiddir?

- ☐ pyezoelektrik;
- ☒ tutumlar;
- ☐ fotoelementlər;
- ☐ termocütlət;
- ☐ elektrodinamik elementlər;

434 Aşağıdakılardan hansı element daxili fotoeffektli element deyil?

- ☒ heç biri;
- ☐ fototranzistor;
- ☐ fotodiod;
- ☐ fotorezistor;
- ☐ ventil fotoelementi;

435 Sabit cərəyan körpü sxemlərindən hansı parametri ölçmək üçün istifadə olunur?

- ☐ tezliyi;
- ☐ naməlum induktivliyi;
- ☒ naməlum müqaviməti;
- ☐ naməlum tutumu;
- ☐ qarşılıqlı induktivliyi;

436 Aşağıdakılardan hansı element xarici fotoeffektli fotoelementdir?

- ☐ optron;
- ☒ elektrovakuum fotoelementi;
- ☐ fotodiod;
- ☐ fotorezistor;
- ☐ fototranzistor;

437 Dəyişən cərəyan körpüsü neçə dəyişən parametrlə köməyi ilə müvazinətə gətirilə bilər?

- ☐ beş;
- ☒ iki;
- ☐ üç;
- ☐ bir;
- ☐ dörd;

438 Tutum vericiləri ilə səviyyənin ölçülməsi hansı parametrlə dəyişməsinə əsaslanır?

- ☐ naqilin uzunluğunun.
- ☐ λ -nın;
- ☐ λ -nın;
- ☐ S-in;
- ☒ .
- ☐ $\lambda_{\text{e}}-\lambda$ -nın;

439 Aşağıdakılardan hansı biri tutum vericilərinin nöqsan cəhətidir?

- ☐ kiçik ətalətli olmaları;
- ☒ yüksək tezlikli qida mənbələrindən istifadə olunması;
- ☐ yüksək həssaslığı;
- ☐ quruluşlarının sadəliyi;
- ☐ kiçik kütləyə və ölçülərə malik olmaları;

440 Şəkildə hansielementlərin şərti işarəsi göstərilmişdir?

- ☐ asinxron maşınlar;
- ☐ qarışıq, ardıcıl və paralel təsirlənən SCM;
- ☐ ardıcıl, paralel və qarışıq təsirlənən SCM;
- ☒ paralel, ardıcıl və qarışıq təsirlənən SCM;

- ☐ ardıcıl, qarışıq və paralel təsirlənən SCM;

441 Programlaşdırılan məntiqi kontrollerlər üçün nə xarakterik deyil?

- ☐ elektroavtomatikanın məntiq sxemlərini əvəz etmək;
☐ elektroavtomatikanın rele sxemlərini əvəz etmək;
☒ hesablama əməliyyatları yerinə yetirmək;
☐ məntiqi əməliyyatları yerinə yetirmək;
☐ Bul funksiyalarını realizə etmək;

442 Aşağıdakılardan hansı biri aktiv vericilərə aid deyil?

- ☐ induksion;
☐ fotoelektrik;
☒ potensiometrlər;
☐ pyezoelektrik;
☐ termoelektrik;

443 Aşağıdakılardan hansı biri passiv vericilərə aid deyil?

- ☒ termocütlər;
☐ potensiometrlər;
☐ tenzorezistorlar;
☐ fotorezistorlar;
☐ termorezistorlar;

444 Avtomatlaşdırma sistemləri elementlərinin işlədikləri fiziki prinsipə görə növü hansıdır?

- ☒ hər biri;
☐ elektroistilik;
☐ ferromaqnit;
☐ radioaktiv;
☐ ion;

445 Aşağıdakılardan hansı biri maqnit gücləndiricisinin mənfə cəhətidir?

- ☐ iş dayanıqlığı.
☐ həddən artıq yüklənmə qabiliyyəti;
☐ yüksək həssaslığı
☐ sadəliyi;
☒ xarici elektromaqnit sahələrinin iş rejiminə təsir göstərməs;

446 Güc gücləndiricilərində maksimal güc almaq üçün yük qurğusunun müqaviməti necə seçilməlidir?

- ☐ yük müqaviməti sonsuz böyük olmalıdır;
☒ gücləndiricinin çıxış müqavimətinə bərabər olmalıdır;
☐ gücləndiricinin çıxış müqavimətindən kiçik olmalıdır;
☐ gücləndiricinin çıxış müqavimətindən böyük olmalıdır;
☐ yük müqaviməti sıfır bərabər olmalıdır;

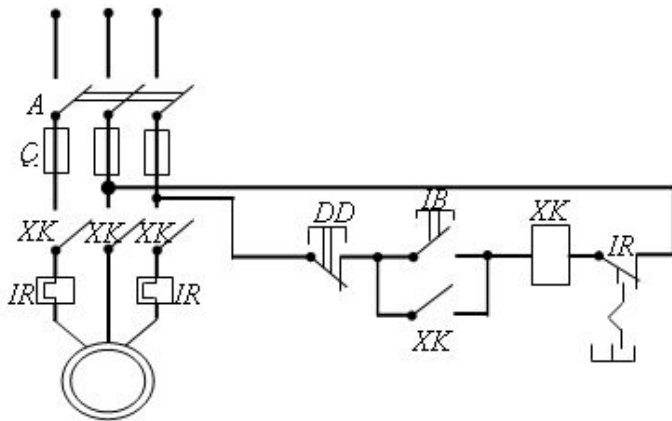
447 Elektron gücləndiricilərin A rejimi nə ilə xarakterizə olunur?

- ☐ qeyri-xətti təhriflərin böyük olması ilə.
☒ işçi nöqtənin tranzistorun keçid xarakteristikasının orta hissəsində seçilməsi ilə;
☐ işçi nöqtənin tranzistorun keçid xarakteristikasının əvvəlində seçilməsi ilə;
☐ böyük f.i.ə. ilə;
☐ işçi nöqtənin tranzistorun keçid xarakteristikasından kənarda seçilməsi ilə.

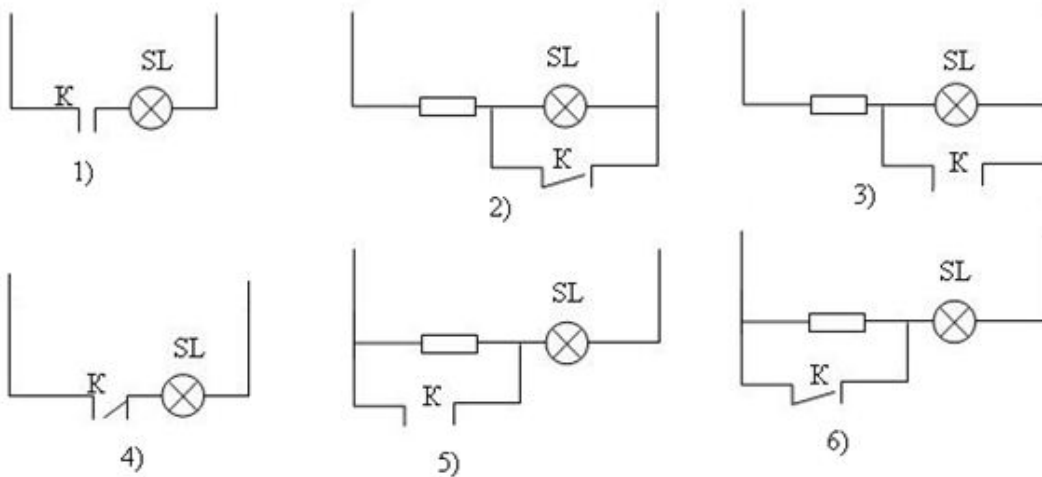
448 Gərginlik bölücüləri hansı məqsədlə istifadə olunur?

- ☐ gərginliyin qiymətini bir neçə Volt artırmaq üçün
☐ vericinin çıxış signalını düzləndirmək üçün;
☐ gərginliyin qiymətini bir neçə dəfə artırmaq üçün;
☒ gərginliyin qiymətini bir neçə dəfə azaltmaq üçün;

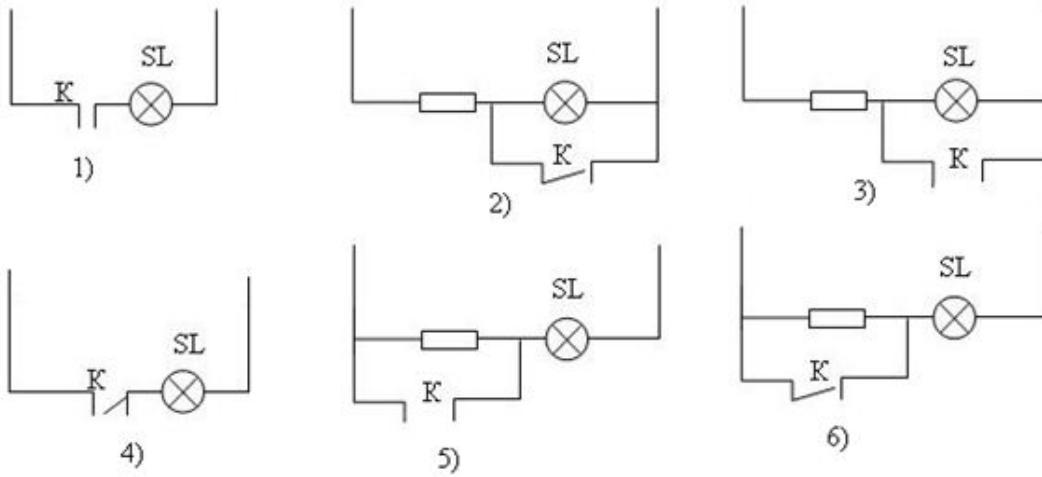
449 Şəkildə qısa qapalı mühərrik üçün hansı sxem göstərilmişdir?



- 450 Hansı sxemlər vasitəsilə lampanın sönməsi ilə signalizasiya yerinə yetirilir?



- 451 Hansı sxemlər vasitəsilə lampanın qoşulması ilə siqnalizasiya yerinə yetirilir?

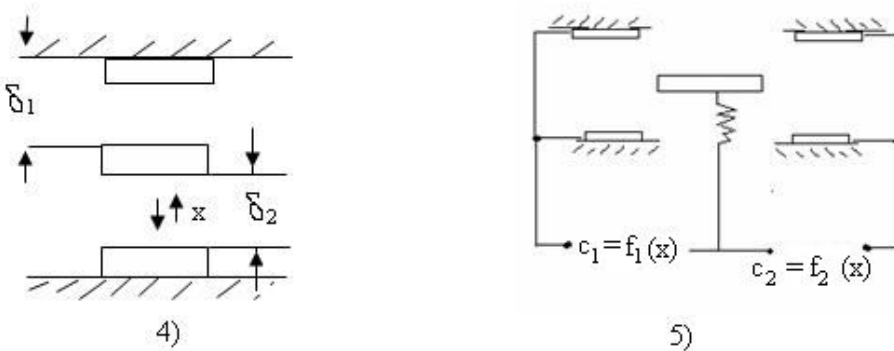
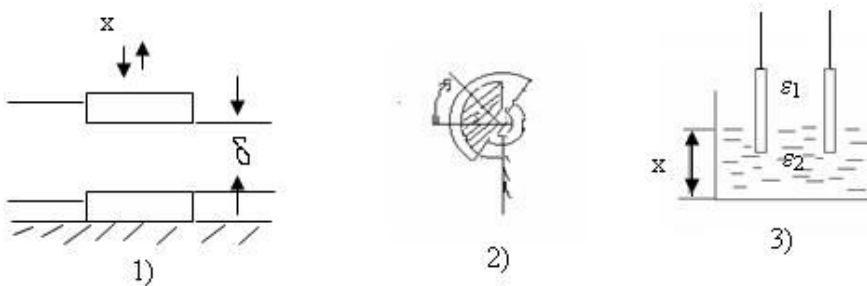


- ☐ 4.5;
☐ 5.6;
☐ 3.4;
☒ 1.2;
☐ 1.3;

452 Avtomatlaşdırma sistemləri elementlərinin yerinə yetirdikləri funksiyalara görə növü hansıdır?

- ☒ hər biri.
☐ impuls generatorları;
☐ mühərriklər;
☐ paylayıcılar;
☐ məntiq elementləri;

453 Dəyişən aktiv sahəli diferensial tutum vericisinin sxemini göstərin.



- ☒ 5;
☐ 3;
☐ 2;
☐ 1;
☐ 4;

454 Aşağıdakılardan hansı biri miqyas çeviricisinə aid deyil?

- ☐ ölçmə transformatorları.
- ☒ gərginlik süzgəcləri:
- ☐ gərginlik bölücüləri
- ☐ şuntlar
- ☐ ölçmə gücləndiriciləri

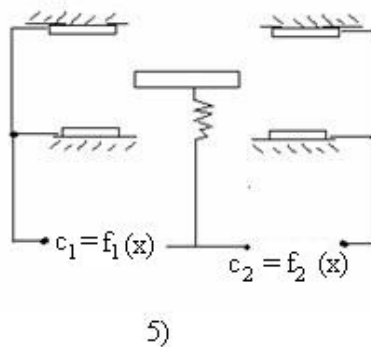
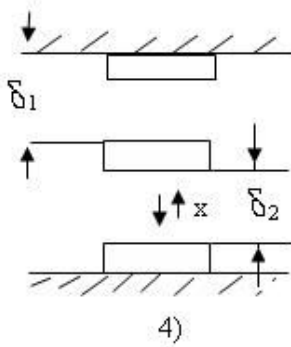
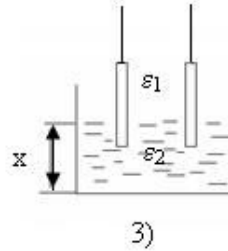
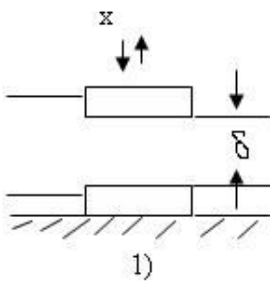
455 Aşağıdakılardan hansı biri indikasiya qurğusu deyil?

- ☐ maye kristallar;
- ☒ zummer elementləri.
- ☐ qaz boşalmalı indikatorlar
- ☐ vakuum lüminesent lampaları;
- ☐ işıq diodları

456 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatika sistemlərinin mühafizə qurğusuna aid deyil?

- ☐ avtomatik hava açarları,
- ☐ istilik relələri;
- ☐ cərəyan relələri;
- ☐ qoruyucular;
- ☒ vizual qurğular.

457 Lövhlərərası məsafəsi dəyişən diferensial tutum vericisinin sxemini göstərin.

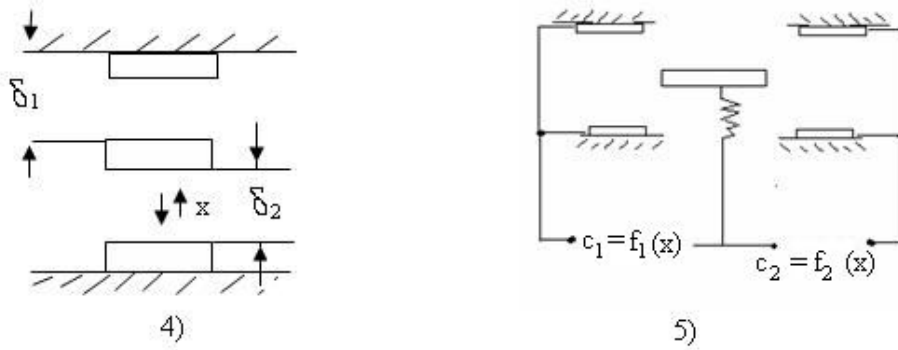
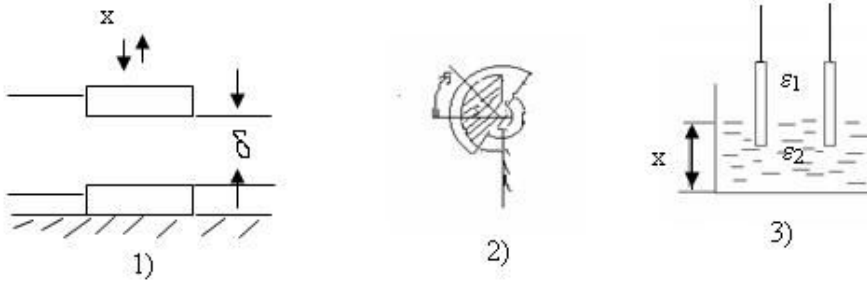


- ☐ 5;
- ☐ 3;
- ☐ 2;
- ☐ 1;
- ☒ 4;

458 Avtomatlaşdırma sistemləri elementlərinin yerinə yetirdikləri funksiyalara görə növü hansıdır?

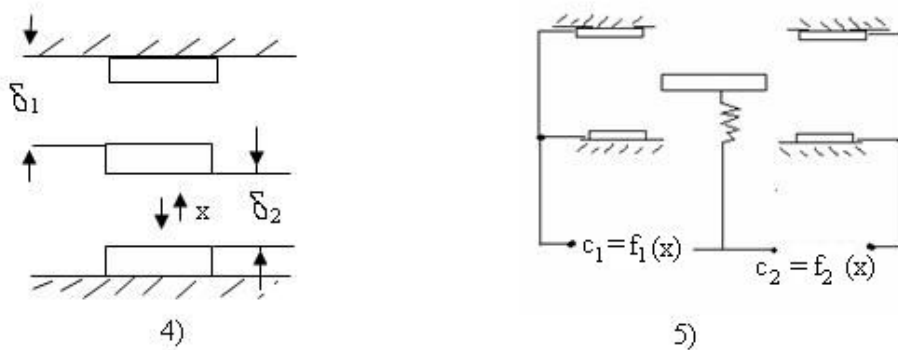
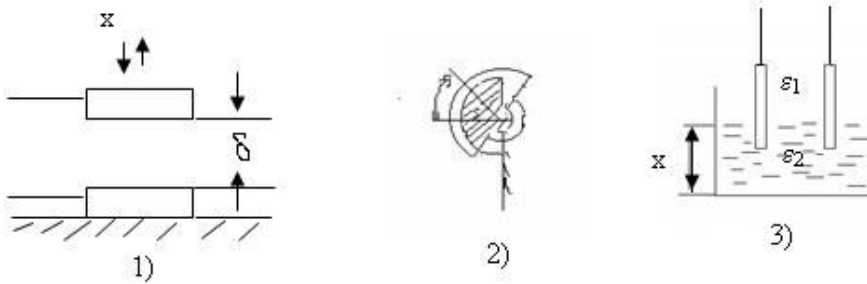
- ☐ relələr
- ☐ gücləndiricilər
- ☐ vericilər
- ☒ hər biri.
- ☐ stabilizatorlar

