

TEST: 3686#01#Y15#01#500

| | |
|-----------------------|-------------------------------------|
| Test | 3686#01#Y15#01#500 |
| Fənn | 3686 - Tətbiqi mexanika |
| Təsviri | [Təsviri] |
| Müəllif | Administrator P.V. |
| Testlərin vaxtı | 80 dəqiqə |
| Suala vaxt | 0 Saniyə |
| Növ | İmtahan |
| Maksimal faiz | 500 |
| Keçid balı | 170 (34 %) |
| Suallardan | 500 |
| Bölmələr | 41 |
| Bölmələri qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Köçürməyə qadağa | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Ancaq irəli | <input type="checkbox"/> |
| Son variant | <input checked="" type="checkbox"/> |

BÖLMƏ: #02#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #02#01 |
| Suallardan | 12 |
| Maksimal faiz | 12 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Müstəvi üzərində iki qüvvənin baş vektorunun təyin edilməsi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$R = \sqrt{F_1 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{○}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 + F_2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{○}$$

$$R = \sqrt{F_1 + F_2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{○}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{●}$$

$$R = \sqrt{F_1^2 - F_2^2 + 2F_1F_2 \cos\alpha} \quad \text{○}$$

Sual: Qüvvənin hər hansı nöqtəyə nəzərən momenti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m_0(\vec{F}) = \pm \frac{F}{h} \quad \text{○}$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm F^2 \cdot h \quad \text{○}$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm F \cdot h^2 \quad \text{○ }]$$

○

$$m_0(\vec{F}) = \pm F \cdot h$$

$$m_0(\vec{F}) = \pm \frac{F}{h}$$

Sual: Cütün momenti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$m = \pm F^2 d$

$m = \pm F d$

$m = \pm F d^2$

$m = \pm \frac{F}{d}$

$m = \pm \frac{F^2}{d}$

Sual: Hərəkətedirici qüvvə necə yönəlir? (Çəki: 1)

- Hərəkət istiqamətilə kor bucaq təşkil edir
- Hərəkətin əksinə
- Hərəkət istiqamətində
- Hərəkət istiqamətinə perpendikulyardır
- Şimaldan cənuba doğru

Sual: Kinematik cüt nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- Üç bəndin birləşməsinə
- İki bəndin hərəkətli birləşməsinə
- Dayaqla birləşən bəndə
- Struktur qrupa
- Assur qrupuna

Sual: İbtidai kinematik cüt nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- Elementi səth olan kinematik cütə
- Nöqtədə toxunan cütə
- İki bəndin xətti birləşməsinə
- Kürə-müstəvi kinematik cütünə
- Üç bəndin birləşməsinə

Sual: Ali kinematik cüt nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- Elementi nöqtə və ya xətt olan kinematik cütə
- Bihərəkətli kinematik cütə
- İki bəndin birləşməsinə
- Üç bəndin birləşməsinə
- Beş bəndin birləşməsinə

Sual: Tərpənən oynaqda dayaqda reaksiya qüvvəsinin məchul elementləri hansılardır? (Çəki: 1)

- reaksiya qüvvəsinin qiyməti
- reaksiya qüvvəsinin istiqaməti
- reaksiya qüvvəsinin tətbiq nöqtəsi
- reaksiya qüvvəsinin qiyməti və istiqaməti
- reaksiya qüvvəsinin tətbiq nöqtəsi və istiqaməti

Sual: Sərt və ya tərpənməz birləşmə dayaqda reaksiya qüvvəsinin məchul elementləri hansılardır? (Çəki:

1)

- reaksiya qüvvəsinin qiyməti, tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
- reaksiya qüvvəsinin qiyməti
- reaksiya qüvvəsinin qiyməti və istiqaməti
- reaksiya qüvvəsinin qiyməti tətbiq nöqtəsi
- reaksiya qüvvəsinin tətbiq nöqtəsi və istiqaməti

Sual: Qüvvə vektoru neçə elementlə təyin olunur? (Çəki: 1)

- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Maddi nöqtəyə təsir edən qüvvənin hər hansı tərپəmz nöqtəyə nəzərən momenti sıfır olarsa, bu maddi nöqtənin sabit qalır. Buradakı nöqtələrin yerinə aşağıdakı ifadələrdən hansını yazmaq doğrudur? (Çəki: 1)

- impulsu
- hərəkət miqdarı
- kinetik enerji
- həmin nöqtəyə nəzərən kinetik moment
- mexaniki enerjisi

Sual: R üçün yazılmış aşağıdakı ifadələrdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\vec{R} = \vec{F}_1 - \vec{F}_2$

$\vec{R} = \vec{F}_2 - \vec{F}_1$

$\vec{R} = \vec{F}_1 \cdot \vec{F}_2$

$\vec{R} = \frac{\vec{F}_1}{\vec{F}_2}$

$\vec{R} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2$

BÖLMƏ: #02#02

| Ad | #02#02 |
|----------------------|-------------------------------------|
| Suallardan | 10 |
| Maksimal faiz | 10 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Mütləq bərk cisimə xarakterizə edən iki nöqtə arasındakı məsafə necə olmalıdır? (Çəki: 1)

- iki nöqtə arasındakı məsafə təqribən artmalıdır
- iki nöqtə arasındakı məsafəyə sabit qalmalıdır
- iki nöqtə arasındakı məsafə birdən-birə artmalıdır
- iki nöqtə arasındakı məsafə təqribən qısalmalıdır
- iki nöqtə arasındakı məsafə birdən-birə qısalmalıdır

Sual: Aşağıda göstərilən hansı hallarda cisim sərbəst cisim adlanır? (Çəki: 1)

- cisim fəzada istənilən istiqamətdə yerdəyişmə aldıqda
- fəzada ancaq fırlanma hərəkət etdikdə

- fəzada ancaq irəliləmə hərəkəti etdikdə
- fəzada həm fırlana həm də irəliləmə hərəkəti etdikdə
- müstəvi üzərində yastı paralel hərəkət etdikdə

Sual: Qüvvənin ox üzərindəki proeksiyası üçün yazılmış aşağıdakı ifadədən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$F_x = F^2 \cos \alpha$

$F_x = F \sin \alpha$

$F_x = F \cos \alpha$

$F_x = F^2 \sin \alpha$

$F_x = F \cos^2 \alpha$

Sual: Müstəvi kəşifən qüvvələr sisteminin müvazinəti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\sum F_x \neq 0; \sum F_{x_i} = 0$

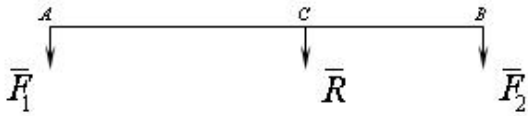
$\sum F_x = 0; \sum F_{x_i} = 0$

$\sum F_x = 0; \sum F_{x_i} \neq 0$

$\sum F_x \neq 0; \sum F_{x_i} \neq 0$

$\sum F_x^2 = 0; \sum F_{x_i} = 0$

Sual: İki eyni tərəfə yönəlmiş paralel qüvvələrin əvəzləyicisini təyin etmək üçün yazılmış ifadələrin hansı doğrudur? (Çəki: 1)



$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$

$\frac{F_1}{BC} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$

$\frac{BC}{F_1} = \frac{F_2}{AC} = \frac{AB}{R}$

$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{R}{AB}$

$\frac{F_1}{BC} = \frac{F_2}{AC} = \frac{R}{AB}$

Sual: İki əks tərəfə yönəlmiş paralel qüvvələrin əvəzləyicisini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\frac{F_1}{BC} = \frac{F_2}{AC} = \frac{R}{AB}$

$\frac{F_1}{BC} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$

$\frac{BC}{F_1} = \frac{F_2}{AC} = \frac{AB}{R}$

$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{R}{AB}$

$$\frac{BC}{F_1} = \frac{AC}{F_2} = \frac{AB}{R}$$

Sual: Mexanizmlərdə reaksiya qüvvələri harada yaranır? (Çəki: 1)

- Dirsək bəndində
- Giriş bəndlərində
- Çıxış bəndlərində
- Bəndlərin ortasında
- Kinematik cütlərdə

Sual: İrəliləmə kinematik cütdə reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)

- İstiqaməti və qiyməti
- Tətbiq nöqtəsi
- Qiyməti
- Həm tətbiq nöqtəsi həm də istiqaməti
- İstiqaməti

Sual: Bərk cismə təsir edən cütlər sisteminin müvazinət şərtləri üçün yazılmış ifadələri hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\sum m_{kz}^2 = 0; \sum m_{ky} = 0; \sum m_{kx} = 0$
- $\sum m_{kx} = 0; \sum m_{ky} = 0; \sum m_{kz} = 0$
- $\sum m_{kx} = 0; \sum m_{ky}^2 = 0; \sum m_{kz} = 0$
- $\sum m_{kx} = 0; \sum m_{ky} = 0; \sum m_{kz}^2 = 0$
- $\sum m_{kx}^2 = 0; \sum m_{ky}^2 = 0; \sum m_{kz}^2 = 0$

Sual: Qüvvənin oxa nəzərən momenti üçün yazılmış ifadəsindən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy} / h$
- $m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy} \cdot h^2$
- $m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy}^2 \cdot h$
- $m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy}^2 \cdot h^2$
- $m_z(\vec{F}) = \pm F_{xy} \cdot h$

BÖLMƏ: #03#02

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #03#02 |
| Suallardan | 6 |
| Maksimal faiz | 6 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 2 % |

Sual: Müstəvidə parallel qüvvələr sisteminin müvazinət şərti üçün yazılmış ifadələrdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\sum F_{ky} = 0; \sum [m_0(\vec{F}_k)]^2 = 0$
- $\sum F_{ky} = 0; \sum F_{kx} = 0$

$$\sum F_{ky}^2 = 0; \sum m_0(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{ky} = 0; \sum m_0(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{ky}^2 = 0; \sum [m_0(\overline{F}_k)]^2 = 0 \quad \bullet$$

Sual: Cismə "a" düz xətt parçası boyunca xətti qanunla səpəlməmiş qüvvələr qm təsir etdikdə əvəzləyici qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$Q = \frac{1}{2} a q_m^2 \quad \bullet$$

$$Q = \frac{1}{2} a^2 q_m \quad \bullet$$

$$Q = \frac{1}{2} a q_m \quad \bullet$$

$$Q = \frac{1}{2} a^2 q_m^2 \quad \bullet$$

$$Q = a^2 q_m^2 \quad \bullet$$

Sual: Fəzada paralel qüvvələr sisteminin müvazinət şərti üçün yazılmış ifadələrin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum F_{kx} = 0; \sum m_x(\overline{F}_k) = 0; \sum m_y(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_x(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kz} = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{kz} = 0; \sum m_x(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kz} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_y(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

Sual: Cismə "a" düz xətt parçası boyunca müntəzəm səpələnmiş qüvvələr təsir etdikdə əvəzləyici qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$Q = a^2 \cdot q \quad \bullet$$

$$Q = a \cdot q \quad \bullet$$

$$Q = a \cdot q^2 \quad \bullet$$

$$Q = a / q \quad \bullet$$

$$Q = a^2 \cdot q^2 \quad \bullet$$

Sual: Müstəvi üzərində ixtiyarı qüvvələr sisteminin müvazinət şərtləri üçün yazılmış ifadələrdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum F^2_{kx} = 0; \sum F^2_{ky} = 0; \sum m_0(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F^2_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_0(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F^2_{ky} = 0; \sum m_0(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum m_0(\overline{F}_k) = 0 \quad \bullet$$

$$\sum F_{kx} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum [m_0(\overline{F}_k)]^2 = 0 \quad \bullet$$

Sual: Nazim çarx nəyə xidmət edir? (Çəki: 1)

- Qeyri müntəzəmliyin azaldılmasına
- Qeyri müntəzəmliyin artırılmasına

- Maşının sürətlənməsinə
- Maşının dayandırılmasına
- Maşının yüklənməsinə

BÖLMƏ: #03#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #03#03 |
| Suallardan | 4 |
| Maksimal faiz | 4 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 2 % |

Sual: İxtiyarı fəza qüvvələr sisteminin müvazinət şərti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\sum F_{kz}^2 = 0; \sum F_{ky}^2 = 0; \sum F_{kx}^2 = 0; \sum m_x(\bar{F}_k) = 0; \sum m_y(\bar{F}_k) = 0; \sum m_z(\bar{F}_k) = 0$
- $\sum F_{kz}^2 = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kx} = 0; \sum m_x(\bar{F}_k) = 0; \sum m_y(\bar{F}_k) = 0; \sum m_z(\bar{F}_k) = 0$
- $\sum F_{kz} = 0; \sum F_{ky}^2 = 0; \sum F_{kx} = 0; \sum m_x(\bar{F}_k) = 0; \sum m_y(\bar{F}_k) = 0; \sum m_z(\bar{F}_k) = 0$
- $\sum F_{kz} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kx}^2 = 0; \sum m_x(\bar{F}_k) = 0; \sum m_y(\bar{F}_k) = 0; \sum m_z(\bar{F}_k) = 0$
- $\sum F_{kz} = 0; \sum F_{ky} = 0; \sum F_{kx} = 0; \sum m_x(\bar{F}_k) = 0; \sum m_y(\bar{F}_k) = 0; \sum m_z(\bar{F}_k) = 0$

Sual: Cismın ixtiyarı hissəsinin (1) çəkisi bu hissənin (2) həcmində mütənəşib olduğunu qəbul etsək, bərk cismın ağırlıq mərkəzinin koordinatlarını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)=(P_i) (2)=(V_i)

- $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}$
- $X_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Y_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$
- $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$
- $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k V_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$
- $X_c = \frac{\sum V_k X_k}{V}; Y_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}; Z_c = \frac{\sum V_k Z_k}{V}$

Sual: S bütüt lövhənin sahəsi, (1) isə onun hissələrinin sahəsi olduqda onda onun ağırlıq mərkəzinin koordinatlarını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(R_A və R_B)

- $X_c = \frac{\sum S_k X_k^2}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k}{S}$
- $X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k}{S}$
- $X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}$
- $X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k^3}{S}$
- $X_c = \frac{\sum S_k X_k}{S}; Y_c = \frac{\sum S_k Y_k^2}{S}$

Sual: Bütün xəttin uzunluğu L onun hissələrinin uzunluğu (1) olarsa onda onun ağırlıq mərkəzinin koordinatlarının təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)=(l_k)

- $X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}$
- $X_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}$
- $X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}$
- $X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}$
- $X_c = \frac{\sum l_k X_k}{L}; Y_c = \frac{\sum l_k Y_k}{L}; Z_c = \frac{\sum l_k Z_k}{L}$

BÖLMƏ: #04#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #04#01 |
| Suallardan | 12 |
| Maksimal faiz | 12 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 2 % |

Sual: Nöqtənin əyri xətti hərəkətinin verilməsinin neçə üsulu var? (Çəki: 1)

- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Fəzada nöqtənin hərəkətinin koordinat üsulu ilə verilməsi üçün yazılmış tənliklərin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $x = f_1(t); y = f_1(t); z = f_3(t)$
- $x = f_1(t); y = f_2(t); z = f_3(t)$
- $x = f_2(t); y = f_2(t); z = f_3(t)$
- $x = f_1(t); y = f_2(t); z = f_2(t)$
- $x = f_1(t); y = f_3(t); z = f_3(t)$

Sual: Müstəvi üzərində nöqtənin hərəkətinin koordinat üsulu ilə verməsi üçün yazılmış tənliklərin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $x = f_1(t); y = f_2^2(t)$
- $x = f_1(t); y = f_1(t)$
- $x = f_2(t); y = f_2(t)$
- $x = f_1^2(t); y = f_2(t)$
- $x = f_1(t); y = f_2(t)$

Sual: Nöqtənin sürət vektoru üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

-

$$\bar{v} = \frac{d\bar{r}}{dt}$$

$$\bar{v} = \frac{d^2\bar{r}}{dt^2}$$

$$\bar{v} = \frac{d^3\bar{r}}{dt^3}$$

$$\bar{v} = \frac{dt}{d\bar{r}}$$

$$\bar{v} = \frac{d^2t}{d\bar{r}^2}$$

Sual: Nöqtənin təcil vektoru üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\bar{W} = \frac{d\bar{r}}{dt}$$

$$\bar{W} = \frac{d^2\bar{r}}{dt^2}$$

$$\bar{W} = \frac{d^3\bar{r}}{dt^3}$$

$$\bar{W} = \frac{dt^2}{d\bar{r}^2}$$

$$\bar{W} = \frac{dt}{d\bar{r}}$$

Sual: Nöqtənin toxunan təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$W_\tau = \frac{dS}{dt}$$

$$W_\tau = \frac{d^2S}{dt^2}$$

$$W_\tau = \frac{d^3S}{dt^3}$$

$$W_\tau = \frac{dt}{dS}$$

$$W_\tau = \frac{d^2t}{dS^2}$$

Sual: Bərk cismin fırlanma hərəkəti zamanı bucaq sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\omega = \frac{d^2\varphi}{dt^2}$$

$$\omega = \frac{d^3\varphi}{dt^3}$$

$$\omega = \frac{d\varphi}{dt}$$

$$\omega = \frac{d^2t}{d\varphi^2}$$

$$\omega = \frac{dt}{d\varphi}$$

Sual: Fırlanan cismin nöqtəsinin tam təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $W = \sqrt{W_x + W_t}$
- $W = \sqrt{W_x + W_t^2}$
- $W = \sqrt{W_x^2 + W_t}$
- $W = \sqrt{W_x^2 + W_t^2}$
- $W = \sqrt{W_x^3 + W_t^3}$

Sual: Müstəvidə bəndin neçə sərbəstlik dərəcəsi var? (Çəki: 1)

- Altı sərbəstlik dərəcəsi
- Üç sərbəstlik dərəcəsi
- On iki sərbəstlik dərəcəsi
- Bir sərbəstlik dərəcəsi
- İki sərbəstlik dərəcəsi

Sual: Fəzada bəndin neçə sərbəstlik dərəcəsi var? (Çəki: 1)

- Səkkiz sərbəstlik dərəcəsi
- Beş sərbəstlik dərəcəsi
- On iki sərbəstlik dərəcəsi
- İki sərbəstlik dərəcəsi
- Altı sərbəstlik dərəcəsi

Sual: Tərkibində izafi rabitələr olan mexanizmin sərbəstlik dərəcəsinin düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

- $W=6n-5P_1-4P_2-3P_3-2P_4-P_5+q$
- $W=6n-5P_1-2P_2+3P_3-4P_4-5P_5-q$
- $W=6n-3P_1-4P_4-2P_2-P_1-2q$
- $W=6n-4P_5+4P_2-P_1+3q$
- $W=6n-5P_1-4P_6+P_2-2q$

Sual: Yastı mexanizmin sərbəstlik dərəcəsi düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

- $W=3n-2P_1-P_2$
- $W=5n-2P_1$
- $W=5n-2P_1-P_2$
- $W=4n+5P_5$
- $W=2n-6P_1-P_2$

BÖLMƏ: #04#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #04#03 |
| Suallardan | 16 |
| Maksimal faiz | 16 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Müntəzəm dəyişən fırlanma hərəkətinin qanunu tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur?

(Çəki: 1)

$$\varphi = \omega_0 t + \varepsilon^2 \frac{t^2}{2} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \omega_0^2 t + \varepsilon \frac{t^2}{2} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \omega_0 t^2 + \varepsilon \frac{t^2}{2} \quad \text{○}$$

$$\varphi = \omega_0 t + \varepsilon \frac{t^2}{2} \quad \text{●}$$

$$\varphi = \omega_0 t + \varepsilon \frac{t}{2} \quad \text{○}$$

Sual: Bərk cismin müstəvi paralel hərəkəti zamanı ixtiyari M nöqtənin sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı qoğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A^2 + \vec{v}_{MA} \quad \text{○}$$

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A - \vec{v}_{MA} \quad \text{○}$$

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A + \vec{v}_{MA} \quad \text{●}$$

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A + \vec{v}_{MA}^2 \quad \text{○}$$

$$\vec{v}_M = \vec{v}_A^2 + \vec{v}_{BA}^2 \quad \text{○}$$

Sual: Bərk cismin müstəvi paralel hərəkəti zamanı ixtiyari M nöqtəsinin təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A + \vec{w}_{MA}^n + \vec{w}_{MA}^t \quad \text{●}$$

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A^2 + \vec{w}_{MA}^n + \vec{w}_{MA}^t \quad \text{○}$$

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A + \vec{w}_{MA}^n - \vec{w}_{MA}^t \quad \text{○}$$

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A - \vec{w}_{MA}^n + \vec{w}_{MA}^t \quad \text{○}$$

$$\vec{w}_M = \vec{w}_A - \vec{w}_{MA}^n - \vec{w}_{MA}^t \quad \text{○}$$

Sual: Tərpənməz nöqtə ərazisində hərəkət edən cismin hər hansı M nöqtəsinin sürət vektorunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{v} = \vec{\omega} + \vec{r} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \vec{\omega} + \vec{r} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r} \quad \text{●}$$

$$\vec{v} = \vec{\omega} - \vec{r} \quad \text{○}$$

$$\vec{v} = \vec{\omega}^2 \times \vec{r}^2 \quad \text{○}$$

Sual: Tərpənməz nöqtə ətrafında hərəkət edən cismin hər hansı M nöqtəsinin təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{w} = (\vec{\varepsilon} \times \vec{r}) + (\vec{\omega} \times \vec{v}) \quad \text{●}$$

$$\vec{w} = (\vec{\varepsilon} + \vec{r}) + (\vec{\omega} \times \vec{v}) \quad \text{○}$$

$$\vec{w} = (\vec{\varepsilon} \times \vec{r}) - (\vec{\omega} \times \vec{v}) \quad \text{○}$$

$$\vec{w} = (\vec{\varepsilon} \times \vec{r}) + (\vec{\omega} + \vec{v}) \quad \text{○}$$

$$\vec{w} = (\vec{\varepsilon} - \vec{r}) + (\vec{\omega} \times \vec{v}) \quad \text{○}$$

Sual: Sərbəst bərk cismin ixtiyarı onda o, x, y, z sisteminə nəzərən vəziyyətini təyin etməyə imkan verən hərəkət tənliklərindən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $X_{1,d} = f_1(t); Y_{1,d} = f_2(t); Z_{1,d} = f_3(t); \varphi = f_3(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_4(t)$
- $X_{1,d} = f_1(t); Y_{1,d} = f_1(t); Z_{1,d} = f_3(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_4(t)$
- $X_{1,d} = f_1(t); Y_{1,d} = f_2(t); Z_{1,d} = f_2(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_4(t)$
- $X_{1,d} = f_1(t); Y_{1,d} = f_2(t); Z_{1,d} = f_3(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_3(t); \theta = f_4(t)$
- $X_{1,d} = f_1(t); Y_{1,d} = f_2(t); Z_{1,d} = f_3(t); \varphi = f_4(t); \Psi = f_4(t); \theta = f_4(t)$
-

Sual: Kariolis təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\overline{W}_k = 4(\overline{\omega} + \overline{v}_r)$
- $\overline{W}_k = 3(\overline{\omega} \times \overline{v}_r)$
- $\overline{W}_k = 4(\overline{\omega} \times \overline{v}_r)$
- $\overline{W}_k = 2(\overline{\omega} + \overline{v}_r)$
- $\overline{W}_k = 2(\overline{\omega} \times \overline{v}_r)$
-

Sual: Mürəkkəb hərəkətdə nöqtənin mütləq sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\overline{v}_a = \overline{v}_e + \overline{v}_r$
- $\overline{v}_a = \overline{v}_e - \overline{v}_r$
- $\overline{v}_a = \overline{v}_e + \overline{v}_r$
- $\overline{v}_a = \overline{v}_e^2 + \overline{v}_r$
- $\overline{v}_a = \overline{v}_e^2 + \overline{v}_r^2$
-

Sual: Bərk cismin fırlanma hərəkəti zamanı bucaq təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\omega = \frac{d^2\varphi}{dt^2}$
- $\omega = \frac{d^3\varphi}{dt^3}$
- $\omega = \frac{d\varphi}{dt}$
- $\omega = \frac{d^2t}{d\varphi^2}$
- $\omega = \frac{dt}{d\varphi}$
-

Sual: Fırlanan cismin nöqtələrinin çevrəni sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $v = h \cdot \omega^2$
- $v = h^2 \cdot \omega$
- $v = h \cdot \omega$
- $v = h^2 \cdot \omega^2$
- $v = h^3 \cdot \omega$
-

Sual: Fırlanan cismin nöqtələrinin normal təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur?

(Çəki: 1)

$W_n = h^3 \omega$

$W_n = h^2 \omega^2$

$W_n = h^2 \omega$

$W_n = h \omega$

$W_n = h \omega^2$

Sual: Fırlanan cismin nöqtəsinin toxunan təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur?

