

01.01 1) Какие из формул написаны правильно для коэффициента полезного действия P_1 -мощность на входе, P_2 - на выходе

A) $\eta = P_2/P_1$

B) $\eta = P_2^2/P_1$

C) $\eta = P_2/P_1^2$

D) $\eta = P_2^2/P_1^2$

E) $\eta = P_2 P_1$

01.01 2) Какая из формул написана правильно для передаточного отношения ω_1 - угловая скорость ведущего звена, ω_2 - ведомое

A) $i = \omega_1/\omega_2$

B) $i = \omega_1 \omega_2$

C) $i = \omega_2/\omega_1$

D) $i = \omega_1^2/\omega_2$

E) $i = \omega_1/\omega_2^2$

01.01 3) Какая из формул написана правильно для передаточного отношения n_1 -частота вращения ведущего звена, n_2 - ведомое

A) $i = n_2/n_1$

B) $i = n_1/n_2$

$$C) i = n_1^2 / n_2$$

$$D) i = n_1 / n_2^2$$

$$E) i = n_1 n_2$$

01.01 4) Какие из формул написаны правильно для передаточного отношения D_1 -диаметр ведущего шкива, D_2 – ведомого

$$A) i = D_2 / D_1$$

$$B) i = D_2^2 / D_1$$

$$C) i = D_1^3 / D_2$$

$$D) i = D_1^2 / D_2$$

$$E) i = D_1^2 / D_2^2$$

01.01 5) Какие из формул написаны правильно для передаточного отношения z_1 -число зубьев ведущего колеса, z_2 - ведомого

$$A) i = z_1 / z_2$$

$$B) i = z_1^2 / z_2$$

$$C) i = z_1 / z_2^2$$

$$D) i = z_2 / z_1$$

$$E) i = z_2 z_1$$

01.01 6)Какая из формул написана правильно для определения мощности зубчатой передачи F_t -окружная сила на колесе, V -окружная скорость

A)) $P = F_t V$

B)) $P = F_t / V$

C)) $P = F_t^2 / V$

D)) $P = F_t / V^2$

E)) $P = F_t^2 / V^2$

01.01 7)Какая из формул написана правильно для определения мощности решения передачи F_t -окружная сила на шкиве, V - окружная скорость

A)) $P = F_t V^2$

B)) $P = F_t / V$

C)) $P = F_t^2 / V$

D)) $P = F_t^2 / V^2$

E)) $P = F_t V$

01.01 8)Какая из формул написана правильно для определения вращательного момента на валу P -мощность, ω -угловая скорость

A)) $T = P / V$

B)) $T = P^2 / V$

C)) $T = PV$

D)) $T = P / V^2$

$$E) T = P^2 / v^2$$

01.01 9) Какая из формул написана правильно для определения вращающего момента на ведомом валу T_2

A) $T_2 = T_1 \cdot \eta$

B) $T_2 = T_1^2 \cdot \eta$

C) $T_2 = T_1 \cdot \eta^2$

D) $T_2 = T_1 \cdot \eta^2$

E) $T_2 = T_1^2 \cdot \eta^2$

01.01 10) Что означает параметр T_1 в формуле $T_2 = T_1 \cdot \eta$ написанной для определения вращающего момента на ведомом валу

A) вращающий момент на ведущем валу

B) передаточное отношение

C) К.П.Д

D) окружной скорости

E) осевой силы

01.01 11) Что означает параметр i в формуле $T_2 = T_1 \cdot i \cdot \eta$ написанной для определения вращающего момента на ведомом валу

A) вращающий момент на ведущем валу

B) передаточное отношение

C) К.П.Д

D) окружной скорости

E) осевой силы

01.01 12) Что означает параметр η в формуле $T_2 = T_1 \cdot i \cdot \eta$ написанной для определения вращающего момента на ведомом валу

A) вращающий момент на ведущем валу

В) передаточное отношение

С)) К.П.Д

Д) окружной скорости

Е) осевой силы

01.01 13)Какая из формул написана правильно для определения окружной модули зубьев Р-шаг зубьев

А)) $m = P/\pi$

В) $m = P\pi$

С) $m = P^2/\pi$

Д) $m = P/\pi^2$

Е) $m = P^2/\pi^2$

01.01 14)Какая из формул написана правильно для определения делительного диаметра зубьев

А) $d = m^2z$

В) $d = m z^2$

С)) $d=mz$

Д) $d = m/z$

Е) $d = m^2z^2$

01.01 15)Какая из формул написана правильно для определения осевого диаметра зубьев

А) $d_0 = d^2 \cos \alpha$

В) $d_0 = d \cos^2 \alpha$

С)) $d_0= d \cos \alpha$

D) $d_0 = d / \cos \alpha$

E) $d_0 = d^2 / \cos \alpha$

01.01 16) Какая из формул написана правильно для определения начального диаметра зубьев ведущего колеса

A) $d_{\omega_2} = 2 a_{\omega} (u + 1)$

B) $d_{\omega_2} = 2 a_{\omega}^2 (u + 1)$

C) $d_{\omega_2} = 2 a_{\omega} (u^2 + 1)$

D) $d_{\omega_2} = 2 a_{\omega}^2 / (u + 1)$

E) $d_{\omega_2} = 2 a_{\omega}^2 / (u^2 + 1)$

01.01 17) Что означает параметр a_w в формуле $d_{w_k} = 2a_w / (u + 1)$ написанной для определения начального диаметра зубьев ведущего колеса

A) передаточное отношение

B) К.П.Д

C) угловая скорость

D) межосевое расстояние

E) число зубьев

01.01 18) Что означает параметр u в формуле $d_{w_k} = 2a_w / (u + 1)$ написанной для определения начального диаметра зубьев ведущего колеса

A) передаточное отношение

B) К.П.Д

С)угловая скорость

Д) межосевое расстояние

Е)число зубьев

01.01 19)Какое из формул написано правильно для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

$$A) \tau_H = \sqrt{\frac{q^2}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$$

$$B) \tau_H = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$$

$$C) \tau_H = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}^2} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$$

$$D) \tau_H = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi^2 [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$$

$$E) \tau_H = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2^2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$$

01.01 20) Что означает параметр q в формуле $\tau_H = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$ написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

А)удельной нагрузки

В)приведенный радиус кривизны

С)модуль упругости ведущего колеса

Д)модуль упругости ведомого колеса

Е)постоянное число

01.02 21) Что означает параметр ρ_{np} в формуле $\tau_H = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1 E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$ написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

А)удельной нагрузки

- В)) приведенный радиус кривизны
- С) модуль упругости ведущего колеса
- Д) модуль упругости ведомого колеса
- Е) постоянное число

01.02 22) Что означает параметр E_1 в формуле $\tau_H = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$ написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- А) удельной нагрузки
- В) приведенный радиус кривизны
- С)) модуль упругости ведущего колеса
- Д) модуль упругости ведомого колеса
- Е) постоянное число

01.02 23) Что означает параметр E_2 в формуле $\tau_H = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$ написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- А) удельной нагрузки
- В) приведенный радиус кривизны
- С) модуль упругости ведущего колеса
- Д)) модуль упругости ведомого колеса
- Е) постоянное число

01.02 24) Что означает параметр π в формуле $\tau_H = \sqrt{\frac{q}{\rho_{np}} \frac{2E_1E_2}{\pi [E_1(1-M_2^2) + E_2(1-M_1^2)]}}$ написанной для определения нормальных напряжений контактной площадки зубьев

- А) удельной нагрузки
- В) приведенный радиус кривизны

С) модуль упругости ведущего колеса

Д) модуль упругости ведомого колеса

Е) постоянное число

01.02 25) Какая из формул написана правильно для определения напряжения в зубчатой передаче

А) $\tau_H = 0,418 \sqrt{q E_{np} / \rho_{np}}$

В) $\tau_H = 0,418 \sqrt[3]{q E_{np} / \rho_{np}}$

С) $\tau_H = 0,418 \sqrt{q^2 E_{np} / \rho_{np}}$

Д) $\tau_H = 0,418 \sqrt{q E_{np}^2 / \rho_{np}}$

Е) $\tau_H = 0,418 \sqrt{q E_{np} / \rho_{np}^2}$

01.02 26) Что означает параметр E_{np} в формуле $\tau_H = 0,418 \sqrt{q E_{np} / \rho_{np}}$ написанной для определения напряжений в зубчатой передаче

А) удельная нагрузка

В) приведенный модуль упругости

С) радиус кривизны

Д) начальный диаметр

Е) основной диаметр

01.02 27) Какая из формул написана правильно для определения приведенного радиуса кривизны

А) $1/\rho_{np} = \frac{1}{r_1^2} + \frac{1}{r_2}$

В) $1/\rho_{np} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2^2}$

С) $1/\rho_{np} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$

$$D) 1/\rho_{\text{пр}} = \frac{1}{r_1^2} + \frac{1}{r_2^2}$$

$$E) 1/\rho_{\text{пр}} = \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2}$$

01.02 28) Что означает параметр r_1 в формуле $1/\rho_{\text{пр}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$ написанной для определения приведенного радиуса кривизны

A) модуль упругости

В) удельная нагрузка

С) радиус делительной окружности ведомого колеса

D) радиус делительной окружности ведущего колеса

Е) радиус основной окружности ведущего колеса

01.02 29) Что означает параметр r_2 в формуле $1/\rho_{\text{пр}} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$ написанной для определения приведенного радиуса кривизны

A) модуль упругости

В) удельная нагрузка

С) радиус делительной окружности ведомого колеса

D) радиус делительной окружности ведущего колеса

Е) радиус основной окружности ведущего колеса

01.02 30) Какая из формул написана правильно для определения приведенного модуля упругости зубчатой передачи

$$A) E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_2)}$$

$$B) E_{\text{пр}} = \frac{2E_1^2 E_2}{(E_1 + E_2)}$$

$$C) E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_1^2}{(E_1 + E_2)}$$

$$D) E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1^2 + E_2)}$$

$$E) E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_1^2)}$$

01.02 31) Что означает параметр E_1 в формуле $E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_2)}$ написанной для определения приведенного модуля упругости в зубчатой передаче

- A) модуль упругости ведомого колеса
- B) модуль упругости ведущего колеса
- C) радиус кривизны
- D) радиус делительной окружности
- E) радиус начальной окружности

01.02 32) Что означает параметр E_2 в формуле $E_{\text{пр}} = \frac{2E_1 E_2}{(E_1 + E_2)}$ написанной для определения приведенного модуля упругости в зубчатой передаче

- A) модуль упругости ведомого колеса
- B) модуль упругости ведущего колеса
- C) радиус кривизны
- D) радиус делительной окружности
- E) радиус начальной окружности

01.02 33) Какая из формул написана правильно для определения максимального значения удельной нагрузки

$$A) q = \frac{F_n^2 K}{\ell_\epsilon}$$

$$B) q = \frac{F_n K^2}{\ell_\epsilon}$$

C) $q = F_n K / \ell_\epsilon^2$

D)) $q = F_n K / \ell_\epsilon$

E) $q = F_n K \ell_\epsilon$

01.02 34) Что означает параметр F_n в формуле $q = F_n K / \ell_\epsilon$ написанной для определения максимального значения удельной нагрузки

A) коэффициент расчетной нагрузки

B) модуль упругости

C) радиус кривизны

D) длина контакта зубьев

E)) нормальная длина в зацеплении

01.02 35) Что означает параметр K в формуле $q = F_n K / \ell_\epsilon$ написанной для определения максимального значения удельной нагрузки