459 Avtomatlaşdırma sistemləri elementlərinin işlədikləri fiziki prinsipə görə növü hansıdır?



- ☒ hər biri:
☐ elektromaşın
☐ ferromaqnit
☐ elektrik
☐ elektron

460 Dəyişən dielektrik nüfuzluluqlu tutum vericisinin sxemini göstərin.



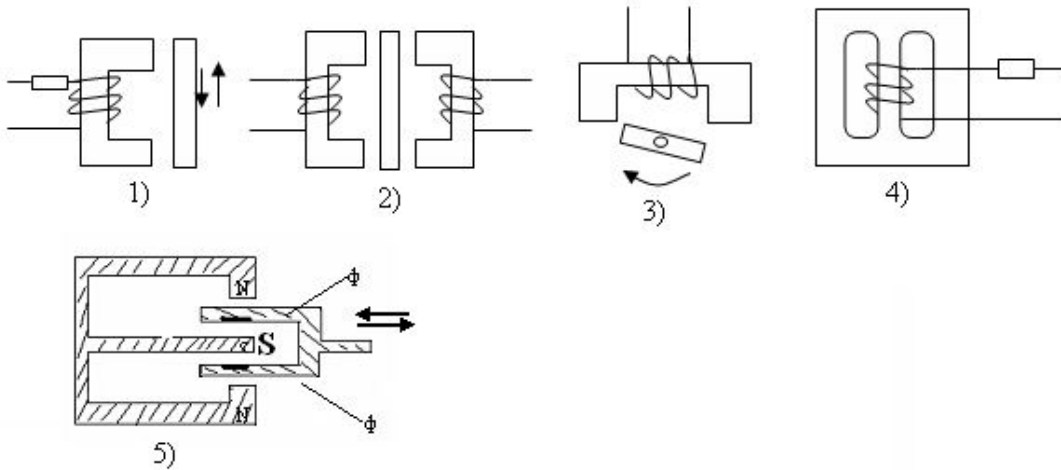
- ☐ 5.
☒ 3:
☐ 2;
☐ 1;

☐ 4;

461 Polyarizə olunmuş relelərin neytral relelərə nisbətən cəldişləməsinin səbəbi nədir?

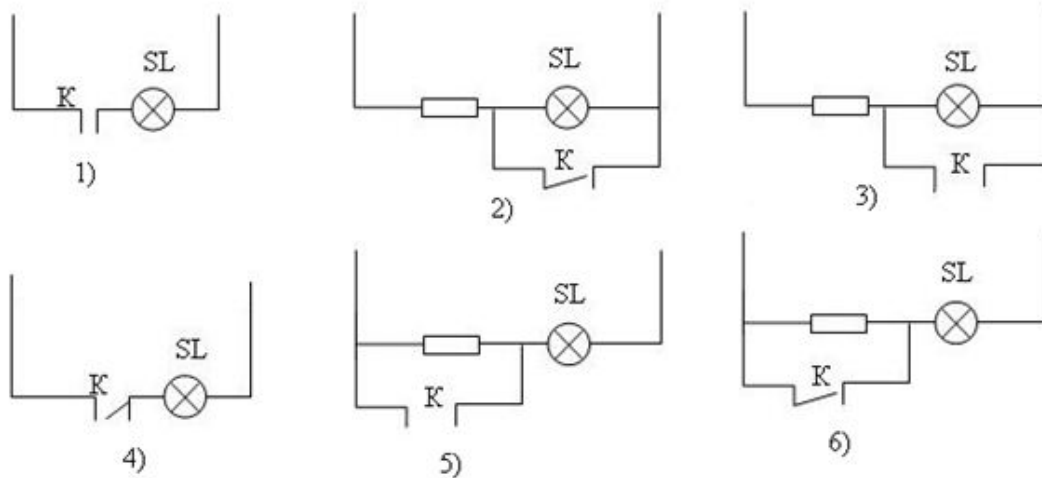
- ☐ idarə signalının səviyyəsinin dəyişməsi;
- ☐ cərəyanın polyarlılığının dəyişməsi;
- ☒ sabit maqnitin yaratdığı maqnit seli.
- ☐ cərəyanın yaratdığı maqnit seli;
- ☐ hava aralığında nəticəvi selin azalması;

462 Xətti yerdəyişmə birqat induktiv vericinin sxemini göstətin.



- ☐ 5;
- ☐ 3;
- ☐ 2;
- ☒ 1;
- ☐ 4;

463 Avtomatik nəzarət sisteminin sxemini göstərin.



- ☐ 5;
- ☐ 3;
- ☒ 2;
- ☐ 1;
- ☐ 4;

464 İnduktiv vericilərdə çevirmə mexamizmi hansı şəkildə baş verir?

☐ $I \rightarrow \delta \rightarrow L \rightarrow X_L \rightarrow \Phi \rightarrow I;$

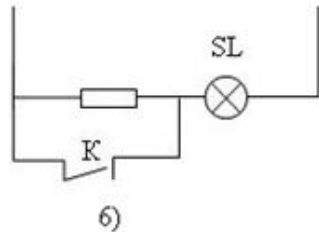
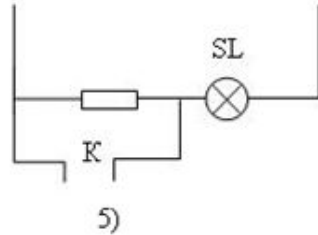
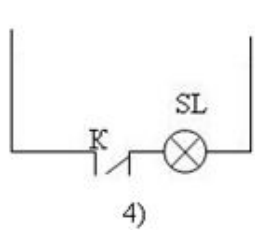
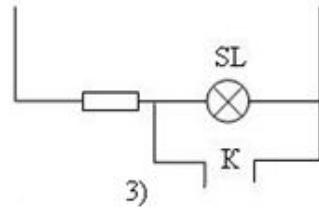
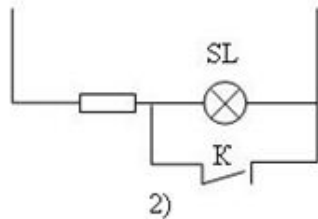
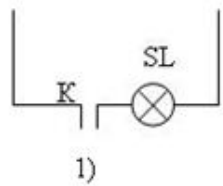
☐ $X \rightarrow L \rightarrow \Phi \rightarrow \delta \rightarrow I \rightarrow X_L;$

☒ $I \rightarrow \delta \rightarrow \Phi \rightarrow L \rightarrow X_L \rightarrow I.$

☐ $X \rightarrow \Phi \rightarrow \delta \rightarrow L \rightarrow X_L \rightarrow I;$

☐ $I \rightarrow X \rightarrow \Phi \rightarrow X_L \rightarrow L \rightarrow I;$

465 Açıq idarəetmə sisteminin sxemini göstərin.



- ☐ 5;
- ☐ 1;
- ☐ 2;
- ☒ 3;
- ☐ 4;

466 Maqnit-elastik vericilərdə elektrik müqaviməti mexaniki qüvvə təsirindən hansı parametrin dəyişməsinə görə dəyişir?

- ☐ maqnit sahə gərginliyinin;
- ☐ maqnit selinin;
- ☒ maqnit nüfuzluluğunun;
- ☐ induktivliyin;
- ☐ qarşılıqlı induktivliyin;

467 Neytral elektromaqnit reləsi dəyişən cərəyan dövrəsinə qoşulduqda nə baş verir?

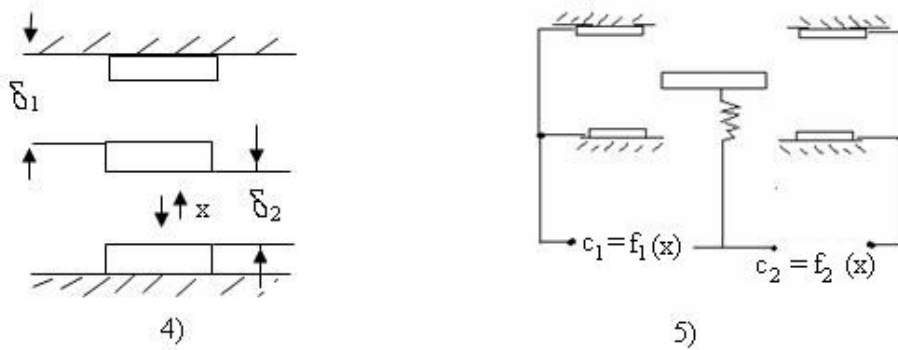
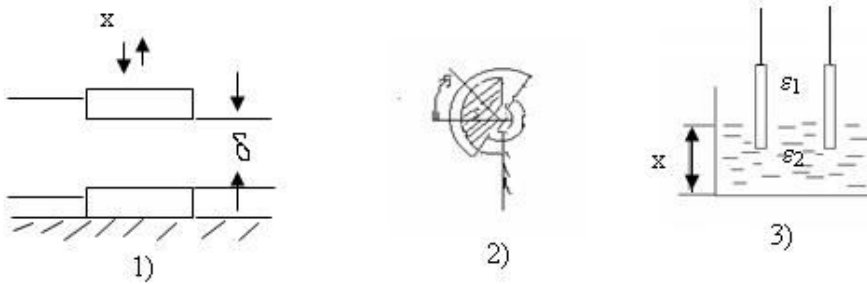
- ☐ işləyə bilməz;
- ☐ dağılar;
- ☐ reaksiya verməyəcək;
- ☐ dayanar;
- ☒ uğultu ilə işləyir.

468 Dəyişən cərəyan elektromaqnit relələrində lövbər 1 saniyə ərzində neçə rəqs edir?

- ☐ 150;
- ☐ 50;
- ☒ 100;

- ☐ 200;
☐ 250;

469 Dəyişən aktiv sahəli qeyri-diferensial tutum vericisinin sxemini göstərin.



- ☒ 2;
☐ 1;
☐ 4;
☐ 5;
☐ 3;

470 Elektromaqnit relesinin geri qayıtma əmsalının qiyməti hansı hədlərdə olur?

- ☐ $K_{\varepsilon} = \infty$;
☐ $K_{\varepsilon} = 1$;
☒ $K_{\varepsilon} < 1$;
☐ $K_{\varepsilon} > 1$;
☐ $K_{\varepsilon} = 0$;

471 Termoelektrik vericilərdə termo-e.h.q.-nin qiyməti nədən asılıdır?

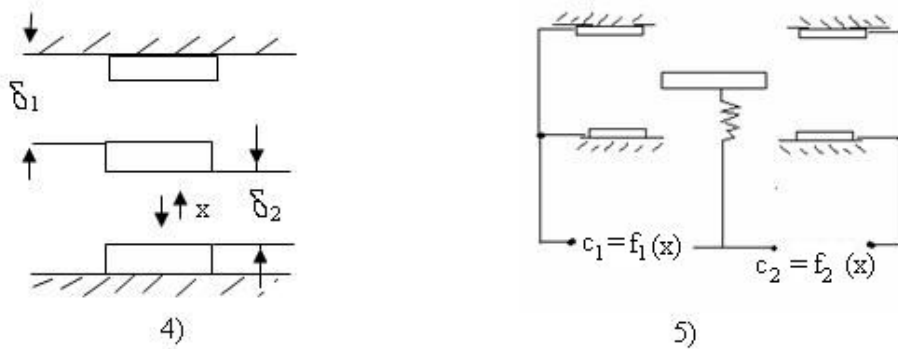
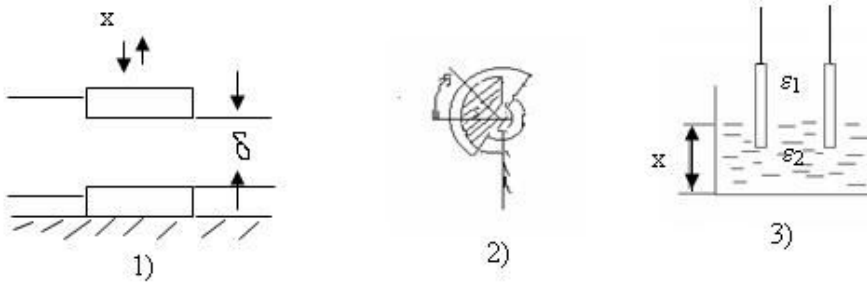
- ☐ termoelektrodların uzunluğundan;
☐ xüsusi elektrik keçiriciliyindən;
☐ istilik keçirmə qiymətindən;
☐ termoelektrodların diametrindən;
☒ t_1 və t_2 temperaturlarından;

472 Pyzelektrik vericilərdə hansı ox istiqamətində qüvvə təsir etdikdə pyzelektrik effekti yaranmır?

- ☒ optik;
☐ elastiki;

- ☐ qüvvə;
☐ elektrik;
☐ mexaniki;

473 Lövhlər arası məsafəsi dəyişən qeyri-diferensial tutum vericinin sxemini göstərin.



- ☒ 1;
☐ 4;
☐ 5;
☐ 2;
☐ 3;

474 Müstəvi paralel kondensatorun tutumunu necə artırmaq olar?

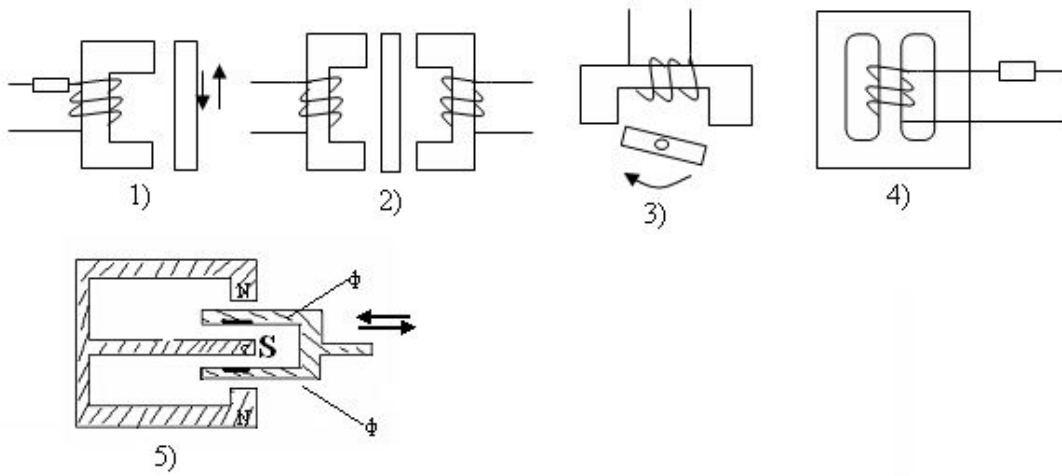
- ☐ heç birini dəyişməməklə;
☐ azaltmaq və δ -nı artırmaqla;
☐ S -i və δ -nı artırmaqla;
☐ S -i və δ -nı azaltmaqla;
☒ S -i artırmaq və δ -nı azaltmaqla.

475 Tutum vericilərinin iş prinsipinin əsasını aşağıdakı ifadələrdən hansı biri təşkil edir?

- ☐ $C = p \frac{\delta}{s}$;
☐ $C = \frac{\varepsilon_0 s}{\delta}$;
☐ $C = \frac{\varepsilon s}{\varepsilon_0 \delta}$;
☒ $C = \varepsilon_0 \varepsilon \frac{s}{\delta}$;
☐

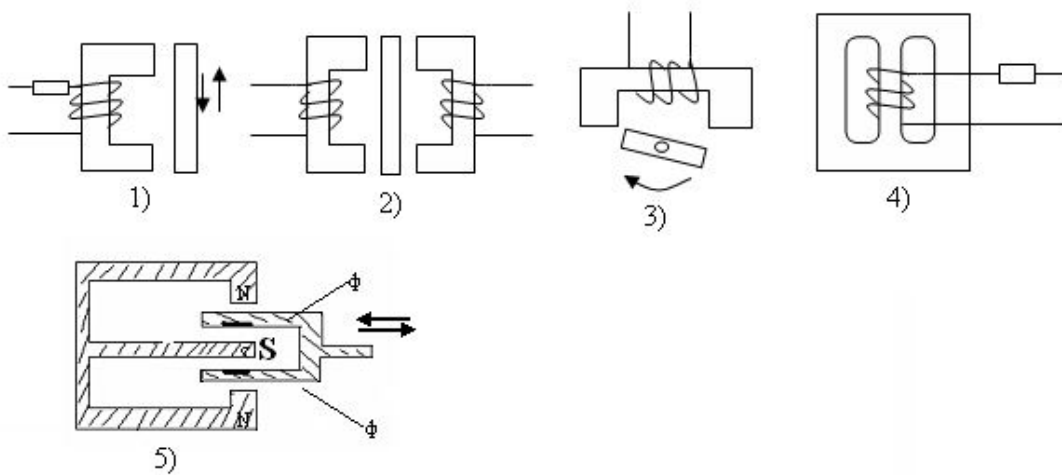
$$C = \varepsilon_0 \varepsilon \frac{\delta}{s}$$

476 Bucaq yerdəyişmə induktiv vericinin sxemini göstərin.



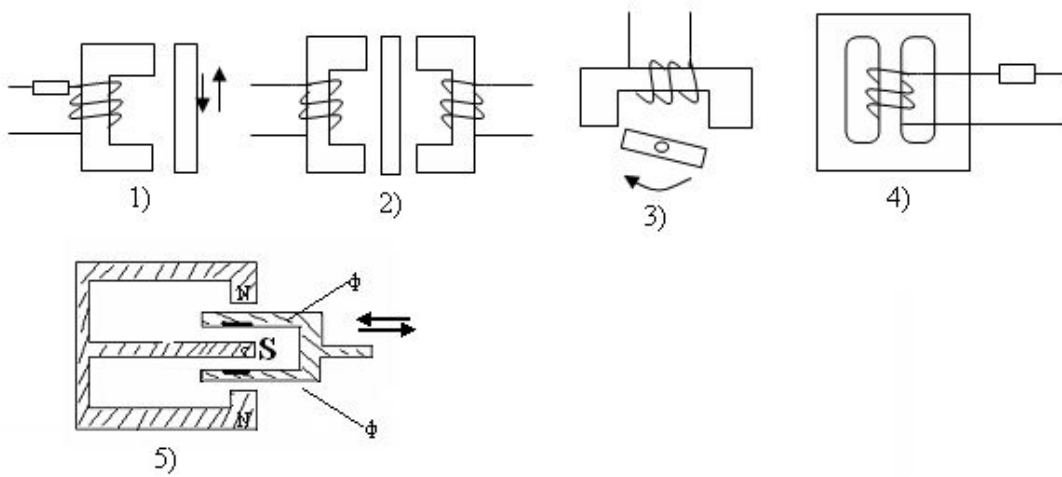
- ☐ 2;
- ☐ 1;
- ☐ 4;
- ☐ 5;
- ☒ 3;

477 İnduksiya vericisinin sxemini göstərin.