(Çəki: 1)

$W_t = h^2 \varepsilon$

$W_t = h \cdot \varepsilon$

$W_t = h \cdot \varepsilon^2$

$W_t = h^2 \varepsilon^2$

$W_t = h^3 \varepsilon$

Sual: Hərəkət koordinat üsulu ilə verildikdə nöqtənin sürətini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$

$V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$

$V = \sqrt{v_x^2 + v_y + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$

$V = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$

$V = \sqrt{v_x + v_y + v_z}; \cos \alpha = \frac{v_x}{v}; \cos \beta = \frac{v_y}{v}; \cos \gamma = \frac{v_z}{v}$

Sual: Hərəkət koordinat üsulu ilə verildikdə nöqtənin təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$

$W = \sqrt{W_x^2 + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$

$W = \sqrt{W_x^2 + W_y + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$

$W = \sqrt{W_x + W_y^2 + W_z^2}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$

$W = \sqrt{W_x + W_y + W_z}; \cos \alpha_1 = \frac{W_x}{W}; \cos \beta_1 = \frac{W_y}{W}; \cos \gamma_1 = \frac{W_z}{W}$

Sual: Hərəkətin verilməsində koordinat üsulundan təbii üsula keçid üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$S = \int_0^t \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} dt$

$$S = \int_0^t \sqrt{x+y+z} dt$$

$$S = \int_0^t \sqrt{x^3+y^3+z^3} dt$$

$$S = \int_0^t \sqrt{x^2+y^2+z^2} dt$$

$$S = \int_0^t \sqrt{x+y^2+z^2} dt$$

Sual: Nöqtənin normal təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$W_x = \frac{\rho}{v^2}$$

$$W_x = \frac{v}{\rho}$$

$$W_x = \frac{v}{\rho^2}$$

$$W_x = \frac{v^2}{\rho^2}$$

$$W_x = \frac{v^2}{\rho}$$

BÖLMƏ: #05#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #05#01 |
| Suallardan | 11 |
| Maksimal faiz | 11 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Dinamikanın birinci qanunu(ətalət qanunu) kim tərəfindən kəşf edilmişdir? (Çəki: 1)

- Qaliley
- Nyuton
- Faradey
- Kullon
- Paskal

Sual: Dinamikanın ikinci qanunu (əsas qanunu) kim tərəfindən kəşf edilmişdir? (Çəki: 1)

- Kullon
- Qaliley
- Faradey
- Nyuton
- Paskal

Sual: Dinamikanın üçüncü qanunu (təsirin əks təsirə bərabərlik qanunu) kim tərəfindən kəşf edilmişdir? (Çəki: 1)

- Faradey
- Nyuton
- Qaliley
- Kullon
- Paskal

Sual: Dinamikanın ikinci qanununu ifadə edən tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $m\dot{v} = \bar{R}$
 - $\overline{m\dot{v}} = \bar{R}$
 - $\overline{m\dot{v}} = \bar{R}$
 - $m\dot{\bar{v}} = \bar{R}$
 - $m\dot{v} = \bar{R}$
-

Sual: Cismin ətalət momentin təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $J_z = \sum m_k h_k^2$
 - $J_z = \sum m_k^2 h_k$
 - $J_z = \sum m_k^2 h_k^2$
 - $J_z = \sum m_k^3 h_k$
 - $J_z = \sum m_k h_k^3$
-

Sual: Cismin mərkəzdənqalma ətalət momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $J_{xy} = \sum m_k x_k y_k$
 - $J_{xy} = \sum m_k^2 x_k y_k$
 - $J_{xy} = \sum m_k x_k^2 y_k$
 - $J_{xy} = \sum m_k x_k y_k^2$
 - $J_{xy} = \sum m_k^2 x_k^2 y_k$
-

Sual: Kütləsi M olan sistemin hərəkət miqdarını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\bar{Q} = MV_c$
 - $\bar{Q} = M^2 V_c$
 - $\bar{Q} = M^2 V_c^2$
 - $\bar{Q} = MV_c^2$
 - $\bar{Q} = M^3 V_c^2$
-

Sual: Sistemin hərəkət miqdarının dəyişməsi haqqında teoremin integral formada yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $\bar{Q}_1 - \bar{Q}_0 = \sum \bar{S}_k^e$
- $\bar{Q}_1 + \bar{Q}_0 = \sum \bar{S}_k^e$
- $\bar{Q}_1^2 - \bar{Q}_0 = \sum \bar{S}_k^e$
- $\bar{Q}_1 - \bar{Q}_0^2 = \sum \bar{S}_k^e$
-

$$\bar{Q}_1^2 - \bar{Q}_0^2 = \sum \bar{S}_k^e$$

Sual: İrəliləmə hərəkətində cismin kinetik enerjisi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$T_i = \frac{1}{2}MV_c^2 \quad \bullet$$

$$T_i = \frac{1}{2}MV_c \quad \bullet$$

$$T_i = \frac{1}{2}M^2V_c \quad \bullet$$

$$T_i = \frac{1}{2}M^2V_c^2 \quad \bullet$$

$$T_i = \frac{1}{4}MV_c^2 \quad \bullet$$

Sual: Fırlanma hərəkətində cismin kinetik enerjisi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$T_x = \frac{1}{2}J_x\omega^2 \quad \bullet$$

$$T_x = \frac{1}{2}J_x^2\omega \quad \bullet$$

$$T_x = \frac{1}{2}J_x\omega \quad \bullet$$

$$T_x = \frac{1}{2}J_x^2\omega^2 \quad \bullet$$

$$T_x = \frac{1}{3}J_x\omega^2 \quad \bullet$$

Sual: (Çəki: 1)

B nöqtəsinin A-ya nəzərən sürəti $v_{BA}=0,8m/s$, bəndin uzunluğu $l_{BA}=0,04m$ olarsa, bəndin bucaq sürətini tapmalı.

$$15 S^{-1} \quad \bullet$$

$$2 S^{-1} \quad \bullet$$

$$0,2 S^{-1} \quad \bullet$$

$$20 S^{-1} \quad \bullet$$

$$0,02 S^{-1} \quad \bullet$$

BÖLMƏ: #05#02

| Ad | #05#02 |
|----------------------|-------------------------------------|
| Suallardan | 17 |
| Maksimal faiz | 17 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Mümkün yerdəyişmələr prinsipini ifadə edən formulaların hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum \delta A_k^e + \sum \delta A_k^2 = 0 \quad \bullet$$

$$\sum \delta^1 A_k^e + \sum \delta A_k^2 = 0 \quad \bullet$$

$$\sum \delta A_k^e - \sum \delta A_k^2 = 0 \quad \bullet$$

$$\sum \delta^2 A_k^* - \sum \delta A_k^2 = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^* + \sum \delta^2 A_k^2 = 0$$

Sual: Nöqtənin düzxətli hərəkəti üçün yazılmış differensial tənliyi hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$m \frac{d^3 x}{dt^3} = \sum F_{kx}$$

$$m \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}$$

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = \sum F_{kx}$$

$$m^2 \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}$$

$$m^2 \frac{d^2 x}{dt^2} = \sum F_{kx}$$

Sual: Nöqtənin qeyri-sərbəst hərəkəti üçün dinamikanın ikinci qanununu ifadə edən tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N}$$

$$m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N}$$

$$m\bar{w} = \sum F_n^a + \bar{N}$$

$$m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N}$$

$$m\bar{w} = \sum \bar{F}_n^a + \bar{N}$$

Sual: Nöqtənin hərəkət miqdarının haqqındakı teoreminin sonlu şəkildə ifadəsi üçün yazılmış tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m\bar{v}_1 \times m\bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k$$

$$m\bar{v}_1 + m\bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k$$

$$m\bar{v}_1 - m\bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k$$

$$m\bar{v}_1 - m\bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k$$

$$m\bar{v}_1 - m\bar{v}_0 = \sum \bar{S}_k$$

Sual: Qüvvənin elementar işi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$dA = F ds \cdot \cos \alpha$$

$$dA = dFs \cdot \cos \alpha$$

$$dA = F^2 ds \cdot \cos \alpha$$

$$dA = Fs \cdot \cos \alpha$$

$$dA = F^2 d^2 s \cdot \cos \alpha$$

Sual: Qüvvənin elementar işinin analitik ifadəsi üçün yazılmış tənliklərin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$dA = F_x dx + F_y dy + F_z dz$$

$$dA = F_x dx + F_y dy + F_z dz$$

$$dA = F_x dx + F_y dy + F_z dy$$

$$dA = F_x dx + F_y dz + F_z dz$$

$$dA = F_x dx + F_y dy + F_z dx$$

Sual: Nöqtənin kinetik enerjisinin dəyişməsi haqqında teoremin sonlu şəkildə yazılmış ifadəsinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{mv_1^2}{2} + \frac{mv_0^2}{2} = \sum A$$

$$\frac{mv_1}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \sum A$$

$$\frac{mv_1^2}{2} - \frac{mv_0}{2} = \sum A$$

$$\frac{mv_1}{2} - \frac{mv_0}{2} = \sum A$$

$$\frac{mv_1^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \sum A$$

Sual: Müqavimət qüvvələri nəzərə alınmadıqda nöqtənin sərbəst rəqslərinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{dx}{dt} + k^2x = 0$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + k^2x = 0$$

$$\frac{d^3x}{dt^3} + k^2x = 0$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + kx = 0$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + k^2x^2 = 0$$

Sual: Nöqtənin sərbəst rəqsinin differensial tənliyinin kökləri təmiz xəyali (1) olduqda, tənliyin ümumi həll üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1) = (n_{1,2} \pm ik)$$

$$x = C_1 \sin kt + C_2 \cos kt$$

$$x = C_1 \sin kt + C_2 \sin kt$$

$$x = C_1 \cos kt + C_2 \cos kt$$

$$x = C_1^2 \sin kt + C_2 \cos kt$$

$$x = C_1 \sin kt + C_2^2 \cos kt$$

Sual: (1) olduqda müqavimət olmayan halda məcburi rəqsin differensial tənliyin həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1) = P \neq K$$

$$x = \alpha \sin(kt + \alpha) + \frac{F_0}{k^2 + p^2} \sin pt$$

$$x = \alpha^2 \sin(kt + \alpha) + \frac{F_0}{k^2 p^2} \sin pt$$

$$x = \alpha \sin^2(kt + \alpha) + \frac{F_0}{k^2 p^2} \sin pt$$

$$x = \alpha \sin(kt + \alpha) + \frac{F_0^2}{k^2 p^2} \sin pt$$

$$x = \alpha \sin(kt + \alpha) + \frac{F_0}{k^2 p^2} \sin pt$$

Sual: Kütlələr mərkəzi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k z_k}{M}$$

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k z_k}{M}$$

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}$$

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}$$

$$X_c = \frac{\sum m_k x_k}{M}; Y_c = \frac{\sum m_k y_k}{M}; Z_c = \frac{\sum m_k z_k}{M}$$

Sual: Müstəvi parallel hərəkətində cismin j kinetik enerjisi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$T_M = \frac{1}{2}(MV_c^2 + J_c \omega^2)$$

$$T_M = \frac{1}{2}(MV_c + J_c \omega^2)$$

$$T_M = \frac{1}{2}(MV_c^2 + J_c \omega)$$

$$T_M = \frac{1}{2}(M^2 V_c^2 + J_c \omega^2)$$

$$T_M = \frac{1}{2}(M^2 V_c^2 + J_c^2 \omega^2)$$

Sual: Sistemin kinetik enerjisinin dəyişməsi haqqında teoremin sonlu şəkildə ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$T_1 - T_0 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$$

$$T_1 + T_0 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$$

$$T_1 - T_0 = \sum A_k^e - \sum A_k^i$$

$$T_1^2 - T_0 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$$

$$T_1^2 - T_0^2 = \sum A_k^e + \sum A_k^i$$

Sual: Bərk cismin fırlanma hərəkətinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_z \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = M_z^e$$

$$J_z \frac{d\varphi}{dt} = M_z^e$$

$$J_z^2 \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = M_z^e$$

$$J_z^2 \frac{d\varphi}{dt} = M_z^e$$

$$J_z \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = 2M_z^e$$

Sual: Bir maddi nöqtə üçün Dalamber prinsipini ifadə edən formulalardan hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\vec{F}_k^e + \vec{F}_k^i + \vec{F}_k^{*t} = 0$$

$$F_k^e - F_k^i + F_k^{at} = 0$$

$$\bar{F}_k^e + \bar{F}_k^i - \bar{F}_k^{at} = 0$$

$$F_k^e - F_k^i - F_k^{at} = 0$$

$$\bar{F}_k^e + \bar{F}_k^i + \bar{F}_k^{at} = 1$$

Sual: Mümkün yerdəyişmələr prinsipini ifadə edən formulaların hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum \delta A_k^e + \sum \delta A_k^i = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta A_k^i = 0$$

$$\sum \delta A_k^e - \sum \delta A_k^i = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e - \sum \delta A_k^i = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta^2 A_k^i = 0$$

Sual: Dinamikanın ümumi tənliyi üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sum \delta A_k^e + \sum \delta A_k^{at} = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta A_k^{at} = 0$$

$$\sum \delta A_k^e - \sum \delta A_k^{at} = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e - \sum \delta A_k^{at} = 0$$

$$\sum \delta^2 A_k^e + \sum \delta^2 A_k^{at} = 0$$

BÖLMƏ: #05#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #05#03 |
| Suallardan | 10 |
| Maksimal faiz | 10 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Nöqtənin əyri xətti hərəkəti üçün yazılmış differensial tənliklərdən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}; m \frac{dy}{dt} = \sum F_{ky}; m \frac{dz}{dt} = \sum F_{kz}$$

$$m \frac{dx}{dt} = \sum F_{kx}; m \frac{d^2y}{dt^2} = \sum F_{ky}; m \frac{d^2z}{dt^2} = \sum F_{kz}$$

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = \sum F_{kx}; m \frac{dy}{dt} = \sum F_{ky}; m \frac{d^2z}{dt^2} = \sum F_{kz}$$

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = \sum F_{kx}; m \frac{d^2y}{dt^2} = \sum F_{ky}; m \frac{dz}{dt} = \sum F_{kz}$$

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = \sum F_{kx}; m \frac{d^2y}{dt^2} = \sum F_{ky}; m \frac{d^2z}{dt^2} = \sum F_{kz}$$

Sual: Qüvvənin elementar impulsu üçün yazılmış ifadənin hansı? (Çəki: 1)

$$d\bar{s} = \bar{F}dt$$

$$ds = \bar{F}dt$$

$$d\bar{s} = Fdt$$

$$ds = Fdt \quad \text{○}$$

$$d\bar{s} = \bar{F}^2 dt \quad \text{○}$$

Sual: Nöqtənin sərbəst rəqsinin differensial tənliyinin kökləri təmiz xəyali (1) olduqda, nöqtənsürəti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1)=(\lambda_1, \pm ik)$$

$$\dot{x} = ak \cos(kt + \alpha) \quad \text{○}$$

$$\dot{x} = a^2 k \cos(kt + \alpha) \quad \text{○}$$

$$\dot{x} = ak^2 \cos(kt + \alpha) \quad \text{○}$$

$$\dot{x} = a^2 k^2 \cos(kt + \alpha) \quad \text{○}$$

$$\dot{x} = ak \cos(kt - \alpha) \quad \text{○}$$

Sual: Sürətə mütənasib müqavimət qüvvələri nəzərə alındıqda nöqtənin sərbəst nöqtələrinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} - k^2x = 0 \quad \text{○}$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2b^2 \frac{dx}{dt} + k^2x = 0 \quad \text{○}$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2x^2 = 0 \quad \text{○}$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} - 2b \frac{dx}{dt} + k^2x = 0 \quad \text{○}$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2x = 0 \quad \text{○}$$

Sual: Sürətə mütənasib müqavimət qüvvələri nəzərə alındıqda nöqtənin sərbəst rəqslərinin differensial tənliklərinin kökləri (1) kompleks ədəd olduqda, tənliyin ümumi həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1)=(\lambda_1 = -b \pm ik_1)$$

$$x = e^{b_1}(C_1 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t) \quad \text{○}$$

$$x = e^{-b_1}(C_1 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t) \quad \text{○}$$

$$x = e^{-b_1}(C_1 \sin k_1 t - C_2 \cos k_1 t) \quad \text{○}$$

$$x = e^{-b_1}(C_1 \sin k_1 t + C_1 \cos k_1 t) \quad \text{○}$$

$$x = e^{-b_1}(C_2 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t) \quad \text{○}$$

Sual: Sürətə mütənasib müqavimət qüvvələri nəzərə alındıqda nöqtənin sərbəst rəqslərinin differensial tənliklərinin köklərinin (1) hər ikisi həqiqi və nənfi olduqda, tənliyi ümumi həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$(1)=(\lambda_1 = -b \pm r)$$

$$x = C_1 e^{-(b+r)x} + C_2 e^{-(b-r)x} \quad \text{○}$$

$$x = C_1 e^{(b+r)x} + C_2 e^{-(b-r)x} \quad \text{○}$$

$$x = C_1 e^{-(b+r)x} + C_2 e^{(b-r)x} \quad \text{○}$$

$$x = C_1 e^{-(b+r)x} - C_2 e^{-(b-r)x} \quad \text{○}$$

$$x = C_1 e^{(b+r)x} + C_2 e^{(b-r)x} \quad \text{○}$$

Sual: Müqavimət olmadıqda məcburi rəqslərin differensial tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2x}{dt^2} + kx^2 = P_0 \sin pt$$

$$\frac{dx}{dt} + k^2x = P_0 \sin pt$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + kx = P_0 \sin pt$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + k^2x = P_0 \sin pt$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + k^2x^2 = P_0 \sin pt$$

Sual: (1)olduqda müqavimət olmayan halda məcburi rəqsin differensial xüsusi tənliyin həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)= P > K

$$x_2 = \frac{P_0^2}{p^2 - k^2} \sin(pt - \pi)$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k^2} \sin(pt - \pi)$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k} \sin(pt - \pi)$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p - k} \sin(pt - \pi)$$

$$x_2 = \frac{P_0}{p^2 - k^2} \sin(pt + \pi)$$

Sual: Müqaviməti nəzərə almaqla nöqtənin məcburi rəqslərinin differensial tənliyinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2t}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2x = P_0 \sin pt$$

$$\frac{d^2t}{dt^2} + b \frac{dx}{dt} + k^2x = P_0 \sin pt$$

$$\frac{dt}{dt} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2x = P_0 \sin pt$$

$$\frac{d^2t}{dt^2} + 2b \frac{d^2x}{dt} + kx = P_0 \sin pt$$

$$\frac{d^2t}{dt^2} + 2b \frac{dx}{dt} + k^2x^2 = P_0 \sin pt$$

Sual: (1)olduqda müqavimət nəzərə almaqla nöqtənin məcburi rəqslərinin differensial tənliyinin həlli üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

(1)= P > K

$$x = a \cdot e^{-bt} \sin(kt + \alpha) + A \sin(pt - \beta)$$

$$x = a^2 \cdot e^{-bt} \sin(kt + \alpha) + A \sin(pt - \beta)$$

$$x = a \cdot e^{-bt} \sin(kt - \alpha) + A \sin(pt - \beta)$$

$$x = a \cdot e^{-bt} \sin(kt - \alpha) + A^2 \sin(pt - \beta)$$

$$x = a \cdot e^{-bt} \sin(kt - \alpha) + A \sin(pt + \beta)$$

BÖLMƏ: #06#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Suallardan | 9 |
| Maksimal faiz | 9 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Xarici qüvvənin təsirindən ən ümumi halda cismin en kəsiyində neçə daxili qüvvə amili yaranır?

(Çəki: 1)

- 2
- 6
- 5
- 4
- 1

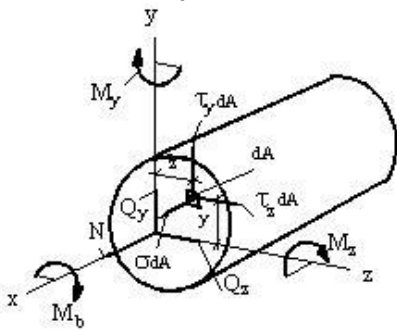
Sual: Elementin hər bir nöqtəsində gərginliklərin qiyməti nədən asılıdır? (Çəki: 1)

- kəsiyin istiqamətindən
- baş gərginliklərin cəmindən
- tam gərginliklərin qiymətindən
- toxunan gərginliklərin istiqamətindən
- normal gərginliklərin istiqamətindən

Sual: Müstəvi kəsiklər fərziyyəsinin məzhi nədən ibarətdir ? (Çəki: 1)

- cismə təsir edən hər hansı qüvvələr sisteminin təsiri bu qüvvələrin ayri-ayrılıqdakı təsirlərinin cəminə bərabərdir
- brusun qüvvə tətbiq olunana qədərki müstəvi en kəsiyi qüvvə təsirindən sonra müstəviliyini itirir
- deformasiyaya qədər müstəvi olan en kəsik, deformasiyadan sonra da öz müstəviliyində qalır
- qurğunun materialının hər bir nöqtəsindəki deformasiya həmin nöqtədəki gərginliklərlə düz mütənasibdir
- qurğunun materialı izotropdur, yəni onun bütün istiqamətlərdəki xüsusiyyətləri eynidir

Sual: Q_z və Q_y kəsici qüvvələri cismin baxılan kəsiyində hansı ifadələrlə təyin olunur (Çəki: 1)



- $Q_z = \int \sigma dA, Q_y = \int r_y dA$
- $Q_z = \int r_z dA, Q_y = \int r_y dA$
- $Q_z = \int r_y dA, Q_y = \int r_z dA$
- $Q_z = \int \sigma dA, Q_y = \int r_z dA$
- $Q_z = \int r_z dA, Q_y = \int \sigma dA$

Sual: Fırlanan bəndin B nöqtəsinin dayaq A-ya nəzərən nisbi sürəti necə istiqamətlənir? (Çəki: 1)

- Bəndlə iti bucaq təşkil edir
- Bəndə paralel
- Bəndə mail
- Bəndə perpendikulyar
- Bəndlə kor bucaq təşkil edir

Sual: Qüvvələr analizində nə üçün mexanizmləri Assur qruplarına ayırırlar? (Çəki: 1)

- Assur qrupları statik həll olan sistemdir
- Müqavimət qüvvəsini tapmaq üçün
- Sürtünmə qüvvəsini tapmaq üçün
- Ağırlıq qüvvəsini tapmaq üçün
- Ətalət qüvvəsini tapmaq üçün

Sual: (Çəki: 1)

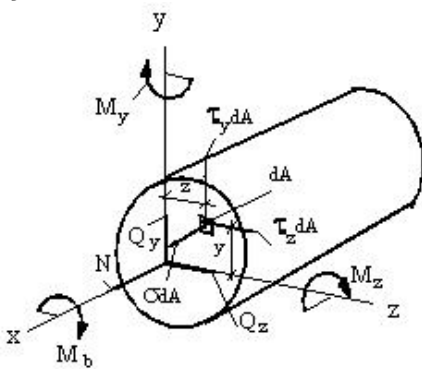
Bəndin ətalət momenti $J_S = 0,12 \text{ kq} \cdot \text{m}^2$, bucaq təcili $\varepsilon = 20 \text{ s}^{-2}$. Bəndin ətalət qüvvəsi momenti nə qədərdir?

- 24 Nm
- 2,4Nm
- 0,24Nm
- 240Nm
- 0,024Nm

Sual: Fırlanan bəndin c nöqtəsinin dayaq D-yə nəzərən xətti sürəti necə istiqamətlənir? (Çəki: 1)

- Bəndə perpendikulyar
- Bəndə paralel
- Bəndə mail
- Bəndlə iti bucaq təşkil edir
- Bəndlə kor bucaq təşkil edir

Sual: Cismin baxılan kəsiyində M_b burucu moment və N normal qüvvə hansı düsturlarla təyin olunur? (Çəki: 1)



$$M_b = \int_A (r_y y - r_z z) dA, N = \int_A \sigma z dA \quad \bullet$$

$$M_b = \int_A r_z y dA, N = \int_A \sigma dA \quad \bullet$$

$$M_b = \int_A r_y z dA, N = \int_A \sigma dA \quad \bullet$$

$$M_b = \int_A (r_y y - r_z z) dA, N = \int_A \sigma z dA \quad \bullet$$

$$M_y = \int (r_z - r_y) dA, \quad N = \int \sigma_y dA$$

BÖLMƏ: #07#02

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #07#02 |
| Suallardan | 10 |
| Maksimal faiz | 10 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

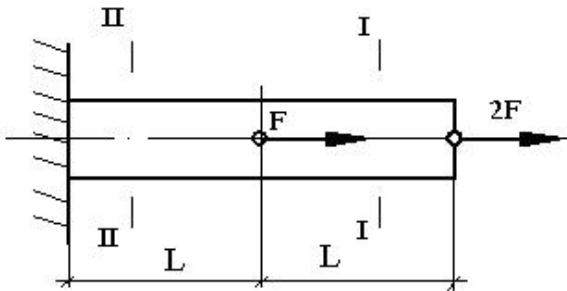
Sual: Mərkəzi dartılan və ya sıxılan bruslarda, maili kəsiyin hansı vəziyyətində ən böyük normal gərginliklər yaranır? (Çəki: 1)

- brusun boyu istiqamətindəki kəsiklədə
- brusun oxuna perpendikulyar kəsiklədə
- brusun oxu ilə 45 dərəcə bucaq əmələ gətirən kəsiklədə
- brusun həm oxu boyu, həm də oxa perpendikulyar kəsiklərində
- toxunan gərginliklərin ekstremal qiymətlər aldığı kəsiklədə

Sual: Mərkəzi dartılan və ya sıxılan bruslarda, maili kəsiyin hansı vəziyyətində ən böyük toxunan gərginliklər yaranır? (Çəki: 1)

- brusun oxu ilə 45 dərəcə bucaq əmələ gətirən kəsiklədə
- eninə kəsiklədə
- eninə və boyuna kəsiklədə
- normal gərginliklərin ekstremal qiymətlər aldığı kəsiklədə
- brusun boyu istiqamətindəki kəsiklədə

Sual: I-I və II-II kəsiyində normal qüvvənin ifadələrini göstərin ? (Çəki: 1)



- $N_I = -2F, \quad N_{II} = -3F$
- $N_I = 2F, \quad N_{II} = 3F$
- $N_I = -F, \quad N_{II} = -2F$
- $N_I = 0, \quad N_{II} = 3F$
- $N_I = 2F, \quad N_{II} = 0$

Sual: Sürtünmə qüvvəsi necə yönəlir? (Çəki: 1)

- Nisbi hərəkətin əksinə
- Hərəkət verici qüvvə istiqamətində
- Reaksiya qüvvəsi istiqamətində
- Bəndə perpendikulyar istiqamətində
- Hərəkətə perpendikulyar

Sual: Irəliləmə cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici Q qüvvəsi sürtünmə konusunun daxilindən keçərsə necə hərəkət edir? (Çəki: 1)

- Qeyri müntəzəm
 - Təcillə
 - Müntəzəm
 - Sükunətdə olar
 - Artan sürətlə
-

Sual: Sürüşmə sürtünmə qüvvəsi bunların hansından aslıdır? (Çəki: 1)

- Ətalət qüvvəsindən
 - Normal reaksiyadan
 - Hərəkətverici qüvvədən
 - Səthlərin toxunma sahəsindən
 - Elastiki qüvvədən
-

Sual: Sürüşmə sürtünmə qüvvəsi bunların hansından aslıdır? (Çəki: 1)

- Normal reaksiya qüvvəsindən
 - Ətalət qüvvəsindən
 - Hərəkətverici qüvvədən
 - Səthlərin toxunma sahəsindən
 - Elastik qüvvədən
-

Sual: Sürüşmə sürtünmə qüvvəsinin qiyməti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $F_0 = \frac{N}{f_0}$
 - $F_0 = f_0^2 N$
 - $F_0 = \frac{N}{f_0^2}$
 - $F_0 = f_0 N$
 - $F_0 = f_0 \frac{1}{N}$
-

Sual: Irəliləmə cütündə sürtünməni nəzərə almaqla tam reaksiya qüvvəsi R nəyə bərabərdir?(sürtünmə bucağı- (Çəki: 1)

φ)

- $\frac{N}{\cos \varphi}$
 - $N \cos \varphi$
 - $\frac{N}{\sin \varphi}$
 - $N \sin \varphi$
 - N
-

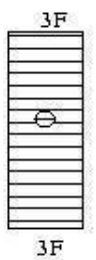
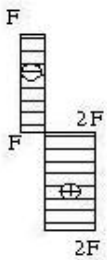
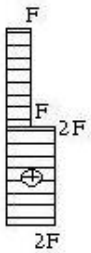
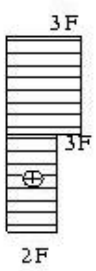
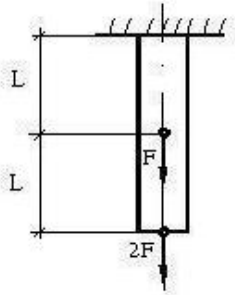
Sual: Mərkəzi dartılma və sıxılma nəyə deyilir ? (Çəki: 1)