A)) коэффициент расчетной нагрузки

B) модуль упругости

C) радиус кривизны

D) длина контакта зубьев

E) нормальная длина в зацеплении

01.02 36) Что означает параметр ℓ_ϵ в формуле $q = F_n K / \ell_\epsilon$ написанной для определения максимального значения удельной нагрузки

A) коэффициент расчетной нагрузки

B) модуль упругости

C) радиус кривизны

D)) длина контакта зубьев

Е) нормальная длина в зацеплении

01.02 37) Что означает параметр K_B в формуле $K = K_B K_U$ написанной для определения коэффициента расчетной нагрузки

А) коэффициент концентрации нагрузки

В) коэффициент динамики нагрузки

С) модуль упругости

Д) радиус кривизны

Е) длина контакта зубьев

01.02 38) Что означает параметр K_U в формуле $K = K_B K_U$ написанной для определения коэффициента расчетной нагрузки

А) коэффициент концентрации нагрузки

В) коэффициент динамики нагрузки

С) модуль упругости

Д) радиус кривизны

Е) длина контакта зубьев

01.02 39) Какая из формул написана правильно для определения коэффициента расчетной нагрузки

А) $K = K_B^2 K_U$

В) $K = K_B K_U^2$

С) $K = K_B K_U$

Д) $K = \frac{K_B}{K_U}$

Е) $K = K_B^2 K_U^2$

01.02 40) Какая из формул написана правильно для определения коэффициента концентрации нагрузки

A) $K_{\beta} = q_{\max}^2 / q_n$

B) $K_{\beta} = q_{\max} / q_n^2$

C) $K_{\beta} = q_{\max} q_n$

D) $K_{\beta} = q_{\max} / q_n$

E) $K_{\beta} = q_{\max}^2 / q_n^2$

01.03 41) Что означает параметр q_n в формуле $K_{\beta} = q_{\max} / q_n$ написанной для определения коэффициента концентрации нагрузки

A) коэффициент динамической нагрузки

B) максимальная интенсивность нагрузки

C) модуль упругости

D) радиус кривизны

E) средняя интенсивность нагрузки

01.03 42) Что означает параметр q_{\max} в формуле $K_{\beta} = q_{\max} / q_n$ написанной для определения коэффициента концентрации нагрузки

A) коэффициент динамической нагрузки

B) максимальная интенсивность нагрузки

C) модуль упругости

D) радиус кривизны

E) средняя интенсивность нагрузки

01.03 43) Какая из формул написана правильно для определения коэффициента динамической нагрузки

A) $K_v=1+q_v^2/q$

B) $K_v=1+q_v/q^2$

C) $K_v=1+q_v/q$

D) $K_v=1+q_v^2/q^2$

E) $K_v=1+q_v q$

01.03 44) Что означает параметр q_v в формуле $K_v=1+q_v/q$ написанной для определения коэффициента динамической нагрузки

A) удельная динамическая нагрузка

B) удельная расчетная рабочая нагрузка

C) модуль упругости

D) радиус кривизны

E) средняя интенсивность нагрузки

01.03 45) Что означает параметр q в формуле $K_v=1+q_v/q$ написанной для определения коэффициента динамической нагрузки

A) удельная динамическая нагрузка

B) удельная расчетная рабочая нагрузка

C) модуль упругости

D) радиус кривизны

E) средняя интенсивность нагрузки

01.03 46) Какая из формул написана правильно для определения окружной силы в цилиндрической зубчатой передаче

A) $F_t = 2T_1^2 / d_1$

B) $F_t = 2T_1 / d_1^2$

C) $F_t = 2T_1 / d_1$

D) $F_t = 2T_1^2 / d_1^2$

E) $F_t = 2T_1 d_1$

01.03 47) Что означает параметр T_1 в формуле $F_t = 2T_1 / d_1$ написанной для определения окружной силы

A) вращающий момент на валу

B) делительный диаметр

C) модуль упругости

D) радиус кривизны

E) передаточное отношение

01.03 48) Что означает параметр d_1 в формуле $F_t = 2T_1 / d_1$ написанной для определения окружной силы

A) вращающий момент на валу

B) делительный диаметр

C) модуль упругости

D) радиус кривизны

E) передаточное отношение

01.03 49) Какая из формул написана правильно для определения нормальной силы в зацеплении

A) $F_n = F_t^2 / \cos \alpha$

B) $F_n = F_t / \cos \alpha^2$

C) $F_n = F_t / \cos \alpha$

D) $F_n = F_t \cos \alpha$

E) $F_n = F_t^2 / \cos \alpha^2$

01.03 50) Что означает параметр F_t в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha$ написанной для определения нормальной силы в зацеплении

A) модуль упругости

B) радиус кривизны

C) передаточное отношение

D) окружная сила

E) угол зацепления

01.03 51) Что означает параметр α в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha$ написанной для определения нормальной силы в зацеплении

A) модуль упругости

B) радиус кривизны

C) передаточное отношение

D) окружная сила

E) угол зацепления

01.03 52) Какая из формул написана правильно для определения радиальной силы в зацеплении

A) $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$

B) $F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha$

C) $F_r = F_t \operatorname{tg}^2 \alpha$

D) $F_r = F_t / \operatorname{tg} \alpha$

E) $F_r = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \alpha$

01.03 53) Что означает параметр F_t в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$ написанной для определения радиальной силы в зацеплении

A) модуль упругости

B) окружная сила

C) угол зацепления

D) радиус кривизны

E) передаточное отношение

01.03 54) Что означает параметр α в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$ написанной для определения радиальной силы в зацеплении

A) модуль упругости

B) окружная сила

C) угол зацепления

D) радиус кривизны

E) передаточное отношение

01.03 55) Какая из формул написана правильно для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

A) $q = \frac{2T_1^2 K_H}{d_1 b_1 \cos \alpha}$

B) $q = \frac{2T_1 K_H^2}{d_1 b_1 \cos \alpha}$

$$C) q = \frac{2T_1 K_H}{(d_1^2 b_1 \cos \alpha)}$$

$$D)) q = \frac{2T_1 K_H}{(d_1 b_1 \cos \alpha)}$$

$$E) q = \frac{2T_1 K_H}{(d_1 b_1^2 \cos \alpha)}$$

01.03 56) Что означает параметр T_1 в формуле $q = \frac{2T_1 K_H}{(d_1 b_1 \cos \alpha)}$ написанной для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- A) коэффициент расчетной нагрузки
- B) делительный диаметр
- C) длина линии контакта зубьев
- D) угол зацепления
- E) вращающий момент

01.03 57) Что означает параметр K_H в формуле $q = \frac{2T_1 K_H}{(d_1 b_1 \cos \alpha)}$ написанной для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- A) коэффициент расчетной нагрузки
- B) делительный диаметр
- C) длина линии контакта зубьев
- D) угол зацепления
- E) вращающий момент

01.03 58) Что означает параметр d_1 в формуле $q = \frac{2T_1 K_H}{(d_1 b_1 \cos \alpha)}$ написанной для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

- A) коэффициент расчетной нагрузки
- B) делительный диаметр
- C) длина линии контакта зубьев

D) угол зацепления

E) вращающий момент

01.03 59) Что означает параметр b_1 в формуле $q = \frac{2T_1 K_H}{d_1 b_1 \cos \alpha}$ написанной для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

A) коэффициент расчетной нагрузки

B) делительный диаметр

C) длина линии контакта зубьев

D) угол зацепления

E) вращающий момент

01.03 60) Что означает параметр α в формуле $q = \frac{2T_1 K_H}{d_1 b_1 \cos \alpha}$ написанной для определения удельной нагрузки в прямозубых передачах

A) коэффициент расчетной нагрузки

B) делительный диаметр

C) длина линии контакта зубьев

D) угол зацепления

E) вращающий момент

01.03 61) Какая из формул написана правильно для определения приведенной радиус кривизны эвольвент зубьев

A) $\frac{1}{\rho_{пр1}} = \frac{2}{d_1^2 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

B) $\frac{1}{\rho_{пр1}} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha^2} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

C) $\frac{1}{\rho_{пр1}} = \frac{2}{d_1 \sin^2 \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

D) $\frac{1}{\rho_{пр1}} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u^2+1}{u} \right)$

$$E)) \frac{1}{\rho_{np1}} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$$

02.01 62) Что означает параметр d_1 в формуле $\frac{1}{\rho_{np1}} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

- A) делительный диаметр
- B) угол зацепления
- C) передаточное отношение
- D) модуль упругости
- E) коэффициент нагрузки

02.01 63) Что означает параметр α в формуле $\frac{1}{\rho_{np1}} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

- A) делительный диаметр
- B) угол зацепления
- C) передаточное отношение
- D) модуль упругости
- E) коэффициент нагрузки

02.01 64) Что означает параметр u в формуле $\frac{1}{\rho_{np1}} = \frac{2}{d_1 \sin \alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)$

- A) делительный диаметр
- B) угол зацепления
- C) передаточное отношение
- D) модуль упругости
- E) коэффициент нагрузки

02.01 65) Какая из формул написана правильно для условия контактной прочности прямозубых передач

$$A) \tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1^2 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u} \right)} \leq [\tau_H]$$

$$B) \tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np}^2 T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$$

$$C) \tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1^2 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$$

$$D) \tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$$

$$E) \tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]^2$$

02.01 66) Что означает параметр E_{np} в формуле

$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$ написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент
- C) коэффициент расчетной нагрузки
- D) делительный диаметр
- E) длина линии контакта зубьев

02.01 67) Что означает параметр T_1 в формуле

$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$ написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент
- C) коэффициент расчетной нагрузки
- D) делительный диаметр
- E) длина линии контакта зубьев

02.01 68) Что означает параметр K_H в формуле

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{pp} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$$
 написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- А) приведенный модуль упругости
- В) вращающий момент
- С) коэффициент расчетной нагрузки
- Д) делительный диаметр
- Е) длина линии контакта зубьев

02.01 69) Что означает параметр d_1 в формуле

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{pp} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$$
 написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- А) приведенный модуль упругости
- В) вращающий момент
- С) коэффициент расчетной нагрузки
- Д) делительный диаметр
- Е) длина линии контакта зубьев

02.01 70) Что означает параметр b_1 в формуле

$$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{pp} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$$
 написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- А) приведенный модуль упругости
- В) вращающий момент
- С) коэффициент расчетной нагрузки
- Д) делительный диаметр
- Е) длина линии контакта зубьев

02.01 71) Что означает параметр α в формуле

$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{pp} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$ написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- A) угол зацепления
- В) вращающий момент
- С) коэффициент расчетной нагрузки
- D) делительный диаметр
- Е) длина линии контакта зубьев

02.01 72) Что означает параметр u в формуле

$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{pp} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$ написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- A) передаточное отношение
- В) вращающий момент
- С) коэффициент расчетной нагрузки
- D) делительный диаметр
- Е) длина линии контакта зубьев

02.01 73) Что означает параметр $[\tau_H]$ в формуле

$\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{pp} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \left(\frac{u+1}{u}\right)} \leq [\tau_H]$ написанный для условия контактной прочности прямозубых передач

- A) допускаемое контактное напряжение
- В) вращающий момент
- С) коэффициент расчетной нагрузки
- D) делительный диаметр
- Е) длина линии контакта зубьев