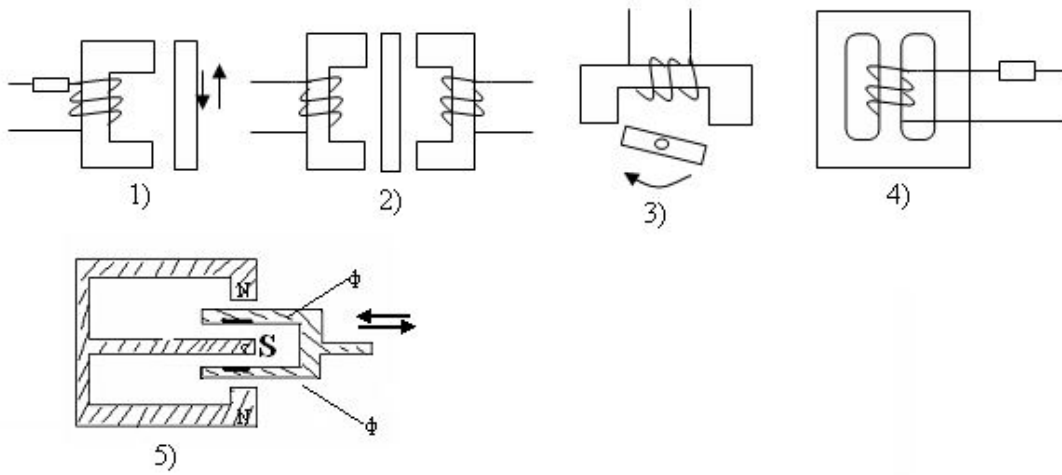
- ☐ 3;
- ☐ 1;
- ☒ 5;
- ☐ 4;
- ☐ 2;

478 Maqnit elastik vericinin sxemini göstərin.



- ☒ 4;
☐ 2;
☐ 1;
☐ 3;
☐ 5;

479 Diferensial induktiv vericinin sxemini göstərin.

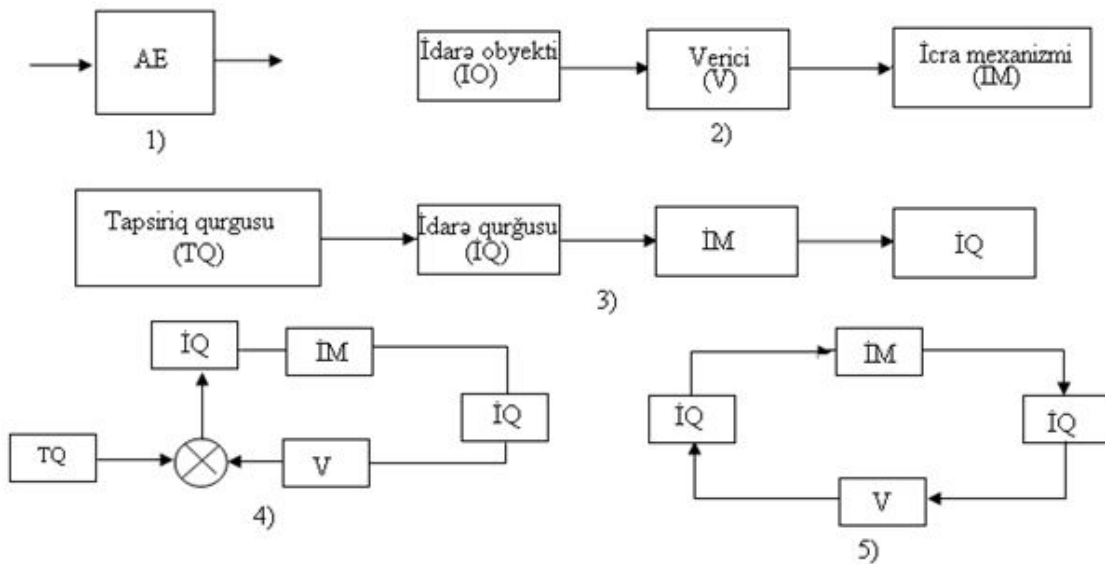


- ☒ 2;
☐ 1;
☐ 4;
☐ 5;
☐ 3;

480 Avtomatlaşdırmanın ierarxik strukturunda neçə səviyyə mövcuddur?

- ☐ 2;
☐ 3;
☐ 4;
☒ 5;
☐ 6;

481 Qapalı idarəetmə sisteminin sxemini göstərin.



- ☐ 4;
- ☒ 5;
- ☐ 1;
- ☐ 2;
- ☐ 3;

482 Qazla doldurulmuş fotoelementlər necə adlanır?

- ☒ ion fotoelementləri;
- ☐ ventill fotoelementləri;
- ☐ fotoelektron vurucuları;
- ☐ fotorezistorlar;
- ☐ vakuum fotoelementləri;

483 Yarımkəçirici termorezistorun müqaviməti temperatur atdıqca:

- ☒ azalır;
- ☐ artır;
- ☐ dəyişiklik olmur;
- ☐ rəqs edir;
- ☐ dəyişmir;

484 Tenzorezistorların çıxış parametrini ölçmək üçün hansı sxemdən istifadə edilir?

- ☐ sabit cərəyan kompensatoru;
- ☐ dəyişən cərəyan kompensatoru;
- ☐ rəqs konturu;
- ☐ dəyişən cərəyan körpüsü;
- ☒ gərginlik bölücüləri;

485 Avtomatlaşdırmanın ierarxik strukturunun prosesin idarəetmə səviyyəsində hansı qurğular işlədilir?

- ☒ tənzimləyicilər;
- ☐ vericilər, icra mexanizmləri;
- ☐ idarəedici kompyuterlər;
- ☐ istehsalatı idarə edən kompyuterlər;
- ☐ sahə kompyuterləri;

486 Avtomatlaşdırmanın ierarxik strukturunun lokal idarəetmə səviyyəsində hansı qurğular işlədilir?

- ☐ tənzimləyicilər;
- ☐ idarəedici kompyuterlər

- ☐ istehsalatı idarə edən kompyuterlər;
- ☐ sahə kompyuterləri;
- ☒ vericilər, icra mexanizmləri;

487 İnduksiya çeviriciləri ilə hansı kəmiyyət ölçülür?

- ☐ moment, qatılıq, qüvvə;
- ☐ temperatur, sərf, qüvvə;
- ☒ yerdəyişmə, sürət, təcil;
- ☐ sürət, sıxlıq, sərf;
- ☐ sərf, təzyiq, təcil;

488 Çoxkanallı gücləndirici almaq üçün maqnit gücləndiricilərini necə birləşdirmək lazımdır?

- ☐ paralel;
- ☐ əhəmiyyəti yoxdur;
- ☐ əksinə;
- ☐ qarışıq;
- ☒ ardıcıl;

489 Maqnit-elastik çeviricilər vasitəsilə hansı kəmiyyətlər ölçülür?

- ☐ temperatur, sərf, qüvvə;
- ☐ təcil, rütubət, qüvvə;
- ☐ təzyiq, səviyyə, moment;
- ☒ qüvvə, təzyiq, moment;
- ☐ sürət, yerdəyişmə, səviyyə;

490 Tutum vericiləri hansı qurğulardır?

- ☒ dəyişən tutumlu verici;
- ☐ sabit induktivlikli verici;
- ☐ dəyişən induktivlikli verici;
- ☐ dəyişən müqavimətli verici;
- ☐ sabit tutumlu verici;

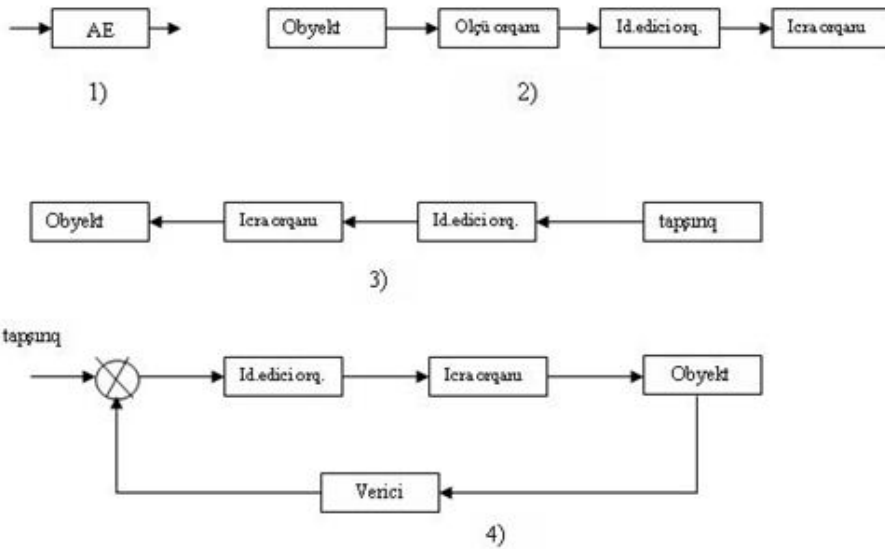
491 Hidravlik və pnevmatik gücləndiricilər avtomatik tənzimləmə sistemlərində nə üçün istifadə olunur?

- ☒ siqnalları gücə görə gücləndirmək üçün;
- ☐ siqnalları sərfə görə gücləndirmək üçün;
- ☐ siqnalları sıxlığa görə gücləndirmək üçün;
- ☐ siqnalları gərginliyə görə gücləndirmək üçün;
- ☐ siqnalları cərəyana görə gücləndirmək üçün;

492 Sinxron dəyişən cərəyan mühərriklərində rotorun fırlanma tezliyi:

- ☐ sıfıra bərabərdir;
- ☐ statorun maqnit sahəsinin fırlanma tezliyindən kiçikdir;
- ☒ statorun maqnit sahəsinin fırlanma tezliyinə bərabərdir;
- ☐ dəyişməz qalır;
- ☐ statorun maqnit sahəsinin fırlanma tezliyindən böyükdür;

493 . Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik tənzimləmə sisteminin sxemidir?



- ☒ 4;
- ☐ 1;
- ☐ 3;
- ☐ 2;
- ☐ 5;

494 əsas tənzimləmə qanunlarına aşağıdakılardan hansı biri aid deyil?

- ☐ proporsional-inteqral-diferensial
- ☐ inteqral;
- ☒ Diferensial;
- ☐ proporsional;
- ☐ proporsional-inteqral;

495 Kombinə olunmuş AİS-lərdə hansı prinsiplərdən istifadə olunur?

- ☐ kompensasiya ilə meylətməyə görə tənzimləmə prinsiplərindən.
- ☐ kompensasiya ilə açıq idarəetmə prinsiplərindən;
- ☒ kompensasiya ilə əks əlaqə prinsiplərindən;
- ☐ açıq idarəetmə və əks əlaqə prinsiplərindən
- ☐ meylətməyə görə tənzimləmə prinsipindən;

496 Hansı obyektlər statik və ya ətalətsiz obyektlər adlanır?

- ☐ girişə heç bir reaksiya verməyən obyektlər.
- ☐ girişə pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti zamana görə dəyişən obyektlər
- ☐ girişə pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti dəyişməyən obyektlər;
- ☒ Girişə pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti anı dəyişərək yeni sabit qiymət alan obyektlər;
- ☐ girişə pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti anı dəyişməyən obyektlər;

497 Avtomatik tənzimləmə sistemində tənzimləyicidə hasil olan siqnal nəyə təsir göstərir?.

- ☐ gücləndiriciyə.
- ☐ tapşırıq orqanına;
- ☒ İcra orqanına;
- ☐ obyektə;
- ☐ vericiyə;

498 Hansı obyektlər dinamik obyektlər adlanır?

- ☐ girişə heç bir reaksiya verməyən obyektlər.
- ☒ girişə pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti zamana görə dəyişən obyektlər;
- ☐ girişə pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti anı dəyişərək yeni sabit qiymət alan obyektlər;
- ☐ girişə pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti dəyişməyən obyektlər;

- ☐ girişi pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti ani dəyişməyən obyektlər;

499 Avtomatika sözünün mənası nədir?

- ☐ özü uyğunlaşan.
☐ özü alqoritmləşən;
☐ özü təşkillənən;
☐ özü sazlanan;
☒ özü təsir edən:

500 C rejimi hansı qurğularda daha geniş istifadə olunur?

- ☒ Seçici gücləndiricilərdə və avtogeneratorlarda
☐ bir və iki taktlı güc gücləndiricilərində
☐ gədginlik gücləndiricilərində
☐ cərəyan gücləndiricilərində
☐ impuls gücləndiricilərində

501 B rejimi hansı gücləndiricilərdə daha geniş istifadə olunur?

- ☐ seçici gücləndiricilərdə
☐ bir taktlı güc gücləndiricilərində
☐ gədginlik gücləndiricilərində
☐ cərəyan gücləndiricilərində
☒ İki taktlı güc gücləndiricilərində

502 . A rejimi hansı qurğularda daha geniş istifadə olunur?

- ☐ avtogeneratorlarda.
☒ Gərginlik gücləndiricilərində;
☐ cərəyan gücləndiricilərində;
☐ güc gücləndiricilərində;
☐ seçici gücləndiricilərdə;

503 Elektron gücləndiricilərdə gücləndirici cihaz kimi aşağıdakılardan hansı biri istifadə olunmur?

- ☐ integral mikrosxemlər
☐ tiristorlar
☐ sahə tranzistorları
☐ bipolar tranzistorlar
☒ Doidlar

504 Hidravlik gücləndiricilərdə işçi mayenin təzyiqi nədən asılı olaraq dəyişir?

- ☐ heç dəyişmir
☐ drosselin çəkisindən
☐ drosselin təcilindən
☐ drosselin sürətindən
☒ Drosselin yerdəyişməsindən

505 Hidravlik gücləndiricilər siqnalları hansı parametərə görə gücləndirmək üçün istifadə olunur?

- ☐ təcilə.
☒ Gücə
☐ gərginliyə
☐ cərəyana
☐ sürətə

506 Maqnit gücləndiricilərinin statik xarakteristikası aşağıdakılardan hansı biridir?

- ☐ idarə cərəyanının yük müqavimətindən asılılığı
☐ idarə cərəyanının maqnit sahə gərginliyindən asılılığı
☒ Yük cərəyanının idarə cərəyanından asılılığı
☐ idarə cərəyanının yük cərəyanından asılılığı

- ☐ yük cərəyanının yük müqavimətindən asılılığı

507 Maqnit gücləndiricilərinin iş prinsipinin əsasını nə təşkil edir

- ☐ maqnit selinin dəyişməsi
☐ maqnit induksiyaının dəyişməsi
☐ maqnit sisteminin yükünün dəyişməsi
☐ maqnit sisteminin aktiv müqavimətinin dəyişməsi
☒ Maqnit sisteminin nüfuzluluğunun dəyişməsi

508 Maqnit gücləndiricilərində nüvənin dolaqları hansı gərginliklərlə qidalanır?

- ☐ dolaqlar gərginliklə qidalanmır
☐ işçi dolaq sabit, idarə dolağı dəyişən
☐ hər iki dolaq sabit
☒ İdarə dolağı sabit, işçi dolaq dəyişən
☐ hər iki dolaq dəyişən

509 Pyezoelektrik çeviricilərdə hansı halda eninə pyzeoeffekt yaranır?

- ☐ Z-Z oxu istiqamətində qüvvə təsir etdikdə;
☒ Y-Y oxu istiqamətində qüvvə təsir etdikdə;
☐ effekt yaranmır.
☐ X-X oxu istiqamətində qüvvə təsir etdikdə;
☐ temperatur dəyişdikdə;

510 Pyezoelektrik çeviricilərdə hansı halda uzununa pyzeoeffekt yaranır?

- ☐ effekt yaranmır.
☒ X-X oxu istiqamətində qüvvə təsir eydikdə;
☐ Y-Y oxu istiqamətində qüvvə təsir eydikdə;
☐ Z-Z oxu istiqamətində qüvvə təsir eydikdə;
☐ temperatur dəyişdikdə;

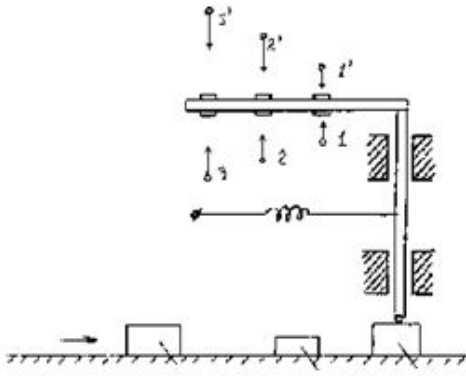
511 Fotodiodun generator rejimində onun üzərinə işıq düşdükdə çıxışda nə dəyişir?

- ☐ p-n keçidi;
☐ müqavimət;
☐ dəyişiklik olmur.
☐ cərəyan;
☒ gərginlik;

512 Fotoelektron vurucularda neçə elektron emissiyasından istifadə edilir?

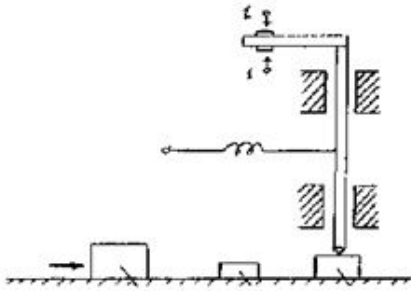
- ☐ 5.
☐ 1;
☒ 2;
☐ 3;
☐ 4;

513 Şəkilə göstərilən kontaklı verici neçə mövqelidir?



- ☒ çoxməvqeli:
- ☐ 1;
- ☐ heç biri.
- ☐ 2;
- ☐ 4;

514 Şəkilə göstərilən kontaktlı verici neçə məvqelidir?



- ☒ 2:
- ☐ 3;
- ☐ çoxməvqeli.
- ☐ 1;
- ☐ 4;

515 Gərginlik transformatorları hansı rejimə yaxın rejimdə işləyirlər

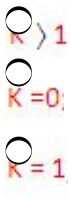
- ☐ kombinə olunmuş
- ☐ statik
- ☐ dinamik
- ☐ qısa qapanma
- ☒ Yüksüz işləmə

516 Cərəyan transformatorları hansı rejimə yaxın rejimdə işləyirlər?

- ☐ kombinə olunmuş
- ☐ yüksüz işləmə
- ☐ statik
- ☐ dinamik
- ☒ Qısa qapanma

517 Gərginlik bölücülərinin ötürmə əmsalının qiyməti hansı hədlərdə olur?

- ☐ $K = \infty$
- ☒ $K < 1$;



518 . Kondensatorlu zaman relelərində zaman dözümlünü necə tənzim etmək olar?

- ☐ şəbəkə gərginliyini dəyişməklə
- ☐ qida gərginliyinin polyarlığını dəyişməklə
- ☐ hədd elementinin gərginliyini dəyişməklə
- ☐ gücləndiricinin giriş gərginliyini dəyişməklə
- ☒ Dövrənin zaman sabitini dəyişməklə

519 Adi elektromaqnit relelərində bir neçə saniyə zaman dözümlünü necə almaq olar

- ☐ dolağa ardıcıl müqavimət qoşmaqla
- ☐ dolağı rezistorla şuntlamaqla
- ☐ dolağı rezistorla şuntlamaqla
- ☒ Dolağı kondensatorla şuntlamaqla
- ☐ dolağa paralel induktivlik qoşmaqla

520 Sinxron elektrik mühərrikləri hansı hallarda tətbiq edilir?

- ☒ Fırlanma sürətinin sabit saxlanması tələb olunan
- ☐ fırlanma tezliyinin dəyişməsi tələb olunan
- ☐ fırlanma tezliyinin reversi tələb olunan
- ☐ fırlanma tezliyinin sabit saxlanması tələb olunan
- ☐ fırlanma sürətinin dəyişməsi tələb olunan

521 İkifazlı asinxron mühərrikini hansı üsulla idarə etmək mümkündür?

- ☐ faza,bucaq sürəti
- ☐ amplitud,tezlik
- ☐ faza,tezlik
- ☒ Amplitud,faza
- ☐ amplitud,faza,tezlik

522 İkifazlı asinxron mühərrikinin şəbəkə dolağının dövrəsinə kondensator nə üçün qoşulur?