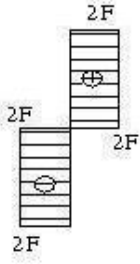
- brusun en kəsiyində yalnız normal qüvvə yaranan sadə deformatsiya növünə deyilir
- brusun ixtiyari dartılma və ya sıxılmasına deyilir
- brusun topa qüvvələrdən dartılma və sıxılmasına deyilir
- brusun bərabər yayılmış yüklərdən dartılma və ya sıxılmasına deyilir
- brusun eyni zamanda təsir edən eninə və boyuna qüvvələrdə deformatsiyasına deyilir

BÖLMƏ: #07#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #07#03 |
| Suallardan | 2 |
| Maksimal faiz | 2 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: qurulmuş normal gərginliklər epürlərindən hansı düzgündür ? (Çəki: 1)





Sual: Diyirlənən sürtünmə əmsalı $k=0,002\text{mm}$, normal reaksiya $N=850\text{N}$, momentini hesablamalı (Çəki: 1)

- 1,7 Nm
- 3,4Nm
- 2,0Nm
- 2,2Nm
- 8,6Nm

BÖLMƏ: #08#01

| Ad | #08#01 |
|----------------------|-------------------------------------|
| Suallardan | 10 |
| Maksimal faiz | 10 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Xalis sürüşmə nəyə deyilir ? (Çəki: 1)

- xalis sürüşmə nöqtə ətrafında ayrılan elementin tillərində yalnız toxunan gərginliklər yaranan müstəvi gərgin hala deyilir
- nöqtə ətrafında ayrılan elementin kənarlarında yalnız normal gərginliklər yaranan müstəvi gərgin hala deyilir
- ixtiyari müstəvi gərginlikli hala xalis sürüşmə deyilir
- bir oxlu dartılma-sıxılmaya xalis sürüşmə deyilir
- hərtərəfli iki oxlu sıxılmaya xalis sürüşmə deyilir

Sual: (1)xətti asılılığı nəyi ifadə edir? (Çəki: 1)

(1) $\rightarrow \tau = \gamma G$

- ümumiləşmiş Huk qanununu
- əyilmədə toxunan gərginliyi
- dartılma və sıxılmada Huk qanununu
- burulmada toxunan gərginliyi
- sürüşmədə Huk qanununu

Sual: Sürüşmədə Huk qanunu düsturunda (1) nəyi ifadə edir? (Çəki: 1)

(1) $\rightarrow \gamma \quad \tau = \gamma G$

- cisimin çəkisini
- sürüşmə bucağını
- mütləq sürüşməni
- sürüşmə modulunu
- kəsilmə əmsalını

Sual: (1) düsturda G nəyi ifadə edir? (Çəki: 1)

(1) $\rightarrow \tau = \gamma G$

- cisimin çəkisini
 - xarici qüvvəni
 - sürüşmədə elastiklik modulunu
 - normal gərginliyi
 - puasson əmsalını
-

Sual: Hansı asılılıq doğrudur? (Çəki: 1)

G, E və μ arasındakı

$$E = \frac{G}{2(1 + \mu)} \quad \text{○}$$

$$G = \frac{E}{2(1 + \mu)} \quad \text{●}$$

$$\mu = \frac{G}{2(1 + E)} \quad \text{○}$$

$$E = \frac{(\mu + 1)}{2G} \quad \text{○}$$

$$G = \frac{2(1 + \mu)}{E} \quad \text{○}$$

Sual: Tormoz rejimində sürət necə dəyişir? (Çəki: 1)

- Sürət artır
 - Sürət azalır
 - Sürət sabitləşir
 - Sürət rəqsi dəyişir
 - Sürət artıb-azalır
-

Sual: İrəliləmə hərəkəti edən bəndin kinetik enerjisi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$\frac{mv}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{J\omega}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{mv^2}{2} \quad \text{●}$$

$$\frac{J\omega^2}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{mvw}{2} \quad \text{○}$$

Sual: Fırlanma hərəkəti edən bəndin kinetik enerjisi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$\frac{mv}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{J\omega}{2} \quad \text{○}$$

$$\frac{J\omega^2}{2} \quad \text{●}$$

$$\frac{mv^2}{2}$$

$$\frac{mvw}{2}$$

Sual: Fırlanma hərəkəti edən bəndə təsir edən qüvvələrin gücü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$M \cdot \omega^2 / 2$$

$$pv^2$$

$$M \cdot \omega$$

$$pv$$

$$ps$$

Sual: (Çəki: 1)

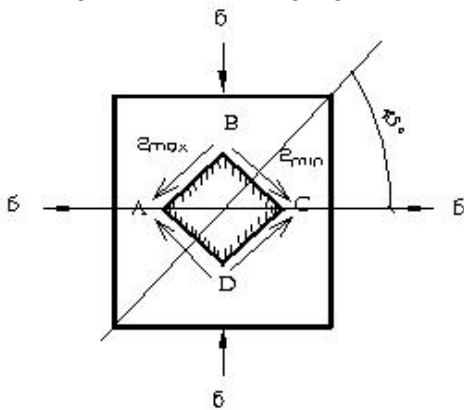
Mexanizmin hərəkətinin $M_k = J_k \varepsilon + \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_k}{d\varphi}$ diferensial tənliyində ε kəmiyyəti nəyi göstərir?

- Xətti sürəti
- Ətalət momenti
- Bucaq sürətini
- Xətti təcili
- Bucaq təcili

BÖLMƏ: #08#02

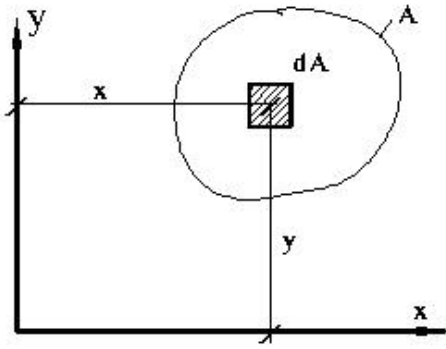
| Ad | #08#02 |
|----------------------|-------------------------------------|
| Suallardan | 5 |
| Maksimal faiz | 5 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Şəkilə müstəvi gərginlikli halda olan ABCD elementi hansı deformasiyaya məruz qalır? (Çəki: 1)



- sıxılma
- burulma
- dartılma
- xalis sürüşmə
- dartılma-sıxılma

Sual: Kəşik sahəsinin "x" – oxuna nəzərən statik momentinin ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)



$$S_x = \int_A y^2 dA$$

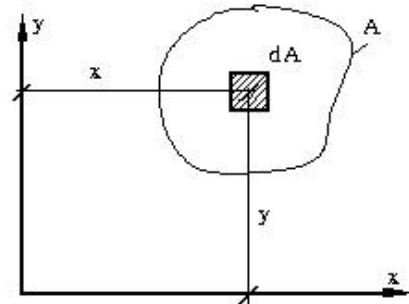
$$S_x = \int_A y dA$$

$$S_x = \int_A y^3 dA$$

$$S_x = \int_A x^2 dA$$

$$S_x = \int_A x dA$$

Sual: Kəşik sahəsinin "x" – oxuna nəzərən ətalet momentinin ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)



$$J_x = \int_A y^2 dA$$

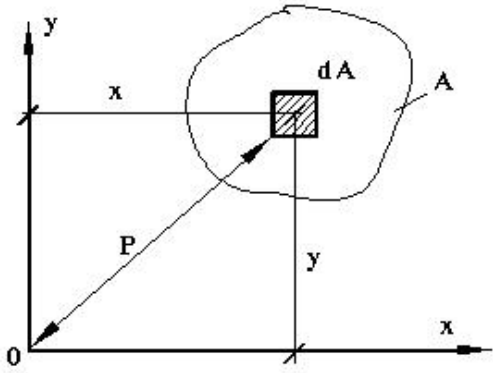
$$J_x = \int_A x^2 dA$$

$$J_x = \int_A y dA$$

$$J_x = \int_A x dA$$

$$J_y = \int_A y^3 dA$$

Sual: Kəşik sahəsinin qütb ətalet momentinin ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)



$$J_{\rho} = \int_A \rho^3 dA$$

$$J_{\rho} = \int_A \rho dA$$

$$J_{\rho} = \int_A \rho^2 dA$$

$$J_{\rho} = \int_A \rho^4 dA$$

$$J_{\rho} = \int_A \rho^5 dA$$

Sual: Ətalət qüvvəsi hansı hərəkətdə meydana çıxır? (Çəki: 1)

- Təcilsiz hərəkətdə
- Sabit sürətli hərəkətdə
- Təcili hərəkətdə
- Düzxətli hərəkətdə
- Bərabərsürətli düzxətli hərəkətdə

BÖLMƏ: #08#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #08#03 |
| Suallardan | 3 |
| Maksimal faiz | 3 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Kəsiyin "x" – oxuna nəzərən ətalət radiusunun ifadəsi hansıdır? (Çəki: 1)

$$i_x = \sqrt{\frac{J_y}{A}}$$

$$i_x = \sqrt{\frac{J_x^2}{A}}$$

$$i_x = \sqrt{\frac{J_y}{A^2}}$$



$$i_x = \sqrt{\frac{J^2 y}{A}}$$

$$i_x = \sqrt{\frac{J_x}{A}} \quad \odot$$

Sual: Giriş bəndi fırlanma hərəkəti etdikdə mexanizmin hərəkət tənliyi necə yazılır? (Çəki: 1)

$$M_k = J_k v + \frac{v^2}{2} \cdot \frac{dm}{d\varphi} \quad \odot$$

$$M_k = J_k \varepsilon + \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_k}{d\varphi} \quad \odot$$

$$M_k = m_k a + \frac{a^2}{2} \cdot \frac{dJ}{d\varphi} \quad \odot$$

$$M_k = m_k V + J_k \omega \quad \odot$$

$$M_k = J_k V + m_k \varepsilon \quad \odot$$

Sual: Köçürülmüş ətalət momentinin düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$$J_k = \sum \left[J_{si} \left(\frac{\omega_i}{\omega_1} \right)^2 + m_i \left(\frac{v_{si}}{\omega_1} \right)^2 \right] \quad \odot$$

$$J_k = \sum (m_i v_i + \omega_i) \quad \odot$$

$$J_k = \sum \left(m \omega^2 + \frac{d\omega}{d_1 t} \right) \quad \odot$$

$$J_k = m \frac{dv}{dt} + J_s \quad \odot$$

$$J_k = J_s \cdot m + m_1 \quad \odot$$

BÖLMƏ: #09#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #09#01 |
| Suallardan | 4 |
| Maksimal faiz | 4 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Deformasiyanın hansı növü burulma adlanır ? (Çəki: 1)

- brusun en kəsiyində kəsici qüvvə yaranan sadə deformasiya növü
- brusun en kəsiyində iki daxili qüvvə faktoru yaranan deformasiya növü
- brusun en kəsiyində əyici moment yaranan sadə deformasiya növü
- brusun en kəsiyində yalnız burucu moment yaranan sadə deformasiya növünə burulma deyilir
- brusun en kəsiyində kəsici qüvvə və əyici moment yaranan deformasiya növü

Sual: Burucu moment epyuru necə adlanır ? (Çəki: 1)

- brusun uzunluğu boyu burucu momentin dəyişməsinə göstərən qrafik
- brusun uzunluğu boyu burulma bucağının dəyişməsinə göstərən qrafik
- brusun uzunluğu boyu toxunan gərginliklərin dəyişməsinə göstərən qrafik
- brusun en kəsiyində toxunan gərginliklərin dəyişməsinə göstərən qrafik
- brusun uzunluğu boyu nisbi burulma bucağının dəyişməsinə göstərən qrafik

Sual: En kəsiyi dairəvi olan brusların en kəsiyində hansı gərginliklər yaranır ? (Çəki: 1)

- gərginlik yoxdur
- normal gərginliklər
- toxunan və normal gərginliklər
- baş gərginliklər
- toxunan gərginliklər

Sual: İşəsalma rejimində sürət necə dəyişir? (Çəki: 1)

- Sabitləşir
- Sürət azalır
- Sürət artır
- Sürət rəqsi dəyişir
- Sürət artıb-azalır

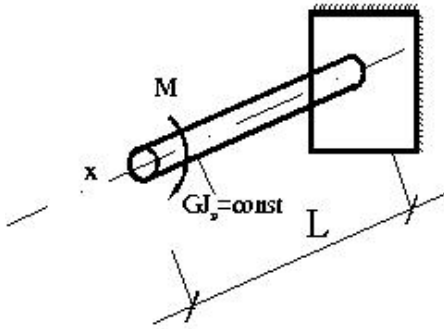
BÖLMƏ: #09#02

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #09#02 |
| Suallardan | 5 |
| Maksimal faiz | 5 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Burulmada sərtlik hansı düsturla təyin olunur ? (Çəki: 1)

- EI_p
- GA
- GI_p
- EA
- EF

Sual: Valın sərbəst ucundakı burulma bucağını təyin edin? (Çəki: 1)



- $\varphi = \frac{Ml}{GJ_p}$
- $\varphi = \frac{2Ml}{GJ_p}$
- $\varphi = \frac{0,5Ml}{GJ_p}$
-

$$\varphi = \frac{3Ml}{GJ\rho}$$

$$\varphi = \frac{Ml}{2GJ\rho}$$

Sual: Mexanizmin hərəkətinin qeyri müntəzəmliyi hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

$$\delta = \frac{\omega_{\max} - \omega_{\min}}{\omega_{or}}$$

$$\delta = \frac{\omega_{\max}}{\omega_{or}}$$

$$\delta = \frac{\omega_{\max} + \omega_n}{2}$$

$$\delta = \frac{\omega_{or}}{\omega_{\max} + \omega_n}$$

$$\delta = \frac{\omega_{\max} + \omega_n}{2}$$

Sual: Mexanizmin hərəkət tənliyini integrallamaqda məqsəd nədir? (Çəki: 1)

- Giriş bəndinin hərəkət qanununun tapılması
- Çıxış bəndinin sürətinin tapılması
- Mexanizmə təsir edən qüvvələr tapılır
- Sürtünmə məsələsi həll olunur
- Reaksiya qüvvəsinin təyini

Sual: Mexanizmin hərəkətinin diferensial tənliyi hansıdır? (Çəki: 1)

$$M_k = J_k \frac{d\omega}{dt}$$

$$M_k = mk\varepsilon + \frac{v}{2}$$

$$M_k = J_k V + \varepsilon$$

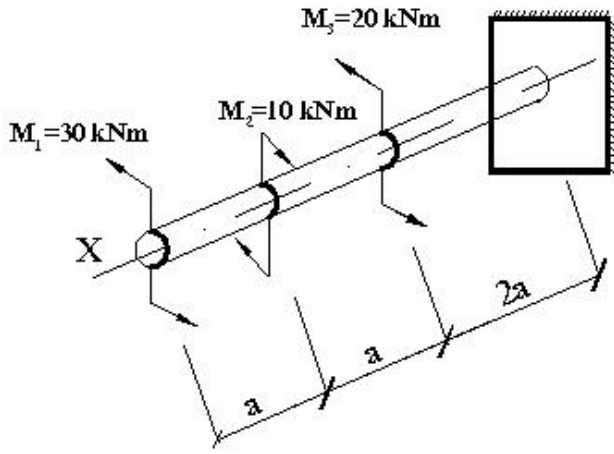
$$M_k = a_k W$$

$$M_k = J_s a_s + v$$

BÖLMƏ: #09#03

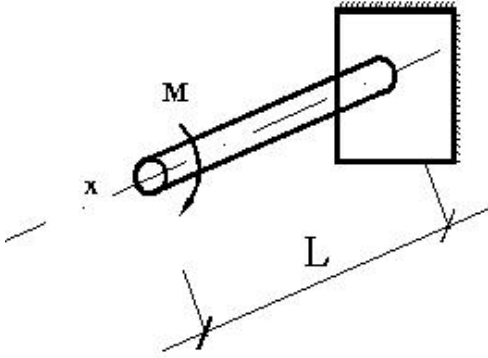
| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #09#03 |
| Suallardan | 2 |
| Maksimal faiz | 2 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: valın en kəsiyində yaranan burucu momentin ən böyük (modulca) qiyməti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- 30 kNm
- 10 kNm
- 40 kNm
- 15 kNm
- 50 kNm

Sual: valin en kəsiyində əmələ gələn toxunan gərginlikləri təyin etmək üçün istifadə olunan düsturu göstərin? (Çəki: 1)



$$\tau = \frac{M}{3J_{\rho}} \cdot \rho$$

$$\tau = \frac{M}{J_x} \cdot z$$

$$\tau = \frac{M}{J_{\rho}} \cdot \rho$$

$$\tau = \frac{Q \cdot S_{ay}}{J_z \cdot b}$$

$$\tau = \frac{Q_{kəs.}}{A}$$

BÖLMƏ: #10#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #10#01 |
| Suallardan | 3 |
| Maksimal faiz | 3 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: ...belə əyilmə xalis əyilmə adlanır (Çəki: 1)

- əgər tirin en kəsiyində yalnız əyici moment yaranarsa
- əgər tirin en kəsiyində əyici moment və kəsici qüvvə yaranarsa
- əgər tirin en kəsiyində əyici moment və normal qüvvə yaranarsa
- ixtiyari eninə əyilmə yaranarsa
- əgər tirin en kəsiyində ixtiyari sadə deformasiya növü yaranarsa

Sual: Statik həll olunan tirlərdə dayaq reaksiyalarının təyində ... istifadə olunur (Çəki: 1)

- müvazinət tənliklərindən
- üç moment tənliklərindən
- qüvvələr üsulunun kanonik tənliklərindən
- deformasiyaların kəsilməzlik tənliklərindən
- Puasson tənliklərindən

Sual: Ardıcıl sxem üzrə işləyən mexanizmlərin ümumi f.i.ə. necə hesablanır? (Çəki: 1)

$$\eta_{um} = \eta_1 \cdot \eta_2 \cdot \eta_3 \cdot \eta_4 + \dots$$

$$\eta_{um} = \eta_1 + \eta_2 + \dots + \eta_{n-1} + \eta_n$$

$$\eta_{um} = \eta_1 \cdot \eta_2 \cdot \eta_{n-1} \cdot \eta_n$$

$$\eta_{um} = \eta_1 \cdot \eta_2 (\eta_3 + \eta_4)$$

$$\eta_{um} = \eta_1 + \eta_2 + \eta_3 + \eta_4 + \eta_5 \dots$$

BÖLMƏ: #10#02

| Ad | #10#02 |
|----------------------|-------------------------------------|
| Suallardan | 8 |
| Maksimal faiz | 8 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Yastı eninə əyilmə tirin en kəsiyində...yaranır (Çəki: 1)

- yaranan əyici moment en kəsiyin baş ətalet oxlarının birindən keçən müstəvi üzərində təsir edirsə
- yaranan əyici moment en kəsiyin baş ətalet oxlarından keçən heç bir müstəvinin üzərində təsir etmirsə
- iki daxili qüvvə faktoru təsir edəndə
- əyici moment və normal qüvvə təsir edəndə
- əyici moment və kəsici qüvvə təsir edəndə

Sual: Kəsici qüvvə ilə yayılmış yük intensivliyi arasında hansı differensial asılılıq var ? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2 Q}{dx^2} = q$$

$$\frac{dQ}{dx} = q$$

$$\frac{d^2 q}{dx^2} = Q$$



$$\frac{dq}{dx} = Q$$

$$\frac{dQ}{dx} = \frac{dq}{dx}$$

Sual: Əyici moment və yayılmış yük intensivliyi arasında hansı differensial asılılıq var? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2 M}{dx^2} = q$$

$$\frac{dM}{dx} = q$$

$$\frac{d^2 q}{dx^2} = M$$

$$\frac{dq}{dx} = M$$

$$\frac{d^2 M}{dx^2} = \frac{d^2 q}{dx^2}$$

Sual: Əyici moment və kəsici qüvvə arasında hansı differensial asılılıq var ? (Çəki: 1)

$$\frac{dQ}{dx} = M$$

$$\frac{dM}{dx} = Q$$

$$\frac{d^2 M}{dx^2} = Q$$

$$\frac{d^2 Q}{dx^2} = M$$

$$\frac{d^2 M}{dx^2} = \frac{d^2 Q}{dx^2}$$

Sual: Xalis əyilmədə tirin əyriliyi necə təyin olunur (Çəki: 1)

$$\frac{1}{\rho} = \frac{EI}{M}$$

$$\frac{1}{\rho} = \frac{Q}{EI}$$

$$\frac{1}{\rho} = \frac{M}{EI}$$

$$\frac{1}{\rho} = \frac{EI}{Q}$$

$$\frac{1}{\rho} = \frac{M}{EA}$$

Sual: Maşının tormozlanma rejimində hərəkətverici və müqavimət qüvvələrinin işləri arasında nə cür asılılıq olmalıdır? (Çəki: 1)

$$A_h = A_M$$

$$A_h > A_M$$

$$A_h < A_M$$

$$A_h = A_M^2$$

$$A_h^2 = A_M$$

Sual: Fırlanma kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)

- İstiqamət və tətbiq nöqtəsi
- Qiyməti
- İstiqaməti
- Tətbiq nöqtəsi
- İstiqaməti və qiyməti

Sual: Giriş bəndinə tarazlayıcı qüvvə nə üçün tətbiq olunur? (Çəki: 1)

- Təsir edən qüvvələri tarazlaşdırmaq üçün
- Reaksiya qüvvəsini tapmaq məqsədilə
- Sürtünmə qüvvəsini tapmaq məqsədilə
- Ətalət qüvvəsini tapmaq üçün
- Müqavimət qüvvəsini tapmaq üçün

BÖLMƏ: #10#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #10#03 |
| Suallardan | 5 |
| Maksimal faiz | 5 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Müstəvi (yastı) eninə əyilmədə normal gərginliyin (1) düsturundakı nəyi göstərir? (Çəki: 1)

$$(1) \rightarrow \sigma = \frac{M}{J} \cdot y$$

- kəsiyin sahəsini
- kəsiyin statik momentini
- kəsiyin neytral oxa nəzərən ətalət momentini
- gərginlik axtarılan nöqtədən, neytral oxa qədər olan məsafəni
- əyici momentin qiymətini

Sual: Müstəvi (yastı) eninə əyilmədə normal gərginliyin düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$$\sigma = \frac{M}{E} \cdot y$$

$$\sigma = \frac{M}{J} \cdot y$$

$$\sigma = \frac{M}{2J} \cdot y$$

$$\sigma = \frac{M_b}{W_y}$$

$$\sigma = \frac{J}{M} \cdot y$$

Sual: (Çəki: 1)

Tirin x kəsiyində əyici momentin analitik ifadəsi $M(x) = -\frac{ql}{2}x + q\frac{x^2}{2}$ məlum olarsa,

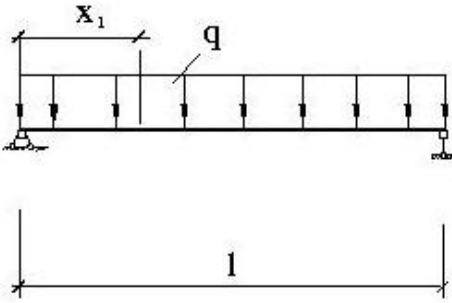
$\frac{dM(x)}{dx} = Q(x)$ və $\frac{dQ(x)}{dx} = q(x)$ differensial asılıqlardan istifadə edərək yayılmış yükün

intensivliyini təyin edin?

- $q(x) = 2q$
- $q(x) = q$
- $q(x) = ql$
- $q(x) = -q$
- $q(x) = 0$

Sual: (Çəki: 1)

x_1 kəsiyi üçün $M(x_1)$ ifadəsini yazın?