02.01 74) Какая из формул написана правильно для коэффициента ширины колеса

A) $\varphi_B = b_m^2 / d_1$

B) $\varphi_B = b_m / d_1^2$

C) $\varphi_B = b_m / d_1$

D) $\varphi_B = b_m^2 / d_1^2$

E) $\varphi_B = b_m d_1$

02.01 75) Что характеризует параметр b_m в формуле $\varphi_B = b_m / d_1$ написанный для коэффициента ширины колеса

A) ширина колеса

B) делительный диаметр

C) передаточное отношение

D) радиус кривизны

E) модуль упругости

02.01 76) Что характеризует параметр d_1 в формуле $\varphi_B = b_m / d_1$ написанный для коэффициента ширины колеса

A) ширина колеса

B) делительный диаметр

C) передаточное отношение

D) радиус кривизны

E) модуль упругости

02.01 77) Какая из формул написана правильно для определения делительного диаметра шестерни

A) $d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$

B) $d_1 = 1,35 \sqrt[2]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$

C) $d_1 = 1,35 \sqrt{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$

D) $d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_1^2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$

E) $d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}] \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$

02.01 78) Что означает параметр $E_{\text{пр}}$ в формуле $d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра шестерни

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент
- C) коэффициент расчетной нагрузки
- D) допускаемое контактное напряжение
- E) коэффициент ширины шестерни

02.01 79) Что означает параметр T_1 в формуле $d_1 =$

$1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра шестерни

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент
- C) коэффициент расчетной нагрузки
- D) допускаемое контактное напряжение
- E) коэффициент ширины шестерни

02.01 80) Что означает параметр $K_{H\beta}$ в формуле $d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{pp} T_1 K_{H\beta}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра шестерни

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент
- C) коэффициент расчетной нагрузки
- D) допускаемое контактное напряжение
- E) коэффициент ширины шестерни

02.01 81) Что означает параметр $[\tau_H]$ в формуле $d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{pp} T_1 K_{H\beta}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра шестерни

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент
- C) коэффициент расчетной нагрузки
- D) допускаемое контактное напряжение
- E) коэффициент ширины шестерни

02.01 82) Что означает параметр φ_{bd} в формуле $d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{pp} T_1 K_{H\beta}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра шестерни

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент
- C) коэффициент расчетной нагрузки
- D) допускаемое контактное напряжение
- E) коэффициент ширины шестерни

02.01 83) Что означает параметр u в формуле $d_1 = 1,35 \sqrt[3]{\frac{E_{pp} T_1 K_{H\beta}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра шестерни

- A) передаточное отношение

- В) вращающий момент
- С) коэффициент расчетной нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

02.02 84) Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния передачи

А) $a = 0,85(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

В) $a = 0,85(u + 1) \sqrt[2]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

С) $a = 0,85(u + 1) \sqrt{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

Д) $a = 0,85(u^2 + 1) \sqrt{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

Е) $a = 0,85(u^2 + 1) \sqrt[2]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

02.02 85) Что означает параметр u в формуле $a = 0,85(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный для определения межосевого расстояния

- А) передаточное отношение
- В) приведенный модуль упругости
- С) вращающий момент
- Д) коэффициент расчетной нагрузки
- Е) допускаемое контактное напряжение

02.02 86) Что означает параметр $E_{\text{пр}}$ в формуле $a = 0,85(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный для определения межосевого расстояния

- А) передаточное отношение

- В)) приведенный модуль упругости
- С) вращающий момент
- Д) коэффициент расчетной нагрузки
- Е) допускаемое контактное напряжение

02.02 87) Что означает параметр T_2 в формуле $a = 0,85(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{н}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный для определения межосевого расстояния

- А) передаточное отношение
- В) приведенный модуль упругости
- С)) вращающий момент
- Д) коэффициент расчетной нагрузки
- Е) допускаемое контактное напряжение

02.02 88) Что означает параметр $K_{\text{НВ}}$ в формуле $a = 0,85(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{н}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный для определения межосевого расстояния

- А) передаточное отношение
- В) приведенный модуль упругости
- С) вращающий момент
- Д)) коэффициент расчетной нагрузки
- Е) допускаемое контактное напряжение

02.02 89) Что означает параметр $[\tau_{\text{н}}]$ в формуле $a = 0,85(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{н}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный для определения межосевого расстояния

- А) передаточное отношение
- В) приведенный модуль упругости
- С) вращающий момент
- Д) коэффициент расчетной нагрузки

Е) допустимое контактное напряжение

02.02 90) Что означает параметр φ_{bd} в формуле $a = 0,85(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 K_{H\beta}}{[\tau_H]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный для определения межосевого расстояния

А) коэффициент ширины относительно межосевого расстояния

В) приведенный модуль упругости

С) вращающий момент

Д) коэффициент расчетной нагрузки

Е) допустимое контактное напряжение

02.02 91) Какие из формул написаны правильно для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

А) $\tau_F = \frac{6 F_t \ell}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$

В) $\tau_F = \frac{F_t \ell}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$

С) $\tau_F = \frac{F_t \ell}{b_m S} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$

Д) $\tau_F = \frac{6 F_t \ell^2}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$

Е) $\tau_F = \frac{6 F_t \ell}{b_m S^2} - \frac{F_t^2 \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$

02.02 92) Что означает параметр F_t в формуле $\tau_F = \frac{6 F_t \ell}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

А) окружная сила

В) высота зуба

С) угол зацепления

Д) ширина шестерни

Е) ширина зуба

02.02 93) Что означает параметр ℓ в формуле $\tau_F = \frac{6 F_t \ell}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

A) окружная сила

B) высота зуба

C) угол зацепления

D) ширина шестерни

E) ширина зуба

02.02 94) Что означает параметр α в формуле $\tau_F = \frac{6 F_t \ell}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

A) окружная сила

B) высота зуба

C) угол зацепления

D) ширина шестерни

E) ширина зуба

02.02 95) Что означает параметр b_m в формуле $\tau_F = \frac{6 F_t \ell}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

A) окружная сила

B) высота зуба

C) угол зацепления

D) ширина шестерни

E) ширина зуба

02.02 96) Что означает параметр S в формуле $\tau_F = \frac{6 F_t \ell}{b_m S^2} - \frac{F_t \operatorname{tg} \alpha}{b_m S}$ написанный для определения изгибное напряжение в опасном сечении зуба

A) окружная сила

В) высота зуба

С) угол зацепления

Д) ширина шестерни

Е) ширина зуба

02.02 97) Какие из формул написаны правильно для определения модуля зацепления

А) $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$

В) $m = \sqrt[2]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$

С) $m = \sqrt{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$

Д) $m = \sqrt{\frac{3 T_1^2 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$

Е) $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F^2}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$

02.02 98) Что означает параметр T_1 в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$ написанный для определения модуля зацепления

А) вращающий момент

В) коэффициент расчетной нагрузки

С) коэффициент формы зуба

Д) число зубьев шестерни

Е) коэффициент ширины зубьев

02.02 99) Что означает параметр $K_{F\beta}$ в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$ написанный для определения модуля зацепления

А) вращающий момент

- В) коэффициент расчетной нагрузки
- С) коэффициент формы зуба
- Д) число зубьев шестерни
- Е) коэффициент ширины зубьев

02.02 100) Что означает параметр Y_F в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$ написанный для определения модуля зацепления

- А) вращающий момент
- В) коэффициент расчетной нагрузки
- С) коэффициент формы зуба
- Д) число зубьев шестерни
- Е) коэффициент ширины зубьев

02.02 101) Что означает параметр z_1 в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$ написанный для определения модуля зацепления

- А) вращающий момент
- В) коэффициент расчетной нагрузки
- С) коэффициент формы зуба
- Д) число зубьев шестерни
- Е) коэффициент ширины зубьев

02.02 102) Что означает параметр φ_m в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \varphi_m [\tau_H]}}$ написанный для определения модуля зацепления

- А) вращающий момент
- В) коэффициент расчетной нагрузки
- С) коэффициент формы зуба
- Д) число зубьев шестерни

Е)) коэффициент ширины зубьев

02.02 103) Что означает параметр $[\tau_H]$ в формуле $m = \sqrt[3]{\frac{3 T_1 K_{F\beta} Y_F}{z_1 \phi_m [\tau_H]}}$ написанный для определения модуля зацепления

А)) допускаемое напряжение

В) коэффициент расчетной нагрузки

С) коэффициент формы зуба

Д) число зубьев шестерни

Е) коэффициент ширины зубьев

02.02 104) Какие из формул написаны правильно для определения окружного шара косоугольного зуба

А)) $P_t = P_n / \cos \beta$

В) $P_t = P_n \cos \beta$

С) $P_t = P_n^2 \cos \beta^2$

Д) $P_t = P_n^2 / \cos \beta$

Е) $P_t = P_n / \cos \beta^2$

02.02 105) Что означает параметр P_n в формуле $P_t = P_n / \cos \beta$ написанный для определения окружного шара косоугольного зуба

А)) шаг нормального сечения

В) угол зуба

С) делительный диаметр

Д) основной диаметр

Е) передаточное отношение

02.02 106) Что означает параметр β в формуле $P_t = P_n / \cos \beta$ написанный для определения окружного шага косоугольного зубчатого колеса

A) шаг нормального сечения

B) угол зуба

C) делительный диаметр

D) основной диаметр

E) передаточное отношение

02.03 107) Какие из формул написаны правильно для определения окружного модуля косоугольного зубчатого колеса

A) $m_t = m_n / \cos \beta$

B) $m_t = m_n \cos \beta$

C) $m_t = m_n^2 \cos \beta^2$

D) $m_t = m_n^2 / \cos \beta$

E) $m_t = m_n / \cos \beta^2$

02.03 108) Что означает параметр m_n в формуле $m_t = m_n / \cos \beta$ написанный для определения окружного модуля косоугольного зубчатого колеса

A) делительный диаметр

B) основной диаметр

C) передаточное отношение

D) модуль нормального сечения

E) угол зуба

02.03 109) Что означает параметр β в формуле $m_t = m_n / \cos \beta$ написанный для определения окружного модуль косоого зуба

- A) делительный диаметр
- B) основной диаметр
- C) передаточное отношение
- D) модуль нормального сечения
- E) угол зуба

02.03 110) Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра косоого зуба

- A) $d = m_n z / \cos \beta$
- B) $d = m_n^2 z / \cos \beta$
- C) $d = m_n z^2 / \cos \beta$
- D) $d = m_n z^2 / \cos^2 \beta$
- E) $d = m_n z / \cos^2 \beta$

02.03 111) Что означает параметр m_n в формуле $d = m_n z / \cos \beta$ написанный для определения делительного диаметра косоого зуба

- A) модуль нормального сечения
- B) число зубьев
- C) угол зуба
- D) делительный диаметр

Е)основной диаметр

02.03 112) Что означает параметр z в формуле $d = m_n z / \cos \beta$ написанный для определения делительного диаметра косоугольного зуба

А)модуль нормального сечения

В)число зубьев

С)угол зуба

Д)делительный диаметр

Е)основной диаметр

02.03 113) Что означает параметр β в формуле $d = m_n z / \cos \beta$ написанный для определения делительного диаметра косоугольного зуба

А)модуль нормального сечения

В)число зубьев

С)угол зуба

Д)делительный диаметр

Е)основной диаметр

02.03 114) Какие из формул написаны правильно для определения осевой силы в косоугольной передаче

А)) $F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$

В) $F_a = F_t / \operatorname{tg} \beta$

С) $F_a = F_t^2 \operatorname{tg} \beta$

Д) $F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \beta$

Е) $F_a = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \beta$

02.03 115) Что означает параметр F_t в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$ написанный для определения осевой силы в косоугольной передаче