- ☐ mühərrikin statorunu geriye hərəkət etdirmək üçün;
- ☐ mühərrikin rotorunu revers etmək üçün
- ☐ mühərrikin rotorunu dayandırmaq üçün
- ☒ Mühərrikin rotorunu hərəkətə gətirmək üçün
- ☐ mühərrikin statorunu hərəkətə gətirmək üçün

523 Elektrik mühərrikinin lövbərinin fırlanma sürətini hansı kəmiyyətləri dəyişməklə idarə etmək olar?

- ☐ qida gərginliyini, təsirlənmə cərəyanını, lövbər cərəyanının istiqamətini
- ☒ Qida gərginliyini, lövbər cərəyanını, təsirlənmə selini
- ☐ qida gərginliyini, lövbər cərəyanını, təsirlənmə cərəyanını
- ☐ lövbər cərəyanını, təsirlənmə cərəyanını, təsirlənmə selini
- ☐ qida gərginliyini, təsirlənmə cərəyanını, təsirlənmə selini

524 Sabit cərəyan mühərriklərində lövbərin fırlanma istiqamətini necə dəyişmək olar?

- ☐ lövbər selini dəyişməklə
- ☐ qida gərginliyini dəyişməklə
- ☐ lövbər cərəyanını dəyişməklə
- ☐ təsirlənmə selini dəyişməklə
- ☒ Təsirlənmə cərəyanının qütblülüyünü dəyişməklə

525 Eyni qabaritli elektromaqnitlərdən hansı biri daha az qüvvə hasil edir?

- ☐ kombinə olunmuş
- ☐ neytral
- ☐ polyarizə olunmuş
- ☐ sabit cərəyan
- ☒ Dəyişən cərəyan

526 Çoxkaskadlı elektron gücləndiricilərində son kaskadlar adətən hansı gücləndiricilər

- ☐ seçici
- ☐ gərginlik
- ☐ zolaqlı
- ☐ harmonik
- ☒ Güc

527 . Çoxkaskadlı elektron gücləndiricilərində ilk kaskadlar adətən hansı gücləndiricilər

- ☐ harmonik
- ☐ güc
- ☒ Gərginlik
- ☐ seçici
- ☐ zolaqlı

528 Aşağıdakılardan hansı biri elektrik gücləndiricilərinə aid deyil?

- ☐ maqnit
- ☐ elektron
- ☒ Elektrodinamiki
- ☐ elektromaşın
- ☐ elektromexaniki

529 Avtomatik sistemlərin əsas gücləndirici elementi hansıdır

- ☒ Elektrik
- ☐ pnevmatik
- ☐ kombinə edilmiş
- ☐ hidravlik
- ☐ akustik

530 Yarımkəçirici termorezistorların müqavimətinin böyük mənfi temperatur əmsalına malik olması nə deməkdir?

- ☐ temperatur artdıqca müqavimət artır
- ☐ temperatur artdıqca müqavimət dəyişmir
- ☐ temperatur artdıqca müqavimət sıfır olur
- ☒ Temperatur artdıqca müqavimət azalır
- ☐ temperatur artdıqca müqavimət sonsuz olur

531 Tenzorezistorların çıxış parametrlərini ölçmək üçün körpü sxemindən başqa daha hansı qurğudan istifadə etmək olar?

- ☐ RL-dövrələrindən
- ☐ ölçmə transformatorlarından
- ☒ Gərginlik bölücülərindən
- ☐ RC-dövrələrindən
- ☐ ölçmə gücləndiricilərindən

532 Dispersiya nədir?

- ☐ orta hesabi qiymətin kvadratı
- ☒ Orta kvadratik meyletmənin kvadratı
- ☐ ölçmə nəticələrinin orta hesabi qiyməti
- ☐ bir sıra ölçmələrin orta kvadratik qiyməti
- ☐ bir sıra ölçmələrin mütləq qiyməti

533 Ölçülən kəmiyyətin əsil qiymətinə ən yaxın olan hansı qiymət hesab edilir?

- ☐ bir sıra ölçmələrin mütləq qiyməti
- ☐ bir sıra ölçmələrin orta kvadratik qiyməti
- ☐ orta hesabi qiymətin kvadratı
- ☐ orta kvadratik meyiletmənin kvadratı
- ☒ ölçmə nəticələrinin orta hesabi qiyməti

534 Güclü kontaktlı vericilərdə təzyiq hansı intervalda dəyişir

- ☐ $2 \div 2.5 \text{ N}$
- ☐ $1 \div 0.5 \text{ N}$
- ☒ .
- ☐ $0.5 \div 1 \text{ N}$
- ☐ $1 \div 1.5 \text{ N}$
- ☐ $1.5 \div 2 \text{ N}$

535 İdarəetmə sistemlərində informasiyanın ilkin emal qurğuları:

- ☒ Giriş siqnailləri üzərində çevirmələr və əməliyyatlar aparır
- ☐ giriş siqnaillərini gücləndirir
- ☐ giriş kəmiyyəti haqqında informasiyanı qəbul edir
- ☐ idarə obyektinə idarəedici təsir formalaşdırır
- ☐ kommutasiya əməliyyatını yerinə yetirir

536 İdarəetmə sistemlərində vericilər

- ☒ Giriş kəmiyyəti haqqında informasiyanı qəbul edir
- ☐ giriş siqnaillərini gücləndirir
- ☐ giriş siqnailləri üzərində çevirmələr və əməliyyatlar aparır
- ☐ kommutasiya əməliyyatını yerinə yetirir
- ☐ idarə obyektinə idarəedici təsir formalaşdırır

537 Proqramlaşdırılan kontrolleri necə proqramlaşdırmaq olar? Düzgün olmayan cavabı göstərin.

- ☐ yüksək səviyyəli problem yönlü dillərin köməyi ilə
- ☐ assemblerə oxşar komandaların köməyi ilə
- ☒ PASKAL Dillərinin köməyi ilə
- ☐ BASİS-ə bənzər dillərin köməyi ilə
- ☐ funksional kartların köməyi ilə

538 Kontrollerin mərkəzi prosessorunun tərkibinə hansı qurğu daxil deyil?

- ☒ Müqayisə qurğusu
- ☐ idarəetmə qurğusu
- ☐ operativ yaddaş registrləri
- ☐ hesablama məntiq qurğusu
- ☐ komandalar sayğacı

539 Proqramlaşdırılan kontrollerin çıxış bloku hansı qurğuların işini idarə etmir?

- ☐ dəyişən cərəyan mühərrikinin.
- ☐ elektromaqnitlərin;
- ☒ elektromaqnit relələrin;
- ☐ elektromaqnit muftalarının;
- ☐ sabit cərəyan mühərrikinin;

540 İlk proqramlaşdırılan kontroller hansı şirkət tərəfindən yaradılmışdır?

- ☒ General Motors.
- ☐ Panasonic;
- ☐ Siemens;
- ☐ Intel;

☐ HP;

541 Mikroprosessorada operativ yaddaş qurğusu nə üçündür?

- ☐ informasiyanı müvəqqəti yadda saxlamaq.
- ☐ proqramın bəzi nəticələrini yadda saxlamaq;
- ☐ növbəti komandanı yadda saxlamaq;
- ☐ qida açılarkən komandaları və verilənləri yadda saxlamaq;
- ☒ yazma-oxuma əməliyyatlarını böyük sürətlə yerinə yetirmək;

542 Mikroprosessorada sabit yaddaş qurğuları nə üçündür?

- ☐ informasiyanı müvəqqəti yadda saxlamaq.
- ☐ proqramın bəzi nəticələrini yadda saxlamaq;
- ☐ növbəti komandanı yadda saxlamaq;
- ☒ qida açılarkən komandaları və verilənləri yadda saxlamaq;
- ☐ yazma-oxuma əməliyyatlarını böyük sürətlə yerinə yetirmək;

543 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik tənzimləmə sistemi adlanır?

- ☐ obyektin iş rejiminin texniki qurğuların köməyi ilə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi;
- ☒ tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti;
- ☐ hər hansı prosesin gedişinin insan iştirakı olmadan müəyinə edilməsi;
- ☐ obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu;
- ☐ tənzim olunan maşınlar, aparatlar və aqreqlar;

544 Aşağıdakılardan hansı biri tənzimləyici adlanır?

- ☐ obyektin iş rejiminin texniki qurğuların köməyi ilə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi;
- ☐ hər hansı prosesin gedişinin insan iştirakı olmadan müəyinə edilməsi;
- ☐ tənzim olunan maşınlar, aparatlar və aqreqlar;
- ☒ obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu;
- ☐ tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti;

545 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik tənzimləmə obyektini adlanır?

- ☐ obyektin iş rejiminin texniki qurğuların köməyi ilə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi;
- ☐ tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti;
- ☒ tənzim olunan maşınlar, aparatlar və aqreqlar;
- ☐ obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu;
- ☐ hər hansı prosesin gedişinin insan iştirakı olmadan müəyinə edilməsi;

546 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatik tənzimləmə adlanır?

- ☐ hər hansı prosesin gedişinin insan iştirakı olmadan müəyinə edilməsi
- ☐ tənzim olunan maşınlar, aparatlar və aqreqlar
- ☒ obyektin iş rejiminin texniki qurğuların köməyi ilə sabit saxlanılması və ya müəyyən qanun üzrə dəyişdirilməsi
- ☐ obyektə məqsədyönlü idarə təsiri göstərən texniki qurğu
- ☐ tənzimləyici ilə obyektin vəhdəti

547 Hansı sistemlər bütövlükdə dayanıqsız sistemlər adlanır?

- ☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra yeni tarazlıq vəziyyətinə gələn sistemlər;
- ☒ zaman artdıqca tarazlıq vəziyyətindən sonsuz uzaqlaşan sistemlər;
- ☐ tarazlıq nöqtəsi ətrafında rəqs edən sistemlər;
- ☐ **tarazlıq vəziyyətinə sonsuz $t \rightarrow \infty$ vaxtda qayıdan sistemlər;**
- ☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra əvvəlki tarazlıq vəziyyətinə müəyyən xəta daxilində qayıdan sistemlər;

548 Hansı sistemlər neytral sistemlər adlanır?

- ☐ tarazlıq nöqtəsi ətrafında rəqs edən sistemlər;
- ☐ **tarazlıq vəziyyətinə sonsuz $t \rightarrow \infty$ vaxtda qayıdan sistemlər;**
- ☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra əvvəlki tarazlıq vəziyyətinə müəyyən xəta daxilində qayıdan sistemlər;
- ☒ Xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra yeni tarazlıq vəziyyətinə gələn sistemlər;

- ☐ zaman artdıqca tarazlıq vəziyyətindən sonsuz uzaqlaşan sistemlər;

549 Hansı sistemlər bütövlükdə və ya qlobal dayanıqlı sistemlər adlanır?

- ☒ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra əvvəlki tarazlıq vəziyyətinə müəyyən xəta daxilində qayıdan sistemlər;
☐ xarici qüvvələrin təsiri kəsildikdən sonra yeni tarazlıq vəziyyətinə gələn sistemlər;
☐ sürüşən rejimdə işləyən sistemlər;
☐ tarazlıq nöqtəsi ətrafında rəqs edən sistemlər;
☐ zaman artdıqca tarazlıq vəziyyətindən sonsuz uzaqlaşan sistemlər;

550 Diferensiallayıcı bəndin həqiqi tezlik xarakteristikasını göstərin.

- ☐ $Q(\omega) = \frac{-k}{\omega(1+(T\omega)^2)}$
☐ $Q(\omega) = -kT\omega/(1+(T\omega)^2)$
☒ $Q(\omega) = k\omega$
☐ $Q(\omega) = -k/\omega$
☐ $Q(\omega) = \frac{k\omega}{1+(T\omega)^2}$

551 İnteqrallayıcı bəndin xəyali tezlik xarakteristikasını göstərin.

- ☐ $Q(\omega) = \frac{-k}{\omega(1+(T\omega)^2)}$
☐ $Q(\omega) = -kT\omega/(1+(T\omega)^2)$
☐ $Q(\omega) = k\omega$
☒ $Q(\omega) = -k/\omega$
☐ $Q(\omega) = \frac{k\omega}{1+(T\omega)^2}$

552 Real inteqrallayıcı bəndin həqiqi tezlik xarakteristikasını göstərin?

- ☒ $P(\omega) = \frac{-kT}{1+(T\omega)^2}$
☐ $P(\omega) = \frac{k}{1+(T\omega)^2}$
☐ $Q(\omega) = 0$
☐ $Q(\omega) = 0$
☐ $P(\omega) = \frac{kT\omega^2}{1+(T\omega)^2}$

553 Real diferensiallayıcı bəndin həqiqi tezlik xarakteristikasını göstərin?

- ☐ $P(\omega) = \frac{-kT}{1+(T\omega)^2}$
☐ $P(\omega) = \frac{k}{1+(T\omega)^2}$
☐ $Q(\omega) = 0$
☐ $Q(\omega) = 0$
☒ $P(\omega) = \frac{kT\omega^2}{1+(T\omega)^2}$

554 Bir tərtibli aperiodik bəndin həqiqi tezlik xarakteristikasını göstərin?

- ☐

$$\textcircled{\cdot} P(\omega) = \frac{-kT}{1+(T\omega)^2}$$

$$\textcircled{\bullet} P(\omega) = \frac{k}{1+(T\omega)^2}$$

$$\textcircled{}(\omega) = 0$$

$$\textcircled{}(\omega) = 0$$

$$\textcircled{} P(\omega) = \frac{kT\omega^2}{1+(T\omega)^2}$$

555 Diferensiallayıcı bəndin həqiqi tezlik xarakteristikasını göstərin.

$$\textcircled{} P(\omega) = \frac{-kT}{1+(T\omega)^2}$$

$$\textcircled{} P(\omega) = \frac{k}{1+(T\omega)^2}$$

$$\textcircled{\bullet}(\omega) = 0$$

$$\textcircled{}(\omega) = 0$$

$$\textcircled{} P(\omega) = \frac{kT\omega^2}{1+(T\omega)^2}$$

556 İnteqrallayıcı bəndin həqiqi tezlik xarakteristikasını göstərin.

$$\textcircled{} P(\omega) = \frac{-kT}{1+(T\omega)^2}$$

$$\textcircled{} P(\omega) = \frac{k}{1+(T\omega)^2}$$

$$\textcircled{}(\omega) = 0$$

$$\textcircled{\bullet}(\omega) = 0$$

$$\textcircled{} P(\omega) = \frac{kT\omega^2}{1+(T\omega)^2}$$

557 Real inteqrallayıcı bəndin FTX-nı göstərin?

$$\textcircled{\bullet} \varphi(\omega) = -(\pi/2 + \operatorname{arctg} T\omega)$$

$$\textcircled{} \varphi(\omega) = -\operatorname{arctg} T\omega$$

$$\textcircled{} \varphi(\omega) = \pi/2$$

$$\textcircled{} \varphi(\omega) = -\pi/2$$

$$\textcircled{} \varphi(\omega) = \pi/2 - \operatorname{arctg} T\omega$$

558 Real diferensiallayıcı bəndin FTX-nı göstərin?

$$\textcircled{} \varphi(\omega) = -(\pi/2 + \operatorname{arctg} T\omega)$$

$$\textcircled{} \varphi(\omega) = \pi/2$$

$$\textcircled{} \varphi(\omega) = -\pi/2$$

$$\textcircled{} \varphi(\omega) = -\operatorname{arctg} T\omega$$

$$\textcircled{\bullet} \varphi(\omega) = \pi/2 - \operatorname{arctg} T\omega$$

559 Bir tərtibli aperiodik bəndin FTX-nı göstərin?

☐ $\varphi(\omega) = -(\pi/2 + \arctg T\omega)$

☒ $\varphi(\omega) = -\arctg T\omega$

☐ $\varphi(\omega) = \pi/2$

☐ $\varphi(\omega) = -\pi/2$

☐ $\varphi(\omega) = \pi/2 - \arctg T\omega$

560 Diferensiallayıcı bəndin FTX-nı göstərin.

☐ $\varphi(\omega) = -(\pi/2 + \arctg T\omega)$

☐ $\varphi(\omega) = -\arctg T\omega$

☒ $\varphi(\omega) = \pi/2$

☐ $\varphi(\omega) = -\pi/2$

☐ $\varphi(\omega) = \pi/2 - \arctg T\omega$

561 İnteqrallayıcı bəndin FTX-nı göstərin?

☐ $\varphi(\omega) = -(\pi/2 + \arctg T\omega)$

☐ $\varphi(\omega) = -\arctg T\omega$

☐ $\varphi(\omega) = \pi/2$

☒ $\varphi(\omega) = -\pi/2$

☐ $\varphi(\omega) = \pi/2 - \arctg T\omega$

562 Real inteqrallayıcı bəndin ATX-nı göstərin?

☒ $\bar{A}(\omega) = \frac{k}{\omega\sqrt{1+(T\omega)^2}}$

☐ $\bar{A}(\omega) = \frac{k}{\sqrt{1+(T\omega)^2}}$

☐ $\bar{A}(\omega) = k\omega$

☐ $\bar{A}(\omega) = k/\omega$

☐ $\bar{A}(\omega) = \frac{k\omega}{\sqrt{1+(T\omega)^2}}$

563 Real diferensiallayıcı bəndin ATX-nı göstərin?

☐ $\bar{A}(\omega) = \frac{k}{\omega\sqrt{1+(T\omega)^2}}$

☐ $\bar{A}(\omega) = \frac{k}{\sqrt{1+(T\omega)^2}}$

☐ $\bar{A}(\omega) = k\omega$

☐ $\bar{A}(\omega) = k/\omega$

☒ $\bar{A}(\omega) = \frac{k\omega}{\sqrt{1+(T\omega)^2}}$

564 Bir tərtibli aperiodik bəndin ATX-nı göstərin?

☐ $A(\omega) = \frac{k\omega}{\sqrt{1+(T\omega)^2}}$

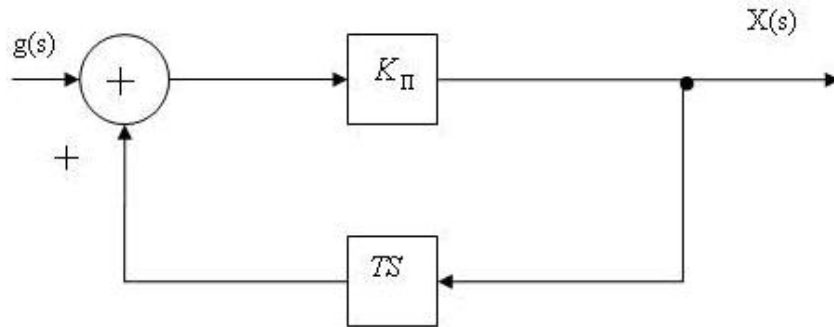
☐ $A(\omega) = \frac{k}{\omega\sqrt{1+(T\omega)^2}}$

☐ $A(\omega) = k/\omega$

☐ $A(\omega) = k\omega$

☒ $A(\omega) = \frac{k}{\sqrt{1+(T\omega)^2}}$

565 $W(S)=K_{\Pi}$ ötürmə funksiyası ilə verilən gücləndirici bənd çevik əks əlaqə ilə əhatə olunmuşdur. Sxemin ötürmə funksiyasını təyin etməli.