- $M(x_1) = \frac{ql}{2}x_1 - ql \cdot x_1^2$
- $M(x_1) = ql \cdot x_1 - ql \cdot x_1^2$
- $M(x_1) = \frac{ql}{2}x_1 + \frac{ql}{2} \cdot x_1^2$
- $M(x_1) = ql \cdot x_1^2 + ql \cdot x_1$
- $M(x_1) = \frac{ql}{2} \cdot x_1 - qx_1 \cdot \frac{x_1}{2}$

Sual: Maşının işə düşmə rejimində hərəkət verici və müqavimət qüvvələrinin işləri arasında nə cür asılılıq olmalıdır? (Çəki: 1)

- $A_h = A_M$
- $A_h > A_M$
- $A_h < A_M$
- $A_h = 3A_M$
- $\frac{1}{2}A_h < A_M$

BÖLMƏ: #11#02

| | |
|---------------|--------|
| Ad | #11#02 |
| Suallardan | 11 |
| Maksimal faiz | 11 |

Sual: Əyinti nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- tirin oxu üzərindəki nöqtənin yerdəyişməsinə
- tirin oxu üzərindəki nöqtənin üfüqi istiqamətdəki yerdəyişməsinə
- tirin oxu üzərindəki nöqtənin şaquli yerdəyişməsinə
- tirin deformasiyasına
- tirin eninə kəsiyinin dönməsinə

Sual: Müstəvi (yastı) eninə əyilmədə tir üçün normal gərginliklərə görə möhkəmlik şərti hansıdır? (Çəki: 1)

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\max}}{J} \leq [\sigma]$$

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\max}}{EJ} \leq [\sigma]$$

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\max}}{W} \leq [\sigma]$$

$$\sigma_{\max} = \frac{N_{\max}}{A} \leq [\sigma]$$

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\max}}{W_p} \leq [\sigma]$$

Sual: Əyinti ilə dönmə bucağı arasındakı differensial asılılıq necədir? (Çəki: 1)

$$\theta = \frac{d^2 w}{dx^2}$$

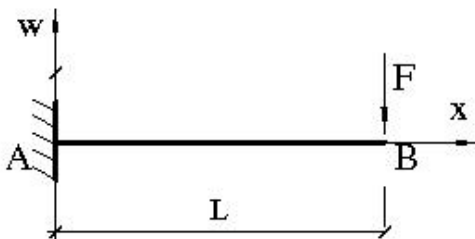
$$\theta = \frac{dM(x)}{dx}$$

$$\theta = \frac{d^2 w}{dx \cdot dy}$$

$$\theta = \frac{dQ(x)}{dx}$$

$$\theta = \frac{dw}{dx}$$

Sual: Verilmiş konsol tirdə inteqrallama sabitləri tirin hansı bərkidilmə şərtlərindən təyin olunur? (Çəki: 1)



$$w_A = 0; \quad \theta_B = 0$$

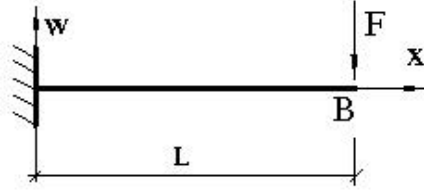
$$w_B = 0; \quad \theta_B = 0$$

$$w_A = 0; \quad \theta_A = 0 \quad \bullet$$

$$\theta_{(L/2)} = 0; \quad w_{(L/2)} = 0 \quad \bullet$$

$$\theta_A = 0; \quad w_B = 0 \quad \bullet$$

Sual: Verilmiş tirdə B kəsiyinin əyintisi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



$$w_B = -\frac{Fl^2}{2EJ_y} \quad \bullet$$

$$w_B = \frac{Fl^3}{3EJ_y} \quad \bullet$$

$$w_B = -\frac{Fl^3}{3EJ_y} \quad \bullet$$

$$w_B = \frac{Fl}{EJ_y} \quad \bullet$$

$$w_B = \frac{Fl^2}{EJ_y} \quad \bullet$$

Sual: Bölgü çevrəsi üzrə iki qonşu diş arasındakı məsafəyə nə deyilir? (Çəki: 1)

- Dişlərin qalınlığı
- Dişlər arasındakı boşluq
- Dişin modulu
- Dişlərin addımı
- Dişlərin sayı

Sual: Dişli çarxlarda standart modula uyğun gələn çevrə hansıdır? (Çəki: 1)

- Təpə
- Dib
- Əsas
- Bölgü
- Başlanğıc

Sual: Normal silindrik dişli çarxlarda dişlərin dib çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

$$0,5z \cos \alpha_0 \quad \bullet$$

$$0,5mz \quad \bullet$$

$$0,5m(z + 2) \quad \bullet$$

$$0,5m(z - 2,5) \quad \bullet$$

$$0,5m(z + 2) \quad \bullet$$

Sual: Mexanizmlərin sintezində «Məqsəd funksiyası» nədir? (Çəki: 1)

- Sintezin əsas şərtinin riyazi ifadəsi
- Sintezin köməkçi şərtinin riyazi ifadəsi
- Sintezin məhdudlaşmalarının riyazi ifadəsi

- Giriş bəndinin sürət funksiyası
- Aralıq bəndin təcil funksiyası

Sual: Mexanizmlərin sintezində orta sürətin dəyişmə əmsalı K nəyi göstərir? (Çəki: 1)

- Giriş bəndinin sürətinin çıxış bəndinin sürətinə nisbətini
- Giriş bəndinin işçi və boş geşidəki sürətləri nisbətini
- Bütün bəndlərin orta sürətlərinin giriş bəndinin sürətinə nisbətini
- Giriş bəndinin boş və işçi gedişlərdəki sürətlərinin nisbətini
- Çıxış bəndinin işçi və boş gedişdəki sürətlərinin nisbətini

Sual: Dönmə bucağı nəyə deyilir? (Çəki: 1)

- tam yerdəyişmənin üfüqi oxla əmələ gətirdiyi bucağa
- eninə kəsiyin deformasiyadan əvvəlki və sonrakı vəziyyətləri arasındakı bucağa
- tam yerdəyişmənin şaquli oxla əmələ gətirdiyi bucağa
- tirin hündəsi oxunun dönməsinə
- əyilmiş oxun eninə kəsiklə əmələ gətirdiyi bucağa

BÖLMƏ: #11#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #11#03 |
| Suallardan | 3 |
| Maksimal faiz | 3 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Dişli ilişmədə çarxların bir-birinə nəzərən sürüşmədən diyirlənən çevrələri necə adlanır? (Çəki: 1)

- Əsas
- Təpə
- Dib
- Başlanğıc
- Bölgü

Sual: Dişin evolvent profilinə çəkilən normal çarxın hansı çevrəsinə toxunan olacaq? (Çəki: 1)

- Bölgü
- Təpə
- Əsas
- Dib
- Başlanğıc

Sual: Bir cüt xarici normal dişli çarx ilişməsinin mərkəzlərarası məsafəsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5m(z_2 + z_1)$
- $0,5m(z_2 - z_1)$
- $m(z_2 + z_1)$
- $m(z_1 - z_2)$
- $0,5mz_1z_2$

BÖLMƏ: #12#02

| | |
|------------|--------|
| Ad | #12#02 |
| Suallardan | 8 |

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Maksimal faiz | 8 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Normal silindirik dişli çarxlarda əsas çevrənin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
- $0,5mz$
- $0,5m(z + 2)$
- $0,5m(z + 2,5)$
- $0,5m(z + 1,5)$

Sual: Bir cüt xarici normal dişli çarx ilişməsinin mərkəzlərarası məsafəsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5m(z_2 + z_1)$
- $0,5m(z_2 - z_1)$
- $m(z_2 + z_1)$
- $m(z_1 - z_2)$
- $0,5mz_1z_2$

Sual: Planetar mexanizmlərdə oxu tərpnən çarx necə adlanır? (Çəki: 1)

- Günəş
- Satelit
- Gəzdirici
- Dayaq
- Daxili dişli çarx

Sual: Normal silindirik dişli çarxlarda təpə çevrəsinin radiusu nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $0,5z \cos \alpha_0$
- $0,5mz$
- $0,5m(z - 2,5)$
- $0,5m(z + 2)$
- $0,5m(z - 1,5)$

Sual: Dişli çarxların dişinin addımı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- πm
- πm^2
- $\pi^2 m$
- $\pi^2 m^2$
- mz

Sual: Normal silindirik dişli çarxlarda bölgü çevrəsi üzrə dişlərin qalınlığı nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- πm
- $0,25\pi m$
- $0,5\pi \cdot m$
- $0,8\pi m$
- $0,2\pi m$

Sual: Dişin evolvent profilinin istənilən nöqtəsinin əyrilik mərkəzi çarxın hansı çevrəsinin üzərində olacaq? (Çəki: 1)

- Bölgü
- Təpə
- Əsas
- Dib
- Başlanğıc

Sual: Dişli çarx ötürmələrinin ardıcıl birləşməsində ümumi ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri cəmi
- Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri fərqi
- Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri hasilinə
- Ayrı-ayrı pillələrin ötürmə nisbətləri nisbətində
- Çarxların dişləri sayı hasilinə

BÖLMƏ: #13#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #13#03 |
| Suallardan | 7 |
| Maksimal faiz | 7 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Normal dişli çarxlarda dişin tam hündürlüyü nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- 1 m
- 2m
- 2,25m
- 2,5 m
- 3 m

Sual: Fırlanma cütlərində əvəzləyici R reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinə toxunan olarsa val necə hərəkət edər? (Çəki: 1)

- Sükunətdə olar
- Təcillə
- Müntəzəm
- Irəliləyər R_e
- Yellənər

Sual: Təzyiq bucağının 90 dərəcəyə tamamlayan bucağa nə bucağı deyilir? (Çəki: 1)

- Ötürmə
- Təzyiq
- İlişmə
- Faza
- Profil

Sual: Irəliləmə cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici Q qüvvəsi sürtünmə konusunun doğranı boyunca yönəlsə cisim necə hərəkət edər? (Çəki: 1)

- Sükunətdə olar
- Təcillə
- Müntəzəm

- Yavaşlayan çüretlə
- Yeyinləşən sürətlə

Sual: Planetar mexanizmlərdə xarici dişli mərkəzi çarxa nə çarxı deyilir? (Çəki: 1)

- Dayaq
- Satelit
- Gəzdirici
- Günəş
- Diferensial

Sual: Planetar mexanizmlərdə qonşu satelitlərin müntəzəm quraşdırılması şərti necə adlanır? (Çəki: 1)

- Ötürmə
- Qonşuluq
- Yığım
- Eyni oxluluq
- Aralıq

Sual: (Çəki: 1)

Ardıcıl qoşulan iki mexanizmin fi.ə. tapın. $\eta_1 = 0,8$; $\eta_2 = 0,75$?

- $\eta = 0,98$
- $\eta = 1,2$
- $\eta = 1,9$
- $\eta = 0,6$
- $\eta = 0,8$

BÖLMƏ: #14#01

| Ad | #14#01 |
|----------------------|-------------------------------------|
| Suallardan | 14 |
| Maksimal faiz | 14 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Yumruqlu mexanizmlərdə itələyiciyə ötürülən qüvvə ilə onun tətbiq nöqtəsinin sürət vektoru arasındakı bucağa nə bucağı deyilir? (Çəki: 1)

- Ötürmə
- Təzyiq
- İlişmə
- Faza
- Profil

Sual: Təcil analoqunun düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

- $w = \frac{d^2 s}{d \varphi^2}$
- $w = \frac{ds}{dt}$
- $w = \frac{d^2 v}{d \varphi^2}$

$$w = \frac{d\varepsilon}{dt}$$

$$u = \frac{da}{d\varphi}$$

Sual: Sürət analoqunun düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$$u = \frac{dv}{dt}$$

$$u = \frac{da}{dt}$$

$$u = \frac{ds}{d\varphi}$$

$$u = \frac{d\omega}{dt}$$

$$u = \frac{df}{d\varphi}$$

Sual: Dartılan brusun en kəsiklərində daxili qüvvələrin hansı komponentləri alınır? (Çəki: 1)

- normal qüvvə
- kəsici qüvvə
- əyici moment
- burucu moment
- kəsici və normal qüvvə

Sual: Sıxılan brusun en kəsiklərində daxili qüvvələrin hansı komponentləri alınır? (Çəki: 1)

- normal qüvvə
- kəsici qüvvə
- əyici moment
- burucu moment
- əyici və burucu momentlər

Sual: Dartılan brusun en kəsik sahəsi F en kəsiyinin ağırlıq mərkəzinə tətbiq edilmiş ox boyu qüvvə P olduqda en kəsiklərində əmələ gələn normal gərginliyi təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sigma = \frac{P}{F}$$

$$\sigma = P \cdot F$$

$$\sigma = \frac{P^2}{F}$$

$$\sigma = \frac{P}{F^2}$$

$$\sigma = \frac{P^2}{F^2}$$

Sual: Sıxılan brusun en kəsik sahəsi F və en kəsiyinin ağırlıq mərkəzinə tətbiq edilmiş ox boyu qüvvə P olduqda en kəsiklərində əmələ gələn normal gərginliyi təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\sigma = \frac{P}{F}$$

$$\sigma = P \cdot F$$

$$\sigma = \frac{P^2}{F}$$

$$\sigma = \frac{P}{F^2}$$

$$\sigma = \frac{P^2}{F^2}$$

Sual: (Çeki: 1)

Darıltma ε nisbi uzanma ve E elastiklik modulu olduğda Huk qanununu ifade eden formulanın hansı doğrudur?

$$\sigma = \varepsilon E$$

$$\sigma = \varepsilon^2 E$$

$$\sigma = \varepsilon E^2$$

$$\sigma = \varepsilon^3 E$$

$$\sigma = \varepsilon^2 E^2$$

Sual: (Çeki: 1)

Sıxılmada ε nisbi uzanma ve E elastiklik modulu olduğda Huk qanununu ifade eden formulanın hansı doğrudur?

$$\sigma = \varepsilon E$$

$$\sigma = \varepsilon^2 E$$

$$\sigma = \varepsilon E^2$$

$$\sigma = \varepsilon^3 E$$

$$\sigma = \varepsilon^2 E^2$$

Sual: (Çeki: 1)

Enine nisbi deformasiya ε_0 ve boyuna nisbi deformasiya ε olduğda enine nisbi deformasiya için yazılmış ifadenin hansı doğrudur?

$$\varepsilon_0 = -\mu \varepsilon$$

$$\varepsilon_0 = \mu^2 \varepsilon$$

$$\varepsilon_0 = -\mu^2 \varepsilon$$

$$\varepsilon_0 = -\mu \varepsilon^2$$

$$\varepsilon_0 = -\mu^2 \varepsilon^2$$

Sual: (Çeki: 1)

Brusun en kesiyinde alınan normal qüvve N ve materialın buraxılabilen gerginliyi $[\sigma]$ melum olduğda, hissenin en kesik sahesini teyin etmek için yazılmış ifadenin hansı doğrudur?

•

$$F = \frac{N}{[\sigma]}$$

$$F = \frac{N^2}{[\sigma]} \quad \text{○}$$

$$F = \frac{N}{[\sigma]^2} \quad \text{○}$$

$$F = \frac{N^3}{[\sigma]} \quad \text{○}$$

$$F = \frac{N^2}{[\sigma]^2} \quad \text{○}$$

Sual: (Çeki: 1)

Brusun en kəsik sahəsi F və materialın buraxılabilən gərginliyi $[\sigma]$ məlum olduqda, brusun en kəsiyində alınan normal qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur?

$$N = F[\sigma] \quad \text{○}$$

$$N = F^2[\sigma] \quad \text{○}$$

$$N = F[\sigma]^2 \quad \text{○}$$

$$N = F^3[\sigma] \quad \text{○}$$

$$N = F^2[\sigma]^2 \quad \text{○}$$

Sual: Brusun en kəsik sahəsi F və təsir edən normal qüvvə N məlum olduqda, brusun en kəsiyində əmələ gələn gərginliyi təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çeki: 1)

$$\sigma = \frac{N}{F} \quad \text{○}$$

$$\sigma = \frac{N^2}{F} \quad \text{○}$$

$$\sigma = \frac{N}{F^2} \quad \text{○}$$

$$\sigma = \frac{N}{F^3} \quad \text{○}$$

$$\sigma = \frac{N^2}{F^2} \quad \text{○}$$

Sual: Bir- birinə perpendikulyar, yan üzərində daxili qüvvələrin hansı komponent əmələ gəldikdə xalis sürüşmə alınır? (Çeki: 1)

- kəsici qüvvə
- normal qüvvə
- əyici moment
- burucu moment
- əyici və burucu moment

BÖLMƏ: #14#02

Ad

#14#02

Suallardan

8

Sual: Sürət analoqunun düsturu hansıdır? (Çəki: 1)

$$u = \frac{ds}{d\varphi} \quad \text{●}$$

$$u = \frac{da}{dt} \quad \text{○}$$

$$u = \frac{dv}{dt} \quad \text{○}$$

$$u = \frac{d\varphi}{dt} \quad \text{○}$$

$$u = \frac{da}{d\varphi} \quad \text{○}$$

Sual: Mexanizmlərdə ötürülən qüvvə ilə onun tətbiq nöqtəsinin sürət vektoru arasındakı bucağa nə bucağı deyilir? (Çəki: 1)

- Örtmə
- İlişmə
- Ötürmə
- Sürüşmə
- Təzyiq

Sual: Yumruqlu mexanizmlərdə itələyicinin aslılığına nə diaqramı deyilir? (Çəki: 1)

$$\frac{d^2s}{d\varphi^2}(\varphi)$$

- Təcil
- Sürət analoqu
- Sürət
- Təcil analoqu
- Yerdəyişmə

Sual: (Çəki: 1)

Prizmatik brusun mütləq deformasiyası Δl , en kesiklərin? tesir eden normal qüvvə N , brusun uzunluğu l , en kesik sahəsi F ve elastiklik modulu E olarsa dartılmadakı sertliyi teyin etmək üçün yazılmış ifadedən hansı doğrudur.

$$EF = \frac{Nl}{\Delta l} \quad \text{●}$$

$$EF = \frac{N^2 l}{\Delta l} \quad \text{○}$$

$$EF = \frac{Nl^2}{\Delta l} \quad \text{○}$$

$$EF = \frac{Nl}{\Delta l^2} \quad \text{○}$$

$$EF = \frac{N^2 l^2}{\Delta l} \quad \text{○}$$

Sual: (Çəki: 1)

Prizmatik brusun mütləq deformasiyası Δl , en kesiklerine tesir eden normal qüvvə N , brusun uzunluğu l , en kesik sahəsi F və elastiklik modulu E olarsa sıxılmadakı sertliyi t -yin etmək üçün yazılmış ifadedən hansı doğrudur?

- $EF = \frac{Nl}{\Delta l}$
- $EF = \frac{N^2 l}{\Delta l}$
- $EF = \frac{Nl^2}{\Delta l}$
- $EF = \frac{Nl}{\Delta l^2}$
- $EF = \frac{N^2 l^2}{\Delta l}$
-

Sual: (Çəki: 1)

Prizmatik brusun en kesiyində emele gələn normal gerginlik σ və boyuna nisbi deformasiyası ε olduqda, dartılmada elastiklik modulunu təyin etmək üçün yazılmış ifadedən hansı doğrudur?

- $E = \frac{\sigma}{\varepsilon}$
- $E = \frac{\sigma^2}{\varepsilon}$
- $E = \frac{\sigma}{\varepsilon^2}$
- $E = \frac{\sigma^3}{\varepsilon}$
- $E = \frac{\sigma^2}{\varepsilon^2}$
-

Sual: (Çəki: 1)

Möhkəmlik həddi üzrə ehtiyat əmsalı K_M , materialın dartılmada möhkəmlik həddi $\sigma_{M.D}$ olarsa, onda dartılmada buraxıla bilən gerginliyin təyin edilməsi üçün yazılmış ifadenin hansı doğrudur?

- $[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}}{k_M}$
- $[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}^2}{k_M^2}$
- $[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}}{k_M^2}$
- $[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}}{k_M^2}$
- $[\sigma_d] = \frac{\sigma_{M.d}^2}{k_M^2}$
-

Sual: (Çəki: 1)

Möhkemlik heddi üzre ehtiyat emsalı K_M materialın sıxılmada möhkemlik heddi $\sigma_{M,S}$ olursa onda sıxılmada buraxılabilen gerginliyin təyin edilməsi üçün yazılmış ifadenin hansı doğrudur?

$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M,S}}{k_M}$

$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M,S}^2}{k_M}$

$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M,S}}{k_M^2}$

$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M,S}}{k_M^3}$

$[\sigma_s] = \frac{\sigma_{M,S}^2}{k_M^2}$

BÖLMƏ: #15#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #15#01 |
| Suallardan | 4 |
| Maksimal faiz | 4 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: (Çəki: 1)

Nisbi sürüşmə bucağı γ , sürüşmədə materialın elastiklik modulu G olarsa, sürüşmədə Huk qanununu ifadə edən formuladan hansı doğrudur?

$\tau = \gamma \cdot G$

$\tau = \gamma^2 \cdot G$

$\tau = \gamma \cdot G^2$

$\tau = \gamma^3 \cdot G$

$\tau = \gamma^2 \cdot G^2$

Sual: Xarici qüvvələrin təsiri altında en kəsiklərində daxili qüvvələrin hansı komponenti əmələ gəldikdə burulma alınır? (Çəki: 1)

- kəsici qüvvə
- normal qüvvə
- əyici moment
- burucu moment
- kəsici və normal qüvvə

Sual: Nisbi burulma bucağını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\theta = \frac{M_b}{GJ_p}$



$$\theta = \frac{M_b^2}{GJ_p}$$

$$\theta = \frac{M_b}{G^2 J_p} \quad \text{○}$$

$$\theta = \frac{M_b}{GJ_p^2} \quad \text{○}$$

$$\theta = \frac{M_b}{G^2 J_p^2} \quad \text{○}$$

Sual: Burulan brusun möhkəmliyini təmin etmək üçün burulmada möhkəmlik şərti üçün yazılmış ifadədən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{M_b}{W_p} \leq [\tau] \quad \text{○}$$

$$\frac{M_b}{W_p} \leq [\tau] \quad \text{○}$$

$$\frac{M_b}{W_p} \leq [\tau] \quad \text{○}$$

$$\frac{M_b}{W_p} \leq [\tau] \quad \text{○}$$

$$\frac{M_b}{W_p} \leq [\tau] \quad \text{○}$$

BÖLMƏ: #15#02

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #15#02 |
| Suallardan | 8 |
| Maksimal faiz | 8 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Yastı fiqurun qütb etalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_q = \int_F \rho^2 dF \quad \text{○}$$

$$J_q = \int_F \rho^3 dF \quad \rho \quad \text{○}$$

$$J_q = \int \rho^3 dF \quad \text{○}$$

$$J_q = \int \rho^2 dF \quad \text{○}$$

$$J_q = \int_0^4 \rho^2 dF \quad \text{○}$$

Sual: (Çəki: 1)

Dairevi brusun en kəsiyinin istenilen nöqtəsindəki toxunan gerginliyi hesablamaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? J_p qütb etalet momenti, M_b burucu moment, ρ - cari radius.

$$\tau_p = \frac{M_b}{J_p} \cdot \rho$$

$$\tau_p = \frac{M_b^2}{J_p} \cdot \rho$$

$$\tau_p = \frac{M_b}{J_p^2} \cdot \rho$$

$$\tau_p = \frac{M_b}{J_p} \cdot \rho^2$$

$$\tau_p = \frac{M_b^2}{J_p} \cdot \rho^2$$

Sual: Burucu momentin qiyməti və kəsiklərin diametri hər yerdə sabit qalan valın burulma bucağını təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\varphi = \frac{M_b \ell}{GJ_p}$$

$$\varphi = \frac{M_b^2 \ell}{GJ_p}$$

$$\varphi = \frac{M_b \ell^2}{GJ_p}$$

$$\varphi = \frac{M_b \ell}{G^2 J_p}$$

$$\varphi = \frac{M_b \ell}{GJ_p^2}$$

Sual: Burucu momentin qiyməti və kəsiklərin diametri hər yerdə sabit qalan valın burulmada sərtliyini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$GJ_p = \frac{M_b \ell}{\varphi}$$

$$GJ_p = \frac{M_b^2 \ell}{\varphi}$$

$$GJ_p = \frac{M_b \ell^2}{\varphi}$$

$$GJ_p = \frac{M_b \ell}{\varphi^2}$$

$$GJ_p = \frac{M_b \ell^2}{\varphi^2}$$

Sual: Sərtliyə görə hesablamalarda kəsinin ölçülərini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\frac{M_b}{GJ_p} \leq [\theta]$$



$$\frac{M_b^2}{GJ_p} \leq [\theta]$$

$$\frac{M_b}{G^2 J_p} \leq [\theta]$$

$$\frac{M_b}{GJ_p^2} \leq [\theta]$$

$$\frac{M_b}{GJ_p} \leq [\theta]^2$$

Sual: (Çəki: 1)

Bir metr uzunluğunda vala buraxılabilən burulma bucağı $[\theta]$ məlum olduqda kəsiyin qütb ətalət momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur?

$$J_p = \frac{M_b}{G[\theta]}$$

$$J_p = \frac{M_b^2}{G[\theta]}$$

$$J_p = \frac{M_b}{G^2[\theta]}$$

$$J_p = \frac{M_b}{G[\theta]}$$

$$J_p = \frac{M_b^2}{G^2[\theta]}$$

Sual: Yastı fiqurun statik momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$S_y = \int_F z dF$$

$$S_y = \int_F z^2 dF$$

$$S_y = \int_F z^3 dF$$

$$S_y = \int_F z dF$$

$$S_y = \int_0^4 z dF$$

Sual: Yastı fiqurun mərkəzdənqaçma ətalət momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_{yz} = \int_F yz dF$$

$$J_{yz} = \int_F y^2 z dF$$

$$J_{yz} = \int_F yz^2 dF$$



$$J_{yz} = \int y^2 z^2 dF$$

$$J_{yz} = \int y^2 z^2 dF$$

BÖLMƏ: #15#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #15#03 |
| Suallardan | 6 |
| Maksimal faiz | 6 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Hündürlüyü h , enliyi b olan düzbucaqlının ağırlıq mərkəzindən keçən və oturacağına paralel y oxuna nəzərən ətalət momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_y = \frac{bh^3}{12}$$

$$J_y = \frac{b^2h^3}{12}$$

$$J_y = \frac{b^2h^2}{12}$$

$$J_y = \frac{b^3h^2}{12}$$

$$J_y = \frac{b^3h^3}{12}$$

Sual: Hündürlüyü h , enliyi b olan düzbucaqlının ağırlıq mərkəzindən keçən və hündürlüyünə paralel z oxuna nəzərən ətalət momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_z = \frac{hb^3}{12}$$

$$J_z = \frac{h^2b^2}{12}$$

$$J_z = \frac{h^2b^3}{12}$$

$$J_z = \frac{h^3b^2}{12}$$

$$J_z = \frac{h^3b^3}{12}$$

Sual: Oturacağı b və hündürlüyü h olan üçbucağın ağırlıq mərkəzindən keçən və oturacağına paralel y oxuna nəzərən ətalət momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_y = \frac{bh^3}{36}$$

$$J_y = \frac{b^2h^3}{36}$$

$$J_y = \frac{b^2h^3}{36}$$



$$J_y = \frac{b^3 h^3}{36}$$

$$J_y = \frac{b^3 h^2}{36}$$

Sual: Radiusu R olan dairəvi kəsiyin mərkəzindən keçən y oxuna nəzərən ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_y = \frac{\pi R^4}{2}$$

$$J_y = \frac{\pi^2 R^4}{2}$$

$$J_y = \frac{\pi^3 R^4}{2}$$

$$J_y = \frac{\pi^2 R^3}{2}$$

$$J_y = \frac{\pi^3 R^2}{2}$$

Sual: Diametri d olan dairəvi kəsiyin mərkəzindən keçən y oxuna nəzərən ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_y = \frac{\pi d^4}{64}$$

$$J_y = \frac{\pi^2 d^4}{64}$$

$$J_y = \frac{\pi^3 d^4}{64}$$

$$J_y = \frac{\pi^4 d^4}{64}$$

$$J_y = \frac{\pi^4 R^2}{64}$$

Sual: Diametri d olan dairəvi kəsiyin ağırlıq mərkəzinə nəzərən qütbü ətalet momentini hesablamaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_p = \frac{\pi d^4}{32}$$

$$J_p = \frac{\pi d^4}{64}$$

$$J_p = \frac{\pi^2 d^4}{32}$$

$$J_p = \frac{\pi^3 d^4}{32}$$

$$J_p = \frac{\pi^4 d^4}{32}$$

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #16#02 |
| Suallardan | 6 |
| Maksimal faiz | 6 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Bir neçə bərk cismin verilmiş hərəkətini digər cismlərin tələb edilən hərəkətinə çevirən cisimlər sisteminə nə deyilir? (Çəki: 1)

- mexanizm
- maşın
- kinematik cüt
- kinematik silsilə
- kinematik birləşmə

Sual: Hərəkəti verilən bəndə nə deyilir? (Çəki: 1)

- çıxış bəndi
- aparılan bənd
- başlanğıc bənd
- giriş bəndi
- aparıcı bənd

Sual: Mexaniki enerjini digər istənilən enerjiyə çevirən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

- nəqliyyat maşını
- texnoloji maşın
- mühərrik maşını
- generator maşını
- informasiya maşını

Sual: Müntəzəm yayılmış və intensivliyi q olan yükün təsiri altında əyilən konsol tirin əyici moment epürü hansı qanunla dəyişir? (Çəki: 1)

- parabola
- düz xətt
- hiperbola
- ellips
- çevrə

Sual: Xalis əyilmədə möhkəmlik şərti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$\frac{M}{W} \leq [\sigma]$