А))окружная сила

В) угол зубьев

С) передаточное отношение

Д) модуль упругости

Е) нормальная сила

02.03 116) Что означает параметр β в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$ написанный для определения осевой силы в косозубой передаче

А) окружная сила

В) угол зубьев

С) передаточное отношение

Д) модуль упругости

Е) нормальная сила

02.03 117) Какие из формул написаны правильно для определения радиальной силы

А) $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$

В) $F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$

С) $F_r = F_t \operatorname{tg}^2 \alpha / \cos \beta$

Д) $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos^2 \beta$

Е) $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \beta$

02.03 118) Что означает параметр F_t в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$ написанный для определения радиальной силы

А) окружная сила

В) осевая сила

С) угол зацепления

Д) угол зубьев

Е) вращающий момент

02.03 119) Что означает параметр α в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$ написанный для определения радиальной силы

А) окружная сила

В) осевая сила

С) угол зацепления

Д) угол зубьев

Е) вращающий момент

02.03 120) Что означает параметр β в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha / \cos \beta$ написанный для определения радиальной силы

А) окружная сила

В) осевая сила

С) угол зацепления

Д) угол зубьев

Е) вращающий момент

02.03 121) Какие из формул написаны правильно для определения нормальной силы в косозубых передачах

А) $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$

В) $F_n = F_t^2 / \cos \alpha \cos \beta$

С) $F_n = F_t \cos \alpha / \cos \beta$

D) $F_n = F_t \cos \alpha \cos \beta$

E) $F_n = F_t / \cos^2 \alpha \cos \beta$

02.03 122) Что означает параметр F_t в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$ написанный для определения нормальной силы в косозубых передачах

- A) осевая сила
- B) окружная сила
- C) угол зацепления
- D) угол зубьев
- E) вращающий момент

02.03 123) Что означает параметр α в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$ написанный для определения нормальной силы в косозубых передачах

- A) осевая сила
- B) окружная сила
- C) угол зацепления
- D) угол зубьев
- E) вращающий момент

02.03 124) Что означает параметр β в формуле $F_n = F_t / \cos \alpha \cos \beta$ написанный для определения нормальной силы в косозубых передачах

- A) осевая сила
- B) окружная сила
- C) угол зацепления
- D) угол зубьев
- E) вращающий момент

03.01 125) Какие из формул написаны правильно для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

A) $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$

B) $q = F_t^2 K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$

C) $q = F_t K_H^2 K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$

D) $q = F_t K_H K_{H\alpha}^2 / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$

E) $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1^2 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$

03.01 126) Что означает параметр F_t в формуле $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

A) окружная сила

B) коэффициент нагрузки

C) коэффициент переменности нагрузки

D) ширина колеса

E) коэффициент перекрытия

03.01 127) Что означает параметр K_H в формуле $q = F_t K_H K_{H\alpha} / b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

A) окружная сила

B) коэффициент нагрузки

C) коэффициент переменности нагрузки

D) ширина колеса

Е) коэффициент перекрытия

03.01 128) Что означает параметр $K_{H\alpha}$ в формуле $q = \frac{F_t K_H K_{H\alpha}}{b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha}$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

А) окружная сила

В) коэффициент нагрузки

С) коэффициент переменности нагрузки

Д) ширина колеса

Е) коэффициент перекрытия

03.01 129) Что означает параметр b_1 в формуле $q = \frac{F_t K_H K_{H\alpha}}{b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha}$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

А) окружная сила

В) коэффициент нагрузки

С) коэффициент переменности нагрузки

Д) ширина колеса

Е) коэффициент перекрытия

03.01 130) Что означает параметр ε_α в формуле $q = \frac{F_t K_H K_{H\alpha}}{b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha}$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

А) окружная сила

В) коэффициент нагрузки

С) коэффициент переменности нагрузки

Д) ширина колеса

Е) коэффициент перекрытия

03.01 131) Что означает параметр α в формуле $q = \frac{F_t K_H K_{H\alpha}}{b_1 \varepsilon_\alpha \cos \alpha}$ написанный для определения удельной нагрузки в косозубых передачах

- A) угол зацепления
- B) коэффициент нагрузки
- C) коэффициент переменности нагрузки
- D) ширина колеса
- E) коэффициент перекрытия

03.01 132) Какие из формул написаны правильно для определения контактных напряжений в косозубых передачах

$$A) \tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

$$B) \tau_H = 1,18 z_H^2 \sqrt{\left[\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

$$C) \tau_H = 1,18 z_H^3 \sqrt{\left[\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

$$D) \tau_H = 1,18 z_H^{2,3} \sqrt{\left[\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

$$E) \tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{np}^2 T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$$

03.01 133) Что означает параметр z_H в формуле

$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$ написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- A) коэффициент повышения прочности
- B) приведенный модуль упругости
- C) вращающий момент
- D) коэффициент нагрузки
- E) передаточное отношение

03.01 134) Что означает параметр $E_{пр}$ в формуле

$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{пр} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$ написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- A) коэффициент повышения прочности
- B) приведенный модуль упругости
- C) вращающий момент
- D) коэффициент нагрузки
- E) передаточное отношение

03.01 135) Что означает параметр T_1 в формуле

$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{пр} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$ написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- A) коэффициент повышения прочности
- B) приведенный модуль упругости
- C) вращающий момент
- D) коэффициент нагрузки
- E) передаточное отношение

03.01 136) Что означает параметр K_H в формуле

$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{пр} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$ написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- A) коэффициент повышения прочности
- B) приведенный модуль упругости
- C) вращающий момент
- D) коэффициент нагрузки
- E) передаточное отношение

03.01 137) Что означает параметр u в формуле

$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$ написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- A) коэффициент повышения прочности
- B) приведенный модуль упругости
- C) вращающий момент
- D) коэффициент нагрузки
- E) передаточное отношение

03.01 138) Что означает параметр d_1 в формуле

$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$ написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- A) делительный диаметр
- B) приведенный модуль упругости
- C) вращающий момент
- D) коэффициент нагрузки
- E) передаточное отношение

03.01 139) Что означает параметр b_1 в формуле

$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{np} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$ написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- A) ширина шестерни
- B) приведенный модуль упругости
- C) вращающий момент
- D) коэффициент нагрузки
- E) передаточное отношение

03.01 140) Что означает параметр α в формуле

$\tau_H = 1,18 z_H \sqrt{\left[\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_H}{d_1^2 b_1 \sin 2\alpha} \right] \left(\frac{u+1}{u} \right)}$ написанный для определения контактного напряжения косозубой передачи

- А) угол зацепления
- В) приведенный модуль упругости
- С) вращающий момент
- Д) коэффициент нагрузки
- Е) передаточное отношение

03.01 141) Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра косозубой шестерни

А) $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

В) $d_1 = 1,2 \sqrt{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

С) $d_1 = \sqrt{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

Д) $d_1 = \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

Е) $d_1 = 1,2 \sqrt[4]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u} \right)}$

03.01 142) Что означает параметр $E_{\text{пр}}$ в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u} \right)}$ написанный для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- А) приведенный модуль упругости
- В) вращающий момент на ведущем валу
- С) дополнительный коэффициент нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

03.02 143) Что означает параметр T_1 в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{пр} T_1 K_{HВ}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- А) приведенный модуль упругости
- В) вращающий момент на ведущем валу
- С) дополнительный коэффициент нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

03.02 144) Что означает параметр $K_{HВ}$ в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{пр} T_1 K_{HВ}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- А) приведенный модуль упругости
- В) вращающий момент на ведущем валу
- С) дополнительный коэффициент нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

03.02 145) Что означает параметр $[\tau_H]$ в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{пр} T_1 K_{HВ}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- А) приведенный модуль упругости
- В) вращающий момент на ведущем валу
- С) дополнительный коэффициент нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

03.02 146) Что означает параметр φ_{bd} в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{пр} T_1 K_{HВ}}{[\tau_H]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- А) приведенный модуль упругости

- В) вращающий момент на ведущем валу
- С) дополнительный коэффициент нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

03.02 147) Что означает параметр u в формуле $d_1 = 1,2 \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_1 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 \varphi_{bd}} \left(\frac{u+1}{u}\right)}$ написанный для определения делительного диаметра косозубой шестерни

- А) передаточное отношение
- В) вращающий момент на ведущем валу
- С) дополнительный коэффициент нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

03.02 148) Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния косозубой передачи

А) $a = 0,75(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

В) $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

С) $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u \varphi_{bd}}}$

Д) $a = 0,75(u + 1) \sqrt{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u \varphi_{bd}}}$

Е) $a = 0,75(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}] u \varphi_{bd}}}$

03.02 149) Что означает параметр $E_{\text{пр}}$ в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$ написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- А) приведенный модуль упругости

- В) вращающий момент на ведомом валу
- С) дополнительный коэффициент нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

03.02 150) Что означает параметр T_2 в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- А) приведенный модуль упругости
- В)) вращающий момент на ведомом валу
- С) дополнительный коэффициент нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

03.02 151) Что означает параметр $K_{\text{НВ}}$ в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- А) приведенный модуль упругости
- В) вращающий момент на ведомом валу
- С)) дополнительный коэффициент нагрузки
- Д) допускаемое контактное напряжение
- Е) коэффициент ширины шестерни

03.02 152) Что означает параметр $[\tau_{\text{H}}]$ в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{\text{пр}} T_2 K_{\text{НВ}}}{[\tau_{\text{H}}]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

- А) приведенный модуль упругости
- В) вращающий момент на ведомом валу
- С) дополнительный коэффициент нагрузки

D)) допустимое контактное напряжение

E) коэффициент ширины шестерни

03.02 153) Что означает параметр φ_{bd} в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{пр} T_2 K_{HВ}}{[\tau_H]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

A) приведенный модуль упругости

B) вращающий момент на ведомом валу

C) дополнительный коэффициент нагрузки

D) допустимое контактное напряжение

E)) коэффициент ширины шестерни

03.02 154) Что означает параметр u в формуле $a = 0,75(u + 1) \sqrt[3]{\frac{E_{пр} T_2 K_{HВ}}{[\tau_H]^2 u^2 \varphi_{bd}}}$

написанный для определения межосевого расстояния косозубой передачи

A)) передаточное отношение

B) вращающий момент на ведущем валу

C) дополнительный коэффициент нагрузки

D) допустимое контактное напряжение

E) коэффициент ширины шестерни

03.02 155) Какие из формул написаны правильно для проверенного расчета косозубых передач

A) $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

B) $\tau_F = Y_F^2 Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

C) $\tau_F = Y_F Z_{F\beta}^2 F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

D) $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t^2 K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

E) $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t^2 K_F^2 / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$

03.02 156) Что означает параметр Y_F в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$ написанный для проверенного расчета косозубых передач

- A) коэффициент формы зуба
- B) коэффициент повышения прочности
- C) окружная сила
- D) коэффициент расчетной нагрузки
- E) коэффициент ширины шестерни

03.02 157) Что означает параметр $Z_{F\beta}$ в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$ написанный для проверенного расчета косозубых передач

- A) коэффициент формы зуба
- B) коэффициент повышения прочности
- C) окружная сила
- D) коэффициент расчетной нагрузки
- E) коэффициент ширины шестерни

03.02 158) Что означает параметр F_t в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$ написанный для проверенного расчета косозубых передач

- A) коэффициент формы зуба
- B) коэффициент повышения прочности
- C) окружная сила
- D) коэффициент расчетной нагрузки
- E) коэффициент ширины шестерни