☐ $W(S) = \frac{K_{\Pi}TS}{1+TS}$

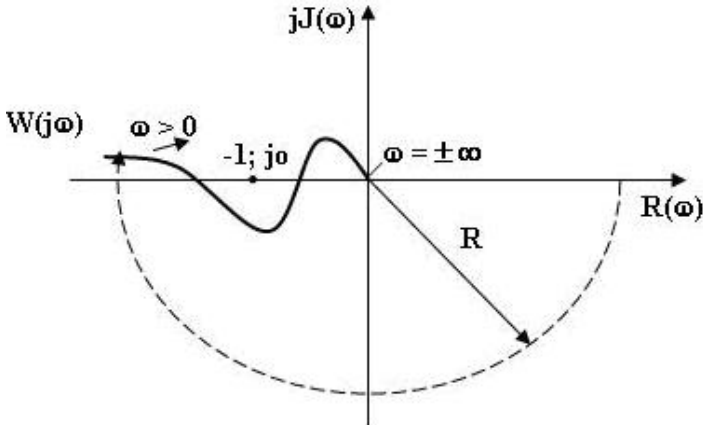
☐ $W(S) = \frac{K_{\Pi}}{1+K_{\Pi}TS}$

☐ $W(S) = \frac{TS}{1+K_{\Pi}TS}$

☐ $W(S) = \frac{1}{1+K_{\Pi}TS}$

☒ $W(S) = \frac{K_{\Pi}}{1-K_{\Pi}TS}$

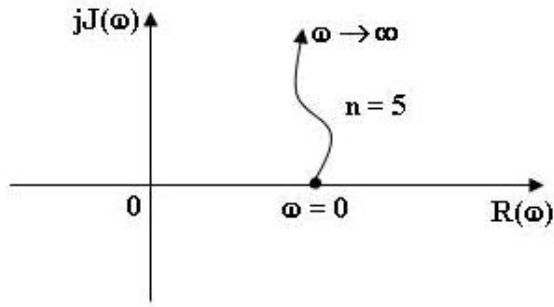
566 Açıq sistemin amplitud – faza xarakteristikasına görə qapalı sistemin dayanıqlı olub – olmamasını Nykvist dayanıqlıq kriterisinə əsasən yoxlamalı .



- ☒ dayanıqlıdır
☐ dayanıqsızdır
☐ dayanıqlıq haqda mühakimə yürütmək olmaz
☐ rəqsi dayanıqlıq sərhəddindədir

- ☐ aperiodik dayanıqlıq sərhəddindədir

567 Şəkildə göstərilən Mixaylov əyrisinə görə qapalı sistemin dayanıqlığını yoxlamalı.



- ☒ Xarakteristik tənliyin tərtibi $n=5$ və Mixaylov əyrisi birinci kvadrantdadır, sistem
- ☐ Dayanıqlıdır
- ☐ Mixaylov əyrisinin kvadrantlardan keçmə ardıcılığı pozulmuşdur, dayanıqlıq
- ☐ $\omega = 0$ olduqda Mixaylov əyrisi heqiqi oxun mənfi hissəsindən başlayır, dayanıqsızdır,
- ☐ Mixaylov əyrisi koordinat başlanğıcından keçir, sistem dayanıqsızdır

568 Qeyri-stasionar tənzimləmə sistemləri hansı sistemlərdir?

- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri tezliyə və fazaya görə dəyişməyən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri zamana görə dəyişməyən
- ☒ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri zamana görə dəyişən
- ☐ parametrləri həm zamana, həm də məkana görə dəyişən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri tezliyə və fazaya görə dəyişən

569 Stasionar tənzimləmə sistemləri hansı sistemlərdir?

- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri tezliyə və fazaya görə dəyişən
- ☐ parametrləri həm zamana, həm də məkana görə dəyişən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri zamana görə dəyişən
- ☒ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri zamana görə dəyişməyən
- ☐ obyektin və tənzimləyicinin parametrləri tezliyə və fazaya görə dəyişməyən

570 Sistemin dayanıqlığı onun hansı hərəkətinin xarakteri ilə müəyyən olunur?

- ☐ ixtiyari
- ☒ sərbəst
- ☐ məcburi
- ☐ rəqsi
- ☐ dövrü

571 Mixaylov kriterisinə görə sistemi dayanıqlığa yoxlamaq üçün sistemin hansı tənliyindən istifadə olunur?

- ☐ triqonometrik
- ☐ cəbri
- ☐ transcendent tənliyindən
- ☐ diferensial
- ☒ xarakteristik

572 Astatik tənzimləmə sistemlərində statik xeta Δ_c nece olmalıdır?

- ☐ $\Delta_c = \infty$
- ☐ $\Delta_c \neq 0$
- ☒ $\Delta_c = 0$
- ☐ $\Delta_c > 0$
- ☐ $\Delta_c < 0$

573 Statik tənzimləmə sistemlərində statik xəta Δ_c necə olmalıdır?

- ☐ $\Delta_c = \infty$
- ☐ $\Delta_c < 0$
- ☒ $\Delta_c \neq 0$
- ☐ $\Delta_c = 0$
- ☐ $\Delta_c > 0$

574 Ekstremal tənzimləmə sistemlərinin xarakterik xüsusiyyəti nədir?

- ☐ tapşırıq signalı qabaqcadan məlum olmayan qanun üzrə dəyişir
- ☐ tənzimlənən kəmiyyətin qiymətini sabit saxlayır
- ☐ tapşırıq signalı qabaqcadan verilmiş proqram üzrə dəyişir
- ☐ öz əvvəlki rejimini bərpa etmək üçün parametrlərini və yaxud strukturunu dəyişir
- ☒ ekstremum nöqtəsinə malik olur və bu nöqtə öz yerini qabaqcadan məlum olmayan trayektoriya üzrə dəyişir

575 Adaptiv tənzimləmə sistemlərinin xarakterik xüsusiyyəti nədir?

- ☒ öz əvvəlki rejimini bərpa etmək üçün parametrlərini və yaxud strukturunu dəyişir
- ☐ tənzimlənən kəmiyyətin qiymətini sabit saxlayır
- ☐ tapşırıq signalı qabaqcadan verilmiş proqram üzrə dəyişir
- ☐ tapşırıq signalı qabaqcadan məlum olmayan qanun üzrə dəyişir
- ☐ ekstremum nöqtəsinə malik olur və bu nöqtə öz yerini qabaqcadan məlum olmayan trayektoriya üzrə dəyişir

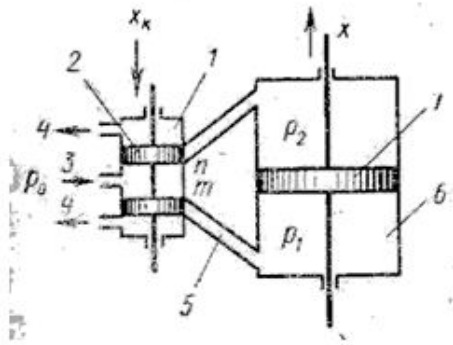
576 Yarımkəçirici tenzometrik vericilər hansı yarımkəçirici materiallardan hazırlanır?

- ☒ her biri
- ☐ antimonid indium;
- ☐ silisium;
- ☐ germanium;
- ☐ arsenid qallium;

577 Reostat vericilərində yük əmsalının ifadəsi hansıdır?

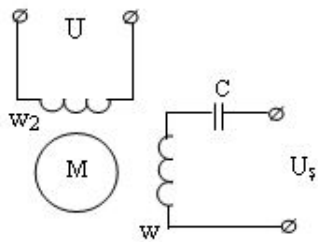
- ☐ heç biri
- ☐ $\beta = L / R ;$
- ☐ $\beta = R / R_y ;$
- ☒ $\beta = R_y / R ;$
- ☐ $\beta = R_y / L ;$

578 . Avtomatik tənzimləmə sistemlərində tətbiq edilən hidravlik servomühərriklərdən hansının sxemi şəkildə göstərilmişdir?



- ☐ turbinli;
- ☐ droselli;
- ☐ membranli;
- ☐ simaq borulu;
- ☒ zolotnikli;

579 Şəkilə göstərilən sxem hansı mühərrikə aiddir?



- ☐ addim
- ☒ iki fazali sinxron;
- ☐ sinxron;
- ☐ bir fazalı asinxron;
- ☐ uc fazali sinxron;

580 İcra elementlərinə qoyulan aşağıdakı tələblərdən hansı doğru deyil?

- ☒ böyük ölçülər və kütlə
- ☐ minimum həssaslıq həddi;
- ☐ f.i.ə.-nin maksimal qiyməti;
- ☐ yüksək cəldişləmə;
- ☐ yüksək etibarlılıq və uzunmüddətlik

581 Maqnit gücləndiricisində induktivliyin doğru ifadəsi hansıdır?

☐
$$L = \frac{\mu_w w^2 S}{R \ell}$$

☐
$$L = \frac{\mu_w w^2}{\ell};$$

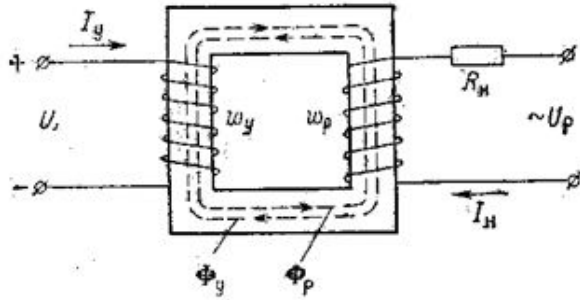
☐
$$L = \frac{w^2 S}{\ell};$$



☐ $L = \frac{\mu_0 w^2 S}{\ell}$;

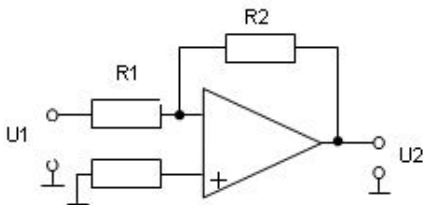
☐ $L = \frac{\mu_0 S}{\ell}$;

582 Şəkilə hansı gücləndiricinin sxemi göstərilmişdir?



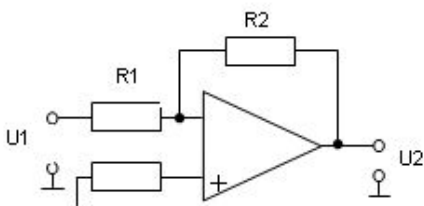
- ☐ pnevmatik gücləndirici
- ☒ maqnit gücləndiricisi;
- ☐ hidravlik gücləndirici;
- ☐ elektron gücləndirici;
- ☐ elektromaşın gücləndiricisi;

583 Şəkilə hansı gücləndiricinin sxemi göstərilmişdir?



- ☐ pnevmatik gücləndirici.
- ☐ maqnit gücləndiricisi
- ☐ güc gücləndiricisi
- ☒ gərginlik gücləndiricisi;
- ☐ elektromaşın gücləndiricisi

584 Şəkilə hansı vericinin sxemi göstərilmişdir?



- ☐ pyzoelektrik
- ☒ diferensial termocüt:
- ☐ diferensial induktiv;

- ☐ tenzometrik;
- ☐ maqnit-elastik;

585 Avtomatik sistemlərdə istifadə olunan gücləndiricilərə aşağıdakı tələblər qoyulur:

- ☒ hər biri.
- ☐ gücləndiricinin qeyri-həssaslıq zonası buraxıla bilən qiyməti aşmamalıdır;
- ☐ gücləndiricinin xarakteristikası əksər hallarda mümkün qədər xəttiliyə yaxın olmalıdır;
- ☐ gücləndirici gücə görə tələb olunan gücləndirmə əmsalına malik olmalıdır;
- ☐ gücləndiricinin zaman sabiti minimum olmalı və buraxıla bilən həddi aşmamalıdır

586 Gücləndiricilərin əsas xarakteristikalarına aiddir:

- ☐ sərf olunan (işlədilən) güc;
- ☒ hər biri.
- ☐ cəld-iş-ləmə;
- ☐ çıxış gü-cü;
- ☐ güc-ləndirmə əmsalı

587 düsturu ilə ifadə olunan həssaslıq hansı vericilərə aiddir?

$$S_g = (\Delta\mu/\mu)/(\Delta l/l)$$

- ☐ taxometrik.
- ☐ potensiomertik;
- ☐ induktiv;
- ☐ tenzometrik;
- ☒ maqnit-elastik:

588 düsturu ilə ifadə olunan həssaslıq hansı vericilərə aiddir?

$$S_g = (\Delta Z/Z)/\Delta\delta$$

- ☐ taxometrik.
- ☐ potensiomertik;
- ☒ induktiv;
- ☐ tenzometrik;
- ☐ tutum;

589 düsturu ilə ifadə olunan həssaslıq hansı vericilərə aiddir?

$$S = 1 + 2\mu + m = \frac{dR/R}{dl/l}$$

- ☐ taxometrik.
- ☐ potensiomertik;
- ☐ induktiv;
- ☒ tenzometrik:
- ☐ tutum;

590 Elektrik vericilərinə olan tələblər:

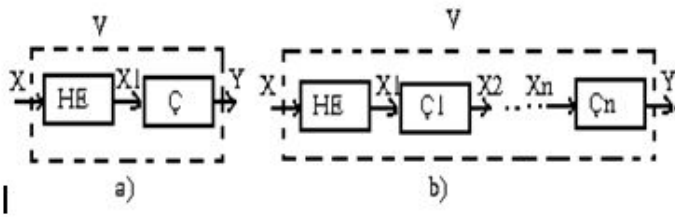
- ☒ hər biri:
- ☐ çıxış kəmiyyətinin giriş kəmiyyətindən kəsilməz asılılığı $y = f(x)$;
- ☐ lazımi həssaslıq;
- ☐ etibarlılıq;
- ☐ minimal çəki və həndəsi ölçüləri;

591 Stabilləşdirmə əmsalı:

- ☐ mütləq çevirmə əmsalının tərs qiymətinə deyilir.
- ☐ dinamik çevirmə əmsalının tərs qiymətinə deyilir;

- ☐ diferensial çevirmə əmsalının tərs qiymətinə deyildir;
- ☐ statik çevirmə əmsalının tərs qiymətinə deyildir;
- ☒ nisbi çevirmə əmsalının tərs qiymətinə deyildir;

592 Vericinin funksional sxemində HE hansı elementdir?



- ☐ heç biri;
- ☐ Holl effekti;
- ☐ hidravlik element;
- ☒ həssas element.
- ☐ hesablayıcı element;

593 Avtomatlaşdırmanın ierarxik strukturunun strateji idarəetmə səviyyəsində hansı qurğular işlədilir?

- ☒ idarəedici kompyuterlər.
- ☐ sahə kompyuterləri;
- ☐ tənzimləyicilər;
- ☐ vericilər, icra mexanizmləri;
- ☐ istehsalatı idarə edən kompyuterlər;

594 Avtomatlaşdırmanın ierarxik strukturunun istehsalatın idarəetmə səviyyəsində hansı qurğular işlədilir?

- ☐ idarəedici kompyuterlər.
- ☐ sahə kompyuterləri;
- ☐ vericilər, icra mexanizmləri;
- ☐ vericilər, icra mexanizmləri;
- ☒ istehsalatı idarə edən kompyuterlər:

595 Avtomatlaşdırmanın ierarxik strukturunun istehsal sahəsinin idarəetmə səviyyəsində hansı qurğular işlədilir?

- ☐ idarəedici kompyuterlər.
- ☒ sahə kompyuterləri:
- ☐ tənzimləyicilər;
- ☐ vericilər, icra mexanizmləri;
- ☐ istehsalatı idarə edən kompyuterlər;

596 Şunt nədir?

- ☐ bir-biri ilə qarışıq birləşdirilmiş rezistorlar.
- ☐ bir-biri ilə paralel birləşdirilmiş iki rezistor.
- ☐ ölçmə dövrəsinə ardıcıl qoşulmuş rezistor;
- ☒ ölçmə dövrəsinə paralel qoşulmuş rezistor;
- ☐ bir-biri ilə ardıcıl birləşdirilmiş iki rezistor;

597 Say-impuls zaman relələrində deşifratorun vəzifəsi nədir?

- ☐ zaman dözümlərini bərabər hissələrə bölür.
- ☐ dayaq impulslarını gücləndirir;
- ☐ dayaq impulslarını yadda saxlayır
- ☐ dayaq impulslarını sayır;
- ☒ müxtəlif zaman dözümləri yaradır:

598 Motorlu zaman relələrinin iş prinsipi nəyə əsaslanır?

- ☐ elektromaqnitin ətalətliliyi xüsusiyyətinə.
- ☒ elektrik mühərrikinin inteqrallama xüsusiyyətinə:

- ☐ kondensatorun boşalması xüsusiyyətinə;
- ☐ kondensatorun dolması xüsusiyyətinə;
- ☐ elektrik mühərrikinin diferensiallama xüsusiyyətinə;

599 Kondensatorlu zaman relələrində böyük zaman dözümlünü necə almaq olar?

- ☐ kondensatoru sabit gərginliklə qidalandırmaqla;
- ☒ kondensatoru impulsu gərginliklə qidalandırmaqla.
- ☐ kondensatoru sinusoidal gərginliklə qidalandırmaqla;
- ☐ kondensatoru dəyişən gərginliklə qidalandırmaqla;
- ☐ kondensatoru düzlənmiş gərginliklə qidalandırmaqla;

600 Hansı halda rele yüksək keyfiyyətli sayılır?

- ☐ geri qayıtma əmsalı vahiddən böyük olduqda;
- ☐ geri qayıtma əmsalı sıfıra yaxınlaşdıqca;
- ☐ geri qayıtma əmsalı vahiddən uzaqlaşdıqca;
- ☒ geri qayıtma əmsalı vahidə yaxınlaşdıqca
- ☐ geri qayıtma əmsalı vahiddən kiçik olduqda;

601 Fırlanma hərəkətli hidro- və pnevmomühərriklər hansı növlərə ayrılırlar? Düzgün olmayan cavabı seçin.

- ☐ turbinli;
- ☐ plunjerli;
- ☐ pərli;
- ☐ dişli çarxlı;
- ☒ membranlı.

602 Təsirlənmə dolağının qoşulma sxemindən asılı olaraq sabit cərəyan mühərriklərinin hansı növləri vardır? Düzgün olmayan cavabı seçin.

- ☐ qarışıq təsirlənən.
- ☐ müstəqil təsirlənən;
- ☐ paralel təsirlənən;
- ☐ ardıcıl təsirlənən;
- ☒ dolayı təsirlənən:

603 İcra elementlərinə qoyulan tələblərdən hansı biri əsas deyil?

- ☒ maksimal həssaslıq həddi.
- ☐ xətti xarakteristika;
- ☐ yüksək etibarlılıq;
- ☐ yüksək cəldişləmə;
- ☐ f.i.ə.-nin maksimal qiyməti;

604 Servomühərriklərin tənzimləyici qabiliyyətini xarakterizə edən əsas göstəricilərə hansı biri aid deyil?

- ☐ çıxışda xətti və ya bucaq yerdəyişməsi;
- ☐ çıxışda yaradılan qüvvə;
- ☐ çıxışda fırlanma sürəti;
- ☐ gücə görə gücləndirmə əmsalı;
- ☒ çıxışda yaradılan moment.