$\frac{M^2}{W} \leq [\sigma]$

$\frac{M}{W^2} \leq [\sigma]$

$\frac{M^2}{W^2} \leq [\sigma]$

$\frac{M^3}{W} \leq [\sigma]$

Sual: Neytral oxaya nəzərən müqavimət momenti üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$W_1 = \frac{J_y}{h_1} \quad \text{○}$$

$$W_1 = \frac{J_y^2}{h_1} \quad \text{○}$$

$$W_1 = \frac{J_y^3}{h_1} \quad \text{○}$$

$$W_1 = \frac{J_y}{h_1^3} \quad \text{○}$$

$$W_1 = \frac{J_y^2}{h_1^2} \quad \text{○}$$

BÖLMƏ: #17#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #17#01 |
| Suallardan | 14 |
| Maksimal faiz | 14 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Verilmiş sxeminə əsasən mexanizmin xassələrinin tədqiqinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- mexanizmin sintezi
- mexanizmin analizi
- mexanizmin kinematikasını
- mexanizmin strukturu
- mexanizmin dinamikasını

Sual: Materialın formasını, ölçülərini və halını dəyişən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

- nəqliyyat maşını
- texnoloji maşın
- mühərrik maşını
- generator maşını
- informasiya maşını

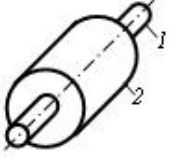
Sual: Tələb olunan qanunla hərəkət edən bəndə nə deyilir? (Çəki: 1)

- çıxış bəndi
- aparılan bənd
- başlanğıc bənd
- giriş bəndi
- aparıcı bənd

Sual: toxunan bəndin nisbi hərəkətinə imkan verən birləşməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

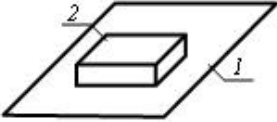
- mexanizm
- maşın
- kinematik cüt
- kinematik silsilə
- kinematik birləşmə

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərib? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərib? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Yumruq mexanizminin kinematik tsikli dörd fazadan ibarət olduqda tam bir tsiklidə sərf olunan bucağı təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4$
- $2\pi = \varphi_1^2 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4$
- $2\pi = \varphi_1 - \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4$
- $2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 - \varphi_3 + \varphi_4$
- $2\pi = \varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 - \varphi_4$

Sual: Birkəsimli pərçim birləşməsində bir pərçimə düşən buraxıla bilən yükü tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $P_1 = \frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kəs}$
- $P_1 = \frac{\pi^2 d^2}{4} [\tau]_{kəs}$
- $P_1 = \frac{\pi^2 d}{4} [\tau]_{kəs}$
- $P_1 = \frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kəs}$
- $P_1 = \frac{\pi d^2}{4} [\tau]^2_{kəs}$

Sual: Birinci sinif kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

- W=5
- W=3
- W=1
- W=4
- W=2

Sual: İkinci sınıf kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

- W=4
- W=1
- W=3
- W=5
- W=2

Sual: Üçüncü sınıf kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

- W=3
- W=1
- W=4
- W=5
- W=2

Sual: Dördüncü sınıf kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

- W=2
- W=4
- W=3
- W=5
- W=1

Sual: Beşinci sınıf kinematik cütün neçə sərbəstlik dərəcəsi vardır? (Çəki: 1)

- W=1
- W=5
- W=3
- W=4
- W=2

Sual: Yastı mexanizmin sərbəstlik dərəcəsinə təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $W = 3n - 2P_5 - P_4$
- $W = 3n + 2P_5 - P_4$
- $W = 3n - 2P_5 + P_4$
- $W = 3n + 2P_5 + P_4$
- $W = 3n - P_5 - 2P_4$

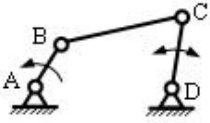
BÖLMƏ: #17#02

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #17#02 |
| Suallardan | 11 |
| Maksimal faiz | 11 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Verilmiş xassələrə görə mexanizmin sxeminin layihələndirilməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

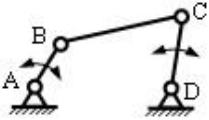
- mexanizmin sintezi
- mexanizmin analizi
- mexanizmin kinematikasını
- mexanizmin strukturu

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)



- dirsək-mancanaq
 - ikidirsəkli
 - ikimancanaqlı
 - kulis
 - dirsək-sürüncək
-

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)



- dirsək-mancanaq
 - ikidirsəkli
 - ikimancanaqlı
 - kulis
 - dirsək-sürüncək
-

Sual: Bir-birinə kinematik cütlər vasitəsi ilə birləşdirilmiş bəndlər sisteminə nə deyilir? (Çəki: 1)

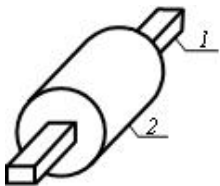
- mexanizm
 - maşın
 - kinematik cüt
 - kinematik silsilə
 - kinematik birləşmə
-

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərib? (Çəki: 1)



- 1
 - 2
 - 3
 - 4
 - 5
-

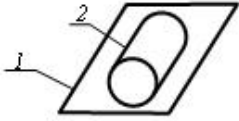
Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərib? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3

- 4
- 5

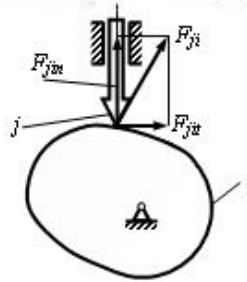
Sual: Sxemdədə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: (Çəki: 1)

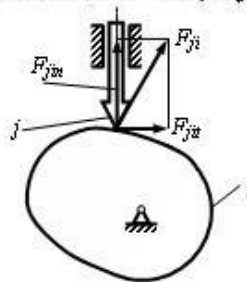
Yumruqlu mexanizmlərdə $F_{ji} = \frac{\sqrt{2}}{2} F_{ji}$ halında ν təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə
- 90 dərəcə

Sual: (Çəki: 1)

Yumruqlu mexanizmlərdə $F_{ji} = \frac{\sqrt{3}}{2} F_{ji}$ halında ν təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə
- 90 dərəcə

Sual: Mexanizmlərin sərbəstlik dərəcəsini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $W = 6n - 5P_5 - 4P_4 - 3P_3 - 2P_2 - P_1$
- $W = 6n - 5P_5 + 4P_4 - 3P_3 - 2P_2 - P_1$
- $W = 6n - 5P_5 - 4P_4 + 3P_3 - 2P_2 - P_1$
- $W = 6n - 5P_5 - 4P_4 - 3P_3 + 2P_2 - P_1$
- $W = 6n - 5P_5 - 4P_4 - 3P_3 - 2P_2 + P_1$

Sual: Açıq kinematik zəncirin sərbəstlik dərəcəsinə təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $W = P5 + 2P4 + 3P3 + 4P2 + 5P1$
- $W = P5 - 2P4 + 3P3 + 4P2 + 5P1$
- $W = P5 + 2P4 - 2P3 + 4P2 + 5P1$
- $W = P5 + 2P4 + 2P3 - 4P2 + 5P1$
- $W = P5 + 2P4 + 2P3 + 4P2 - 5P1$

BÖLMƏ: #17#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #17#03 |
| Suallardan | 39 |
| Maksimal faiz | 39 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: İstehsalat işi görmək məqsədi ilə mexaniki hərəkət edən qurğulara nə deyilir? (Çəki: 1)

- mexanizm
- maşın
- kinematik cüt
- kinematik silsilə
- kinematik birləşmə

Sual: Bu mexanizm necə adlanır? (Çəki: 1)



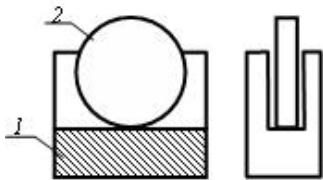
- dirsək-mancanaq
- ikidirsəkli
- ikimancanaqlı
- kulis
- dirsək-sürüncək

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



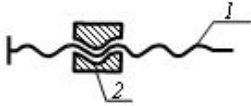
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Sxemdə necə hərəkətli kinematik cüt göstərilib? (Çəki: 1)



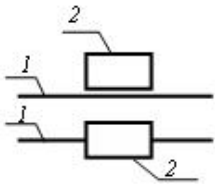
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



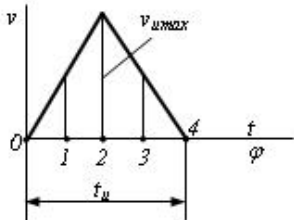
- birhərəkətli irəliləmə
- birhərəkətli fırlanma
- birhərəkətli vint
- ikihərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



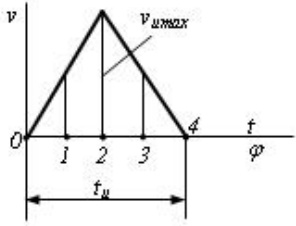
- birhərəkətli irəliləmə
- birhərəkətli fırlanma
- birhərəkətli vint
- ikihərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindəki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



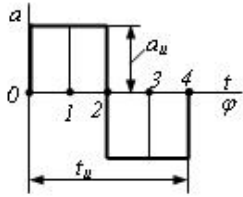
- 0
- $\frac{1}{16} v_{u \max} \cdot t_u$
- $\frac{1}{4} v_{u \max} \cdot t_u$
- $\frac{7}{16} v_{u \max} \cdot t_u$
- $\frac{1}{2} v_{u \max} \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



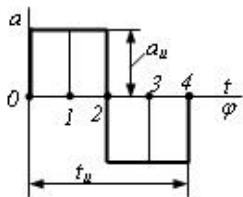
- 0
- $\frac{1}{16} v_{umax} \cdot t_u$
- $\frac{1}{4} v_{umax} \cdot t_u$
- $\frac{7}{16} v_{umax} \cdot t_u$
- $\frac{1}{2} v_{umax} \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- 0
- $\frac{1}{6} a_u \cdot t_u$
- $\frac{1}{4} a_u \cdot t_u$
- $\frac{1}{2} a_u \cdot t_u$
- $a_u \cdot t_u$

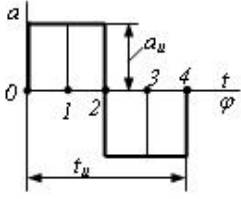
Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- 0
- $\frac{1}{6} a_u \cdot t_u$
- $\frac{1}{4} a_u \cdot t_u$
- $\frac{1}{2} a_u \cdot t_u$

$$a_u \cdot t_u$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

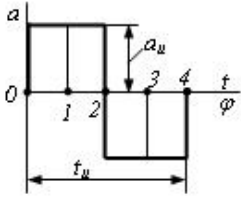
$\frac{1}{6} a_u \cdot t_u$

$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u$

$\frac{1}{2} a_u \cdot t_u$

$a_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki V sürəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

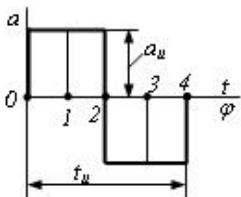
$\frac{1}{6} a_u \cdot t_u$

$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u$

$\frac{1}{2} a_u \cdot t_u$

$a_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

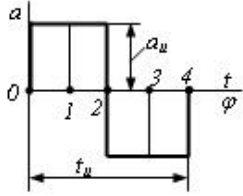
$\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$

$$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

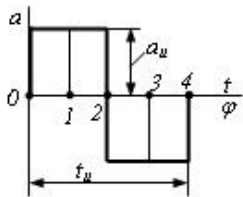
$\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

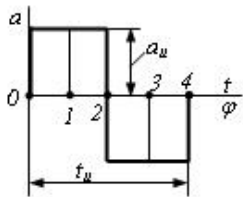
$\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

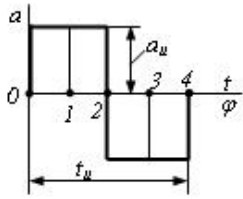
$\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$

$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$

$$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindəki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

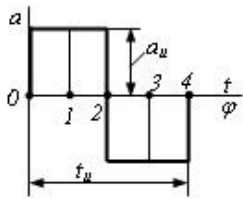
$$\frac{1}{32} a_u \cdot t_u^2$$

$$\frac{1}{8} a_u \cdot t_u^2$$

$$\frac{7}{32} a_u \cdot t_u^2$$

$$\frac{1}{4} a_u \cdot t_u^2$$

Sual: İtələyicinin maksimal yerdəyişməsi hansı vəziyyətdə alınacaq? (Çəki: 1)



0

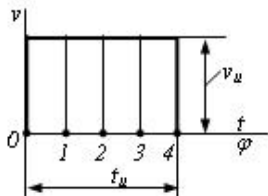
1

1 və 3

4

2

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "1" vəziyyətindəki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



0

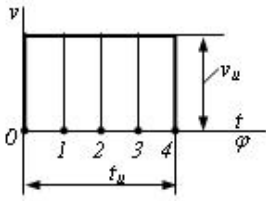
$$\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$$

$$\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$$

$$\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$$

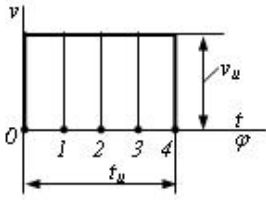
$$v_u \cdot t_u$$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "3" vəziyyətindəki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



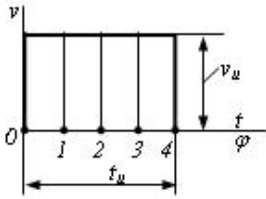
- 0
 $\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$
 $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
 $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
 $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



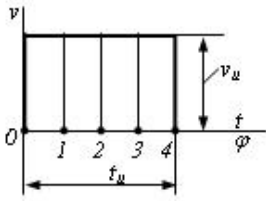
- 0
 $\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$
 $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
 $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
 $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



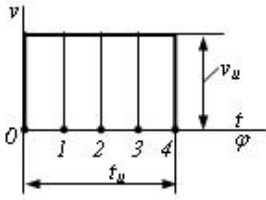
- 0
 $\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$
 $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
 $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
 $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki s yerdəyişməsi nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



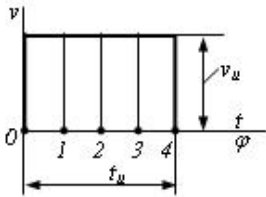
- 0
 $\frac{1}{4} v_u \cdot t_u$
 $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
 $\frac{3}{4} v_u \cdot t_u$
 $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "0" vəziyyətindənki a təcili nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



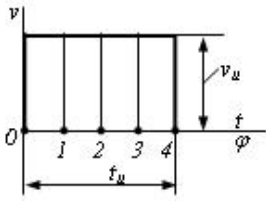
- 0
 $+\infty$
 $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
 $-\infty$
 $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "4" vəziyyətindənki a təcili nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



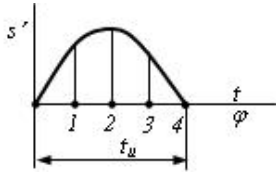
- 0
 $+\infty$
 $\frac{1}{2} v_u \cdot t_u$
 $-\infty$
 $v_u \cdot t_u$

Sual: İrəliləyən itələyicili yumruqlu mexanizmin itələyicisinin "2" vəziyyətindənki a təcili nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)



- 0
- $+\infty$
- $\frac{1}{2}v_u \cdot t_u$
- $-\infty$
- $v_u \cdot t_u$

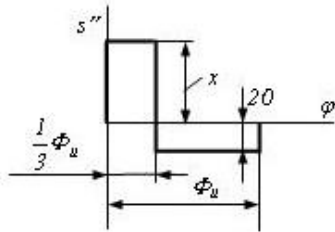
Sual: Hansı vəziyyətdə itələyicinin təcili sıfıra bərabər olacaq? (Çəki: 1)



- 0
- 1
- 0 və 4
- 2
- 1 və 3

Sual: İtələyicinin təcil analoqu diaqramında x nəyə bərabər olmalıdır? (Çəki: 1)

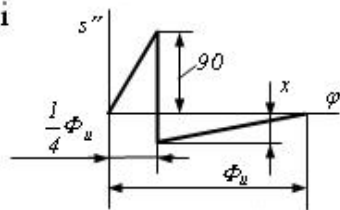
$s''(\varphi)$ – itələyici



- 40
- 30
- 20
- 60
- 80

Sual: İtələyicinin təcil analoqu diaqramında x nəyə bərabər olmalıdır? (Çəki: 1)

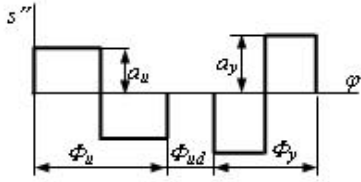
$s''(\varphi)$ – itələyici



- 40
- 30
- 20
- 60
- 80

Sual: Yaxınlaşmanın sonunda itələyicinin yerdəyişmə diaqramının sıfır olması üçün hansı şərt

ödänilmelidir? (Çeki: 1)



$\frac{a_u}{a_y} = \frac{\Phi_u}{\Phi_y}$

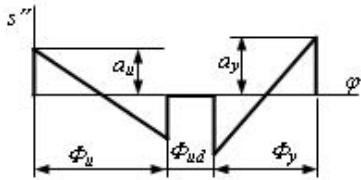
$\frac{a_u}{a_y} = \frac{l}{2} \cdot \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u}\right)^2$

$\frac{a_u}{a_y} = \frac{\Phi_y}{\Phi_u}$

$\frac{a_u}{a_y} = \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u}\right)^2$

$\frac{a_u}{\Phi_y} = \frac{a_y}{\Phi_u}$

Sual: Yaxınlaşmanın sonunda itələyicinin yerdəyişmə diaqramınının sıfır olması üçün hansı şərt ödənilməlidir? (Çeki: 1)



$\frac{a_u}{a_y} = \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u}\right)^2$

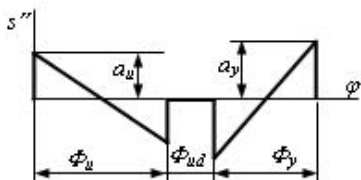
$\frac{a_u}{a_y} = \frac{l}{2} \cdot \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u}\right)^2$

$\frac{a_u}{a_y} = \frac{l}{4} \cdot \left(\frac{\Phi_y}{\Phi_u}\right)^2$

$\frac{a_u}{a_y} = \left(\frac{\Phi_u}{\Phi_y}\right)^2$

$\frac{a_u}{a_y} = \frac{l}{4} \cdot \left(\frac{\Phi_u}{\Phi_y}\right)^2$

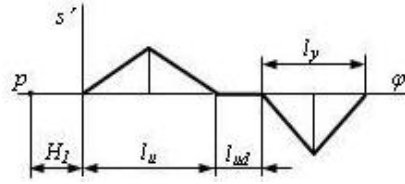
Sual: Yaxınlaşmanın sonunda itələyicinin yerdəyişmə diaqramınının sıfır olması üçün x nəyə bərabər ilmalıdır? (Çeki: 1)



- 110 mm
- 100 mm
- 90 mm
- 80 mm
- 60 mm

Sual: (Çəki: 1)

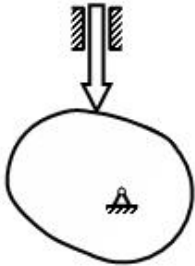
Qrafiki integrallama üsulunda itələyicinin yerdəyişmə və sürət analoqu diaqramlarının eyni miqyasda alınması üçün H_I qütb məsafəsi nəyə bərabər olmalıdır?



- H_φ
- $\frac{l}{H_\varphi}$
- H_φ
- H_φ^2
- $\frac{l}{H_\varphi^2}$
- $\frac{l_u + l_y}{2}$

Sual: Belə yumruqlu mexanizmdə yumruğun minimal radiusu hansı şərtəndə tapılır? (Çəki: 1)

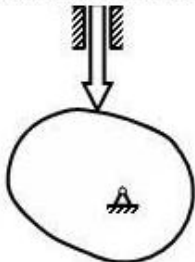
v - təzyiç bucağıdır, r_{min} - minimal radiusu



- $v_{max} > v_b$
- $r_{min} + s > -(s'')$
- $v_{max} < v_b$
- $r_{min} + s > s'$
- $r_{min} + s > s''$

Sual: Belə yumruqlu mexanizmdə yumruğun minimal radiusu hansı şərtəndə tapılır? (Çəki: 1)

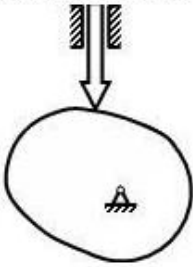
r_{min} - minimal radiusu



- $r_{min} + s > -(s'')$
- $r_{min} - s > -(s'')$
- $r_{min} + s > s''$
- $r_{min} + s > s'$
- $r_{min} + s > -(s')$

Sual: Bu yumruqlu mexanizmdə V təzyiq bucağının qiyməti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

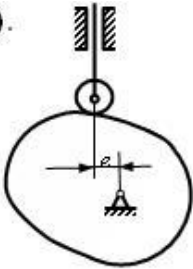
r_{min} -minimal radiusu



- 90 dərəcə
- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə

Sual: Yumruqlu mexanizmdə v təzyiq bucağı hansı düsturla hesablanır? (s – itələyicinin yerdəyişməsidir, şaquli istiqamətdə diyircəyin mərkəzinin ən aşağı vəziyyəti ilə yumruğun fırlanma oxu arasındakı məsafə (Çəki: 1)

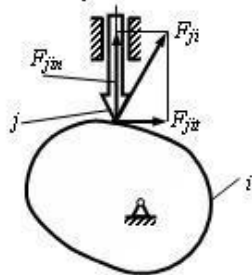
$-s_0$).



- $tg\gamma = \frac{s'}{s_0 + s}$
- $tg\gamma = \frac{s' + e}{s_0}$
- $tg\gamma = \frac{s' - e}{s_0}$
- $tg\gamma = \frac{s' - e}{s_0 + s}$
- $tg\gamma = \frac{s'}{s_0 - s}$

Sual: (Çəki: 1)

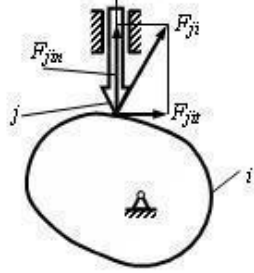
Yumruqlu mexanizmdə $F_{ji} = 100$ N və $F_{jit} = 0$ halında v təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə
- 90 dərəcə

Sual: (Çəki: 1)

Yumruqlu mexanizmlərdə $F_{ji} = 100 \text{ N}$ və $F_{jit} = 100 \text{ N}$ halında ν təzyiq bucağı nəyə bərabərdir?



- 0 dərəcə
- 30 dərəcə
- 45 dərəcə
- 60 dərəcə
- 90 dərəcə

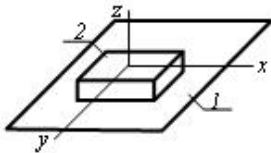
BÖLMƏ: #18#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #18#01 |
| Suallardan | 18 |
| Maksimal faiz | 18 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: İstənilən başqa növ enerjini mexaniki enerjiyə çevirən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

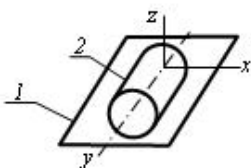
- nəqliyyat maşını
- texnoloji maşın
- mühərrik maşını
- generator maşını
- informasiya maşını

Sual: Göstərilən kinematik cütde bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- z boyunca irəliləmə
- x və z boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x və y boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma

Sual: Göstərilən kinematik cütde bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- x və y boyunca irəliləmə; x, y və z ətrafında fırlanma
- x, y və z ətrafında fırlanma

- x və z boyunca irəliləmə; z ətrafında fırlanma
- x və y boyunca irəliləmə; y və z ətrafında fırlanma
- x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma

Sual: İlişmənin əsas teoremini ifadə edən tənliyin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{R_2}{R_1}$
- $i_{12} = \frac{\omega_1^2}{\omega_2} = \frac{R_2}{R_1}$
- $i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2^2} = \frac{R_2}{R_1}$
- $i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{R_2^2}{R_1}$
- $i_{12} = \frac{\omega_1^2}{\omega_2^2} = \frac{R_2}{R_1}$

Sual: Dişli çarxlardakı dişlərin sayından və moduldan aslı olaraq xarici ilişmədə olan iki dişli çarxın mərkəzləri arasındakı məsafəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $a = 0,5 m (z_1 + z_2)$
- $a = m (z_1 + z_2)$
- $a = 0,5 m^2 (z_1 + z_2)$
- $a = 0,5 m (z_1^2 + z_2)$
- $a = 0,5 m (z_1^2 + z_2^2)$

Sual: Bölücü çevrənin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $d_1 = m z_1$
- $d_1 = m^2 z_1$
- $d_1 = m z_1^2$
- $d_1 = m^2 z_1^2$
- $d_1 = m : z_1$

Sual: Birkəsimli pərçim birləşməsində yük mərkəzdə təsir etdikdə lazım olan pərçimlərin sayını tapmaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $z = \frac{P}{\frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kes}}$
- $z = \frac{P^2}{\frac{\pi d^2}{4} [\tau]_{kes}}$
- $z = \frac{P}{\frac{\pi d}{4} [\tau]_{kes}}$
- $z = \frac{P}{\frac{\pi^2 d^2}{4} [\tau]_{kes}}$
- $z = \frac{P}{\frac{\pi^2 d}{4} [\tau]_{kes}}$

Sual: Slindrik diyircələrdə sürtünmə ötürməsində ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon)} \quad \bullet$$

$$u = \frac{D_2^2}{D_1(1-\varepsilon)} \quad \bullet$$

$$u = \frac{D_2}{D_1^2(1-\varepsilon)} \quad \bullet$$

$$u = \frac{D_2^2}{D_1^2(1-\varepsilon)} \quad \bullet$$

$$u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon^2)} \quad \bullet$$

Sual: Slindrik diyircəkli sürtünmə ötürməsində, ötürmə ədədindən və mərkəzlərarası məsafədən aslı olaraq apararı diyircəyin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$D_1 = \frac{2a}{1+u} \quad \bullet$$

$$D_1 = \frac{2a^2}{1+u} \quad \bullet$$

$$D_1 = \frac{2a}{1+u^2} \quad \bullet$$

$$D_1 = \frac{2a^2}{1+u^2} \quad \bullet$$

$$D_1 = \frac{a}{1+u} \quad \bullet$$

Sual: Slindrik dişli çarxın başlanğıc çevrənin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$d_w = mz \quad \bullet$$

$$d_w = m^2z \quad \bullet$$

$$d_w = m \cdot z^2 \quad \bullet$$

$$d_w = m : z \quad \bullet$$

$$d_w = m^2z^2 \quad \bullet$$

Sual: Slindrik düz dişli çarx ötürməsində gətirilmiş əyrililik radiusunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2} \quad \bullet$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1^2} \pm \frac{1}{\rho_2} \quad \bullet$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2^2} \quad \bullet$$

$$\frac{1}{\rho_g} = \frac{1}{\rho_1^2} \pm \frac{1}{\rho_2^2} \quad \bullet$$

$$\frac{1}{\rho_g^2} = \frac{1}{\rho_1} \pm \frac{1}{\rho_2} \quad \bullet$$

Sual: Slindrik çəp dişli çarx ötürməsində gətirilmiş radial qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$F_r = F_n \operatorname{tg} \alpha$