03.02 159) Что означает параметр K_F в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$ написанный для проверенного расчета косозубых передач

- A) коэффициент формы зуба
- B) коэффициент повышения прочности
- C) окружная сила

D) коэффициент расчетной нагрузки

E) коэффициент ширины шестерни

03.02 160) Что означает параметр b_w в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$ написанный для проверенного расчета косозубых передач

A) коэффициент формы зуба

B) коэффициент повышения прочности

C) окружная сила

D) коэффициент расчетной нагрузки

E) коэффициент ширины шестерни

03.02 161) Что означает параметр m_n в формуле $\tau_F = Y_F Z_{F\beta} F_t K_F / (b_w m_n) \leq [\tau_F]$ написанный для проверенного расчета косозубых передач

A) нормальный модуль

B) коэффициент повышения прочности

C) окружная сила

D) коэффициент расчетной нагрузки

E) коэффициент ширины шестерни

03.03 162) Какие из формул написаны правильно для определения нормального модуля косозубой передачи

A) $m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

B) $m_n = \sqrt[3]{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

C) $m_n = \sqrt{2T_1^2 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

D) $m_n = \sqrt{T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

E) $m_n = \sqrt{T_1^2 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$

03.03 163) Что означает параметр T_1 в формуле

$m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$ написанный для определения нормального модуля косозубой передачи

- A) вращающий момент на ведущем валу
- B) коэффициент повышения прочности
- C) коэффициент формы зуба
- D) дополнительный коэффициент
- E) число зубьев

03.03 164) Что означает параметр $Z_{F\beta}$ в формуле

$m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$ написанный для определения нормального модуля косозубой передачи

- A) вращающий момент на ведущем валу
- B) коэффициент повышения прочности
- C) коэффициент формы зуба
- D) дополнительный коэффициент
- E) число зубьев

03.03 165) Что означает параметр Y_F в формуле

$m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$ написанный для определения нормального модуля косозубой передачи

- A) вращающий момент на ведущем валу
- B) коэффициент повышения прочности
- C) коэффициент формы зуба
- D) дополнительный коэффициент
- E) число зубьев

03.03 166) Что означает параметр $K_{F\beta}$ в формуле

$m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$ написанный для определения нормального модуля косозубой передачи

- А) вращающий момент на ведущем валу
- В) коэффициент повышения прочности
- С) коэффициент формы зуба
- Д) дополнительный коэффициент
- Е) число зубьев

03.03 167) Что означает параметр z_1 в формуле

$m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$ написанный для определения нормального модуля косозубой передачи

- А) вращающий момент на ведущем валу
- В) коэффициент повышения прочности
- С) коэффициент формы зуба
- Д) дополнительный коэффициент
- Е) число зубьев

03.03 168) Что означает параметр φ_m в формуле

$m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$ написанный для определения нормального модуля косозубой передачи

- А) коэффициент ширины
- В) коэффициент повышения прочности
- С) коэффициент формы зуба
- Д) дополнительный коэффициент
- Е) число зубьев

03.03 169) Что означает параметр $[\tau_F]$ в формуле

$m_n = \sqrt{2T_1 K_{F\beta} Y_F Z_{F\beta} / (z_1 \varphi_m [\tau_F])}$ написанный для определения нормального модуля косозубой передачи

- A) допустимое нормальное напряжение
- B) коэффициент повышения прочности
- C) коэффициент формы зуба
- D) дополнительный коэффициент
- E) число зубьев

03.03 170) Какие из формул написаны правильно для определения внешнего конусного расстояния

- A) $R_e = R_m + 0,5b$
- B) $R_e = R_m - 0,5b$
- C) $R_e = R_m^2 + 0,5b$
- D) $R_e = R_m^2 - 0,5b$
- E) $R_e = R_m + 0,5b^2$

03.03 171) Что означает параметр R_m в формуле $R_e = R_m + 0,5b$ написанный для определения внешнего конусного расстояния

- A) среднее конусное расстояние
- B) ширина зубчатого (венца)
- C) угол делительного конуса
- D) модуль
- E) делительный диаметр

03.03 172) Что означает параметр b в формуле $R_e = R_m + 0,5b$ написанный для определения внешнего конусного расстояния

- A) среднее конусное расстояние
- B) ширина зубчатого (венца)

С) угол делительного конуса

Д) модуль

Е) делительный диаметр

04.01 173) Какие из формул написаны правильно для диаметра внешнего конуса

А) $d_e = d_m R_e / R_m$

В) $d_e = d_m^2 R_e / R_m$

С) $d_e = d_m R_e^2 / R_m$

Д) $d_e = d_m R_e / R_m^2$

Е) $d_e = d_m^2 R_e^2 / R_m$

04.01 174) Что означает параметр d_m в формуле $d_e = d_m R_e / R_m$ написанный для определения диаметра внешнего конуса

А) диаметр среднего конуса

В) внешнее конусное расстояние

С) среднее конусное расстояние

Д) средний модуль

Е) внешний модуль

04.01 175) Что означает параметр R_e в формуле $d_e = d_m R_e / R_m$ написанный для определения диаметра внешнего конуса

А) диаметр среднего конуса

В) внешнее конусное расстояние

С) среднее конусное расстояние

Д) средний модуль

Е) внешний модуль

04.01 176) Что означает параметр R_m в формуле $d_e = d_m R_e / R_m$ написанный для определения диаметра внешнего конуса

- A) диаметр среднего конуса
- B) внешнее конусное расстояние
- C) среднее конусное расстояние
- D) средний модуль
- E) внешний модуль

04.01 177) Какие из формул написаны правильно для определения радиальной силы в конической передаче

- A) $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$
- B) $F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$
- C) $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha^2 \cos \delta_1$
- D) $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos^2 \delta_1$
- E) $F_r = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha \cos^2 \delta_1$

04.01 178) Что означает параметр F_t в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$ написанный для определения радиальной силы в конической передаче

- A) окружная сила
- B) нормальная сила
- C) осевая сила
- D) угол начального конуса
- E) угол зацепления

04.01 179) Что означает параметр δ_1 в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$ написанный для определения радиальной силы в конической передаче

- A) окружная сила
- B) нормальная сила
- C) осевая сила
- D) угол начального конуса

Е) угол зацепления

04.01 180) Что означает параметр α в формуле $F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha \cos \delta_1$ написанный для определения радиальной силы в конической передаче

А) окружная сила

В) нормальная сила

С) осевая сила

Д) угол начального конуса

Е) угол зацепления

04.01 181) Какие из формул написаны правильно для определения осевой силы в конической передаче

А) $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$

В) $F_a = F_t^2 \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$

С) $F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \alpha \sin \delta_1$

Д) $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin^2 \delta_1$

Е) $F_a = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \alpha \sin \delta_1$

04.01 182) Что означает параметр F_t в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$ написанный для определения осевой силы в конической передаче

А) окружная сила

В) угол зацепления

С) угол начального конуса

Д) радиальная сила

Е) нормальная сила

04.01 183) Что означает параметр α в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$ написанный для определения осевой силы в конической передаче

А) окружная сила

В) угол зацепления

С) угол начального конуса

Д) радиальная сила

Е) нормальная сила

04.01 184) Что означает параметр δ_1 в формуле $F_a = F_t \operatorname{tg} \alpha \sin \delta_1$ написанный для определения осевой силы в конической передаче

А) окружная сила

В) угол зацепления

С) угол начального конуса

Д) радиальная сила

Е) нормальная сила

04.01 185) Какие из формул написаны правильно для определения изгиба зубья в прямозубой конической передаче

А) $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$

В) $\tau_F = Y_F^2 F_t K_F / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$

С) $\tau_F = Y_F F_t^2 K_F / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$

Д) $\tau_F = Y_F F_t K_F^2 / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$

Е) $\tau_F = Y_F^2 F_t^2 K_F / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$

04.01 186) Что означает параметр Y_F в формуле $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

А) коэффициент формы зуба

В) окружная сила

С) коэффициент нагрузки

Д) опытный коэффициент

Е) ширина зубчатого венца

04.01 187) Что означает параметр F_t в формуле $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- A) коэффициент формы зуба
- B) окружная сила
- C) коэффициент нагрузки
- D) опытный коэффициент
- E) ширина зубчатого венца

04.01 188) Что означает параметр K_F в формуле $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- A) коэффициент формы зуба
- B) окружная сила
- C) коэффициент нагрузки
- D) опытный коэффициент
- E) ширина зубчатого венца

04.01 189) Что означает параметр \mathcal{V}_F в формуле $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

- A) коэффициент формы зуба
- B) окружная сила
- C) коэффициент нагрузки
- D) опытный коэффициент
- E) ширина зубчатого венца

04.01 190) Что означает параметр b_w в формуле $\tau_F = Y_F F_t K_F / (\mathcal{V}_F b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямозубой конической передаче

А) коэффициент формы зуба

В) окружная сила

С) коэффициент нагрузки

Д) опытный коэффициент

Е) ширина зубчатого венца

04.01 191) Что означает параметр m_n в формуле $\tau_F = Y_F F_t K_F / (v_F b_w m_n)$ написанный для определения напряжения изгиба зубьев в прямоугольной конической передаче

А) модуль в среднем нормальном сечении зуба

В) окружная сила

С) коэффициент нагрузки

Д) опытный коэффициент

Е) ширина зубчатого венца

04.01 192) Какие из формул написаны правильно для определения внешнего диаметра прямого конического колеса

А) $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u K_{HF}}{v_H [\tau_H]^2 (1-K_{be})}}$

В) $d_{e1} = 1,7 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 u K_{HF}}{v_H [\tau_H]^2 (1-K_{be})}}$

С) $d_{e1} = 1,7 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 u^2 K_{HF}}{v_H [\tau_H]^2 (1-K_{be})}}$

Д) $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2^2 u K_{HF}}{v_H [\tau_H]^2 (1-K_{be})}}$

Е) $d_{e1} = 1,7 \sqrt{\frac{E_{np} T_2^2 u^2 K_{HF}}{v_H [\tau_H]^2 (1-K_{be})}}$

04.01 193) Что означает параметр E_{np} в формуле $d_{e1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 u K_{HF}}{v_H [\tau_H]^2 (1-K_{be})}}$ написанный для определения внешнего диаметра прямого конического колеса

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент на ведомом валу
- C) передаточное отношение
- D) коэффициент нагрузки
- E) опытный коэффициент

04.01 194) Что означает параметр T_2 в формуле $d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{пр} T_2 u K_{HF}}{\gamma_H [\tau_H]^2 (1 - K_{be})}}$ написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент на ведомом валу
- C) передаточное отношение
- D) коэффициент нагрузки
- E) опытный коэффициент

04.01 195) Что означает параметр u в формуле $d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{пр} T_2 u K_{HF}}{\gamma_H [\tau_H]^2 (1 - K_{be})}}$ написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- A) приведенный модуль упругости
- B) вращающий момент на ведомом валу
- C) передаточное отношение
- D) коэффициент нагрузки
- E) опытный коэффициент

04.01 196) Что означает параметр K_{HF} в формуле $d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{пр} T_2 u K_{HF}}{\gamma_H [\tau_H]^2 (1 - K_{be})}}$ написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

- A) приведенный модуль упругости

В) вращающий момент на ведомом валу

С) передаточное отношение

Д) коэффициент нагрузки

Е) опытный коэффициент

04.01 197) Что означает параметр \mathcal{V}_H в формуле $d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{pp} T_2 u K_{HF}}{\mathcal{V}_H [\tau_H]^2 (1 - K_{be})}}$ написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

А) приведенный модуль упругости

В) вращающий момент на ведомом валу

С) передаточное отношение

Д) коэффициент нагрузки

Е) опытный коэффициент

04.01 198) Что означает параметр $[\tau_H]$ в формуле $d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{pp} T_2 u K_{HF}}{\mathcal{V}_H [\tau_H]^2 (1 - K_{be})}}$ написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

А) допускаемое контактное напряжение

В) вращающий момент на ведомом валу

С) передаточное отношение

Д) коэффициент нагрузки

Е) опытный коэффициент

04.01 199) Что означает параметр K_{be} в формуле $d_{e_1} = 1,7 \sqrt[3]{\frac{E_{pp} T_2 u K_{HF}}{\mathcal{V}_H [\tau_H]^2 (1 - K_{be})}}$ написанный для определения внешнего диаметра прямозубого конического колеса

А) коэффициент ширины зубчатого венца

В) вращающий момент на ведомом валу

С) передаточное отношение

Д) коэффициент нагрузки

Е) опытный коэффициент

04.02 200) Как расположены оси валов червячной передачи?