605 Konstruktiv əlamətlərinə görə servomühərriklərin hansı növləri vardır? Düzgün olmayan cavabı seçin.

- ☐ elektromotorlu.
- ☒ tiristorlu:
- ☐ elektromaqnitli;
- ☐ porşenli;
- ☐ membranlı;

606 Parametrik icra elementlərinə hansı biri aid deyil?

- ☐ tranzistor relələri;

- ☐ kontaktorlar;
- ☒ elektromaqnitlər.
- ☐ elektromaqnit relelər;
- ☐ tiristor releləri;

607 Güc icra elementlərinə hansı biri aid deyil?

- ☒ elektromaqnit relelər.
- ☐ dəyişən cərəyan mühərrikləri;
- ☐ sabit cərəyan mühərrikləri;
- ☐ elektromexaniki muftalar;
- ☐ elektromaqnitlər;

608 Çoxkanallı maqnit gücləndiricisinin zaman sabiti bütün kaskadların zaman sabitlərinin:

- ☐ kombinasiyasına bərabərdir.
- ☐ nisbətində;
- ☐ hasilində;
- ☐ fərqində;
- ☒ cəminə;

609 Çoxkanallı maqnit gücləndiricisini gücləndiriciləri necə birləşdirməklə almaq olar?

- ☐ fərqi yoxdur;
- ☒ ardıcıl;
- ☐ qarışıq;
- ☐ paralel;
- ☐ kombinə olunmuş;

610 Maqnit gücləndiricilərində baş verən çevrilmələr ardıcılığını necə təsvir etmək olar?

- ☐ $I_i \downarrow \rightarrow H_i \downarrow \rightarrow \mu \uparrow \rightarrow X_L \downarrow \rightarrow L \downarrow \rightarrow Z \downarrow \rightarrow I_y \uparrow$.
- ☐ $I_i \downarrow \rightarrow H_i \downarrow \rightarrow \mu \uparrow \rightarrow L \uparrow \rightarrow X_L \uparrow \rightarrow Z \downarrow \rightarrow I_y \uparrow$;
- ☒ $I_i \uparrow \rightarrow H_i \uparrow \rightarrow \mu \downarrow \rightarrow L \downarrow \rightarrow X_L \downarrow \rightarrow Z \downarrow \rightarrow I_y \uparrow$;
- ☐ $I_i \uparrow \rightarrow H_i \uparrow \rightarrow \mu \uparrow \rightarrow L \uparrow \rightarrow X_L \downarrow \rightarrow Z \downarrow \rightarrow I_y \uparrow$;
- ☐ $I_i \uparrow \rightarrow \mu \uparrow \rightarrow H \downarrow \rightarrow X_L \downarrow \rightarrow L \uparrow \rightarrow Z \downarrow \rightarrow I_y \downarrow$;

611 Drossel maqnit gücləndiricisinin yükü işçi dolağa necə birləşdirilir?

- ☐ birləşdirilmir;
- ☐ kombinə olunmuş;
- ☐ paralel;
- ☒ ardıcıl.
- ☐ qarışıq;

612 Transformatorsuz güc gücləndiricilərində tranzistorlar adətən hansı sxem üzrə qoşulurlar?

- ☐ ümumi nöqtəsiz;
- ☐ ümumi emitterli;
- ☐ ümumi nöqtəli;
- ☐ ümumi bazalı;
- ☒ ümumi kollektorlu.

613 Birtaktlı güc gücləndiricisi adətən hansı rejimdə işləyir?

- ☐ fərqi yoxdur;
- ☐ A;

- ☐ C;
- ☒ B.
- ☐ AB;

614 Güc gücləndiricilərində yük müqaviməti ilə çıxış müqavimətini uyğunlaşdırmaq üçün nədən istifadə olunur?

- ☐ induktivlik sarğacı;
- ☐ ölçmə transformatoru;
- ☒ alçaldıcı transformator.
- ☐ yüksəldici transformator;
- ☐ rəqs konturu;

615 Dəyişən cərəyan gücləndiricilərində qeyri-xətti element kimi nə işlədilir?

- ☐ induktivlik;
- ☐ kondensator;
- ☐ transformator;
- ☒ tranzistor.
- ☐ rezistor;

616 Sabit cərəyan taxogeneratorunun lövbərində induksiyaalan e.h.q. hansı tənliklə təyin olunur?

☒ $E = C_{\varepsilon} \cdot \Phi \cdot n.$

☐ $E = \Phi \cdot n / C_{\varepsilon};$

☐ $\mathcal{Q} = C_{\varepsilon} \cdot \Phi / n;$

☐ $\mathcal{Q} = C_{\varepsilon} / \Phi \cdot n;$

☐ $\mathcal{Q} = C_{\varepsilon} \cdot n / \Phi;$

617 Hansı temperaturda kvarsın strukturu pyzeoelektrik effektinə malik olmayan struktura keçir?

☐ $23^{\circ}\text{C}.$

☐ $0^{\circ}\text{C};$

☐ $438^{\circ}\text{C};$

☐ $337^{\circ}\text{C};$

☒ $537^{\circ}.$

618 Hansı temperaturda pyzeoeffekt yox olur?

☐ $700^{\circ}\text{C-dən yüksək}.$

☐ $300^{\circ}\text{C-dən yüksək};$

☐ $700^{\circ}\text{C-dən yüksək};$

☒ $500^{\circ}\text{C-dən yüksək};$

☐ $600^{\circ}\text{C-dən yüksək};$

619 Fotoelektron vurucular hansı növ fotoelektrik vericilərinə aiddir?

- ☐ fototranzistor elementlərinə.

- ☐ ventil fotoelementlərinə;
- ☒ elektrovakuum fotoelementlərinə;
- ☐ ion fotoelementlərinə;
- ☐ fotodiod elementlərinə;

620 Diferensial tutum vericilərinin müvafiq qoşulma sxemində həssaslıq neçə dəfə artır?

- ☐ artmır.
- ☒ iki
- ☐ dörd;
- ☐ üç;
- ☐ beş;

621 Maqnit-elastik vericilərin elektrik müqaviməti nəyə görə dəyişir?

- ☐ reaktiv müqavimətin dəyişməsinə görə.
- ☐ induktiv müqavimətin dəyişməsinə görə;
- ☐ maqnit müqavimətinin dəyişməsinə görə;
- ☒ maqnit nüfuzluluğunun dəyişməsinə görə;
- ☐ aktiv müqavimətin dəyişməsinə görə;

622 . Yarımkəçirici termorezistorların xarakterik xüsusiyyəti nədir?

- ☐ müqavimətin temperatur artdıqca artması.
- ☐ müqavimətin böyük müsbət temperatur əmsalına malik olması;
- ☐ müqavimətin temperatura mütənasib olması;
- ☐ müqavimətin temperaturdan asılı olmaması;
- ☒ müqavimətin böyük mənfi temperatur əmsalına malik olması;

623 Məftilli reostat vericilərin ən mühüm nöqsan cəhəti nədir?

- ☐ xarakteristikanın simmetrik olması.
- ☐ xarakteristikanın xətti olması;
- ☒ xarakteristikanın pilləvari olması;
- ☐ xarakteristikanın dalğavari olması;
- ☐ xarakteristikanın qeyri-simmetrik olması;

624 Elektriki çıxış siqnalı vericilərdə passiv həssas elementlərə hansı biri aid deyil?

- ☐ termorezistorlar;
- ☐ induktiv;
- ☐ tutum;
- ☒ termocütlər .
- ☐ qarşılıqlı induktiv;

625 Elektriki çıxış siqnalı vericilərdə aktiv həssas elementlərə hansı biri aid deyil?

- ☐ fotoelementlər.
- ☒ termorezistorlar;
- ☐ elektrodinamik həssas elementlər;
- ☐ pyzoelektrik həssas elementlər;
- ☐ termocütlər;

626 Hansı növ vericilərdə elastiki həssas elementdən istifadə olunur?

- ☐ passiv həssas elementli.
- ☐ hidravlik çıxış siqnalı;
- ☐ pnevmatik çıxış siqnalı;
- ☒ mexaniki çıxış siqnalı;
- ☐ aktiv həssas elementli ;

627 Generator tipli vericilərdə e.h.q. hansı hadisə nəticəsində yaranmır?

- ☐ fotoelektrik.

- ☐ pyezoelektrik;
- ☐ termoelektrik;
- ☐ elektromaqnit induksiya;
- ☒ maqnit-elektrik;

628 Qeyri-elektrik kəmiyyətini ölçən verici hansı elementlərdən təşkil olunur?

- ☒ həssas element, çevirici.
- ☐ ölçmə qurğusu, çevirici
- ☐ həssas element, gücləndirici;
- ☐ çevirici, gücləndirici
- ☐ gücləndirici, ölçmə qurğusu;

629 Aşağıdakılardan hansı biri adsız kəmiyyətdir?

- ☐ həssaslıq həddi.
- ☒ nisbi çevirmə əmsalı;
- ☐ qeyri-xətti xarakteristikalı elementlər üçün çevirmə əmsalı;
- ☐ xətti xarakteristikalı elementlər üçün çevirmə əmsalı;
- ☐ həssaslıq;

630 Aşağıdakılardan hansı biri avtomatikanın qurğularının əsas xarakteristikalarına aid deyil?

- ☐ xəta
- ☐ gücləndirmə əmsalı
- ☒ əks əlaqə əmsalı
- ☐ çevirmə əmsalı
- ☐ həssaslıq həddi

631 Avtomatik sistemlərdə üç əsas bəndlər hansılardır?

- ☐ ölçmə bəndi, icra bəndi; əks əlaqə bəndi.
- ☐ ölçmə bəndi, kommutasiya bəndi, əks əlaqə bəndi;
- ☒ ölçmə bəndi, aralıq bənd, icra bəndi
- ☐ ölçmə bəndi, düz çevirmə bəndi, əks çevirmə bəndi;
- ☐ düz çevirmə bəndi, aralıq bənd, əks çevirmə bəndi;

632 Aşağıdakı sistemlərdən hansı birində insanın aktiv iştirakı nəzərdə tutulur?

- ☒ avtomatlaşdırılmış idarəetmə sistemlərində.
- ☐ avtomatik tənzimləmə sistemlərində;
- ☐ avtomatik idarəetmə sistemlərində;
- ☐ avtomatik nəzarət sistemlərində;
- ☐ proqramla idarəetmə sistemlərində;

633 Avtomatik stabilləşdirmə sistemləri:

- ☐ idarə olunan kəmiyyəti özünün verilən qiyməti ilə müqayisə və nəticəni təsbit edir;
- ☐ idarə olunan kəmiyyəti geniş hədlər daxilində dəyişir
- ☒ idarə olunan kəmiyyətin qiymətini tələb olunan qiymətdə sabit saxlayır
- ☐ obyektin parametrlərini verilən səviyyədə saxlayır
- ☐ tapşırıq qurğusundan daxil olan signala görə əməliyyatı avtomatik yerinə yetirir;

634 Avtomatik tənzimləmə sistemləri

- ☐ idarə olunan kəmiyyəti geniş hədlər daxilində dəyişir
- ☒ obyektin parametrlərini verilən səviyyədə saxlayır
- ☐ idarə olunan kəmiyyəti özünün verilən qiyməti ilə müqayisə və nəticəni təsbit edir
- ☐ tapşırıq qurğusundan daxil olan signala görə əməliyyatı avtomatik yerinə yetirir;
- ☐ idarə olunan kəmiyyətin qiymətini tələb olunan qiymətdə sabit saxlayır

635 Açıq avtomatik idarəetmə sistemi

- ☐ idarə olunan kəmiyyəti geniş hədlər daxilində dəyişir.

- ☐ obyektin parametrlərini verilən səviyyədə saxlayır
- ☐ idarə olunan kəmiyyəti özünün verilən qiyməti ilə müqayisə və nəticəni təsbit edir;
- ☒ tapşırıq qurğusundan daxil olan siqnala görə əməliyyatı avtomatik yerinə yetirir
- ☐ idarə olunan kəmiyyətin qiymətini tələb olunan qiymətdə sabit saxlayır;

636 Avtomatik nəzarət sistemi:

- ☐ idarə olunan kəmiyyəti geniş hədlər daxilində dəyişir.
- ☐ obyektin parametrlərini verilən səviyyədə saxlayır;
- ☒ idarə olunan kəmiyyəti özünün verilən qiyməti ilə müqayisə və nəticəni təsbit edir;
- ☐ tapşırıq qurğusundan daxil olan siqnala görə əməliyyatı avtomatik yerinə yetirir;
- ☐ idarə olunan kəmiyyətin qiymətini tələb olunan qiymətdə sabit saxlayır;

637 Maqnit gücləndiriciləri avtomatik sistemlərdə əsasən necə istifadə olunur?

- ☐ harmonik siqnal gücləndiriciləri kimi.
- ☒ güc gücləndiriciləri kimi;
- ☐ gərginlik gücləndiriciləri kimi;
- ☐ cərəyan gücləndiriciləri kimi;
- ☐ impuls siqnal gücləndiriciləri kimi;

638 Güc gücləndiricilərində alçaldıcı transformator nə üçün istifadə olunur?

- ☒ yük müqavimətini gücləndiricinin çıxış müqavimətinə uyğunlaşdırmaq.
- ☐ gücləndirmə əmsalını artırmaq;
- ☐ gücləndiricinin çıxış müqavimətini artırmaq;
- ☐ yük qurğusunun müqavimətini artırmaq;
- ☐ işçi nöqtəni seçmək;

639 Hansı gücləndiricilərin cəldişləməsi daha böyükdür?

- ☐ pnevmatik.
- ☒ elektron;
- ☐ elektromaşın;
- ☐ maqnit;
- ☐ hidravlik;

640 Qüvvəni ölçmək üçün istifadə olunan qurğular necə adlanır?

- ☐ vattmetr.
- ☐ manometr;
- ☒ dinamometr;
- ☐ nyutonmetr;
- ☐ fəzometr;

641 Hansı sistemdə tapşırıq siqnalı qabaqcadan məlum olmayan qanun üzrə dəyişir?

- ☐ adaptiv
- ☐ stabilizasiya
- ☐ ekstremal
- ☐ proqramlı idarəetmə
- ☒ izləyici

642 Kombinə olunmuş ATS-lərdə hansı prinsiplərdən istifadə olunur?

- ☐ kompensasiya ilə meyletməyə görə tənzimləmə prinsiplərindən
- ☒ kompensasiya ilə əks əlaqə prinsiplərindən
- ☐ kompensasiya ilə açıq idarəetmə prinsiplərindən
- ☐ açıq idarəetmə və əks əlaqə prinsiplərindən
- ☐ meyletməyə görə tənzimləmə prinsipindən

643 İcra mexanizminin vəzifəsi nədir?

- ☐ Xətanı diferensallayır

- ☐ Xətanı hesablayır
- ☒ İşçi orqan vasitəsi ilə idarəetmə obyektinə təsir göstərərək onun işləməsini təmin etməkdən ibarətdir
- ☐ Həyəcanı ölçür
- ☐ Xətanı integrallayır

644 Qurulma strukturuna görə hansı növ vericilər var?

- ☐ Qarışıq strukturlu
- ☒ ardıcıl strukturlu və diferensial sxem üzrə qurulmuş vericilər
- ☐ Ancaq ardıcıl strukturlu
- ☐ Paralel strukturlu
- ☐ Ancaq diferensial sxem üzrə qurulmuş

645 Çevirmənin növünə görə vericilərin hansı növləri var?

- ☐ Pulsasiyalı vericilər
- ☐ Analoq vericilər
- ☒ Analoq və diskret vericilər
- ☐ Analoq və pulsasiyalı vericilər
- ☐ Diskret vericilər

646 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində İEQ və GÇQ nəyi ifadə edir?



- ☐ İcra mexanizmini
- ☐ Heç birini
- ☒ mərkəzi işləm qurğusu və ya mərkəzi prosessor qurğusu.
- ☐ Çıxış qurğusu
- ☐ Giriş qurğusu

647 Avtomatlaşdırılmış texnoloji kompleks (ATK) nədir?

- ☒ birlikdə fəaliyyət göstərən TİO və TPAvİS.
- ☐ AvİS
- ☐ heç biri
- ☐ Yalnız TPAvİS
- ☐ yalnız TİO

648 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində İəK nəyi ifadə edir?



- ☐ İdarəetmə paneli
- ☒ informasiyanı əks etdirən qurğu.
- ☐ Tapşırıq qurğusu
- ☐ İdarəetmə obyektı
- ☐ İdarəetmə sistemi

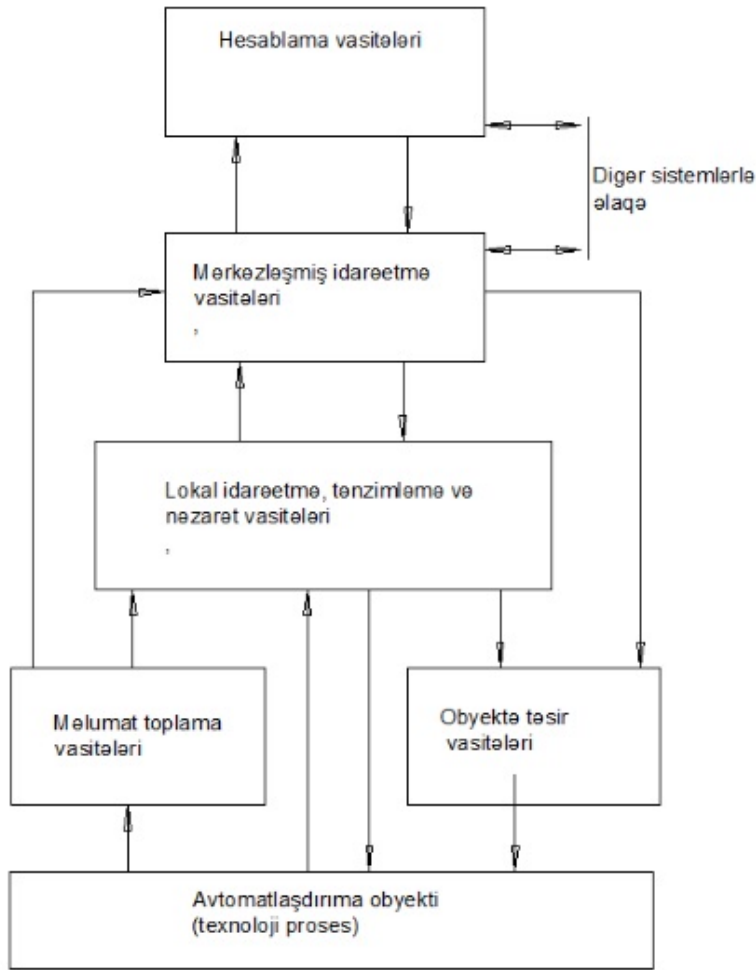
649 Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemində İS nəyi ifadə edir?