$F_r = F_t \operatorname{tg} \alpha$

$F_r = F_n^2 \operatorname{tg} \alpha$

$F_r = F_n \operatorname{tg}^2 \alpha$

$F_r = F_n^2 \operatorname{tg} \alpha$

Sual: Slindrik çəp dişli çarx ötürməsində ox boyu qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$F_a = F_t \operatorname{tg} \beta$

$F_a = F_n \operatorname{tg} \beta$

$F_a = F_t^2 \operatorname{tg} \beta$

$F_a = F_t \operatorname{tg}^2 \beta$

$F_a = F_t^2 \operatorname{tg}^2 \beta$

Sual: Sonsuz vintin başlanğıc diametri üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$d_1 = m \cdot q$

$d_1 = m^2 \cdot q$

$d_1 = m \cdot q^2$

$d_1 = m : q$

$d_1 = m^2 \cdot q^2$

Sual: Sonsuz vintin xarici diametri üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$d_{a1} = m \cdot (q + 2)$

$d_{a1} = m \cdot (q - 2)$

$d_{a1} = m^2 \cdot (q + 2)$

$d_{a1} = m \cdot (q^2 + 2)$

$d_{a1} = m^2 \cdot (q + 2)$

Sual: Tərpənməz o nöqtəsi ox ətrafında fırlanma hərəkət edən bəndin ixtiyari A nöqtəsinin normal təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$a_A^n = \omega^2 \ell_{oA}$

$a_A^n = \alpha \ell_{oA}$

$a_A^n = \omega \ell_{oA}^2$

$a_A^n = \omega^3 \ell_{oA}$

$a_A^n = \varepsilon \cdot \ell_{oA}$

Sual: Tərpənməz 0 nöqtəsi ətrafında fırlanma hərəkət edən bəndin ixtiyari A nöqtəsinin toxunan təcilini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$a_A^t = \varepsilon \cdot \ell_{oA}$

$a_A^t = \varepsilon^2 \cdot \ell_{oA}$

$a_A^t = \varepsilon^3 \cdot \ell_{oA}$

$a_A^t = \varepsilon \cdot \ell_{oA}^2$

$a_A^t = \omega \cdot \ell_{oA}^2$

Sual: Mexanizmlərin sintezi neçə mərhələdən ibarətdir? (Çəki: 1)

- iki
- bir
- üç
- dörd
- beş

BÖLMƏ: #18#03

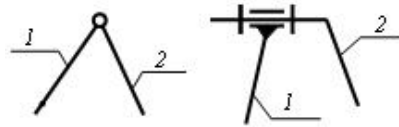
| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #18#03 |
| Suallardan | 57 |
| Maksimal faiz | 57 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



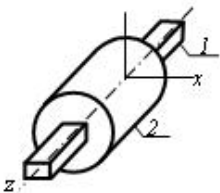
- birhərəkətli irəliləmə
- birhərəkətli fırlanma
- birhərəkətli vint
- ikihərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik

Sual: Sxemdə hansı kinematik cütün şərti işarəsi göstərilib? (Çəki: 1)



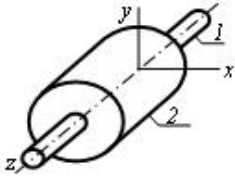
- birhərəkətli irəliləmə
- birhərəkətli fırlanma
- birhərəkətli vint
- ikihərəkətli silindrik
- üçhərəkətli sferik

Sual: Göstərilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



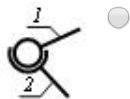
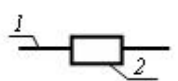
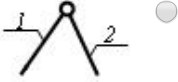
- z boyunca irəliləmə
- x və y boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x və z boyunca irəliləmə
- x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

Sual: Göstərilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)

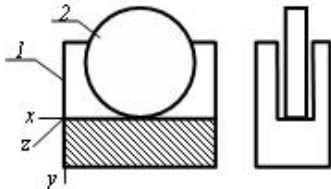


- y boyunca irəliləmə
- x və y boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x və z boyunca irəliləmə
- x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

Sual: Cütlərdən hansı ali kinematik cütdür? (Çəki: 1)



Sual: Göstərilən kinematik cütdə bəndlərin hansı nisbi hərəkətləri mümkündür? (Çəki: 1)



- z boyunca irəliləmə
- x və y boyunca irəliləmə
- z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
- x və z boyunca irəliləmə
- x boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma

Sual: Fəza mexanizmin sərbəstlik dərəcəsi hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

$w = 6n - 5p_1 - 4p_2 - 3p_3 - 2p_4 - p_5$

$w = 6n - 5p_3 - 4p_4 - 3p_3 - 2p_2 - p_1$

$w = 3n - 2p_1 - p_2$

$w = 3n - 2p_2 - p_1$

$w = 3n + 2p_1 + p_2$

Sual: Üçüncü ailə yastı mexanizmin sərbəstlik dərəcəsi hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

$w = 6n - 5p_1 - 4p_2 - 3p_3 - 2p_4 - p_5$

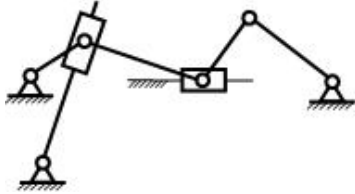
$w = 6n - 5p_3 - 4p_4 - 3p_3 - 2p_2 - p_1$

$$w = 3n - 2p_1 - p_2$$

$$w = 3n - 2p_2 - p_1$$

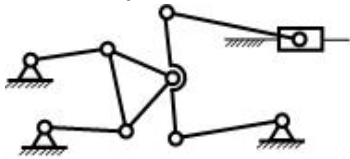
$$w = 3n + 2p_1 + p_2$$

Sual: Gösterilən yastı mexanizmdə neçə ədəd birhərəkətli kinematik cüt var? (Çəki: 1)



- 6
- 7
- 8
- 9
- 10

Sual: Bu yastı mexanizm neçə sərbəstliyə malikdir? (Çəki: 1)



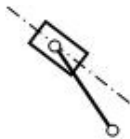
- 1
- 2
- 3
- 0
- 1

Sual: Bu manipulyator neçə sərbəstliyə malikdir? (Çəki: 1)



- 7
- 8
- 9
- 10
- 11

Sual: Gösterilən 2-ci sinif Assur qrupu neçənci növdür? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib (Çəki: 1)



- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



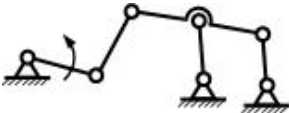
- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



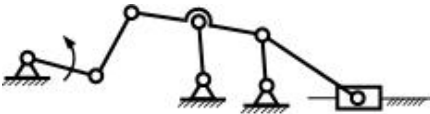
- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üc yedəkli)

Sual: Sxemdə göstərilən yastı mexanizm neçənci sinfə aiddir? (Çəki: 1)



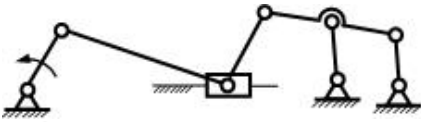
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Bu yastı mexanizmin quruluş düsturu hansıdır? (Çəki: 1)



- II (1, 2)
- II (1, 2, 2)
- III (1, 3)
- III (1, 2, 3)
- III (1, 3, 2)

Sual: Bu yastı mexanizmin quruluş düsturu hansıdır? (Çəki: 1)



- II (1, 2)
- II (1, 2, 2)
- III (1, 3)
- III (1, 2, 3)
- III (1, 3, 2)

Sual: Bu kinematik cütdə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Bu kinematik cütdə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



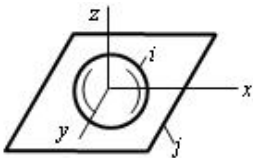
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Bu kinematik cütdə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



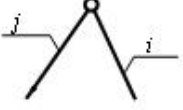
- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Bu kinematik cütdə hansı reaksiya qüvvəsi yaranır? (Çəki: 1)



- F_{ψ}^x
- F_{ψ}^y
- F_{ψ}^z
- M_{ψ}^x

Sual: Yastı mexanizmin birhərəkətli fırlanma kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)



- tətbiq nöqtəsi
- istiqaməti
- qiyməti
- tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
- tətbiq nöqtəsi və qiyməti

Sual: Yastı mexanizmin birhərəkətli irəliləmə kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametri məlumdur? (Çəki: 1)



- tətbiq nöqtəsi
- istiqaməti
- qiyməti
- tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
- tətbiq nöqtəsi və qiyməti

Sual: Yastı mexanizmin ikihərəkətli ali kinematik cütündə yaranan reaksiya qüvvəsinin hansı parametrləri məlumdur? (Çəki: 1)



- tətbiq nöqtəsi
- istiqaməti
- qiyməti
- tətbiq nöqtəsi və istiqaməti
- tətbiq nöqtəsi və qiyməti

Sual: Kənar aşqarlardan tamamilə təmizlənmiş bilavasitə toxunan səthlər arasında hansı sürüşmə sürtünməsi baş verir? (Çəki: 1)

- mayeli
- yarımmayeli
- yarımquru
- təmiz (xalis)
- sərhəd (həddi)

Sual: Bu kinematik silsilələrdən hansı statik həll olunandır? (Çəki: 1)

- $n = 3, p_1 = 4$
- $n = 4, p_1 = 7$
- $n = 2, p_1 = 3$
- $n = 5, p_1 = 6$
- $n = 2, p_1 = 4$

Sual: Jukovski teoremi hansı ifadə ilə müəyən edilir? (Çəki: 1)

-

$$M_p(F_i) = F_i \cdot \mu_v$$

$$M_p(F_i) = F_i \cdot \operatorname{tg} \alpha$$

$$M_p(F_i) = \frac{F_i}{\mu_v}$$

$$M_p(F_i) = \frac{F_i \cdot \cos \alpha}{\mu_v}$$

$$M_p(F_i) = \frac{F_i \cdot \operatorname{tg} \alpha}{\mu_v}$$

Sual: İrəliləmə kinematik cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici qüvvə sürtünmə konusunun doğurduğu yönə görə o hansı vəziyyətdə olar? (İlkin vəziyyət – hərəkətdədir). (Çəki: 1)

- qeyri-müəyyən hərəkətdə
- müntəzəm hərəkətdə
- yavaşlayan hərəkətdə
- yeyinləşən hərəkətdə
- sükunətdə

Sual: (Çəki: 1)

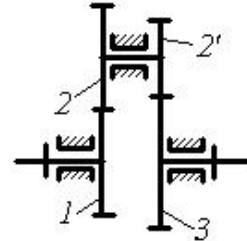
$z_1 = 20$; $z_2 = 100$ olan daxili dişli çarx birləşməsində u_{12} ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

- 5
- 4
- 5
- $\frac{1}{5}$
- $-\frac{1}{5}$

Sual: (Çəki: 1)

Şəkiləki tərپənməz oxlu dişli çarx birləşməsinin u_{13} ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

$z_1 = 10$; $z_2 = 20$; $z_2' = 11$; $z_3 = 66$

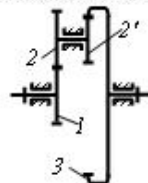


- 8
- 12
- 8
- 12
- 10

Sual: (Çəki: 1)

Şəkiləki tərپənməz oxlu dişli çarx birləşməsinin u_{13} ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

$z_1 = 10$; $z_2 = 20$; $z_2' = 11$; $z_3 = 66$



- 8
- 12

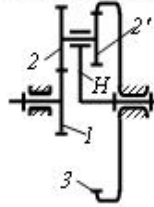
- 8
- 12
- 10

Sual: Planetar mexanizmdə oxu tərpnən çarxa nə deyilir? (Çəki: 1)

- günəş çarxı
- dayaq çarxı
- qapayıcı çarx
- satelit
- gəzdirici

Sual: (Çəki: 1)

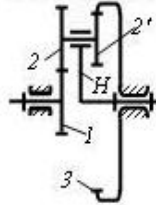
$z_1 = 20$; $z_2 = 40$; $z_3 = 10$ və çarxların modulları eynidirsə planetar mexanizmin ötürmə nisbəti u_{1H} nəyə bərabərdir?



- 7
- 8
- 10
- 13
- 15

Sual: (Çəki: 1)

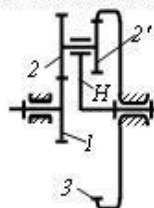
$u_{1H} = 19$; $z_1 = 15$; $z_2 = 45$ və çarxların modulları eynidirsə planetar mexanizmdə z_2 və z_3 nəyə bərabərdir?



- $z_2 = 14$
- $z_3 = 70$
- $z_2 = 13$
- $z_3 = 78$
- $z_2 = 15$
- $z_3 = 75$
- $z_2 = 12$
- $z_3 = 72$
- $z_2 = 10$
- $z_3 = 60$

Sual: (Çəki: 1)

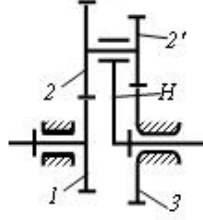
$z_1 = 15$; $z_2 = 45$; $z_3 = 10$ və çarxların modulları eynidirsə planetar mexanizmin ötürmə nisbəti u_{1H} nəyə bərabərdir?



- 25
- 22
- 19
- 18
- 15

Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

ötürmə nisbəti – u_{1H}



$$u_{1H} = 1 - \frac{z_1 \cdot z_2}{z_2 \cdot z_3}$$

$$u_{1H} = 1 + \frac{z_1 \cdot z_2}{z_2 \cdot z_3}$$

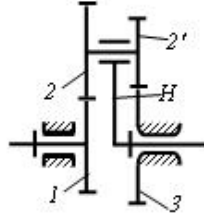
$$u_{1H} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$$

$$u_{1H} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$$

$$u_{1H} = 1 - \frac{z_2' \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$$

Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə $u_{1H} = -11$; $z_1 = 25$; $z_2 = 75$ və çarxların modulları eynidirsə z_2' və z_3 nəyə bərabərdir?



$$z_2' = 20$$

$$z_3 = 80$$

$$z_2' = 15$$

$$z_3 = 60$$

$$z_2' = 18$$

$$z_3 = 72$$

$$z_2' = 16$$

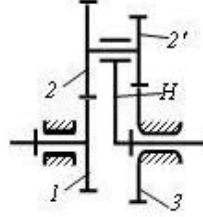
$$z_3 = 64$$

$$z_2' = 24$$

$$z_3 = 96$$

Sual: (Çəki: 1)

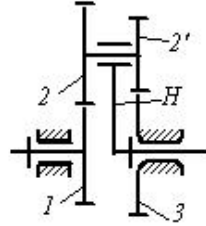
Planetar mexanizmdə $u_{1H} = -19$; $z_1 = 18$; $z_2 = 15$ və çarxların modulları eynidirsə z_2 və z_3 nəyə bərabərdir?



- $z_2 = 70$
- $z_3 = 75$
- $z_2 = 72$
- $z_3 = 70$
- $z_2 = 72$
- $z_3 = 75$
- $z_2 = 60$
- $z_3 = 70$
- $z_2 = 70$
- $z_3 = 60$

Sual: (Çəki: 1)

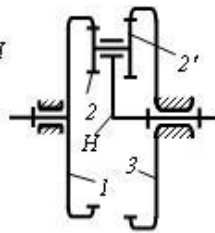
Planetar mexanizmdə $z_1 = z_{2'} = 12$ $z_2 = 60$ və çarxların modulları eynidirsə ötürmə nisbəti u_{1H} nəyə bərabərdir?



- 24
- 25
- 20
- 24
- 25

Sual: Planetar mexanizmin ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

ötürmə nisbəti - u_{1H}



$$u_{1H} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_{2'}}$$

$$u_{1H} = 1 + \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_{2'}}$$

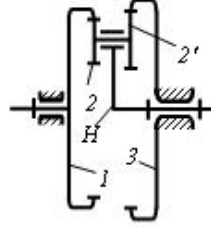
$$u_{1H} = 1 - \frac{z_1 \cdot z_{2'}}{z_2 \cdot z_3}$$

$$u_{1H} = 1 + \frac{z_1 \cdot z_{2'}}{z_2 \cdot z_3}$$

$$u_{1H} = 1 - \frac{z_2 \cdot z_3}{z_1 \cdot z_2}$$

Sual: (Çeki: 1)

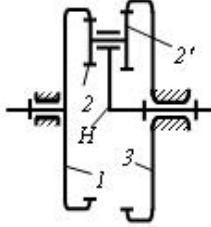
Planetar mexanizmdə $z_1 = 75$; $z_2 = 15$; $z_3 = 72$ və çarxların modulları eynidirsə ötürmə nisbəti u_{1H} nəyə bərabərdir?



- 10
- 5
- 8
- 5
- 10

Sual: (Çeki: 1)

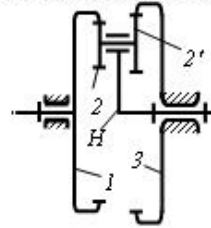
Planetar mexanizmdə $u_{1H} = -5$; $z_1 = 100$; $z_2 = 20$ çarxların modulları eynidirsə z_2' və z_3 nəyə bərabərdir?



- $z_2' = 15$
- $z_3 = 90$
- $z_2' = 14$
- $z_3 = 84$
- $z_2' = 10$
- $z_3 = 70$
- $z_2' = 16$
- $z_3 = 96$
- $z_2' = 20$
- $z_3 = 100$

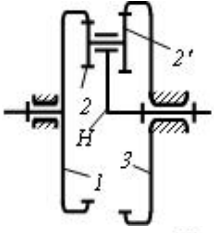
Sual: (Çeki: 1)

Planetar mexanizmdə $z_1 = 70$; $z_2 = 12$; $z_2' = 10$ və çarxların modulları eynidirsə z_3 nəyə bərabərdir?



- 70
- 68
- 66
- 64

Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şərtidir hansıdır? (Çəki: 1)



$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$

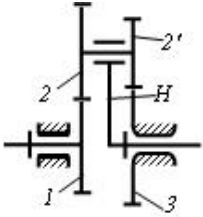
$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2$

$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$

$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$

$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2$

Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şərtidir hansıdır? (Çəki: 1)



$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$

$(z_1 - z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$

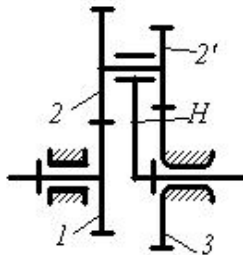
$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$

$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$

$(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$

Sual: (Çəki: 1)

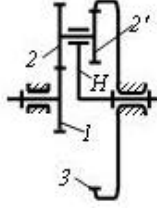
Planetar mexanizmdə $z_1 = 40$; $z_2 = 38$; $z_2' = 13$ və çarxların modulları eynidirsə z_3 nəyə bərabərdir?



- 60
- 65
- 55
- 53

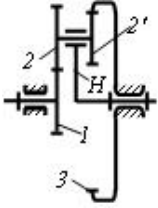
Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmdə $z_1 = 15$; $z_2 = 10$; $z_3 = 60$ və çarxların modulları eynidirsə z_2 nəyə bərabərdir?



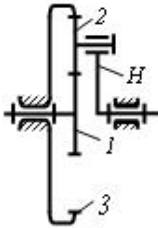
- 25
- 75
- 45
- 50
- 35

Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
- $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
- $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
- $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
- $(z_2 + z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2$

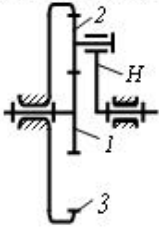
Sual: Planetar mexanizmin qonşuluq şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
- $(z_1 + z_2) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
- $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 + 2$
- $(z_2 - z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z_2 - 2$
- $(z_2 + z_1) \sin \frac{\pi}{k} > z$

Sual: (Çəki: 1)

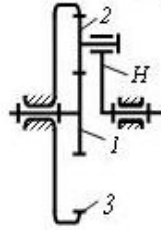
Planetar mexanizmdə $z_1 = 10; z_3 = 60$ olan z_2 nəyə bərabərdir?



- 50
- 35
- 30
- 25
- 20

Sual: (Çəki: 1)

Planetar mexanizmə $z_3 = 50; z_2 = 20$ olan uygun olan çevrilmiş mexanizmin ω_{13}^H ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?



- 5
- 7
- 2,5
- 2
- 4,5

Sual: Sürtünmə qüvvələrini təyin etmək üçün yazılmış Kulon ifadəsinin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $F_s = A + fF$
- $F_s = A - fF$
- $F_s = A^2 + fF$
- $F_s = A + f^2 F$
- $F_s = A + fF^2$

Sual: Elastiklik bəndli mexanizmlərdə, elastik bəndin aparıcı və aparılan qolları arasında gərginliyi təyin etmək üçün istifadə edilən Eyer düsturunun hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $F_2 = F_1 \cdot \ell^f$
- $F_2 = F_1^2 \cdot \ell^f$
- $F_2 = F_1 \cdot \ell^{2f}$
- $F_2 = F_1 \cdot \ell^{2f}$
- $F_2 = F_1 \cdot \ell^{2f}$

Sual: Əgər daban bütün olsa yeni radiusu r olduqda onda sürtünən fırlanma kinematik cütündə sürtünmə momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadədən hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $M_{sür} = \frac{2}{3} P \cdot f \cdot r$
- $M_{sür} = \frac{2}{3} P^2 \cdot f \cdot r$
- $M_{sür} = \frac{2}{3} P \cdot f^2 \cdot r$
- $M_{sür} = \frac{2}{3} P \cdot f \cdot r^2$

$$M_{\text{stir}} = \frac{2}{3} P \cdot f^2 \cdot r^2$$

Sual: Bəndə təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektorunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $P_s = -ma_s$
- $P_s = -m^2 a_s$
- $P_s = -ma_s^2$
- $P_s = -m^2 a_s^2$
- $P_s = -m^2 a_s^2$

Sual: Bəndə təsir edən ətalət momentlərinin baş vektorunu təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $M_s = -J_s \varepsilon$
- $M_s = -J_s^2 \varepsilon$
- $M_s = -J_s \varepsilon^2$
- $M_s = -J_s \omega$
- $M_s = J_s \omega^2$

BÖLMƏ: #19#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #19#01 |
| Suallardan | 7 |
| Maksimal faiz | 7 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Materialların vəziyyətini dəyişən maşına nə deyilir? (Çəki: 1)

- nəqliyyat maşını
- texnoloji maşın
- mühərrik maşını
- generator maşını
- informasiya maşını

Sual: Bir sərbəstlik dərəcəsinə malik olan sotelitli dişli mexanizmlər necə adlanır. (Çəki: 1)

- planetar
- differensial
- tərənmez oxlu dişli mexanizmlər
- dişli lingli mexanizmlər
- sürətlər qutusu

Sual: İki və daha çox sərbəstlik dərəcəsinə malik olan sotelitli dişli mexanizmlər necə adlanır. (Çəki: 1)

- differensial
- planetar
- tərənmez oxlu dişli mexanizmlər
- dişli lingli mexanizmlər
- sürətlər qutusu

Sual: Yumruq mexanizmlərində aparılan bənd irəli geri hərəkət edirsə o, necə adlanır. (Çəki: 1)

- itələyici
- dirsək
- mancanaq
- sürgü qolu
- sürüngəc

Sual: Yumruq mexanizmlərində aparılan bənd yellənmə hərəkət edirsə o, necə adlanır. (Çəki: 1)

- mancanaq
- itələyici
- dirsək
- sürgü qolu
- sürüngəc

Sual: Ulduzcuğun bölücü çevrəsinin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

- $d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi}{z_1}}$
- $d_1 = \frac{P^2}{\sin \frac{\pi}{z_1}}$
- $d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi^2}{z_1}}$
- $d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi^2}{z_1}}$
- $d_1 = \frac{P}{\sin \frac{\pi}{z_1^2}}$

Sual: Bölücü çevrənin diametrini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $d_1 = mz_1$
- $d_1 = m^2 z_1$
- $d_1 = mz_1^2$
- $d_1 = m^2 z_1^2$
- $d_1 = m : z_1$

BÖLMƏ: #19#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #19#03 |
| Suallardan | 80 |
| Maksimal faiz | 80 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli);
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)

Sual: Sxemdə hansı Assur qrupu göstərilib? (Çəki: 1)



- 3-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 3-cü sinif 4-cü tərtib (dörd yedəkli)
- 4-cü sinif 2-ci tərtib (iki yedəkli)
- 4-cü sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)
- 5-ci sinif 3-cü tərtib (üç yedəkli)

Sual: Birləşdiriləcək bəndlərə nəzərən sıfır sərbəstliyinə malik və bu cür daha sadələrinə parçalanmayan silsilələrə nə deyilir? (Çəki: 1)

- fəza kinematik silsiləsi
- yastı kinematik silsilə
- Assur qrupu
- kinematik birləşmə
- kinematik cüt

Sual: Nöqtənin radius vektorundan mexanizmin ümümləşdirilmiş koordinatına görə alınmış birinci tərtib törəməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- xətti sürət
- xətti sürət analoqu
- xətti təcil
- xətti təcil analoqu
- bucaq sürəti

Sual: Nöqtənin radius vektorundan mexanizmin ümümləşdirilmiş koordinatına görə alınmış ikinci tərtib törəməsinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- xətti təcil
- xətti sürət analoqu
- xətti təcil analoqu
- bucaq sürəti analoqu
- bucaq təcili analoqu

Sual: Fırlanan bəndin nöqtəsinin tam təcili hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon^2}$
- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon}$
- $a = r\sqrt{\omega^2 + \varepsilon^4}$
- $a = r\sqrt{\omega^4 + \varepsilon^2}$
- $a = r\sqrt{\omega^4 + \varepsilon^4}$

Sual: (Çəki: 1)

Nöqtənin xətti təcili ilə onun analoqu (w) arasında hansı asılılıq mövcudur? (ω_1 və ε_1 - giriş bəndinin uyğun olaraq bucaq sürəti və bucaq təcildir).

$a = \omega_1^2 \cdot w_1 - \varepsilon_1 \cdot u$

$a = \omega_1^2 \cdot w + \varepsilon_1 \cdot u$

$a = \omega_1^2 \cdot w$

$a = \varepsilon_1 \cdot w$

$a = \omega_1 \cdot w$

Sual: (Çəki: 1)

Fırlanan bəndin bucaq sürəti $\omega = 4 \frac{1}{s}$, bucaq təcili $\varepsilon = 2 \frac{1}{s^2}$ olarsa onun fırlanma

oxundan $r = 0,1$ m məsafədəki nöqtəsinin toxunan təcili a^t nəyə bərabərdir?

$\sqrt{2,6} \text{ m/s}^2$

$0,4 \text{ m/s}^2$

$0,2 \text{ m/s}^2$

8 m/s^2

$1,6 \text{ m/s}^2$

Sual: (Çəki: 1)

Fırlanan bəndin bucaq sürəti $\omega = 4 \frac{1}{s}$, bucaq təcili $\varepsilon = 2 \frac{1}{s^2}$ olarsa onun fırlanma

oxundan $r = 0,1$ m məsafədəki nöqtəsinin tam təcili a nəyə bərabərdir?