А) параллельно

В) пересекающимися

С) перекрещивающимися

Д) параллельно пересекающимися

Е) пересекающимися и перекрещивающимися

04.02 201) Как расположены оси валов конической передачи?

А) параллельно

В) пересекающимися

С) перекрещивающимися

Д) параллельно пересекающимися

Е) пересекающимися и перекрещивающимися

04.02 202) Как расположены оси валов цилиндрическими колесами?

А) параллельно

В) пересекающимися

С) перекрещивающимися

Д) параллельно пересекающимися

Е) пересекающимися и перекрещивающимися

04.02 203) Как расположены оси валов шевронной передачи?

А) параллельно

В) пересекающимися

- С)перекрещивающимися
- D)параллельно пересекающими
- E)пересекающими и перекрещивающими

04.02 204) Какие из формул написаны правильно для определения угла подъема винтовой линии?

A) $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$

B) $\operatorname{tg}\alpha = m^2 z_1 / d_1$

C) $\operatorname{tg}\alpha = m z_1^2 / d_1$

D) $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1^2$

E) $\operatorname{tg}\alpha = m^2 z_1^2 / d_1$

04.02 205) Что означает параметр m в формуле $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$ написанный для определения угла подъема винтовой линии?

- A) осевой модуль
- B) число зубьев червяка
- C) делительный диаметр червяка
- D) передаточное отношение
- E) делительный диаметр червячного колеса

04.02 206) Что означает параметр z_1 в формуле $\operatorname{tg}\alpha = m z_1 / d_1$ написанный для определения угла подъема винтовой линии?

- A) осевой модуль

- В) число зубьев червяка
- С) делительный диаметр червяка
- Д) передаточное отношение
- Е) делительный диаметр червячного колеса

04.02 207) Что означает параметр d_1 в формуле $\operatorname{tg} \alpha = \frac{m z_1}{d_1}$ написанный для определения угла подъема винтовой линии?

- А) осевой модуль
- В) число зубьев червяка
- С) делительный диаметр червяка
- Д) передаточное отношение
- Е) делительный диаметр червячного колеса

04.02 208) Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра червяка?

- А) $d_1 = q m$
- В) $d_1 = q^2 m$
- С) $d_1 = q m^2$
- Д) $d_1 = q/m$
- Е) $d_1 = q^2 m^2$

04.02 209) Что означает параметр q в формуле $d_1 = q m$ написанный для определения делительного диаметра червяка

- А) коэффициент диаметра червяка
- В) осевой модуль червяка
- С) число зубьев червяка
- Д) число зубьев червячного колеса

Е) наружный диаметр червяка

04.02 210) Что означает параметр m в формуле $d_1 = q m$ написанный для определения делительного диаметра червяка

А) коэффициент диаметра червяка

В) осевой модуль червяка

С) число зубьев червяка

Д) число зубьев червячного колеса

Е) наружный диаметр червяка

04.02 211) Какие из формул написаны правильно для определения наружного диаметра червяка

А) $d_{a_1} = d_1 + 2m$

В) $d_{a_1} = d_1^2 + 2m$

С) $d_{a_1} = d_1 + 2m^2$

Д) $d_{a_1} = d_1 - 2m$

Е) $d_{a_1} = d_1^2 + 2m^2$

04.02 212) Что означает параметр d_1 в формуле $d_{a_1} = d_1 + 2m$ написанный для определения наружного диаметра червяка

А) делительный диаметр

В) осевой модуль червяка

С) внутренний диаметр червяка

Д) наружный диаметр червячного колеса

Е) внутренний диаметр червячного колеса

04.02 213) Что означает параметр m в формуле $d_{a_1} = d_1 + 2m$ написанный для определения наружного диаметра червяка

А) делительный диаметр

- В) осевой модуль червяка
- С) внутренний диаметр червяка
- Д) наружный диаметр червячного колеса
- Е) внутренний диаметр червячного колеса

04.02 214) Какие из формул написаны правильно для определения диаметра окружности впадин червяка

- А) $d_{f_1} = d_1 - 2,4m$
- В) $d_{f_1} = d_1 + 2,4m$
- С) $d_{f_1} = d_1^2 - 2,4m$
- Д) $d_{f_1} = d_1 - 2,4m^2$
- Е) $d_{f_1} = d_1^2 + 2,4m$

04.02 215) Что означает параметр d_1 в формуле $d_{f_1} = d_1 - 2,4m$ написанный для определения диаметра окружности впадин червяка

- А) осевой модуль
- В) делительный диаметр
- С) наружный диаметр червяка
- Д) наружный диаметр червячного колеса
- Е) диаметр окружности впадин червячного колеса

04.02 216) Что означает параметр m в формуле $d_{f_1} = d_1 - 2,4m$ написанный для определения диаметра окружности впадин червяка

- А) осевой модуль
- В) делительный диаметр
- С) наружный диаметр червяка
- Д) наружный диаметр червячного колеса
- Е) диаметр окружности впадин червячного колеса

04.02 217) Какие из формул написаны правильно для определения делительного диаметра червячного колеса

A) $d_2 = m z_2$

B) $d_2 = m / z_2$

C) $d_2 = m^2 z_2$

D) $d_2 = m z_2^2$

E) $d_2 = m^2 z_2^2$

04.02 218) Что означает параметр m в формуле $d_2 = m z_2$ написанный для определения делительного диаметра червячного колеса

A) число зубьев червяка

B) модуль

C) наружный диаметр червяка

D) внутренний диаметр червяка

E) наружный диаметр червячного колеса

04.02 219) Что означает параметр z_2 в формуле $d_2 = m z_2$ написанный для определения делительного диаметра червячного колеса

A) число зубьев червяка

B) модуль

C) наружный диаметр червяка

D) внутренний диаметр червяка

E) наружный диаметр червячного колеса

04.02 220) Какие из формул написаны правильно для определения наружного диаметра червячного колеса

A) $d_{a_2} = d_2 + 2m$

B) $d_{a_2} = d_2 - m$

C) $d_{a_2} = d_2/m$

D) $d_{a_2} = d_2^2 + m$

E) $d_{a_2} = d_2 + m^2$

04.02 221) Что означает параметр d_2 в формуле $d_{a_2} = d_2 + 2m$ написанный для определения наружного диаметра червячного колеса

A) модуль

B) делительный диаметр червячного колеса

C) делительный диаметр червяка

D) наружный диаметр червяка

E) внутренний диаметр червяка

04.02 222) Что означает параметр m в формуле $d_{a_2} = d_2 + 2m$ написанный для определения наружного диаметра червячного колеса

A) модуль

B) делительный диаметр червячного колеса

C) делительный диаметр червяка

D) наружный диаметр червяка

E) внутренний диаметр червяка

04.02 223) Какие из формул написаны правильно для определения диаметра окружности впадин червячного колеса

A) $d_{f_2} = d_2 + 2,4m$

B) $d_{f_2} = d_2/2,4m$

C) $d_{f_2} = d_2 - 2,4m$

D) $d_{f_2} = d_2^2 - 2,4m$

E) $d_{f_2} = d_2 - 2,4m^2$

04.02 224) Что означает параметр d_2 в формуле $d_{f_2} = d_2 - 2,4m$ написанный для определения диаметра окружности впадин червячного колеса

- A) диаметр делительной окружности
- B) диаметр окружности впадин червяка
- C) диаметр окружности выступов червяка
- D) модуль
- E) диаметр окружности выступов зубьев червячного колеса

04.02 225) Что означает параметр m в формуле $d_{f_2} = d_2 - 2,4m$ написанный для определения диаметра окружности впадин червячного колеса

- A) диаметр делительной окружности
- B) диаметр окружности впадин червяка
- C) диаметр окружности выступов червяка
- D) модуль
- E) диаметр окружности выступов зубьев червячного колеса

04.02 226) Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния червячной передачи

- A) $a_w = 0,5(q + z_2)m$
- B) $a_w = 0,5(q - z_2)m$
- C) $a_w = 0,5(q^2 + z_2)m$
- D) $a_w = 0,5(q + z_2^2)m$
- E) $a_w = 0,5(q + z_2)m^2$

04.02 227) Что означает параметр q в формуле $a_w = 0,5(q + z_2)m$ написанный для определения межосевого расстояния червячной передачи

- A) коэффициент диаметра червяка
- B) число зубьев червячного колеса
- C) осевой модуль
- D) диаметр делительной окружности червяка

Е) диаметр окружности выступов червяка

04.02 228) Что означает параметр z_2 в формуле $a_w = 0,5(q + z_2)m$ написанный для определения межосевого расстояния червячной передачи

А) коэффициент диаметра червяка

В) число зубьев червячного колеса

С) осевой модуль

Д) диаметр делительной окружности червяка

Е) диаметр окружности выступов червяка

04.02 229) Что означает параметр m в формуле $a_w = 0,5(q + z_2)m$ написанный для определения межосевого расстояния червячной передачи

А) коэффициент диаметра червяка

В) число зубьев червячного колеса

С) осевой модуль

Д) диаметр делительной окружности червяка

Е) диаметр окружности выступов червяка

04.03 230) Какие из формул написаны правильно для К.П.Д червячного зацепления при ведущем червяке

А) $\eta_3 = \text{tg}\alpha / \text{tg}(\alpha + \varphi)$

В) $\eta_3 = \text{tg}^2\alpha \text{tg}(\alpha + \varphi)$

С) $\eta_3 = \text{tg}^2\alpha / \text{tg}(\alpha + \varphi)$

Д) $\eta_3 = \text{tg}^2\alpha / \text{tg}^2(\alpha + \varphi)$

Е) $\eta_3 = \text{tg}\alpha / \text{tg}^2(\alpha + \varphi)$

04.03 231) Какие из формул написаны правильно для К.П.Д червячного зацепления при ведущем червячном колесе

А) $\eta_3 = \text{tg}(\alpha - \varphi) \text{tg}\alpha$

$$B)) \eta_3 = \operatorname{tg}(\alpha - \varphi) / \operatorname{tg} \alpha$$

$$C) \eta_3 = \operatorname{tg}^2(\alpha - \varphi) / \operatorname{tg} \alpha$$

$$D) \eta_3 = \operatorname{tg}(\alpha - \varphi) / \operatorname{tg}^2 \alpha$$

$$E) \eta_3 = \operatorname{tg}^2(\alpha - \varphi) / \operatorname{tg}^2 \alpha$$