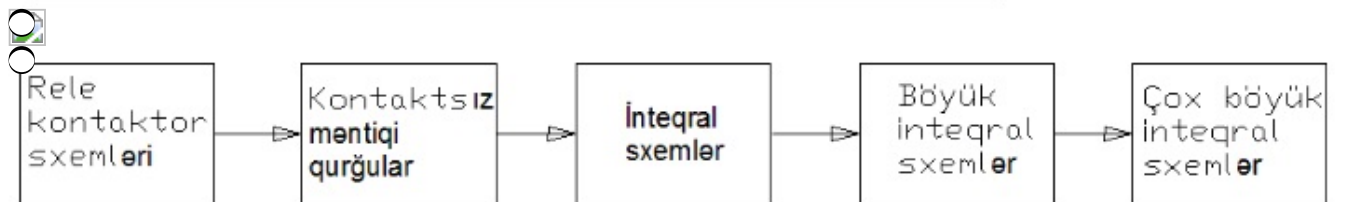
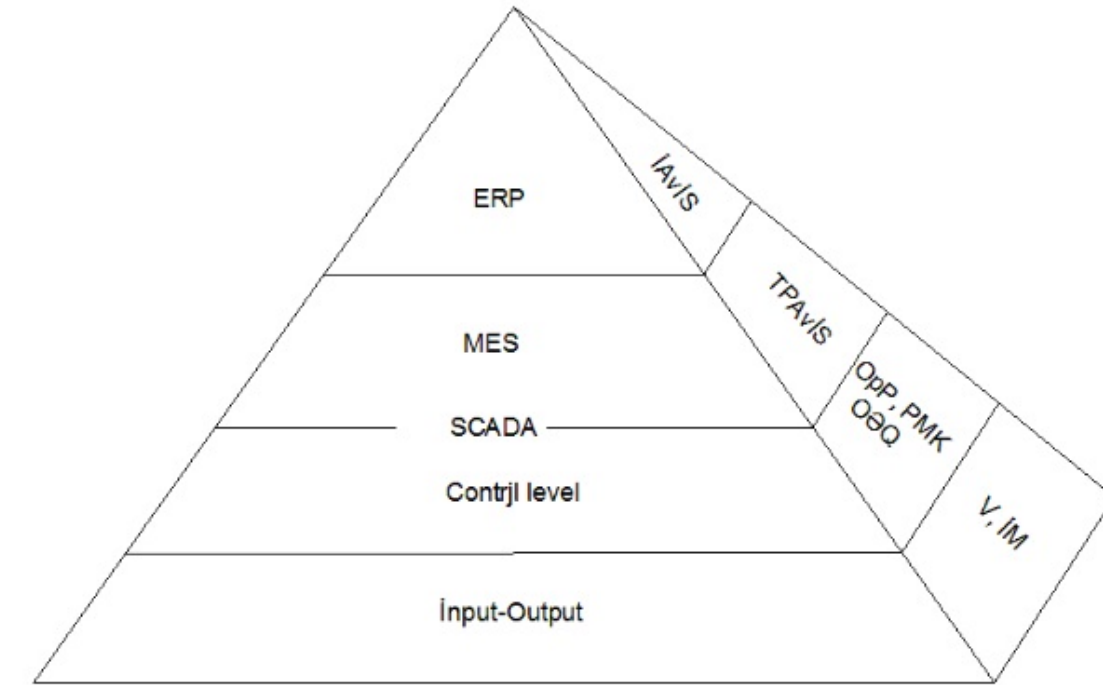
- ☒ İdarəetmə sistemini.
- ☐ Sistemin idarəetmə pultunu
- ☐ İndikator qurğusunu
- ☐ İlk informasiyanı emal edən qurğunu
- ☐ Transformatoru

650 Aşağıdakı şəkillərdən hansı avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemidir?





- ☐ Avtomatlaşdırılmanın ümumiləşdirilmiş funksional sxemi mövcud deyildir
- ☒ .



651 Texnoloji proseslərin avtomatlaşdırılmış idarəetmə sisteminin funksiyasına aşağıdakılardan hansı daxildir?

- ☐ Texnoloji parametrlərinin meyillərinin və avadanlıqların vəziyyət göstəricilərinin verilən qiymətlərindən fərqlənmələrinin aşkar edilməsi
- ☐ Ölçülə bilməyən kəmiyyətlərin və göstəricilərin qiymətlərinin hesablanması
- ☐ TİO-nin cari vəziyyəti haqqında informasiyanın ilkin emalı
- ☐ Texnoloji parametrlərinin meyillərinin aşkar edilməsi
- ☒ bütün cavablar doğrudur.

652 Texnoloji proseslərin avtomatlaşdırılmış idarəetmə sisteminin funksiyasına aşağıdakılardan hansı daxildir?

- ☐ informasiyanın toplanması, çevrilməsi və saxlanması
- ☐ Operativ personalla informasiya mübadiləsi
- ☐ İnformasiyanın operativ əks etdirilməsi və rəqəstirasiyası
- ☒ bütün variantlar doğrudur.
- ☐ Yüksək ierxialı AvİS–i ilə informasiya mübadiləsi

653 Avtomatik tənzimləmə sistemlərinin qurulmasında neçə fundamental prinsipdən istifadə olunur?

- ☐ 5
- ☐ 2
- ☐ 1
- ☒ 3.
- ☐ 4

654 Aşağıdakılardan hansı avtomatlaşdırmanın əsas inkişaf istiqamətlərinə aiddir ?

- ☐ Element bazasının mürəkkəbləşməsi
- ☐ Avtomatlaşdırma sistemlərinin funksional imkanlarının artırılması
- ☒ bütün variantlar doğrudur.
- ☐ Adi əllə (qeyri – avtomatik) ləihələndirmə üsulundan avtomatlaşdırılmış ləihələndirmə üsuluna keçməsi
- ☐ Sərt aparat sxem strukturlarından çevik yenidən sazlanabilən, proqramlara bilən, strukturlara keçməklə

655 Mərkəzi işləmə bloku və ya mərkəzi prosessor hansı funksiyanı yerinə yetirir?

- ☐ Yalnız bölmə əməliyyatını yerinə yetirir
- ☐ İdarəedici signal hasil edir
- ☒ Bütün məntiq funksiyalarını yerinə yetirir.
- ☐ Yalnız vurma əməliyyatını yerinə yetirir
- ☐ Signalları zəiflədir

656 Avtomatlaşdırmanın element bazasının inkişaf mərhələsinə hansılar aiddir?

- ☐ Çox böyük inteqral sxemlər
- ☐ inteqral sxemləri
- ☐ kontaktsız məntiqi qurğular
- ☐ böyük inteqral sxemlər
- ☒ bütün bəndlər düzgündür.

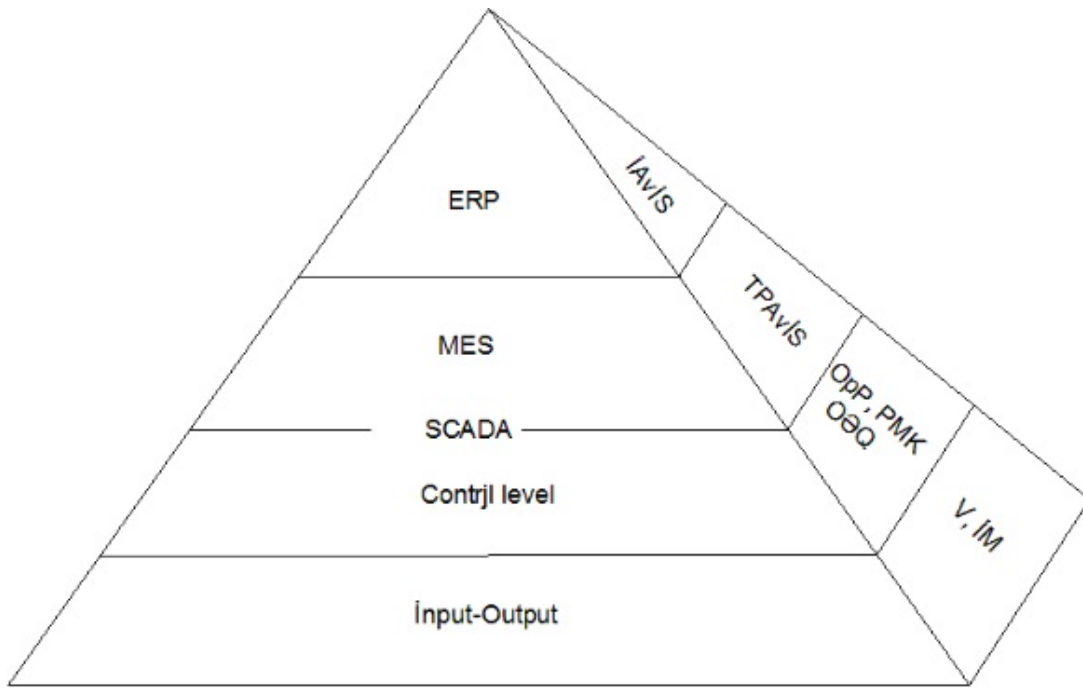
657 Aşağıdakı şəkildə hansı elementlər giriş qurğusudur?



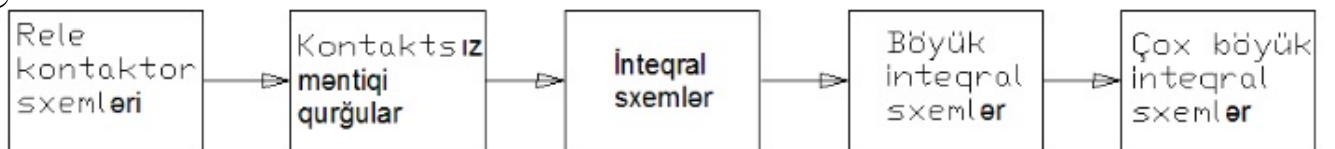
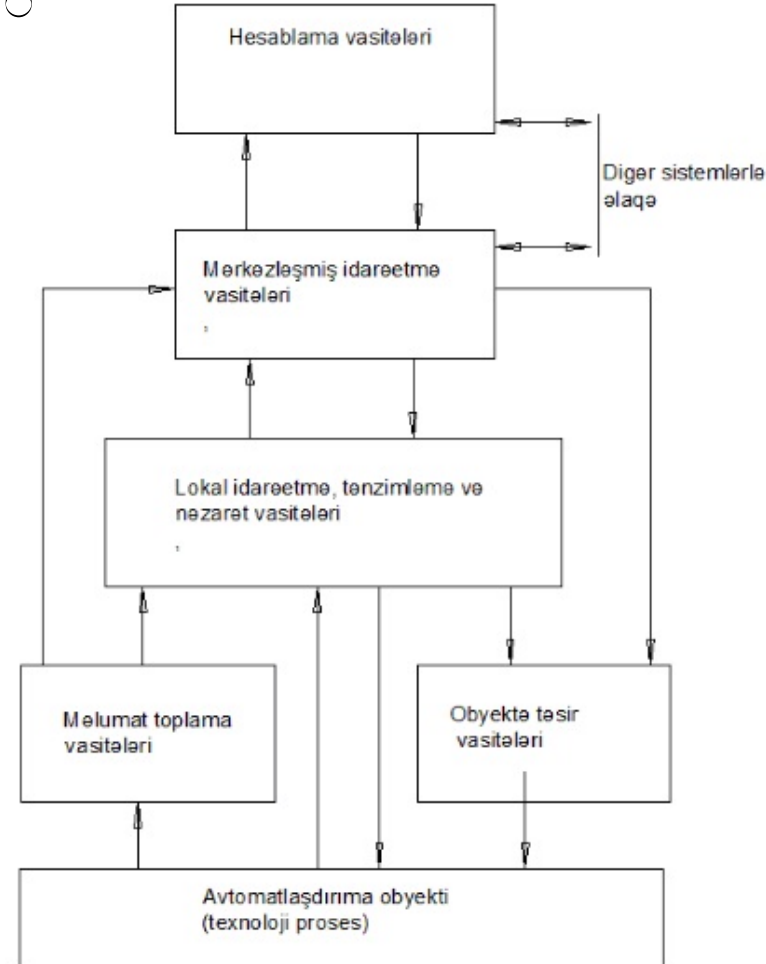
- ☐ GÇQ-ola bilər
- ☐ Yalnız NQ
- ☐ Heç biri
- ☐ Yalnız TQ
- ☒ NQ və TQ hər ikisi.

658 İstehsalın idarə olunmasının beş səviyyəli tabeli təsnifatı hansı şəkildə göstərilmişdir?

- ☒ .



Bütün bəndlər düzgündür

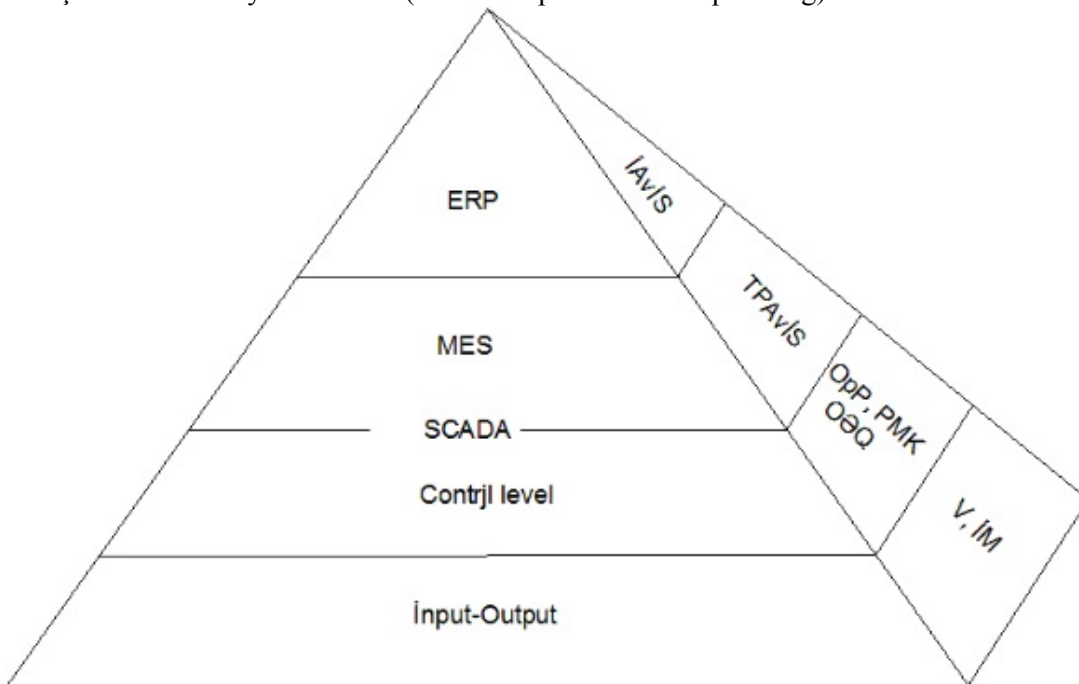


659 Sənaye avtomatıkası funksional təyinatına görə neçə növə bölünür?

☐ 2

- ☐ 1
- ☐ 8
- ☒ 5.
- ☐ 15 və daha çox

660 Şəkildə ERP-nəyi ifadə edir?(ERP-enterprise resource planning)



- ☐ Düzgün variant yoxdur
- ☒ Müəssə resurslarının planlaşdırılmasını
- ☐ Informasiyani əks etdirən qurğu
- ☐ insanla təbiətin əlaqəsi
- ☐ Hesab məntiq qurğusunu

661 Sənaye avtomatikasi funksional təyinatına görə növləri hansılardır?

- ☐ fiziki xassələr
- ☐ Mexaniki
- ☒ bütün bəndlər doğrudur
- ☐ Elektro energetik
- ☐ Kimyəvi tərkib

662 Sənaye avtomatikasi funksional təyinatına görə növləri hansılardır?

- ☐ Elktro energetik
- ☐ Istilik energetikasi
- ☐ Mexaniki
- ☐ Fiziki xassələr
- ☒ Bütün bəndlər düzgündür.

663 Hansı obyektlər dinamik obyektlər adlanır?

- ☐ girişi pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti dəyişməyən obyektlər
- ☐ girişi pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti ani dəyişərək yeni sabit qiymət alan obyektlər
- ☒ girişi pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti zamana görə dəyişən obyektlər
- ☐ girişi pilləvari dəyişdikdə vəziyyəti ani dəyişməyən obyektlər
- ☐ girişə heç bir reaksiya verməyən obyektlər

664 Tənzimləmə sistemində tənzimləyicidə hasil olan signal nəyə təsir göstərir?

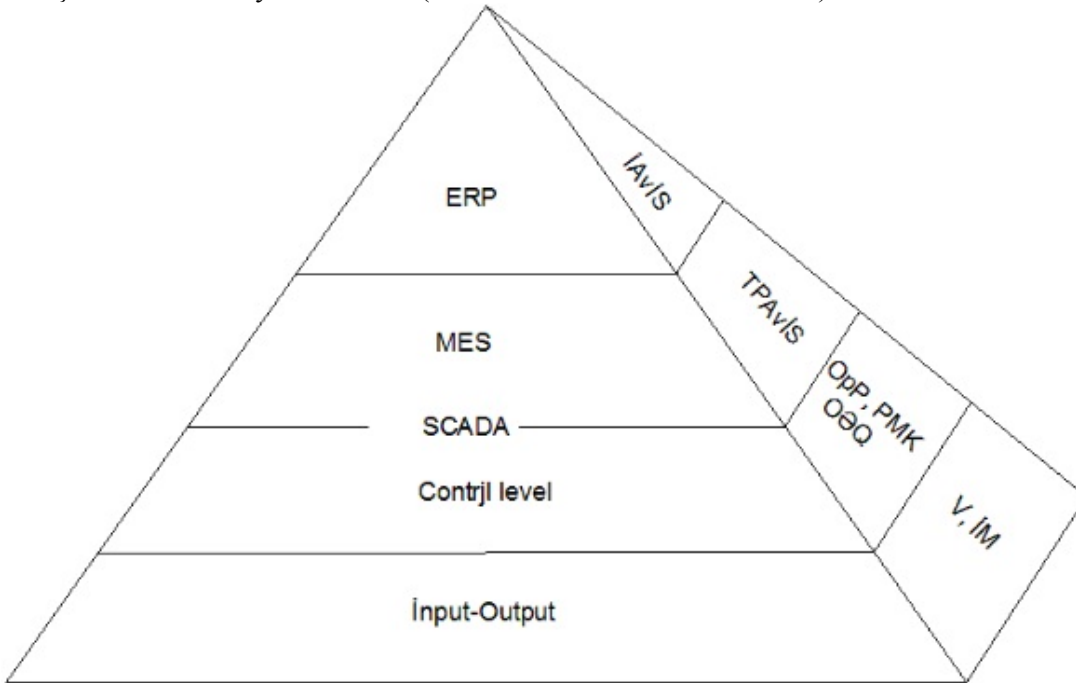
- ☐ obyektə
- ☐ gücləndiriciyə
- ☐ vericiyə
- ☒ icra orqanına

- ☐ tapşırıq orqanına

665 Informasiyani əllə daxil etmək üçün kommutasiya qurğularına aşağıdakılardan hansılar aiddir?

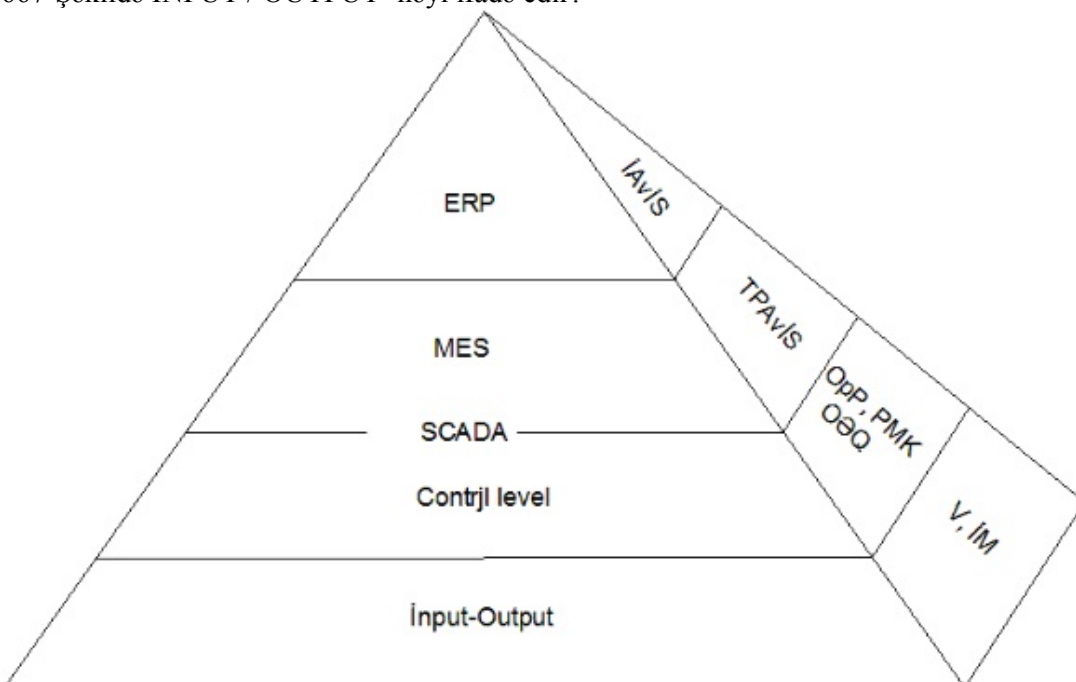
- ☒ bütün cavablar düzdür
☐ Giriş açarlari
☐ Rubilnik
☐ Paketli çevricilər
☐ Heç bir cavab düz deyil

666 Şəkildə HMİ -nəyi ifadə edir? (HMİ --human-machine interface)



- ☒ İnsan-maşın əlaqəsini
☐ İnsan-maşın və İnsan-təbiət əlaqəsini
☐ İnsan-təbiət və təbiət-maşın əlaqəsini
☐ Təbiət-maşın əlaqəsini
☐ İnsan-təbiət əlaqəsini

667 Şəkildə INPUT / OUTPUT -nəyi ifadə edir?