$\sqrt{2,6} \text{ m/s}^2$

$0,4 \text{ m/s}^2$

$0,2 \text{ m/s}^2$

8 m/s^2

$1,6 \text{ m/s}^2$

Sual: Ötürülən qüvvə ilə onun tətbiq nöqtəsinin sürət vektoru arasındakı bucağa nə deyilir? (Çəki: 1)

ötürmə bucağı

örtmə bucağı

faza bucağı

ilişmə bucağı

təzyiq bucağı

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{nm} & -\sin \varphi_{nm} & 0 & 0 \\ \sin \varphi_{nm} & \cos \varphi_{nm} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$
 hansı keçid matrisi dir?

x ətrafında fırlanma

y ətrafında fırlanma

- z ətrafında fırlanma
 - x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma
 - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{mn} & 0 & \sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin \varphi_{mn} & 0 & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x ətrafında fırlanma
 - y ətrafında fırlanma
 - z ətrafında fırlanma
 - x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma
 - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & a_1 \\ 0 & \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x ətrafında fırlanma
 - y ətrafında fırlanma
 - z ətrafında fırlanma
 - x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma
 - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x ətrafında fırlanma
 - y ətrafında fırlanma
 - z ətrafında fırlanma
 - x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma
 - z boyunca irəliləmə, z ətrafında fırlanma
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{vmatrix} \cos \varphi_{mn} & -\sin \varphi_{mn} & 0 & 0 \\ \sin \varphi_{mn} & \cos \varphi_{mn} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x ətrafında fırlanma
- y ətrafında fırlanma
- z ətrafında fırlanma
- x boyunca irəliləmə, x ətrafında fırlanma

z boyunca irəlilələmə, z ətrafında fırlanma

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{pmatrix} \cos \varphi_{mm} & 0 & \sin \varphi_{mm} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a_2 \\ -\sin \varphi_{mm} & 0 & \cos \varphi_{mm} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x boyunca irəlilələmə
 - y boyunca irəlilələmə
 - z boyunca irəlilələmə
 - y boyunca irəlilələmə, y ətrafında fırlanma
 - z boyunca irəlilələmə, z ətrafında fırlanma
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

- x boyunca irəlilələmə
 - y boyunca irəlilələmə
 - z boyunca irəlilələmə
 - y boyunca irəlilələmə, y ətrafında fırlanma
 - z boyunca irəlilələmə, z ətrafında fırlanma
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & a_1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

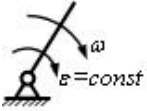
- x boyunca irəlilələmə
 - y boyunca irəlilələmə
 - z boyunca irəlilələmə
 - y boyunca irəlilələmə, y ətrafında fırlanma
 - z boyunca irəlilələmə, z ətrafında fırlanma
-

Sual: (Çəki: 1)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ hansı keçid matrisidir?}$$

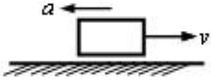
- x boyunca irəlilələmə
 - y boyunca irəlilələmə
 - z boyunca irəlilələmə
 - y boyunca irəlilələmə, y ətrafında fırlanma
 - z boyunca irəlilələmə, z ətrafında fırlanma
-

Sual: Bu fırlanan bənd necə hərəkət edir? (Çəki: 1)



- müntəzəm
- müntəzəm yeyinləşən
- müntəzəm yavaşlayan
- qeyri-müntəzəm yeyinləşən
- qeyri-müntəzəm yavaşlayan

Sual: Bu irəliləyən bənd necə hərəkət edir? (Çəki: 1)



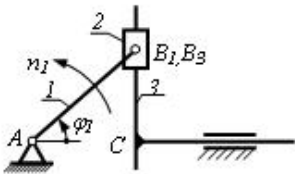
- müntəzəm
- müntəzəm yeyinləşən
- müntəzəm yavaşlayan
- qeyri-müntəzəm yeyinləşən
- qeyri-müntəzəm yavaşlayan

Sual: Dördbəndli oynaq mexanizmlərində dirşeyin varlıq şərti nəyə əsasən müəyyən edilir? (Çəki: 1)

- Assur prinsipinə
- Jukovski teoreminə
- Qraskof teoreminə
- Villis teoreminə
- hərəkətin çevrilməsi prinsipinə

Sual: (Çəki: 1)

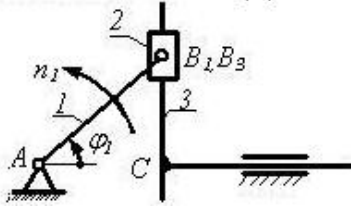
$\varphi = 0^\circ$ olarsa C nöqtəsinin v_C sürətinin qiyməti nəyə bərabər olar?



- 0
- $\frac{v_{B_1}}{2}$
- $v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_1} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- v_{B_1}

Sual: (Çəki: 1)

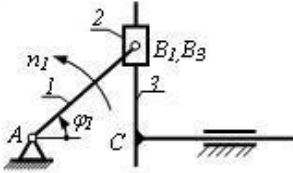
$\varphi = 0^\circ$ olarsa $v_{B_2B_1}$ nisbi sürət vektorunun qiyməti nəyə bərabər olar?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- v_{B_2}

Sual: (Çəki: 1)

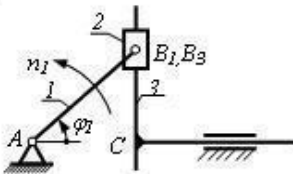
$\varphi = 45^\circ$ olarsa C nöqtəsinin v_C sürətinin qiyməti nəyə bərabər olar?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- v_{B_2}

Sual: (Çəki: 1)

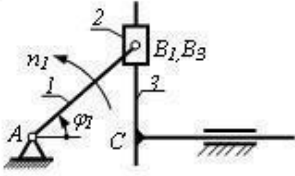
$\varphi = 60^\circ$ olarsa C nöqtəsinin v_C sürətinin qiyməti nəyə bərabər olar?



- 0
- $\frac{v_{B_2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$
- $v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$
- v_{B_2}

Sual: (Çəki: 1)

$\varphi = 90^\circ$ olarsa C nöqtəsinin v_C sürətinin qiyməti nəyə bərabər olar?



0

$\frac{v_{B_2}}{2}$

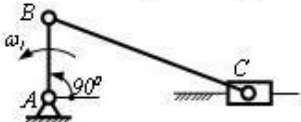
$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_{B_2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

v_{B_2}

Sual: (Çəki: 1)

C sürücəyinin v_C sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



0

$\frac{v_B}{2}$

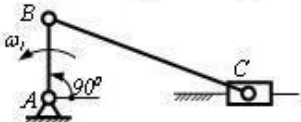
$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

v_B

Sual: (Çəki: 1)

v_{CB} nisbi sürət vektorunun qiyməti nəyə bərabərdir?



$\frac{v_B}{2}$

$v_B \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$

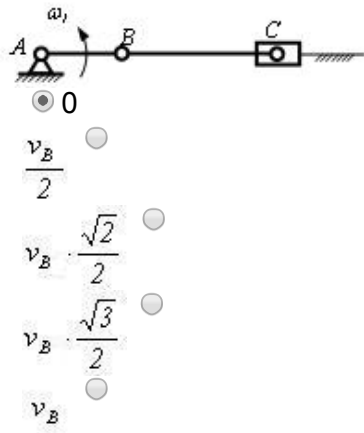
$v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$

v_B

0

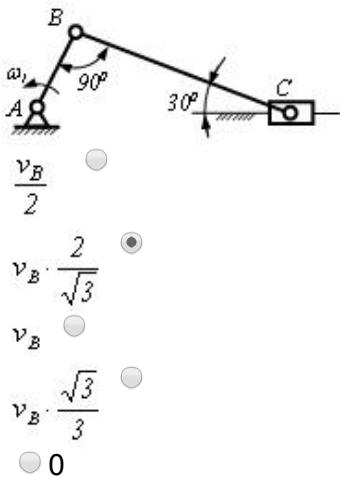
Sual: (Çəki: 1)

C sürüncəyinin v_C sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



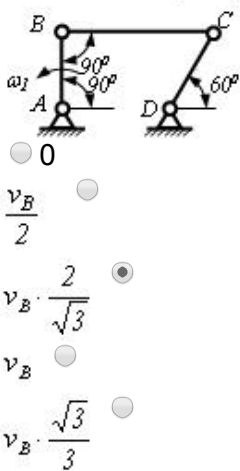
Sual: (Çəki: 1)

C sürüncəyinin v_C sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



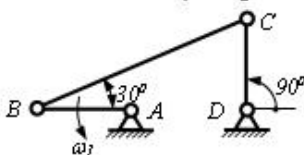
Sual: (Çəki: 1)

Dördbəndli oynaq mexanizmin C nöqtəsinin v_C sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



Sual: (Çəki: 1)

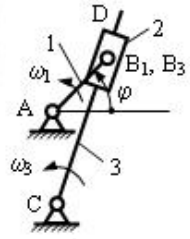
Dördbəndli oynaq mexanizmin C nöqtəsinin v_C sürətinin qiyməti nəyə bərabərdir?



- 0
- $\frac{v_B}{2}$
- $v_B \cdot \frac{2}{\sqrt{3}}$
- v_B
- $v_B \cdot \frac{\sqrt{3}}{3}$

Sual: (Çəki: 1)

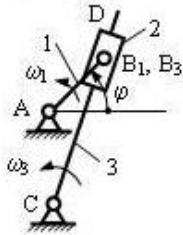
Kulis mexanizmində $\varphi = 90^\circ$ halında kulis üzərindəki B_3 nöqtəsinin v_{B_3} nisbi sürəti nəyə bərabərdir?



- $\frac{v_{B_2}}{3}$
- v_{B_2}
- $v_{B_2} \cdot \frac{4}{3}$
- $4v_{B_2}$
- 0

Sual: (Çəki: 1)

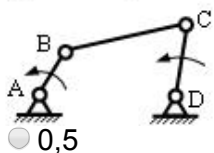
Kulis mexanizmində $AC = 2AB$ və $\varphi = 90^\circ$ olarsa CD kulisinin ω_3 bucaq sürəti nəyə bərabərdir?



- $\frac{\omega_1}{3}$
- ω_1
- $\frac{4}{3} \cdot \omega_1$
- $4\omega_1$
- 0

Sual: (Çəki: 1)

$v_{CB} = 2 \text{ m/s}$ və $l_{BC} = 0,5 \text{ m}$ olarsa BC bəndinin bucaq sürəti ω_2 nəyə bərabərdir?



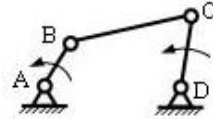
(m/s^2 -la)

- 0,5

- 2,0
- 4
- 6
- 8

Sual: (Çəki: 1)

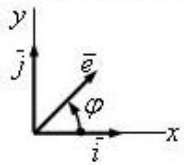
$v_{CB} = 2 \text{ m/s}$ və $l_{BC} = 0,5 \text{ m}$ olarsa C nöqtəsinin B -yə nəzərən nisbi hərəkətindəki normal təcil a_{CB}^n nəyə bərabərdir? (m/s^2 -la)



- 0,5
- 2,0
- 4
- 6
- 8

Sual: (Çəki: 1)

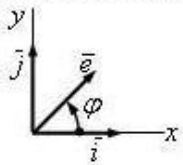
İki vahid vektorun $\bar{e}' \cdot \bar{j}$ skalyar hasili nəyə bərabərdir?



- $\cos \varphi$
- $\sin \varphi$
- 0
- 1
- 1

Sual: (Çəki: 1)

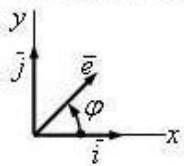
İki vahid vektorun $\bar{e}'' \cdot \bar{i}$ skalyar hasili nəyə bərabərdir?



- $-\cos \varphi$
- $-\sin \varphi$
- $\cos \varphi$
- $\sin \varphi$
- 0

Sual: (Çəki: 1)

İki vahid vektorun $\bar{e}'' \cdot \bar{i}$ skalyar hasili nəyə bərabərdir?



- $-\cos \varphi$
-

$-\sin \varphi$

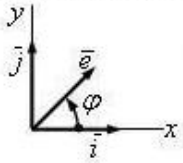
$\cos \varphi$

$\sin \varphi$

1

Sual: (Çəki: 1)

İki vahid vektorun $\vec{e}^i \cdot \vec{j}$ skalyar hasili nəyə bərabərdir?



$-\cos \varphi$

$-\sin \varphi$

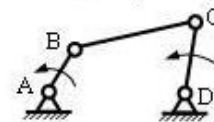
$\cos \varphi$

$\sin \varphi$

1

Sual: (Çəki: 1)

BC bəndinin uzunluğu $l_{BC}=0,5$ m və bucaq sürəti $\omega_2 = 4(1/s)$ olarsa C nöqtəsinin B -yə nəzərən nisbi hərəkətindəki v_{CB} sürəti nəyə bərabərdir? (m/s-lə)



0,5

2,0

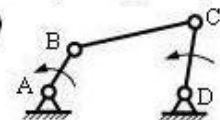
4

6

8

Sual: (Çəki: 1)

BC bəndinin uzunluğu $l_{BC}=0,5$ m və bucaq sürəti $\omega_2 = 4(1/s)$ olarsa C nöqtəsinin B -yə nəzərən nisbi hərəkətindəki normal təcili a_{CB}^n nəyə bərabərdir? (m/s^2 -lə)



0,5

2,0

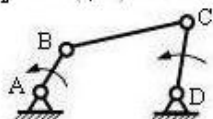
4

6

8

Sual: (Çəki: 1)

BC bəndinin bucaq sürəti $\omega_2 = 6(1/s)$ və $v_{CB}=1,2$ m/s olarsa l_{BC} nəyə bərabərdir?



6 m

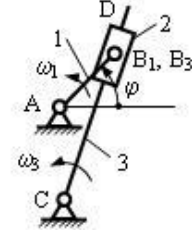
7,2 m

1,2 m

- 2,4 m
- 0,2 m

Sual: (Çəki: 1)

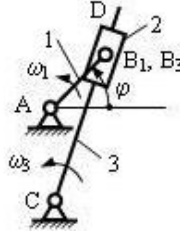
Kulis mexanizmində $l_{BC}=0,3\text{m}$ və 3 kulisi üzərindəki B_3 nöqtəsinin normal təcili $a_{B_3C}^n = 1,2 \text{ m/s}^2$ olarsa ω_3 nəyə bərabərdir? (1/s-lə)



- 0,3
- 0,6
- 1
- 1,2
- 2

Sual: (Çəki: 1)

Kulis mexanizmində $l_{BC}=0,4\text{m}$, $v_{B_3C} = 2,4 \text{ m/s}$ və $v_{B_3B_1} = 5 \text{ m/s}$ olarsa $a_{B_3B_1}^k$ koriolis təcili nəyə bərabərdir? (m/s^2 -lə)



- 60
- 80
- 20
- 40
- 10

Sual: Aralarında kifayət qədər yağlayıcı maye qatının olmasına baxmayaraq ayrı-ayrı çıxıntıları bilavasitə toxunan səthlər arasında hansı sürtünmə baş verir? (Çəki: 1)

- mayeli
- yarımmayeli
- yarımquru
- təmiz (xalis)
- sərhəd (həddi)

Sual: Aralarında qalınlığı 1 mikrometr və daha az yağlayıcı maye qatı olan səthlər arasında hansı sürtünmə baş verir? (Çəki: 1)

- mayeli
- yarımmayeli
- yarımquru
- təmiz (xalis)
- sərhəd (həddi)

Sual: Yağlayıcı maye qatı ilə tamamilə bir-birindən ayrılan səthlər arasında hansı sürüşmə sürtünməsi baş verir? (Çəki: 1)

- mayeli
- yarımmayeli
- yarımquru

- təmiz (xalis)
 - sərhəd (həddi)
-

Sual: S thl r arasinda eyni zamanda təmiz quru sürtünmə ilə həddi sürtünmə ba  verers  və birinci üstünlük təşkil eders  hansı sürüşmə sürtünməsi baş verir? ( aki: 1)

- mayeli
 - yarımmayeli
 - yarımquru
 - təmiz (xalis)
 - sərhəd (həddi)
-

Sual: İrəliləmə kinematik cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici qüvvə sürtünmə konusunun daxilindən ke ers  o hansı vəziyyətdə olar? (İlkin vəziyyət – s k n tdir) ( aki: 1)

- qeyri-müəyyən hərəkətdə
 - müntəzəm hərəkətdə
 - yava ıyan hərəkətdə
 - yeyinl  en hərəkətdə
 - s k n td 
-

Sual: İrəliləmə kinematik cütlərində cismə təsir edən əvəzləyici qüvvə sürtünmə konusunun xaricindən ke ers  o hansı vəziyyətdə olar? ( aki: 1)

- qeyri-müəyyən hərəkətdə
 - yeyinl  en hərəkətdə
 - müntəzəm hərəkətdə
 - yava ıyan hərəkətdə
 - s k n td 
-

Sual: Fırlanma kinematik cütündə vala təsir edən əvəzləyici reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinə toxunarsa val necə hərəkət edər? (İlkin vəziyyət – hərəkətdədir) ( aki: 1)

- qeyri-müəyyən fırlanma
 - müntəzəm fırlanma
 - yeyinl  en fırlanma
 - yava ıyan fırlanma
 - s k n td  olar
-

Sual: Fırlanma kinematik cütündə vala təsir edən əvəzləyici reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinin xaricindən ke ers  val necə hərəkət edər? ( aki: 1)

- qeyri-müəyyən fırlanma
 - müntəzəm fırlanma
 - yeyinl  en fırlanma
 - yava ıyan fırlanma
 - s k n td  olar
-

Sual: İrəliləmə kinematik cütündə sürüşmə sürtünmə qüvvəsinin maksimal qiyməti F_{ss} nəyə bərabərdir? ( aki: 1)

- $F_{ss} = f' \cdot r \cdot F_{ir}$
- $F_{ss} = 2 \frac{F_{ir}}{f'}$
- $F_{ss} = \frac{f' \cdot F_{ir}}{r}$
- $F_{ss} = f_0 \cdot F_{ir}$
-

$$F_{ss} = \frac{1}{3} f' \cdot r \cdot F_{iv}$$

Sual: Fırlanma kinematik cütündə yaranan sürtünmə qüvvəsinin momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)
(f_0 və f' - uyğun olaraq sükunət və gətirilmiş sürtünmə əmsalıdır, r – sapfann radiusudur).

$$M_s = f' \cdot r \cdot F_{iv} \quad \bullet$$

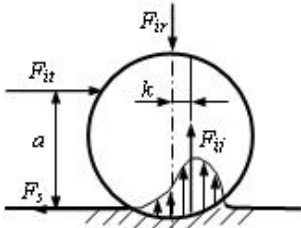
$$M_s = 2 \frac{F_{iv}}{f'} \quad \bullet$$

$$M_s = \frac{f' \cdot F_{iv}}{r} \quad \bullet$$

$$M_s = f_0 \cdot F_{qın} \quad \bullet$$

$$M_s = \frac{1}{3} f' \cdot r \cdot F_{iv} \quad \bullet$$

Sual: Diyirlənmə sürtünmə əmsalı hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)



$$k = \frac{F_{it} \cdot F_{iv}}{a} \quad \bullet$$

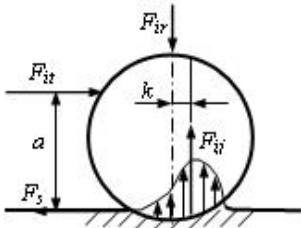
$$k = \frac{F_{iv}}{F_{it}} a \quad \bullet$$

$$k = \frac{F_{it}}{F_{iv} \cdot a} \quad \bullet$$

$$k = \frac{F_{iv}}{F_{it} \cdot a} \quad \bullet$$

$$k = \frac{F_{it}}{F_{iv}} a \quad \bullet$$

Sual: Müstəvi üzərində olan silindrin xalis diyirlənməsi üçün hansı şərtlər ödənməlidir? (Çəki: 1)



$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k \quad \bullet$$

$$F_{it} = F_{ss} \quad \bullet$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k \quad \bullet$$

$$F_{it} = F_{ss} \quad \bullet$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k \quad \bullet$$

$$F_{it} < F_{ss} \quad \bullet$$

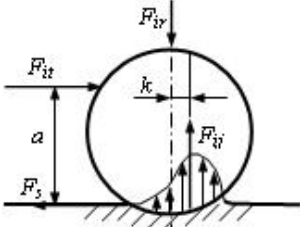
$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k \quad \bullet$$

$$F_{it} < F_{ss} \quad \bullet$$

$$F_{it} \cdot a > F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

Sual: Müstevi üzerinde olan silindrin xalis sürüşmesi üçün hansı şərtlər ödənilməlidir? (İlkin vəziyyət – sükunətdir). (Çəki: 1)



$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} = F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} = F_{ss}$$

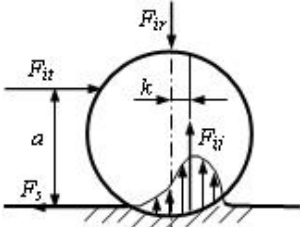
$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a > F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

Sual: Müstevi üzerinde olan silindrin eyni zamanda həm sürüşməsi, həm də diyirlənməsi üçün hansı şərtlər ödənməlidir? (Çəki: 1)



$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} = F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} = F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a = F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

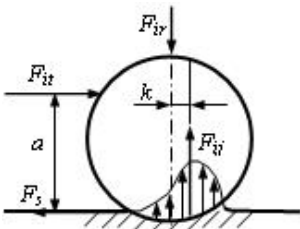
$$F_{it} \cdot a < F_{iv} \cdot k$$

$$F_{it} < F_{ss}$$

$$F_{it} \cdot a > F_{iv} \cdot k$$

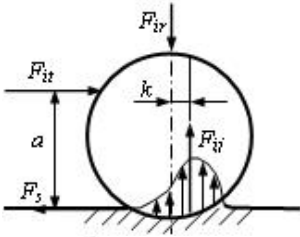
$$F_{it} < F_{ss}$$

Sual: Diyirlənmə sürtünməsində silindrin xalis sürüşməsi şərti hansıdır? (Çəki: 1)



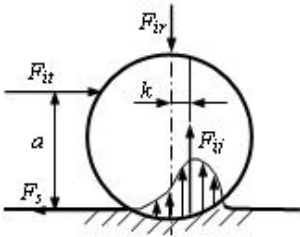
- $a > \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{f_0}{k}$
- $a = \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{k}{f_0}$
- $a > \frac{f_0}{k}$

Sual: Diyirlənme sürtünməsində silindrin xalis diyirlənəsi şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- $a > \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{f_0}{k}$
- $a = \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{k}{f_0}$
- $a > \frac{f_0}{k}$

Sual: Diyirlənme sürtünməsində silindrin eyni zamanda həm sürüşməsi, həm də diyirlənəsi şərti hansıdır? (Çəki: 1)



- $a > \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{f_0}{k}$
- $a = \frac{k}{f_0}$
- $a < \frac{k}{f_0}$
- $a > \frac{f_0}{k}$

Sual: Bu tənliklərdən hansı enerji inteqralı formasında (T – kinetik enerjidir) mexanizmin hərəkət tənliyidir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n J_i - \sum_{i=1}^n J_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n M_i - \sum_{i=1}^n M_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n J_i + \sum_{i=1}^n J_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n T_i - \sum_{i=1}^n T_{i_0}$$

$$\sum_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n T_i + \sum_{i=1}^n T_{i_0}$$

Sual: Mexanizmlərin dinamikasında aşağıdakı düstur ilə hansı parametrlə təyin edilir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[F_i \cdot \frac{v_i}{v_1} \cos(\vec{F}_i \wedge \vec{v}_1) + M_i \frac{\omega_i}{v_1} \right]$$

- gətirilmiş kütlə
- gətirilmiş ətalət momenti
- gətirilmiş moment
- gətirilmiş qüvvə
- gətirilmiş güc

Sual: Mexanizmlərin dinamikasında aşağıdakı düstur ilə hansı parametrlə təyin edilir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[F_i \cdot \frac{v_i}{\omega_1} \cos(\vec{F}_i \wedge \vec{v}_1) + M_i \frac{\omega_i}{\omega_1} \right]$$

- gətirilmiş kütlə
- gətirilmiş ətalət momenti
- gətirilmiş moment
- gətirilmiş qüvvə
- gətirilmiş güc

Sual: Mexanizmlərin dinamikasında aşağıdakı düstur ilə hansı parametrlə təyin edilir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[m_i \cdot \left(\frac{v_{si}}{v_1} \right)^2 + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{v_1} \right)^2 \right]$$

- gətirilmiş kütlə
- gətirilmiş ətalət momenti
- gətirilmiş moment
- gətirilmiş qüvvə
- gətirilmiş güc

Sual: Mexanizmlərin dinamikasında aşağıdakı düstur ilə hansı parametrlə təyin edilir? (Çəki: 1)

$$\sum_{i=1}^n \left[m_i \cdot \left(\frac{v_{si}}{\omega_1} \right)^2 + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{\omega_1} \right)^2 \right]$$

- gətirilmiş kütlə
- gətirilmiş ətalət momenti
- gətirilmiş moment

- gətirilmiş qüvvə
- gətirilmiş güc

Sual: Tənliklərdən hansı mexanizmin hərəkətinin differensial tənliyidir? (Çəki: 1)

- $M_{\varepsilon} = J_{\varepsilon} \cdot \varepsilon_1 + \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$
- $M_{\varepsilon} = J_{\varepsilon} \cdot \varepsilon_1 + \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$
- $M_{\varepsilon} = J_{\varepsilon} \cdot \varepsilon_1 - \frac{\omega_1^2}{2} \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$
- $M_{\varepsilon} = J_{\varepsilon} \cdot \varepsilon_1 - \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$
- $M_{\varepsilon} = \omega_1^2 \cdot \frac{dJ_{\varepsilon}}{d\varphi_1}$

Sual: Mexanizmlərin orta faydalı iş əmsalı hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

(A_h , A_x , A_z – uyğun olaraq hərəkətverici, xeyirli və zərərli müqavimət qüvvələrinin işidir).

- $\eta = \frac{A_h}{A_z}$
- $\eta = \frac{A_h}{A_x}$
- $\eta = \frac{A_z}{A_h}$
- $\eta = \frac{A_x}{A_h - A_z}$
- $\eta = \frac{A_h - A_z}{A_h}$

Sual: (Çəki: 1)

$z_1 = 20$; $z_2 = 100$ olan xarici dişli çarx ilişməsində u_{12} ötürmə nisbəti nəyə bərabərdir?