04.03 232) Какие из формул написаны правильно для определения осевой силы червячного колеса

$$A)) F_{ar} = 2T_1 / d_1$$

$$B) F_{ar} = 2T_1^2 / d_1$$

$$C) F_{ar} = 2T_1 / d_1^2$$

$$D) F_{ar} = 2T_1^2 / d_1^2$$

$$E) F_{ar} = 2T_1 d_1$$

04.03 233) Какие из формул написаны правильно для определения радиальной силы в червячном зацеплении

$$A) F_r = F_{e_2} \operatorname{tg} \alpha$$

$$B)) F_r = F_{t_2} \operatorname{tg} \alpha$$

$$C) F_r = F_{t_2}^2 \operatorname{tg} \alpha$$

$$D) F_r = F_{t_2} \operatorname{tg}^2 \alpha$$

$$E) F_r = F_{t_2}^2 \operatorname{tg}^2 \alpha$$

04.03 234) Какие из формул написаны правильно для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

$$A) \tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$B) \tau_H = 1,18 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$C) \tau_H = \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$D) \tau_H = \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

$$E) \tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$$

04.03 235) Что означает параметр E_{np} в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- A) приведенный модуль упругости
- B) крутящий момент на валу червячного колеса
- C) коэффициент нагрузки
- D) угол падения винтовой линии червяка
- E) делительный диаметр червячного колеса

04.03 236)) Что означает параметр T_2 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- A) приведенный модуль упругости
- B) крутящий момент на валу червячного колеса
- C) коэффициент нагрузки
- D) угол падения винтовой линии червяка

Е) делительный диаметр червячного колеса

04.03 237) Что означает параметр K_H в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

А) приведенный модуль упругости

В) крутящий момент на валу червячного колеса

С) коэффициент нагрузки

Д) угол падения винтовой линии червяка

Е) делительный диаметр червячного колеса

04.03 238) Что означает параметр α в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

А) приведенный модуль упругости

В) крутящий момент на валу червячного колеса

С) коэффициент нагрузки

Д) угол падения винтовой линии червяка

Е) делительный диаметр червячного колеса

04.03 239) Что означает параметр d_2 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

А) приведенный модуль упругости

В) крутящий момент на валу червячного колеса

С) коэффициент нагрузки

Д) угол падения винтовой линии червяка

Е) делительный диаметр червячного колеса

04.03 240) Что означает параметр d_1 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- A) делительный диаметр червяка
- В) крутящий момент на валу червячного колеса
- С) коэффициент нагрузки
- D) угол падения винтовой линии червяка
- Е) делительный диаметр червячного колеса

04.03 241) Что означает параметр δ в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- A) угол перекрещивания
- В) крутящий момент на валу червячного колеса
- С) коэффициент нагрузки
- D) угол падения винтовой линии червяка
- Е) делительный диаметр червячного колеса

04.03 242) Что означает параметр ε_2 в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

- A) коэффициент перекрытия
- В) крутящий момент на валу червячного колеса
- С) коэффициент нагрузки
- D) угол падения винтовой линии червяка
- Е) делительный диаметр червячного колеса

04.03 243) Что означает параметр α в формуле $\tau_H = 1,18 \sqrt{\frac{E_{np} T_2 K_H \cos^2 \alpha}{d_2^2 d_1 \delta \varepsilon_2 \cos 2\alpha}}$ написанный для определения контактного напряжения в червячном зацеплении

A)) угол зацепления

B) крутящий момент на валу червячного колеса

C) коэффициент нагрузки

D) угол падения винтовой линии червяка

E) делительный диаметр червячного колеса

04.03 244) Какие из формул написаны правильно для определения межосевого расстояния в червячной передаче

A) $a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2}{[\tau_H]^2 (q/z_2)}}$

B) $a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt{\frac{E_{np} T_2}{[\tau_H]^2 (q/z_2)}}$

C) $a_w = \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt{[\tau_H]^2 \frac{E_{np} T_2}{(q/z_2)}}$

D) $a_w = 0,625 \sqrt{\frac{E_{np} T_2}{[\tau_H]^2 (q/z_2)}}$

E) $a_w = 0,625 \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2}{[\tau_H]^2 (q/z_2)}}$

04.03 245) Что означает параметр q в формуле

$a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{E_{np} T_2}{[\tau_H]^2 (q/z_2)}}$ написанный для определения межосевого расстояния в червячной передаче

межосевого расстояния в червячной передаче

A)) коэффициент диаметра червяка

- В) число зубьев червячного колеса
- С) модуль упругости
- Д) крутящий момент на валу червячного колеса
- Е) допускаемое контактное напряжение

04.03 246) Что означает параметр z_2 в формуле

$$a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right)^3 \sqrt{\frac{E_{пр} T_2}{[\tau_H]^2 (q/z_2)}} \text{ написанный для определения}$$

межосевого расстояния в червячной передаче

- А) коэффициент диаметра червяка
- В) число зубьев червячного колеса
- С) модуль упругости
- Д) крутящий момент на валу червячного колеса
- Е) допускаемое контактное напряжение

04.03 247) Что означает параметр $E_{пр}$ в формуле

$$a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right)^3 \sqrt{\frac{E_{пр} T_2}{[\tau_H]^2 (q/z_2)}} \text{ написанный для определения}$$

межосевого расстояния в червячной передаче

- А) коэффициент диаметра червяка
- В) число зубьев червячного колеса
- С) модуль упругости
- Д) крутящий момент на валу червячного колеса
- Е) допускаемое контактное напряжение

04.03 248) Что означает параметр T_2 в формуле

$$a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right)^3 \sqrt{\frac{E_{пр} T_2}{[\tau_H]^2 (q/z_2)}} \text{ написанный для определения}$$

межосевого расстояния в червячной передаче

- A) коэффициент диаметра червяка
- B) число зубьев червячного колеса
- C) модуль упругости
- D) крутящий момент на валу червячного колеса
- E) допускаемое контактное напряжение

04.03 249) Что означает параметр $[\tau_H]$ в формуле

$$a_w = 0,625 \left(q/z_2 + 1 \right) \sqrt[3]{\frac{E_{pp} T_2}{[\tau_H]^2 (q/z_2)}} \text{ написанный для определения}$$

межосевого расстояния в червячной передаче

- A) коэффициент диаметра червяка
- B) число зубьев червячного колеса
- C) модуль упругости
- D) крутящий момент на валу червячного колеса
- E) допускаемое контактное напряжение

05.01 250) Какие из формул написаны правильно для определения изгибного напряжения в червячной передаче

A) $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$

B) $\tau_F = \frac{Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$

C) $\tau_F = \frac{0,7 Y_F^2 F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$

D) $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2}^2 K_F}{b_2 m_n}$

$$E) \tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F^2}{b_2 m_n}$$

05.01 251) Что означает параметр Y_F в формуле $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$

написанный для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- A) коэффициент формы зуба
- В) окружная сила на червячном колесе
- С) коэффициент нагрузки
- D) коэффициент ширины венца колеса
- E) модуль

05.01 252) Что означает параметр F_{t_2} в формуле $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$

написанный для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- A) коэффициент формы зуба
- В) окружная сила на червячном колесе
- С) коэффициент нагрузки
- D) коэффициент ширины венца колеса
- E) модуль

05.01 253) Что означает параметр K_F в формуле $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$

написанный для определения изгибного напряжения в червячной передаче

- A) коэффициент формы зуба
- В) окружная сила на червячном колесе
- С) коэффициент нагрузки
- D) коэффициент ширины венца колеса

Е)модуль

05.01 254) Что означает параметр b_2 в формуле $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$

написанный для определения изгибного напряжения в червячной передаче

А) коэффициент формы зуба

В)окружная сила на червячном колесе

С)коэффициент нагрузки

Д))коэффициент ширины венца колеса

Е)модуль

05.01 255) Что означает параметр m_n в формуле $\tau_F = \frac{0,7 Y_F F_{t_2} K_F}{b_2 m_n}$

написанный для определения изгибного напряжения в червячной передаче

А) коэффициент формы зуба

В)окружная сила на червячном колесе

С)коэффициент нагрузки

Д)коэффициент ширины венца колеса

Е))модуль

05.01 256)) Какие из формул написаны правильно для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

А)) $\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n E_{pp} / (b \rho_{pp})}$

В) $\tau_H = \sqrt{F_n E_{pp} / (b \rho_{pp})}$

С) $\tau_H = \sqrt[3]{F_n E_{pp} / (b \rho_{pp})}$

Д) $\tau_H = 0,418 \sqrt[3]{F_n E_{pp} / (b \rho_{pp})}$

$$\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n^2 E_{пр} / (b \rho_{пр})}$$

05.01 257) Что означает параметр F_n в формуле

$\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n E_{пр} / (b \rho_{пр})}$ написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- A) сила прижатия
- B) приведенный модуль упругости
- C) длина линии контакта
- D) приведенный радиус кривизны
- E) коэффициент зависящий от формы тел качения

05.01 258)) Что означает параметр $E_{пр}$ в формуле

$\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n E_{пр} / (b \rho_{пр})}$ написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- A) сила прижатия
- B) приведенный модуль упругости
- C) длина линии контакта
- D) приведенный радиус кривизны
- E) коэффициент зависящий от формы тел качения

05.01 259) Что означает параметр b в формуле $\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n E_{пр} / (b \rho_{пр})}$ написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

- A) сила прижатия
- B) приведенный модуль упругости
- C) длина линии контакта
- D) приведенный радиус кривизны

Е) коэффициент зависящий от формы тел качения

05.01 260) Что означает параметр $\rho_{пр}$ в формуле $\tau_H = 0,418 \sqrt{F_n E_{пр} / (b \rho_{пр})}$ написанный для определения контактного напряжения при сжатии роликов в фрикционной передаче

А) сила прижатия

В) приведенный модуль упругости

С) длина линии контакта

Д) приведенный радиус кривизны

Е) коэффициент зависящий от формы тел качения

05.01 261) Какие из формул написаны правильно для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

А) $\tau_H = m \sqrt[3]{F_n E_{пр}^2 / \rho_{пр}^2}$

В) $\tau_H = m \sqrt{F_n E_{пр}^2 / \rho_{пр}^2}$

С) $\tau_H = m \sqrt[3]{F_n E_{пр} / \rho_{пр}^2}$

Д) $\tau_H = m \sqrt[3]{F_n E_{пр}^2 / \rho_{пр}}$

Е) $\tau_H = m \sqrt{F_n^2 E_{пр} / \rho_{пр}}$

05.01 262) Что означает параметр m в формуле $\tau_H = m \sqrt[3]{F_n E_{пр}^2 / \rho_{пр}^2}$ написанный для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

А) коэффициент зависящий от формы тел качения

В) сила прижатия

С) приведенный модуль упругости

Д) приведенный радиус кривизны

Е) длина линии контакта

05.01 263) Что означает параметр F_n в формуле $\tau_n = m \sqrt[3]{F_n E_{пр}^2 / \rho_{пр}^2}$ написанный для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

А) коэффициент зависящий от формы тел качения

В) сила прижатия

С) приведенный модуль упругости

Д) приведенный радиус кривизны

Е) длина линии контакта

05.01 264) Что означает параметр $E_{пр}$ в формуле $\tau_n = m \sqrt[3]{F_n E_{пр}^2 / \rho_{пр}^2}$ написанный для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