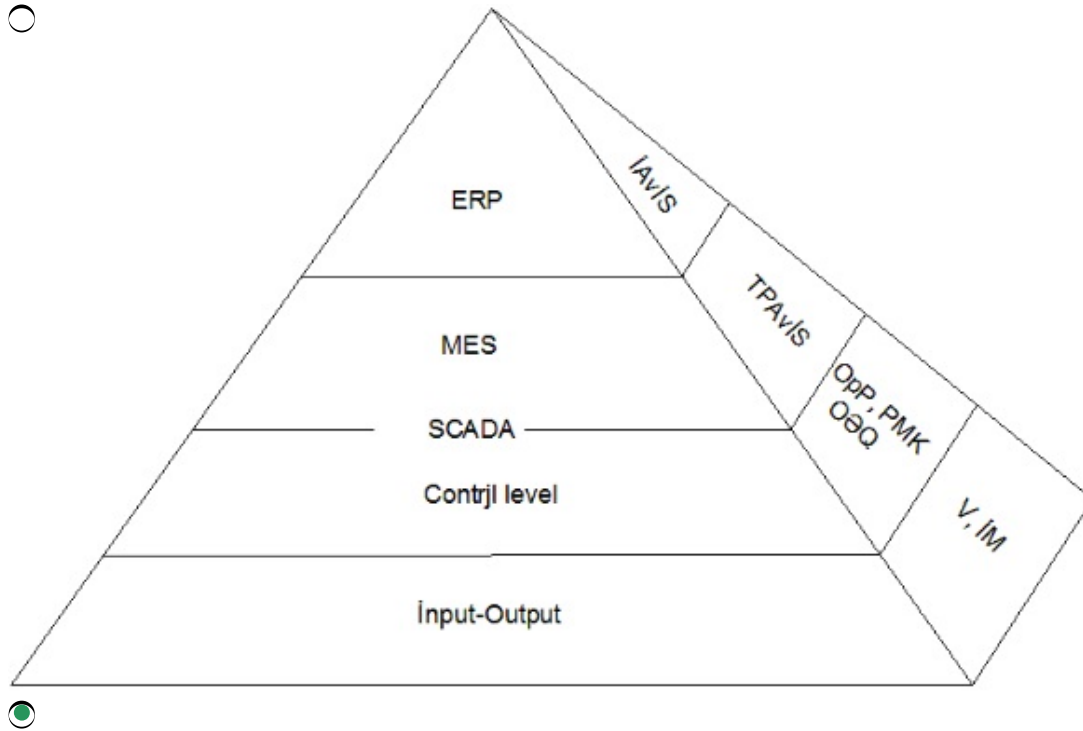
- ☐ Sitemin yalnız girişini
☐ Düzgün variant yoxdur

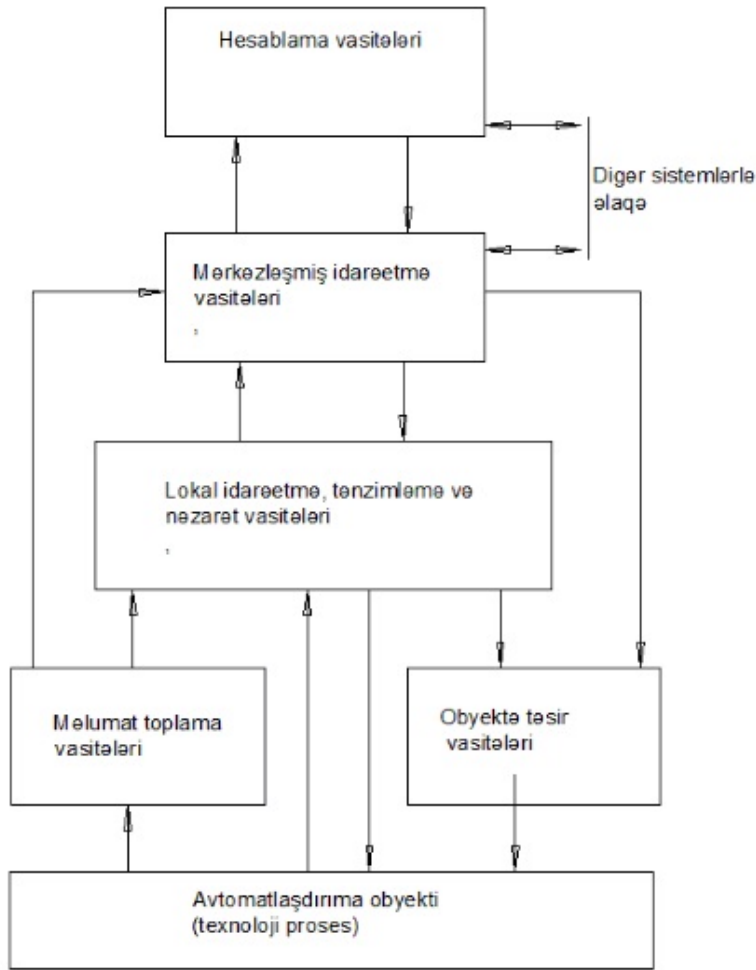
- ☐ Sitemin yalnız çıxışını
- ☐ İnsanla-təbiətin əlaqəsini
- ☒ idarəetmə obyektinin giriş və çıxışını

668 Informasiyani əllə daxil etmək üçün kommutasiya qurğularına aşağıdakılardan hansılar aiddir?

- ☐ Paketli çevricilər
- ☐ Giriş açarları
- ☐ Rubilnik
- ☒ bütün cavablar düzdür
- ☐ Heç bir cavab düz deyil

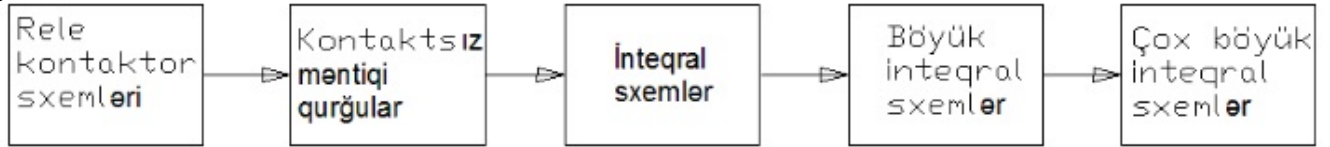
669 Dövlət sənaye cihazları sistemi (DSCS)-nin funksionak ierarxik struktur sxemi hansı şəkildədir?





☐ heç birisi uyğun deyil

☐



670 Texniki vasitələrin göstərilməsi üçün əsas hansı üsullardan istifadə olunur?

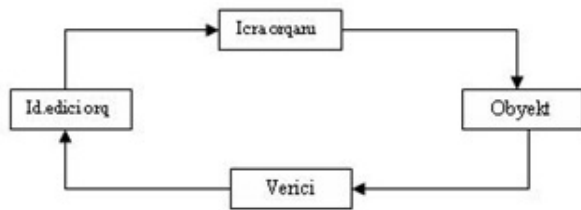
- ☐ konstruktiv üsul
- ☐ riyazi üsul
- ☐ heç bir cavab düz deyil
- ☒ bütün cavablar düzdür
- ☐ sxem üsulu

671 Güc icra mexanizmləri icra orqanına hansı formada təsir göstərir?

- ☐ Qüvvə şəklində
- ☐ Moment şəklində
- ☒ Qüvvə və Moment şəklində
- ☐ Impuls kimi
- ☐ Cərəyan kimi

672 Aşağıdakılardan hansı biri qapalı avtomatik idarəetmə sisteminin sxemidir?





☐



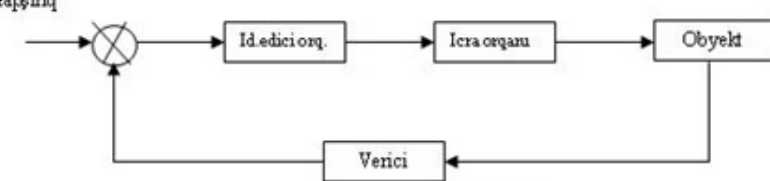
☐



☐



☐



673 Real diferensiallayıcı bəndin tənliyini göstərin.

☐

$$T \frac{dY}{dt} + Y = KU$$

☐

$$Y = KU$$

☐

$$\frac{dY}{dt} = KU$$

☐

$$Y(t) = \frac{KdU}{dt}$$

☒

$$T \frac{dY}{dt} + Y = \frac{KdU}{dt}$$

674 İdeal diferensiallayıcı bəndin tənliyini göstərin.

☐

$$T \frac{dY}{dt} + Y = KU$$

☐

$$Y = KU$$

☐

$$\frac{dY}{dt} = KU$$

☒

$$Y(t) = \frac{KdU}{dt}$$

☐

$$T \frac{dY}{dt} + Y = \frac{KdU}{dt}$$

675 İnteqrallayıcı bəndin tənliyini göstərin.

☒

$$\frac{dY}{dt} = KU$$

☐

$$Y = KU$$

☐

$$T \frac{dY}{dt} + Y = KU$$

☐

$$T \frac{dY}{dt} + Y = \frac{KdU}{dt}$$

☐

$$Y(t) = \frac{KdU}{dt}$$

676 Ətalətsiz (gücləndirici) bəndin tənliyini göstərin?

☐ $T \frac{dY}{dt} + Y = KU$

☐ $\frac{Y}{dt} = KU$

☐ $Y(t) = \frac{KdU}{dt}$

☐ $T \frac{dY}{dt} + Y = \frac{KdU}{dt}$

☒ $= KU$

677 İntegral tənzimləmə qanununun ifadəsini göstərin?

☐ $U = K_r \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$

☐ $U = K_r \varepsilon + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$

☐ $= K_r \varepsilon$

☒ $U = \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$

☐ $U = K_r \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$

678 Proporsional tənzimləmə qanununun ifadəsini göstərin?

☐ $U = \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$

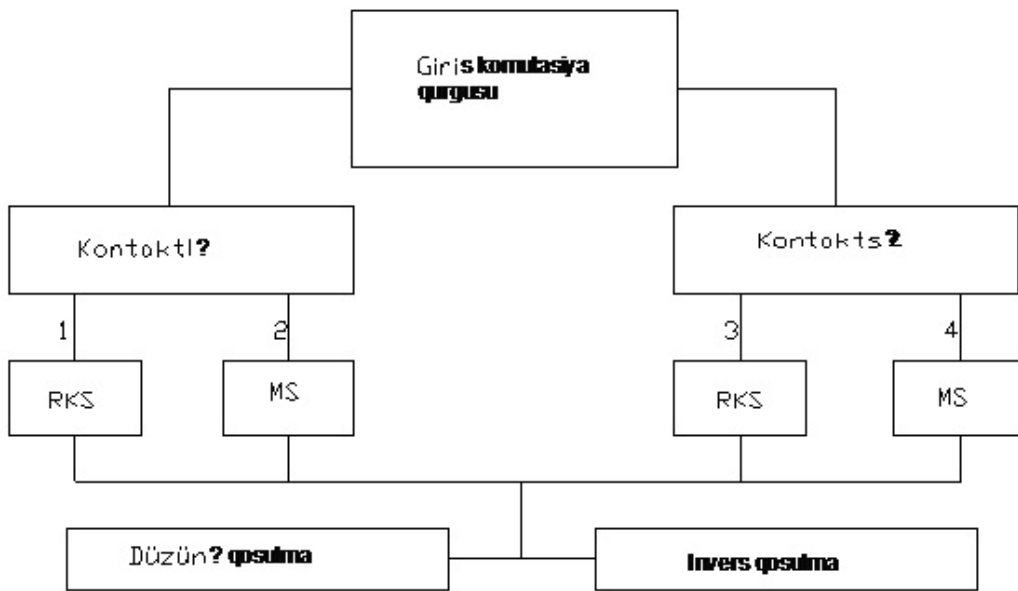
☒ $= K_r \varepsilon$

☐ $U = K_r \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$

☐ $U = K_r \varepsilon + T_d \frac{d\varepsilon}{dt}$

☐ $U = K_r \varepsilon + \frac{1}{T_i} \int_0^t \varepsilon dt$

679 Şəkildə Giriş komutasiya qurğuları özləri necə olurlar?

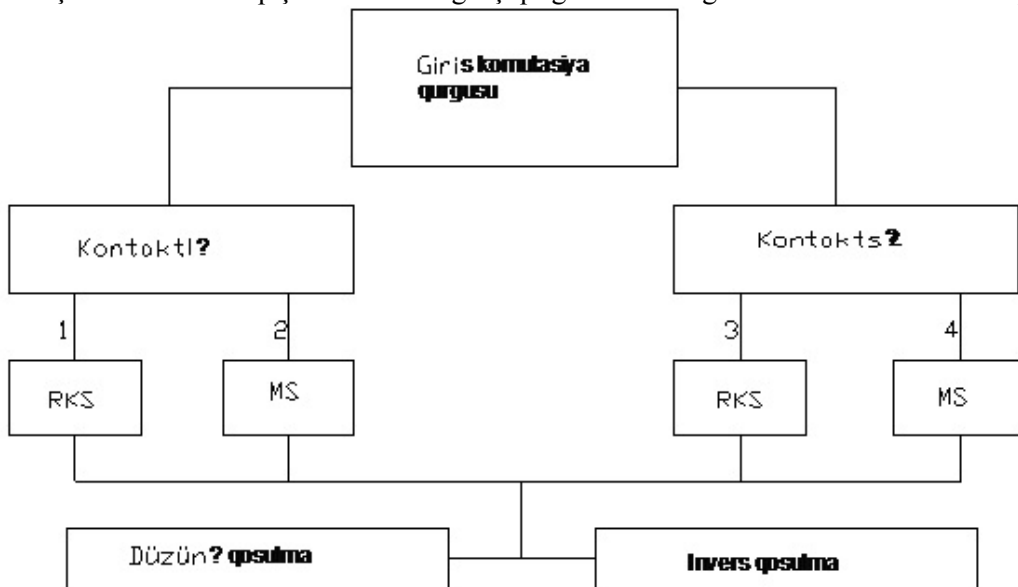


- ☐ Kontaktlı;
- ☐ Kontaktsiz
- ☐ Displayli
- ☒ Kontaktlı və Kontaktsiz;
- ☐ Kontaktsiz və Displayli

680 Giriş qurğuları əsas hansı variantlarla qoşulurlar?

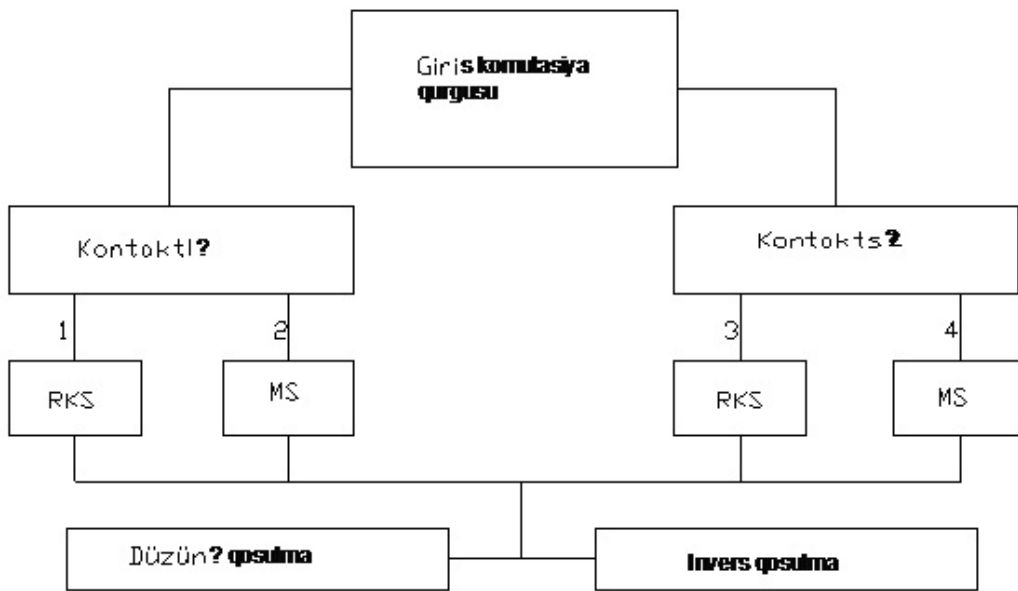
- ☐ Əyri qoşulma və Invers qoşulma
- ☐ Düzünə qoşulma
- ☐ Əyri qoşulma
- ☐ Invers qoşulma
- ☒ Düzünə qoşulma və Invers qoşulma

681 Şəkildə Düzünə qoşulma zamanı giriş qurğusuna təsir göstərdikdə AİS-nə məntiqi olaraq nə ötürülür?



- ☐ 0-ın inkarı verilir
- ☐ 1 verilir
- ☒ 0 verilir .
- ☐ 0 və 1 verilir
- ☐ 0-ın inkarının inkarı verilir

682 Şəkildə Düzünə qoşulma zamanı giriş qurğusuna təsir göstərdikdə AİS-nə məntiqi olaraq nə ötürülür?



- ☐ 0 verilir
- ☒ 1 verilir.
- ☐ 1-in inkarı verilir
- ☐ 0-in inkarının inkarı verilir
- ☐ 0 və 1 verilir

683 Aşağıdakı sxemlərdən hansı Giriş qurğularının əsas qoşulma sxemlərinə aiddir?