- 5
- 4
- 5
- $\frac{1}{5}$
- $-\frac{1}{5}$

Sual: Mexanizmin fırlanma hərəkəti edən bəndinə təsir edən gətirilmiş momenti təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

- $M_{\varepsilon} = \sum_{i=1}^n \left[F_i \frac{V_i}{\omega} \cos(F_i \wedge V_i) + M_i \frac{\omega_i}{\omega_k} \right]$
- $M_{\varepsilon} = \sum_{i=1}^n \left[F_i^2 \frac{V_i}{\omega} \cos(F_i \wedge V_i) + M_i \frac{\omega_i}{\omega_k} \right]$
-

$$M_g = \sum_{i=1}^n \left[F_i \frac{V_i^2}{\omega} \cos(F_i \wedge V_i) + M_i \frac{\omega_i}{\omega_k} \right]$$

$$M_g = \sum_{i=1}^n \left[F_i \frac{V_i}{\omega^2} \cos(F_i \wedge V_i) + M_i \frac{\omega_i}{\omega_k} \right]$$

$$M_g = \sum_{i=1}^n \left[F_i \frac{V_i}{\omega} \cos(F_i \wedge V_i) - M_i \frac{\omega_i}{\omega_k} \right]$$

Sual: Mexanizmin irəliləmə hərəkəti edən bəndinə təsir edən gətirilmiş qüvvəni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$F_g = \sum_{i=1}^n \left[F_i \frac{V_i}{V_k} \cos(F_i \wedge V_i) + M_i \frac{\omega_i}{v_k} \right]$$

$$F_g = \sum_{i=1}^n \left[F_i^2 \frac{V_i}{V_k} \cos(F_i \wedge V_i) + M_i \frac{\omega_i}{v_k} \right]$$

$$F_g = \sum_{i=1}^n \left[F_i \frac{V_i^2}{V_k} \cos(F_i \wedge V_i) + M_i \frac{\omega_i}{v_k} \right]$$

$$F_g = \sum_{i=1}^n \left[F_i \frac{V_i}{V_k^2} \cos(F_i \wedge V_i) + M_i \frac{\omega_i}{v_k} \right]$$

$$F_g = \sum_{i=1}^n \left[F_i \frac{V_i}{V_k} \cos(F_i \wedge V_i) + M_i \frac{\omega_i^2}{v_k} \right]$$

Sual: Mexanizmin irəliləmə hərəkəti edən bəndinə təsir edən gətirilmiş kütləni təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$m_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i \left(\frac{v_{si}}{v_k} \right)^2 + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{v_k} \right)^2 \right]$$

$$m_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i \left(\frac{v_{si}}{v_k} \right) + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{v_k} \right)^2 \right]$$

$$m_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i \left(\frac{v_{si}}{v_k} \right)^2 + J_{si}^2 \left(\frac{\omega_i}{v_k} \right) \right]$$

$$m_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i \left(\frac{v_{si}}{v_k} \right)^2 + J_{si}^2 \left(\frac{\omega_i}{v_k} \right)^2 \right]$$

$$m_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i^2 \left(\frac{v_{si}}{v_k} \right)^2 + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{v_k} \right)^2 \right]$$

Sual: Mexanizmin fırlanma hərəkəti edən bəndinə təsir edən gətirilmiş ətalet momentini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$J_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i \left(\frac{v_{si}}{\omega_g} \right)^2 + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{\omega_g} \right)^2 \right]$$

$$J_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i^2 \left(\frac{v_{si}}{\omega_g} \right)^2 + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{\omega_g} \right)^2 \right]$$

$$J_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i^2 \left(\frac{v_{si}}{\omega_g} \right) + J_{si} \left(\frac{\omega_i}{\omega_g} \right)^2 \right]$$

$$J_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i^2 \left(\frac{v_{si}}{\omega_g} \right)^2 + J_{si}^2 \left(\frac{\omega_i}{\omega_g} \right) \right]$$

$$J_g = \sum_{i=1}^n \left[m_i^2 \left(\frac{v_{si}}{\omega_g} \right)^2 + J_{si}^2 \left(\frac{\omega_i}{\omega_g} \right)^2 \right]$$

Sual: Yastı paralel hərəkət edən bəndin kinetik enerjisini təyin etmək u n yazılmıř ifadənin hansı doęrudur? ( eki: 1)

$$T = m_1 \frac{V_{si}^2}{2} + J_{si} \frac{\omega_i^2}{2}$$

$$T = m_1^2 \frac{V_{si}^2}{2} + J_{si} \frac{\omega_i^2}{2}$$

$$T = m_1 \frac{V_{si}^2}{2} + J_{si}^2 \frac{\omega_i^2}{2}$$

$$T = m_1^2 \frac{V_{si}}{2} + J_{si} \frac{\omega_i^2}{2}$$

$$T = m_1 \frac{V_{si}^2}{2} + J_{si}^2 \frac{\omega_i^2}{2}$$

Sual: Ancaę fırlanma hərəkət edən bəndin kinetik enerjisini təyin etmək u n yazılmıř ifadənin hansı doęrudur? ( eki: 1)

$$T = J_i \frac{\omega^2}{2}$$

$$T = J_i^2 \frac{\omega}{2}$$

$$T = J_i^2 \frac{\omega^2}{2}$$

$$T = J_i \frac{\varepsilon}{2}$$

$$T = J_i \frac{\varepsilon^2}{2}$$

Sual: Ancaę ir ll m  hərəkət edən bəndin kinetik enerjisini təyin etmək u n yazılmıř ifadənin hansı doęrudur? ( eki: 1)

$$T = m_i \frac{v_i^2}{2}$$

$$T = m_i^2 \frac{v_i}{2}$$

$$T = m_i^2 \frac{v_i^2}{2}$$

$$T = m_i \frac{a_i}{2}$$

$$T = m_i \frac{a_i^2}{2}$$

Sual: Fırlanma hərəkət edən g tirilmıř bəndin hərəkətini ifadə edən differensial tənliyin hansı doęrudur? ( eki: 1)



$$M_g = J_g \varepsilon + \frac{\omega^2}{2} \frac{dJ_g}{d\varphi}$$

$$M_g = J_g^2 \varepsilon + \frac{\omega^2}{2} \frac{dJ_g}{d\varphi}$$

$$M_g = J_g \varepsilon^2 + \frac{\omega^2}{2} \frac{dJ_g}{d\varphi}$$

$$M_g = J_g \varepsilon + \frac{\omega}{2} \frac{dJ_g}{d\varphi}$$

$$M_g = J_g \varepsilon + \frac{\omega^2}{2} \frac{d^2 J_g}{d\varphi^2}$$

Sual: İrəliləmə hərəkət edən gətirilmiş bəndin hərəkətini ifadə edən differensial tənliyin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$F_g = m_g a_s + \frac{v_s^2}{2} \frac{dm_g}{ds}$$

$$F_g = m_g^2 a_s + \frac{v_s^2}{2} \frac{dm_g}{ds}$$

$$F_g = m_g a_s^2 + \frac{v_s^2}{2} \frac{dm_g}{ds}$$

$$F_g = m_g a_s + \frac{v_s}{2} \frac{dm_g}{ds}$$

$$F_g = m_g a_s + \frac{v_s^2}{2} \frac{d^2 m_g}{ds^2}$$

BÖLMƏ: #20#01

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #20#01 |
| Suallardan | 3 |
| Maksimal faiz | 3 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Lingli mexanizmin, sürüncək üçün yönəldici olan tərپənən bəndinə nə deyilir? (Çəki: 1)

- dirsək
- mancanaq
- sürüncək
- hərəkətqolu
- kulis

Sual: Qayış ötürməsinin ötürmə ədədini təyin etmək üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$u = \frac{D_2}{D_1(1-\varepsilon)}$$

$$u = \frac{D_2^2}{D_1(1-\varepsilon)}$$

$$u = \frac{D_2}{D_1^2(1-\varepsilon)}$$



$$u = \frac{D_2}{D_1(1 - \varepsilon^2)}$$

$$u = \frac{D_2^2}{D_1^2(1 - \varepsilon)}$$

Sual: Qayıq ötürməsində aparən qasnağın diametrini təyin etmək üçün yazılmış Saverinin düsturunun hansı doğrudur. (Çəki: 1)

$$D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1}{\omega_1}}$$

$$D_1 = (520 + 600) \sqrt{\frac{P_1}{\omega_1}}$$

$$D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1^2}{\omega_1}}$$

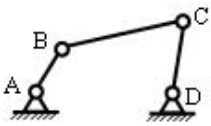
$$D_1 = (520 + 600) \sqrt[3]{\frac{P_1^2}{\omega_1^2}}$$

$$D_1 = (520 + 600) \sqrt{\frac{P_1^2}{\omega_1^2}}$$

BÖLMƏ: #20#03

| Ad | #20#03 |
|----------------------|-------------------------------------|
| Suallardan | 22 |
| Maksimal faiz | 22 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərindən hansı dirsək – mancanaq mexanizmidir? Ölçülər metrle verilir. (Çəki: 1)



$$l_{AB} = 0,05; \quad l_{BC} = 0,10; \quad l_{CD} = 0,1; \quad l_{AD} = 0,25;$$

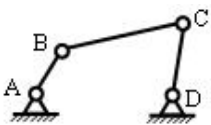
$$l_{AB} = 0,05; \quad l_{BC} = 0,20; \quad l_{CD} = 0,30; \quad l_{AD} = 0,25;$$

$$l_{AB} = 0,15; \quad l_{BC} = 0,40; \quad l_{CD} = 0,20; \quad l_{AD} = 0,10;$$

$$l_{AB} = 0,20; \quad l_{BC} = 0,25; \quad l_{CD} = 0,30; \quad l_{AD} = 0,10;$$

$$l_{AB} = 0,10; \quad l_{BC} = 0,15; \quad l_{CD} = 0,15; \quad l_{AD} = 0,25$$

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərindən hansı ikidirsəkli olacaq? Ölçülər metrle verilir. (Çəki: 1)



$$l_{AB} = 0,05; \quad l_{BC} = 0,10; \quad l_{CD} = 0,15; \quad l_{AD} = 0,25;$$

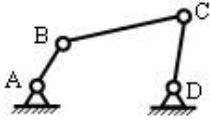
$$l_{AB} = 0,05; \quad l_{BC} = 0,20; \quad l_{CD} = 0,30; \quad l_{AD} = 0,25;$$

$$l_{AB} = 0,15; \quad l_{BC} = 0,40; \quad l_{CD} = 0,20; \quad l_{AD} = 0,10;$$

$$l_{AB} = 0,20; \quad l_{BC} = 0,25; \quad l_{CD} = 0,30; \quad l_{AD} = 0,10;$$

$$l_{AB} = 0,10; \quad l_{BC} = 0,15; \quad l_{CD} = 0,15; \quad l_{AD} = 0,25$$

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmlərdən hansı ikimancanaqlı olacaq? Ölçülər metrə verilir. (Çəki: 1)



$$l_{AB} = 0,05; \quad l_{BC} = 0,20; \quad l_{CD} = 0,25; \quad l_{AD} = 0,30;$$

$$l_{AB} = 0,20; \quad l_{BC} = 0,10; \quad l_{CD} = 0,30; \quad l_{AD} = 0,25;$$

$$l_{AB} = 0,20; \quad l_{BC} = 0,25; \quad l_{CD} = 0,30; \quad l_{AD} = 0,10;$$

$$l_{AB} = 0,15; \quad l_{BC} = 0,25; \quad l_{CD} = 0,30; \quad l_{AD} = 0,35;$$

$$l_{AB} = 0,20; \quad l_{BC} = 0,30; \quad l_{CD} = 0,25; \quad l_{AD} = 0,10$$

Sual: Dörbəndli oynaq mexanizmdə çıxış bəndin orta sürətinin dəyişməsi əmsalı hansı düsturla hesablanır? (Çəki: 1)

$$k = \frac{180 + \theta}{180 - \theta}$$

$$k = \frac{180 - \theta}{180 + \theta}$$

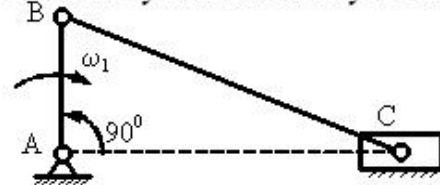
$$k = \frac{90 + \theta}{90 - \theta}$$

$$k = \frac{90 - \theta}{90 + \theta}$$

$$k = \frac{180 - \theta}{180}$$

Sual: (Çəki: 1)

Dirsək-sürüncək mexanizminin verilmiş vəziyyətində C sürüncəyinin sürəti nəyə bərabərdir? $l_{AB} = 0,12 \text{ m}; \quad \omega_1 = 5 \text{ san}^{-1}$

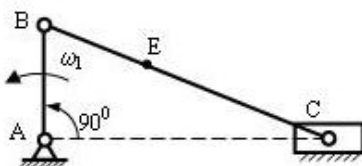


- 0,56 m/san
- 0,60 m/san
- 0,64 m/san
- 0,48 m/san
- 0,58 m/san

Sual: (Çəki: 1)

Dirsək-sürüncək mexanizminin verilmiş vəziyyətində BC hərəkətqoluna aid E

nöqtəsinin sürətini tapmalı. Verilir: $\omega_1 = 12,5 \frac{1}{\text{san}}; \quad l_{AB} = 0,08 \text{ m};$



- 1,0 m/san
- 1,2 m/san
- 1,12 m/san
- 1,25 m/san

0,96 m/san

Sual: Bəndə təsir edən bütün xarici qüvvələrin elementar işi müsbətdirsə ona nə deyilir? (Çəki: 1)

- çıxış bəndi
 - aparılan bənd
 - başlanğıc bənd
 - giriş bəndi
 - aparan bənd
-

Sual: Fırlanma kinematik cütündə vala təsir edən əvəzləyici reaksiya qüvvəsi sürtünmə dairəsinin daxilindən keçərsə val necə hərəkət edər? (İlkin vəziyyət – sükunətdir). (Çəki: 1)

- qeyri-müəyyən fırlanma
 - müntəzəm fırlanma
 - yeyinləşən fırlanma
 - yavaşlayan fırlanma
 - sükunətdə olar
-

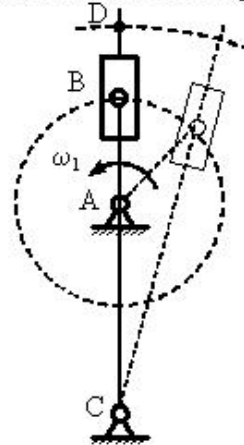
Sual: Dişli çarxlarda standart modula uyğun gələn çevrəyə nə deyilir? (Çəki: 1)

- təpə çevrəsi
 - dib çevrəsi
 - başlanğıc çevrə
 - bölgü çevrəsi
 - əsas çevrə
-

Sual: (Çəki: 1)

Kulis mexanizminin dirsəyinin şaquli vəziyyətində D nöqtəsinin sürətini tapmalı.

Verilir: $\omega_1 = 6 \text{ san}^{-1}$; $l_{AB} = 0,15 \text{ m}$; $\frac{CD}{CB} = 1,2$

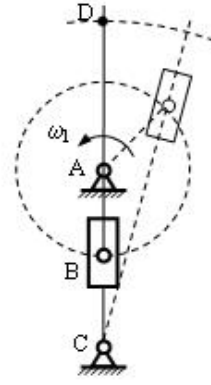


- 1,2 m/san
 - 1,1 m/san
 - 1,08 m/san
 - 1,12 m/san
 - 1,14 m/san
-

Sual: (Çəki: 1)

Kulis mexanizminin dirsəyinin şaquli vəziyyətində D nöqtəsinin sürətini tapmalı.

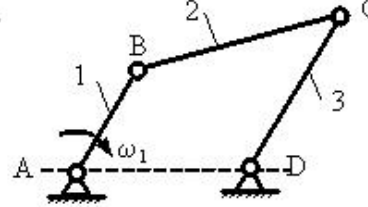
Verilir: $\omega_1 = 8 \text{ san}^{-1}$; $\frac{CD}{CB} = 4$; $l_{AB} = 0,075 \text{ m}$



- 2,0 m/san
- 2,4 m/san
- 2,6 m/san
- 2,5 m/san
- 2,3 m/san

Sual: (Çəki: 1)

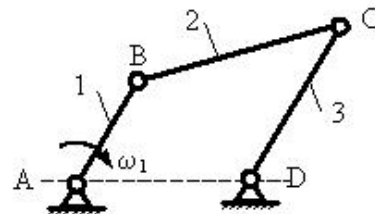
Dördbəndli oynaq mexanizmin şəkildə göstərilən vəziyyətində ($AB \parallel DC$) $\omega = 6 \text{ san}^{-1}$ və $l_{AB} = 0,25 \text{ m}$ verilir. C nöqtəsinin sürətini tapmalı.



- 1,5
- 1,25
- 1,35
- 1,25
- 1,45

Sual: (Çəki: 1)

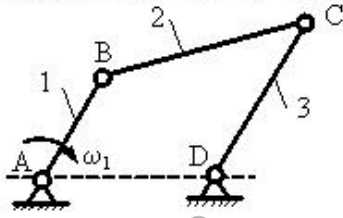
Dirsək-mancanaq mexanizmində: $\omega_1 = 10 \frac{1}{\text{san}}$; $l_{AB} = 0,12 \text{ m}$; $l_{DC} = 0,24 \text{ m}$. Verilən vəziyyətdə ($AB \parallel DC$) mancanağın (3 bəndinin) bucaq sürətini tapmalı.



- $\omega_3 = 1,0 \text{ san}^{-1}$
- $\omega_3 = 5 \text{ san}^{-1}$
- $\omega_3 = 6,5 \text{ san}^{-1}$
- $\omega_3 = 6 \frac{1}{3} \text{ san}^{-1}$
- $\omega_3 = 6,6 \text{ san}^{-1}$

Sual: (Çəki: 1)

Dirşək-mancanaq mexanizmində: $\omega_1 = 15 \text{ san}^{-1}$; $l_{AB} = 0,08 \text{ m}$; $l_{CD} = 0,16 \text{ m}$. Verilən vəziyyətdə ($AB \parallel DC$) C nöqtəsinin D-yə nəzərən a_{CD}^n normal təcilini tapmalı.



$a_{CD}^n = 7,5 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$

$a_{CD}^n = 4,5 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$

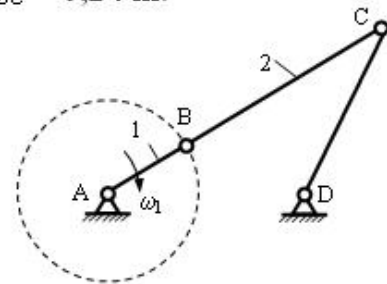
$a_{CD}^n = 9,0 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$ /

$a_{CD}^n = 6,2 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$

$a_{CD}^n = 9,6 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$

Sual: (Çəki: 1)

Dirşək-mancanaq mexanizminin kənar vəziyyətində hərəkətqolunun (2-ci bəndin) ω_2 bucaq sürətini tapmalı. Verilir: $\omega_1 = 24 \text{ san}^{-1}$; $l_{AB} = 0,12 \text{ m}$; $l_{BC} = 0,24 \text{ m}$.



13 san^{-1}

14 san^{-1}

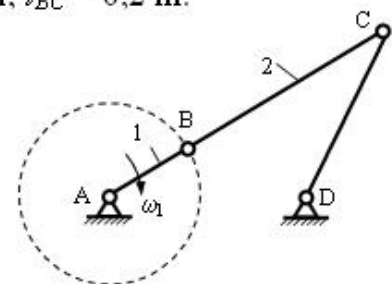
15 san^{-1}

12 san^{-1}

17 san^{-1}

Sual: (Çəki: 1)

Dirşək-mancanaq mexanizminin kənar vəziyyətində C nöqtəsinin B-yə nəzərən normal təcilini tapmalı – $\bar{a}_{CB}^n = ?$ Verilir: $\omega_1 = 25 \text{ san}^{-1}$; $l_{AB} = 0,08 \text{ m}$; $l_{BC} = 0,2 \text{ m}$.



$24 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$

$22 \frac{\text{m}}{\text{san}^2}$



$$21 \frac{m}{san^2}$$

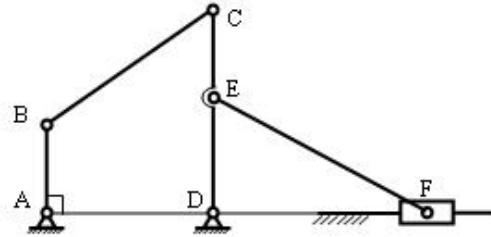
$$23 \frac{m}{san^2}$$

$$20 \frac{m}{san^2}$$

Sual: (Çeki: 1)

Verilən yastı lingli mexanizmin göstərilən vəziyyətində F nöqtəsinin v_F sürətini

tapmalı. Verilir: $v_B = 12,6 \frac{m}{san}$; $\frac{DE}{DC} = \frac{2}{3}$; $AB \parallel DC$



$$8,4 \frac{m}{san}$$

$$9,2 \frac{m}{san}$$

$$8,0 \frac{m}{san}$$

$$8,8 \frac{m}{san^2}$$

$$8,6 \frac{m}{san^2}$$

Sual: Mexanizmlərdə güc itgisi nə ilə xarakterizə edilir? (Çeki: 1)

(P_h , P_x , P_z – uyğun olaraq hərəkətverici, xeyirli və zərərli müqavimət qüvvələrinin gücüdür).

$$\psi = \frac{P_x}{P_z}$$

$$\psi = \frac{P_z}{P_h}$$

$$\psi = \frac{P_h}{P_z}$$

$$\psi = \frac{P_z}{P_x}$$

$$\psi = \frac{P_x}{P_h}$$

Sual: Giriş bəndinin hərəkətinin qeyri-müntəzəmlik əmsalı nəyə bərabərdir? (Çeki: 1)

$$\delta = \frac{\omega_{l_{max}} + \omega_{l_{min}}}{\omega_{l_{or}}}$$

$$\delta = \frac{\omega_{l_{max}} - \omega_{l_{min}}}{\omega_{l_{or}}}$$

$$\delta = \frac{\omega_{l_{max}} + \omega_{l_{min}}}{2}$$

$$\delta = \frac{\omega_{i_{max}} - \omega_{i_{min}}}{2}$$

$$\delta = \frac{\omega_{i_{max}} - \omega_{i_{oy}}}{\omega_{i_{min}}}$$

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə normal silindrik dişli çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

$$r = 0,5m \cdot z$$

- əsas
- bölgü
- başlanğıc
- dib
- təpə

Sual: Aşağıda verilən düstur ilə normal silindrik dişli çarxın hansı çevrəsinin radiusu hesablanır? (Çəki: 1)

$$r = 0,5m \cdot z \cdot \cos \alpha$$

- əsas
- bölgü
- başlanğıc
- dib
- təpə

Sual: Silindrik diyircəkli sürtünmə ötürməsində, ötürməsinin kontakt gərginliyinə görə hesablamaq üçün yazılmış ifadənin hansı doğrudur? (Çəki: 1)

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{qE_g}{\nu_g}}$$

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{q^2 E_g}{\nu_g}}$$

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)^2}} \sqrt{\frac{q^2 E_g}{\nu_g}}$$

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{qE_g^2}{\nu_g}}$$

$$\tau = \frac{1}{\sqrt{2\pi(1-\nu^2)}} \sqrt{\frac{qE_g}{\nu_g^2}}$$

BÖLMƏ: #21#03

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Ad | #21#03 |
| Suallardan | 10 |
| Maksimal faiz | 10 |
| Sualları qarışdırmaq | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Suallar təqdim etmək | 1 % |

Sual: Bu kinematik cütde yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



- 4
- 1
- 3
- 5
- 2

Sual: Bu kinematik cütdə yaranan reaksiya qüvvələrinin neçə parametri məchuldur ? (Çəki: 1)



- 1
- 2
- 3
- 4
- 5

Sual: Bəndə təsir edən ətalet qüvvələrin baş vektoru nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{F}_x = m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{E}$
- $\vec{F}_x = J_s \cdot \vec{E}$
- $\vec{F}_x = -J_s \cdot \vec{E}$

Sual: Bəndə təsir edən ətalet qüvvələrin baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\vec{M}_x = m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = -J_s \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = J_s \cdot \vec{E}$
- $\vec{M}_x = -J_s \cdot \vec{E}$

Sual: Müntəzəm irəliləmə hərəkəti edən bəndə təsir edən ətalet qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = -J_s \cdot \vec{E}$
- $\vec{F}_x = m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = 0$
- $\vec{F}_x = 0$
- $\vec{M}_x = -J_s \cdot \vec{E}$
- $\vec{F}_x = -m \cdot \vec{a}_s$
- $\vec{M}_x = 0$
-

$$\bar{F}_x = 0$$
$$\bar{M}_x = 0$$

Sual: Kütlələr mərkəzi ətrafında qeyri-müntəzəm fırlanan bəndə təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = J_y \cdot \bar{\epsilon}$
- $\bar{F}_x = 0$
- $\bar{M}_x = 0$
- $\bar{F}_x = 0$
- $\bar{M}_x = -J_y \cdot \bar{\epsilon}$
- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = 0$
- $\bar{F}_x = m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = 0$
-

Sual: Kütlələr mərkəzi ətrafında müntəzəm fırlanan bəndə təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = J_y \cdot \bar{\epsilon}$
- $\bar{F}_x = 0$
- $\bar{M}_x = 0$
- $\bar{F}_x = 0$
- $\bar{M}_x = -J_y \cdot \bar{\epsilon}$
- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = 0$
- $\bar{F}_x = m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = 0$
-

Sual: Bənd kütlələr mərkəzindən keçməyən ox ətrafında müntəzəm fırlanarsa ona təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = J_y \cdot \bar{\epsilon}$
- $\bar{F}_x = 0$
- $\bar{M}_x = 0$
- $\bar{F}_x = 0$
- $\bar{M}_x = -J_y \cdot \bar{\epsilon}$
- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = 0$
- $\bar{F}_x = m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = 0$
-

Sual: Bənd kütlələr mərkəzindən keçməyən ox ətrafında qeyri-müntəzəm fırlanarsa ona təsir edən ətalət qüvvələrinin baş vektoru və baş momenti nəyə bərabərdir? (Çəki: 1)

- $\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_y$
- $\bar{M}_x = -J_y \cdot \bar{\epsilon}$
-

$$\bar{F}_x = m \cdot \bar{a}_s$$

$$\bar{M}_x = J_s \cdot \bar{\epsilon}$$

$$\bar{F}_x = -m \cdot \bar{a}_s$$

$$\bar{M}_x = 0$$

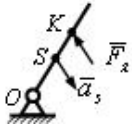
$$\bar{F}_x = 0$$

$$\bar{M}_x = -J_s \cdot \bar{\epsilon}$$

$$\bar{F}_x = 0$$

$$\bar{M}_x = J_s \cdot \bar{\epsilon}$$

Sual: Fırlanma hərəketi edən bəndin K yırğalanma mərkəzinin koordinatı hansı düsturla təyin edilir?
(Çəki: 1)



$$l_{ok} = l_{os} + \frac{J_s}{m}$$

$$l_{ok} = l_{os} + \frac{J_s}{l_{os}}$$

$$l_{ok} = l_{os} + \frac{J_s}{m \cdot l_{os}}$$

$$l_{ok} = l_{os} - \frac{J_s}{m \cdot l_{os}}$$

$$l_{ok} = l_{os} + \frac{J_s}{l_{os}^2}$$