А) коэффициент зависящий от формы тел качения

В) сила прижатия

С) приведенный модуль упругости

Д) приведенный радиус кривизны

Е) длина линии контакта

05.01 265) Что означает параметр $\rho_{пр}$ в формуле $\tau_n = m \sqrt[3]{F_n E_{пр}^2 / \rho_{пр}^2}$ написанный для определения контактного напряжения при начальном касании в точке в фрикционной передаче

А) коэффициент зависящий от формы тел качения

В) сила прижатия

С) приведенный модуль упругости

D)) приведенный радиус кривизны

E) длина линии контакта

05.01 266) Какие из формул написаны правильно для определения передаточного отношения в ременной передаче

A) $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$

B) $i = d_2^2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$

C) $i = d_2 / [d_1^2(1 - \varepsilon)]$

D) $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon^2)]$

E) $i = d_1 / [d_2(1 - \varepsilon)]$

05.01 267) Что означает параметр d_2 в формуле $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$

написанный для передаточного отношения в ременной передаче

A)) диаметр ведомого шкива

B) диаметр ведущего шкива

C) коэффициент скольжения

D) межосевое расстояние

E) толщина ремня

05.01 268) Что означает параметр d_1 в формуле $i = d_2 / [d_1(1 - \varepsilon)]$

написанный для передаточного отношения в ременной передаче

A) диаметр ведомого шкива

B)) диаметр ведущего шкива

С) коэффициент скольжения

Д) межосевое расстояние

Е) толщина ремня

05.01 269) Что означает параметр ε в формуле $i = \frac{d_2}{[d_1(1 - \varepsilon)]}$

написанный для передаточного отношения в ременной передаче

А) диаметр ведомого шкива

В) диаметр ведущего шкива

С) коэффициент скольжения

Д) межосевое расстояние

Е) толщина ремня

05.02 270) Какие из формул написаны правильно для определения угла обхвата ремен малого шкива

А) $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$

В) $\alpha = 180^\circ - (d_2 - d_1)/a$

С) $\alpha = 180^\circ - 57(d_2^2 - d_1)/a$

Д) $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1^2)/a$

Е) $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a^2$

05.02 271) Что означает параметр d_2 в формуле $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$

написанный для определения угла обхвата ремен малого шкива

А) диаметр ведомого шкива

В) диаметр ведущего шкива

- C) межосевое расстояние
- D) коэффициент скольжения
- E) передаточное отношение

05.02 272) Что означает параметр d_1 в формуле $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$ написанный для определения угла обхвата ремен малого шкива

- A) диаметр ведомого шкива
- B) диаметр ведущего шкива
- C) межосевое расстояние
- D) коэффициент скольжения
- E) передаточное отношение

05.02 273) Что означает параметр a в формуле $\alpha = 180^\circ - 57(d_2 - d_1)/a$ написанный для определения угла обхвата ремен малого шкива

- A) диаметр ведомого шкива
- B) диаметр ведущего шкива
- C) межосевое расстояние
- D) коэффициент скольжения
- E) передаточное отношение

05.02 274) Какие из формул написаны правильно для определения длины ремня

A) $\ell = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$

B) $\ell = 2a^2 + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$

$$C) \ell = \frac{2a + 0,5\pi^2(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2}{(4a)}$$

$$D) \ell = \frac{2a + 0,5\pi(d_2^2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2}{(4a)}$$

$$E) \ell = \frac{2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2}{4a^2}$$

05.02 275)) Что означает параметр a в формуле

$$\ell = \frac{2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2}{(4a)}$$
 написанный для определения

длины ремня

A)) межосевое расстояние

B) постоянное число

C) диаметр ведомого шкива

D) диаметр ведущего шкива

E) передаточное отношение

05.02 276) Что означает параметр π в формуле

$$\ell = \frac{2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2}{(4a)}$$
 написанный для определения

длины ремня

A) межосевое расстояние

B)) постоянное число

C) диаметр ведомого шкива

D) диаметр ведущего шкива

E) передаточное отношение

05.02 277) Что означает параметр d_2 в формуле

$$\ell = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$$
 написанный для определения

длины ремня

- A) межосевое расстояние
- B) постоянное число
- C) диаметр ведомого шкива
- D) диаметр ведущего шкива
- E) передаточное отношение

05.02 278) Что означает параметр d_1 в формуле

$$\ell = 2a + 0,5\pi(d_2 + d_1) + (d_2 - d_1)^2 / (4a)$$
 написанный для определения

длины ремня

- A) межосевое расстояние
- B) постоянное число
- C) диаметр ведомого шкива
- D) диаметр ведущего шкива
- E) передаточное отношение

05.02 279)) Какие из формул написаны правильно для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- A) $F_1 = F_2 e^{f^2}$
- B) $F_1 = F_2 e^f$
- C) $F_1 = F_2 e^\alpha$
- D) $F_1 = F_2 / e^{f^2}$
- E) $F_1 = F_2 / e^\alpha$

05.02 280) Что означает параметр F_2 в формуле $F_1 = F_2 e^{f^2}$ написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- A)) натяжение ремня на ведомом ветви
- B) основы натурального логарифма
- C) коэффициент трения
- D) угол обхвата шкива ремнем
- E) окружная сила

05.02 281) Что означает параметр e в формуле $F_1 = F_2 e^{f^2}$ написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- A) натяжение ремня на ведомом ветви
- B)) основы натурального логарифма
- C) коэффициент трения
- D) угол обхвата шкива ремнем
- E) окружная сила

05.02 282) Что означает параметр f в формуле $F_1 = F_2 e^{f^2}$ написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- A) натяжение ремня на ведомом ветви
- B) основы натурального логарифма
- C)) коэффициент трения
- D) угол обхвата шкива ремнем
- E) окружная сила

05.02 283) Что означает параметр α в формуле $F_1 = F_2 e^{f^2}$ написанный для определения натяжения на ведущем ветви ременной передачи

- A) натяжение ремня на ведомом ветви
- B) основы натурального логарифма
- C) коэффициент трения

D)) угол обхвата шкива ремнем

E) окружная сила

05.02 284)) Какие из формул написаны правильно для определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

A)) $F_1 = F_t e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$

B) $F_1 = F_t e^{f} / (e^{f\alpha} - 1)$

C) $F_1 = F_t e^{\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$

D) $F_1 = F_t e^{f\alpha} / (e^f - 1)$

E) $F_1 = F_t e^{f\alpha} / (e^{\alpha} - 1)$

05.02 285) Что означает параметр F_t в формуле $F_1 = F_t e^{f\alpha} / (e^{f\alpha} - 1)$

написанный для определения натяжения на ведущем ветви ремня выраженная через окружную силу

A)) окружная сила

B) основы натурального логарифма

C) коэффициент трения

D) угол обхвата шкива ремнем

E) натяжение на ведомом ветви

05.02 286) Что означает параметр ℓ в формуле $F_1 = F_t \ell^{f\alpha} / (\ell^{f\alpha} - 1)$

написанный для определения натяжения на ведущем ветви ремня
выраженная через окружную силу

- A) окружная сила
- B)) основы натурального логарифма
- C) коэффициент трения
- D) угол обхвата шкива ремнем
- E) натяжение на ведомом ветви

05.02 287) Что означает параметр f в формуле $F_1 = F_t \ell^{f\alpha} / (\ell^{f\alpha} - 1)$

написанный для определения натяжения на ведущем ветви ремня
выраженная через окружную силу

- A) окружная сила
- B) основы натурального логарифма
- C)) коэффициент трения
- D) угол обхвата шкива ремнем
- E) натяжение на ведомом ветви

05.02 288) Что означает параметр α в формуле $F_1 = F_t \ell^{f\alpha} / (\ell^{f\alpha} - 1)$

написанный для определения натяжения на ведущем ветви ремня
выраженная через окружную силу

- A) окружная сила
- B) основы натурального логарифма
- C) коэффициент трения
- D)) угол обхвата шкива ремнем

Е) натяжение на ведомом ветви

05.02 289) Какие из формул написаны правильно для определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

A) $F_2 = F_t / (\ell^{f\alpha} - 1)$

B) $F_2 = F_t^2 / (\ell^{f\alpha} - 1)$

C) $F_2 = F_t (\ell^{f\alpha} - 1)$

D) $F_2 = F_t / (\ell^f - 1)$

E) $F_2 = F_t / (\ell^\alpha - 1)$

05.02 290) Что означает параметр F_t в формуле $F_2 = F_t / (\ell^{f\alpha} - 1)$ написанный для определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

A) окружная сила

B) основы натурального логарифма

C) коэффициент трения

D) угол обхвата шкива ремнем

Е) натяжение на ведомом ветви

05.02 291) Что означает параметр ℓ в формуле $F_2 = F_t / (\ell^{f\alpha} - 1)$ написанный для определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

A) окружная сила

B) основы натурального логарифма

C) коэффициент трения

D) угол обхвата шкива ремнем

E) натяжение на ведомом ветви

05.02 292) Что означает параметр f в формуле $F_2 = \frac{F_t}{(\rho^{f\alpha} - 1)}$ написанный

для определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

A) окружная сила

B) основы натурального логарифма

C) коэффициент трения

D) угол обхвата шкива ремнем

E) натяжение на ведомом ветви

05.02 293) Что означает параметр α в формуле $F_2 = \frac{F_t}{(\rho^{f\alpha} - 1)}$ написанный

для определения натяжения на ведомом ремне выраженная через окружную силу

A) окружная сила

B) основы натурального логарифма

C) коэффициент трения

D) угол обхвата шкива ремнем

E) натяжение на ведомом ветви

05.02 294) Какие из формул написаны правильно для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

A) $F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$

B) $F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^f + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$

C) $F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} - 1}{e^{f\alpha} + 1} \right)$

$$D) F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} + 1}{e^\alpha - 1} \right)$$

$$E) F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} + 1}{e^f - 1} \right)$$

05.02 295) Что означает параметр F_t в формуле $F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$ написанный для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- A)) окружная сила
- B) основы натурального логарифма
- C) коэффициент трения
- D) угол обхвата шкива ремнем
- E) натяжение на ведомом ветви

05.02 296) Что означает параметр e в формуле $F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$ написанный для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- A) окружная сила
- B)) основы натурального логарифма
- C) коэффициент трения
- D) угол обхвата шкива ремнем
- E) натяжение на ведомом ветви

05.02 297) Что означает параметр f в формуле $F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$ написанный для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

- A) окружная сила
- B) основы натурального логарифма
- C)) коэффициент трения
- D) угол обхвата шкива ремнем

Е) натяжение на ведомом ветви

05.02 298) Что означает параметр α в формуле $F_0 = \frac{F_t}{2} \left(\frac{e^{f\alpha} + 1}{e^{f\alpha} - 1} \right)$ написанный для определения начального натяжения ремня выраженная через окружную силу

А) окружная сила

В) основы натурального логарифма

С) коэффициент трения

Д)) угол обхвата шкива ремнем

Е) натяжение на ведомом ветви

05.03 299) Какие из формул написаны правильно для определения напряжения на ведущем ветви от окружной силы

А)) $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_t$

В) $\tau_1 = \tau_0^2 + 0,5 \tau_t$

С) $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_t^2$

Д) $\tau_1 = \tau_0 - 0,5 \tau_t$

Е) $\tau_1 = \tau_0^2 - 0,5 \tau_t^2$

05.03 300) Что означает параметр τ_0 в формуле $\tau_1 = \tau_0 + 0,5 \tau_t$ написанный для определения напряжения на ведущем ветви от окружной силы

А)) напряжение от начальной силы

В)напряжение от окружной силы

С) напряжение от центробежной силы

Д) напряжение от изгиба ремня

Е)суммарное напряжение